

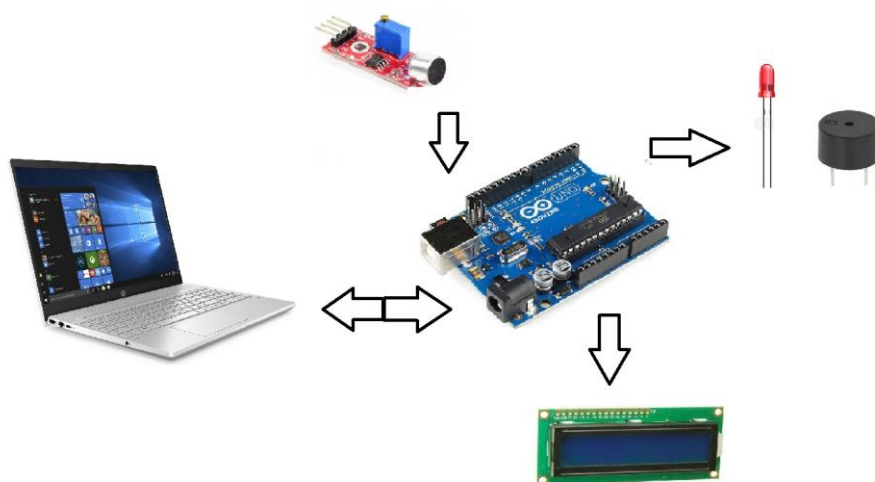
DATOS DE LOS MIEMBROS DEL GRUPO.

NOMBRE	APELLIDOS	Nº MATRÍCULA	EMAIL
Rafael	Rodríguez Palomo	55435	rafael.rodrieguezp@alumnos.upm.es

TÍTULO Y RESUMEN.

CONTROLADOR VOLUMEN DE AUDIO

Dispositivo electrónico basado en un microcontrolador capaz de recibir señales de audio de un silbato a través de un sensor de sonido. El microcontrolador será capaz de determinar si las señales acústicas son puntos o rayas en función de la duración y mostrará el mensaje traducido en una pantalla LCD. A su vez el dispositivo podrá traducir a código morse una frase introducida desde el ordenador y emitirla a través de un LED y un buzzer.



REQUISITOS FUNCIONALES

1. Es necesario un ordenador para el funcionamiento del dispositivo.
2. Al iniciar el dispositivo es necesario elegir una opción (decodificador o codificador).

HARDWARE Y FUNDAMENTOS TÉCNICOS.

MEDIR INTENSIDAD DEL SONIDO – SENSOR DE SONIDO CON MICRÓFONO MAX9812

El MAX9812 es un amplificador de sonido especialmente diseñado para tratar la señal proveniente de micrófonos. Podemos emplearlo para medir sonido desde un procesador como Arduino.

En los módulos con micrófono la señal generada es demasiado baja para ser registrada correctamente. Si queremos poder medir sonidos, deberemos amplificar la señal.

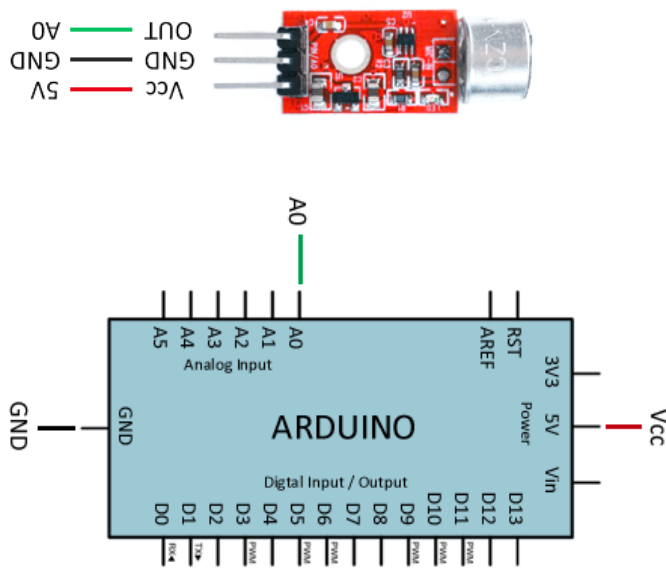
El MAX9812 dispone de entradas single/dual, ganancia fija de 20dB, ancho de banda de 500 kHz, bajo ruido y baja distorsión de señal 0.015% THD.

