#### ウェーブレットおきもち - 導入と実装 -

#### aikiriao

Available at: https://example.com

Source: https://github.com/aikiriao/introduction\_to\_wavelet

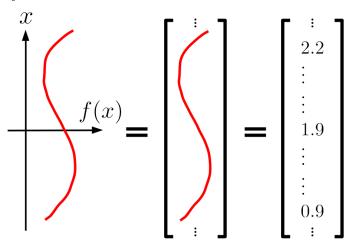
June 4, 2021

### もくじ

## 1. 準備

#### 関数はベクトル

関数  $f: \mathbb{R} \to \mathbb{C}$  を無限次元のベクトルと見よう:



関数のゼロベクトルを $\ ^orall t\ 0(t):=0$ で定める.

#### 関数の内積

2関数 f, g の内積を次で定める:

$$\langle f(x), g(x) \rangle := \int_a^b f(x) \overline{g(x)} \mathrm{d}x$$
 (1) 
$$\overline{g(x)} : g(x) \, \mathbf{0}$$
複素共役

積分範囲 [a,b] は対象により変わる.積分変数を省略して  $\langle f,g \rangle$  とも書く.考え方は,(可算)次元ベクトルと同じ:

$$\langle oldsymbol{v}, oldsymbol{w} 
angle := \sum (oldsymbol{v})_n \overline{(oldsymbol{w})_n}$$

#### 関数の内積

内積に関する性質も有限次元ベクトルと同様

▶ 関数の直交性:

関数 
$$f$$
 と  $g$  が直交  $\iff$   $\langle f, g \rangle = 0$  (2)

▶ 関数のノルム:

$$||f||_2^2 := \langle f, f \rangle \tag{3}$$

#### 関数空間

関数の張るベクトル空間を関数空間という.たと えば,ノルムが有限

$$||f||_2^2 = \int_{-\infty}^{\infty} |f(x)|^2 dx < \infty$$

な関数  $f:\mathbb{R} \to \mathbb{C}$  の集合は関数空間をなす。 $L_2(\mathbb{R})$  と書く、

### 関数空間の例:フーリエ級数

周期  $T=2\pi/\omega$  の関数 f のフーリエ級数

$$\begin{cases} f(t) = \sum_{n = -\infty}^{\infty} c_n \exp(jn\omega t) \\ c_n = \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} f(t) \exp(-jn\omega t) dt \end{cases}$$
 (4)

f(t) を  $\exp(jn\omega t)$  で展開していると見える。  $\frac{1}{\sqrt{T}}\exp(jn\omega t)$  は正規直交基底をなしている  $^1$  .

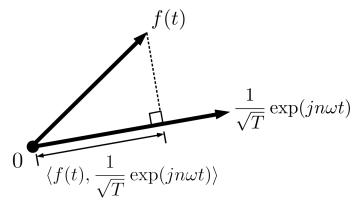
<sup>1</sup>ここでは天下りとする.補足の補題??を参照

# 関数空間の例:フーリエ級数

フーリエ係数  $c_n$  は  $\exp$  との内積の定数倍.

$$c_n = \frac{1}{T} \langle f(t), \exp(jn\omega t) \rangle$$

 $n\omega$  の周波数成分との類似度を測っている.



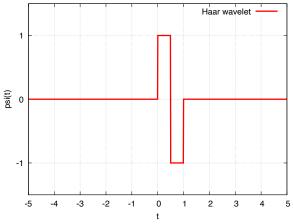
(5)

#### 連続ウェーブレット変換

空間に局在する  $^2$ " ざざ波"  $\psi$  を使った信号分析手法.

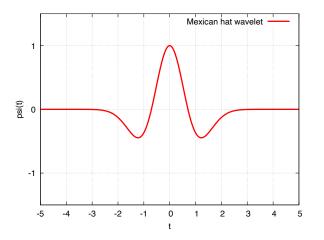
- ▶ ψのことをウェーブレット (Wavelet) 関数という
- lackbox  $\psi$  を時間軸方向にスケール(伸び縮み)/シフトした関数を基底とする

<sup>2</sup>注意:無限範囲で値を持つものもある



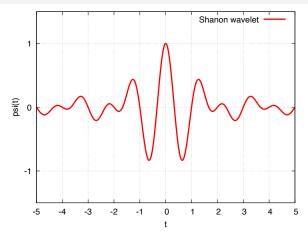
$$\psi_H(t) := \begin{cases} 1 & (0 \le t < \frac{1}{2}) \\ -1 & (\frac{1}{2} \le t < 1) \\ 0 & \text{otherwise} \end{cases}$$

#### 例:メキシカンハットウェーブレット



$$\psi(t) := (1 - t^2) \exp(-t^2)$$

#### 例:シャノンウェーブレット



$$\psi(t) := 2\operatorname{sinc}(2t) - \operatorname{sinc}(t)$$
$$\operatorname{sinc}(t) := \frac{\sin(\pi t)}{\pi t}$$

### 連続ウェーブレット変換

 $\psi$  に時間スケールとシフト変換を施した関数を

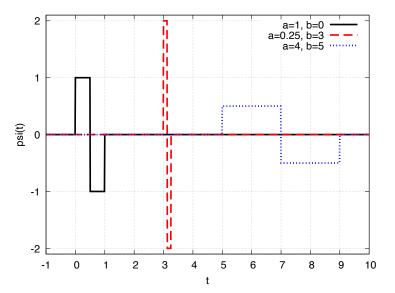
$$\psi_{a,b}(t) := \frac{1}{\sqrt{a}} \psi\left(\frac{t-b}{a}\right) \tag{6}$$

と書く、a はスケール,b はシフト位置を設定、 $1/\sqrt{a}$  はノルムを保つための定数  $^3$ 

$$||\psi_{a,b}||_2^2 = \int_{-\infty}^{\infty} \frac{1}{a} \psi\left(\frac{t-b}{a}\right) \overline{\psi\left(\frac{t-b}{a}\right)} \mathrm{d}t = \frac{1}{a} \int_{-\infty}^{\infty} \psi(s) \overline{\psi(s)} a \mathrm{d}s = ||\psi||_2^2$$

 $<sup>^{3}</sup>$ (検算)s=(t-b)/a と置換積分すれば,

### 例:ハールウェーブレット



### 連続ウェーブレット変換

関数 f の連続ウェーブレット変換 F(a,b) は、f と  $\psi_{a,b}$  の内積によって得られる:

$$F(a,b) := \int_{-\infty}^{\infty} f(t) \overline{\psi_{a,b}(t)} dt$$

$$= \langle f(t), \psi_{a,b}(t) \rangle$$
(7)

変換先はスケールaとシフトbの2軸(スケログラムという)

# ウェーブレットの離散化

$$\psi_{a,b}$$
(式  $(\ref{eq:continuous})$ )のスケール $a$  とシフト $b$  を

$$a = 2^{-m}, b = n2^{-m}$$

と整数  $m,n\in\mathbb{Z}$  で離散化して  $^4$ ,

$$\psi_{m,n}(t) := \frac{1}{\sqrt{2^{-m}}} \psi\left(\frac{t - n2^{-m}}{2^{-m}}\right)$$
$$= 2^{\frac{m}{2}} \psi(2^m t - n)$$

と書く.

(8)

# 直交ウェーブレット変換

もし、 $\psi_{m,n}(t)$ が正規直交基底をなす

$$\forall i, j, k, l \in \mathbb{Z}. \langle \psi_{i,j}, \psi_{k,l} \rangle = \delta_{ik} \delta_{jl}$$

ならば $^5$ ,任意の信号 $x \in L_2(\mathbb{R})$ をウェーブレット展開係数 $X_{m,n} = \langle x, \psi_{m,n} \rangle$ を用いて

$$x(t) = \sum_{m,n} X_{m,n} \psi_{m,n}(t) \tag{9}$$

と展開できる.これを直交ウェーブレット変換と いう.

<sup>5</sup>スケール/シフトの両方で正規直交

### 2. 多重解像度解析 (MRA)

多重解像度解析 (MRA<sup>6</sup>) は直交ウェーブレット変換の手法のひとつ.対象の信号を様々なスケール (解像度) に分解して解析を行う.

<sup>&</sup>lt;sup>6</sup>MultiResolution Analysis

スケール M の信号  $f^{(M)}(t)$  を 1 つスケールの落とした信号  $f^{(M-1)}(t)$  と誤差信号  $g^{(M-1)}(t)$  の和で表すことを考える:

$$f^{(M)}(t) = f^{(M-1)}(t) + g^{(M-1)}(t)$$
 (10)

M はスケールの細かさ、大きくとればどんな信号でも近似できる。

式(??)を繰り返し適用していくと,

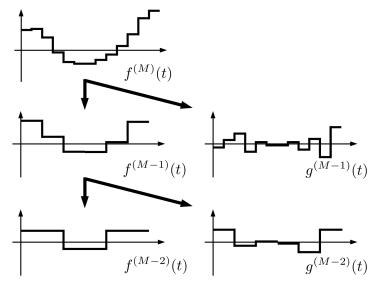
$$f^{(M)}(t) = f^{(M-1)}(t) + g^{(M-1)}(t)$$

$$= f^{(M-2)}(t) + g^{(M-1)}(t) + g^{(M-2)}(t)$$

$$= \dots$$

$$= f^{(J)}(t) + \sum_{m=J}^{M-1} g^{(m)}(t)$$
(11)

任意のスケール J < M まで信号を分解できる!



この操作を形式的に考えていく.

## 多重解像度解析 (MRA)

MRA は次の部分空間  $V_m$  と関数  $\phi$ 

$$V_{m} := \left\{ \sum_{n} c_{n} \phi_{m,n}(t) \middle| c_{n} \in l_{2}(\mathbb{Z}) \right\}$$
 (12)  
$$\phi_{m,n}(t) := 2^{\frac{m}{2}} \phi(2^{m}t - n)$$
 (13)

を基に構成される $^{78}$ . $\phi$ をスケーリング関数 (scaling function) という.

 $<sup>^7</sup> l_2(\mathbb{Z})$  は二乗総和可能な数列  $(\sum_n |c_n|^2 < \infty)$  の集合

 $<sup>^8</sup>$ 文献によってはm の符号が逆転しているので注意!

#### MRA の満たすべき条件 I

MRA は,集合  $V_m$  に対して以下の条件 (M1)-(M4)を要求する:

(M1)  $V_0$  は正規直交基底

$$\{\phi(t-n)|n\in\mathbb{Z}\},\ \phi\in L_2(\mathbb{R})$$

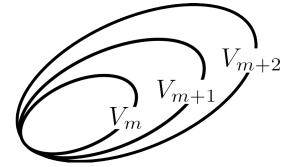
によって張られる

お気持ち スケーリング関数  $\phi$  は整数シフトに関して正規 直交基底となることを要求:

$$\langle \phi(t-n), \phi(t-m) \rangle = \delta_{nm}$$

#### MRAの満たすべき条件 II

 $m(M2m) V_m \subset V_{m+1}$  お気持ち  $V_m$  は入れ子構造をなしている.



