# Analyse discriminante, classification supervisée, scoring...

Gilbert Saporta Conservatoire National des Arts et Métiers

<u>Gilbert.saporta@cnam.fr</u> <u>http://cedric.cnam.fr/~saporta</u>

### Bibliographie

- Bardos: « Analyse discriminante », Dunod, 2001
- Hastie, Tibshirani, Friedman: « The Elements of Statistical Learning », 2nd edition, Springer-Verlag, 2009 <a href="http://www-stat.stanford.edu/~hastie/Papers/ESLII.pdf">http://www-stat.stanford.edu/~hastie/Papers/ESLII.pdf</a>
- Nakache, Confais: « Statistique explicative appliquée », Technip, 2003
- Thiria et al. : « Statistique et méthodes neuronales » Dunod, 1997
- Thomas, Edelman, Crook: « Credit scoring and its applications », SIAM, 2002
- Tufféry: « Data Mining et statistique décisionnelle », Technip, 2007
- Tufféry: «Étude de cas en statistique décisionnelle », Technip, 2009
- Vapnik : « Statistical Learning Theory », Wiley 1998

#### Plan

- I L'analyse factorielle discriminante
- II Discrimination sur variables qualitatives : le scoring.
- III Analyse discriminante probabiliste
- IV Régression logistique
- V SVM
- VI Validation
- VII Choix de modèles et théorie de l'apprentissage statistique
- VIII Arbres de décision

### Objet d'étude

- Observations multidimensionnelles réparties en k groupes définis a priori.
- Autre terminologie: classification supervisée
- Exemples d'application :
  - Pronostic des infarctus (J.P. Nakache)
    - 2 groupes : décès, survie (variables médicales)
  - Iris de Fisher :
    - 3 espèces : 4 variables (longueur et largeur des pétales et sépales)
  - Risque des demandeurs de crédit
    - 2 groupes : bons, mauvais (variables qualitatives)
  - Autres :
    - Météo, publipostage, reclassement dans une typologie.

## Quelques dates :

1927
1931
1936
1944
1950
1951
1973
1998

### Objectifs

Y variable à expliquer qualitative à k catégories  $X_1, X_2, ..., X_p$  variables explicatives

- Objectif 1 : Décrire
  - Étude de la distribution des X<sub>i</sub> / Y
  - Géométrie : Analyse factorielle discriminante AFD
  - Tests : Analyse de variance multidimensionnelle MANOVA
- Objectif 2 : Classer
  - Étude de P(Y/ X<sub>1</sub>, X<sub>2</sub>, ..., X<sub>p</sub>)
  - Modélisation fonctionnelle : Approche bayésienne
  - Modélisation logique : Arbre de décision
  - Méthodes géométriques.

# 1<sup>ère</sup> partie : L'analyse factorielle discriminante

- 1. Réduction de dimension, axes et variables discriminantes.
- 2. Cas de 2 groupes.
- 3. Méthodes géométriques de classement.

### Représentation des données

#### 2 cas:

- prédicteurs numériques
- prédicteurs qualitatifs

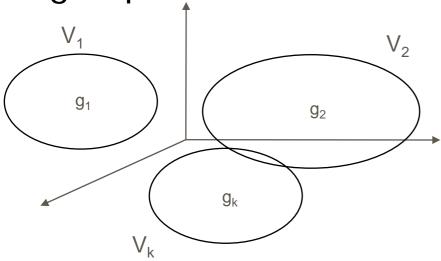
indicatrices des groupes variables explicatives

 $\blacksquare$  n points dans  $\mathbb{R}^p$  appartenant à k groupes.

#### 1.1 Réduction de dimension.

Recherche d'axes et de variables discriminantes.

 Dispersion intergroupe et dispersion intra groupe.



W = matrice variance intra

$$\mathbf{W} = 1/n \Sigma \mathbf{n_i} \mathbf{V_i}$$

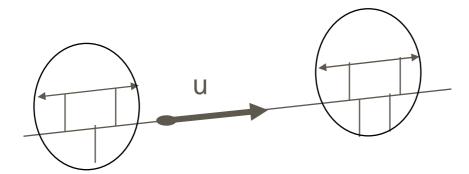
B = matrice variance inter

$$B = 1/n \Sigma n_i (g_i - g) (g_i - g)'$$

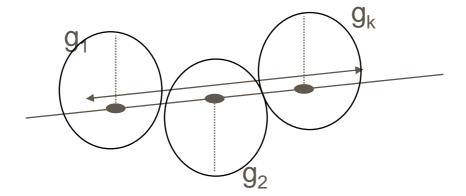
$$V = W + B$$
 variance totale

# Axes discriminants : deux objectifs

Dispersion intraclasse minimale : min u'Wu



Dispersion interclasse maximale: max u'Bu



# Axes discriminants : deux objectifs

Simultanéité impossible

min 
$$u'Wu \Rightarrow Wu = \alpha u \quad \alpha \text{ min i}$$

max  $u'Bu \Rightarrow Bu = \beta u \quad \beta \text{ max } i$ 

$$V = W + B$$
Compromis:  $u'Vu = u'Wu + u'Bu$ 

min max

$$\max \left(\frac{u'Bu}{u'Vu}\right) \quad ou \quad \left(\frac{u'Bu}{u'Wu}\right)$$

$$V^{-1}Bu = \lambda u \quad W^{-1}Bu = \mu u$$

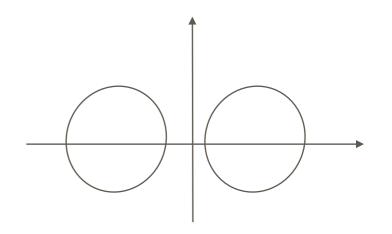
# Axes discriminants : deux objectifs

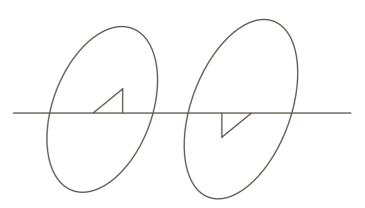
a) 
$$V^{-1}$$
 Bu =  $\lambda$ u  
Bu =  $\lambda V$ u  
Bu =  $\lambda$  (W + B)u  
(1- $\lambda$ ) Bu =  $\lambda$ Wu

b) W<sup>-1</sup> Bu = 
$$\frac{\lambda}{1-\lambda}$$
u =  $\mu$  u



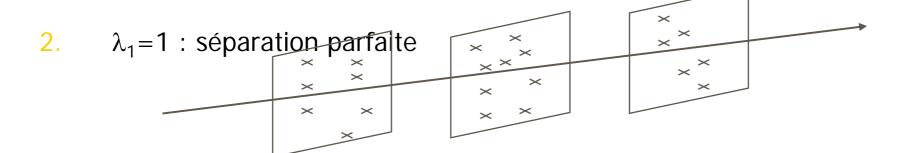
- ■Métrique V<sup>-1</sup>
- Métrique W<sup>-1</sup> Mahalanobis





## Les différents cas selon λ<sub>1</sub>

1.  $\lambda_1 = 0$ : aucune séparation linéaire n'est possible, groupes concentriques



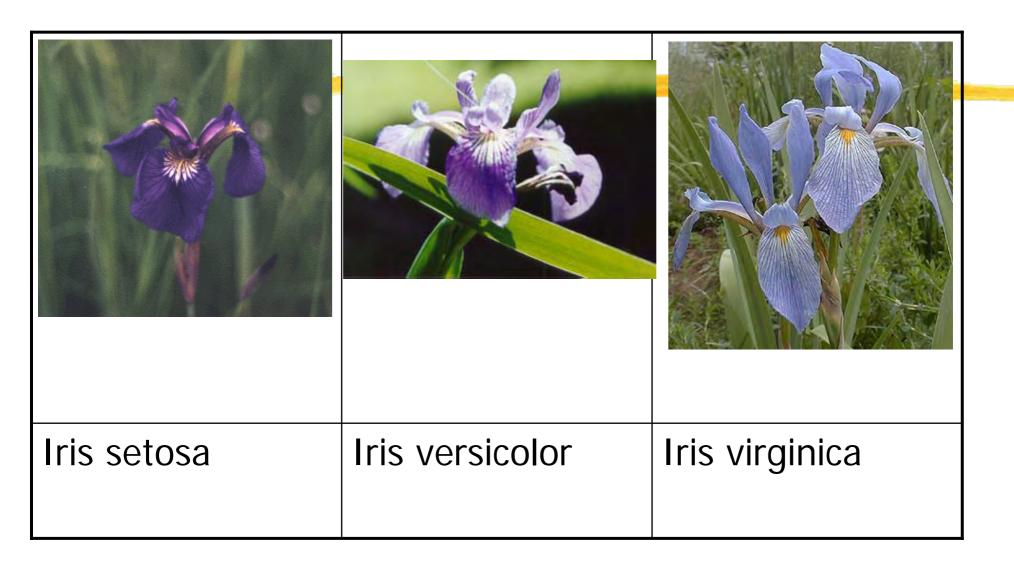
3. Mais  $0 < \lambda_1 < 1$ : séparation possible avec groupes non recouvrants

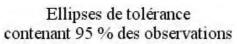


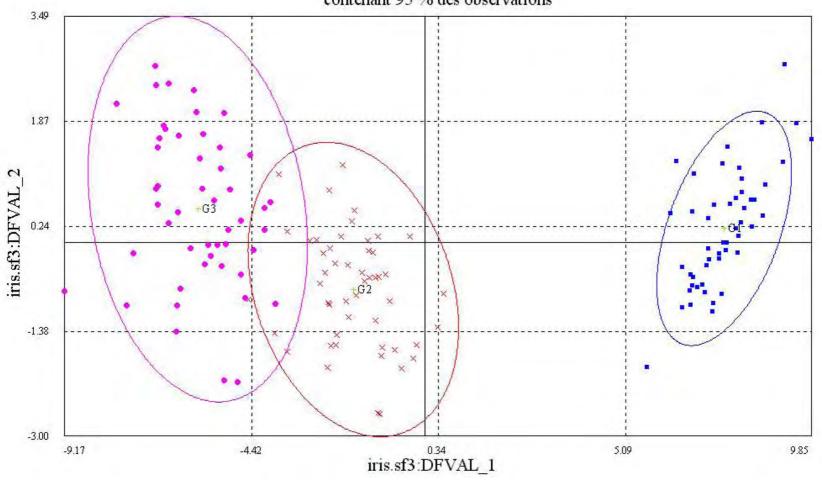
#### Nombre d'axes discriminants

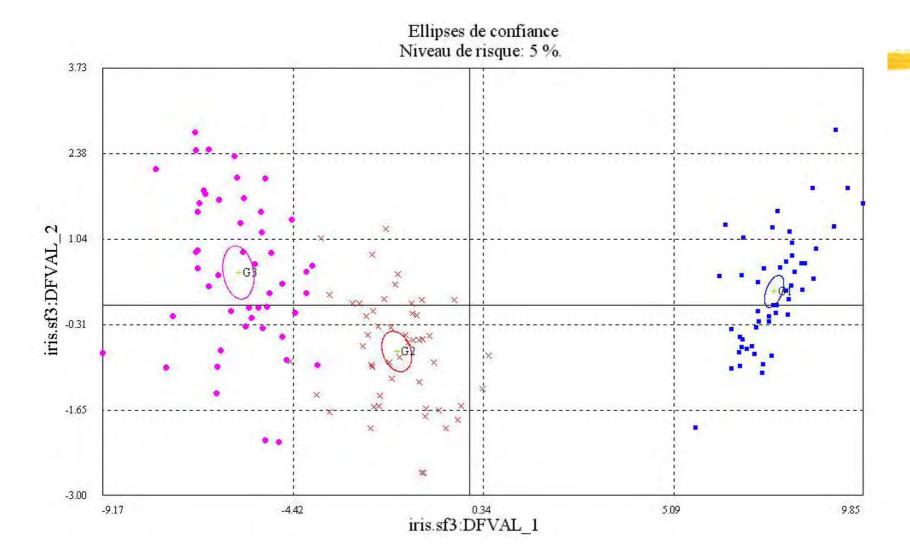
- ACP des groupes : dimension de l'espace contenant les centres des groupes g<sub>i</sub>
- Si n>p>k (cas fréquent), k-1 axes discriminants Exemple célèbre : Iris de Fisher
  - K = 3 Setosa, Versicolor, Virginica
  - P=4 longueur pétale, longueur sépale, largeur pétale, largeur sépale
  - $n_1 = n_2 = n_3 = 50$

