Architetture di sistemi distribuiti

Antonio Lioy < lioy@polito.it >

Politecnico di Torino
Dip. Automatica e Informatica

Modello tipico di un'applicazione

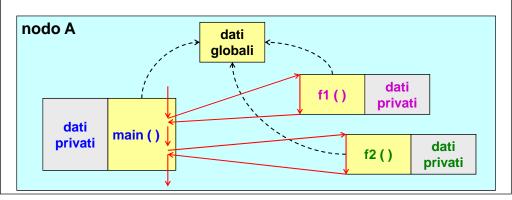
- interfaccia utente (UI)
 - gestione di tutto l'I/O con l'utente
- logica applicativa
 - elaborazioni da fare per fornire il servizio all'utente
- dati (grezzi)
 - informazioni necessarie all'applicazione



```
Esempio (applicaz. "classica")
   #include <stdio.h>
                                   dati applicativi
   int main ( )
       double percentuale_iva = 20;
       double prezzo;
interfaccia utente
   char buf[100];
                                       logica applicativa
   printf ("costo? ");
   gets (buf);
   sscanf (buf, "%lf", &costo);
       prezzo = costo * (1 + percentuale_iva / 100);
   printf ("prezzo di vendita = %.21f\n", prezzo);
   return 0;
   }
```

Elaborazione "classica"

- dati locali (condivisi / privati)
- unico spazio di indirizzamento
- elaborazione sequenziale su unica CPU
- flusso elaborazione univoco (eccezione: interrupt)

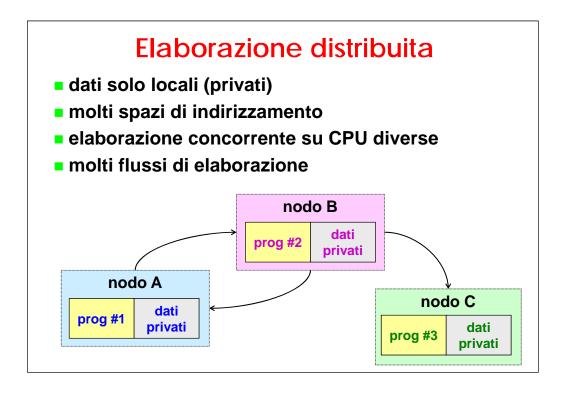


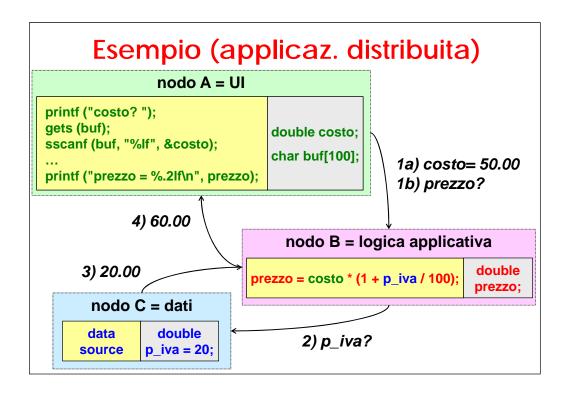
Elaborazione "classica": vantaggi

- semplicità di programmazione
- robustezza
- buona possibilità di ottimizzazione

Elaborazione "classica": problemi

- protezione dei dati da operazioni illegali
 - operazioni compiute sui dati globali
 - sono accessibili anche i dati privati (!)
 - parzialmente migliorabile con OOP
- basse prestazioni
 - unica CPU, elaborazione sequenziale
 - migliorabile con sistemi multi-CPU e programmazione concorrente (thread, processi)
- uso solo tramite accesso fisico al sistema
 - terminali o "consolle"
 - migliorabile con collegamenti via modem / rete