Podemos emplear los sensores con MAX9812 para aplicaciones que requieran medir la intensidad o frecuencia del sonido. Por ejemplo, podemos variar la iluminación de una tira LED en función del sonido, o mostrar un ecualizador en una pantalla TFT.

El esquema eléctrico es sencillo. Alimentamos el módulo conectando GND y 5V a los pines correspondientes de Arduino. Por otro lado, conectamos la salida analógica del sensor a una entrada analógica de Arduino.

Cuando manejemos sonidos lo primero que debemos entender es que la señal que obtenemos varía rápidamente y además tiene mucho ruido. De esta forma, el valor puntual de una medición no suele tener importancia, y deberemos realizar la integración en un determinado periodo. Para ello lo habitual es trabajar con ventanas temporales, es decir, un intervalo en el que realizamos la medición.

Para ello, definimos una ventana temporal de 50 ms, equivalente a una frecuencia de 20 Hz, y calculamos el máximo y mínimo registrado dentro de la ventana. A continuación, se muestra el valor registrado por puerto serie.



Ejemplo de código que puede servir como referencia.

```

1  const int sensorPIN = A0;
2  const int sampleWindow = 50; // Ancho ventana en mS (50 mS = 20Hz)
3
4  void setup()
5  {
6      Serial.begin(9600);
7  }
8
9  void loop()
10 {
11     unsigned long startMillis= millis();
12
13     unsigned int signalMax = 0;
14     unsigned int signalMin = 1024;
15
16     // Recopilar durante la ventana
17     unsigned int sample;
18     while (millis() - startMillis < sampleWindow)
19     {
20         sample = analogRead(sensorPIN);
21         if (sample < 1024)
22         {
23             if (sample > signalMax)
24             {
25                 signalMax = sample; // Actualizar máximo
26             }
27             else if (sample < signalMin)
28             {
29                 signalMin = sample; // Actualizar mínimo
30             }
31         }
32     }
33     unsigned int peakToPeak = signalMax - signalMin; // Amplitud del sonido
34     double volts = (peakToPeak * 5.0) / 1024; // Convertir a tensión
35     Serial.println(volts);
36 }

```

INTERFAZ – PANTALLA LCD

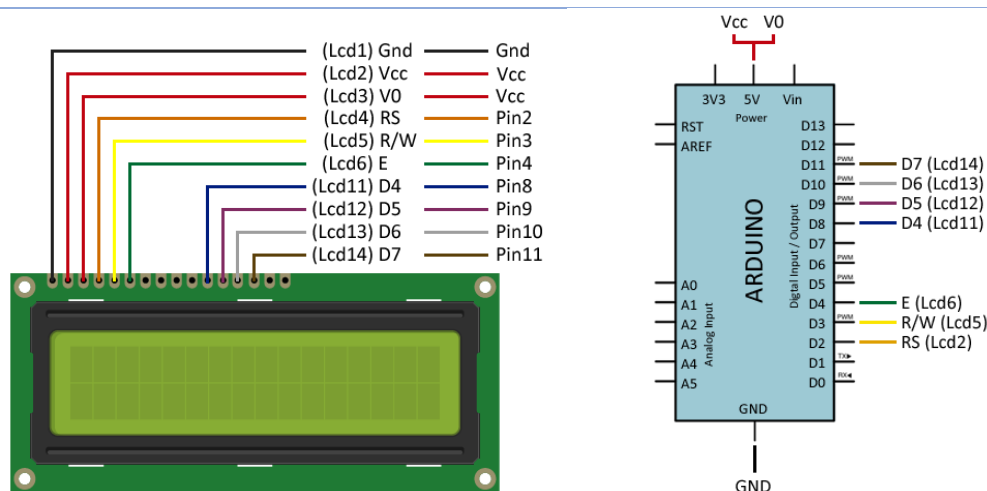
Las pantallas LCD (Liquid Cristal Display) son una de las formas más sencillas y económicas de dotar de un display a un autómata.

El Hitachi HD44780 es uno de los controladores de LCDs más ampliamente extendidos por su sencillez y bajo precio. Está diseñado para controlar LCDs monocromos de hasta 80 caracteres alfanuméricos y símbolos. También dispone de una pequeña memoria RAM para configurar nuestros propios caracteres o dibujos.

Las pantallas LCD se fabrican en distintos tamaños, siendo comunes 16x02 (2 líneas de 16 caracteres).