Donc deux axes









#### Distance de MAHALANOBIS



Distance au sens de la métrique W<sup>-1</sup>.

$$D_p^2 = (g_1 - g_2)'W^{-1}(g_1 - g_2)$$

1. pour p=1 : 
$$\frac{n_1 n_2}{n_1 + n_2} \left( \frac{\overline{x}_1 - \overline{x}_2}{\hat{\sigma}} \right)^2 = \frac{n_1 n_2}{n_1 + n_2} D_1^2 \sim F(1; n_1 + n_2 - 2)$$

2. p quelconque : 
$$D_p^2 = (g_1 - g_2)'W^{-1}(g_1 - g_2)$$
$$D_p^2 = (g_1 - g_2)'W^{-1/2} \underbrace{W^{-1/2}(g_1 - g_2)}_{W^{-1/2}X}$$

- Standardisation de chaque composante x<sub>i</sub>
- Décorrélation...

### Interprétation probabiliste

Le 
$$\Delta^2$$
 théorique :  $\Delta_p^2 = (\underline{\mu}_1 - \underline{\mu}_2)' \quad \Sigma^{-1} (\underline{\mu}_1 - \underline{\mu}_2)$ 

2 populations 
$$N_p\left(\underline{\mu}_1, \Sigma\right)$$
 et  $N_p\left(\underline{\mu}_2, \Sigma\right)$ 

$$D_p^2$$
 estimation (biaisée) de  $\Delta_p^2$ 

$$W = \frac{n_1 V_1 + n_2 V_2}{n - 2} = \hat{\Sigma}$$

$$D_p^2 = \left(\underline{g}_1 - \underline{g}_2\right)'W^{-1}\left(\underline{g}_1 - \underline{g}_2\right)$$

### Interprétation probabiliste

$$E\left(D_{p}^{2}\right) = \frac{n-2}{n-p-1} \left(\Delta_{p}^{2} + \frac{pn}{n_{1}n_{2}}\right)$$

$$Si \Delta^2 = 0$$
  $\underline{\mu}_1 = \underline{\mu}_2$ 

$$\frac{n_1 n_2}{n} \frac{n-p-1}{p(n-2)} D_p^2 \sim F(p; n-p-1)$$

# Distances de Mahalanobis entre 2 groupes parmi k

Théoriques : 
$$\Delta_p^2 = (\mu_i - \mu_j)' \sum^{-1} (\mu_i - \mu_j)$$

Estimées: 
$$D_p^2 = \left(\underline{g}_i - \underline{g}_j\right) \cdot \left(\frac{n}{n-k}W\right)^{-1} \left(\underline{g}_i - \underline{g}_j\right)$$

$$Si \Delta^{2} = 0$$

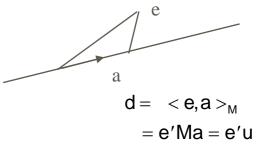
$$\frac{n_{i}n_{j}}{n_{i} + n_{j}} \cdot \frac{\text{n-k-p+1}}{(\text{n-k})p} \cdot D_{p}^{2} = F(p; \text{n-k-p+1})$$

## 1.2 Cas de deux groupes

=  $g_1$  et  $g_2$  sont sur une une droite : 1 seul axe discriminant :

$$a = \alpha (g_1 - g_2)$$

RAPPEL : en ACP axe a, facteur u = M a



Combinaison discriminante proportionnelle à  $M(g_2 - g_1) = W^{-1}(g_2 - g_1)$  ou  $V^{-1}(g_2 - g_1)$ 

FONCTION DE FISHER :

$$W^{-1}(g_2 - g_1) = W^{-1} \begin{pmatrix} \overline{X}_2^1 - \overline{X}_1^1 \\ \overline{X}_2^p - \overline{X}_1^p \end{pmatrix}$$

## Historique

Historiquement : 
$$d = \sum_{j=1}^{p} u_{j} x^{j} = X u$$

Test (de Student) de comparaison de 2 moyennes :  $T = \frac{d_1 - d_2}{s_d}$ 

Fisher (1936)

Trouver  $u_1, u_2, ..., u_p$  tel que T maximal.

Solution: u proportionnel à  $W^{-1}(g_1-g_2)$ 

Nota: 
$$W^{-1}(g_1-g_2)=\alpha V^{-1}(g_1-g_2)$$
 avec:  $\alpha=1+\frac{n_1n_2}{n(n-2)}D_p^2$ 

#### Une régression « incorrecte »

- y à 2 valeurs (-1;+1) ou (0;1) ou (a;b)
- = a=n/n<sub>1</sub> b=-n/n<sub>2</sub>

$$\hat{\beta} = \mathbf{V}^{-1}(\mathbf{g}_1 - \mathbf{g}_2)$$

$$R^2 = \frac{D_p^2}{\frac{n(n-2)}{n_1 n_2} + D_p^2} \qquad D_p^2 = \frac{n(n-2)}{n_1 n_2} \frac{R^2}{1 - R^2}$$

- $D_p$  distance de Mahalanobis entre groupes
- Incompréhensions et controverses!

Modèle linéaire usuel non valide :  $y/X N(X\beta; \sigma^2 I)$ 

en discriminante c'est l'inverse que l'on suppose :

$$\mathbf{X}/y = j \quad N_p(\mathbf{\mu}_j; \mathbf{\Sigma})$$

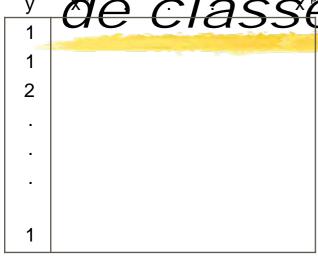
## Conséquences

- Pas de test,
- pas d'erreurs standard sur les coefficients
- MAIS possibilité d'utiliser les méthodes de pas à pas en régression.

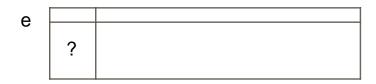
#### FONCTION LINEAURE DISCRIMINANTE

VARIABLES	CORRELATIONS	COEFFI	CIENTS	ECARTS T PROBA
• • • • • •	VARIABLES	FONCTION	REGRESSION	TYPES STUDENT
NUM LIBELLES	AVEC F.L.D.	DISC.		(RES. TYPE REG.)
	(SEUIL= 0.20)			
• • • • • • • • • • • • • • • • • • • •	• • • • • • • • • • • • • • • • •		• • • • • • • • • • • •	
3 FRCAR	0.232	0.0588	0.0133	0.0092 1.44 0.154
4 INCAR	-0.697	-6.1539	-1.3887	0.4966 2.80 0.006
5 INSYS	-0.673	0.1668	0.0376	0.0374 1.01 0.317
6 PRDIA	0.474	-0.0203	-0.0046	0.0351 0.13 0.897
7 PAPUL	0.431	0.1650	0.0372	0.0271 1.37 0.173
8 PVENT	0.269	0.0469	0.0106	0.01/76 0.60 0.549
9 REPUL	0.650	-0.0002	0.0000	0.0002 0.19 0.849
CONSTANTE		-1.604374	-0.367565	0.9373 0.3922 0.6958
• • • • • • • • • • • • • • • • • • • •	• • • • • • • • • • • • • • • • •		• • • • • • • • • • •	· <u>/</u>
R2 = 0.55759 F = 16.	74489 PROBA =	0.000		<u>/</u>
D2 = 4.94213 $T2 = 124.$	77643 PROBA =	0.000		

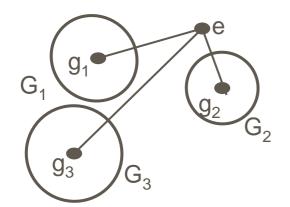
# *I-3 Méthodes géométriques de class*ement



Échantillon d'apprentissage



e observation de groupe inconnu



e classé dans le groupe i tel que: d(e ; g<sub>i</sub>) minimal

#### Utilisation des fonctions discriminantes

$$d^{2}(e;g_{i}) = (e-g_{i})'W^{-1}(e-g_{i}) = e'W^{-1}e - 2g'_{i}W^{-1}e + g'_{i}W^{-1}g_{i}$$

$$\min d^{2}(e; g_{i}) = \max \left(2g'_{i}W^{-1}e - \underbrace{g'_{i}W^{-1}g_{i}}_{\alpha_{i}}\right)$$

k groupes  $\Rightarrow$  k fonctions discriminantes

$$1 \quad \alpha_1 \quad \alpha_2 \quad \alpha_k$$

$$X^p$$
  $eta_{1p}$   $eta_{2p}$   $eta_{kp}$ 

On classe dans le groupe pour lequel la fonction est maximale.