Elaborazione distribuita: vantaggi

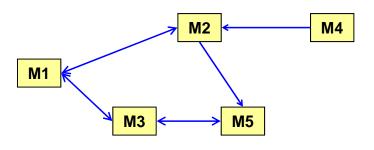
- elevate prestazioni
 - molte CPU
- buona scalabilità
 - più facile aumentare il n. di CPU che la potenza di una singola CPU
- protezione dei dati da operazioni illegali
 - spazi di memoria separati, accessibili solo tramite i rispettivi programmi
- accesso tramite rete
 - non necessaria presenza fisica dell'utente

Elaborazione distribuita: problemi

- complessità di programmazione:
 - come comunicano i vari programmi?
 - formato dei dati sui vari nodi di rete?
 - necessità di definire protocolli (applicativi)
 - sincronizzazione delle operazioni può portare ad attese e rallentamenti
- scarsa robustezza
 - maggiori possibilità di errore / malfunzionamenti
- difficile ottimizzazione
 - mancanza di una visione globale

Architettura software

- collezione di moduli software (o componenti)
- interagenti tramite un ben definito paradigma di comunicazione (o connettori)
- nota: non è detto che la comunicazione sia effettuata via rete (es. IPC sullo stesso nodo)



Modello client-server

- metodo più diffuso per creare applicativi distribuiti
- client e server sono due processi separati:
 - il server fornisce un generico servizio
 - il client richiede il servizio
- anche sul medesimo sistema

Attenzione alla differenza tra client e server:

- come elementi hw di un sistema di elaborazione
- come processi di un'architettura distribuita

II server

- idealmente è in esecuzione "da sempre":
 - attivato al boot
 - attivato esplicitamente dal sistemista
- accetta richieste da uno o più punti:
 - porta TCP o UDP (analogo al concetto di SAP OSI)
 - porte fisse e solitamente predeterminate
- manda risposte relative al servizio
- idealmente non termina mai:
 - allo shutdown
 - azione esplicita del sistemista

Il client

- attivato su richiesta di un "utente"
- invia richiesta verso un server
- attende la risposta su una porta allocata dinamicamente (non può essere una porta fissa perché ci possono essere molti "utenti" che operano simultaneamente, es. due finestre di un browser web)
- esegue un numero finito di richieste e poi termina

Architetture

- usando i concetti di client e server si possono costruire svariate architetture
- architettura client-server (C/S)
 - architettura asimmetrica
 - il posizionamento del server è determinato a priori
- architettura peer-to-peer (P2P)
 - architettura simmetrica
 - ogni nodo può ricoprire il ruolo di client e di server (simultaneamente o in tempi diversi)

Architettura client-server (C/S)

- architettura in cui processi client richiedono i servizi offerti da processi server
- vantaggi:
 - semplicità di realizzazione
 - semplificazione del client
- svantaggi:
 - sovraccarico del server
 - sovraccarico del canale di comunicazione



Architettura C/S 2-tier

- è il C/S classico, originale (es. NFS)
- il client interagisce direttamente con il server senza passaggi intermedi
- architettura tipicamente distribuita su scala sia locale sia geografica
- usata in ambienti di piccole dimensioni (50-100 client simultanei)
- svantaggi
 - bassa scalabilità (es. al crescere del numero di utenti, decrescono le prestazioni del server)

C/S 2-tier: client pesante o leggero?

- tre componenti (UI, logica applicativa, dati) ... da distribuire su due soli elementi (client e server)
- soluzione 1 = fat client / thin server
 - client = UI + logica applicativa
 - server = dati
 - schema tradizionale, difficoltà di sviluppo (sw adhoc) e gestione (installazione, aggiornamento), minor sicurezza
- soluzione 2 = thin client / fat server:
 - client = UI
 - server = logica applicativa + dati
 - (es. il web) pesante sui server, maggior sicurezza

