高等代数选讲 Selection of Advanced Algebra

第九讲: 欧几里得空间

Lecture 9: Euclidean Spaces

主讲教师: 艾武

数学与统计学院 School of Mathematics and Statistics 桂林理工大学 Guilin University of Technology

内容概要

- 1 知识点归纳与要点解析
 - 一、内积与欧几里得空间的概念
 - 二、有限维欧几里得空间
 - 三、子空间的正交、正交补
 - 四、正交变换
 - 五、对称(反对称、共轭、非负对称)变换
 - 六、向量到子空间的距离

七、欧几里得空间的同构

2 典型例题

知识点 1: 内积与欧几里得空间的概念与判别知识点 2: 标准正交基与正交矩阵

知识点 3: 子空间的正交、正交补

知识点 4: 正交变换

知识点 5: 对称(反对称、共轭、非负对称)变换

知识点 6: 向量到子空间的距离

内容概要

- 1 知识点归纳与要点解析
 - 一、内积与欧几里得空间的概念
 - 二、有限维欧几里得空间
 - 三、子空间的正交、正交补
 - 四、正交变换
 - 五、对称(反对称、共轭、非负对称)变换
 - 六、向量到子空间的距离

七、欧几里得空间的同构

2 典型例题

知识点 1: 内积与欧几里得空间的概念与判别

知识点 2: 标准正交基与正交矩阵

知识点 3: 子空间的正交、正交补

知识点 4: 正交变换

知识点 5: 对称(反对称、共轭、非负对称)变换

知识点 6: 向量到子空间的距离

欧几里得空间

设 V 是**实数域 R** 上的**线性空间**,在 V 上定义了一个二元**实函数**,称为**内积**,记为 $(\boldsymbol{\alpha}, \boldsymbol{\beta})$,它具有以下性质:

对任意的 $\alpha, \beta, \gamma \in V$, 任意的 $k \in \mathbf{R}$,

- (1) $(\alpha, \beta) = (\beta, \alpha)$
- (2) $(k\boldsymbol{\alpha},\boldsymbol{\beta}) = k(\boldsymbol{\alpha},\boldsymbol{\beta});$
- (3) $(\alpha + \beta, \gamma) = (\alpha, \gamma) + (\beta, \gamma);$
- (4) $(\alpha, \alpha) \ge 0$, 当且仅当 $\alpha = 0$ 时 $(\alpha, \alpha) = 0$ 。

这样的线性空间V称为欧几里得空间。

注:

- (1) 实数域上同一线性空间 V 中, 定义的内积不同, 得到不同的欧几里得空间。
- (2) 在欧几里得空间中,向量 $\alpha = 0$ 与 $(\alpha, \alpha) = 0$ 是等价命题,这个命题给出欧几里得空间中证明向量为零向量的方法。
 - (3) 设 $\alpha \in V$, 则 $\alpha = 0$ 的充分必要条件为对 $\forall \beta \in V$, 有 $(\alpha, \beta) = 0$ 。
 - (4) 欧几里得空间 \mathbf{R}^n 的内积(如无特殊说明)指的是,对 \mathbf{R}^n 中任意

$$\alpha = (a_1, a_2, \dots, a_n), \quad \beta = (b_1, b_2, \dots, b_n)$$

 $(\alpha, \beta) = a_1b_1 + a_2b_2 + \dots + a_nb_n$

向量的长度

设 V 是任一欧几里得空间。

(1) 对任意向量 $\alpha \in V$, 将**非负实数** $\sqrt{(\alpha, \alpha)}$ 称为向量 α 的<mark>长度</mark>, 记为 $|\alpha|$, 且显然有 $|k\alpha| = |k||\alpha|, \quad \forall k \in \mathbf{R}$

- (2) 长度为 1 的向量称为 $\frac{\mathbf{i}}{\mathbf{l}}$ 位向量。 任取 $\mathbf{0} \neq \alpha \in V$,得单位向量 $\frac{1}{|\alpha|}$ α ,称为对向量 α 单位化。
 - (3) 柯西-布涅科夫斯基不等式: 对任意向量 $\alpha, \beta \in V$, 有

$$|(\alpha, \beta)| \leqslant |\alpha||\beta|$$
 (1)

在式(1)中, 当旦仅当 α , β 线性相关时,等号才成立。

非零向量的夹角

在欧几里得空间 V 中,

(1) 非零向量 α , β 的**夹角** $\langle \alpha, \beta \rangle$ 规定为

$$\langle \boldsymbol{\alpha}, \boldsymbol{\beta} \rangle = \arccos \frac{(\boldsymbol{\alpha}, \boldsymbol{\beta})}{|\boldsymbol{\alpha}||\boldsymbol{\beta}|}, \quad 0 \leqslant \langle \boldsymbol{\alpha}, \boldsymbol{\beta} \rangle \leqslant \pi$$

- (2) 如果 $(\alpha, \beta) = 0$, 称 α, β 正交或垂直, 记作 $\alpha \perp \beta$ 。
- (3) 如果向量 α_1, α_2 正交,那么

$$|\alpha_1 + \alpha_2|^2 = |\alpha_1|^2 + |\alpha_2|^2$$
 (2)

式(2) 被称为50股定理, 且可推广为: 若60, 6

$$|\alpha_1 + \alpha_2 + \dots + \alpha_m|^2 = |\alpha_1|^2 + |\alpha_2|^2 + \dots + |\alpha_m|^2$$
 (3)

向量间的距离

设 V 是一个欧几里得空间, $\alpha, \beta, \gamma \in V$ 。

1) 距离的定义

将 $|\alpha - \beta|$ 称向量 $\alpha = \beta$ 的<mark>距离</mark>,记为 $d(\alpha, \beta)$ 。

2) 距离的性质

- (1) $d(\boldsymbol{\alpha}, \boldsymbol{\beta}) = d(\boldsymbol{\beta}, \boldsymbol{\alpha})$
- (2) $d(\alpha, \beta) \ge 0$, 并且仅当 $\alpha = \beta$ 时等号成立
- (3) $d(\alpha, \beta) \leq d(\alpha, \gamma) + d(\gamma, \beta)$ (三角不等式)

内容概要

- 1 知识点归纳与要点解析
 - 一、内积与欧几里得空间的概念
 - 二、有限维欧几里得空间
 - 三、子空间的正交、正交补
 - 四、正交变换
 - 五、对称(反对称、共轭、非负对称)变换
 - 六、向量到子空间的距离

七、欧几里得空间的同构

2 典型例题

知识点 1: 内积与欧几里得空间的概念与判别

知识点 2: 标准正交基与正交矩阵

知识点 3: 子空间的正交、正交补

知识点 4: 正交变换

知识点 5: 对称(反对称、共轭、非负对称)变换

知识点 6: 向量到子空间的距离

正交组

1) 正交组的定义

欧几里得空间 V 中一组非零向量(向量组中每个向量都不是零向量),如果它们**两两正** $\mathbf{\hat{Z}}$,称之为一个正交向量组,简称为正交组。

2) 正交组的性质

性质 1: 单个非零向量所组成的向量组是正交组。

性质 2: 正交组线性无关,因而 n 维欧几里得空间中,两两正交的非零向量不能超过 n

正交基与标准正交基

1) 正交基与标准正交基的定义

n 维欧几里得空间 V 中,由 n 个向量组成的正交向量组称为正交基;由单位向量组成的正交基称为标准正交基。

2) 正交组与正交基的关系

n 维欧几里得空间的任一正交组都能扩充成一组正交基。

3) 标准正交基的判别

设 $\varepsilon_1, \varepsilon_2, \cdots, \varepsilon_n$ 是 n 维欧几里得空间 V 的一组基,则下列条件等价。

(1) $\varepsilon_1, \varepsilon_2, \cdots, \varepsilon_n$ 是 V 的标准正交基。

(2)
$$(\boldsymbol{\varepsilon}_i, \boldsymbol{\varepsilon}_j) = \left\{ egin{array}{ll} 0, i
eq j \\ 1, i = j \end{array}
ight.$$

(3) 对
$$\forall \alpha \in V$$
,有 $\alpha = (\alpha, \varepsilon_1) \varepsilon_1 + (\alpha, \varepsilon_2) \varepsilon_2 + \cdots + (\alpha, \varepsilon_n) \varepsilon_n$ 。

(4) 任取
$$V$$
 中向量 $\alpha = x_1 \varepsilon_1 + x_2 \varepsilon_2 + \dots + x_n \varepsilon_n$, $\beta = y_1 \varepsilon_1 + y_2 \varepsilon_2 + \dots + y_n \varepsilon_n$, 有
$$(\alpha, \beta) = x_1 y_1 + x_2 y_2 + \dots + x_n y_n$$

4)标准正交基的求法

由 n 维欧几里得空间的任意一组基,都可用**施密特正交化**方法得到一组标准正交基,具体过程如下。

设 $\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_n$ 为 n 维欧几里得空间 V 的一组基。

第一步:正交化。令

$$eta_1 = oldsymbol{lpha}_1 \ eta_2 = oldsymbol{lpha}_2 - rac{(oldsymbol{lpha}_2, oldsymbol{eta}_1)}{(oldsymbol{eta}_1, oldsymbol{eta}_1)} oldsymbol{eta}_1 \ \dots \ eta_n = oldsymbol{lpha}_n - rac{(oldsymbol{lpha}_n, oldsymbol{eta}_1)}{(oldsymbol{eta}_1, oldsymbol{eta}_1)} oldsymbol{eta}_1 - \dots - rac{(oldsymbol{lpha}_n, oldsymbol{eta}_{n-1})}{(oldsymbol{eta}_n, oldsymbol{eta}_{n-1})} oldsymbol{eta}_{n-1} \ oldsymboldsymbol{eta}_{n-1} \ oldsymbol{eta}_{n-1} \ oldsymbol{eta}$$

第二步: 单位化。 令 $\eta_i = \frac{\beta_i}{|\beta_i|}(i=1,2,\cdots,n)$ 。 故 $\eta_1,\eta_2,\cdots,\eta_n$ 就是 V 的一组标准 正交基。

注:对如上得到的标准正交基 $\eta_1, \eta_2, \cdots, \eta_n$,有

$$L(\boldsymbol{\eta}_1, \boldsymbol{\eta}_2, \cdots, \boldsymbol{\eta}_i) = L(\boldsymbol{\alpha}_1, \boldsymbol{\alpha}_2, \cdots, \boldsymbol{\alpha}_i), (i = 1, 2, \cdots, n)$$