解像度mを上げると表現可能な信号が増える

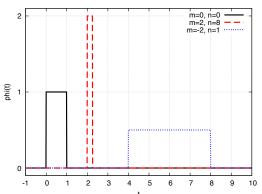
#### MRAの満たすべき条件 III

$$(M3)$$
  $\bigcup_m V_m = L_2(\mathbb{R})$   $(\overline{A}$ :集合  $A$  の閉包)  
お気持ち  $\lim_{m \to \infty} V_m = L_2(\mathbb{R})$  であること,つまり, $L_2(\mathbb{R})$  の どんな信号であっても任意の精度で近似できる  $(M4)$   $\bigcap_m V_m = \{0\}$  お気持ち  $\lim_{m \to -\infty} V_m = \{0\}$  であること,つまり,解像度を 極限まで落とすと  $V_m$  に含まれる信号は定値関数  $0$  のみになる

 $\psi_H$  に対応するスケーリング関数  $\phi_H$ 

$$\phi_H(t) := \left\{ \begin{array}{ll} 1 & (0 \le t < 1) \\ 0 & \text{otherwise} \end{array} \right.$$

 $\phi_{Hm,n}(t):=2^{rac{m}{2}}\phi_H(2^mt-n)$  とかく.



 $\phi_H$  が条件 (M??)-(M??) を満たすかチェック (M1)  $a,b\in\mathbb{Z}$  に対して,

$$\langle \phi_H(t-a), \phi_H(t-b) \rangle = \int_{-\infty}^{\infty} \phi_H(t-a) \overline{\phi_H(t-b)} dt$$
$$= \int_{-\infty}^{\infty} \phi_H(s) \phi_H(s+a-b) ds \quad (s=t-a)$$
$$= \delta_{ab}$$

なので  $\{\phi_H(t-n)|n\in\mathbb{Z}\}$  は正規直交基底.

(M2) 任意の $m,n \in \mathbb{Z}$ に対して,

$$\begin{split} \phi_{Hm,n}(t) &= \left\{ \begin{array}{ll} 2^{\frac{m}{2}} & 2^{-m}n \leq t < 2^{-m}(n+1) \\ 0 & \text{otherwise} \end{array} \right. \\ \phi_{Hm+1,2n}(t) &= \left\{ \begin{array}{ll} 2^{\frac{m+1}{2}} & 2^{-(m+1)}2n \leq t < 2^{-(m+1)}(2n+1) \\ 0 & \text{otherwise} \end{array} \right. \\ &= \left\{ \begin{array}{ll} 2^{\frac{m+1}{2}} & 2^{-m}n \leq t < 2^{-m}(n+\frac{1}{2}) \\ 0 & \text{otherwise} \end{array} \right. \end{split}$$

だから,任意の
$$\phi_{Hm,n}\in V_m$$
は $\phi_{Hm+1,2n},\phi_{Hm+1,2n+1}\in V_{m+1}$ を用いて

$$\phi_{Hm,n}(t) = 2^{-\frac{1}{2}}\phi_{Hm+1,2n}(t) + 2^{-\frac{1}{2}}\phi_{Hm+1,2n+1}(t)$$
 (14)

と表せる.よって $V_m \subset V_{m+1}$ .

#### MRAの条件から出てくる性質

 $(\mathsf{M}\ref{M}\ref{M}\ref{M}\ref{M}
eft)$ が成立すれば,任意の $m,p,q\in\mathbb{Z}$ に対し,

$$\langle \phi_{m,p}, \phi_{m,q} \rangle = \int_{-\infty}^{\infty} 2^{\frac{m}{2}} \phi(2^m t - p) \overline{2^{\frac{m}{2}}} \phi(2^m t - q) \mathrm{d}t$$

$$= 2^m \int_{-\infty}^{\infty} \phi(2^m t - p) \overline{\phi(2^m t - q)} \mathrm{d}t$$

$$= \int_{-\infty}^{\infty} \phi(s - p) \overline{\phi(s - q)} \mathrm{d}s \quad (s = 2^m t)$$

$$= \delta_{pq} \quad (\because \phi \text{ はシフトに関して正規直交})$$

だから,1 つのスケーリング関数  $\phi$  が決まれば全ての  $V_m$  が張られる.

#### **Dilation** 方程式(ツースケール関係)

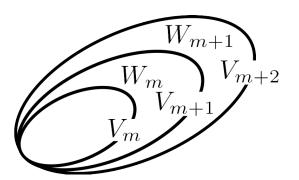
 $(\mathsf{M??})$ が成立すれば, $V_{-1}\subset V_0$  より, $\phi(t/2)\in V_{-1}$  は $V_0$  の基底  $\{\phi(t-n)|n\in\mathbb{Z}\}$  の線形結合で表現できるから,

$$\phi(t/2) = \sqrt{2} \sum_{n} h[n]\phi(t-n)$$
 (15)

を満たす係数  $\{h[n]\}$  が存在する $^9$ . これを Dilation 方程式とかツースケール関係と呼ぶ.

 $<sup>9\</sup>sqrt{2}$  は規格化定数

(M??) より  $V_m \subset V_{m+1}$  だから, $V_m \oplus W_m = V_{m+1}$ ( $\oplus$ :直和)となる  $W_m$  が存在する:



 $W_m$  はスケールm のウェーブレットから張られるように定める:

$$W_m := \left\{ \sum_n c_n \psi_{m,n}(t) \middle| c_n \in l_2(\mathbb{Z}) \right\}$$
 (16)

 $V_m \oplus W_m = V_{m+1}$  だから, $W_m$  は $V_m \perp W_m^{10}$  を満さなければならない.その成立条件を見ていこう.

 $<sup>^{10}</sup>V_m, W_m$  それぞれから選んだ任意の元が直交している

$$W_{-1}\subset V_0$$
 だから, $\psi(t/2)\in W_{-1}$  も  $V_0$  の基底 $\{\phi(t-n)|n\in\mathbb{Z}\}$  の線形結合で表せて,

$$\psi(t/2) = \sqrt{2} \sum_{n} g[n]\phi(t-n)$$
 (17)

を満たす係数  $\{g[n]\}$  が存在する.

このとき,

$$g[n] = (-1)^n \overline{h[1-n]}$$
 (18)

とすれば $V_m \perp W_m$ が満たされる $^{11}$ .

 $\Rightarrow$  必要なのは  $\{h[n]\}$  だけ!有名なウェーブレットは  $\{h[n]\}$  の数表が与えられている!

<sup>11</sup>証明は長くなる. 補足にて述べる (系??)

### 例:ハールウェーブレット

式 (??) において m=-1, n=0 とおくと,

$$\phi_{H-1,0}(t) = 2^{-\frac{1}{2}}\phi_{H0,0}(t) + 2^{-\frac{1}{2}}\phi_{H0,1}(t)$$

$$\iff 2^{-\frac{1}{2}}\phi_{H}(t/2) = 2^{-\frac{1}{2}}\phi_{H}(t) + 2^{-\frac{1}{2}}\phi_{H}(t-1)$$

$$\iff \phi_{H}(t/2) = \phi_{H}(t) + \phi_{H}(t-1)$$

Dilation 方程式(式 (??))と見比べると

$$h[0] = h[1] = 2^{-\frac{1}{2}}$$

式  $(\ref{eq:continuous})$  により  $g[0]=2^{-rac{1}{2}},\;g[1]=-2^{-rac{1}{2}}$ が得られ,

$$\psi_H(t/2) = \phi_H(t) - \phi_H(t-1)$$

に対応していることが確認できる.

## MRAの直交ウェーブレット変換

 $V_m \oplus W_m = V_{m+1}$ を繰り返し適用すると,

$$V_m = V_{m-1} \oplus W_{m-1}$$
 $= V_{m-2} \oplus W_{m-2} \oplus W_{m-1}$ 
 $= ...$ 
 $= V_J \oplus W_J \oplus W_{J-1} \oplus \cdots \oplus W_{m-1} \quad (J < m)$ 
 $= V_J \oplus \left(\bigoplus_{k=J}^{m-1} W_k\right)$ 

と書ける.  $m \to \infty$  とすると,

$$\lim_{m \to \infty} V_m = V_J \oplus \left(\bigoplus_{k=J}^{\infty} W_k\right)$$

(19)

## MRAの直交ウェーブレット変換

式 (??),(M??)( $\lim_{m\to\infty}V_m=L_2(\mathbb{R})$ ), $V_m\perp W_m~(m\in\mathbb{Z})$  より,任意の  $x(t)\in L_2(\mathbb{R})$  は以下のように直交展開できる:

$$x(t) = \underbrace{\sum_{n} p_{J}[n]\phi_{J,n}(t)}_{\in V_{J}} + \underbrace{\sum_{m=J}^{\infty} \sum_{n} q_{m}[n]\psi_{m,n}(t)}_{\in W_{m}}$$
(20)

ここで, 
$$p_m[n] = \langle x, \phi_{m,n} \rangle$$
,  $q_m[n] = \langle x, \psi_{m,n} \rangle$ .

## MRAの直交ウェーブレット変換

スケール M>J以上の成分を無視すると以下の近似が成り立つ:

$$x(t) \approx \sum_{n} p_{J}[n]\phi_{J,n}(t) + \sum_{m=J} \sum_{n} q_{m}[n]\psi_{m,n}(t)$$
 (21)

ここで,
$$f^{(m)}(t):=\sum_n p_m \phi_{m,n}(t)$$
, $g^{(m)}(t):=\sum_n q_m[n]\psi_{m,n}(t)$  とすると $x(t)pprox f^{(J)}(t)+\sum_{m=1}^{M-1}g^{(m)}(t)$ 

式 (??) そのもの:多重解像度解析を構成している. 40 /

### FWTの導出(展開)

式 (??) の展開係数  $p_m[n], q_m[n]$  を計算するには  $\phi, \psi$  が必要と思えるが,実はその必要はなく,h[n], g[n] を用いて計算できる.

#### 補題 1 (展開係数計算)

$$p_m[n] = \sum_k \overline{h[k-2n]} p_{m+1}[k]$$
 (22)

$$q_m[n] = \sum_{k} \overline{g[k-2n]} p_{m+1}[k]$$
 (23)

この演算は畳み込み(FIR フィルタ)に相当

### FWTの導出(展開)

(証明) 準備として、Dilation 方程式 (式 (??)) から導かれる関係式に着目する.

$$\begin{split} \phi_{m,n}(t) &= 2^{\frac{m}{2}}\phi(2^mt-n) = 2^{\frac{m}{2}}\phi\left(\frac{2^{m+1}t-2n}{2}\right) \\ &= 2^{\frac{m}{2}}\sqrt{2}\sum_k h[k]\phi(2^{m+1}t-2n-k) \quad \text{(:: Dilation 方程式)} \\ &= \sum_k h[k]2^{\frac{m+1}{2}}\phi(2^{m+1}-2n-k) = \sum_k h[k]\phi_{m+1,2n+k}(t) \end{split}$$

 $\psi_{m,n}$  に関しても同様にして,式  $(\ref{eq:condition})$  から,

$$\psi_{m,n}(t) = \sum_{k} g[k]\phi_{m+1,2n+k}(t)$$
 (25)

任意の  $x(t) \in L_2(\mathbb{R})$  をとる.式  $(\ref{eq:condition})$ ,式  $(\ref{eq:condition})$ ,式  $(\ref{eq:condition})$ ,式  $(\ref{eq:condition})$ 

$$\begin{split} p_m[n] &= \langle x, \phi_{m,n} \rangle = \langle x, \sum_k h[k] \phi_{m+1,2n+k} \rangle = \sum_k \overline{h[k]} \langle x, \phi_{m+1,2n+k} \rangle \\ &= \sum_k \overline{h[k]} p_{m+1}[2n+k] = \sum_k \overline{h[k-2n]} p_{m+1}[k] \quad (k \leftarrow 2n+k) \\ q_m[n] &= \langle x, \psi_{m,n} \rangle = \langle x, \sum_k g[k] \phi_{m+1,2n+k} \rangle = \sum_k \overline{g[k-2n]} p_{m+1}[k] \end{split}$$

(24)

### FWTの導出(再構成)

逆に,h[n], g[n] を用いて  $p_m[n], q_m[n]$  から  $p_{m+1}[n]$  を再構成できる.