#### Linear Discriminant Function for Species

		Setosa	Versicolor	Virginica
Constant		-85.20986	-71.75400	-103.26971
SepalLength	Sepal Length in mm.	2.35442	1.56982	1.24458
SepalWidth	Sepal Width in mm.	2.35879	0.70725	0.36853
PetalLength	Petal Length in mm.	-1.64306	0.52115	1.27665
PetalWidth	Petal Width in mm.	-1.73984	0.64342	2.10791

#### Number of Observations Classified into Species

From				
Species	Setosa	Versicolor	Virginica	Total
Setosa	50	0	0	50
Versicolor	0	48	2	50
Virginica	0	1	49	50
Total	50	49	51	150
Priors	0.33333	0.33333	0.33333	

### pour deux groupes

On classe dans G₁ si:

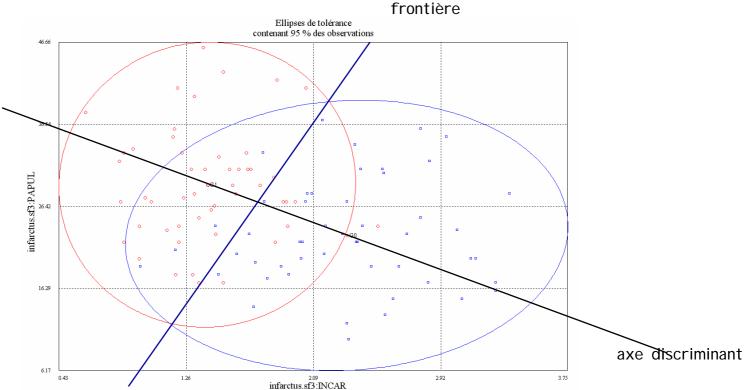
$$2g_{1}W^{-1}e - g_{1}W^{-1}g_{1} > 2g_{2}W^{-1}e - g_{2}W^{-1}g_{2}$$

$$(g_{1} - g_{2})'W^{-1}e > \frac{1}{2}(g_{1}W^{-1}g_{1} - g_{2}W^{-1}g_{2})$$

- Fonction de Fisher >c
- Score de Fisher:  $(g_1 g_2)'W^{-1}e \frac{1}{2}(g_1'W^{-1}g_1 g_2'W^{-1}g_2)$

## Interprétation géométrique

- Projection sur la droite des centres avec la métrique W<sup>-1</sup>
- Dualité axe-frontière plane

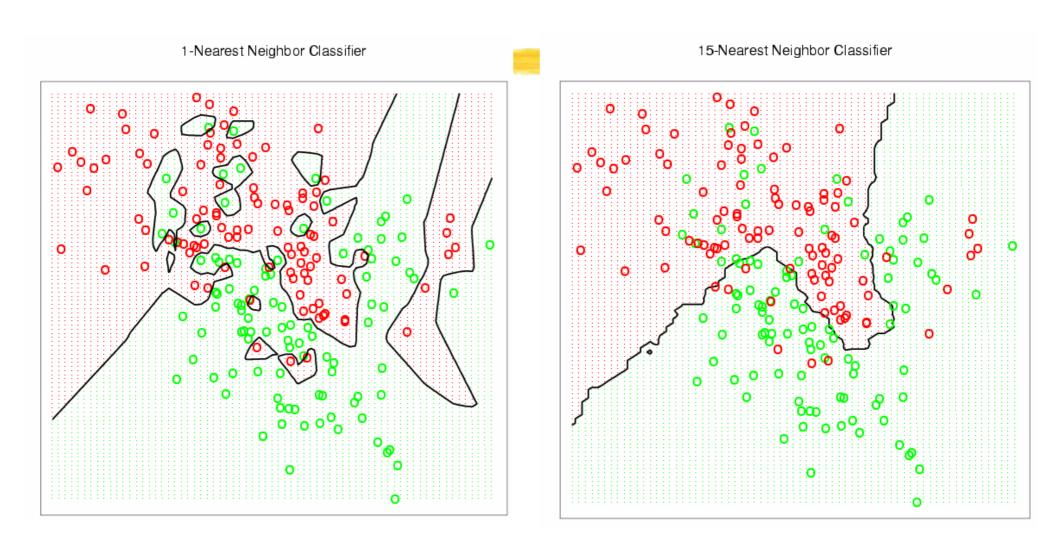


# Règle de classement des plus proches voisins

On compte le nombre d'observations de G<sub>1</sub>, G<sub>2</sub>, ... parmi les k plus proches voisins et on classe dans le groupe le plus fréquent.

Cas limite k = 1

#### Méthode des plus proches voisins (Hastie and al)



#### BANQUE DE FRANCE

DIRECTION GÉNÉRALE DES ÉTUDES

Direction de la Conjoncture

et de la

Centrale de Bilans

#### L'ANALYSE DES DÉFAILLANCES D'ENTREPRISES

Rapport présenté à la IX<sup>è</sup> Journée d'Étude des Centrales de Bilans le 16 Juin 1983

par:

Sylvie GHESQUIERE Bernard MICHA

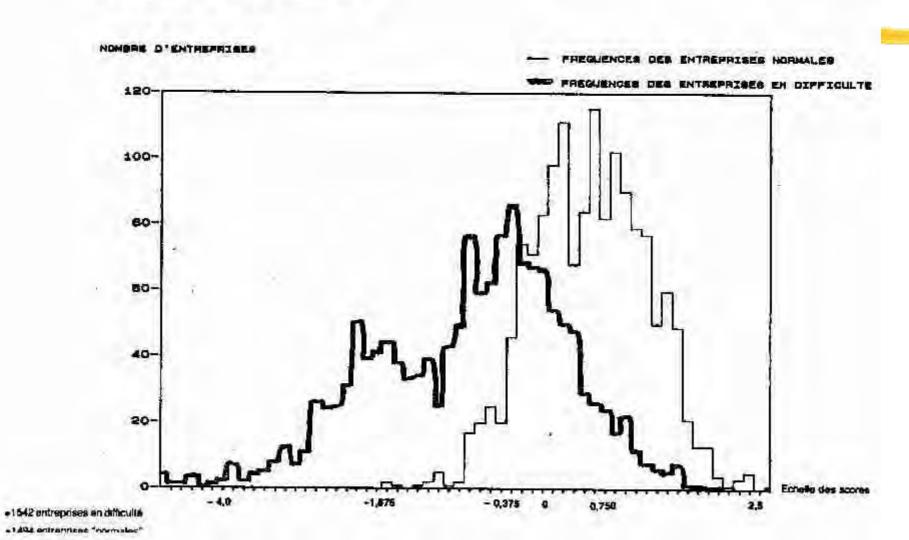
Informatique: Michel PACHOT

$$100Z = -1.255 R_1 + 2.003 R_2 - 0.824 R_3 + 5.221 R_4 - 0.689 R_5$$
  
-1.164 R<sub>6</sub> + 0.706 R<sub>7</sub> + 1.408 R<sub>8</sub> - 85.544

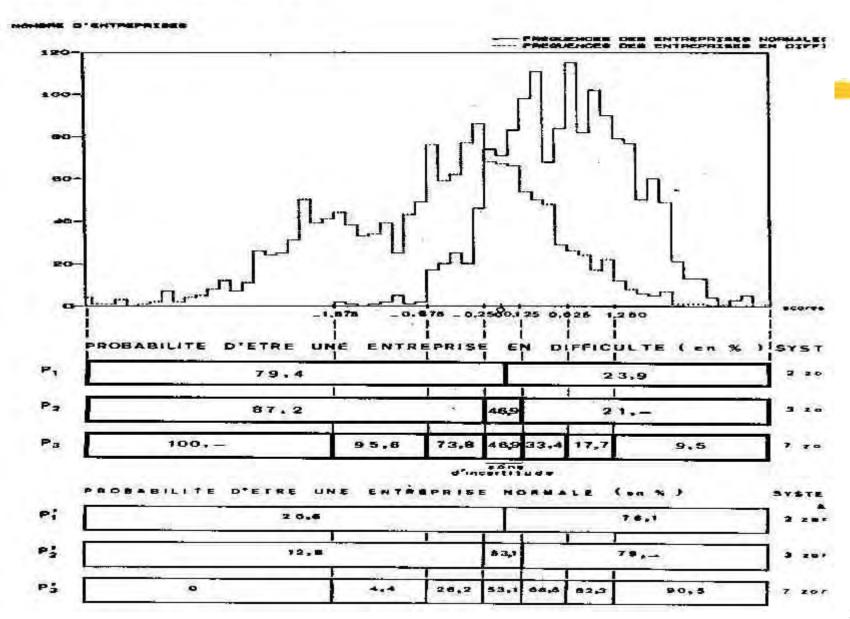
#### Avec:

R1 : Part des frais financiers dans les résultats	%	Frais financiers
		Résultat économique brut
R2: Couverture des capitaux investis	%	Ressources stables
-		Capitaux investis
R <sub>3</sub> : Capacité de "remboursement"	%	Capacité d'autofinancement
		Endettement
R <sub>4</sub> : Taux de marge brute d'exploitation	%	Résultat économique brut
		Chiffre d'affaires HT
R <sub>5</sub> : Délai crédit fournisseurs	jours	Dettes commerciales
	-	Achats TTC
R <sub>6</sub> : Taux de variation de la valeur ajoutée	%	•
		Stocks de travaux en cours - Avances clients + Créances
R7 : Détai découvert clients	jours	d'exploitation
	1000	Production
R <sub>8</sub> : Taux d'investissements physiques Calculé en moyenne pluriannuelle, 2 ou 3 ans	%	Investissements physiques
Calcule en moyenne pluriannuelle, 2 ou 3 ans		Valeur ajoutée

Lexique comptable de calcul de la lonction Annexe 19



#### DISTRIBUTION DES ENTREPRISES NORMALES ET EN DIFFICULTE



		POURC	ENTAGE D	E BONS	CLASSEME	ENTS				
		Surl	es entrepri	ses en diffi	culté		Moyennes générales *			
AVEC LA FONCTION MOYENNE	Pério	de 1974-19	76 à	Pério	de 1977-19	79 à	sur les entreprises		1565	
ETABLIE A	3 ans	2 ans	1 an	3 ans	2 ans	1 an	en difficulté	normales	ensemble	
			de la dé	faillance						
PERIODE 1974-1976						,				
3 ans de la défaillance	77,0	82,0	83,2	77,6	79,6	85,2	82,4	67,3	75,0	
2 ans de la défaillance	61,2	75,6	87,6	65,9	70,5	75,8	73,0	81,3	77,3	
1 an de la défaillance	40,2	52,4	79,6	46,8	53,4	65,9	56,4	95,9	76,6	
PERIODE 1977-1979								Ÿ		
3 ans de la défaillance	65,1	72,4	86,8	67,9	72,4	80,3	74,2	80,1	77,3	
2 ans de la défaillance	47,9	62,4	84,0	60,6	68,6	73,9	66,2	88,2	77,2	
1 an de la défaillance	37,8	49,6	78,0	51,6	61,4	71,6	58,3	92,3	75,3	

périodes et nombre d'années avant la défaillance confondus,
 soit 1 542 entreprises en difficulté

<sup>-</sup> soit 1 494 entreprises normales.

## Deuxième partie: Discrimination sur variables qualitatives et scoring

- Le probléme
- 2. Disqual
- 3. Les objectifs du credit scoring

## II.1 Discrimination sur variables qualitatives

Y variable de groupe

 $X_1, X_2, ..., X_p$  Variables explicatives à  $m_1, m_2, ..., m_p$  modalités

#### **Exemples**

Solvabilité d'emprunteurs auprès de banques

Y: bon payeur mauvais payeur

X<sub>1</sub>: sexe, X<sub>2</sub>: catégorie professionnelle etc.

Risque en assurance automobile

Y: bon conducteur (pas d'accidents) mauvais conducteur

 $X_1$ : sexe,  $X_2$ : tranche d'âge,  $X_3$ : véhicule sportif ou non ...

Reclassement dans une typologie
 Y numéro de groupe

## Un peu de (pré)histoire

- Fisher (1940)
  - Un seul prédicteur
  - Equations de l'AFC
  - Introduction du vocable « Scores »

#### THE PRECISION OF DISCRIMINANT FUNCTIONS \*

\* See Author's Note, Paper 155.