标准正交基与正交矩阵

1) 正交矩阵的定义

设 $A \in n$ 级实方阵, 若 $A'A = E_n$, 则称 A 为正交矩阵。

- 2) 正交矩阵的性质及判别
- (1) 设 A 为正交矩阵,则 A 可逆,且 A^{-1} , A', A^* 均为正交矩阵。
- (2) 两个 n 级正交矩阵的乘积仍是正交矩阵。
- (3) 正交矩阵的实特征值为±1。
- (4) 设 A 是 n 级实方阵,则 A 为正交矩阵当且仅当 A 的行向量组及列向量组都是欧几里得空间 \mathbf{R}^n 的标准正交基。

3) 标准正交基与正交矩阵

在n维欧几里得空间V中,由标准正交基到标准正交基的过渡矩阵是正交矩阵;

反过来,如果第一组基是标准正交基,同时过渡矩阵是正交阵,那么第二组基也是标准正交基。

基的度量矩阵的定义

设 $\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_n$ 是 n 维欧几里得空间 V 的一组**基**, 矩阵

$$G(\alpha_{1}, \alpha_{2}, \cdots, \alpha_{n}) = \begin{pmatrix} (\alpha_{1}, \alpha_{1}) & (\alpha_{1}, \alpha_{2}) & \cdots & (\alpha_{1}, \alpha_{n}) \\ (\alpha_{2}, \alpha_{1}) & (\alpha_{2}, \alpha_{2}) & \cdots & (\alpha_{2}, \alpha_{n}) \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ (\alpha_{n}, \alpha_{1}) & (\alpha_{n}, \alpha_{2}) & \cdots & (\alpha_{n}, \alpha_{n}) \end{pmatrix}$$

$$(4)$$

称为基 $\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_n$ 的**度量矩阵**。

基的度量矩阵的性质

性质 1: 任取 n 维欧氏空间 V 的一组基 $\xi_1, \xi_2, \dots, \xi_n$, 对 V 中任意两个向量 $\alpha = x_1 \xi_1 + x_2 \xi_2 + \dots + x_n \xi_n$, $\beta = y_1 \xi_1 + y_2 \xi_2 + \dots + y_n \xi_n$, 有

$$(\boldsymbol{\alpha}, \boldsymbol{\beta}) = (x_1, x_2, \dots x_n) \, \boldsymbol{G}(\boldsymbol{\xi}_1, \boldsymbol{\xi}_2, \dots, \boldsymbol{\xi}_n) \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix}$$
 (5)

由式(5)可见,给出基的度量矩阵及向量在该基下的坐标之后,任意两个向量的内积随之确定,这也是引入基的度量矩阵的意义所在。

性质 2: 设欧几里得空间 V 的两组基 $\xi_1, \xi_2, \dots, \xi_n$ 与 $\eta_1, \eta_2, \dots, \eta_n$ 的度量矩阵分别 为 A, B, 且 $(\eta_1, \eta_2, \dots, \eta_n) = (\xi_1, \xi_2, \dots, \xi_n)$ C, 则 B = C'AC, 即欧几里得空间不同基的 度量矩阵彼此是合同的。

性质 3: (1) 基的度量矩阵是正定矩阵, 特别地, 标准正交基的度量矩阵是单位矩阵。

(2) 设 A 是任 n 级正定矩阵, 则 A 可看成 n 维欧几里得空间某个基的度量矩阵。

证明:由内积的定义、式(5)及标准正交基的定义知(1)成立。

下面证明(2)成立。因为 A 是 n 级正定矩阵, 所以它与 n 级单位矩阵合同。令 A = C'C, $|C| \neq 0$ 。

任取 V 的一组标准正交基 $\varepsilon_1, \varepsilon_2, \cdots, \varepsilon_n$,由(1)知,其度量矩阵是单位矩阵。令 $(\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_n) = (\varepsilon_1, \varepsilon_2, \cdots, \varepsilon_n)$ C,由性质 2 知,基 $\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_n$ 的度量矩阵为 C'EC = C'C = A。

向量组的格拉姆矩阵

1. 格拉姆矩阵的定义

对欧几里得空间 V 中任一向量组 $\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_n$ (不一定是 V 的基), 称式 (4) 中的矩阵 $G(\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_n)$ 为向量组 $\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_n$ 的格拉姆矩阵。

2. 格拉姆矩阵的性质

性质 1:格拉姆矩阵具有半正定性。

性质 2: 设 $\varepsilon_1, \varepsilon_2, \cdots, \varepsilon_n$ 是 n 维欧几里得空间 V 的标准正交基, 而 $(\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_n) = (\varepsilon_1, \varepsilon_2, \cdots, \varepsilon_n)$ A, 则向量组 $\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_n$ 的格拉姆矩阵

$$G(\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_n) = A'A$$
 (6)

进而有

$$r\left(G\left(\alpha_{1},\alpha_{2},\cdots,\alpha_{n}\right)\right)=r\left(A'A\right)=r(A)$$

而 r(A) 等于向量组 $\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_n$ 的秩。

$$\begin{split} G\left(\alpha_{1},\alpha_{2},\cdots,\alpha_{n}\right) &= \begin{pmatrix} (\alpha_{1},\alpha_{1}) & (\alpha_{1},\alpha_{2}) & \cdots & (\alpha_{1},\alpha_{n}) \\ (\alpha_{2},\alpha_{1}) & (\alpha_{2},\alpha_{2}) & \cdots & (\alpha_{2},\alpha_{n}) \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ (\alpha_{n},\alpha_{1}) & (\alpha_{n},\alpha_{2}) & \cdots & (\alpha_{n},\alpha_{n}) \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} A'_{1}E_{n}A_{1} & A'_{1}E_{n}A_{2} & \cdots & A'_{1}E_{n}A_{n} \\ A'_{2}E_{n}A_{1} & A'_{2}E_{n}A_{2} & \cdots & A'_{2}E_{n}A_{n} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots \\ A'_{n}E_{n}A_{1} & A'_{n}E_{n}A_{2} & \cdots & A'_{1}A_{n} \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} A'_{1}A_{1} & A'_{1}A_{2} & \cdots & A'_{1}A_{n} \\ A'_{2}A_{1} & A'_{2}A_{2} & \cdots & A'_{2}A_{n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ A'_{n}A_{1} & A'_{n}A_{2} & \cdots & A'_{n}A_{n} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A'_{1} \\ A'_{2} \\ \vdots \\ A'_{n} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} A_{1} & A_{2} & \cdots & A_{n} \end{pmatrix} = A'A \end{split}$$

知式(6)成立。

结合
$$r(\mathbf{A}) = r(\mathbf{A}'\mathbf{A}), (\boldsymbol{\alpha}_1, \boldsymbol{\alpha}_2, \cdots, \boldsymbol{\alpha}_n) = (\boldsymbol{\varepsilon}_1, \boldsymbol{\varepsilon}_2, \cdots, \boldsymbol{\varepsilon}_n) \mathbf{A}$$
 及 $\boldsymbol{\varepsilon}_1, \boldsymbol{\varepsilon}_2, \cdots, \boldsymbol{\varepsilon}_n$ 线性无关, 得向量组 $\boldsymbol{\alpha}_1, \boldsymbol{\alpha}_2, \cdots, \boldsymbol{\alpha}_n$ 线性相关当且仅当 $r(\mathbf{G}(\boldsymbol{\alpha}_1, \boldsymbol{\alpha}_2, \cdots, \boldsymbol{\alpha}_n)) < n$,当且仅当 $|\mathbf{G}(\boldsymbol{\alpha}_1, \boldsymbol{\alpha}_2, \cdots, \boldsymbol{\alpha}_n)| = 0$ 。

内容概要

- 1 知识点归纳与要点解析
 - 一、内积与欧几里得空间的概念
 - 二、有限维欧几里得空间
 - 三、子空间的正交、正交补
 - 四、正交变换
 - 五、对称(反对称、共轭、非负对称)变换
 - 六、向量到子空间的距离

七、欧几里得空间的同构

2 典型例题

知识点 1: 内积与欧几里得空间的概念与判别

知识点 2: 标准正交基与正交矩阵

知识点 3: 子空间的正交、正交补

知识点 4: 正交变换

知识点 5: 对称(反对称、共轭、非负对称)变换

知识点 6: 向量到子空间的距离

向量与子空间正交

设 V_1 是欧几里得空间 V 的子空间, $\alpha \in V$, 如果对任意的 $\beta \in V_1$, 恒有 $(\alpha, \beta) = 0$, 则称 α 与子空间 V_1 正交。

子空间正交

1. 子空间正交的定义

设 V_1,V_2 是欧几里得空间 V 的两个子空间, 若对任意的 $\alpha \in V_1, \beta \in V_2$, 恒有 $(\alpha,\beta)=0$, 则称 V_1,V_2 正交, 记为 $V_1\perp V_2$ 。

2. 生成子空间正交的判别

$$L(\boldsymbol{\alpha}_1, \boldsymbol{\alpha}_2, \cdots, \boldsymbol{\alpha}_m) \perp L(\boldsymbol{\beta}_1, \boldsymbol{\beta}_2, \cdots, \boldsymbol{\beta}_n)$$
 当且仅当 $\boldsymbol{\alpha}_i \perp \boldsymbol{\beta}_j (i=1,2,\cdots,m; j=1,2\cdots,n)$ 。

3. 正交子空间的性质

由 $V_1 \perp V_2$ 可知 $V_1 \cap V_2 = \{0\}$, 从而 $V_1 + V_2$ 是直和。

更一般地, 如果子空间 V_1, V_2, \cdots, V_s 两两正交,那么 $V_1 + V_2 + \cdots + V_s$ 是直和。

子空间的正交补

设 V_1, V_2 是欧几里得空间 V 的两个子空间。

1. 子空间正交补的定义

子空间 V_2 称为子空间 V_1 的一个正交补, 如果 $V_1 \perp V_2$, 并且 $V_1 + V_2 = V$, 此时 V_1 也是 V_2 的 **正交补**。

2. 关于子空间正交补需注意的结论

- (1) **欧几里得空间的每个有限维子空间都存在唯一的正交补**, 于是 n 维欧几里得空间 V 的每一个子空间 V_1 都有唯一的正交补,因此将 V_1 的正交补记为 V_1^\perp 。
- (2) 欧几里得空间 V 的子空间 V_1 的正交补 V_1^{\perp} 恰好由 V 中所有与 V_1 正交的向量组成的,即

$$V_1^{\perp} = \{ \boldsymbol{\alpha} \in V \mid \boldsymbol{\alpha} = V_1 \times \mathcal{T} \} = \{ \boldsymbol{\alpha} \in V \mid (\boldsymbol{\alpha}, \boldsymbol{\beta}) = 0, \forall \boldsymbol{\beta} \in V_1 \}$$

