:چهار مرحله کلی برای حل یک مساله در هوش مصنوعی را با مثال شهر رومانی شرح دهید. 1

حل یک مسئله در هوش مصنوعی معمولاً به چندین مرحله تقسیم می شود. در زیر، چهار مرحله کلی برای حل یک مساله در هوش :مصنوعی را با مثال شهر رومانی شرح می دهم

تعریف مسئله: در این مرحله، مسئله به طور دقیق تعریف می شود. باید مشخص شود که مسئله دقیقاً چه هدفی دارد و چه محدودیتهایی دارد. به عنوان مثال، می توانیم مسئله مسیریابی در شهرهای رومانی را در نظر بگیریم که هدف آن پیدا کردن کوتاه ترین مسیر بین دو شهر است و محدودیتها شامل مسافتهای بین شهرها و محدودیتهای مربوط به طول و زمان سفر است طراحی مدل: در این مرحله، باید یک مدل ریاضی برای حل مسئله طراحی کنیم. این مدل معمولاً با استفاده از مفاهیم ریاضی و الگوریتمهای مختلف ایجاد می شود. در مثال مسیریابی در شهرهای رومانی، می توانیم از یک گراف استفاده کنیم که شهرها را به عنوان گرهها و مسافتهای بین شهرها را به عنوان یالها نشان می دهد. سپس با استفاده از الگوریتمهای جستجو، می توانیم کوتاه ترین مسیر را پیدا کنیم

پیادهسازی و اجرا: در این مرحله، مدل طراحی شده را پیادهسازی میکنیم و بر روی دادههای واقعی اجرا میکنیم. میتوانیم از زبان برای پیادهسازی استفاده کنیم. در مثال مسیریابی در شهرهای رومانی، باید گراف و مسافتهای Java یا Python برنامهنویسی مانند بین شهرها را به صورت دادههای واقعی وارد کنیم و الگوریتم مسیریابی را بر روی آنها اجرا کنیم

ارزیابی و بهبود: در این مرحله، عملکرد مدل و الگوریتم را ارزیابی میکنیم و در صورت نیاز، آنها را بهبود می بخشیم. این مرحله ممکن است نیاز به تجزیه و تحلیل داده های خروجی و تغییر در طراحی مدل داشته باشد. به عنوان مثال، می توانیم در مساله مسیریابی، عملکرد الگوریتم را با تغییر پارامتر ها یا استفاده از الگوریتم های بهتر بهبود دهیم انواع مساله را نام ببرید و شرح مختصری از هر یک با ذکر یک مثال بیان کنید؟.2

مساله جستجو و کاوش: در این نوع مساله، هدف پیدا کردن یک رامحل مناسب از میان یک فضای جستجو است. مثالی از این نوع مسئله میتواند جستجوی مسیر کوتامترین بین دو شهر در یک نقشه باشد

مساله بهینهسازی: در این نوع مساله، هدف پیدا کردن بهترین راهحل بر اساس یک معیار است. به عنوان مثال، مساله برنامهریزی تولید بهینه برای توزیع محصولات به فروشگاهها

مساله تصمیمگیری: در این نوع مساله، هدف انتخاب بهترین اقدام بر اساس ورودیهای داده شده است. به عنوان مثال، مساله تصمیمگیری برای خرید سهام بر اساس اطلاعات بازار و تحلیل ریسک

مساله پردازش زبان طبیعی: در این نوع مساله، هدف درک و تفسیر زبان طبیعی توسط سامانه های مصنوعی است. به عنوان مثال، سیستم های تشخیص گفتار و ترجمه ماشینی

مساله یادگیری ماشین: در این نوع مساله، هدف آموزش سامانههای مصنوعی برای یادگیری از دادهها و بهبود عملکرد آنها است. به . عنوان مثال، سیستم توصیهگر بر اساس سابقه خرید کاربران

مساله شناخت تصویر: در این نوع مساله، هدف تشخیص و تفسیر تصاویر توسط سامانههای مصنوعی است. به عنوان مثال، سیستم تشخیص چهره در عکسها

