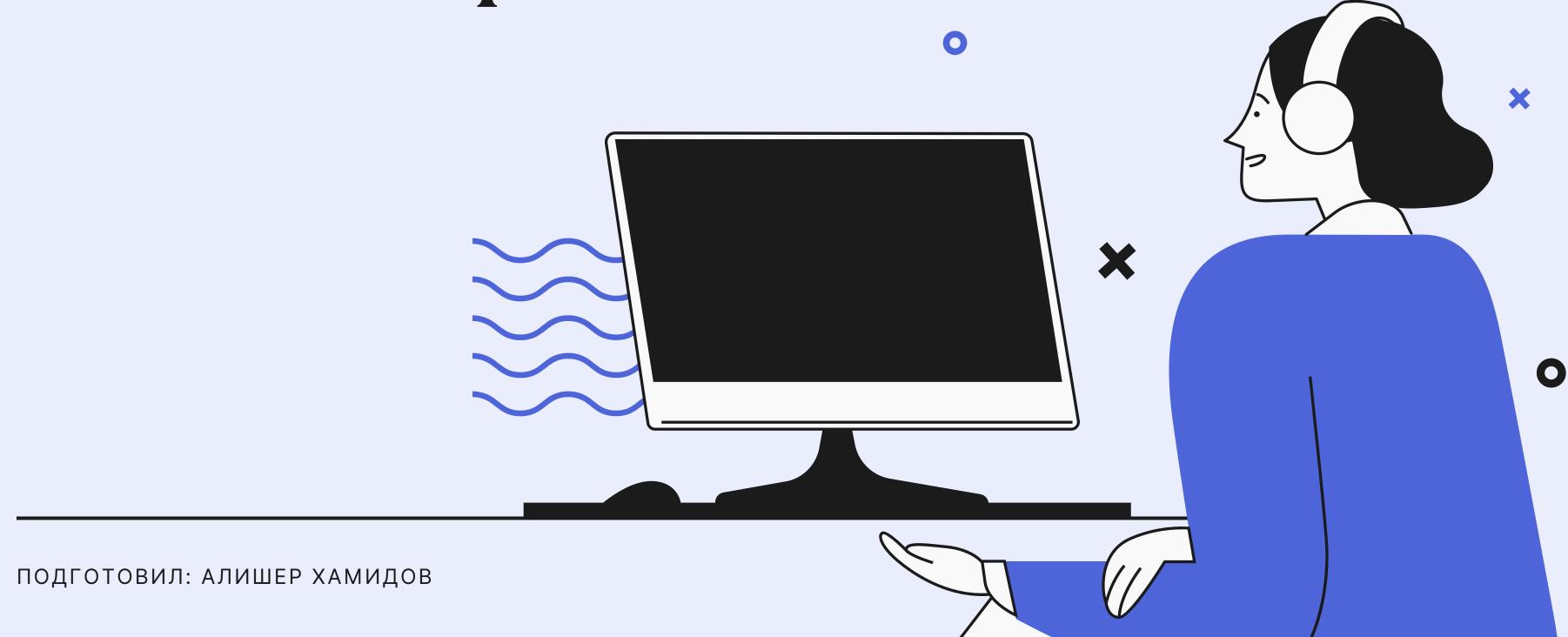
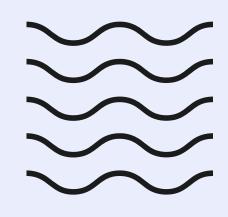
TreeMap







Основные моменты:

План лекции

- 1. SortedMap
- 2. NavigableMap
- 3. Внутреннее устройство







Что такое TreeMap?

Ваши ассоциации







Чаще всего мы используем такую имплементацию Мар как HashMap.

Иногда необходимо хранить данные в структурированном виде с возможностью навигации по ним.В таком случае на помощь приходит другая реализация интерфейса Мар — TreeMap



TreeMap реализует интерфейсы SortedMap и NavigableMap

SortedMap — интерфейс, который расширяет Мар и добавляет методы, актуальные для отсортированного набора данных:

- firstKey(): возвращает ключ первого элемента мапы;
- lastKey(): возвращает ключ последнего элемента;
- headMap(K end): возвращает map, которая содержит все элементы текущей, от начала до элемента с ключом end;
- tailMap(K start): возвращает map, которая содержит все элементы текущей, начиная с элемента start и до конца;
- **subMap(K start, K end)**: возвращает map, которая содержит все элементы текущей, начиная с элемента start и до элемента с ключом end.

- firstEntry(): возвращает первый пару "ключ-значение";
- lastEntry(): возвращает последнюю пару "ключ-значение";
- pollFirstEntry(): возвращает и удаляет первую пару;
- pollLastEntry(): возвращает и удаляет последнюю пару;
- ceilingKey(K obj): возвращает наименьший ключ k, который больше или равен ключу obj. Если такого ключа нет, возвращает null;
- floorKey(K obj): возвращает самый большой ключ k, который меньше или равен ключу obj. Если такого ключа нет, возвращает null;
- lowerKey(K obj): возвращает наибольший ключ k, который меньше ключа obj. Если такого ключа нет, возвращает null;

- higherKey(K obj): возвращает наименьший ключ k, который больше ключа obj. Если такого ключа нет, возвращает null;
- ceilingEntry(K obj): аналогичен методу ceilingKey(K obj), только возвращает пару "ключ-значение" (или null);
- floorEntry(K obj): аналогичен методу floorKey(K obj), только возвращает пару "ключ-значение" (или null);
- lowerEntry(K obj): аналогичен методу lowerKey(K obj), только возвращает пару "ключ-значение" (или null);
- higherEntry(K obj): аналогичен методу higherKey(K obj), только возвращает пару "ключ-значение" (или null);

- descendingKeySet(): возвращает NavigableSet, содержащий все ключи, отсортированные в обратном порядке;
- descendingMap(): возвращает NavigableMap, содержащую все пары, отсортированные в обратном порядке;
- navigableKeySet(): возвращает объект NavigableSet, содержащий все ключи в порядке хранения;
- headMap(K upperBound, boolean incl): возвращает мапу, которая содержит пары от начала и до элемента upperBound. Аргумент incl указывает, нужно ли включать элемент upperBound в возвращаемую мапу;

- tailMap(K lowerBound, boolean incl): функционал похож на предыдущий метод, только возвращаются пары от lowerBound и до конца;
- subMap(K lowerBound, boolean lowIncl, K upperBound, boolean highIncl): как и в предыдущих методах, возвращаются пары от lowerBound и до upperBound, аргументы lowIncl и highIncl указывают, включать ли граничные элементы в новую мапу.

Важное замечание о TreeMap

В этой реализации объекты сортируются и сохраняются в порядке возрастания в соответствии с их естественным порядком. ТreeМap использует самобалансирующееся бинарное дерево поиска, точнее красно-черное дерево.

Важное замечание о TreeMap

Проще говоря, будучи самобалансирующимся бинарным деревом поиска, каждый узел бинарного дерева содержит дополнительный бит, который используется для определения цвета узла: красного или черного. Во время последующих вставок и удалений эти «цветные» биты помогают обеспечить более или менее сбалансированное дерево.

Узнать больше о красно-черном дереве вы можете по ссылкам:

https://habr.com/ru/company/otus/blog/472040/

https://www.baeldung.com/cs/red-black-trees