#### 補題 2 (再構成計算)

$$p_{m+1}[n] = \sum_{k} h[n-2k]p_m[k] + \sum_{k} g[n-2k]q_m[k]$$
(26)

式 (??), 式 (??), 式 (??) による逐次的な展開・再構成アルゴリズムを高速ウェーブレット変換 (FWT, Fast Wavelet Transform) という.

### FWTの導出(再構成)

(証明)  $p_{m+1}[n]$  の定義と x の直交展開式 (式  $(\ref{eq:condition})$  より,

$$\begin{split} p_{m+1}[n] &= \langle x, \phi_{m+1}[n] \rangle \\ &= \langle \sum_k p_m[k] \phi_{m,k} + \sum_{t=m}^\infty \sum_k q_t[k] \psi_{t,k}, \phi_{m+1,n} \rangle \\ &= \sum_k p_m[k] \langle \phi_{m,k}, \phi_{m+1,n} \rangle + \sum_{t=m}^\infty \sum_k q_t[k] \langle \psi_{t,k}, \phi_{m+1,n} \rangle \end{split}$$

ここで,式(??)より,

$$\langle \phi_{m,k},\phi_{m+1,n} \rangle = \langle \sum_l h[l]\phi_{m+1,2k+l},\phi_{m+1,n} \rangle$$
  $= \langle \sum_s h[s-2k]\phi_{m+1,s},\phi_{m+1,n} \rangle$   $(s=2k+l)$   $= \sum_s h[s-2k]\langle \phi_{m+1,s},\phi_{m+1,n} \rangle$   $= \sum_s h[s-2k]\delta_{sn}$  (∵  $\phi$  のシフトに関する直交性)  $= h[n-2k]$ 

### FWTの導出(再構成)

任意の  $t \geq m+1$  に対して (M??) より  $V_{m+1} \subset V_t$  だから,

$$W_t \perp V_t \implies W_t \perp V_{m+1}$$

よって 
$$\langle \psi_{t,k}, \phi_{m+1,n} \rangle = 0$$
  $(t \ge m+1)$ . これより,

$$\begin{split} \sum_{t=m}^{\infty} \langle \psi_{t,k}, \phi_{m+1,n} \rangle &= \langle \psi_{m,k}, \phi_{m+1,n} \rangle \\ &= \langle \sum_{l} g[l] \phi_{m+1,2k+l}, \phi_{m+1,n} \rangle \quad (:: 式 \ (\ref{thm:equation:thm:equat$$

以上の結果から,

$$p_{m+1}[n] = \sum_{k} p_m[k] \langle \phi_{m,k}, \phi_{m+1,n} \rangle + \sum_{t=m}^{\infty} \sum_{k} q_t[k] \langle \psi_{t,k}, \phi_{m+1,n} \rangle$$
$$= \sum_{k} h[n-2k] p_m[k] + \sum_{k} g[n-2k] q_m[k]$$

### FWTのフィルタ表現

展開処理(式 (??), (??)) をフィルタ表現すると

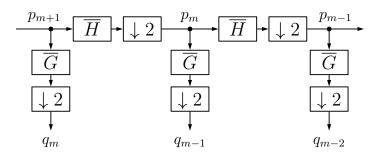


Figure 1: 展開処理

#### $\overline{H}$ はローパスフィルタ, $\overline{G}$ はハイパスフィルタ

### FWTのフィルタ表現

#### **再構成処理(式(??))をフィルタ表現すると**

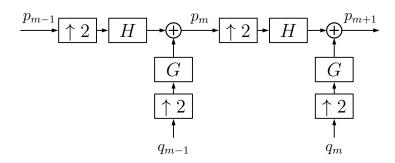


Figure 2: 再構成処理

### FWTの計算量

# FWT の時間的計算量は,入力データ個数 N に対して $\mathcal{O}(N)$ .

(証明) $p_M[n]$  が N 個のデータからなり,H,G を長さ L の FIR フィルタとすると,各解像度における積和演算回数は次のようになる:

- 1 段目  $p_{M-1}[n]$  は N/2 個のデータからなるため, $p_{M-1}[n]$  の計算で NL/2 回の積和演算, $q_{M-1}[n]$  の計算で NL/2 回の積和演算  $\Rightarrow$  計 NL 回
- 2 段目  $p_{M-2}[n]$  は N/4 個のデータからなるため, $p_{M-2}[n]$  の計算で NL/4 回の積和演算, $q_{M-2}[n]$  の計算で NL/4 回の積和演算  $\Rightarrow$  計 NL/2 回
- 3 段目  $p_{M-3}[n]$  は N/8 個のデータからなるため, $p_{M-3}[n]$  の計算で NL/8 回の積和 演算, $q_{M-3}[n]$  の計算で NL/8 回の積和演算  $\Rightarrow$  計 NL/4 回

よってすべての段の積和演算回数の和は、

$$NL + \frac{NL}{2} + \frac{NL}{4} + \ldots \leq 2NL$$

再構成処理においても逆向きの手順の計算を行うだけなので計算量は変わらない.従って,計算量は  $\mathcal{O}(N)$ .

## 展開係数の入力による近似

#### 補題 3 (係数の近似 [boggess2015])

M は十分に大きいとする.x が連続かつ  $\phi$  がコンパクトサポートx ならば、

$$p_{M}[n] \approx Ax(2^{-M}n)$$

$$A = \int_{-\infty}^{\infty} \overline{\phi(t)} dt$$
(27)

\*有界な範囲外では常に0となっていること

⇒ 入力信号系列をそのまま分解・再構成に突っ込んで(ほぼ) OK!<sup>12</sup>

 $<sup>^{12}</sup>$ ハールウェーブレットなら A=1

### 展開係数の入力による近似

(証明) $\phi$  は仮定より,ある範囲 [-L,L] だけで非ゼロ値を持つ.このとき  $p_M[n]$  は,

$$\begin{split} p_M[n] &= \langle x, \phi_{M,n} \rangle = \int_{-\infty}^{\infty} x(s) \overline{\phi_{M,n}(s)} \mathrm{d}s = \int_{-\infty}^{\infty} x(s) \overline{2^M \phi(2^M s - n)} \mathrm{d}s \\ &= \int_{-\infty}^{\infty} x(2^{-M}t + 2^{-M}n) \overline{2^M \phi(t)} 2^{-M} \mathrm{d}t \quad (t = 2^M s - n) \\ &= \int_{-\infty}^{\infty} x(2^{-M}t + 2^{-M}n) \overline{\phi(t)} \mathrm{d}t \\ &= \int_{-L}^{L} x(2^{-M}t + 2^{-M}n) \overline{\phi(t)} \mathrm{d}t \quad (\because \phi \text{ はコンパクトサポート}) \end{split}$$

M が十分大きいとき,x の連続性により区間  $[-2^{-M}L+2^{-M}n,2^{-M}L+2^{-M}n]$  で x はほぼ一定とみなせるから(図 !! ),

$$x(2^{-M}t + 2^{-M}n) \approx x(2^{-M}n)$$

この近似により、

$$p_{M}[n] pprox \int_{-L}^{L} x(2^{-M}n)\overline{\phi(t)}\mathrm{d}t = x(2^{-M}n)\int_{-L}^{L} \overline{\phi(t)}\mathrm{d}t$$
  $= x(2^{-M}n)\int_{-\infty}^{\infty} \overline{\phi(t)}\mathrm{d}t$  (∵  $\phi$  はコンパクトサポート)  $= Ax(2^{-M}n)$ 

### FWTの特徴

#### 特徴

- ightharpoonup 式 (??)  $(g[n] := (-1)^n \overline{h[1-n]})$  より実行に 必要なのは h[n] のみ !!
  - ▶ 有名なウェーブレットは *h*[*n*] が公開されている
- ▶ 計算量は 𝒪(N)!!
- ▶ 実用上は入力信号をそのまま使用できる!!

#### 注意点

- ▶ スケールは2の指数に限る(FFT は等間隔スケール)
- ▶ 不確定性原理(補足参照)を超越したわけではない

## 3. 実装

## ウェーブレット係数の計算(fwt.py)

```
def calculate_wavelet_coef(scaling_coefficients):
""""スケーリング係数からウェーブレット係数を生成」"""
wavelet_coefficients = scaling_coefficients
[::-1].copy() #
順序逆の配列

for i in range(len(scaling_coefficients)):
wavelet_coefficients[i] *= ((-1) ** i)
return wavelet_coefficients
```

#### フィルタ係数条件(式 (??))において,

$$g[n] = (-1)^n \overline{h[1-n]} = (-1)^n \overline{h[L+1-n]}$$

だから(L:フィルタ係数長、離散フーリエ変換の性質より 周期性を持つ),n の範囲を 0,...,L-1 に直すと,

$$g[n] = (-1)^n \overline{h[L-1-n]}$$
  $(n = 0, ..., L-1)$ 

## FWTの実装例(fwt.py)

```
def fwt1d(src, scaling_coef):
36
     """|1次元高速ウェーブレット変換||"""
37
     # ウェーブレット係数計算
38
     wavelet coef = calculate wavelet coef(
39
         scaling coef)
     # 入力が整数だと丸め込まれるためfloatに変換
40
     src = src.astype(float)
41
     # correlate1dはフィルタカーネルの半分(中心)だけ出力
42
         が後ろにずれるので
        先に入力を前にずらしておく
43
     src = np.roll(src, -len(scaling_coef) // 2)
44
     # 畳み込み 入力の端点は巡回
45
     # フィルタのインデックスが正方向に増加するため
46
         correlate1dを使用
     decomp src = correlate1d(src, scaling coef, mode=
47
         'wrap')[::2]
     decomp_wav = correlate1d(src, wavelet_coef, mode=
48
         'wrap')[::2]
     return [decomp_src, decomp_wav]
49
```

## IFWTの実装例(fwt.py)

```
52 def ifwt1d(decomp_src, decomp_wav, scaling_coef):
      """,1次元高速ウェーブレット逆変換,"""
53
      # ウェーブレット係数計算
54
55
      wavelet coef = calculate wavelet coef(
         scaling_coef)
      src len = 2 * len(decomp src)
56
      # 0値挿入
57
      scaling_interp = np.zeros(src_len)
58
      scaling interp[::2] = decomp src
59
      wavelet interp = np.zeros(src len)
60
      wavelet_interp[::2] = decomp_wav
61
      # 畳み込み 入力の端点は巡回
62
      src = convolve1d(scaling_interp, scaling_coef,
63
         mode='wrap')
64
      src += convolve1d(wavelet interp, wavelet coef,
         mode='wrap')
      # convolve1dはフィルタカーネルの半分(中心)だけ出力
65
         が前にずれるので
      # 入力を後ろにずらす
66
      src = np.roll(src, len(scaling_coef) // 2)
67
68
      return src
```

#### 2次元 FWT の考え方

縦/横方向に FWT を適用すれば OK.