3. 求子空间正交补的常用方法

设 $W \in n$ 维欧几里得空间 V 的 r 维子空间 $(1 \le r < n)$, 求 W 正交补的常用方法如下。

方法 1:

第一步: 取 W 的一组基 α_1,\cdots,α_r , 扩充为 V 的一组基 $\alpha_1,\cdots,\alpha_r,\alpha_{r+1},\cdots,\alpha_n$ 。

第二步: 用**施密特正交化**方法将 $\alpha_1, \dots, \alpha_r, \alpha_{r+1}, \dots, \alpha_n$ 化为正交基 $\beta_1, \dots, \beta_r, \beta_{r+1}, \dots, \beta_n$ 则

$$W = L(\boldsymbol{\beta}_1, \cdots, \boldsymbol{\beta}_r),$$

$$W^{\perp} = L(\boldsymbol{\beta}_{r+1}, \cdots, \boldsymbol{\beta}_n)$$

方法 2: 若
$$W=L\left(\boldsymbol{lpha}_{1},\cdots,\boldsymbol{lpha}_{r}\right)$$
,则 $W^{\perp}=\left\{\boldsymbol{lpha}\in V\mid \left(\boldsymbol{lpha},\boldsymbol{lpha}_{i}\right)=0,i=1,2,\cdots,r\right\}$ 。

于是, 若
$$V$$
 等于 n 维欧几里得空间 \mathbf{R}^n , 则 W^{\perp} 恰为齐次线性方程组 $\begin{pmatrix} \boldsymbol{\alpha}_1 \\ \boldsymbol{\alpha}_2 \\ \vdots \\ \boldsymbol{\alpha}_n \end{pmatrix} \boldsymbol{x} = \mathbf{0}$ 的

解空间。

内容概要

- 1 知识点归纳与要点解析
 - 一、内积与欧几里得空间的概念
 - 二、有限维欧几里得空间
 - 三、子空间的正交、正交补
 - 四、正交变换
 - 五、对称(反对称、共轭、非负对称)变换
 - 六、向量到子空间的距离

七、欧几里得空间的同构

2 典型例题

知识点 1: 内积与欧几里得空间的概念与判别

知识点 2: 标准正交基与正交矩阵

知识点 3: 子空间的正交、正交补

知识点 4: 正交变换

知识点 5: 对称(反对称、共轭、非负对称)变换

知识点 6: 向量到子空间的距离

正交变换的定义

欧几里得空间 V 的**线性变换** σ 称为**正交变换**, 如果它**保持向量的内积不变**, 即对任意的 $\alpha, \beta \in V$, 都有

$$(\sigma(\alpha), \sigma(\beta)) = (\alpha, \beta)$$

注:由此定义可知, **正交变换保持任意两个向量的夹角不变**, 但保持夹角不变的线性变换不一定是正交变换(例如 $k \neq 1$, 欧几里得空间 V 的数乘变换 $ki: \alpha \to k\alpha, \forall \alpha \in V$)。

正交变换的判别

设 σ 是欧几里得空间V上的线性变换,则下列命题等价。

- (1) σ 是正交变换。
- (2) 任给 $\alpha \in V$, 有 $|\sigma(\alpha)| = |\alpha|$ 。

当 V 是 n 欧几里得空间时,

- (3) 若 $\alpha_1, \dots, \alpha_r, \alpha_{r+1}, \dots, \alpha_n$ 是标准正交基,则 $\sigma(\alpha_1), \dots, \sigma(\alpha_r), \sigma(\alpha_{r+1}), \dots, \sigma(\alpha_n)$ 也是标准正交基。
 - (4) σ 在任一组标准正交基下的矩阵是正交矩阵。

正交变换的性质

性质 1: 正交变换是可逆的,其逆变换仍是正交变换。

性质 2: 同一个欧几里得空间的两个正交变换的乘积是正交变换。

性质 3: 有限维欧几里得空间的正交变换的行列式等于 ±1。行列式等于 1 的称为第一

类正交变换, 行列式等于 -1 的称为第二类正交变换。

内容概要

- 1 知识点归纳与要点解析
 - 一、内积与欧几里得空间的概念
 - 二、有限维欧几里得空间
 - 三、子空间的正交、正交补
 - 四、正交变换
 - 五、对称(反对称、共轭、非负对称)变换
 - 六、向量到子空间的距离

七、欧几里得空间的同构

2 典型例题

知识点 1: 内积与欧几里得空间的概念与判别

知识点 2: 标准正交基与正交矩阵

知识点 3: 子空间的正交、正交补

知识点 4: 正交变换

知识点 5: 对称(反对称、共轭、非负对称)变换

知识点 6: 向量到子空间的距离

对称变换

1. 对称变换的定义

设 V 是一个欧几里得空间, σ 是 V 的一个线性变换, 若任给 α , $\beta \in V$, 有 $(\sigma(\alpha), \beta) = (\alpha, \sigma(\beta))$, 则称 σ 为<mark>对称变换</mark>。

2. 对称变换的性质

性质 1: $n \ge 1$ 维欧几里得空间的对称变换在任一标准正交基下的矩阵都是实对称矩阵。

性质 2: 若 σ 是欧几里得空间 V 的对称变换, W 是 σ 的不变子空间, 则 W^{\perp} 也是 σ 的**不变子空间**。

实对称矩阵的对角化

- (1) 实对称矩阵 A 的特征值都是实数。
- (2) 实对称矩阵的属于不同特征值的特征向量正交。
- (3) 对任一n 级实对称矩阵 \boldsymbol{A} ,都存在n 级正交矩阵 \boldsymbol{P} ,使 $\boldsymbol{P'AP} = \boldsymbol{P}^{-1}\boldsymbol{AP}$ 为对角矩阵。
 - (4) 若 A 是正交矩阵,且 A 的特征值都是实数,则 A 是对称矩阵。

证明: 因为 A 是正交矩阵, 且 A 的特征值都是实数, 所以存在正交阵 T, 使 $T^{-1}AT$ 为三角矩阵。不妨设 $T^{-1}AT$ 为上三角矩阵,又 A, T 是正交矩阵,而正交矩阵的逆矩阵是正交

矩阵, 正交矩阵之积仍是正交矩阵, 所以 $T^{-1}AT$ 为正交的上三角矩阵, 从而 $T^{-1}AT$ 是主对角线元素为 1 或 -1 的对角矩阵。今

$$T^{-1}AT = \begin{pmatrix} a_1 & & & \\ & a_2 & & \\ & & \ddots & \\ & & & a_n \end{pmatrix} \tag{7}$$

式 (7) 中的 $a_j = 1$ 或 $-1(j = 1, 2, \dots, n)$ 。 有

推出 A' = A, 即 A 是对称矩阵。

正交线性替换的定义

如果线性替换

式(8) 的系数矩阵 $C = (c_{ij})_{nn}$ 是正交矩阵, 称其为正交线性替换, 正交线性替换是非退化的。

正交线性替换与实二次型

任意一个实二次型

$$\sum_{i=1}^{n} \sum_{j=1}^{n} a_{ij} x_i x_j, \quad a_{ij} = a_{ji} \quad (i, j = 1, 2, \dots, n)$$
(9)

式(9)都可以经过正交线性替换变成平方和(标准形)

$$\lambda_1 y_1^2 + \lambda_2 y_2^2 + \dots + \lambda_n y_n^2 \tag{10}$$

式(10)中平方项的系数 $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n$ 就是实二次型 (9)的矩阵 $\mathbf{A} = (a_{ij})_{nn}$ 的特征多项式的全部根, 也即 \mathbf{A} 的全部特征值。

反对称变换

1. 反对称变换的定义

设 V 是一个欧几里得空间, σ 是 V 的一个线性变换, 若任给 $\alpha, \beta \in V$, 有 $(\sigma(\alpha), \beta) = -(\alpha, \sigma(\beta))$, 则称 σ 为**反对称变换**。

2. 反对称变换的性质

- (1) 反对称变换在任一标准正交基下的矩阵是反对称矩阵。
- (2) 若 σ 是欧几里得空间 V 的反对称变换, W 是 σ 的不变子空间, 则 W^\perp 也是 σ 的不变子空间。

3. 反对称矩阵

- (1) 实反对称矩阵 A 的特征值只能是零或纯虚数。
- (2) 实反对称矩阵 A 的平方为实对称矩阵, 因此 A^2 在实数域上可对角化。

共轭变换

1. 共轭变换的定义

设 V 是一个欧氏空间, σ 是 V 的一个线性变换, 若存在唯一的线性变换 σ^* , 使得对 V 中任意向量 α , β 均有 $(\sigma(\alpha), \beta) = (\alpha, \sigma^*(\beta))$, 称 σ^* 为 σ 的<mark>共轭变换</mark>。

2. 共轭变换的性质

- (1) σ 是对称变换的充分必要条件是 $\sigma^* = \sigma$ 。
- (2) σ 是正交变换的充分必要条件是 $\sigma\sigma^* = \sigma^*\sigma = i$ (单位变换)。
- $(3) \left(\sigma^*\right)^* = \sigma_{\circ}$
- (4) $(k\sigma)^* = k\sigma^* (k 为实数)$ 。
- (5) $(\sigma_1 + \sigma_2)^* = \sigma_1^* + \sigma_2^*$.

(6)
$$(\sigma_1 \sigma_2)^* = \sigma_2^* \sigma_1^*$$
.

