# Report for Lab3——实模式下的 Hello World Stu:金泽文 No.PB15111604

## 实验内容:

- 1. 编写一段 16 进制的汇编程序,用作启动扇区代码
- 2. 编写一个链接脚本,将启动代码按照启动扇区进行链接
- 3. 制作启动软盘,将启动扇区代码安装到软盘的启动扇区(也可以选择其他介质)
- 4. 启动运行启动扇区代码,最后进入死循环
- 5. 编写一个 shell 脚本文件,将 make,制作启动软盘,启动运行等步骤放在这个脚本文件中

## 实验步骤:

·学习 x86 汇编,并编写一段 16 进制的汇编程序,用作启动扇区代码。

参考 <u>这篇博客</u>,以及《Computer System: A Programer's Perspective》学习简单的 x86 汇编(AT&T 格式)。

·学习并编写一个链接脚本,将启动代码按照启动扇区进行链接。

参考这个博客(写完意外地发现老师在群里发了一个 ld 脚本,嘤嘤嘤)

·同时,为了方便之后 n 次的反复操作,编写了整个 shell 脚本。 刚开始的时候,不知道有 lodsb,movsb 等 routine,所以暴力存取,并且当时理解错了 data section text section 的用法,没能正确读取字符串的地址,所以只好手动将字符存入 到 vga 中。当时的代码是这样的。

```
movb $' ', %dl
movb %dl, %es:(%di)
                                                                                                   $0xb800, %ax
                                                                                                                                            %di
                             在听送小牛说有 movsb 这种好东
                                                                                                                                         movb $0x1e, %es:(%di)
                                                                                         print:
                                                                                              movw $0, %dx
                                                                                              movb %ds:(%si), %dl
movb %dl, %es:(%di)
                                                                                                                                        movw $0, %dx
movb $'W', %dl
movb %dl, %es:(%di)
→ Documents ./boot1.sh
gcc -c t2.s -o t2.o -m32
                                                                                              movb $0x1e, %es:(%di)
                                                                                              inc %di
movw $0, %dx
movb $'e', %dl
movb %dl, %es:(%di)
                                                                                                                                        movb $0x1e, %es:(%di) :trl-Alt to exit mouse
ld - Tt1/11/10 -o t1.elf t2.o
                                                                                                                                         inc %di
                                                                                                                                        movw $0, %dx
movb $'o', %dl
movb %dl, %es:(%di)
                                                                                                                                                                   ewen
objcopy -O binary t1.elf t1.bin
                                                                                              movb $0x1e, %es:(%di)
记录了2880+0 的读入
                                                                                                                                        movb $0x1e, %es:(%di)
                                                                                              movw $0, %dx
movb $'1', %d1
movb %d1, %es:(%di)
                                                                                                                                            %di
记录了2880+0 的写出
                                                                                                                                        movw $0, %dx
movb $'r', %dl
movb %dl, %es:(%di)
1474560 bytes (1.5 MB, 1.4 MiB) copied, 0.0074
dd if=/dev/zero of=a.img bs=512 count=2880
                                                                                              movb $0x1e, %es:(%di)
                                                                                                                                           nc %di
                                                                                                                                        movb $0x1e, %es:(%di)
inc %di
                                                                                              movw $0, %dx
movb $'l', %dl
movb %dl, %es:(%di)
sudo losetup /dev/loop4 a.img
                                                                                                                                        movw $0, %dx
movb $'1', %dl
movb %dl, %es:(%di)
记录了1+0 的读入
                                                                                                 %di
                                                                                              movb $0x1e, %es:(%di)
记录了1+0 的写出
                                                                                                                                        movb $0x1e, %es:(%di)
                                                                                                                                        inc %di
movw $0, %dx
movb $'d', %dl
movb %dl, %es:(%di)
                                                                                              movw $0, %dx
movb $'o', %dl
movb %dl, %es:(%di)
512 bytes copied, 0.000488633 s, 1.0 MB/s
sudo dd if=t1.bin of=/dev/loop4 bs=512 count=1
                                                                                              movb $0x1e, %es:(%di)
                                                                                                                                        movb $0x1e, %es:(%di)
qemu -fda a.img
sudo losetup -d /dev/loop4
                                                                                              movw $0, %dx
movb $' ', %dl
movb %dl, %es:(%di)
                                                                                                                                        movw $0, %dx
movb $'!', %dl
movb %dl, %es:(%di)
WARNING: Image format was not specified for 'a.img and probing guessed raw.

Automatically detecting the format is dangerous for raw images, write ope rations on block 0 will be restricted.

Specify the 'raw' format explicitly to remove the restrictions.
 → Documents
```