#### 1. Introductory

In a paper (1938a) on "The statistical utilization of multiple measurements" the author considered the general procedure of the establishment of discriminant functions, or sets of scores, based on an analysis of covariance, for a battery of different experimental determinations. In general, these functions are those giving stationary values to the ratio of

For example, in a contingency table individuals are cross classified in two categories, such as eye colour and hair colour, as in the following example (Tocher's data for Caithness compiled by K. Maung of the Galton Laboratory).

P 1		Hair colour					
Eye colour	Fair	Red	Medium	Dark	Black	Total	
Blue Light Medium Dark	326 688 343 98	38 116 84 48	241 584 909 403	110 188 412 681	3 4 26 85	718 1580 1774 1315	
Total	1455	286	2137	1391	118	5387	

Variation among the four eye colours may be regarded as due to variations in three variates defined conveniently in some such way as the following:

Eye colour	$x_1$	x2	<i>x</i> <sub>3</sub>
Blue	0	0	0
Light	1	0	0
Medium	0	1	0
Dark	0	0	1

We may then ask for what eye colour scores, i.e. for what linear function of  $x_1$ ,  $x_2$ ,  $x_3$ , are the five hair colour classes most distinct. The answer may be found in a variety of ways. For example, by starting with arbitrarily chosen scores for eye colour, determining from these average scores for hair colour, and using these latter to find new scores for eye colour.

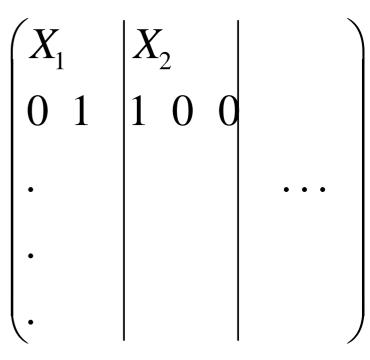
Apart from a contraction of scale by a factor  $R^2$  for each completed cycle, this form tends to a limit, and yields scores such as the following:

Eye colour	x	Hair colour	y
Light Blue Medium Dark	-0.9873 -0.8968 0.0753 1.5743	Fair Red Medium Dark Black	-1.2187 -0.5226 -0.0941 1.3189 2.4518

The particular values given above have been standardized so as to have mean values zero, and mean square deviations unity. In the sample from which they are derived each score has a linear regression on the other, the regression coefficient being 0.44627; this is, of course, equal to the correlation coefficient between the two scores regarded as variates. Hotelling has called pairs of functions of this kind canonical components. It may be noticed that no assumption is introduced as to the order of the classes of each category. In Tocher's schedule Light eyes come between Blue and Medium, but the discriminant function puts Blue between Medium and Light, though near the latter.

# Cas de 2 groupes : le 'scoring'

- Deux idées équivalentes :
  - Transformer les variables qualitatives explicatives en variables quantitatives.
     Donner des valeurs numériques (notes ou scores) aux modalités de façon optimale: maximiser la distance de Mahalanobis dans Rp
  - Travailler sur le tableau disjonctif des variables explicatives
- Une réalisation : Passage par l'intermédiaire d'une analyse des correspondances multiples.



# Variables explicatives qualitatives

- Quantification : Transformer une variable qualitative en une variable numérique et se ramener au cas précédent.
- Exemple : État matrimonial de 7 individus

### Quantification

X Tableau disjonctif des variables indicatrices

$$\underline{\mathbf{X}} = \begin{pmatrix} \mathbf{a}_1 \\ \mathbf{a}_1 \\ \mathbf{a}_2 \\ \mathbf{a}_2 \\ \mathbf{a}_2 \\ \mathbf{a}_3 \\ \mathbf{a}_4 \end{pmatrix} = \mathbf{X} \begin{pmatrix} \mathbf{a}_1 \\ \mathbf{a}_2 \\ \mathbf{a}_3 \\ \mathbf{a}_4 \end{pmatrix} = \mathbf{X} \underline{\mathbf{a}}$$

## La fonction de Fisher est une combinaison linéaire des variables quantifiées

$$s = \sum_{i=1}^{p} \alpha_i \tilde{X}_i$$

$$\tilde{X}_i = \sum_{j=1}^{m_i} \beta_j \, 1_j$$

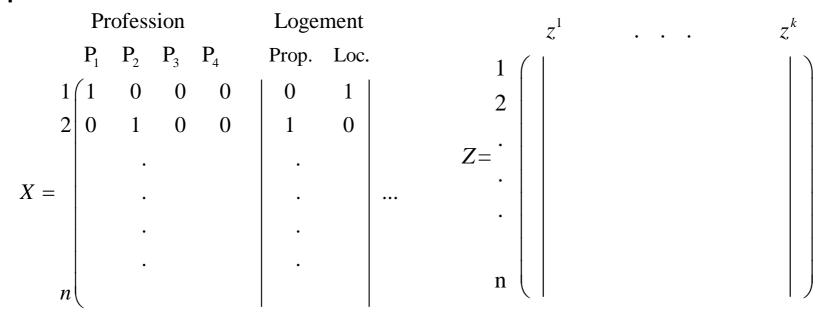
 $s = \sum_{i} \alpha_{i} \tilde{X}_{i}$  S est une combinaison linéaire des  $(m_1 + m_2 + ... +$ m<sub>p</sub>) indicatrices des variables

- X n'est pas de plein rang: rank(X)= $\Sigma$ m<sub>i</sub>-p
  - Solution classique: éliminer une indicatrice par prédicteur (GLM, LOGISTIC de SAS)
  - Disqual (Saporta, 1975):
    - ADL effectuée sur une sélection de facteurs de l'ACM de X. Analogue de la régression sur composantes principales
    - Composantes sélectionnées de manière experte selon inertie et pouvoir discriminant

### II.2 DISQUAL

## 1<sup>ère</sup> étape

Analyse des correspondances du tableau des prédicteurs.



variables indicatrices

k variables numériques : garder les coordonnées factorielles les plus discriminantes

## 2<sup>ème</sup> étape :

- Analyse discriminante linéaire (Fisher). Score  $\mathbf{s} = \sum_{j=1}^{\kappa} d_j \mathbf{z}^j$
- Score = combinaison linéaire des coordonnées factorielles = combinaison linéaire des indicatrices des catégories
- Coefficients = grille de notation
- $\mathbf{z}^{j} = \mathbf{X}\mathbf{u}^{j}$   $\mathbf{u}^{j}$ : coordonnées des catégories sur l'axe n°j

$$S = \sum_{j=1}^{k} d_j X u^j = X \sum_{\substack{j=1 \ \text{grille de score}}}^{k} d_j u^j$$

$$\begin{pmatrix} \cdot \\ d_j \\ \cdot \end{pmatrix} = \mathbf{V}^{-1} \left( \mathbf{g}_1 - \mathbf{g}_2 \right) = \begin{pmatrix} \cdot \\ \overline{z}_1^j - \overline{z}_2^j \\ V(\mathbf{z}^j) \\ \cdot \end{pmatrix}$$

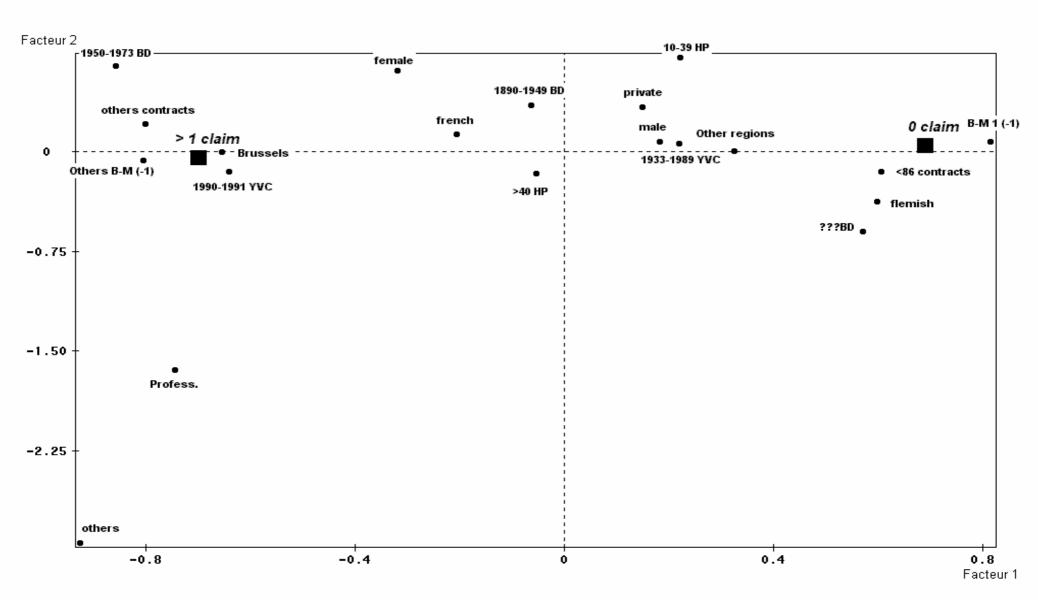
## Sélection des axes

- Selon l'ordre de l'ACM
  - % d'inertie
- Selon le pouvoir discriminant
  - Student sur 2 groupes, F sur k groupes
- Régularisation, contrôle de la VC dimension

## Exemple assurance (SPAD)

- 1106 contrats automobile belges:
- 2 groupes: « 1 bons», « 2 mauvais »
- 9 prédicteurs: 20 catégories
  - Usage (2), sexe (3), langue (2), age (3), région (2), bonus-malus (2), puissance (2), durée (2), age du véhicule (2)

#### ACM



#### ADL de Fisher sur les composantes

FACTEURS	CORRELATIONS	COEFFICIENTS
1 F 1	0.719	6.9064
2 F 2	0.055	0.7149
3 F 3	-0.078	-0.8211
4 F 4	<i>-0.030</i>	-0.4615
5 F 5	0.083	1.2581
6 F 6	0.064	1.0274
7 F 7	-0.001	<i>0.2169</i>
8 F 8	0.090	1.3133
9 F 9	-0.074	-1.1383
10 F 10	-0.150	-3.3193
11 F 11	- <i>0.056</i>	<i>-1.4830</i>
CONSTANTE		0.093575
R2 = 0.57923	F = 91.35	5686
D2 = 5.49176	T2 = 1018.69	9159

Score= 6.90 F1 - 0.82 F3 + 1.25 F5 + 1.31 F8 - 1.13 F9 - 3.31 F10

#### scores normalisés

- Echelle de 0 à 1000
- Transformation linéaire du score et du seuil

### Grille de score (« scorecard »)

CATEGORIES	COEFFICIENTS DISCRIMINANT FUNCTION	TRANSFORMED   COEFFICIENTS   (SCORE)	
2 . Use type USE1 - Profess.	-4.577	l 0.00	
USE2 - private	0.919	53.93	
OSEZ - privace			<u> </u>
4 . Gender			
MALE - male	0.220	24.10	
FEMA - female	-0.065	21.30	
OTHE - companies	-2.236	0.00	
5 . Language		+	<del>-</del> I
FREN - French	-0.955	0.00	
FLEM - flemish	2.789	36.73	
			 <del> </del>
24 . Birth date			
BD1 - 1890-1949 BD	0.285	116.78	
BD2 - 1950-1973 BD	-11.616	0.00	
BD? - ???BD	7.064	183.30	
05 Paris		+	<b>-</b> I
25 . Region REG1 - Brussels	l -6.785	0.00	
REG2 - Other regions	3.369	99.64	
			  -
26 . Level of bonus-malus		I	
BM01 - B-M 1 (-1)	17.522	341.41	
BM02 - Others B-M (-1)	-17.271	0.00	
Off Providence of province		+ ا	<del>}</del>
27 . Duration of contract C<86 - <86 contracts	1 2 200		
C<86 - <86 CONTRACTS C>87 - others contracts	2.209	50.27     0.00	
	-2.913		<u> </u>
28 . Horsepower		i	
HP1 - 10-39 HP	6.211	75.83	
HP2 - >40 HP	-1.516	0.00	
20 man of mobials sentenced		+ ا	<b>+</b> 
29 . year of vehicle construction YVC1 - 1933-1989 YVC	2 515	   134.80	
YVC2 - 1990-1991 YVC	•	0.00	
1462 - 1990-1991 146	1 -10.222		  -