(7) 设 σ 为 n 维欧几里得空间 V 的一个线性变换, 若 σ 在 V 的标准正交基 $\varepsilon_1, \varepsilon_2, \cdots, \varepsilon_n$ 下的矩阵为 A, 则 σ 的共轭变换 σ^* 在这组基下的矩阵为 A' 。

非负对称变换

1. 非负对称变换的定义

设 σ 是欧几里得空间 V 的一个对称变换, 若对 V 中任意向量 α , 均有 $(\sigma(\alpha), \alpha) \ge 0$, 则 称 σ 为**非负对称变换**。

2. 非负对称变换的性质

- (1) 若 σ_1 , σ_2 都是欧几里得空间 V 的非负对称变换, k_1 , k_2 是两个非负实数,则 $k_1\sigma_1 + k_2\sigma_2$ 也是非负对称变换。
 - (2) 任意线性变换 σ 与其共轭变换 σ^* (若存在)的乘积 $\sigma\sigma^*$ $\sigma^*\sigma$ 都是非负对称变换。
- (3) 设 σ 为 n 维欧几里得空间 V 的一个对称变换,则 σ 为非负对称变换的充分必要条件是 σ 的特征值都是非负实数。

正定变换

1. 正定变换的定义

设 σ 为 n 维欧几里得空间 V 的一个对称变换, 若对 V 中任意非零向量 α , 均有 $(\sigma(\alpha), \alpha) > 0$, 则称 σ 为**正定变换**。

2. 正定变换的判别

n维欧几里得空间 V的对称变换 σ 是正定变换的充分必要条件是 σ 在 V 的标准正交基下的矩阵为**正定矩阵**。

内容概要

- 1 知识点归纳与要点解析
 - 一、内积与欧几里得空间的概念
 - 二、有限维欧几里得空间
 - 三、子空间的正交、正交补
 - 四、正交变换
 - 五、对称(反对称、共轭、非负对称)变换
 - 六、向量到子空间的距离

七、欧几里得空间的同构

2 典型例题

知识点 1: 内积与欧几里得空间的概念与判别

知识点 2: 标准正交基与正交矩阵

知识点 3: 子空间的正交、正交补

知识点 4: 正交变换

知识点 5: 对称(反对称、共轭、非负对称)变换

知识点 6: 向量到子空间的距离

生成子空间的正交补

设 V 是一个欧几里得空间, $\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_k \in V$, $W = L(\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_k)$, 且 W^{\perp} 存在, 则对任意的 $\alpha \in V$, $\alpha \in W^{\perp}$ 当且仅当 $\alpha \perp \alpha_i (i = 1, 2, \cdots, k)$ 。

向量到子空间的距离

设 W 是 n 维欧几里得空间 V 的一个 t 维子空间 (0 < t < n), 则对任意的 $\alpha \in V$, 存在 唯一的 $\beta \in W$, 使得

$$d(\boldsymbol{\alpha},\boldsymbol{\beta}) = |\boldsymbol{\alpha} - \boldsymbol{\beta}| = \min_{\boldsymbol{\gamma} \in W} |\boldsymbol{\alpha} - \boldsymbol{\gamma}| = \min_{\boldsymbol{\gamma} \in W} d(\boldsymbol{\alpha},\boldsymbol{\gamma})$$
 (11)

证明:设 $\varepsilon_1, \varepsilon_2, \cdots, \varepsilon_t$ 是 W 的标准正交基, $\varepsilon_{t+1}, \varepsilon_{t+2}, \cdots, \varepsilon_n$ 是 W^{\perp} 的标准正交基,则 $\varepsilon_1, \varepsilon_2, \cdots, \varepsilon_n$ 是 V 的标准正交基,于是存在唯一的 $\boldsymbol{\beta} \in W, \boldsymbol{\eta} \in W^{\perp}$,使得

$$\alpha = \beta + \eta$$

$$= (\alpha, \varepsilon_1) \varepsilon_1 + \dots + (\alpha, \varepsilon_t) \varepsilon_t + (\alpha, \varepsilon_{t+1}) \varepsilon_{i+1} + \dots + (\alpha, \varepsilon_n) \varepsilon_n$$
(12)

由式 (12)中
$$\alpha$$
 的分解式的唯一性知 $\beta = (\alpha, \varepsilon_1) \varepsilon_1 + \cdots + (\alpha, \varepsilon_t) \varepsilon_t$, $\eta = (\alpha, \varepsilon_{t+1}) \varepsilon_{t+1} + \cdots + (\alpha, \varepsilon_n) \varepsilon_n$.

任取 $\gamma \in W$, 有 $\beta - \gamma \in W$, 而 $\alpha - \beta = \eta \in W^{\perp}$, 因此有 $(\alpha - \beta, \beta - \gamma) = 0$ 。 由勾股 定理式 (2)得

$$|\alpha - \gamma|^2 = |\alpha - \beta|^2 + |\beta - \gamma|^2 \tag{13}$$

由式 (13) 可得式 (11)。

将式 (11) 中的 $d(\alpha, \beta)$ 称为向量 α 到子空间 W 的<mark>距离</mark>,向量 β 称为向量 α 在子空间 W 上的内射影。

注意 $\alpha - \beta = \eta \in W^{\perp}$, 于是向量到子空间各向量的距离以垂线最短。

最小二乘法问题

线性方程组

$$\begin{cases}
 a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1s}x_s - b_1 = 0 \\
 a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2s}x_s - b_2 = 0 \\
 & \dots \\
 a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \dots + a_{ns}x_s - b_n = 0
\end{cases}$$
(14)

 $(a_{ij},b_i\in\mathbf{R},i=1,2,\cdots,n;j=1,2,\cdots,s)$ 式 (14) 可能无解, 即任何一组实数

$$x_1, x_2, \cdots, x_s$$

都可能使

$$\sum_{i=1}^{n} (a_{i1}x_1 + a_{i2}x_2 + \dots + a_{is}x_s - b_i)^2$$
(15)

不等于零。

找一组实数 $x_1^0, x_2^0, \cdots, x_s^0$ 使式 (15) 最小, 这样的 $x_1^0, x_2^0, \cdots, x_s^0$ 称为线性方程组式 (14) 的最小二乘解, 该问题就称为最小二乘解问题。

线性方程组(14)的最小二乘解满足线性方程组

$$(A'A)x = A'b (16)$$

式(16) 中 $\mathbf{A} = (a_{ij})_{ns} \in \mathbf{R}^{n \times s}$, $\mathbf{b} = (b_1, b_2, \dots, b_n)' \in \mathbf{R}^n$, $\mathbf{x} = (x_1, x_2, \dots, x_s)'$, 因此欲求线性方程组 (14)的最小二乘解, 只需求解线性方程组 (16), 而线性方程组 (16) 总有解。

内容概要

1 知识点归纳与要点解析

- 一、内积与欧几里得空间的概念
- 二、有限维欧几里得空间
- 三、子空间的正交、正交补
- 四、正交变换
- 五、对称(反对称、共轭、非负对称)变换
- 六、向量到子空间的距离

七、欧几里得空间的同构

2 典型例题

知识点 1: 内积与欧几里得空间的概念与判别

知识点 2: 标准正交基与正交矩阵

知识点 3: 子空间的正交、正交补

知识点 4: 正交变换

知识点 5: 对称(反对称、共轭、非负对称)变换

知识点 6: 向量到子空间的距离

欧几里得空间同构的定义

欧几里得空间 V = V' 称为<mark>同构</mark>的, 如果由 V = V' 有一个**双射** σ , 满足

(1)
$$\sigma(\alpha + \beta) = \sigma(\alpha) + \sigma(\beta)$$
;

(2)
$$\sigma(k\alpha) = k\sigma(\alpha)$$
;

(3)
$$(\sigma(\alpha), \sigma(\beta)) = (\alpha, \beta)$$
.

这里 $\forall \alpha, \beta \in V, \forall k \in \mathbf{R}$, 这样的映射 σ 称为欧几里得空间 V 到 V' 的<mark>同构映射</mark>。

欧几里得空间同构的判别

有限维欧几里得空间同构的充分必要条件是它们的维数相等。

内容概要

1 知识点归纳与要点解析

- 一、内积与欧几里得空间的概念
- 二、有限维欧几里得空间
- 三、子空间的正交、正交补
- 四、正交变换
- 五、对称(反对称、共轭、非负对称)变换
- 六、向量到子空间的距离

七、欧几里得空间的同构

2 典型例题

知识点 1: 内积与欧几里得空间的概念与判别

知识点 2: 标准正交基与正交矩阵

知识点 3: 子空间的正交、正交

知识点 4: 正交变换

知识点 5: 对称(反对称、共轭、非负对称)变换

知识点 6: 向量到子空间的距离

知识点 1: 内积与欧几里得空间的概念与判别

例 9.1 设实数域 R 上的线性空间 $V=\mathbf{R}^{m\times n}$, S 是 n 级正定矩阵, 对任意 $\boldsymbol{X},\boldsymbol{Y}\in V$, 定义 $(\boldsymbol{X},\boldsymbol{Y})=\mathrm{tr}\,(\boldsymbol{X}S\boldsymbol{Y}')$, 求证: V 对如上定义的 $(\boldsymbol{X},\boldsymbol{Y})$ 构成欧几里得空间。

证明: 【解题思路】用欧几里得空间的定义。

- (1) 如上定义的 (X,Y) 是 V 上的一个二元实函数, 即 (X,Y) 是 $V \times V$ 到 \mathbb{R} 的映射。
- (2) 由于 (XSY')' = YSX', 于是 $\operatorname{tr}(XSY') = \operatorname{tr}(YSX')$, 因此 (X,Y) = (Y,X)。
- (3) $\forall k \in \mathbf{R}, (k\mathbf{X}, \mathbf{Y}) = \operatorname{tr}(k\mathbf{X}\mathbf{S}\mathbf{Y}') = k\operatorname{tr}(\mathbf{X}\mathbf{S}\mathbf{Y}') = k(\mathbf{X}, \mathbf{Y})$.
- $(4) \ (X+Y,Z)=\operatorname{tr}\left((X+Y)SZ'\right)=\operatorname{tr}\left(XSZ'\right)+\operatorname{tr}\left(SZ'\right)=(X,Z)+(Y,Z) \ .$

(5) 将
$$X$$
 按行分块为 $X = \begin{pmatrix} X_1 \\ X_2 \\ \vdots \\ X_m \end{pmatrix}$, 得

$$egin{aligned} oldsymbol{XSSX'} = \left(egin{array}{c} oldsymbol{X}_1 \ oldsymbol{X}_2 \ dots \ oldsymbol{X}_{m} \end{array}
ight) oldsymbol{S} \left(egin{array}{cccc} oldsymbol{X}_1' & oldsymbol{X}_2' & \cdots & oldsymbol{X}_{m}' \ dots \ oldsymbol{X}_m oldsymbol{SX}_1' & \cdots & oldsymbol{X}_m oldsymbol{SX}_m' \end{array}
ight) \end{array}$$

那么

$$(oldsymbol{X},oldsymbol{X})=\operatorname{tr}\left(oldsymbol{X}oldsymbol{S}oldsymbol{X}'
ight)=\sum_{i=1}^{m}oldsymbol{X}_{i}oldsymbol{S}oldsymbol{X}'_{i}$$

由 S 是 n 级实正定矩阵, 知 $X_iSX_i' \ge 0$, 等号成立当且仅当 $X_i = 0$, 因此 $(X, X) \ge 0$, 等号成立当且仅当 $X_1 = X_2 = \cdots = X_m = 0$ 。 也就是说, 等号成立当且仅当 X = O, 所以 (X, Y) 是 V 的欧几里得内积, 因此 V 对 (X, Y) 构成欧几里得空间。

例 9.2 n 维欧几里得空间 V 中, 向量 α, β 的内积记为 $(\alpha, \beta), \sigma$ 为 V 的线性变换, 若规定 二元函数 $\langle \alpha, \beta \rangle = (\sigma(\alpha), \sigma(\beta))$, 问 $\langle \alpha, \beta \rangle$ 是否为内积?