Conectar directamente un LCD a Arduino requiere una gran cantidad de pines. Suele ser aconsejable emplear un adaptador a bus I2C. Por este motivo es posible que en el controlador de audio no sea posible incluir una pantalla LCD por el número de pines disponibles en la placa Arduino.

El IDE de Arduino incorpora de serie la librería LiquidCrystal, para controlar pantallas LCD HD44770 de forma sencilla. La librería LiquidCrystal varios ejemplos sobre su uso. Resulta aconsejable examinarlos, en general es sencilla de utilizar.



Ejemplo de código:

Por ejemplo, el siguiente sketch muestra el uso de las funciones de la librería para mostrar los textos "Linea 1" y "Linea 2" en una pantalla de 16x02.

```

1  /* Conexión
2  PIN2 - LCD4 (RS)
3  PIN3 - LCD5 (R/W)
4  PIN4 - LCD6 (E)
5
6  PIN8 - LCD11 (D4)
7  PIN9 - LCD12 (D5)
8  PIN10 - LCD13 (D6)
9  PIN11 - LCD14 (D7)
10 */
11
12 #include <LiquidCrystal.h>
13
14 LiquidCrystal lcd(2, 3, 4, 0, 9, 10, 11); // (RS, RW, E, D4, D5, D6, D7)
15
16 void setup()
17 {
18   lcd.begin(16, 2); // Inicia un LCD 16x02 (columnas, filas)
19   lcd.setCursor(0, 0); // Pone el cursor en las coordenadas (0,0)
20   lcd.print("Linea 1"); // Escribe el LCD
21   lcd.setCursor(0, 1); // Ponemos el cursor en la segunda Fila
22   lcd.print("Linea 2"); // Escribe el LCD
23 }
24
25 void loop()
26 {
27   //Apagar cursor
28   lcd.noCursor();
29   delay(500);
30
31   //Apagar encoder cursor
32   lcd.cursor();
33   delay(500);
34 }

```

POTENCIÓMETRO DE 10K

Los potenciómetros son dispositivos que se usa frecuentemente para introducir valores analógicos en nuestro Arduino, por ejemplo, para regular la intensidad de la luz de un Led, la velocidad de un motor DC, o la posición de un servo.

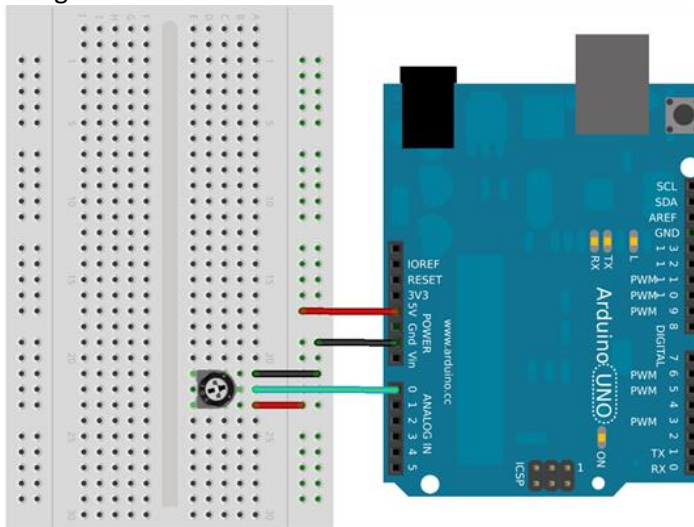
La medición del valor de un potenciómetro es similar (aunque no igual) a la medición de la resistencia desconocida.

Un potenciómetro es un dispositivo que permite variar su resistencia de forma manual, entre un valor mínimo R_{min} , (normalmente 0 ohmios) y un valor máximo R_{max} . Valores habituales de R_{max} son 5k, 10k o 20k ohmios.

Internamente un potenciómetro está constituido por un contacto móvil que se desplaza a lo largo de una pista resistiva. De esta forma, al mover el potenciómetro se mueve el contacto a lo largo de la pista, y variando la longitud del tramo de pista con el que estamos en contacto, y por tanto variando su resistencia.

Normalmente un potenciómetro tiene tres terminales. Los dos extremos están unidos a ambos lados de la pista, por lo que siempre registrarán la resistencia máxima R_{max} . El terminal restante

corresponde con el contacto móvil. Esta terminal varía su resistencia respecto a los otros dos terminales a medida que accionamos el potenciómetro, siendo la suma de la resistencia a los otros dos terminales igual a R_{max} .