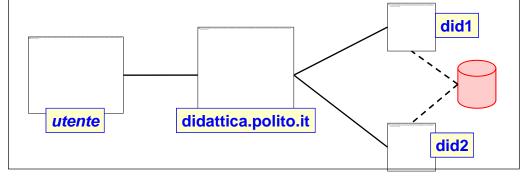
Architettura C/S 3-tier

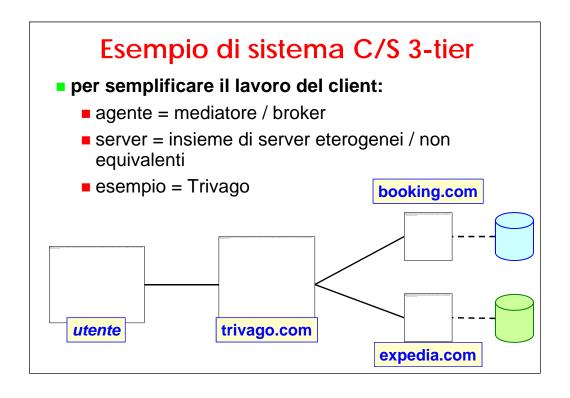
- un componente (o agente) è inserito tra client e server, per svolgere vari ruoli:
 - filtro (es. adatta un sistema legacy su mainframe a un ambiente C-S)
 - bilanciamento del carico di lavoro sul/i server (es. load balancer con più server equivalenti)
 - servizi intelligenti (es. distribuire una richiesta su più server, collezionare i risultati e restituirli al client come risposta singola)

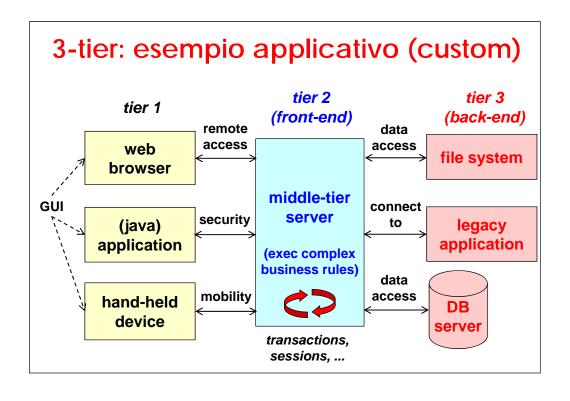


Esempio di sistema C/S 3-tier

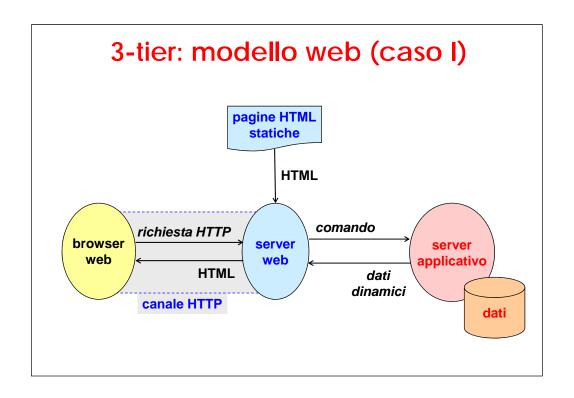
- per migliorare le prestazioni (di calcolo):
 - agente = load balancer
 - server = server farm di server omogenei o equivalenti
 - esempio = il portale della didattica del Poli