解:【解题思路】用内积定义。

当 σ 为非可逆变换时, 存在 $\gamma \neq 0$, 而 $\sigma(\gamma) = 0$, 即有 $\gamma \neq 0$, 而 $\langle \gamma, \gamma \rangle = (\sigma(\gamma), \sigma(\gamma)) = 0$, 此时 $\langle \alpha, \beta \rangle$ 不为内积。

当 σ 为可逆变换时, 对任意 $\alpha \in V$, 有 $\langle \alpha, \alpha \rangle = 0$ 当且仅当 $(\sigma(\alpha), \sigma(\alpha)) = 0$, 当且仅当 $\sigma(\alpha) = 0$, 当且仅当 $\alpha = 0$, 且 $\langle \alpha, \alpha \rangle = (\sigma(\alpha), \sigma(\alpha)) \geqslant 0$ 。 对 $\forall \alpha, \beta, \alpha_1, \alpha_2 \in V, \forall k \in \mathbf{R}$, 有

$$\langle \boldsymbol{\alpha}, \boldsymbol{\beta} \rangle = (\sigma(\boldsymbol{\alpha}), \sigma(\boldsymbol{\beta})) = (\sigma(\boldsymbol{\beta}), \sigma(\boldsymbol{\alpha})) = \langle \boldsymbol{\beta}, \boldsymbol{\alpha} \rangle$$
$$\langle k\boldsymbol{\alpha}, \boldsymbol{\beta} \rangle = (\sigma(k\boldsymbol{\alpha}), \sigma(\boldsymbol{\beta})) = (k\sigma(\boldsymbol{\alpha}), \sigma(\boldsymbol{\beta})) = k(\sigma(\boldsymbol{\alpha}), \sigma(\boldsymbol{\beta})) = k\langle \boldsymbol{\alpha}, \boldsymbol{\beta} \rangle$$
$$\langle \boldsymbol{\alpha}_1 + \boldsymbol{\alpha}_2, \boldsymbol{\beta} \rangle = (\sigma(\boldsymbol{\alpha}_1 + \boldsymbol{\alpha}_2), \sigma(\boldsymbol{\beta})) = (\sigma(\boldsymbol{\alpha}_1) + \sigma(\boldsymbol{\alpha}_2), \sigma(\boldsymbol{\beta}))$$
$$= (\sigma(\boldsymbol{\alpha}_1), \sigma(\boldsymbol{\beta})) + (\sigma(\boldsymbol{\alpha}_2), \sigma(\boldsymbol{\beta})) = \langle \boldsymbol{\alpha}_1, \boldsymbol{\beta} \rangle + \langle \boldsymbol{\alpha}_2, \boldsymbol{\beta} \rangle$$

所以 $\langle \alpha, \beta \rangle$ 构成 V 的内积。

 \mathbf{M} 9.3 设 \mathbf{A} 是 n 级正定矩阵, $\boldsymbol{\alpha}$, $\boldsymbol{\beta}$ 是任意 n 维实列向量, 证明:

$$\left(oldsymbol{lpha}'oldsymbol{eta}
ight)^2\leqslant \left(oldsymbol{lpha}'oldsymbol{A}oldsymbol{lpha}
ight)\left(oldsymbol{eta}'oldsymbol{A}^{-1}oldsymbol{eta}
ight)$$

证明: 由 A 正定, 存在可逆实矩阵 C, 使得 A = C'C 。 在 n 维欧几里得空间 \mathbf{R}^n 中, 由柯西-布涅柯夫斯基不等式, 得

$$\begin{split} \left(\alpha' A \alpha\right) \left(\beta' A^{-1} \beta\right) &= \left(\alpha' C' C \alpha\right) \left(\beta' C^{-1} \left(C'\right)^{-1} \beta\right) \\ &= \left(C \alpha, C \alpha\right) \left(\left(C^{-1}\right)' \beta, \left(C^{-1}\right)' \beta\right) \\ &\geqslant \left(C \alpha, \left(C^{-1}\right)' \beta\right)^{2} \\ &= \left(\alpha' C' \left(C^{-1}\right)' \beta\right)^{2} \\ &= \left(\alpha' \beta\right)^{2} \end{split}$$

例 9.4 设 V 是 n 维欧几里得空间, $\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_n$ 是 V 的一组基, 证明: 对于任意 n 个实数 b_1, b_2, \cdots, b_n , 恰有一个向量 $\alpha \in V$, 使 $(\alpha, \alpha_i) = b_i (i = 1, 2, \cdots, n)$ 。

证明: $\forall b_1, b_2, \cdots, b_n \in \mathbf{R}$, 设 $\boldsymbol{\alpha} = x_1 \boldsymbol{\alpha}_1 + x_2 \boldsymbol{\alpha}_2 + \cdots + x_n \boldsymbol{\alpha}_n$ 满足 $(\boldsymbol{\alpha}, \boldsymbol{\alpha}_i) = b_i (i = 1, 2, \cdots, n)$ 。 分别用 $\boldsymbol{\alpha}_1, \boldsymbol{\alpha}_2, \cdots, \boldsymbol{\alpha}_n$ 与等式 $\boldsymbol{\alpha} = x_1 \boldsymbol{\alpha}_1 + x_2 \boldsymbol{\alpha}_2 + \cdots + x_n \boldsymbol{\alpha}_n$ 两边作内积得

$$\begin{cases}
(\boldsymbol{\alpha}_{1}, \boldsymbol{\alpha}_{1}) x_{1} + (\boldsymbol{\alpha}_{1}, \boldsymbol{\alpha}_{2}) x_{2} + \dots + (\boldsymbol{\alpha}_{1}, \boldsymbol{\alpha}_{n}) x_{n} = b_{1} \\
(\boldsymbol{\alpha}_{2}, \boldsymbol{\alpha}_{1}) x_{1} + (\boldsymbol{\alpha}_{2}, \boldsymbol{\alpha}_{2}) x_{2} + \dots + (\boldsymbol{\alpha}_{2}, \boldsymbol{\alpha}_{n}) x_{n} = b_{2} \\
\dots \\
(\boldsymbol{\alpha}_{n}, \boldsymbol{\alpha}_{1}) x_{1} + (\boldsymbol{\alpha}_{n}, \boldsymbol{\alpha}_{2}) x_{2} + \dots + (\boldsymbol{\alpha}_{n}, \boldsymbol{\alpha}_{n}) x_{n} = b_{n}
\end{cases}$$
(17)

线性方程组 (17) 的系数阵为基 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$ 的度量阵, 它是一个正定矩阵, 行列式大于 0 , 所以方程组有唯一解, 命题得证。

内容概要

1 知识点归纳与要点解析

- 一、内积与欧几里得空间的概念
- 二、有限维欧几里得空间
- 三、子空间的正交、正交补
- 四、正交变换
- 五、对称(反对称、共轭、非负对称)变换
- 六、向量到子空间的距离

七、欧几里得空间的同构

2 典型例题

知识点 1: 内积与欧几里得空间的概念与判别

知识点 2: 标准正交基与正交矩阵

知识点 3: 子空间的正交、正交补

知识点 4: 正交变换

知识点 5: 对称(反对称、共轭、非负对称)变换

知识点 6: 向量到于空间的距离

知识点 2: 标准正交基与正交矩阵

例 9.5 **R** 表示实数域, 在欧几里得空间 $\mathbf{R}^4 = \{(a_1, a_2, a_3, a_4) \mid a_i \in \mathbf{R}\}$ 中, 其内积

$$\left(\left(a_{1}, a_{2}, a_{3}, a_{4}\right), \left(b_{1}, b_{2}, b_{3}, b_{4}\right)\right) = \sum_{i=1}^{4} a_{i} b_{i}$$

令 $\alpha_1 = (1,0,0,0), \alpha_2 = \left(0,\frac{1}{2},\frac{1}{2},\frac{1}{\sqrt{2}}\right)$, 求 $\alpha_3, \alpha_4 \in \mathbf{R}^4$, 使 $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3, \alpha_4$ 为 \mathbf{R}^4 的标准正交基。

解: \diamondsuit $\alpha_3 = (x_1, x_2, x_3, x_4)$, 由 $(\alpha_1, \alpha_3) = 0$, $(\alpha_2, \alpha_3) = 0$, 得

$$\begin{cases} x_1 = 0\\ \frac{1}{2}x_2 + \frac{1}{2}x_3 + \frac{1}{\sqrt{2}}x_4 = 0 \end{cases}$$
 (18)

解齐次线性方程组 (18)并注意到 $|\alpha_3|=1$, 得 $\alpha_3=\left(0,\frac{1}{\sqrt{2}},-\frac{1}{\sqrt{2}},0\right)$ 。

再令 $\alpha_4=(y_1,y_2,y_3,y_4)$, 由 $(\alpha_i,\alpha_4)=0 (i=1,2,3)$, 以及 $|\alpha_4|=1$, 得 $\alpha_4=\frac{1}{2}(0,-1,-1,\sqrt{2})$, 则 $\alpha_1,\alpha_2,\alpha_3,\alpha_4$ 为 \mathbf{R}^4 的一组标准正交基。

 \mathbf{M} 9.6 证明: 每个非奇异实矩阵 \mathbf{A} 必可表示为一个正定矩阵 \mathbf{B} 与一个正交矩阵 \mathbf{Q} 的乘积, 即

$$A = BQ$$

证明: 由 A 是非奇异实矩阵, 得 AA' 正定, 于是存在正定矩阵 B, 使 $AA' = B^2$ 。

$$\Rightarrow B(A')^{-1} = Q$$
, 则 $A = BQ$, 而 $QQ' = E$, 所以 Q 正交。

内容概要

1 知识点归纳与要点解析

- 一、内积与欧几里得空间的概念
- 二、有限维欧几里得空间
- 三、子空间的正交、正交补
- 四、正交变换
- 五、对称(反对称、共轭、非负对称)变换
- 六、向量到子空间的距离