مساله منطق و استدلال: در این نوع مساله، هدف استدلال بر اساس قواعد و منطق است. به عنوان مثال، سیستمهای تشخیص تقلب در مالیات بر اساس الگوریتمهای منطقی. این تنها چند نمونه از انواع مختلف مسائل در هوش مصنوعی است و هر کدام از این مسائل به روشها و الگوریتمهای مختلفی نیاز دارند

؟(وزیر را طوری در صفحه شطرنج بگذارید که همدیگر را تهدید نکنند nمثال)مسئله 8 وزیر را با دو روش فرموله سازی کنید. 3

(محدودیت برنامهریزی) یک روش برای فرمولهسازی این مسئله استفاده از CSP روش اول: استفاده از مساله فرمولاسیون (محدودیت برنامهریزی) است. در این روش، هر خانه در صفحه شطرنج به عنوان یک متغیر در نظر گرفته CSP فرمولاسیون (تعداد وزیرها) باشد. سپس با استفاده از محدودیتها، تهدیدهای ممکن بین وزیرها را N می شود و مقدار هر متغیر می تواند عدد 1 تا مدل می کنیم. برای مثال، محدودیتی می تواند باشد که دو وزیر نباید در یک ستون، یک سطر یا قطری باشند. روش دوم: الگوریتم ژنتیک روش دیگری برای فرموله سازی این مسئله استفاده از الگوریتم ژنتیک است. در این روش، هر حالت (موقعیت وزیرها در صفحه شطرنج) را با یک گروموزوم و هر ویژگی (موقعیت هر وزیر) را با یک ژن نمایش می دهیم. سپس با استفاده از عملگرهای تکاملی مانند انتخاب، ترکیب، و جهش، بهترین حالتها را پیدا کرده و تا جای ممکن تهدیدها را حذف می کنیم. به این ترتیب، ترکیبی

قرار x8از وزیرها را در صفحه شطرنج بدون تهدیدها پیدا میکنیم. برای مثال، فرض کنید بخواهیم 8 وزیر را در صفحه شطرنج 8 :دهیم. این مسئله به این صورت فرموله می شود

> .هر وزیر میتواند در یک سطر از 1 تا 8 قرار بگیرد .هر وزیر میتواند در یک ستون از 1 تا 8 قرار بگیرد .هر وزیر میتواند در یک قطر اصلی یا فرعی از 1 تا 8 قرار بگیرد جستجوی درختی را با ذکر یک مثال شرح دهید؟

در این روش، یک درخت جستجوی ساخته می شود که هر گره آن یک حالت ممکن در مسئله را نمایش می دهد و یال های درخت نشان دهنده روابط بین حالت ها هستند. هدف جستجوی درختی پیدا کردن مسیری است که به یک حالت هدف منتهی می شود. برای مثال، فرض کنید میخواهیم یک مسئله جستجوی کوتاه ترین مسیر در یک نمودار جهانی حل کنیم. در این مسئله، هر گره از درخت جستجو یک شهر را نمایش می دهد و یال ها نشان دهنده مسیر های ممکن بین شهر ها هستند. همچنین، هر گره شامل اطلاعاتی مانند مسافت تا شهر های دیگر و هزینه سفر است. با شروع از گره شهر مبدأ، می توانیم با استفاده از الگوریتم جستجوی در ختی مانند ، درخت جستجو را پیمایش کنیم. هر بار که به یک گره (DFS) یا الگوریتم جستجوی عمق اول (BFS) الگوریتم جستجوی سطح اول جدید می رسیم، بررسی می کنیم که آیا این گره حالت هدف است یا خیر. اگر گره حالت هدف باشد، مسیری که تا این گره رسیده ایم را در یک نمودار جهانی پیدا کرده ایم در ختی جستجوی ساخته B و شهر A عنوان مثال، فرض کنید می خواهیم کوتاه ترین مسیر بین شهر و می شود و با پیمایش گره های فرزند، به تمام شهرهای ممکن در نمودار می رسیم. هر بار که به گره شهر A شده از شهر می رسیم، مسیری که تا اینجا پیموده ایم را پیدا کرده ایم مسیر می تواند از تعدادی شهر و مسیرهای مختلف تشکیل شده باشد که با استفاده از جستجوی درختی، به آن دست پیدا می کنیم