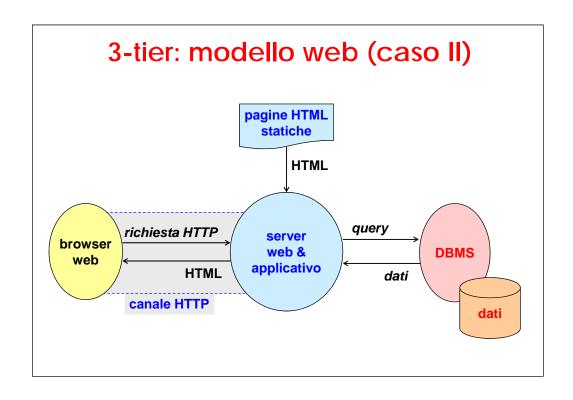


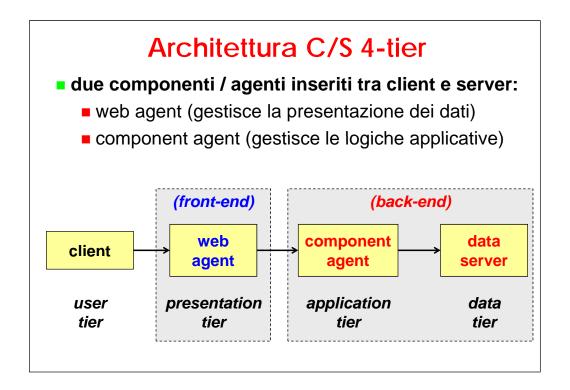




La UI ed il web UI "tradizionale" custom: difficile sviluppo, deployment e manutenzione difficile addestramento degli utenti UI "moderna" web è divisa in due: UI client-side standard (=browser) UI server-side standard (=server web) e programmabile facilmente client-side (interfaccia applicativa)

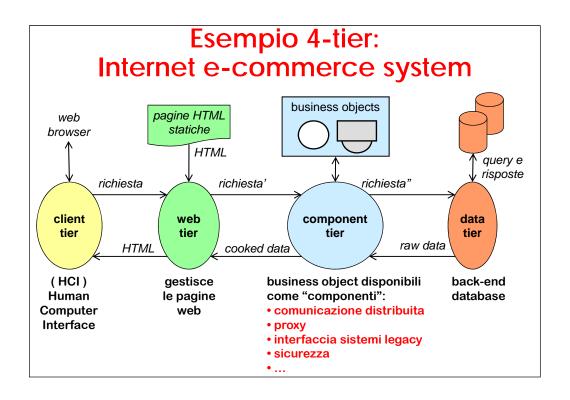






Migliorare le prestazioni di rete?

- architetture 3/4-tier migliorano le prestazioni di calcolo ... ma il front-end resta un collo di bottiglia
- come migliorare? l'erogatore del servizio non controlla la parte di rete tra client e front-end
- tentativo di miglioramento:
 - statistica sulla provenienza dei clienti
 - moltiplicare il front-end (uno per ogni rete da cui provengono i miei clienti)
 - come indirizzare i clienti verso il front-end giusto?
 - basandosi su lingua/dominio (es. srv.it, srv.fr)
 - basandosi sul routing (es. DNS modificato Akamai)



Client tier: browser o applicazione?

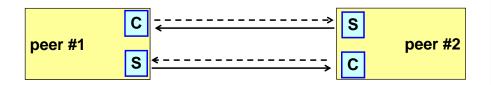
- web browser:
 - (V) noto agli utenti e gestito da essi
 - (V) comunicazione e dati standard (HTTP, HTML)
 - (S) versione incerta di protocollo e dati (minimo comune?)
 - (S) prestazioni non elevate (interprete)
 - (S) funzionalità limitata (semplice interfaccia grafica)
 - (S) estensioni non sempre supportate:
 - applet (Java, Active-X)
 - script client-side (JavaScript, VBscript)
 - plugin (Flash, ...)

Client tier: browser o applicazione?

- applicazione client custom / ad-hoc:
 - (V) funzionalità molto ricca (=richiesta dal server)
 - (V) prestazioni molto elevate
 - (S) addestramento all'uso
 - (S) piattaforme supportate
 - (S) deployment ed aggiornamento
 - (S) assistenza utenti

Architettura peer-to-peer (P2P)

- architetture in cui i processi possono fungere simultaneamente da client e da server
- vantaggi:
 - carico di lavoro e di comunicazione distribuito tra tutti i processi
- svantaggi:
 - difficoltà di coordinamento / controllo
 - carico di comunicazione realmente distribuito?