西并且调试 n 次之后,得到以下结果。(当时要求的明明是输出这个东西 "hello world pb15111604 jinzewen"。产品经理竟然改需求。) 之后更改得到如下图所示。

```
Documents WARNING: Image format was not specified for 'a.img' and probing gue
ssed raw.
           Automatically detecting the format is dangerous for raw images, write of
perations on block 0 will be restricted.

Specify the 'raw' format explicitly to remove the restrictions.
 ./boot1.sh
gcc -c final.s -o t2.o -m32
ld -Tt11.ld -o t1.elf t2.o
objcopy -O binary t1.elf t1.bin
记录了2880+0 的读入
记录了2880+0 的写出
1474560 bytes (1.5 MB, 1.4 MiB) copted (0.0236683 s, 62.3 MB/s
dd if=/dev/zero of=a.img bs=512 count=2880
[sudo] zevin 的密码;始化
sudo losetup /dev/toop4 a.img
                                                                      X _ □ QEMU
                                                                    HelloPB15111604
记录了1+0 的读入0xb800, %eax #赋值es,由于段基记录了1+0 的写出eax, %es
512 bytes copied,000,0273327 s, 18.7#kB/s
sudo dd if=t1.bin of=/dev/loop4 bs=512 count=1
gemu -fda a.img
sudo losetup -ď /dev/loop4
    Documents WARNING: Image forma
```

## 以下是调试过程的截图:

```
→ Documents ./boot2.sh
                                                                                            X _ U QEMU [Stopped]
gcc -cot34s -o t2.o -m32
ld -Tt11.ld -o t1.elf t2toView Search Tools Documents Help
objcopy -O binary t1.elf t1.bin
[sudo] #关中断后的初始化
sudo losetup /dev/loop4 a.img
mov $0xb800, %eax
root2.sh rootfs t1.s
poot.sh rootfs.img t2.o
Reading symbols from t1.eir...done.
(gdb) target remote 1234 View Search Tools Documents.
Remote debugging using :1234
0x0000fff0 in ?? ()
(gdb)
                                                #赋值es,由于段基
                                                                                          X _ □ QEMU [Stopped]
                                                                           X _ □ QEMU [Stopped]
                                                                          SeaBIOS (version Ubuntu-1.8.2-1ubuntu1)
 (gdb)
          # generate 16-bit code
.code16
                                                                          iPXE (http://ipxe.org) 00:03.0 C980 PCI2.10 PnP PMM+07
                                              #关中断
        i#thint the assembler that here is the executab
#关學研侶的杨雄化
                                                                         Booting from Hard Disk...
Boot failed: could not read the boot disk
                                                                          Booting from Floppy...
of start;
8 Lir mov $0xb800, %eax #赋值es,由于
9 __start; %eax, %es
10 __ovi; 4000, %edx #由于vga有257
Breakpoint 1 at 0x7c00: file t3.s, line 10 Text +
                                             #赋值es,由于段基
                                              #由于vga有25行80列
 Continuing.
Breakpoint 1, _start () at t3.s:10
10 cli
 (gdb)
```