七、欧几里得空间的同构

2 典型例题

知识点 1: 内积与欧几里得空间的概念与判别

知识点 2: 标准正交基与正交矩阵

知识点 3: 子空间的正交、正交补

知识点 4: 正交变换

知识点 5: 对称(反对称、共轭、非负对称)变换

知识点 6: 向量到子空间的距离

知识点 3: 子空间的正交、正交补

例 9.7 设 $\boldsymbol{A}=(a_{ij})_{nn}$ 是 n 级可逆实矩阵, \boldsymbol{A} 的第一行元素组成的行向量为 $\boldsymbol{\alpha}=(a_{11},a_{12},\cdots,a_{1n})$, $V=L(\boldsymbol{\alpha})$ 是欧几里得空间 \mathbf{R}^n 的子空间, 求 V 在 \mathbf{R}^n 中的正交补 V^{\perp} 。

解: 因为 $\mathbf{A} = (a_{ij})_{nn}$ 是 n 级可逆实矩阵, 所以存在正整数 $k(1 \le k \le n)$, 使得 $a_{1k} \ne 0$ 。

$$V^{\perp} = \{ \boldsymbol{\beta} \mid \boldsymbol{\beta} \in \mathbf{R}^n, (\boldsymbol{\beta}, \boldsymbol{\alpha}) = 0 \}$$

所以,若令 $\beta = (x_1, x_2, \dots, x_n)$,则 V^{\perp} 恰好为齐次线性方程组

$$a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = 0 (19)$$

的解空间,解齐次线性方程组(19),得到其一个基础解系为

$$\begin{cases}
\beta_1 &= \left(1, 0, \dots, 0, -\frac{a_{11}}{a_{1k}}, 0, \dots, 0\right) \\
\dots &\dots \\
\beta_{k-1} &= \left(0, \dots, 0, 1, -\frac{a_{1k-1}}{a_{1k}}, 0, \dots, 0\right) \\
\beta_k &= \left(0, \dots, 0, -\frac{a_{1k+1}}{a_{1k}}, 1, 0, \dots, 0\right) \\
\dots &\dots \\
\beta_{n-1} &= \left(0, \dots, 0, -\frac{a_{1n}}{a_{1k}}, 0, \dots, 0, 1\right)
\end{cases}$$

于是
$$V^{\perp} = L(\boldsymbol{\beta}_1, \boldsymbol{\beta}_2, \cdots, \boldsymbol{\beta}_{n-1})$$
, 且 dim $V^{\perp} = n-1$ 。

例 9.8 在 n 维欧几里得空间 \mathbf{R}^n 中, 定义向量 $\boldsymbol{\alpha} = (a_1, a_2, \cdots, a_n)$, $\boldsymbol{\beta} = (b_1, b_2, \cdots, b_n)$ 正交为 $\sum_{i=1}^n a_i b_i = 0$ 。 证明: 若 $\boldsymbol{\alpha}_1, \boldsymbol{\alpha}_2, \cdots, \boldsymbol{\alpha}_{n-1}$ 是 \mathbf{R}^n 中 n-1 个线性无关的向量, 而向量 $\boldsymbol{\beta}_1, \boldsymbol{\beta}_2$ 分别与 $\boldsymbol{\alpha}_1, \boldsymbol{\alpha}_2, \cdots, \boldsymbol{\alpha}_{n-1}$ 正交,则 $\boldsymbol{\beta}_1, \boldsymbol{\beta}_2$ 线性相关。

证明: 令 $V_1 = L(\boldsymbol{\alpha}_1, \boldsymbol{\alpha}_2, \cdots, \boldsymbol{\alpha}_{n-1})$, 则 dim $V_1 = n-1$, 所以 dim $V_1^{\perp} = 1$, 而 $\boldsymbol{\beta}_1, \boldsymbol{\beta}_2 \in V_1^{\perp}$, 所以 $\boldsymbol{\beta}_1, \boldsymbol{\beta}_2$ 线性相关。

内容概要

1 知识点归纳与要点解析

- 一、内积与欧几里得空间的概念
- 二、有限维欧几里得空间
- 三、子空间的正交、正交补
- 四、正交变换
- 五、对称(反对称、共轭、非负对称)变换
- 六、向量到子空间的距离

七、欧几里得空间的同构

2 典型例题

知识点 1: 内积与欧几里得空间的概念与判别知识点 2: 标准正交基与正交矩阵知识点 3: 子空间的正交、正交补

知识点 4: 正交变换

知识点 5: 对称(反对称、共轭、非负对称)变换知识点 6: 向量到子空间的距离

知识点 4: 正交变换

例 9.9 设 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$ 与 $\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_n$ 是 n 维欧几里得空间 V 的两组标准正交基, $\alpha_1 \neq \beta_1, k = |\alpha_1 - \beta_1|, \eta = \frac{1}{k} (\alpha_1 - \beta_1), \forall \alpha \in V, 定义 \tau(\alpha) = \alpha - 2(\alpha, \eta)\eta$ 。证明:

- (1) τ 是正交变换, $\tau(\boldsymbol{\alpha}_1) = \boldsymbol{\beta}_1$ 。
- (2) $L(\beta_2, \beta_3, \dots, \beta_n) = L(\tau(\alpha_2), \tau(\alpha_3), \dots, \tau(\alpha_n))$.

证明: (1) τ 是 V 上的变换, 且对 $\forall \alpha, \beta \in V, \forall k \in \mathbf{R}$,

$$\tau(\boldsymbol{\alpha} + \boldsymbol{\beta}) = \boldsymbol{\alpha} + \boldsymbol{\beta} - 2(\boldsymbol{\alpha} + \boldsymbol{\beta}, \boldsymbol{\eta})\boldsymbol{\eta}$$

$$= \boldsymbol{\alpha} - 2(\boldsymbol{\alpha}, \boldsymbol{\eta})\boldsymbol{\eta} + \boldsymbol{\beta} - 2(\boldsymbol{\beta}, \boldsymbol{\eta})\boldsymbol{\eta}$$

$$= \tau(\boldsymbol{\alpha}) + \tau(\boldsymbol{\beta})$$

$$\tau(k\boldsymbol{\alpha}) = k\boldsymbol{\alpha} - 2(k\boldsymbol{\alpha}, \boldsymbol{\eta})\boldsymbol{\eta} = k(\boldsymbol{\alpha} - 2(\boldsymbol{\alpha}, \boldsymbol{\eta})\boldsymbol{\eta}) = k\tau(\boldsymbol{\alpha})$$

$$|\tau(\boldsymbol{\alpha})|^2 = (\boldsymbol{\alpha} - 2(\boldsymbol{\alpha}, \boldsymbol{\eta})\boldsymbol{\eta}, \boldsymbol{\alpha} - 2(\boldsymbol{\alpha}, \boldsymbol{\eta})\boldsymbol{\eta})$$

$$= (\boldsymbol{\alpha}, \boldsymbol{\alpha}) - 4(\boldsymbol{\alpha}, \boldsymbol{\eta})^2 + 4(\boldsymbol{\alpha}, \boldsymbol{\eta})^2 = |\boldsymbol{\alpha}|^2$$

所以 τ 是正交变换。

$$k^{2} = |\alpha_{1} - \beta_{1}|^{2} = (\alpha_{1} - \beta_{1}, \alpha_{1} - \beta_{1}) = 2 - 2(\alpha_{1}, \beta_{1})$$

于是

$$(\boldsymbol{\alpha}_{1}, \boldsymbol{\beta}_{1}) = 1 - \frac{k^{2}}{2}$$

$$\tau(\boldsymbol{\alpha}_{1}) = \boldsymbol{\alpha}_{1} - 2(\boldsymbol{\alpha}_{1}, \boldsymbol{\eta}) \boldsymbol{\eta}$$

$$= \boldsymbol{\beta}_{1} + k\boldsymbol{\eta} - 2(\boldsymbol{\alpha}_{1}, \boldsymbol{\eta}) \boldsymbol{\eta}$$

$$= \boldsymbol{\beta}_{1} + \left(k - 2\left(\boldsymbol{\alpha}_{1}, \frac{1}{k}(\boldsymbol{\alpha}_{1} - \boldsymbol{\beta}_{1})\right)\right) \boldsymbol{\eta}$$

$$= \boldsymbol{\beta}_{1} + \left(k - \frac{2}{k}(\boldsymbol{\alpha}_{1}, (\boldsymbol{\alpha}_{1} - \boldsymbol{\beta}_{1}))\right) \boldsymbol{\eta}$$

$$= \boldsymbol{\beta}_{1} + \left(k - \frac{2}{k}\left(1 - \left(1 - \frac{k^{2}}{2}\right)\right)\right) \boldsymbol{\eta}$$

$$= \boldsymbol{\beta}_{1}$$

(2) 因为 $\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_n$ 是标准正交基, τ 是正交变换, 所以 $\tau(\alpha_1), \tau(\alpha_2), \cdots, \tau(\alpha_n)$ 也是标准正交基,因此

$$L(\tau(\boldsymbol{\alpha}_2), \dots, \tau(\boldsymbol{\alpha}_n)) = L(\tau(\boldsymbol{\alpha}_1))^{\perp} = L(\boldsymbol{\beta}_1)^{\perp} = L(\boldsymbol{\beta}_2, \dots, \boldsymbol{\beta}_n)$$

内容概要

1 知识点归纳与要点解析

- 一、内积与欧几里得空间的概念
- 二、有限维欧几里得空间
- 三、子空间的正交、正交补
- 四、正交变换
- 五、对称(反对称、共轭、非负对称)变换
- 六、向量到子空间的距离

七、欧几里得空间的同构

2 典型例题

知识点 1: 内积与欧几里得空间的概念与判别

知识点 2: 标准正交基与正交矩阵

知识点 3: 子空间的正交、正交

知识点 4: 正交变换

知识点 5: 对称(反对称、共轭、非负对称)变换

知识点 6: 向量到子空间的距离

知识点 5: 对称(反对称、共轭、非负对称)变换

例 9.10 欧几里得空间 $\mathbf{R}^{n\times n}$ 中的内积为对 $\mathbf{R}^{n\times n}$ 中任意两个矩阵 $\mathbf{X} = (x_{ij})_{nn}, \mathbf{Y} = (y_{ij})_{nn},$

 $(X, Y) = \operatorname{tr}(X'Y) W_1 = \{A \mid A \in \mathbf{R}^{n \times n}, A' = A\}, W_2 = \{A \mid A \in \mathbf{R}^{n \times n}, A \text{ 为幂零上三}$ 角矩阵 $\}$ 是 $\mathbf{R}^{n \times n}$ 的两个子空间,问 $W_{\perp}^{\perp}, W_{2}^{\perp}$ 分别由什么样的矩阵构成?