## Cas des prédicteurs numériques

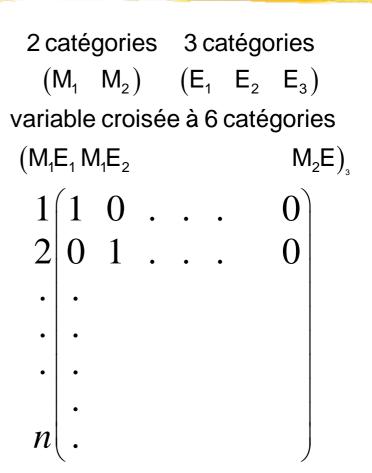
- Si prédicteurs numériques (taux d'endettement, revenu...)
- Découpage en classes
  - Avantages, détection des liaisons non linéaires

## Prise en compte des interactions

 Amélioration considérable de l'efficacité du score

Rappel: 
$$Score = f_1(x_1) + f_2(x_2) + ...$$
  
Modèle additif **sans** interaction

Exemple : État matrimonial et nombre d'enfants.



## Un exemple bancaire

- 15 000 dossiers de demandes de prêt
  - 1000 passés en contentieux
- Variables:
  - Taux d'endettement
  - Revenu disponible par personne du ménage
  - Situation dans le logement
  - Statut matrimonial
  - Nombre d'enfants
  - Profession
  - Ancienneté dans l'emploi

### Grille de score

Ratio d'endettement :

Inférieur	Entre 10 et	Entre	Plus de 30%
A 10%	20%	20 et 30%	
+20	+16	+8	0

Revenu disponible par personne du menage :

Inférieur A 1500F	Entre 1500 et 3000F	Plus de 3000F
0	+12	+20

Situation dans le logement :

Propriétaire	Locataire
+10	0

## Grille de score (suite)

état matrimonial et enfants à charge :

Enfants	Etat matrimonial			
	Marié	Autres		
0	+10	+8		
1 ou 2	+20	+5		
3 et +	+16	0		

## Grille de score (suite)

profession et stabilité dans l'emploi :

Profession	Travaille dans	ș le même em	ploi depuis
	Moins de 4	4 à	Plus
	ans	10ans	de 10 ans
Fonctionnaires, Retraitės	+18	+30	+30
Industriels, Gros com- merçant,Profession libérales, cadres supérieurs, employés de bureau	+15	+22	+25
Artisans, Petit commerçant, Exploitants agricoles, Cadres moyens	+5	+12	+17
Employés de commerce, Ouvriers, Autres	0	+5	+10

## Exemple:

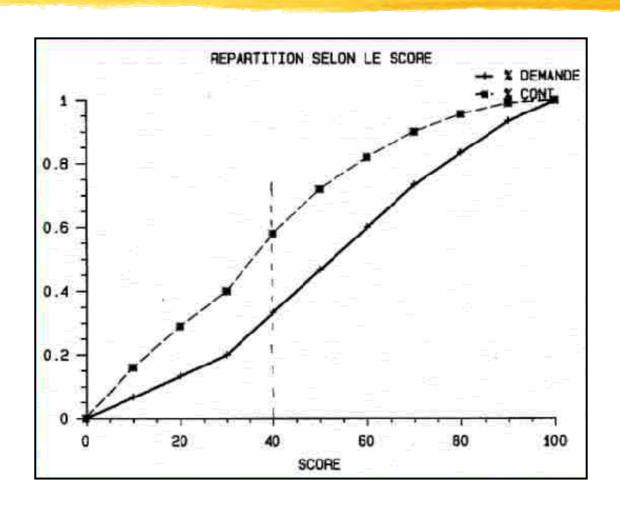
Ratio d'endettement	15%	+16
Revenu disponible par Personne	2300F	+12
Situation dans le logement	Locataire	+0
Etat matrimonial , nombre d'enfants à charge	Marié, sans enfants	+10
Travaille dans le même emploi depuis	Employé de bureau depuis 6 ans	+22

Note de score : + 60

## Répartitions par tranches de score

Tranche de score	Nbre de deman.	Nbre de conten.	Taux de conten.	Nbre de deman. cumul.	Nbre de conten. cumul.	
90-100	1000	10	1 %	1000	10	1 %
80-90	1500	35	2,3 %	2500	45	1,8 %
70-80	1500	55	3,6 %	4000	100	2,5 %
60-70	2000	80	4 %	6000	180	3 %
50-60	2000	100	5 %	8000	280	3,5 %
40-50	2000	140	7 %	10000	420	4,2 %
30-40	2000	180	9 %	12000	600	5 %
20-30	1000	110	11%	13000	710	5,4 9
10-20	1000	130	13 %	14000	840	6 %
0-10	1000	160	16%	15000	1000	6,6

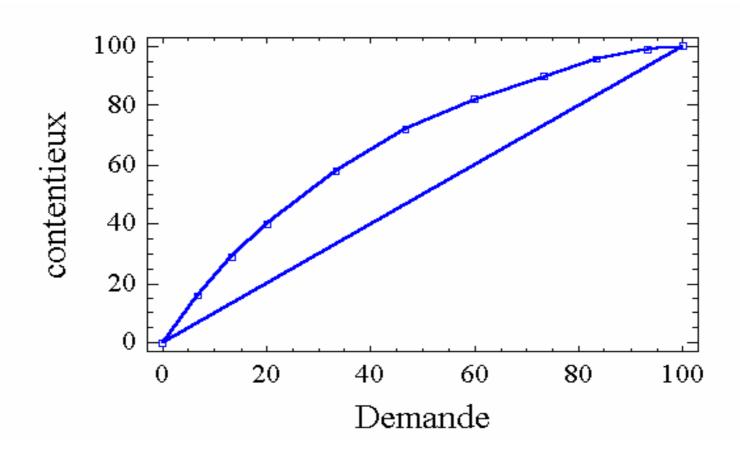
## Répartition selon le score



## Simulation

	Avant le score	Poli- tique nº1	Poli- tique nº2	Poli- tique nº3
Seuil de sélection	- ( - <del>-</del> _	Note supér. à 50	Note supér. à 40	Note supér. à 30
Nombre de dossiers produits	10 000	8000	10000	12000
Taux de refus	33 %	46%	33 %	20 %
Contentieux sur la production	500	280	420	600
Taux de contentieux	5 %	3,5 %	4,2 %	5 %

## Courbe de 'lift' (efficacité du ciblage)



# II.3 Les objectifs du credit scoring

Sélection des risques Prévision des impayés Suivi et contrôle

## credit scoring

Credit scoring is the set of decision models and their underlying techniques that aid lenders in the granting of consumer credit.

Credit scoring is one the most successful applications of statistical modeling in finance and banking. Yet because credit scoring does not have the same glamour as the pricing of exotic financial derivatives or portfolio analysis, the literature on the subject is very limited.

Thomas & al. 2002

## Le comité de Bâle sur la supervision bancaire

Créé en 1974 par le G10

Banque des Règlements Internationaux (BIS)

- Réduire la vulnérabilité par la mise en place d'un ratio prudentiel attestant d'un niveau minimal de fonds propres.
- Accords Bâle II

#### Bâle 2

- Une « révolution quantitative » (A.L.Rémy Crédit Agricole)
- « banks are expected to provide an estimate of the PD and LGD »
  - PD (probability de défaut)
  - LGD (perte en cas de défaut)
  - EAD (exposition en cas de défaut)
- Calcul du capital nécessaire au niveau de confiance 99.9% à un an

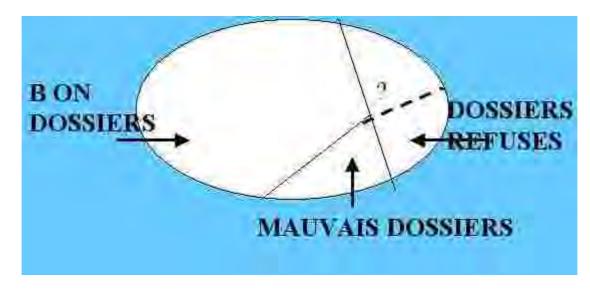
- Impact énorme sur les études statistiques.
  - Exigence de justification statistique et de backtesting imposé par le régulateur (Commission Bancaire)
- Recrutements massifs
- Le « New Basel Capital Accord » régulera les prêts bancaires à partir de 2007

# LES DIFFERENTES ETAPES DE REALISATION

- ECHANTILLONNAGE
- COLLECTE DE L'INFORMATION
- REDRESSEMENT
- SELECTION DES CRITERES
- CONSTRUCTION DU MODELE
- SIMULATION
- MISE EN OEUVRE

### 1. ECHANTILLONNAGE

- OBJECTIF :
- CONSTRUIRE UN ECHANTILLON REPRESENTATIF DE LA DEMANDE ET DU COMPORTEMENT DU PAYEUR.
- 1.1. PRISE EN COMPTE DES DOSSIERS REFUSES



LES TROIS STRATES DE LA DEMANDE

### PROBLEME

UN SCORE CALCULE UNIQUEMENT SUR LES DOSSIERS ACCEPTES NE S'APPLIQUE PAS A L'ENSEMBLE DE LA DEMANDE.

## PRISE EN COMPTE DE LA DIMENSION TEMPORELLE

- **DEUX POSSIBILITES:** 
  - A) OBSERVER UNE COUPE INSTANTANEE
    - INCONVENIENT:
      - CERTAINS DOSSIERS SONT CONSIDERES COMME « BONS » ALORS QU'ILS DEVIENDRONT « MAUVAIS » PAR LA SUITE.
  - B) OBSERVER UNE POPULATION DE DOSSIERS TERMINES
    - INCONVENIENT:
      - LA STRUCTURE DE LA POPULATION OBSERVEE NE CORRESPOND PAS A LA STRUCTURE ACTUELLE.

## 2. LA COLLECTE DE L'INFORMATION

#### OBJECTIF:

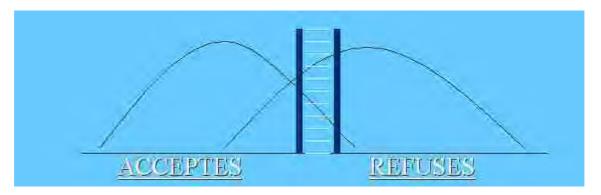
 BATIR UN FICHIER CONTENANT TOUTES LES INFORMATIONS CONNUES SUR LES REFUSES AINSI QUE LES BONS ET MAUVAIS PAYEURS.

