Report for Lab07

Stu:金泽文

No.PB15111604

实验目的:

在实验 6 的基础上,通过实现动态内存管理,固定内存管理,以及内存有效性检查,学习并理解操作系统内存管理的原理与细节。

实验内容:

- 1. 检测物理内存:实现内存有效性检查方案以检查你所管理的动态内存。
 - 。 为简单起见,允许直接从 1MB 开始。
 - 。 接口:pMemStart(?=1MB)和pMemSize。
 - 。 操作系统初始化过程中进行检查,并汇报 pMemStart 和 pMemSize 的值 (要求 16 进制表示)
 - 附加(非强制要求):从0地址开始。
- 2. 实现动态分区算法:dPartition
 - 给定任意大小的内存区域,按照动态分区算法对其进行初始化。接口:dPartitionInit()。(要求:若内存区域太小,小于最小大小,进行失败提示)
 - 从动态分区中分配一个指定大小的分区(允许进行4字节、8字节或你自定义的某个大小对齐)。接口: dPartitionAlloc()
 - 释放一个分区。接口: dPartitionFree()
 - 将检测到的动态物理内存,按照动态分区的方式进行管理

。 重新封装动态物理内存的分配和回收接口,提供 malloc 和 free 接口给 userApp。

0

- 3. 实现等大小固定分区算法:eFPartition
 - 。 给定分区大小和分区个数,结合你的内部管理数据结构开销,计算出总大小。接口:eFPartitionTotalSize()
 - 。 将给定内存区域初始化为若干个等大小固定分区。初始化接口: eFPartitionInit()
 - 。 分配一个固定大小分区。接口:eFPartitionAlloc()
 - 。 释放一个固定大小分区。接口:eFPartitionFree()
 - 修改你的任务池分配算法:从动态物理内存中,分配一个动态分区,该动态分区能容纳指定个数的任务和内部数据管理开销,使用等大小固定分区算法管理这个动态分区。
- 4. 修改 osStart 原语,以增加内存管理功能
- 实验报告内容

实验分析与实验过程:

本次实验重点在于实现。

内存有效性检查:

首先是内存有效性检查。实现方式很简答 , 因为老师上课说过实现方法:依次写入并读取内存 , 如果发现写入值与读取值不同 , 则认为内存无效。另外值得一提的是 , 我额外多写入 , 读取了另一个值 , 以防之前的读写一致是偶然所致。

在 os 开头调用,并且输出对应结果。

```
154 void pMemInit(void){ //
    内存检测并采用dPartition初始化malloc机制
         unsigned Long *i = 0x100000;
155
        while(1){
156
157
             *i = 1;
            if(*i != 1){
158
                 myprintf(0x7, "\nmemory available:0x%x
159
                     \n", i);
160
                 return;
161
             *i = 2;
162
163
             if(*i != 2){
164
                 myprintf(0x7, "\nmemory available:0x%x
                     \n", i);
165
                 return;
166
             *i = 0;
167
168
            i += 0x1000;
169
170
```

函数 myprintf:

为了实现可变长参数的函数,使用 stdarg 头文件,通过<u>维基百科-stdarg.h</u>中的阐述,学会实现方式。值得一提的是,实现 myprintf 过程中,我是用的 put char 和

put_chars 函数移植于陈老师之前代码的思路,并且有较大改动。另外,为了将更多的精力放在实验上,我实现的 myprintf 只支持\n \r %d %x 的特殊字符。

```
void myprintf(int color, const char *format, ...){
                                                                                       brinc[i_brinc++] = uex +
                                                                                   mask = mask / 16;
       va_list ap;
                                                                                   i = i - 4;
       va_start(ap, format);
        int i_print, i_format;
                                                                           for(i_print = 0; i_print < 80; i_print++){
           print[i_print] = '\0';
                                                                               vi = va_arg(ap, int);
                                                                                i_format += 2;
        i print = 0;
                                                                                if(vi == 0){
       i_format = 0;
                                                                                   print[i_print++] = '0';
       int vi;
       unsigned long v1;
                                                                               }
int decimal[10];
       while(format[i_format] != '\0'){
                                                                                int i;
           if(format[i_format] == '%'){
                                                                                for(i = 9; i >= 0; i--){
                if(format[i_format + 1] == 'x'){
                                                                                   decimal[i] = vi % 10;
                   v1 = va_arg(ap, unsigned Long);
                                                                                   vi = vi / 10;
                   i_format += 2;
                   unsigned Long mask = 0xf0000000;
                   int hex;
                                                                               while(decimal[i] == 0)
                   int i = 28;
                   while(mask != 0){
                                                            84
                                                                                   i++;
                                                                                for(i = i; i < 10; i++){
                       hex = (v1 & mask) >> i;
                                                                                   print[i_print++] = decimal[i] + '0';
                       if(hex > 9)
                           print[i_print++] = hex - 10
                               + 'a';
                           print[i_print++] = hex + '0'
                                                                        print[i_print++] = format[i_format++];
                       mask = mask / 16;
64
                                                                    va_end(ap);
                       i = i - 4;
                                                                    put chars(print, color);
```