را تعریف کنید؟ Fringe فضای حالت و. 5

در مفهوم عمومی، مجموعهای است از تمام حالتهای ممکن که یک سامانه می تواند به آنها وارد (State Space) فضای حالت شود یا در آنها قرار بگیرد. در حوزه هوش مصنوعی و جستجوی مسئله، فضای حالت به معنای مجموعهای از تمام حالتهای ممکن است که یک مسئله را می توان با آنها مدل کرد. هر حالت در فضای حالت می تواند یک توصیف کامل از وضعیت سامانه در یک زمان خاص باشد. به عنوان مثال، در یک مسئله جستجوی مسیر، هر حالت می تواند مکان واقعی یک عامل در یک زمان خاص در جستجوی مسئله، مجموعهای است از گرهها که در حالتهایی قرار دارند که هنوز بررسی نشدهاند (Fringe) یا لبه Fringe باشد شامل گرههایی است که در حالتهای مجاور به حالتهای Pringe در مراحل بعدی ممکن است بررسی شوند. به عبارت دیگر، برای نگهداری گرههایی که باید در مراحل بعدی بررسی شوند و به آنها دسترسی عیشود. در هر مرحله از جستجوی مسئله، از برای بررسی انتخاب می شود و به عنوان گره فعلی در Pringe داشته باشیم، استفاده می شود. در هر مرحله از جستجو، یک گره از نظر گرفته می شود. به عنوان مثال، در جستجوی کوتاه ترین مسیر بین دو شهر، فضای حالت شامل تمام شهرهای ممکن است که در حالتهای مجاور به حالت فعلی قرار دارند و هنوز Pringe .می توان به آنها رسید در این مسئله مجموعه ای از گرههایی است که در حالتهای مجاور به حالت فعلی قرار دارند و هنوز Fringe .می توان به آنها رسید انتخاب می شود و بررسی می شود که آیا به حالت هدف رسیده است، پیدا می شود. در غیر این صورت، گرههای فرزند این گره به احدی بررسی شوند این گره به Fringe ...

جستجوى ناآگاهانه را تعریف كنید و انواع آن را نام ببرید؟.6

یک روش جستجو در هوش مصنوعی است که در آن الگوریتمها بر اساس اطلاعات (Uninformed Search) جستجوی ناآگاهانه کمتری درباره فضای حالت و مسئله عمل میکنند. در جستجوی ناآگاهانه، الگوریتمها بر اساس قوانین عمومی جستجو عمل میکنند و به صورت سیستماتیک و بدون اطلاعات خاص درباره مسئله، حالات را بررسی میکنند. انواع جستجوی ناآگاهانه عبارتند از

در این روش، ابتدا گرههای مجاور به گره فعلی بررسی می شوند و سپس به :(Breadth-First Search) جستجوی سطح اول گرههای مجاور به آن ها می رسیم. این جستجو به صورت وسیع و پهن از درخت جستجو پیش می رود و تمام گرههای هر سطح را در ابتدا بررسی میکند در این روش، ابتدا یک گره را بررسی میکنیم و سپس به گره فرزند آن میرسیم. این :(Depth-First Search) جستجوی عمق اول روش به صورت عمقی در درخت جستجو پیش میرود و تا زمانی که دیگر گرهای برای بررسی نباشد، به صورت پیوسته به سمت بایین حرکت میکند

در این روش، هر گره به عنوان نقطه شروع در نظر گرفته می شود و هزینه :(Uniform-Cost Search) جستجوی یکنواخت حرکت به هر گره در نظر گرفته می شود. الگوریتم در هر مرحله گره با کمترین هزینه را بررسی میکند و به سمت آن حرکت . میکند

این روش ترکیبی از جستجوی عمق اول و جستجوی عمق محدود :(Iterative Deepening Search) جستجوی عمق تدریجی است. در ابتدا با عمق یک شروع میکند و در هر مرحله عمق را افزایش میدهد تا به حل مسئله برسد