#### PROBLEMES:

- PAS DE STOCKAGE INFORMATIQUE DES OBSERVATIONS INDIVIDUELLES
- PAS DE CONSERVATION DES DOSSIERS REFUSES
- PAS DE STATISTIQUES PERMETTANT D'ELABORER LE PLAN DE SONDAGE
- HISTORIQUE TROP COURT OU ABSENT

### 3. REDRESSEMENT

- OBJECTIF: REDONNER A L'ECHANTILLON LA STRUCTURE DE LA DEMANDE ACTUELLE.
- **DEUX FAMILLES DE METHODES :** 
  - A) SCORE ACCEPTE/REFUSE



HYPOTHESE: LES REFUSES D'UN TRANCHE ONT LE MEME COMPORTEMENT QUE LES ACCEPTES.

### 3. REDRESSEMENT

- B) SIMULATION DU COMPORTEMENT
  - PRINCIPE: CHAQUE DOSSIER REFUSE SERAIT DEVENU BON (OU MAUVAIS) AVEC UNE PROBABILITE A ESTIMER.

### 4. SELECTION DES CRITERES

#### OBJECTIF:

 CHOISIR LES VARIABLES ET LES INTERACTIONS A INTRODUIRE DANS LE MODELE.

#### LES PROBLEMES :

- DECOUPAGE/REGROUPEMENT EN CATEGORIES.
- CHOIX DES INTERACTIONS.
- CHOIX DES VARIABLES LES PLUS EXPLICATIVES.
- CHOIX DES VARIABLES LES MOINS CORRELEES ENTRE ELLES.

### 7. LA MISE EN ŒUVRE

#### OBJECTIF:

INTRODUIRE LE SCORE COMME OUTIL DE SELECTION, DE PREVISION ET DE SUIVI.

#### LES PROBLEMES :

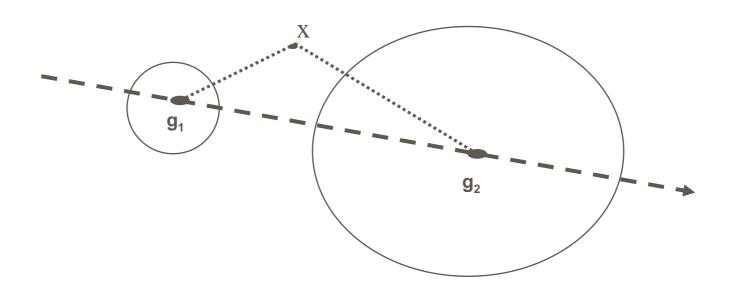
- FORMATION DES UTILISATEURS.
- MISE EN PLACE DES OUTILS INFORMATIQUES.
- REACTUALISATION.

# 3<sup>ème</sup> partie : Analyse discriminante probabiliste.

- 1. Règle bayésienne et loi normale.
- 2. Méthodes non paramétriques.

## Insuffisances des règles géométriques

- Mesures de distances ?
- Risques d'erreurs ?
- Probabilités d'appartenance ?



## III. 1Règle bayésienne

 $p_j$  probabilité *a priori* d'appartenir au groupe j  $f_j(\mathbf{x})$  loi des  $x_i$  dans le groupe j

Formule de Bayes : 
$$P(G_j / \mathbf{x}) = \frac{p_j f_j(\mathbf{x})}{\sum_{j=1}^k p_j f_j(\mathbf{x})}$$

Problème : estimer les  $f_j(\mathbf{x})$ 

- 3 possibilités :
- $\Rightarrow$  Paramétrique : lois normales avec égalité ou non des  $\Sigma_j$
- ⇒ Non paramétrique : noyaux ou plus proches voisins
- ⇒ Semi-paramétrique : régression logistique estimation directe de :

$$P(G_j/x) = \frac{\exp(\theta'x + \theta_0)}{1 + \exp(\theta'x + \theta_0)}$$

## La règle bayésienne naïve dans le cadre normal

$$f_j$$
 (x) densité d'une N  $(\mu_j; \sum_j)$ 

$$f_{j}(x) = \frac{1}{(2\pi)^{p/2} \left|\sum_{j}\right|^{1/2}} \exp\left(-\frac{1}{2}(x - \mu_{j})' \sum_{j}^{-1} (x - \mu_{j})\right)$$

max  $p_j f_j(x) \Rightarrow$  attribuer x au groupe le plus probable a posteriori

max 
$$\left[ \operatorname{Ln} p_{j} - \frac{1}{2} (x - \mu_{j})' \sum_{j=1}^{-1} (x - \mu_{j}) - \frac{1}{2} \operatorname{Ln} \left| \sum_{j} \right| \right]$$

règle quadratique

## La règle bayésienne

Hypothèse simplificatrice :  $\Sigma_1 = \Sigma_2$  ...  $= \Sigma$ 

On attribue x au groupe j tel que :

$$\max \left[ \operatorname{Ln} \, \mathbf{p}_{\mathbf{j}} - \underbrace{\frac{1}{2} \, x' \, \Sigma^{-1} \, x}_{ind\acute{e}pendant} - \frac{1}{2} \, \mu'_{\mathbf{j}} \, \Sigma^{1} \, \mu_{\mathbf{j}} + x' \, \Sigma^{-1} \, \mu_{\mathbf{j}} \right]$$

$$donc: \max \left[ \underbrace{\operatorname{Ln} \, \mathsf{p}_{\mathsf{j}} - \frac{1}{2} \, \mu_{\mathsf{j}} \, \Sigma^{-1} \, \mu_{\mathsf{j}} + x' \, \Sigma^{-1} \, \mu_{\mathsf{j}}}_{a_{\mathsf{j}}} \right]$$

Règle linéaire équivalente à la règle géométrique si équiprobabilité, après estimation de  $\mu_i$  par  $g_i$  et de  $\Sigma$  par W.

# Analyse discriminante probabiliste: cas de deux groupes

Affecter au groupe 1 si  $p_1 f_1(\mathbf{x}) > p_2 f_2(\mathbf{x})$ 

$$f_i(\mathbf{x}) = \frac{1}{|\mathbf{\Sigma}|^{\frac{1}{2}} (2\pi)^{\frac{p}{2}}} \exp\left(-\frac{1}{2} (\mathbf{x} - \boldsymbol{\mu}_i)' \mathbf{\Sigma}^{-1} (\mathbf{x} - \boldsymbol{\mu}_i)\right)$$

$$\mu_{1}^{'}\Sigma^{-1}\mathbf{x} - \frac{1}{2}\mu_{1}^{'}\Sigma^{-1}\mu_{1} + \ln(p_{1}) > \mu_{2}^{'}\Sigma^{-1}\mathbf{x} - \frac{1}{2}\mu_{2}^{'}\Sigma^{-1}\mu_{2} + \ln(p_{2})$$

$$\underbrace{\left(\boldsymbol{\mu}_{1}-\boldsymbol{\mu}_{2}\right)'\boldsymbol{\Sigma}^{-1}\boldsymbol{x}}_{\text{function de Fisher}} > \ln\left(\frac{p_{2}}{p_{1}}\right) + \frac{1}{2}\left(\boldsymbol{\mu}_{1}-\boldsymbol{\mu}_{2}\right)'\boldsymbol{\Sigma}^{-1}\left(\boldsymbol{\mu}_{1}+\boldsymbol{\mu}_{2}\right)$$

## Fonction de score et probabilité

Fonction de score S(x):

$$S(\mathbf{x}) = (\boldsymbol{\mu}_1 - \boldsymbol{\mu}_2)' \boldsymbol{\Sigma}^{-1} \mathbf{x} + \ln(\frac{p_1}{p_2}) - \frac{1}{2} (\boldsymbol{\mu}_1 - \boldsymbol{\mu}_2)' \boldsymbol{\Sigma}^{-1} (\boldsymbol{\mu}_1 + \boldsymbol{\mu}_2)$$

Règle : affecter au groupe 1 si S(x)>0

Probabilité d'appartenance au groupe 1 :

$$P(G_{1}/\underline{x}) = \frac{p_{1}e^{-1/2(\underline{x}-\underline{\mu}_{1})'\Sigma^{-1}(\underline{x}-\underline{\mu}_{1})}}{p_{1}e^{-1/2(\underline{x}-\underline{\mu}_{1})'\Sigma^{-1}(\underline{x}-\underline{\mu}_{1})} + p_{2}e^{-1/2(\underline{x}-\underline{\mu}_{2})'\Sigma^{-1}(\underline{x}-\underline{\mu}_{2})}}$$

$$1/p = 1 + p_{2}/p_{1}e^{-1/2(\underline{x}-\underline{\mu}_{1})'\Sigma^{-1}(\underline{x}-\underline{\mu}_{1}) + 1/2(\underline{x}-\underline{\mu}_{2})^{1}\Sigma^{-1}(\underline{x}-\underline{\mu}_{2})}$$

## probabilité

$$\ln(1/(P(G_1/\mathbf{x}))-1) = -S(\mathbf{x}) \quad 1/P(G_1/\mathbf{x}) = 1 + e^{-S(\mathbf{x})}$$

$$P(G_1/\mathbf{x}) = \frac{1}{1 + e^{-S(\mathbf{x})}} = \frac{\exp(S(\mathbf{x}))}{1 + \exp(S(\mathbf{x}))}$$

#### Fonction logistique du score

Expression en fonction des distances de Mahalanobis aux centres :

$$P = \frac{1}{1 + P_2 / P_1 e^{-1/2 \left[\Delta^2 \left(\underline{x} ; \underline{\mu}_2\right) - \Delta^2 \left(\underline{x} ; \underline{\mu}_1\right)\right]}}$$

Si 
$$P_2 = P_1$$
 alors  $S(x) = 1/2 \left[ \Delta^2(\underline{x}; \underline{\mu}_2) - \Delta^2(\underline{x}; \underline{\mu}_1) \right]$ 

## S(x)

 S(x) suit une loi normale car combinaison linéaire des composantes d'un vecteur normal

$$E(S(\underline{x})) = \frac{\Delta_p^2}{2} - Log \frac{p_2}{p_1}$$
 pour le groupe 1

$$E(S(\underline{x})) = -\frac{\Delta_p^2}{2} - Log \frac{p_2}{p_1} \text{ pour le groupe 2}$$

et 
$$V(S(\underline{x})) = \Delta_p^2$$

Probabilité d'erreur de classement de G2 en G1 :
 On classe en G1 si S(x)>0

$$P(S(x) > 0) = P\left(U > \frac{\Delta_p}{2} + \frac{1}{\Delta_p} \ln\left(\frac{p_2}{p_1}\right)\right)$$

# Règle de Bayes avec coûts d'erreur

- Maximiser la probabilité a posteriori peut conduire à des règles absurdes.
  - Coûts d 'erreurs :
    - C(1/2) si on classe en G1 un individu de G2
    - C(1/1) = 0
  - Coût moyen *a posteriori* d'un classement en G1 : C(1/2) P(G2/x)
  - Coût moyen *a posteriori* d'un classement en G2 : C(2/1) P(G1/x)
  - On classera x en G1 si C(1/2) P(G2/x) < C(2/1) P(G1/x)

$$c(1/2) \frac{p_2 f_2}{p_1 f_1 + p_2 f_2} < c(2/1) \frac{p_1 f_1}{p_1 f_1 + p_2 f_2} \text{ donc si} : \frac{p_1 f_1}{p_2 f_2} > \frac{c(1/2)}{c(2/1)}$$