Ejemplo de código del potenciómetro

```
1  const int analogPin = A0;
2  int value;      //variable que almacena la lectura analógica raw
3  int position;   //posicion del potenciómetro en tanto por ciento
4
5  void setup() {
6  }
7
8  void loop() {
9      value = analogRead(analogPin);      // realizar la lectura analógica raw
10     position = map(value, 0, 1023, 0, 100); // convertir a porcentaje
11
12     //...hacer lo que se quiera, con el valor de posición medido
13
14     delay(1000);
15 }
```

LED

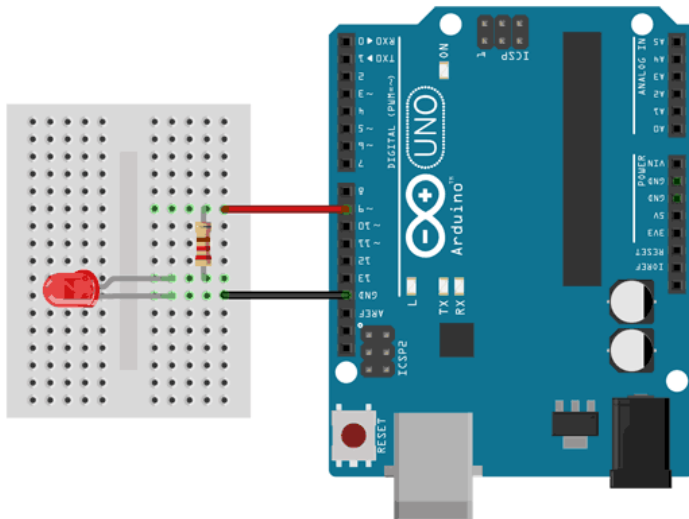
Un LED es un diodo emisor de luz, es decir, un tipo particular de diodo que emite luz al ser atravesado por una corriente eléctrica. Los diodos (emisor de luz, o no) son unos de los dispositivos electrónicos fundamentales.

Un diodo es una unión de dos materiales semiconductores con dopados distintos. Esta diferencia de dopado hace que genere una barrera de potencial, que como primera consecuencia hace que el paso de corriente en uno de los sentidos no sea posible.

Tienen polaridad, es decir, solo dejan pasar la corriente en un sentido. Por tanto, tenemos que conectar correctamente la tensión al dispositivo.

La patilla larga debe ser conectada al voltaje positivo (ánodo), y la corta al voltaje negativo (cátodo).

Es imprescindible el uso de una resistencia porque el LED puede quemarse si se supera el voltaje de polarización.



Ejemplo de código:

```
1  const int ledPIN = 9;
2
3  void setup() {
4      Serial.begin(9600);    //iniciar puerto serie
5      pinMode(ledPIN , OUTPUT); //definir pin como salida
6  }
7
8  void loop(){
9      digitalWrite(ledPIN , HIGH);    // poner el Pin en HIGH
10     delay(1000);                    // esperar un segundo
11     digitalWrite(ledPIN , LOW);     // poner el Pin en LOW
12     delay(1000);                    // esperar un segundo
13 }
```

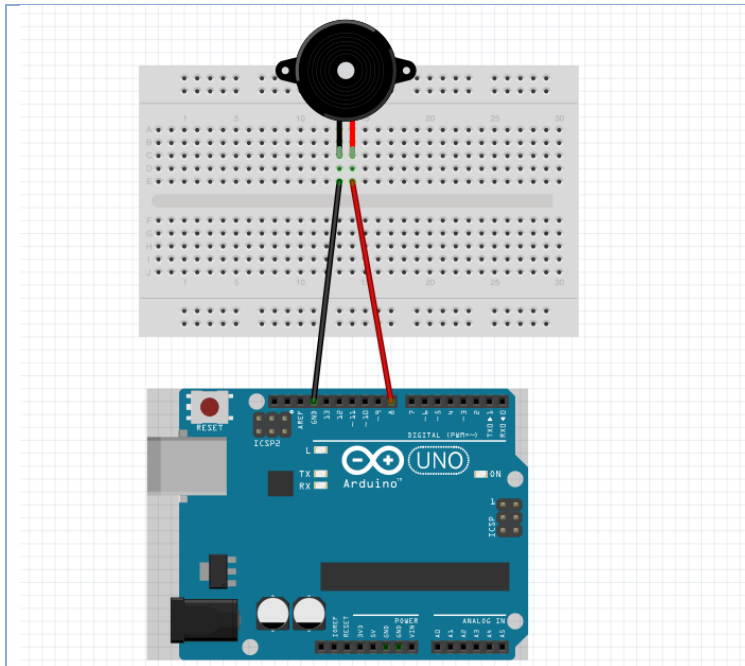
BUZZER

Los buzzer activos, en ocasiones denominados zumbadores, son dispositivos que generan un sonido de una frecuencia determinada y fija cuando son conectados a tensión.