(適用順序は順不同:縦→横でも可)

Figure 3: 結果を横/縦の成分で示すと、①=低域/低域、②=高域/低域、③=低域/高域、④=高域/高域

## 2次元FWTの実装例(fwt.py)

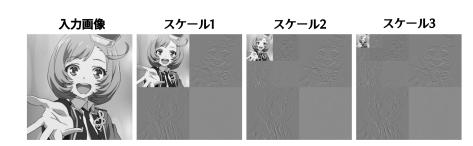
```
71 def fwt2d(src2d, scaling coef):
      """|,2次元高速ウェーブレット変換,,"""
72
      # src2dを低域(左)と高域(右)に分解
81
      for j in range(src_len):
82
83
          src_l, src_h = fwt1d(src2d[j, :],
              scaling coef)
          src2d_1[j, :] = src_1
84
          src2d_h[j, :] = src_h
85
        src2d 1, src2d hを更に左上(11)、左下(h1)、右上(1h)
86
          、右下(hh)に分解
      for j in range(half_src_len):
87
          src 1, src h = fwt1d(src2d 1[:, j],
88
              scaling_coef)
          src2d 11[:, j] = src 1
89
          src2d hl[:, j] = src h
90
          src_l, src_h = fwt1d(src2d_h[:, j],
91
              scaling coef)
          src2d_lh[:, j] = src_l
92
          src2d_hh[:, j] = src_h
93
      return [src2d_ll, src2d_hl, src2d_lh, src2d_hh]_
94
```

## 2次元IFWTの実装例(fwt.py)

```
97 def ifwt2d(src2d ll, src2d hl, src2d lh, src2d hh,
       scaling_coef):
       """,2次元高速ウェーブレット逆変換。"""
98
99
       src len = src2d ll.shape[0]
       twice src len = 2 * src len
100
       src2d = np.zeros((twice_src_len, twice_src_len))
101
       src2d l = np.zeros((twice src len, src len))
102
       src2d_h = np.zeros((twice_src_len, src_len))
103
       # 左上(11)、左下(h1)、右上(1h)、右下(hh)から左(1)、右(
104
           h) に合成
       for j in range(src_len):
105
           src2d 1[:, j] = ifwt1d(src2d 11[:, j],
106
               src2d hl[:, j], scaling coef)
           src2d_h[:, j] = ifwt1d(src2d_lh[:, j],
107
               src2d_hh[:, j], scaling_coef)
       # 左(1)、右(h)から元を合成
108
       for j in range(twice_src_len):
109
           src2d[j, :] = ifwt1d(src2d_1[j, :], src2d_h[j
110
               , :], scaling_coef)
111
       return src2d
```

### 静止画の分解

低域/低域の結果に繰り返し2次元FWTを適用することでピラミッドを構築できる.



### 他の応用

NoteBook 参照.以下のコンテンツを予定.

- ▶ 分解·再構成
- ▶ ノイズ除去
- ▶ 圧縮

### A. 三角関数の完全性

## 素朴な疑問

周期Tの関数f(x)が以下のようにフーリエ級数展開できるとしよう.

$$f(x) = \sum_{n} c_n \exp(jn\omega x)$$
$$c_n = \frac{1}{T} \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} f(x) \exp(-jn\omega x) dx$$

#### いや待てよ:

- ▶ 三角関数の和で f って表現できるの?
- ▶ できたとして、*f* にはどんな条件が必要?

#### 一旦フーリエ級数展開ができると受け入れて, フーリエ級数の式から $c_n$ を消して整理してみる:

$$f(x) = \sum_{n} c_{n} \exp(jn\omega x)$$

$$= \sum_{n} \left\{ \frac{1}{T} \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} f(s) \exp(-jn\omega s) ds \right\} \exp(jn\omega x)$$

$$= \frac{1}{T} \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} f(s) \sum_{n} \exp[-jn\omega(x-s)] ds$$

$$= \frac{1}{T} \int_{x-\frac{T}{2}}^{x+\frac{T}{2}} f(x-u) \sum_{n} \exp(jn\omega u) du \quad (u=x-s)$$

$$= \frac{1}{T} \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} f(x-u) \sum_{n} \exp(jn\omega u) du \quad ( : f は周期 T )$$

ここで,以下のディリクレ核 (Dirichlet Kernel) $D_N$ を定義する:

$$D_N(x) = \sum_{n=-N}^{N} \exp(jnx)$$
 (28)

f は  $D_N$  との畳込みで復元できる:

$$f(x) = \frac{1}{T} \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} f(x - u) D_{\infty}(\omega u) du$$

 $D_N$  の性質を観察してみよう

#### $D_N$ は和を使わない式でも表現できる:

$$D_N(x) = \frac{\sin\left\{\left(\frac{1}{2} + N\right)x\right\}}{\sin\left(\frac{1}{2}x\right)}$$
(29)

(証明) まず,

$$D_N(x) = \sum_{n=-N}^{N} \exp(jnx)$$

$$= \exp(0) + \sum_{n=1}^{N} \{\exp(jnx) + \exp(-jnx)\}$$

$$= 1 + \sum_{n=1}^{N} \{\cos(nx) + j\sin(nx) + \cos(nx) - j\sin(nx)\}$$

$$= 1 + 2\sum_{n=1}^{N} \cos(nx)$$

より, $D_N$  は  $\cos$  の和で表現できる.

(30)

両辺  $\sin\left(\frac{1}{2}x\right)$  を乗じると,

$$\begin{split} &\sin\left(\frac{1}{2}x\right)D_N(x) = 2\sin\left(\frac{1}{2}x\right)\left\{1 + 2\sum_{n=1}^N\cos(nx)\right\} \\ &= \sin\left(\frac{1}{2}x\right) + 2\sin\left(\frac{1}{2}x\right)\left\{\cos(x) + \cos(2x) + \cos(3x) + \ldots + \cos(Nx)\right\} \\ &= \sin\left(\frac{1}{2}x\right) + \left[\sin\left(\frac{1}{2}-1\right)x + \sin\left(\frac{1}{2}+1\right)x\right] \\ &+ \left[\sin\left(\frac{1}{2}-2\right)x + \sin\left(\frac{1}{2}+2\right)x\right] + \ldots + \left[\sin\left(\frac{1}{2}-N\right)x + \sin\left(\frac{1}{2}+N\right)x\right] \\ &\cdot \because \mathbf{m法定理}\sin(nx)\cos(mx) = \frac{1}{2}\left\{\sin(n+m)x + \sin(n-m)x\right\} \\ &= \sin\left(\frac{1}{2}x\right) + \sin\left(-\frac{1}{2}x\right) + \sin\left(\frac{3}{2}x\right) + \sin\left(-\frac{3}{2}x\right) + \ldots + \sin\left(\left(\frac{1}{2}+N\right)x\right) \\ &= \sin\left(\left(\frac{1}{2}+N\right)x\right) \end{split}$$

よって,

$$D_N(x) = \frac{\sin\left\{\left(\frac{1}{2} + N\right)x\right\}}{\sin\left(\frac{1}{2}x\right)}$$

#### $D_N(\omega x)$ の 1 周期分に渡る積分は T に等しい:

$$\int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} D_N(\omega x) \mathrm{d}x = T \tag{31}$$

(証明)式(??)を使うと,

$$\begin{split} \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} D_N(\omega x) &= \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} \left\{ 1 + 2 \sum_{n=1}^N \cos(n\omega x) \right\} \mathrm{d}x = \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} \mathrm{d}x + 2 \sum_{n=1}^N \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} \cos(n\omega x) \mathrm{d}x \\ &= T + 2 \sum_{n=1}^N \frac{1}{n\omega} \left[ \sin\left(n\frac{2\pi}{T}x\right) \right]_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} \quad \left( \because \omega = \frac{2\pi}{T} \right) \\ &= T + 2 \sum_{n=1}^N \frac{1}{n\omega} \left\{ \sin(n\pi) - \sin(-n\pi) \right\} \\ &= T \end{split}$$

ディリクレ核を使うことで、f の N 次までのフーリエ級数  $S_N(x)$  を

$$S_N(x) = \frac{1}{T} \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} f(x - u) D_N(\omega u) du$$
 (32)

と表現できる.では,

$$\lim_{N \to \infty} |S_N(x) - f(x)| = 0 \tag{33}$$

となるのはどんな時か?

$$S_N(x) - f(x)$$
を変形していくと、

$$S_{N}(x) - f(x) = \frac{1}{T} \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} f(x - u) D_{N}(\omega u) du - f(x)$$

$$= \frac{1}{T} \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} f(x - u) D_{N}(\omega u) du - \frac{1}{T} \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} D_{N}(\omega u) f(x) du \quad (\because \vec{\pi} (??))$$

$$= \frac{1}{T} \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} \left\{ f(x - u) - f(x) \right\} D_{N}(\omega u) du$$

$$= \frac{1}{T} \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} \frac{f(x - u) - f(x)}{\sin\left(\frac{1}{2}\omega u\right)} \sin\left(\left(\frac{1}{2} + N\right)\omega u\right) du \quad (\because \vec{\pi} (??)) \quad (34)$$

式 (??) が 0 に収束するか否かは,次の補題により 判定できる:

#### 補題 4 (リーマン・ルベーグの補題)

範囲 [a,b] で区分的に連続な関数 f に対して,

$$\lim_{N \to \infty} \int_{a}^{b} f(x) \sin(Nx) dx = 0$$
 (35)

補題の証明は後ろで行う.これより, $rac{f(x-u)-f(x)}{\sin\left(rac{1}{2}\omega u\right)}$ が区分的に連続であれば良い.

#### 定理 1 (収束定理)

f が点x で微分可能ならば,フーリエ級数による近似(式  $(\ref{initial}, \ref{initial})$  はf(x) に点収束する.

(証明)  $rac{f(x-u)-f(x)}{\sin\left(rac{1}{2}\omega u
ight)}$  の分母が 0 となる時に収束すれば良い. u o 0 の極限をとると,

$$\lim_{u \to 0} \frac{f(x-u) - f(x)}{\sin\left(\frac{1}{2}\omega u\right)} = \lim_{u \to 0} \frac{f(x-u) - f(x)}{u} \frac{u}{\sin\left(\frac{1}{2}\omega u\right)}$$

だから、この極限が収束するためには、

$$\lim_{u \to 0} \frac{f(x-u) - f(x)}{u}, \lim_{u \to 0} \frac{u}{\sin\left(\frac{1}{2}\omega u\right)}$$

が共に収束することが必要である. 第二項はロピタルの定理より,

$$\lim_{u \to 0} \frac{u}{\sin\left(\frac{1}{2}\omega u\right)} = \lim_{u \to 0} \frac{1}{\frac{1}{2}\omega\cos\left(\frac{1}{2}\omega u\right)} = \frac{2}{\omega}$$

だから収束する.よって,第一項の f の点 x における微分が収束すれば良いことが分かる.そしてその時,リーマン・ルベーグの補題が満たされ,式 (??) が成立する.