الگوریتمی که از لحاظ زمانی از مرتبه جستجوی اول سطح است ولی از لحاظ پیچیدگی حافظه از مرتبه جستجوی اول عمق می .7 باشد کدام است ،شرح دهید؟

است ولی از لحاظ پیچیدگی حافظه از مرتبه (Breadth-First Search) الگوریتمی که از لحاظ زمانی از مرتبه جستجوی اول سطح نامیده می شود. در (Optimized Search) جستجوی اول عمق الگوریتم جستجوی بهینه شده (Depth-First Search) جستجوی اول عمق الگوریتم جستجوی بهینه شده از هر دو روش جستجوی اول سطح و جستجوی عمق اول بهره برداری می شود. الگوریتم به این صورت عمل می کند که ابتدا با استفاده از جستجوی اول سطح، گره های مجاور به گره فعلی را بررسی می کند و در صورتی که به هدف نرسیده باشد، به گره های مجاور به آن ها می رسد. این روند تا زمانی ادامه می یابد که به یک عمق مشخصی برسد. در این مرحله، الگوریتم به جستجوی عمق اول تغییر می دهد و از روش جستجوی عمق اول برای بررسی گره های مجاور به گره های فعلی استفاده می کند. این کار ادامه می یابد تا زمانی که به هدف برسد یا تمام گره ها را بررسی کند. با استفاده از این الگوریتم، زمان اجرای جستجوی اول سطح را در ابتدا بررسی می کند. اما با تغییر به جستجوی عمق اول، پیچیدگی حافظه نیز از مرتبه جستجوی اول عمق می شود، زیرا در الگوریتم جستجوی می ول، تنها یک مسیر را در حافظه نگه می دارد و در صورت نرسیدن به هدف، به گره های فرزند آن می رود

کارایی انواع جستجوهای نا آگاهانه را بر حسب چهار پارامتر کامل بودن ، بهینگی ، پیچیدگی زمانی و فضایی بیان کنید؟.8

: انواع جستجوهای نا آگاهانه به ترتیب کامل بودن ، بهینگی ، پیچیدگی زمانی و پیچیدگی فضایی مورد بررسی قرار میگیرند

یک الگوریتم جستجوی نا آگاهانه کامل است اگر در صورت وجود پاسخ، همواره به پاسخ برسد. به :(Completeness) کامل بودن (Breadth-First Search) عبارت دیگر، الگوریتم باید تمام مسیر های ممکن را بررسی کند تا به پاسخ برسد. الگوریتم جستجوی سطح اول (Depth-First Search) و جستجوی عمق اول (Depth-First Search) و جستجوی عمق اول (Optimality) بهینگی یک الگوریتم جستجوی نا آگاهانه بهینه است اگر در صورت وجود پاسخ، به پاسخ بهینه برسد. به عبارت :(Optimality) بهینگی دیگر، الگوریتم باید بهترین پاسخ ممکن را ارائه کند. الگوریتم جستجوی سطح اول و جستجوی عمق اول بهینه نیستند، زیرا ممکن .است به پاسخ غیر بهینه برسند

پیچیدگی زمانی الگوریتم جستجوی نا آگاهانه به تعداد عملیاتی که در طول اجرا انجام :(Time Complexity) پیچیدگی زمانی تعداد b هستند، که در آن (b^d) میدهد بستگی دارد. الگوریتم جستجوی سطح اول و جستجوی عمق اول هر دو از مرتبه عمق مسئله را نشان میدهد. الگوریتم جستجوی سطح اول معمولاً زمان بیشتری نسبت به جستجوی d حالتهای ممکن در هر گره و عمق اول میبرد زیرا تمام گرههای هر سطح را در ابتدا بررسی میکند

پیچیدگی فضایی الگوریتم جستجوی نا آگاهانه به حافظهای که در طول اجرا استفاده :(Space Complexity) پیچیدگی فضایی حافظه نیاز دارد زیرا تمام گرههای هر سطح را در حافظه نگه (O(b^d) میشود بستگی دارد. الگوریتم جستجوی سطح اول به مقدار .حافظه نیاز دارد زیرا تنها یک مسیر را در حافظه نگه میدارد (O(bd) میدارد. الگوریتم جستجوی عمق اول به مقدار