Règle habituelle avec  $p_1 = p_1 c(2/1)$  et  $p_2 = p_2 c(1/2)$ 

## III – 2 : Discriminante non paramétrique

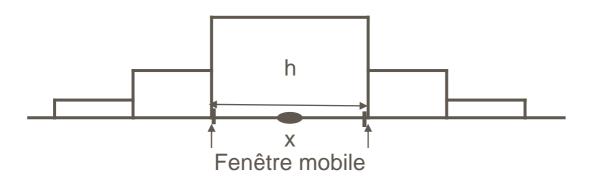
Bayes 
$$P(G_j/x) = \frac{p_j f_j(x)}{\sum p_j f_j(x)}$$

$$\hat{f}_j(x)$$

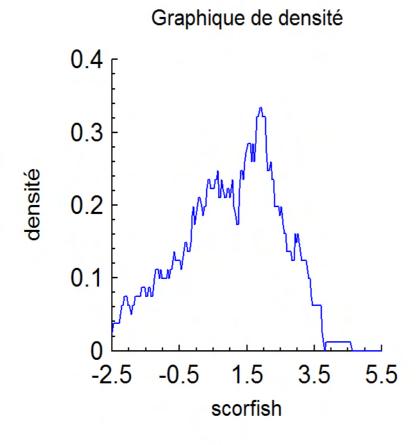
$$f_j(x) = \frac{Fréquence}{Volume}$$

# Fenêtre mobile: cas unidimensionnel

Idée (Parzen-Rosenblatt): un histogramme où chaque classe serait centrée sur l'observation courante

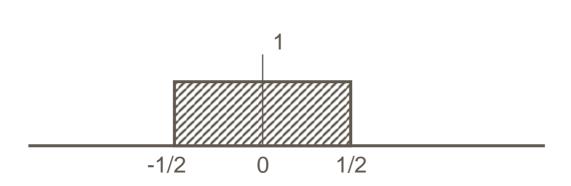


### Fenêtre mobile



$$\hat{f}(x) = n_x / nh$$
  
Estimateur  
discontinu.

### densité



$$\hat{f}(x) = \frac{1}{nh} \sum_{i=1}^{n} k \left( \frac{x - x_i}{h} \right)$$

$$\begin{cases} K(t) = 1 & \text{si} \quad t \in ]-1/2 ; 1/2[] \\ K(t) = 0 & \text{sinon} \end{cases}$$

$$K\left(\frac{x - x_i}{h}\right) = 1 \text{ si } x_i \in \left[ x - \frac{h}{2} ; x + \frac{h}{2} \right]$$

Méthode du noyau 
$$\hat{f}(x) = \frac{1}{nh} \sum_{i=1}^{n} k\left(\frac{x - x_i}{h}\right)$$

k fonction de densité

## Choix du noyau

- K continue, paire, unimodale  $\int_{-\infty}^{+\infty} K(x) dx = 1$ 
  - Exemples

$$K(u) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \exp\left(-\frac{1}{2}u^2\right) \quad K(u) = \frac{3}{4\sqrt{5}} \left(1 - \frac{u^2}{5}\right) \text{ pour } |u| < \sqrt{5} \text{ Epanechnikov}$$

K pas forcément positif

$$K(u) = \frac{105}{64} (1 - u^2)^2 (1 - 3u^2)$$
 pour  $|u| \le 1$  Lejeune

### Quelques résultats théoriques

Il n'existe pas d'estimateur sans biais d'une densité qui soit continu, symétrique en x<sub>i</sub>

$$E(\hat{f}(x)) = f(x) \ \forall x \text{ est impossible}$$

Critère du MISE

$$E\left(\int_{-\infty}^{+\infty} \left(\hat{f}(x) - f(x)\right)^2 dx\right)$$

$$Si \int_{-\infty}^{+\infty} K(x) dx = 1 \int_{-\infty}^{+\infty} x K(x) dx = 0 \text{ et } \int_{-\infty}^{+\infty} x^2 K(x) dx = k_2$$

$$MISE \approx \frac{h^4}{4} k_2 \int_{-\infty}^{+\infty} (f''(x))^2 dx + \frac{1}{nh} \int_{-\infty}^{+\infty} (K(x))^2 dx$$

$$h_{optimal} = k_2^{-\frac{2}{5}} \left[ \int_{-\infty}^{+\infty} (K(x))^2 dx \right]^{\frac{4}{5}} \left[ \int_{-\infty}^{+\infty} (f''(x))^2 dx \right]^{-\frac{1}{5}} n^{-\frac{1}{5}}$$

En substituant hopt qui dépend de f...

$$MISE \simeq \frac{5}{4} k_2^{\frac{2}{5}} \left[ \int_{-\infty}^{+\infty} (K(x))^2 dx \right]^{\frac{4}{5}} \left[ \int_{-\infty}^{+\infty} (f''(x))^2 dx \right]^{\frac{1}{5}} n^{-\frac{4}{5}}$$

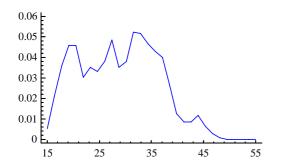
Calcul des variations:

K optimal = Epanechnikov

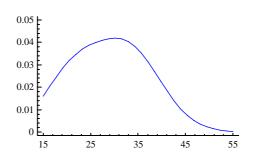
Noyau moins influent que la constante de lissage

## Paramètre de lissage h

- h (ou r) Joue le même rôle que la largeur de classe dans l'histogramme.
- Estimation de h :
  - Méthodes visuelles (si p = 1)
  - Maximum de vraisemblance
- h petit :

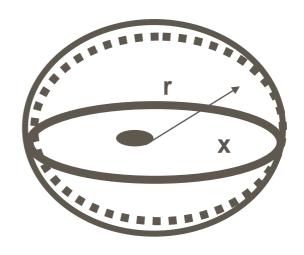


#### h grand:



## Estimation de densité par la méthode du noyau élémentaire

- ⇒ Noyau uniforme
  - On compte le nombre d'observations appartenant à la boule de rayon r.
  - Ce nombre est aléatoire.



- ⇒ Plus proches voisins.
  - k nombre de voisins est fixé.
  - Volume de la boule : aléatoire.

$$f(x) = \frac{k}{nV}$$
 k paramètre à fixer

### noyaux

$$f_{t}(x) = \frac{1}{n_{t}} \sum_{y} k_{t}(x - y)$$

$$\mathbf{k}_{t}(z) = \begin{cases} \frac{1}{V_{r}(t)} & \text{si z' } V_{t}^{-1}z \leq r^{2} \\ 0 & \text{sinon} \end{cases}$$

$$\mathbf{k}_{t}(z) = \frac{1}{C_{0}(t)} \exp\left(-\frac{1}{2} \frac{z'V_{t}^{-1}z}{r^{2}}\right)$$

• Epanechnikov 
$$k_t(z) = C_1(t) \left(1 - \frac{z'V_t^{-1}z}{r^2}\right)$$
 si  $z'V_t^{-1}z \le r^2$ 

$$\left(1 - \frac{z'V_t^{-1}z}{r^2}\right) \text{ si } z'V_t^{-1}z \le r^2$$

$$\mathbf{k}_{t}(z) = C_{2}(t) \left(1 - \frac{z'V_{t}^{-1}z}{r^{2}}\right)^{2}$$

$$k_{t}(z) = C_{3}(t) \left(1 - \frac{z'V_{t}^{-1}z}{r^{2}}\right)^{3}$$

# Estimation de densité versus discrimination linéaire

- Discrimination linéaire :
  - simplicité, robustesse, interprétation
  - inefficace si non linéarités fortes
- Estimation de densité :
  - précision, adaptation aux données
  - calculs complexes, absence d'interprétation

# 4 ème partie: La régression logistique

- IV.1 Le modèle logistique simple
- IV.2 Odds ratios
- IV.3 Interprétation économètrique
- IV.4 Estimation
- IV.5 Tests
- IV.6 Régression logistique multiple
- IV.7 Comparaison avec l'analyse discriminante

Berkson (biostatistique)
Cox
Mc Fadden (économétrie)
1944
1958
1973

## IV.1 Le modèle logistique simple

- Réponse dichotomique : Y = 0 / 1
- Variable explicative : X
- Objectif: Modéliser

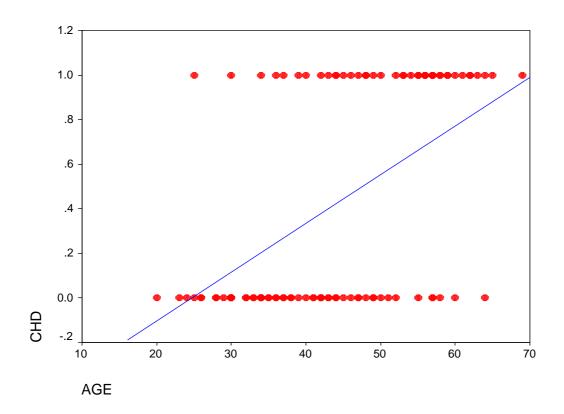
$$\pi(x) = \text{Prob}(Y = 1/X = x)$$

- Le modèle linéaire  $\pi(x) = \beta_0 + \beta_1 x$  convient mal lorsque X est continue.
- Le modèle logistique est plus naturel

# Exemple: Age and Coronary Heart Disease Status (CHD) (Hosmer & Lemeshow; M. Tenenhaus)

#### Les données

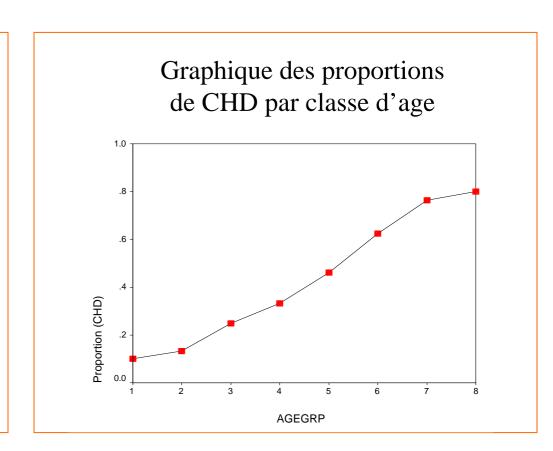
ID	AGRP	AGE	CHD
1	1	20	0
2	1	23	0
3	1	24	0
4	1	25	0
5	1	25	1
:	:	:	:
97	8	64	0
98	8	64	1
99	8	65	1
100	8	69	1



## Description des données regroupées par classe d'age

#### Tableau des effectifs de CHD par classe d'age

		CHD	CHD	Mean
Age Group	n	absent	present	(Proportion)
20-29	10	9	1	0.10
30 - 34	15	13	2	0.13
35 - 39	12	9	3	0.25
40-44	15	10	5	0.33
45 - 49	13	7	6	0.46
50-54	8	3	5	0.63
55 - 59	17	4	13	0.76
60 - 69	10	2	8	0.80
Total	100	57	43	0.43