# 清屏之后

```
| QEMU [Stopped] | QEM
```

# Print 中间查看寄存器

```
(gdb) c
Continuing.
Breakpoint 5, print () at t3.s:42
42 回收站 cmp $15, %cx
(gdb) c
                         File Edit View Search Tools Docur 🔀 🗕 🗖 QEMU[Stopped]
Continuing.
Breakpoint 5, print () at t3.s:42
42      cmp $15, %cx
(adh) i start:
(gdb)
                                                   #关中断
eax
          0x4
init1: 0xfa0
#关中断后<sup>0x6</sup>初始化
0x6f2C
есх
edx
ebx
esp
ebp
               mov 50x7c3e0, 321806
mov 50x8x, %es 8
mov 50x7c31
0x3 ... [CF]
esi
edi
                                                   #赋值es,由于
eip
                                %ec[X CF ]
                                              <pri编告**yga有25
eflags
                      0x0
ds
                      0x0
                                   0
                      0xb800
                                   47104
es
fs
                      0x0
                      0x0
```

实验步骤部分结束。

## 回答问题:

1. 什么是 BIOS?BIOS和启动软盘之间的启动协议是什么?

软盘的启动扇区最后两字节如果是 0xaa55,那么软盘即为启动设备,否则识别软盘为 unbootable device。

2. 启动时为什么要关中断

关中断 , 能够避免在启动时被意料之外的中断所干扰。保证启动过程安全进行。 同时 , 不让我们用中断写入到 vga 中 , 而是自己直接写入显存。

3. 什么是实模式?实模式初始化哪些寄存器?

实模式就是在位宽只有 16 位的情况下实现 20 位的寻址空间(即 1MB)。实模式通过段:段内偏移来实现 20 位。需要初始化 cs、ds、ss、si、di 等寄存器。

4. VGA 的接口是什么,如何编程实现 VGA 输出

Vga 的接口即为 vga 显存地址内容。(或者说没有接口,直接存取?)实模式下,由于 vga 显存从 0xb8000 开始,每个字符对应两个字节,分别存放属性和字符,所以只要对应赋值即可。

5. 什么是链接脚本?启动软盘的链接脚本有哪些注意的地方?

链接脚本用于规定如何把输入文件的 section 对应地放入到输出文件中,并控制输出文件各部分在内存空间中的布局。启动软盘的 OUTPUT\_FORMAT 应该对应我们操作系统下正确的 elf 格式,即 elf32-i386,OUTPUT\_ARCH 对应正确的i386,并且 ENTRY 要对应正确的汇编代码中的 global 起始常量,在我的汇编代码中对应的是\_start 部分。由于软盘空间从 0x7c00 开始,所以要把输出文件起始地址对应到内存空间的 0x7c00 处。另外,为了最后两个 0xaa55,可以设置.signature。(也可以不在这里设置,而直接在汇编代码中设置。)

6. 从 Power-on 开始,说清楚计算机是如何一步一步启动,直到开始运行你写的代码

①BIOS

从通电开始,ROM内的BIOS程序被读取并执行。BIOS先检查硬件是否满足启动条件。硬件自检之后,开始按照启动顺序依次访问各个设备对应的MBR,如果最后两个字节为0xaa55,则认定为启动程序,否则继续检查。

②MBR

正常情况下,MBR 包含操作系统的调用信息,以便计算机继续启动。MBR 还包括分区表,以及最后两个上面提到的 0xaa55。

而在我们这次实验中,我们的汇编代码转化的二进制代码直接存放在了启动 软盘上面,所以直接被计算机所执行。

7. 给出代码运行关键时刻的截屏并加以说明。

这一步在最前面都有详细的交代。

【感谢】感谢积极回答我的问题并丝毫没有嫌弃我的陈香兰老师,以及与跟我一起积极讨论

# 并给予帮助的宋小牛同学。

# 参考

- [1] http://www.cnblogs.com/orlion/p/5765339.html
- [2] http://blog.csdn.net/mrwangwang/article/details/9097411