P2P computing

- i client evolvono da meri utenti di servizi a fornitori autonomi di servizi
- per condividere risorse e sfruttare servizi collaborativi
- si sfruttano meglio le capacità di calcolo dei singoli nodi (così si scaricano i server)
- si usano meglio le reti, con comunicazioni dirette tra i nodi (così si evitano congestioni sui link verso i server)

Architetture P2P

collaborative computing

 comunità di rete per compiti distribuiti
 (es. cloud/grid computing; aperto o chiuso; anche per dati riservati o elaborazioni con deadline fissa?)

edge service

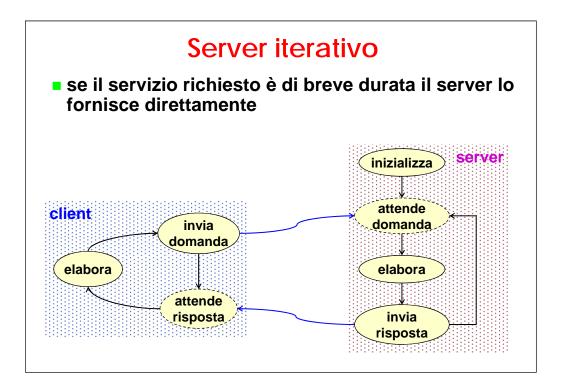
 servizi ortogonali come "fattori abilitanti" per la creazione di comunità P2P (es. TOIP, Internet fax)

file sharing

- per scambiare informazioni sulla rete senza doverle caricare su un server, ma lasciandole là dove si trovano (problema: l'indice)
- es. Gnutella (gnutella.wego.com), WinMX, Kazaa

Modelli di server

- l'architettura interna del server influenza molto le prestazioni del sistema complessivo
- bisogna scegliere il modello più adatto al problema applicativo
- non esiste una soluzione buona per tutti gli usi (si rischia che sia troppo complicata)



Esempi di server iterativo

- servizi standard TCP/IP di breve durata:
 - daytime (tcp/13 o udp/13) RFC-867
 - qotd (tcp/17 o udp/17) RFC-865
 - time (tcp/37 o udp/37) RFC-868
- in generale, servizi in cui si vuole fortemente limitare il carico (un solo utente per volta)
- vantaggi:
 - semplicità di programmazione
 - velocità di risposta (quando ci si riesce a collegare!)
- svantaggi:
 - limite di carico

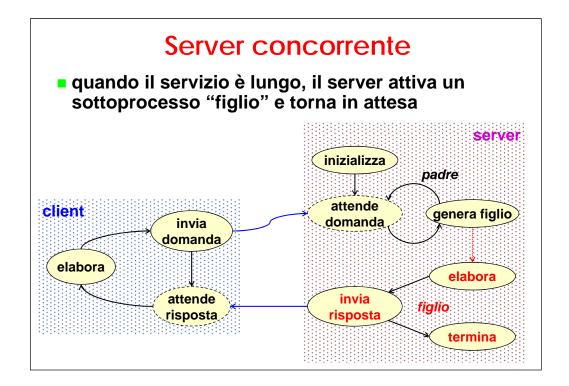
Prestazioni di un server iterativo

- prestazioni non influenzate dal numero di CPU
- sia T_E il tempo di CPU dell'elaborazione richiesta al server [s] (ipotesi: T_E >> T_R)
- prestazioni massime (in condizioni ottimali):

$$P = 1/T_F$$
 servizi/s

- in caso di richieste simultanee da più client, quelli non serviti rientrano in competizione successivamente (a meno che la coda delle domande abbia ampiezza > 1)
- la latenza [s] del servizio dipende dal carico W>=1 del nodo che ospita il server:

$$T_E \le L \le T_E \times W$$
 ovvero $L \sim T_E \times E(W)$



Esempi di server concorrente

- la maggior parte dei servizi standard TCP/IP:
 - echo (tcp/7 o udp/7) RFC-862
 - discard (tcp/9 o udp/9) RFC-863
 - chargen (tcp/19 o udp/19) RFC-864
 - telnet (tcp/23) RFC-854
 - smtp (tcp/25) RFC-2821
 - **.**..
- in generale, i servizi con elaborazione complessa o di durata lunga e/o non prevedibile a priori

Server concorrente: analisi

- vantaggi:
 - carico idealmente illimitato
- svantaggi:
 - complessità di programmazione (concorrente)
 - lentezza di risposta (creazione di un figlio, T_F)
 - carico max reale limitato (ogni figlio richiede RAM, cicli di CPU, cicli di accesso a disco, ...)