Un buzzer activo incorpora un oscilador simple por lo que únicamente es necesario suministrar corriente al dispositivo para que emita sonido. En oposición, los buzzer pasivos necesitan recibir una onda de la frecuencia.

Al incorporar de forma interna la electrónica necesaria para hacer vibrar el altavoz un buzzer activo resulta muy sencillo de conectar y controlar. Además, no suponen carga para el procesador ya que no este no tiene que generar la onda eléctrica que se convertirá en sonido.

En contra posición, tienen la desventaja de que no podremos variar el tono del sonido emitido, por lo que no podremos realizar melodías, cosa que si podremos hacer con los buzzer pasivos. En este caso usaremos un buzzer pasivo.



Ejemplo de código:

```
1  const int pin = 9;
2
3  void setup() {
4    pinMode(pin, OUTPUT); //definir pin como salida
5  }
6
7  void loop(){
8    digitalWrite(pin, HIGH); // poner el Pin en HIGH
9    delay(5000);             // esperar 5 segundos
10   digitalWrite(pin, LOW);  // poner el Pin en LOW
11   delay(20000);            // esperar 20 segundos
12 }
```

PULSADOR

Para conectar un pulsador a arduino entra en juego el concepto de resistencias de Pull Down y Pull Up. Aunque ambos casos son muy similares, el montaje y el tipo de resistencia a usar dependerá de si queremos que al accionar el pulsador o interruptor leamos un valor LOW o HIGH.

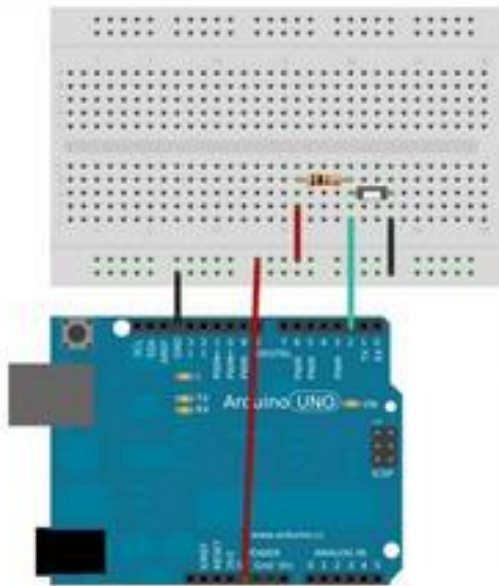
Para medir un valor LOW al accionar el interruptor, podemos conectar el PIN de forma fija a 5V, y a 0V a través del interruptor. Con el interruptor abierto leeríamos HIGH, y al cerrar el interruptor se forzaría 0V en el PIN, por lo que leeríamos LOW.

Para medir un valor HIGH al accionar el interruptor, podemos conectar el PIN de forma fija a 0V, y a 5V a través del interruptor. Con el interruptor abierto leeríamos LOW, y al cerrar el interruptor se forzaría 5V en el PIN, por lo que leeríamos HIGH.

La resistencia de Pull-Up fuerza HIGH cuando el pulsador está abierto. Cuando está cerrado el PIN se pone a LOW, la intensidad que circula se ve limitada por esta resistencia.

La resistencia de Pull-Down fuerza LOW cuando el pulsador está abierto. Cuando está cerrado el PIN se pone a HIGH, y la intensidad que circula se ve limitada por esta resistencia.

RESISTENCIA PULL UP



Ejemplo de código:

```
1  const int inputPin = 2;
2
3  int value = 0;
4
5  void setup() {
6    Serial.begin(9600);
7    pinMode(inputPin, INPUT);
8  }
9
10 void loop(){
11   value = digitalRead(inputPin); //lectura digital de pin
12
13   //manda mensaje a puerto serie en función del valor leído
14   if (value == HIGH) {
15     Serial.println("Encendido");
16   }
17   else {
18     Serial.println("Apagado");
19   }
20   delay(1000);
21 }
```