## 三角関数の完全性

#### 補題 5 (三角関数の完全性)

$$\left\{rac{1}{\sqrt{T}}\exp(jn\omega t)|n\in\mathbb{Z}
ight\}$$
はフーリエ級数展開可能な関数の正規直交基底系

(証明) 収束定理より任意のフーリエ級数展開可能な関数を表現可能だから,基底系をなすことは示されている.次に直交性を示す. $n,m\in\mathbb{Z}$  に対して 1 周期分の内積をとると,

$$\begin{split} &\langle \frac{1}{\sqrt{T}} \exp(jn\omega t), \frac{1}{\sqrt{T}} \exp(jm\omega t) \rangle = \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} \exp(jn\omega t) \exp(-jm\omega t) \mathrm{d}t \\ &= \frac{1}{T} \left[ \frac{\exp\left\{j(n-m)2\pi t/T\right\}}{j(n-m)2\pi/T} \right]_{-T/2}^{T/2} \qquad (\because \omega = 2\pi/T) \\ &= \frac{1}{\pi} \frac{\exp\left\{j(n-m)\pi\right\} - \exp\left\{-j(n-m)\pi\right\}}{j2(n-m)} = \frac{1}{\pi} \frac{\sin\left\{(n-m)\pi\right\}}{n-m} \qquad (\because \texttt{オイラーの公式}) \\ &= \delta_{nm} \quad (\delta: \texttt{クロネッカーのデルタ}) \end{split}$$

最後の式変形で n=m のときは x=n-m とおいて  $x\to 0$  とする:

$$\lim_{x \to 0} \frac{\sin(\pi x)}{x} = \lim_{x \to 0} \frac{\pi \cos(\pi x)}{1} = \pi$$

### 三角関数の完全性

最後に,これ以外の基底はないことを背理法により示す.「 $\{\exp(jn\omega t)|n\in\mathbb{Z}\}$  の全てに直交する連続関数基底 h(t) が存在する」と仮定する.仮定により  $\langle h(t),\exp(jn\omega t)\rangle=0$  が成立するが,h(t)=0 は空間を生成しないゼロベクトルのため, $h(t)\neq 0$  で考える.h(t) のフーリエ級数展開を考える.n 次のフーリエ係数は,

$$c_n = \frac{1}{T} \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} h(t) \exp(-jn\omega t) dt = \frac{1}{T} \langle h(t), \exp(jn\omega t) \rangle = 0$$
 (∵  $h(t)$  の仮定)

だから,h(t) の N 次までのフーリエ級数近似  $S_N(t)$  は,

$$S_N(t) = \sum_{n=-N}^{N} c_n \exp(jn\omega t) = 0$$

となる. 収束定理を用いると,

$$\lim_{N \to \infty} S_N(t) = h(t) = 0$$

これは, $h(t) \neq 0$  で考えていることに矛盾する.従って  $\{\exp(jn\omega t)|n\in\mathbb{Z}\}$  以外に基底は存在せず,定理が成立する.

### リーマン・ルベーグの補題の証明

区間 [a,b] を M 分割し,区間の小さい方から順に  $a=x_1,x_2,...,x_{M-1},x_M=b$  となるようにとる.このとき,

$$\left| \int_{a}^{b} f(x) \sin(Nx) dx \right| = \left| \sum_{k=1}^{M-1} \int_{x_{k}}^{x_{k+1}} f(x) \sin(Nx) dx \right|$$
$$\leq \sum_{k=1}^{M-1} \left| \int_{x_{k}}^{x_{k+1}} f(x) \sin(Nx) dx \right|$$

区間  $[x_k, x_{k+1}]$  の積分に注目すると,

$$\left| \int_{x_k}^{x_{k+1}} f(x) \sin(Nx) dx \right| = \left| \int_{x_k}^{x_{k+1}} \left\{ f(x) - f(x_k) + f(x_k) \right\} \sin(Nx) dx \right|$$

$$= \left| \int_{x_k}^{x_{k+1}} \left\{ f(x) - f(x_k) \right\} \sin(Nx) dx + \int_{x_k}^{x_{k+1}} f(x_k) \sin(Nx) dx \right|$$

$$\leq \left| \int_{x_k}^{x_{k+1}} \left\{ f(x) - f(x_k) \right\} \sin(Nx) dx \right| + \left| \int_{x_k}^{x_{k+1}} f(x_k) \sin(Nx) dx \right|$$

### リーマン・ルベーグの補題の証明

前ページ最後の式の1項目は,

$$\left| \int_{x_k}^{x_{k+1}} \left\{ f(x) - f(x_k) \right\} \sin(Nx) dx \right| \le \int_{x_k}^{x_{k+1}} \left| \left\{ f(x) - f(x_k) \right\} \sin(Nx) | dx \right|$$

$$\le \int_{x_k}^{x_{k+1}} |f(x) - f(x_k)| |\sin(Nx)| dx$$

$$\le \int_{x_k}^{x_{k+1}} |f(x) - f(x_k)| dx \quad (\because |\sin(x)| \le 1)$$

2 項目については,連続な関数は有界だから  $|f(x)| < L \ (a \le x \le b)$  を満たす定数 L が存在する仮定のもと,

$$\begin{split} \left| \int_{x_k}^{x_{k+1}} f(x_k) \sin(Nx) \mathrm{d}x \right| &\leq |f(x_k)| \left| \int_{x_k}^{x_{k+1}} \sin(Nx) \mathrm{d}x \right| \\ &\leq |f(x_k)| \left| \left[ -\frac{1}{N} \cos(Nx) \right]_{x_k}^{x_{k+1}} \right| \\ &< L \left| -\frac{1}{N} \left[ \cos(Nx) \right]_{x_k}^{x_{k+1}} \right| \\ &\leq \frac{2L}{N} \end{split}$$

### リーマン・ルベーグの補題の証明

元に戻って結果をまとめると,

$$\left| \int_{a}^{b} f(x) \sin(Nx) dx \right| \leq \sum_{k=1}^{M-1} \left| \int_{x_{k}}^{x_{k+1}} f(x) \sin(Nx) dx \right|$$

$$< \sum_{k=1}^{M-1} \left[ \int_{x_{k}}^{x_{k+1}} |f(x) - f(x_{k})| dx + \frac{2L}{N} \right]$$

$$= \int_{a}^{b} |f(x) - f(x_{k})| dx + \frac{2LM}{N}$$

任意の正数  $\varepsilon>0$  に対して,十分に大きな M をとって分割を細かくすれば, $|f(x)-f(x_k)|<rac{\varepsilon}{2(b-a)}$  とできる.またこのとき,N も大きく取って  $rac{2LM}{N}<rac{\varepsilon}{2}$  とすることができる.よって,

$$\left| \int_a^b f(x) \sin(Nx) \mathrm{d}x \right| < \int_a^b \frac{\varepsilon}{2(b-a)} \mathrm{d}x + \frac{\varepsilon}{2} = \frac{\varepsilon}{2} + \frac{\varepsilon}{2} = \varepsilon$$

 $\varepsilon$  は任意だったから、

$$\lim_{N \to \infty} \left| \int_{a}^{b} f(x) \sin(Nx) dx \right| = 0$$

### まとめ

- ▶ 三角関数の和で fって表現できるの?
  - ▶ 周期関数であれば表現できる.
  - 三角関数は周期関数の直交基底。
- ▶ できたとして、fにはどんな条件が必要?
  - ▶ 各点で微分可能であることが必要.
  - ▶ 不連続関数でも強引に当てはめられるけど、不 連続点で誤差が増大する(ギブス現象)

### B. フィルタ係数条件の証明

#### 補題 6 (周波数領域での直交条件)

 $f,g \in L_2(\mathbb{R})$  のフーリエ変換を F,G とする.

1. 集合  $\{f(t-n)|n\in\mathbb{Z}\}$  と  $\{g(t-n)|n\in\mathbb{Z}\}$  が 直交する必要十分条件は

$$\sum_{k} F(\omega + 2\pi k) \overline{G(\omega + 2\pi k)} = 0$$
 (36)

2. 集合  $\{f(t-n)|n\in\mathbb{Z}\}$  が正規直交系となる必要十分条件は

$$\sum_{k} |F(\omega + 2\pi k)|^2 = 1$$
 (37)

(証明) 1. は,任意の  $n, m \in \mathbb{Z}$  に対して,

= 0

$$\begin{split} \langle f(t-n),g(t-m)\rangle &= \int_{-\infty}^{\infty} f(t-n)\overline{g(t-m)}\mathrm{d}t \\ &= \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \mathcal{F}\left[f(t-n)\right] \overline{\mathcal{F}\left[g(t-m)\right]}\mathrm{d}\omega \quad (\because \mathcal{N}-\text{セバルの等式}) \\ &= \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} F(\omega) \exp(-jn\omega) \overline{G(\omega)} \exp(-jm\omega) \mathrm{d}\omega \quad (\because 時間シフトのフーリエ変換) \\ &= \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} F(\omega) \overline{G(\omega)} \exp[-j(n-m)\omega] \mathrm{d}\omega \\ &= \frac{1}{2\pi} \sum_{k} \int_{-\pi}^{\pi} F(\omega + 2\pi k) \overline{G(\omega + 2\pi k)} \exp[-j(n-m)\omega] \mathrm{d}\omega \\ &= \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} \left\{ \sum_{k} F(\omega + 2\pi k) \overline{G(\omega + 2\pi k)} \right\} \exp[-j(n-m)\omega] \mathrm{d}\omega \end{split}$$

が成立しているため,直交するときの必要十分条件は  $\{\cdot\}$  の中が 0 になることである。よって,1. が示された。

2. は、1. の証明において f = g とすれば、

$$\begin{split} \langle f(t-n), f(t-m) \rangle &= \int_{-\infty}^{\infty} f(t-n) \overline{f(t-m)} \mathrm{d}t \\ &= \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} F(\omega) \overline{F(\omega)} \exp[-j(n-m)\omega] \mathrm{d}\omega \\ &= \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} \left\{ \sum_{k} |F(\omega+2\pi k)|^2 \right\} \exp[-j(n-m)\omega] \mathrm{d}\omega \\ &= \delta_{nm} \end{split}$$

となり,この等式は  $\sum_k |F(\omega+2\pi k)|^2=1$  のとき,かつそのときに限り成立する.実際,

$$\langle f(t-n), f(t-m) \rangle = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} \exp[-j(n-m)\omega] d\omega = \frac{1}{2\pi} \left[ -\frac{\exp[-j(n-m)\omega]}{j(n-m)} \right]_{-\pi}^{\pi}$$
$$= \frac{1}{2\pi} \left[ -\frac{\exp[-j(n-m)\omega]}{j(n-m)} \right]_{-\pi}^{\pi} = \frac{1}{\pi} \frac{\sin\{(n-m)\pi\}}{n-m}$$

から,n=m のときと  $n \neq m$  のときで場合分けすれば確認できる(n=m のときは x=n-m として  $x \to 0$  を考える).よって,2. は示された.

### 補題 7 (Dilation 方程式を満たす $H(\omega)$ の性質)

Dilation 方程式(式 (??))を満たす係数 h[n] の離散時間フーリエ変換  $H(\omega)^a$  は,

$$|H(\omega)|^2 + |H(\omega + \pi)|^2 = 2$$
 (38)

を満たす.

$$^{a}H(\omega) := \sum_{n} h[n] \exp(-jn\omega)$$

(証明) 補題??より, $\phi(t)$  のフーリエ変換を  $\Phi(\omega)$  と書くと, $\{\phi(t-n)|n\in\mathbb{Z}\}$  が正規 直交基底をなすための必要十分条件は,

$$\sum_{k} |\Phi(\omega + 2\pi k)|^2 = 1 \tag{39}$$

と書ける. これに、Dilation 方程式の両辺をフーリエ変換した

$$\mathcal{F}\left[\phi(t/2)\right] = \sqrt{2}\mathcal{F}\left[\sum_{n} h[n]\phi(t-n)\right]$$

$$\iff 2\Phi(2\omega) = \sqrt{2}\int_{-\infty}^{\infty} \sum_{n} h[n]\phi(t-n)\exp(-j\omega t)dt$$

$$= \sqrt{2}\sum_{n} h[n]\int_{-\infty}^{\infty} \phi(t-n)\exp(-j\omega t)dt$$

$$= \sqrt{2}\sum_{n} h[n]\Phi(\omega)\exp(-jn\omega)$$

$$= \sqrt{2}\Phi(\omega)H(\omega)$$

$$\iff \sqrt{2}\Phi(2\omega) = \Phi(\omega)H(\omega)$$
(40)

を導入することを考える.