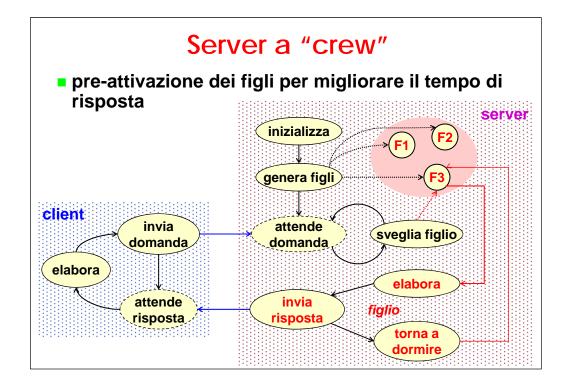
Prestazioni di un server concorrente

- influenzate dal numero di CPU (sia esso C)
- sia T_F il tempo di CPU per creare un figlio [s]
- prestazioni massime (in condizioni ottimali):

$$P = C/(T_F + T_F)$$
 servizi/s

- in caso di richieste simultanee da più client, quelli non serviti rientrano in competizione successivamente (a meno che la coda delle domande abbia ampiezza > 1)
- la latenza del servizio dipende dal carico W del nodo che ospita il server:

$$(T_F + T_E) \le L \le (T_F + T_E) \times W/C$$
 s



Esempi di server a "crew"

- tutti i servizi concorrenti possono essere realizzati con server a crew
- servizi di rete ad alte prestazioni:
 - sottoposti ad alto carico (=n. di utenti simultanei)
 - con basso ritardo alla risposta (latenza)
- esempi tipici:
 - web server per e-commerce
 - DBMS server

Server a "crew": analisi

- vantaggi:
 - carico idealmente illimitato (si possono generare figli addizionali in funzione del carico)
 - velocità di risposta (svegliare un figlio è più rapido che crearlo)
 - possibilità di limitare il carico massimo (solo figli pre-generati)
- svantaggi:
 - complessità di programmazione (concorrente)
 - gestione dell'insieme dei figli (children pool)
 - sincronizzazione e concorrenza degli accessi alle risorse condivise del server da parte dei vari figli

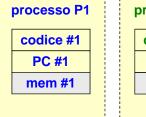
Prestazioni di un server "a crew"

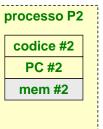
- analoghe a quelle di un server concorrente, con T_F sostituito dal tempo necessario ad attivare un figlio T_A (di solito trascurabile)
- se, una volta esauriti i figli, il server a crew può generarne altri allora le prestazioni sono una combinazione pesata con la probabilità G di dover generare nuovi figli:

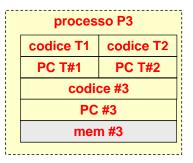
```
P = (1 - G) \times [C / (T_A + T_E)] + G \times [C / (T_F + T_E)]
```

Programmazione concorrente

- lavoro simultaneo di più moduli di elaborazione sulla stessa CPU
- due modelli principali:
 - processi
 - thread







Processi vs. thread (I)

- attivazione di un modulo
 - [P] lenta
 - [T] veloce
- comunicazione tra moduli
 - [P] difficile (richiede IPC, es. pipe, shared memory)
 - [T] facile (stesso spazio di indirizzamento)

Processi vs. thread (II)

- protezione tra moduli
 - [P] ottima, sia della memoria sia dei cicli di CPU
 - [T] pessima (e l'accesso a memoria comune richiede sincronizzazione e può causare deadlock)
- debug:
 - [P] non banale ma possibile
 - [T] molto difficile (schedulazione non replicabile)