解: 任意 n 级方阵 $\boldsymbol{X} = (x_{ij})$ 和 \boldsymbol{E}_{pq} 的内积 $(\boldsymbol{X}, \boldsymbol{E}_{pq}) = x_{pq}$ (\boldsymbol{E}_{pq} 为第 p 行、第 q 列位置的元素为 1, 其他位置的元素皆为 0 的 n 级方阵)。

对称阵 $\mathbf{A} = (a_{ij})_{nn}$ 可写成 $\mathbf{A} = \sum_{i=1}^{n} a_{ii} \mathbf{E}_{ii} + \sum_{j < k} a_{jk} (\mathbf{E}_{jk} + \mathbf{E}_{kj})$, 即 W_1 可由 $\{\mathbf{E}_{ii}, \mathbf{E}_{jk} + \mathbf{E}_{kj}\}$ $(1 \le i \le n, 1 \le j < k \le n)$ 生成, 于是 $\mathbf{X} = (x_{ij})_{nn} \in \mathbf{W}_1^{\perp}$ 当且仅当 $0 = (\mathbf{X}, \mathbf{E}_{ii}) = x_{ii}$, 且 $0 = (\mathbf{X}, \mathbf{E}_{jk} + \mathbf{E}_{kj}) = x_{jk} + x_{kj}$, 所以 W_1^{\perp} 为 $\mathbf{R}^{n \times n}$ 中的全体反对称 矩阵构成的 $\mathbf{R}^{n \times n}$ 的子空间, 即

$$W_1^\perp = \left\{ \boldsymbol{A} \mid \boldsymbol{A} \in \mathbf{R}^{n \times n}, \boldsymbol{A}' = -\boldsymbol{A} \right\}$$

幂零上三角矩阵形式为
$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 0 & * & \dots & * \\ & 0 & \ddots & \vdots \\ & & \ddots & * \\ & & & 0 \end{pmatrix} = \sum_{1 \leqslant j < k \leqslant n} a_{jk} \mathbf{E}_{jk}$$
,即 \mathbf{W}_2 由

 $E_{jk}(1 \leqslant j < k \leqslant n)$ 生成, 于是 $X = (x_{ij})_{nn} \in W_2^{\perp}$ 当且仅当 $0 = (X, E_{jk}) = x_{jk}(1 \leqslant j < k \leqslant n)$, 所以 W_2^{\perp} 为 $\mathbf{R}^{n \times n}$ 中的全体下三角矩阵构成的 $\mathbf{R}^{n \times n}$ 的子空间。

例 9.11 设 σ , τ 都是欧几里得空间 V 的对称变换。证明: $\sigma\tau + \tau\sigma$ 也是 V 的对称变换。

证明: 因为 σ , τ 都是欧几里得空间 V 的对称变换, 所以 $\sigma\tau + \tau\sigma$ 是 V 的线性变换, 且对 $\forall \alpha, \beta \in V$,

$$\begin{split} ((\sigma\tau + \tau\sigma)(\boldsymbol{\alpha}), \boldsymbol{\beta}) &= (\sigma\tau(\boldsymbol{\alpha}) + \tau\sigma(\boldsymbol{\alpha}), \boldsymbol{\beta}) \\ &= (\sigma(\tau(\boldsymbol{\alpha})), \boldsymbol{\beta}) + (\tau(\sigma(\boldsymbol{\alpha})), \boldsymbol{\beta}) \\ &= (\tau(\boldsymbol{\alpha}), \sigma(\boldsymbol{\beta})) + (\sigma(\boldsymbol{\alpha}), \tau(\boldsymbol{\beta})) \\ &= (\boldsymbol{\alpha}, \tau\sigma(\boldsymbol{\beta})) + (\boldsymbol{\alpha}, \sigma\tau(\boldsymbol{\beta})) \\ &= (\boldsymbol{\alpha}, (\tau\sigma + \sigma\tau)\boldsymbol{\beta}) \\ &= (\boldsymbol{\alpha}, (\sigma\tau + \tau\sigma)\boldsymbol{\beta}) \end{split}$$

因此命题成立。

例 9.12 设 V 为 n 维欧几里得空间, 证明: 对 V 的每一个线性变换 σ , 存在 V 的唯一的 线性变换 σ^* , 使 $(\sigma(\alpha), \beta) = (\alpha, \sigma^*(\beta))$, $\forall \alpha, \beta \in V$, 这个 σ^* 称为 σ 的共轭变换。

证明: 在 V 中任取标准正交基 $\varepsilon_1, \varepsilon_2, \cdots, \varepsilon_n$, 任取 $\alpha \in V$, 若 σ^* 存在, 则有

$$\sigma^*(\boldsymbol{\alpha}) = (\sigma^*(\boldsymbol{\alpha}), \boldsymbol{\varepsilon}_1) \, \boldsymbol{\varepsilon}_1 + \dots + (\sigma^*(\boldsymbol{\alpha}), \boldsymbol{\varepsilon}_n) \, \boldsymbol{\varepsilon}_n$$

于是直接定义

$$\sigma^{*}(\boldsymbol{\alpha}) = (\sigma(\boldsymbol{\varepsilon}_{1}), \boldsymbol{\alpha}) \, \boldsymbol{\varepsilon}_{1} + \dots + (\sigma(\boldsymbol{\varepsilon}_{n}), \boldsymbol{\alpha}) \, \boldsymbol{\varepsilon}_{n}$$

那么 σ^* 为 V 上的变换, 且

$$(\sigma(\varepsilon_i), \boldsymbol{\alpha}) = (\sigma^*(\boldsymbol{\alpha}), \varepsilon_i) \quad (i = 1, 2, \dots, n)$$

故对任给的 $\beta = x_1 \varepsilon_1 + x_2 \varepsilon_2 + \cdots + x_n \varepsilon_n \in V$, 有

$$(\sigma(\boldsymbol{\beta}), \boldsymbol{\alpha}) = (x_1 \sigma(\boldsymbol{\varepsilon}_1) + \dots + x_n \sigma(\boldsymbol{\varepsilon}_n), \boldsymbol{\alpha})$$

$$= x_1 (\sigma(\boldsymbol{\varepsilon}_1), \boldsymbol{\alpha}) + \dots + x_n (\sigma(\boldsymbol{\varepsilon}_n), \boldsymbol{\alpha})$$

$$= x_1 (\sigma^*(\boldsymbol{\alpha}), \boldsymbol{\varepsilon}_1) + \dots + x_n (\sigma^*(\boldsymbol{\alpha}), \boldsymbol{\varepsilon}_n)$$

$$= (\sigma^*(\boldsymbol{\alpha}), \boldsymbol{\beta})$$

$$= (\boldsymbol{\beta}, \sigma^*(\boldsymbol{\alpha}))$$

对 $\forall \boldsymbol{\beta}, \boldsymbol{\alpha}_1, \boldsymbol{\alpha}_2 \in V$, 有

$$\begin{aligned} (\boldsymbol{\beta}, \sigma^* \left(\boldsymbol{\alpha}_1 + \boldsymbol{\alpha}_2 \right)) &= (\sigma(\boldsymbol{\beta}), \boldsymbol{\alpha}_1 + \boldsymbol{\alpha}_2) \\ &= (\sigma(\boldsymbol{\beta}), \boldsymbol{\alpha}_1) + (\sigma(\boldsymbol{\beta}), \boldsymbol{\alpha}_2) \\ &= (\boldsymbol{\beta}, \sigma^* \left(\boldsymbol{\alpha}_1 \right)) + (\boldsymbol{\beta}, \sigma^* \left(\boldsymbol{\alpha}_2 \right)) \end{aligned}$$

于是

$$(\boldsymbol{\beta}, \sigma^* (\boldsymbol{\alpha}_1 + \boldsymbol{\alpha}_2) - \sigma^* (\boldsymbol{\alpha}_1) - \sigma^* (\boldsymbol{\alpha}_2)) = 0$$

所以

$$\sigma^* (\boldsymbol{\alpha}_1 + \boldsymbol{\alpha}_2) = \sigma^* (\boldsymbol{\alpha}_1) + \sigma^* (\boldsymbol{\alpha}_2)$$

同理可证

$$\sigma^*(k\boldsymbol{\alpha}) = k\sigma^*(\boldsymbol{\alpha}), \quad \forall \boldsymbol{\alpha} \in V, k \in \mathbf{R}$$

所以 σ^* 是 V 的线性变换。

又若另有 V 的线性变换 τ , 使得对 $\forall \alpha, \beta \in V$ 也有 $(\sigma(\alpha), \beta) = (\alpha, \tau(\beta))$, 则有 $(\alpha, \tau(\beta)) = (\alpha, \sigma^*(\beta))$, 故 $(\alpha, (\tau - \sigma^*)(\beta)) = 0 (\forall \alpha, \beta \in V)$, 所以 $(\tau - \sigma^*)(\beta) = 0 (\forall \beta \in V)$, 所以 $\tau = \sigma^*$ 。

例 9.13 设 A 是 n 级实对称矩阵, 且满足 $A^3 - 3A^2 + 5A - 3E_n = O$, 证明: A 是正定矩阵。

证明: 设 λ 是 \boldsymbol{A} 的任一特征值, \boldsymbol{x}_0 是 \boldsymbol{A} 的对应 λ 的特征向量, 则 $\boldsymbol{A}\boldsymbol{x}_0 = \lambda \boldsymbol{x}_0$, 进而有

$$\mathbf{0} = (\mathbf{A}^3 - 3\mathbf{A}^2 + 5\mathbf{A} - 3\mathbf{E}) \mathbf{x}_0 = (\lambda^3 - 3\lambda^2 + 5\lambda - 3) \mathbf{x}_0$$

而 x_0 是 A 的对应 λ 的特征向量, 所以 $x_0 \neq 0$, 因此

$$\lambda^{3} - 3\lambda^{2} + 5\lambda - 3 = (\lambda - 1)(\lambda^{2} - 2\lambda + 3) = 0$$

解得 $\lambda = 1$ 或 $\lambda = 1 \pm \sqrt{2}i$ 。 因为 \boldsymbol{A} 为实对称矩阵, 其特征值为实数, 故只有 $\lambda = 1$, 即 \boldsymbol{A} 的 全部特征值就是 $\lambda_1 = \lambda_2 = \cdots = \lambda_n = 1 > 0$, 所以 \boldsymbol{A} 为正定矩阵。

例 9.14 设实二次型 $f(x_1,x_2,x_3)=ax_1^2+2x_2^2-2x_3^2+2bx_1x_3(b>0)$, 它的矩阵 **A** 的特征值之和为 1,特征值之积为 -12 。