式 (??), 式 (??) より,

$$2 = 2\sum_{k} |\Phi(2\omega + 2\pi k)|^{2} \quad (式 (??) \ \ \tau \omega \to 2\omega \ \ \text{とした})$$

$$= \sum_{k} |\Phi(\omega + \pi k)|^{2} |H(\omega + \pi k)|^{2} \quad (\because 式 (??))$$

$$= \sum_{k} |\Phi(\omega + 2\pi k)|^{2} |H(\omega + 2\pi k)|^{2} + \sum_{k} |\Phi(\omega + 2\pi k + \pi)|^{2} |H(\omega + 2\pi k + \pi)|^{2}$$

$$= |H(\omega)|^{2} \sum_{k} |\Phi(\omega + 2\pi k)|^{2} + |H(\omega + \pi)|^{2} \sum_{k} |\Phi(\omega + 2\pi k + \pi)|^{2} \quad (\because H(\omega) \ \ \text{は周期} \ 2\pi^{13})$$

よって補題??の成立が確かめられた.

 $=|H(\omega)|^2+|H(\omega+\pi)|^2$  (∵ 第 2 項は式 (??) で  $\omega\to\omega+\pi$  とする)

 $<sup>\</sup>frac{13}{H(\omega + 2\pi)} = \sum_{n} h[n] \exp[-jn(\omega + 2\pi)] = \sum_{n} h[n] \exp(-jn\omega) = H(\omega)$ 

#### 補題 8 $(H(\omega), G(\omega))$ による直交条件)

 $\{\phi(t-n)|n\in\mathbb{Z}\}$  は正規直交系とする.

1. 式  $(\ref{1})$  を満たす  $\psi$  を用いた  $\{\psi(t-n)|n\in\mathbb{Z}\}$  が正規直交系となる必要十分条件は,

$$|G(\omega)|^2 + |G(\omega + \pi)|^2 = 2$$
 (41)

2.  $\{\phi(t-n)|n\in\mathbb{Z}\}$  と  $\{\psi(t-n)|n\in\mathbb{Z}\}$  が直交する必要十分条件は,

$$H(\omega)\overline{G(\omega)} + H(\omega + \pi)\overline{G(\omega + \pi)} = 2$$
 (42)

(証明)ウェーブレット関数  $\psi(t)$  のフーリエ変換を  $\Psi(\omega)$  と書く.このとき,式 (??) の両辺をフーリエ変換すると,式 (??) と同様に,

$$\sqrt{2}\Psi(2\omega) = G(\omega)\Phi(\omega) \tag{43}$$

が成り立つ.式 (??) の証明は補題??と全く同様であり,Dilation 方程式の代わりに式 (??) を用いれば良い.式 (??) は,補題??の 1. を  $\phi,\psi$  に適用すると,

$$\begin{split} 0 &= \sum_k \Phi(2\omega + 2\pi k) \overline{\Psi(2\omega + 2\pi k)} \\ &= \sum_k \frac{1}{2} H(\omega + \pi k) \Phi(\omega + \pi k) \overline{G(\omega + \pi k)} \Phi(\omega + \pi k) \quad (\because \vec{\pi} \ (\ref{eq:condition}, \vec{\pi} \ (\ref{eq:condition}, \vec{\pi})) \\ &= \frac{1}{2} \sum_k H(\omega + \pi k) \overline{G(\omega + \pi k)} |\Phi(\omega + \pi k)|^2 \\ &= \frac{1}{2} \left\{ \sum_k H(\omega + 2\pi k) \overline{G(\omega + 2\pi k)} |\Phi(\omega + 2\pi k)|^2 \right. \\ &\left. + \sum_k H(\omega + 2\pi k + \pi) \overline{G(\omega + 2\pi k + \pi)} |\Phi(\omega + 2\pi k + \pi)|^2 \right\} \end{split}$$

(前ページの続き)

により示される.

h,gの離散時間フーリエ変換をH,Gと書き,

$$\boldsymbol{H}(\omega) := \frac{1}{\sqrt{2}} \left[ \frac{H(\omega)}{G(\omega)} \frac{H(\omega + \pi)}{G(\omega + \pi)} \right]$$
 (44)

とおく、補題??と補題??を満たすならば, $m{H}(\omega)$ はユニタリ行列( $m{H}^*(\omega) = m{H}^{-1}(\omega)$ )である <sup>14</sup> .

 $H(\omega)$   $H(\omega)$  と  $H^*(\omega)$  の積をとれば,  $H(\omega)H^*(\omega) = \frac{1}{2} \left[ \begin{array}{cc} \overline{H(\omega)} & \overline{H(\omega+\pi)} \\ \overline{G(\omega)} & \overline{G(\omega+\pi)} \end{array} \right] \left[ \begin{array}{cc} H(\omega) & G(\omega) \\ H(\omega+\pi) & G(\omega+\pi) \end{array} \right]$   $= \frac{1}{2} \left[ \begin{array}{cc} \overline{H(\omega)}H(\omega) + \overline{H(\omega+\pi)}H(\omega+\pi) & \overline{H(\omega)}G(\omega) + \overline{H(\omega+\pi)}G(\omega+\pi) \\ \overline{G(\omega)}H(\omega) + \overline{G(\omega+\pi)}H(\omega+\pi) & \overline{G(\omega)}G(\omega) + \overline{G(\omega+\pi)}G(\omega+\pi) \end{array} \right]$   $= \frac{1}{2} \left[ \begin{array}{cc} 2 & 0 \\ 0 & 2 \end{array} \right] \quad (\because \text{ 補題??と補題??})$ 

#### 補題 9 (FWT の行列表現)

 $oldsymbol{H}(\omega)$  がユニタリ行列であれば,次が成り立つ:

$$\begin{bmatrix} P_m(\omega) \\ Q_m(\omega) \end{bmatrix} = \frac{1}{\sqrt{2}} \boldsymbol{H} \left( \frac{\omega}{2} \right) \begin{bmatrix} P_{m+1} \left( \frac{\omega}{2} \right) \\ P_{m+1} \left( \frac{\omega}{2} + \pi \right) \end{bmatrix}$$
(45)

$$\begin{bmatrix} P_{m+1}(\omega) \\ P_{m+1}(\omega + \pi) \end{bmatrix} = \sqrt{2} \boldsymbol{H}^*(\omega) \begin{bmatrix} P_m(2\omega) \\ Q_m(2\omega) \end{bmatrix}$$
 (46)

ここで, $P_m, Q_m$ は $p_m, q_m$ の離散時間フーリエ変換である.

(証明)  $y[n]:=\sum_k\overline{h[k-n]}p_{m+1}[k]$  の離散時間フーリエ変換  $Y(\omega)$  は,

$$\begin{split} Y(\omega) &= \sum_{n} \sum_{k} \overline{h[k-n]} p_{m+1}[k] \exp(-jn\omega) \\ &= \sum_{k} p_{m+1}[k] \sum_{n} \overline{h[k-n]} \exp(-jn\omega) \\ &= \sum_{k} p_{m+1}[k] \exp(-jk\omega) \overline{\sum_{l} h[l] \exp(-jl\omega)} \quad (l=k-n) \\ &= P_{m+1}(\omega) \overline{H(\omega)} \end{split}$$

 $p_m[n]=y[2n]$  だから,間引いた数列の離散時間フーリエ変換の公式(式  $(\ref{eq:condition})$ )を使うと,

$$P_{m}(\omega) = \frac{1}{2} \left\{ Y\left(\frac{\omega}{2}\right) + Y\left(\frac{\omega}{2} + \pi\right) \right\}$$

$$= \frac{1}{2} \left\{ P_{m+1}\left(\frac{\omega}{2}\right) \overline{H\left(\frac{\omega}{2}\right)} + P_{m+1}\left(\frac{\omega}{2} + \pi\right) \overline{H\left(\frac{\omega}{2} + \pi\right)} \right\}$$
(47)

同様にして、

$$Q_{m}(\omega) = \frac{1}{2} \left\{ P_{m+1} \left( \frac{\omega}{2} \right) \overline{G\left( \frac{\omega}{2} \right)} + P_{m+1} \left( \frac{\omega}{2} + \pi \right) \overline{G\left( \frac{\omega}{2} + \pi \right)} \right\}$$
(48)

式 (??), 式 (??) の結果を行列演算で表すと,

また,両辺左から  $\sqrt{2} H^* \left( \frac{\omega}{2} \right)$  を乗じると,

$$\sqrt{2}H^*\left(\frac{\omega}{2}\right)\left[\begin{array}{c}P_m(\omega)\\Q_m(\omega)\end{array}\right]=\left[\begin{array}{c}P_{m+1}\left(\frac{\omega}{2}\right)\\P_{m+1}\left(\frac{\omega}{2}+\pi\right)\end{array}\right]$$

が得られる. 式 (??) は  $\omega$  を  $2\omega$  に置き換えて得られる.

# 式(??)の証明 次の目標

補題??を満たすならば,任意の $m,p,q\in\mathbb{Z}$ に対し,

$$\langle \psi_{m,p}, \psi_{m,q} \rangle = 2^m \int_{-\infty}^{\infty} \psi(2^m t - p) \overline{\psi(2^m t - q)} dt$$
  
=  $\delta_{pq}$  (∵  $\psi$  はシフトに関して正規直交)

だから  $\psi_{m,n}$  は  $W_m$  の正規直交系となる.また,  $\psi_{m,n}$  で張られる  $W_m$  と  $\phi_{m,n}$  で張られる  $V_m$  が直交するので  $V_m \perp W_m$ .

 $\Rightarrow$  次に, $V_m \oplus W_m = V_{m+1}$ を示す.

#### 補題 10 (直交直和分解可能な条件)

 $\{\phi(t-n)|n\in\mathbb{Z}\}$  は正規直交系かつ,補題??と補題??を満たすならば,

$$V_m \oplus W_m = V_{m+1}, \ V_m \perp W_m \quad (m \in \mathbb{Z})$$

(証明) $V_m \oplus W_m \subset V_{m+1}, \ V_m \perp W_m$  の前提において, $x(t) \in V_{m+1} \ominus (V_m \oplus W_m)$  なる要素(関数)を任意にとる.これが x(t) = 0 しかないことが示せれば, $V_m \oplus W_m \supset V_{m+1}$ ,従って, $V_m \oplus W_m = V_{m+1}$  が結論できる.

いま  $V_m \perp W_m$  かつ  $x \notin V_m \oplus W_m$  だから, $V_m, W_m$  への射影成分はそれぞれ  $p_m[n] = \langle x, \phi_{m,n} \rangle = 0$ , $q_m[n] = \langle x, \psi_{m,n} \rangle = 0$  となる.これらを両辺離散時間フーリエ変換すると  $P_m(\omega) = Q_m(\omega) = 0$  を得る.これを式  $(\ref{eq:condition})$  に代入すると  $P_{m+1}(\omega) = 0$  となり,これは時間領域で  $p_{m+1}[n] = \langle x, \phi_{m+1,n} \rangle = 0$  となることを示している.

 $\{\phi_{m+1,n}(t)|n\in\mathbb{Z}\}$  が  $V_{m+1}$  の正規直交基底であることを踏まえると,x(t)=0 であることが導かれる.よって, $V_m\oplus W_m=V_{m+1}$  が示された.

