Apunte ICPC

8 de octubre de 2017

# Índice general

T.// (	otas j	previas	I
	0.1.	Abreviaciones utilizadas	Ι
1.	Estructuras de datos		
	1.1.	Fenwick Tree	1
		1.1.1. Actualizaciones por rango, consultas puntales	1
		1.1.2. Actualizaciones puntuales, consultas por rango	2
	1.2.	Union-Find	2
2.	Grafos 3		
	2.1.	Single source shortest path	3
		2.1.1.	
3.	Flujo 4		
	U	Problemas de asignación	4
		3.1.1. Bipartite matching	
4.	Con	tenido adicional	5
-			5

## Notas previas

### 0.1. Abreviaciones utilizadas

### Estructuras de datos

### 1.1. Fenwick Tree

Nota: Ambas implementaciones tienen rangos entre 1 a n.

#### 1.1.1. Actualizaciones por rango, consultas puntales

```
struct FenwickTree{
      vi FT;
     FenwickTree(int N){
        FT.resize(N+1,0);
 4
 5
     int query(int i){
        int ans = 0;
 9
        for(;i;i-=i&(-i)) ans += FT[i];
10
        return ans;
11
12
13
    int query(int i, int j){
14 }
        return query(j)-query(i-1);
16
    void update(int i, int v){
17
18
         for(;i<FT.size();i+=i&(-i)) FT[i] += v;</pre>
19
21
     void update(int i, int j, int v){
         update(i,v); update(j+1,-v);
23
24 };
```

#### 1.1.2. Actualizaciones puntuales, consultas por rango

La consulta query(a, b) corresponde a la sumatoria de los elementos entre los índices  $a \ y \ b$ .

```
struct FenwickTree {
2
      vi ft;
3
     FenwickTree(){}
4
      FenwickTree(int n){
       ft.assign(n + 1, 0);
5
7
8
     int query(int b) {
9
        int sum = 0;
10
       for (; b; b -= b&(-b)) sum += ft[b];
11
       return sum;
12
13
14
     int query(int a, int b) { \\RSQ
15
       return query(b) - (a == 1 ? 0 : query(a - 1));
16
17
     void update(int k, int v) {
                                                       // note: n = ft.size() - 1
18
19
       for (; k < (int)ft.size(); k += k&(-k)) ft[k] += v;
20
21
   };
```

#### 1.2. Union-Find

Utilizada para trabajar conjuntos disjuntos. Sirve para encontrar componentes conexas en grafos no dirigidos.

```
1
   class UnionFind {
   private:
     vi p, rank, setSize;
     int numSets;
5
   public:
     UnionFind(int N) {
            setSize.assign(N, 1); numSets = N; rank.assign(N, 0);
           p.assign(N, 0); for (int i = 0; i < N; i++) p[i] = i; }
     int findSet(int i) { return (p[i] == i) ? i : (p[i] = findSet(p[i])); }
10
     bool isSameSet(int i, int j) { return findSet(i) == findSet(j); }
     void unionSet(int i, int j) {
11
12
           if (!isSameSet(i, j)) { numSets--;
           int x = findSet(i), y = findSet(j);
13
14
            // rank is used to keep the tree short
15
            if (rank[x] > rank[y]) \{ p[y] = x; setSize[x] += setSize[y]; \}
16
                                       { p[x] = y; setSize[y] += setSize[x];
17
                                 if (rank[x] == rank[y]) rank[y]++; } }
     int numDisjointSets() { return numSets; }
18
19
     int sizeOfSet(int i) { return setSize[findSet(i)]; }
20
   };
```

## Grafos

### 2.1. Single source shortest path

### 2.1.1. Dijkstra

Utilizamos la representacion vvii con pares (vecino,peso)

a

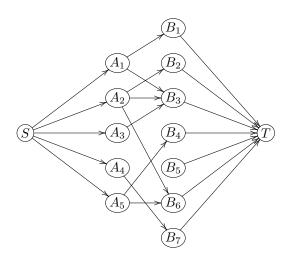
1

## Flujo

### 3.1. Problemas de asignación

#### 3.1.1. Bipartite matching

Tenemos dos conjuntos A y B, donde cada elemento de A es compatible con ciertos elementos de B. Además, tenemos la condición de que podemos asociar cada elemento de A con a lo más un solo elemento de B. Bipartite matching nos permite saber la cantidad máxima de asociaciones posibles.



Modelamiento utilizado. Todas las aristas llevan 1 de flujo.

## Contenido adicional

### 4.1. Usar en caso de emergencia



GOD BLESS OUR SAVIOUR

## Índice alfabético

Bipartite matching, 4

Fenwick Tree, 1

Componentes conexas, 2

Particiones, 2

Conjuntos disjuntos, 2

RSQ, 2