- (**1**) 求 *a*, *b* 的值。
- (2) 利用正交线性替换将实二次型 f 化为标准形,并写出所用的正交线性替换和对应的正交矩阵。

解: (1) 二次型
$$f$$
 的矩阵为 $\mathbf{A} = \begin{pmatrix} a & 0 & b \\ 0 & 2 & 0 \\ b & 0 & -2 \end{pmatrix}$ 。

设 **A** 的特征值为 $\lambda_i (i = 1, 2, 3)$ 。 由题设, 有

$$\lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_3 = \operatorname{tr}(\mathbf{A}) = a + 2 + (-2) = 1$$

$$\lambda_1 \lambda_2 \lambda_3 = \begin{vmatrix} a & 0 & b \\ 0 & 2 & 0 \\ b & 0 & -2 \end{vmatrix} = -4a - 2b^2 = -12$$

又 b > 0,解之得 a = 1, b = 2。

(2) 由矩阵 A 的特征多项式

$$|\lambda \mathbf{E}_3 - \mathbf{A}| = \begin{vmatrix} \lambda - 1 & 0 & -2 \\ 0 & \lambda - 2 & 0 \\ -2 & 0 & \lambda + 2 \end{vmatrix} = (\lambda - 2)^2 (\lambda + 3)$$

得 **A** 的特征值 $\lambda_1 = \lambda_2 = 2, \lambda_3 = -3$ 。

对于 $\lambda_1=\lambda_2=2$, 解齐次线性方程组 $(2\pmb E_3-\pmb A)\, \pmb x=\pmb 0$, 得其基础解系 $\pmb \xi_1=(2,0,1)'$, $\pmb \xi_2=(0,1,0)'$ 。

对于 $\lambda_3 = -3$,解齐次线性方程组 $(-3E_3 - A)x = 0$,得其基础解系 $\boldsymbol{\xi}_3 = (1,0,-2)'$ 。由于 $\boldsymbol{\xi}_1, \boldsymbol{\xi}_2, \boldsymbol{\xi}_3$ 已是正交向量组,因此将 $\boldsymbol{\xi}_1, \boldsymbol{\xi}_2, \boldsymbol{\xi}_3$ 单位化,可得 $\boldsymbol{\eta}_1 = \left(\frac{2}{\sqrt{5}}, 0, \frac{1}{\sqrt{5}}\right)'$, $\boldsymbol{\eta}_2 = (0,1,0)'$, $\boldsymbol{\eta}_3 = \left(\frac{1}{\sqrt{5}}, 0, -\frac{2}{\sqrt{5}}\right)'$ 。

令矩阵
$$\mathbf{Q} = (\eta_1, \eta_2, \eta_3) = \begin{pmatrix} \frac{2}{\sqrt{5}} & 0 & \frac{1}{\sqrt{5}} \\ 0 & 1 & 0 \\ \frac{1}{\sqrt{5}} & 0 & -\frac{2}{\sqrt{5}} \end{pmatrix}$$
,则 \mathbf{Q} 为正交矩阵,进而在正交线性替换 $\mathbf{X} = \mathbf{Q}\mathbf{Y}$ 下,有 $\mathbf{Q}'\mathbf{A}\mathbf{Q} = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & -3 \end{pmatrix}$,且二次型的标准形为 $f = 2y_1^2 + 2y_2^2 - 3y_3^2$ 。

例 9.15 设 n 级方阵 A, B 满足 A + BA = B, 且 $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n$ 是 A 的特征值。证明:

- (1) $\lambda_i \neq 1 (i = 1, 2, \dots, n)$.
- (2) 若 A 是实对称矩阵,则存在正交矩阵 P,使得

证明: (1) 由 A + BA = B 得

$$\boldsymbol{E}_n = \boldsymbol{E}_n - \boldsymbol{A} + \boldsymbol{B} \left(\boldsymbol{E}_n - \boldsymbol{A} \right)$$

进而得

$$(\boldsymbol{E}_n + \boldsymbol{B})(\boldsymbol{E}_n - \boldsymbol{A}) = \boldsymbol{E}_n$$

所以 $|E_n - A| \neq 0$, 因此 1 不是 A 的特征值, 从而知 $\lambda_i \neq 1 (i = 1, 2, \dots, n)$ 。

(2) 设 X_i 为矩阵 A 的属于特征值 λ_i 的特征向量 $(i = 1, 2, \dots, n)$, 于是由 A + BA = B 得

$$AX_i + BAX_i = BX_i$$

推出

$$\lambda_i \boldsymbol{X}_i + \lambda_i \boldsymbol{B} \boldsymbol{X}_i = \boldsymbol{B} \boldsymbol{X}_i$$

即

$$(1 - \lambda_i) \mathbf{B} \mathbf{X}_i = \lambda_i \mathbf{X}_i \tag{20}$$

由(1)知 $\lambda_i \neq 1$,再由式 (20) 得 $\boldsymbol{B}\boldsymbol{X}_i = \frac{\lambda_i}{1-\lambda_i}\boldsymbol{X}_i (i=1,2,\cdots,n)$,因此 $\frac{\lambda_1}{1-\lambda_1}, \frac{\lambda_2}{1-\lambda_2}, \cdots, \frac{\lambda_n}{1-\lambda_n}$ 是 \boldsymbol{B} 的 n 个特征值。

因为
$$A + BA = B$$
, 所以得 $B(E_n - A) = A$, 而 $(E_n + B)(E_n - A) = E_n$, 得

$$\boldsymbol{B} = \boldsymbol{A} \left(\boldsymbol{E}_n - \boldsymbol{A} \right)^{-1}$$

而 A 是实对称矩阵, 因此 B 为实矩阵, 且

$$oldsymbol{B}' = \left(oldsymbol{A} \left(oldsymbol{E}_n - oldsymbol{A}
ight)^{-1} oldsymbol{A} = \left(oldsymbol{E}_n - oldsymbol{A}
ight)^{-1} oldsymbol{A} = \left(oldsymbol{E}_n + oldsymbol{B}
ight) oldsymbol{A} = oldsymbol{A} + oldsymbol{B}oldsymbol{A} = oldsymbol{B}$$

所以 B' = B, 知 B 为实对称阵, 故存在正交矩阵 P, 使得

内容概要

- 1 知识点归纳与要点解析
 - 一、内积与欧几里得空间的概念
 - 二、有限维欧几里得空间
 - 三、子空间的正交、正交补
 - 四、正交变换
 - 五、对称(反对称、共轭、非负对称)变换
 - 六、向量到子空间的距离

七、欧几里得空间的同构

2 典型例题

知识点 1: 内积与欧几里得空间的概念与判别

知识点 2: 标准正交基与正交矩阵

知识点 3: 子空间的正交、正交补

知识点 4: 正交变换

知识点 5: 对称(反对称、共轭、非负对称)变换

知识点 6: 向量到子空间的距离

知识点 6: 向量到子空间的距离

例 9.16 设线性方程组

$$\begin{cases} x_1 + x_2 = 0 \\ x_3 + x_4 = 0 \end{cases}$$
 (21)

的解空间为W,求向量(2,3,4,5)'在W上的内射影及到W的距离。

解: 原方程组 (21) 的一个基础解系为 $\boldsymbol{\xi}_1 = (-1,1,0,0)', \boldsymbol{\xi}_2 = (0,0,-1,1)', \boldsymbol{\xi}_1, \boldsymbol{\xi}_2$ 是 W 的一组正交基,设 $\boldsymbol{\xi}_3 = (y_1,y_2,y_3,y_4)' \in \mathbf{R}^4$ 与 $\boldsymbol{\xi}_1,\boldsymbol{\xi}_2$ 都正交,得齐次线性方程组 $\begin{cases} -y_1+y_2=0\\ -y_3+y_4=0 \end{cases}$,于是可取 $\boldsymbol{\xi}_3 = (1,1,1,1)'$ 。

设
$$\boldsymbol{\xi}_4 = (z_1, z_2, z_3, z_4)' \in \mathbf{R}^4$$
 与 $\boldsymbol{\xi}_1, \boldsymbol{\xi}_2, \boldsymbol{\xi}_3$ 都正交, 得齐次线性方程组
$$\begin{cases} -z_1 + z_2 = 0 \\ -z_3 + z_4 = 0 \\ z_1 + z_2 + z_3 + z_4 = 0 \end{cases}$$
, 于是可取 $\boldsymbol{\xi}_4 = (1, 1, -1, -1)'$ 。

将 $\xi_1, \xi_2, \xi_3, \xi_4$ 单位化,得 \mathbf{R}^4 的一个标准正交基 $\boldsymbol{\eta}_1 = \left(-\frac{\sqrt{2}}{2}, \frac{\sqrt{2}}{2}, 0, 0\right)', \boldsymbol{\eta}_2 = \left(0, 0, -\frac{\sqrt{2}}{2}, \frac{\sqrt{2}}{2}\right)', \boldsymbol{\eta}_3 = \left(\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, \frac{1}{2}, \frac{1}{2}\right)', \boldsymbol{\eta}_4 = \left(\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, -\frac{1}{2}, -\frac{1}{2}\right)',$ 其中 $\boldsymbol{\eta}_1, \boldsymbol{\eta}_2$ 为 W 的一组标准正交基。

记
$$\beta = (2,3,4,5)'$$
,则 β 有唯一分解式

$$\boldsymbol{\beta} = ((\boldsymbol{\beta}, \boldsymbol{\eta}_1) \, \boldsymbol{\eta}_1 + (\boldsymbol{\beta}, \boldsymbol{\eta}_2) \, \boldsymbol{\eta}_2) + ((\boldsymbol{\beta}, \boldsymbol{\eta}_3) \, \boldsymbol{\eta}_3 + (\boldsymbol{\beta}, \boldsymbol{\eta}_4) \, \boldsymbol{\eta}_4) = \boldsymbol{\gamma}_1 + \boldsymbol{\gamma}_2$$

其中
$$\gamma_1 = (\beta, \eta_1) \eta_1 + (\beta, \eta_2) \eta_2 \in W, \gamma_2 = (\beta, \eta_3) \eta_3 + (\beta, \eta_4) \eta_4 \in W^{\perp}$$
。

所以向量 $\boldsymbol{\beta}=(2,3,4,5)'$ 在 W 上的内射影 $\boldsymbol{\gamma}_1=\left(-\frac{1}{2},\frac{1}{2},-\frac{1}{2},\frac{1}{2}\right)'$,且 $\boldsymbol{\beta}$ 到 W 的距离为

$$d = |\beta - \gamma_1| = \sqrt{\left(\frac{5}{2}\right)^2 + \left(\frac{5}{2}\right)^2 + \left(\frac{9}{2}\right)^2 + \left(\frac{9}{2}\right)^2} = \sqrt{53}$$