## 式(??)の証明 定理??

### 定理 $oldsymbol{2}$ (MRA を構成する $G(\omega)$ の条件)

 $H(\omega)$  は補題??を満たすとする.このとき,補題??を満たす $G(\omega)$  は次の形の関数であり,かつそのときに限られる:

$$G(\omega) = \gamma(\omega)\overline{H(\omega + \pi)}$$
 (49)

 $\gamma(\omega)$  は周期  $2\pi$  の周期関数で,次を満たす:

$$\gamma(\omega) + \gamma(\omega + \pi) = 0, \ |\gamma(\omega)|^2 = 1$$
 (50)

## 式(??)の証明 定理??

(⇒の証明)補題??の式(??)より,

$$H(\omega)\overline{G(\omega)} + H(\omega + \pi)\overline{G(\omega + \pi)} = 0$$

$$\iff \overline{G(\omega)} = -H(\omega + \pi)\overline{G(\omega + \pi)}/H(\omega)$$

$$\iff G(\omega) = -\overline{H(\omega + \pi)}G(\omega + \pi)/\overline{H(\omega)}$$

$$= -\gamma(\omega)\overline{H(\omega + \pi)}$$
(51)

ここで  $\gamma(\omega):=-G(\omega+\pi)/\overline{H(\omega)}$  と定めた.G,H は周期  $2\pi$  だから  $\gamma(\omega)$  も周期  $2\pi$  で,

$$\gamma(\omega + \pi) = -G(\omega + 2\pi)/\overline{H(\omega + \pi)}$$

$$= -G(\omega)/\overline{H(\omega + \pi)}$$

$$= -\gamma(\omega) \quad (: 式 (??))$$

また,式(??)を補題??の式(??)に代入すると,

$$\begin{split} |G(\omega)|^2 + |G(\omega + \pi)|^2 &= 2 \\ \iff |\gamma(\omega)|^2 |\overline{H(\omega + \pi)}|^2 + |\gamma(\omega + \pi)|^2 |\overline{H(\omega + 2\pi)}|^2 &= 2 \\ \iff |\gamma(\omega)|^2 |\overline{H(\omega + \pi)}|^2 + |\gamma(\omega)|^2 |\overline{H(\omega)}|^2 &= 2 \\ \iff |\gamma(\omega)|^2 (|\overline{H(\omega + \pi)}|^2 + |\overline{H(\omega)}|^2) &= 2 \\ \iff |\gamma(\omega)|^2 &= 1 \quad (∵ 補題??の式 (??)) \end{split}$$

## 式(??)の証明 定理??

( $\leftarrow$  の証明) $\gamma(\omega)+\gamma(\omega+\pi)=0,\ |\gamma(\omega)|^2=1$  を満たす周期  $2\pi$  の関数  $\gamma(\omega)$  をおくいま  $G(\omega):=\gamma(\omega)\overline{H(\omega+\pi)}$  により  $G(\omega)$  を定めると,

$$\begin{split} |G(\omega)|^2 + |G(\omega + \pi)|^2 &= |\gamma(\omega)|^2 |\overline{H(\omega + \pi)}|^2 + |\gamma(\omega + \pi)|^2 |\overline{H(\omega + 2\pi)}|^2 \\ &= |\gamma(\omega)|^2 |\overline{H(\omega + \pi)}|^2 + |-\gamma(\omega)|^2 |\overline{H(\omega)}|^2 \\ &= |\overline{H(\omega + \pi)}|^2 + |\overline{H(\omega)}|^2 \\ &= 2 \end{split}$$

よって式 (??) が成立している. また,

$$\begin{split} H(\omega)\overline{G(\omega)} + H(\omega + \pi)\overline{G(\omega + \pi)} &= H(\omega)\overline{\gamma(\omega)}H(\omega + \pi) + H(\omega + \pi)\overline{\gamma(\omega + \pi)}H(\omega + 2\pi) \\ &= H(\omega)H(\omega + \pi)\left\{\overline{\gamma(\omega)} + \overline{\gamma(\omega + \pi)}\right\} \\ &= H(\omega)H(\omega + \pi)\overline{\{\gamma(\omega) + \gamma(\omega + \pi)\}} \\ &= 0 \end{split}$$

よって式 (??) が成立している. 以上により,補題??が成立している.

## 式(??)の証明

#### 系 1 (式(??)の証明)

式 (??) は定理??において  $\gamma(\omega) = -\exp(-j\omega)$  とおいたときに相当する.

(証明)  $G(\omega) = -\exp(-j\omega)\overline{H(\omega+\pi)}$  の両辺を逆離散時間フーリエ変換すると,

$$\begin{split} g[n] &= -\frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} \overline{H(\omega + \pi)} \exp(-j\omega) \exp(j\omega n) \mathrm{d}\omega \\ &= -\frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} \overline{H(s)} \exp[j\omega(s - \pi)(n - 1)] \mathrm{d}s \quad (s = \omega + \pi) \\ &= -\frac{1}{2\pi} \exp[-j\pi(n - 1)] \int_0^{2\pi} \overline{H(s)} \exp[j\omega s(n - 1)] \mathrm{d}s \\ &= (-1)^n \overline{\frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} H(s) \exp[j\omega s(1 - n)] \mathrm{d}s} \\ &= (-1)^n \overline{h[1 - n]} \end{split}$$

## C. 不確定性原理

信号fは $\lim_{t \to +\infty} \sqrt{|t|} f(t) = 0$ と

$$\int_{-\infty}^{\infty} |f(t)|^2 \mathrm{d}t = 1$$

を満たすとする.今, $|f(t)|^2$ を確率密度と見よう.パーセバルの等式  $^{15}$  より,

$$\frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} |F(\omega)|^2 d\omega = 1$$

だから, $\frac{1}{2\pi}|F(\omega)|^2$ も確率密度と見れる.

 $<sup>^{15}</sup>$ フーリエ変換によってパワーは変わらない.冗長なので末尾で示す.

 $t,\omega$  をそれぞれ確率変数として,真値  $t_m,\omega_m$  に対する標準偏差  $\Delta t,\Delta \omega$  を以下で定義する:

$$(\Delta t)^{2} := \int_{-\infty}^{\infty} (t - t_{m})^{2} |f(t)|^{2} dt$$
 (52)

$$(\Delta\omega)^2 := \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} (\omega - \omega_m)^2 |F(\omega)|^2 d\omega$$
 (53)

### 定理 3 (不確定性原理)

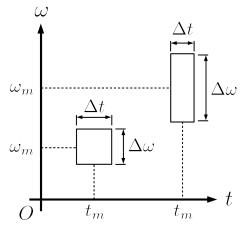
 $\Delta t, \Delta \omega$  に対して以下の不等式が成立する:

$$\Delta t \Delta \omega \ge \frac{1}{2} \tag{54}$$

観察する時間の幅  $\Delta t$  と周波数の幅  $\Delta \omega$  を同時に小さくすることはできない.

- 現象 1 短時間フーリエ変換でより広い時間情報を得ようとして窓幅を大きく取ると  $(\Delta t$ : 小) 周波数分解能が小さく(狭く) $(\Delta \omega$ : 大) なる
- 現象 2 ウェーブレット変換でスケール a を小さく取ると細かい振動を捉えられる( $\Delta \omega$ :小)が,時間幅は狭く( $\Delta t$ :大)なる
- 現象 3 フーリエ変換は周波数分解能が最大  $(\Delta\omega \to 0)$  だが,時間分解能は最悪  $(\Delta t \to \infty)$

時間-周波数領域で現象を描くと,



この図に現れる矩形領域をハイゼンベルクの箱と言う.

43 / 0

### 不確定性原理の証明

 $g(t) = \exp(-j\omega_m t)f(t+t_m)$  とおく、g(t) のフーリエ変換  $G(\omega)$  は,

$$G(\omega) = \int_{-\infty}^{\infty} g(t) \exp(-j\omega t) dt$$

$$= \int_{-\infty}^{\infty} f(t + t_m) \exp[-j(\omega + \omega_m)t] dt$$

$$= \exp[-j(\omega + \omega_m)t_m] \int_{-\infty}^{\infty} f(t + t_m) \exp[-j(\omega + \omega_m)(t + t_m)] dt$$

$$= \exp[-j(\omega + \omega_m)t_m] F(\omega + \omega_m)$$

このとき,

$$\left\{ \int_{-\infty}^{\infty} (t - t_m)^2 |f(t)|^2 dt \right\} \left\{ \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} (\omega - \omega_m)^2 |F(\omega)|^2 d\omega \right\} \\
= \left\{ \int_{-\infty}^{\infty} s^2 |f(s + t_m)|^2 ds \right\} \left\{ \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} u^2 |F(u + \omega_m)|^2 du \right\} \\
= \left\{ \int_{-\infty}^{\infty} s^2 |\exp(j\omega_m s)g(s)|^2 ds \right\} \left\{ \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} u^2 |\exp[-j(u + \omega_m)t_m]G(u)|^2 du \right\} \\
= \left\{ \int_{-\infty}^{\infty} s^2 |g(s)|^2 ds \right\} \left\{ \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} u^2 |G(u)|^2 du \right\} \quad (\because \forall x \in \mathbb{R}. |\exp(jx)| = 1)$$

だから, $t_m = \omega_m = 0$  として考える.

### 不確定性原理の証明

また,

$$\begin{split} f'(t) &= \frac{d}{dt} \left\{ \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} F(\omega) \exp(j\omega t) \mathrm{d}t \right\} \\ &= \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} F(\omega) \frac{d}{dt} \exp(j\omega t) \mathrm{d}t \quad \text{(順序交換可能とする)} \\ &= \frac{j\omega}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} F(\omega) \exp(j\omega t) \mathrm{d}t \\ &= j\omega f(t) \end{split}$$

より,以下の関係式が得られる.

$$\begin{split} \mathcal{F}\left[f'(t)\right] &= j\omega\mathcal{F}\left[f(t)\right] = j\omega F(\omega) \\ \Longrightarrow &\left|\mathcal{F}\left[f'(t)\right]\right|^2 = \omega^2 |F(\omega)|^2 \end{split}$$

これより,

$$\begin{split} \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \omega^2 |F(\omega)|^2 \mathrm{d}\omega &= \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \left| \mathcal{F} \left[ f'(t) \right] \right|^2 \mathrm{d}\omega \\ &= \int_{-\infty}^{\infty} |f'(t)|^2 \mathrm{d}t \quad (∵ パーセバルの等式) \end{split}$$

### 不確定性原理の証明

不等式左辺( $=(\Delta t)^2(\Delta\omega)^2$ )を変形していくと,

$$\left\{ \int_{-\infty}^{\infty} t^2 |f(t)|^2 \mathrm{d}t \right\} \left\{ \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \omega^2 |F(\omega)|^2 \mathrm{d}u \right\} = \left\{ \int_{-\infty}^{\infty} t^2 |f(t)|^2 \mathrm{d}t \right\} \left\{ \int_{-\infty}^{\infty} |f'(t)|^2 \mathrm{d}u \right\}$$
 
$$\geq \int_{-\infty}^{\infty} |tf(t)f'(t)|^2 \mathrm{d}t \quad (\because \Rightarrow \mathbf{2} \mathsf{DNYOFSI}, ||v||_2 ||w||_2 \geq ||\langle v, w \rangle||_2 )$$
 
$$\geq \frac{1}{4} \int_{-\infty}^{\infty} \left\{ tf(t)\overline{f'(t)} + t\overline{f(t)}f'(t) \right\}^2 \mathrm{d}t \quad (\because |ab| \geq \frac{1}{2} |a\overline{b} + \overline{a}b|)$$
 
$$\geq \frac{1}{4} \left[ \int_{-\infty}^{\infty} \left\{ tf(t)\overline{f'(t)} + t\overline{f(t)}f'(t) \right\} \mathrm{d}t \right]^2$$
 
$$= \frac{1}{4} \left[ \int_{-\infty}^{\infty} t \, \frac{d}{dt} \left\{ f(t)\overline{f(t)} \right\} \mathrm{d}t \right]^2 \quad (\because \mathsf{f} \mathsf{DOMSI})$$
 
$$= \frac{1}{4} \left\{ [t|f(t)|^2]_{-\infty}^{\infty} - \int_{-\infty}^{\infty} |f(t)|^2 \mathrm{d}t \right\}^2 \quad (\because \mathsf{s} \mathsf{DOMSI})$$
 
$$= \frac{1}{4} \left\{ 0 - 1 \right\}^2 \quad (\because f(t) \mathsf{E} \mathsf{B} \mathsf{F} \mathsf{DOMSI})$$
 
$$= \frac{1}{4} \left\{ 0 - 1 \right\}^2 \quad (\because f(t) \mathsf{E} \mathsf{B} \mathsf{F} \mathsf{DOMSI})$$
 
$$= \frac{1}{4} \left\{ 0 - 1 \right\}^2 \quad (\because f(t) \mathsf{E} \mathsf{B} \mathsf{F} \mathsf{DOMSI})$$
 
$$= \frac{1}{4} \left\{ 0 - 1 \right\}^2 \quad (\because f(t) \mathsf{E} \mathsf{B} \mathsf{F} \mathsf{DOMSI})$$

よって不確定性原理は示された.