align:

为了实现对齐而设计的函数。

```
5 unsigned Long align(unsigned Long size){
6    if(size % 4 == 0)
7       return size;
8    else
9    return ((size >> 2) << 2) + 4;
10 }</pre>
```

dPartitionInit:

我采用的不是链表或者数组的实现方式,而是针对每一个 partition,在前面分出一head。第一个 32 位存放这个 partition 的大小。之后根据这个大小确定最多的节点个数,位 size/0x10,这样做能保证节点个数动态变化。之后的 size/0x10 个 32 位内存每个存放一个页内偏移 index。

```
12 unsigned long dPartitionInit(unsigned long start,
        unsigned long size){//初始化并返回dPartition句柄
        size = align(size);
13
        *(long *)start = size;
14
        int i;
15
       for(i = 0; i < size / 0x10; i++){</pre>
16 ▽
            *(short *)(start + 4 + 4 * i) = 0;//index
17
            *(short *)(start + 6 + 4 * i) = 0;//size
18
        }//at most size / 0x10 nodes
19
20
       unsigned long j = 0;
21
       while(j < size / 0x10){</pre>
22 ▽
            *(long *)(start + j * 4 + 4 * i + 4) = 0;
23
24
            j += 1;
25
        return start;
26
27
```

dPartitionAlloc:

为了实现这个函数,额外写了dPartitionInsert 函数,用来动态插入的。

```
unsigned long dPartitionInsert(unsigned long dp, int
         index, unsigned long size){
        unsigned long max_size = *(unsigned long *)dp;
30
        int max_nodes = max_size / 0x10;
32
        int i = max_nodes - 2;
        for(; i > index; i--){
            *(unsigned Long *)(dp + 4 * i + 8) = *(
                unsigned long *)(dp + 4 * i + 4);
        *(short *)(dp + 4 * index + 6) = size;
37
        if(i == 0){
            *(short *)(dp + 4 * index + 4) = max_nodes *
                 4 + 4;
            return *(short *)(dp + 4 * index + 4) + dp;
        }
else{
40
41
42
            *(short *)(dp + 4 * index + 4) = *(short *)(
                dp + 4 * index) + *(short *)(dp + 4 *
                index + 2);
            return *(short *)(dp + 4 * index + 4) + dp;
43
        }
```

主要是根据 dPartitionInit 中所设计的表头,依次查看,按照 first fit 算法分配内

存。需要注意块头前面那些 index 信息要实时更新,保证中间没有空 index。

dPartitionFree :

```
void dPartitionDelete(unsigned long dp, int inode){
 90
         unsigned Long max_size = *(unsigned Long *)dp;
 91
 92
         int max nodes = max size / 0x10;
         int i = inode;
 93
         for(; i < max_nodes - 1; i++){</pre>
 94
             *(unsigned long *)(dp + 4 * i + 4) = *(
 95
                 unsigned Long *)(dp + 4 * i + 8);
 96
         }
 97
     }
     unsigned Long dPartitionFree( unsigned Long dp,
 99 ▽
         unsigned Long start){ //0失败;1成功
         unsigned Long max_size = *(unsigned long *)dp;
100
         int max nodes = max size / 0x10;
101
102
         int i = 0;
         short shift = start - dp;
103
         for(; i < max nodes; i ++){</pre>
104 V
             if(shift == *(short *)(dp + 4 * i + 4)){
105 ^{\vee}
                  dPartitionDelete(dp, i);
106
107
                  return 1;
108
             }
109
110
         return 0;
111
```