### D. フーリエ変換における諸性質

### パーセバルの等式(フーリエ級数)

周期  $2\pi$  の関数 f(x), g(x) をそれぞれ以下のようにフーリエ級数展開できるとする:

$$f(x) = \sum_{n} c_n \exp(j\omega x), \ c_n = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} f(x) \exp(-jn\omega) dx$$
$$g(x) = \sum_{n} d_n \exp(j\omega x), \ d_n = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} g(x) \exp(-jn\omega) dx$$

このとき,

$$\int_{-\pi}^{\pi} f(x)\overline{g(x)} dx = \int_{-\pi}^{\pi} \left\{ \sum_{n} c_{n} \exp(j\omega x) \right\} \overline{g(x)} dx$$

$$= \sum_{n} c_{n} \int_{-\pi}^{\pi} \overline{g(x)} \exp(jnx) dx = \sum_{n} c_{n} \overline{\int_{-\pi}^{\pi} g(x) \exp(-jnx) dx}$$

$$= 2\pi \sum_{n} c_{n} \overline{d_{n}}$$

が成立する、とくに f = q とすれば,

$$\int_{-\pi}^{\pi} |f(x)|^2 dx = 2\pi \sum_{n} |c_n|^2$$

### パーセバルの等式(フーリエ変換)

関数 f(x), g(x) のフーリエ変換対を以下のように書く:

$$\begin{split} F(\omega) &= \int_{-\infty}^{\infty} f(x) \exp(-j\omega x) \mathrm{d}x, \ f(x) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} F(\omega) \exp(j\omega x) \mathrm{d}\omega \\ G(\omega) &= \int_{-\infty}^{\infty} g(x) \exp(-j\omega x) \mathrm{d}x, \ g(x) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} G(\omega) \exp(j\omega x) \mathrm{d}\omega \end{split}$$

このとき,

$$\begin{split} \int_{-\infty}^{\infty} f(x)\overline{g(x)} \mathrm{d}x &= \int_{-\infty}^{\infty} \left\{ \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} F(\omega) \exp(j\omega x) \mathrm{d}\omega \right\} \overline{g(x)} \mathrm{d}x \\ &= \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} F(\omega) \left\{ \int_{-\infty}^{\infty} \overline{g(x)} \exp(j\omega x) \mathrm{d}x \right\} \mathrm{d}\omega \\ &= \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} F(\omega) \left\{ \overline{\int_{-\infty}^{\infty} g(x) \exp(-j\omega x) \mathrm{d}x} \right\} \mathrm{d}\omega \\ &= \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} F(\omega) \overline{G(\omega)} \mathrm{d}\omega \end{split}$$

が成立する. とくに f = g とすれば,

$$\int_{-\infty}^{\infty} |f(x)|^2 dx = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} |F(\omega)|^2 d\omega$$

### パーセバルの等式(高速ウェーブレット変換)

#### 補題 11 (パーセバルの等式)

高速ウェーブレット変換の列 $\{p_{m+1}[n]\}$ , $\{p_m[n]\}$ , $\{q_m[n]\}$  に関して次が成立する:

$$||p_{m+1}||_2^2 = ||p_m||_2^2 + ||q_m||_2^2$$
 (55)

入力信号のエネルギー  $||p_{m+1}||_2^2$  は  $||p_m||_2^2$  と  $||q_m||_2^2$  に分配される.

### パーセバルの等式(高速ウェーブレット変換)

(証明)式(??)の両辺のノルムをとると、

$$\begin{split} \left\| \begin{bmatrix} P_m(\omega) \\ Q_m(\omega) \end{bmatrix} \right\|_2^2 &= \frac{1}{2} \left\| \boldsymbol{H} \left( \frac{\omega}{2} \right) \begin{bmatrix} P_{m+1} \left( \frac{\omega}{2} \right) \\ P_{m+1} \left( \frac{\omega}{2} + \pi \right) \end{bmatrix} \right\|_2^2 \\ &= \frac{1}{2} \left\| \begin{bmatrix} P_{m+1} \left( \frac{\omega}{2} \right) \\ P_{m+1} \left( \frac{\omega}{2} + \pi \right) \end{bmatrix} \right\|_2^2 \quad (: \boldsymbol{H}(\omega)$$
はユニタリ行列)   
 ⇔  $|P_m(\omega)|^2 + |Q_m(\omega)|^2 = \frac{1}{2} \left\{ \left| P_{m+1} \left( \frac{\omega}{2} \right) \right|^2 + \left| P_{m+1} \left( \frac{\omega}{2} + \pi \right) \right|^2 \right\} \end{split}$ 

離散時間フーリエ変換のパーセバルの等式により、

$$||p_m||_2^2 + ||q_m||_2^2 = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} (|P_m(\omega)|^2 + |Q_m(\omega)|^2) d\omega$$

$$= \frac{1}{4\pi} \int_{-\pi}^{\pi} \left\{ \left| P_{m+1} \left( \frac{\omega}{2} \right) \right|^2 + \left| P_{m+1} \left( \frac{\omega}{2} + \pi \right) \right|^2 \right\} d\omega$$

$$= \frac{1}{2\pi} \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \left\{ |P_{m+1}(s)|^2 + |P_{m+1}(s+\pi)|^2 \right\} ds \quad (\omega = 2s)$$

$$= \frac{1}{2\pi} \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{3}{2}\pi} |P_{m+1}(s)|^2 ds = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} |P_{m+1}(s)|^2 ds$$

$$= ||p_{m+1}||_2^2$$

### 間引いた数列の離散時間フーリエ変換

#### 補題 12 (間引いた数列の離散時間フーリエ変換)

x[n] の離散時間フーリエ変換を  $X(\omega)$  と書く、x[n] のサンプリング間隔を D 倍に間引いた数列の離散時間フーリエ変換は,

$$\frac{1}{D} \sum_{k=0}^{D-1} X\left(\frac{\omega - 2\pi k}{D}\right) \tag{56}$$

## 間引いた数列の離散時間フーリエ変換

(証明) 間引き操作は,x[n] に周期 D のインパルス関数列

$$\delta_D[n] := \left\{egin{array}{ll} 1 & n \,\, rac{\pi}{D} \,\, {\cal O}$$
倍数  $0 & ext{otherwise} \end{array}
ight.$   $= rac{1}{D} \sum_{k=0}^{D-1} \exp\left(jrac{2\pi nk}{D}
ight) \quad (∵ 証明は次のページ)$ 

を乗じてから,D 個おきの出力を得る操作  $(y[n]:=x[n]\delta_D[n]$  として y[Dn] が結果) と解釈できる。y[Dn] を離散時間フーリエ変換すると,

$$\mathcal{F}[y[Dn]] = \sum_{n} y[Dn] \exp(-jn\omega) = \sum_{n} y[n] \exp\left(-j\frac{n\omega}{D}\right)$$

$$= \sum_{n} x[n]\delta_{D}[n] \exp\left(-j\frac{n\omega}{D}\right)$$

$$= \frac{1}{D} \sum_{k=0}^{D-1} \sum_{n} x[n] \exp\left(j\frac{2\pi nk}{D} - j\frac{n\omega}{D}\right) \quad (\because \vec{\pi} \ (??))$$

$$= \frac{1}{D} \sum_{k=0}^{D-1} \sum_{n} x[n] \exp\left(-jn\frac{\omega - 2\pi k}{D}\right)$$

$$= \frac{1}{D} \sum_{k=0}^{D-1} X\left(\frac{\omega - 2\pi k}{D}\right)$$

### 間引いた数列の離散時間フーリエ変換

$$\delta_D[n] = \frac{1}{D} \sum_{k=0}^{D-1} \exp\left(j\frac{2\pi nk}{D}\right) \tag{57}$$

(証明) n が D の倍数のときは n=mD  $(m\in\mathbb{Z})$  と書けるから,

$$\frac{1}{D} \sum_{k=0}^{D-1} \exp\left(j \frac{2\pi nk}{D}\right) = \frac{1}{D} \sum_{k=0}^{D-1} \exp(j 2\pi mk) = \frac{1}{D} \sum_{k=0}^{D-1} 1 = 1$$

n が D の倍数ではないときは  $W_k := \exp\left(j \frac{2\pi n k}{D}\right)$  とおくと,

 $(W_k)^D = \exp(j2\pi nk) = 1$  より, $W_k$  (k=0,1,...,D-1) は 1 の D 乗根,すなわち,方程式  $x^D-1=0$  の解となっている.方程式左辺を因数分解すると,

$$x^{D} - 1 = (x - W_0)(x - W_1)...(x - W_{D-1})$$
  
=  $x^{D} - (W_0 + W_1 + ... + W_{D-1})x^{D-1} + ... + (-1)^{D}W_0W_1...W_{D-1}$ 

両辺の係数を比較する.  $x^{D-1}$  の係数は 0 だから,

$$W_0 + W_1 + \dots + W_{D-1} = \sum_{k=0}^{D-1} W_k = \sum_{k=0}^{D-1} \exp\left(j\frac{2\pi nk}{D}\right) = 0$$

## E. 参考文献

### 参考資料の概観

#### web で入手できる資料:

- ▶ [ito wavelet, haneishi wavelet1, haneishi wavelet2] 大学講義資料.取っ掛かりに.
- ▶ [fussy wavelet1, fussy wavelet2] 分かりやすい.C++ソース解 説も充実.
- ▶ [ian lifting] Lifting の簡易な説明.ソースもある.
- ▶ [fujinoki2014, uytterhoeven1997, fujinoki2018] Lifting の資料. とくに [uytterhoeven1997] は簡明.

#### 書籍:

- ▶ [kanatani2003] 分かりやすい.ただしハールウェーブレット のみ.
- ▶ [nakano wavelet] 分かりやすい. C 言語ソースあり.
- ▶ [toda2005] 分かりやすいが絶版…C++ソースあり.
- ▶ [hubbard2003] 歴史を概観するのに適する. 意外に理論も深い.
- ▶ [maeda2001] 一番参考にした. 信号処理から見た解説も秀逸.
- ・ ▶ [daubechies2012] ドベシィ様執筆.基礎理論を網羅.読みき**≸**0 / 0

# 参考文献 I