为了实现这个函数,额外写了dPartitionDelete函数,用来动态删除。

eFPartitionTotalSize:

为了保存节点头信息,需要为 partition 设置表头,保存 n 和 perSize。

另外为了节点标记,所以每个块需要弄一个标志位。所以,最后的 totalsize 就是

n * (perSize + 4) + 8。另外要注意对齐。

```
unsigned Long eFPartitionTotalSize(unsigned Long perSize, unsigned Long n){ //
根据单位大小和单位个数,计算出eFPartition所需内存大小 perSize = align(perSize);
return n * (perSize + 4) + 8;
// since each page needs a head and we need a general head.

125 }
```

eFPartitionInit:

按照 eFPartitionTotalSize 中所说的实现。

```
113
     unsigned long eFPartitionInit(unsigned long start,
         unsigned long perSize, unsigned long n){ //
     初始化并返回eFPartition句柄
114
         *(unsigned long*)start = n;
         *(unsigned long*)(start + 4) = perSize;
115
         for(int i = 0; i < n * (perSize + 4); i += 4){</pre>
116
             *(unsigned long*)(start + 8 + i) = (unsigned
117
                  Long)0;
118
119
         return start;
120
```

eFPartitionAlloc和 eFPartitionFree:

由于分配时只需要一个参数,所以第一个空闲的就是要分配的,无须比较 size。

Free 时依次比较地址是否相等。

```
unsigned Long eFPartitionAlloc(unsigned Long
         EFPHandler){ //0失败;其他:所分配到的内存块起始地址 unsigned Long n = *(unsigned Long*)EFPHandler;
127
128
         unsigned Long perSize = *(unsigned Long*)(
              EFPHandler + 4);
129
         int i = 0;
130
         for(; i < n; i++){</pre>
              unsigned Long *head = (unsigned Long*)(
131
                  EFPHandler + 8 + perSize * i);
132
              if(*head == 0){
133
                  *head = 1;
134
                  return head + 4;
135
              }
136
137
         return 0;
138
     unsigned Long eFPartitionFree(unsigned long
139
         EFPHandler, unsigned Long mbStart) { //0失败;1成功
140
         unsigned Long n = *(unsigned Long*)EFPHandler;
         unsigned long perSize = *(unsigned long*)(
              EFPHandler + 4);
         int i = 0;
142
143
         for(; i < n; i++){</pre>
              unsigned Long *head = (unsigned Long*)(
                  EFPHandler + 8 + perSize * i);
              if(*head == 1 && head + 4 == mbStart){
145
146
                  *head = 0;
147
                  return 1;
148
              }
149
         return 0;
150
```

数据结构的接口,设计说明:

由于内存的管理都是在每个 partition 头部设置对应的参数 , 动态管理对应 size 和索引表 , 固定管理对应 perSize 和 n。详细地说一下。

动态管理数据结构:(以 0x1000的 dp, 0x40的 size 为例)

0x1000(保存 size)-- 0x40

0x1004 (开始保存索引表) -- index-0 (保存对应偏移量。)

0x1006(这一部分 short 保存 size) --index-0-size

0x1008— index-1 (保存对应偏移量。)

0x100a(这一部分 short 保存 size) --index-1-size

0x100c— index-2

0x100e(这一部分 short 保存 size) --index-2-size

0x1010— index-3

0x1012 (这一部分 short 保存 size) --index-3-size

(索引表到这结束,因为最多0x40/0x10 = 4个)

0x1014-- index-0 (偏移 0x14)

□定管理数据结构:

这一部分较为简单,大致说一下。

开头第一个 32 位保存块数 n , 第二个 32 位保存每个块对应的大小 (对齐之后)。之后每一个块第一个 32 位保存标志 , 0 表示这个块是 available 的 , 1 表示 allocated。

原语的接口、设计说明:

这一部分上面针对每个函数都有详尽的说明。

测试与运行:

```
HelloPB15111604
Press any key.
```

可以看到,有内存有效性检查输出,以及各个tsk对应的正确输出。