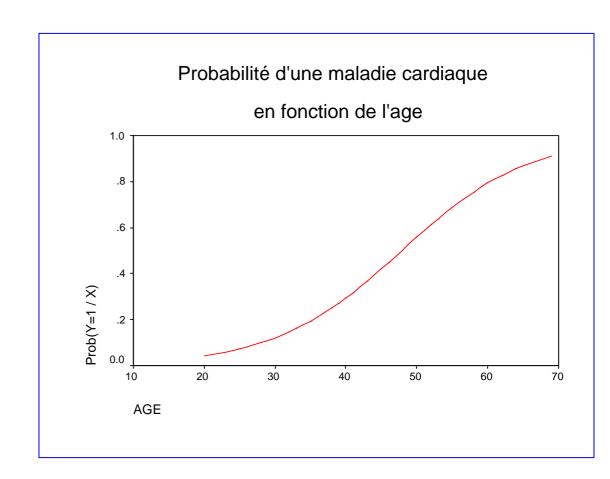
## Le modèle logistique simple

$$\pi(x) = \frac{e^{\beta_0 + \beta_1 x}}{1 + e^{\beta_0 + \beta_1 x}}$$

ou

$$Log(\frac{\pi(x)}{1-\pi(x)}) = \beta_0 + \beta_1 x$$

Fonction de lien : Logit



- Il s'agit bien d'un probléme de régression:
- Modélisation de l'espérance conditionnelle

$$E(Y/X=x)=f(x)$$

- Choix de la forme logistique en épidémiologie:
  - S'ajuste bien
  - Interprétation de  $\beta_1$  en termes d'odds-ratio

#### IV.2 Odds-Ratio

Si X binaire (sujet exposé X=1, non exposé X=0)

$$P(Y = 1/X = 1) = \frac{e^{\beta_0 + \beta_1}}{1 + e^{\beta_0 + \beta_1}} \quad P(Y = 1/X = 0) = \frac{e^{\beta_0}}{1 + e^{\beta_0}}$$

$$OR = \frac{P(Y=1/X=1)/P(Y=0/X=1)}{P(Y=1/X=0)/P(Y=0/X=0)} = e^{\beta_1}$$

#### Odds-Ratio

- Mesure l'évolution du rapport des chances d'apparition de l'événement Y=1 contre Y=0 (la cote des parieurs) lorsque X passe de x à x+1.
- Formule générale:

$$OR = \frac{\pi(x+1)/(1-\pi(x+1))}{\pi(x)/(1-\pi(x))} = e^{\beta_1}$$

## IV.3Interprétation économètrique

- Y possession d'un bien durable par un ménage: manifestation visible d'une variable latente Z inobservable continue.
- Z est l'« intensité du désir » de posséder le bien
- Si Z<seuil Y=0, sinon Y=1
- Le seuil peut être choisi égal à 0

#### Modèle d'utilité

pour le ménage i de caractéristiques  $x_i$  (âge, sexe, revenu, CSP...), la possession du bien procure un niveau d'utilité  $U(1,x_i)$ , la non possession  $U(0,x_i)$ .

$$Y_i = 1 \Leftrightarrow U(1, x_i) > U(0, x_i)$$
  
 $Y_i = 0 \Leftrightarrow U(0, x_i) > U(1, x_i)$ 

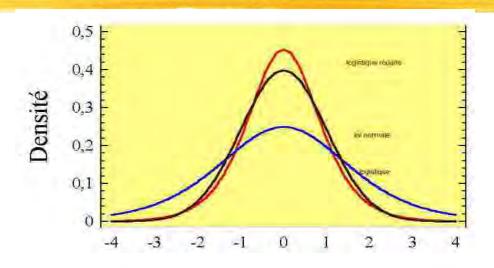
■ Variable latente  $Z_i = U(1,x_i) - U(0,x_i)$ .

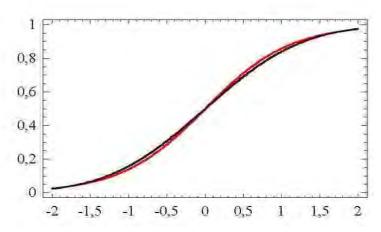
## Modèle d'utilité (suite)

- $Z_i = X_i \beta + \varepsilon_i$
- F fonction de répartition de -ε<sub>i</sub>
- Choix de F:
  - Logistique :modèle logit, régression logistique
  - Normal: modèle probit

## Comparaison logit-probit

- Logit:  $F(x) = 1/(1+e^{-x})$  $E(X) = 0 V(X) = \pi^2/3$
- Peu différent en pratique
- Logit plus simple numériquement





## IV.4 Estimation des paramètres

#### Les données

X	Y
$\mathbf{x}_1$	$\mathbf{y}_1$
•	:
<b>X</b> <sub>i</sub> :	$\mathbf{y_i}$
•	:
$\mathbf{X_n}$	$\mathbf{y_n}$

y<sub>i</sub> = 1 si caractère présent, 0 sinon

#### Le modèle

$$\pi(x_i) = P(Y = 1/X = x_i)$$

$$= \frac{e^{\beta_0 + \beta_1 x_i}}{1 + e^{\beta_0 + \beta_1 x_i}}$$

### Vraisemblance (conditionnelle!)

#### Probabilité d'observer les données

$$[(x_1,y_1), ..., (x_i,y_i), ..., (x_n,y_n)]$$

$$= \prod_{i=1}^{n} Prob(Y = y_i / X = x_i) = \prod_{i=1}^{n} \pi(x_i)^{y_i} (1 - \pi(x_i))^{1-y_i}$$

$$= \prod_{i=1}^{n} \left( \frac{e^{\beta_0 + \beta_1 x_i}}{1 + e^{\beta_0 + \beta_1 x_i}} \right)^{y_i} \left( 1 - \frac{e^{\beta_0 + \beta_1 x_i}}{1 + e^{\beta_0 + \beta_1 x_i}} \right)^{1 - y_i} = L(\beta_0, \beta_1)$$

#### maximum de vraisemblance

 $\hat{\beta}_0$  et  $\hat{\beta}_1$  maximisent  $L(\beta_0, \beta_1) = L(\beta_0)$ 

Maximisation de la log-vraisemblance

$$\ell(\boldsymbol{\beta}) = \log L(\boldsymbol{\beta}) = \sum_{i=1}^{n} \left[ y_i \log \pi_i(x) + (1 - y_i) \log(1 - \pi_i(x)) \right]$$

$$\begin{cases} \frac{\partial \ell(\boldsymbol{\beta})}{\partial \beta_0} = \sum_{i=1}^{n} (y_i - \pi_i(x)) = 0 \\ \frac{\partial \ell(\boldsymbol{\beta})}{\partial \beta_1} = \sum_{i=1}^{n} x_i (y_i - \pi_i(x)) = 0 \end{cases}$$

Estimateurs obtenus par des procédures numériques: pas d'expression analytique

#### Précision (asymptotique) des estimateurs

La matrice

$$V(\hat{\boldsymbol{\beta}}) = \begin{bmatrix} V(\hat{\beta}_0) & Cov(\hat{\beta}_0, \hat{\beta}_1) \\ Cov(\hat{\beta}_0, \hat{\beta}_1) & V(\hat{\beta}_1) \end{bmatrix}$$

est estimée par la matrice

$$\left[-\frac{\partial^2 Log \ L(\boldsymbol{\beta})}{\partial \boldsymbol{\beta}^2}\right]_{\beta=\hat{\boldsymbol{\beta}}}^{-1}$$

$$V(\hat{\boldsymbol{\beta}}) = \begin{bmatrix} -\frac{\partial^{2} \ell(\boldsymbol{\beta})}{\partial \boldsymbol{\beta}^{2}} \end{bmatrix}_{\beta = \hat{\boldsymbol{\beta}}}^{-1}$$

$$= \begin{bmatrix} \sum_{i=1}^{n} \hat{\pi}_{i} (1 - \hat{\pi}_{i}) & \sum_{i=1}^{n} x_{i} \hat{\pi}_{i} (1 - \hat{\pi}_{i}) \\ \sum_{i=1}^{n} x_{i} \hat{\pi}_{i} (1 - \hat{\pi}_{i}) & \sum_{i=1}^{n} x_{i}^{2} \hat{\pi}_{i} (1 - \hat{\pi}_{i}) \end{bmatrix}^{-1}$$

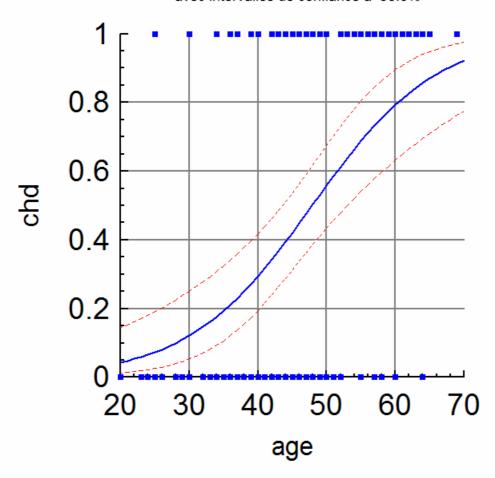
$$= \begin{bmatrix} 1 & x_{1} \\ \vdots & \vdots \\ 1 & x_{n} \end{bmatrix}' \begin{bmatrix} \hat{\pi}_{1} (1 - \hat{\pi}_{1}) & 0 \\ \vdots & \vdots \\ 0 & \hat{\pi}_{n} (1 - \hat{\pi}_{n}) \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & x_{1} \\ \vdots & \vdots \\ 1 & x_{n} \end{bmatrix}^{-1}$$

$$= (\mathbf{X}' \mathbf{V} \mathbf{X})^{-1}.$$

Analysis of Maximum Likelihood Estimates							
		Parameter	Standard	Wald	Pr >	Standardized	Odds
Variable	DF	Estimate	Error	Chi-Square	Chi-Square	Estimate	Ratio
				·	·		
INTERCPT	1	-5.3095	1.1337	21.9350	0.0001	•	•
AGE	1	0.1109	0.0241	21.2541	0.0001	0.716806	1.117

$$\pi(x) = \frac{e^{-5,3095+0,1109x}}{1+e^{-5,3095+0,1109x}}$$

#### Graphique du modèle ajusté avec intervalles de confiance à 95.0%



## IV.5 Tests sur les paramètres

Trois méthodes sont disponibles pour tester l'apport de la variable X au modèle :

$$\mathbf{H}_0: \boldsymbol{\beta}_{\mathbf{j}} = 0$$

1. Le test de Wald

- $H_1: \beta_i \neq 0$
- 2. La méthode du rapport de vraisemblance
- 3. Le test du score

#### Test de Wald

analogue à un test de Student en régression usuelle, si l'on considère la statistique w définie par :

$$w = \frac{\hat{\beta}_1}{\hat{s}(\hat{\beta}_1)}$$

- $\hat{s}(\hat{\beta_1})$  représente l'estimation de l'écart-type de l'estimateur de  $\beta_1$ .
- Sous l'hypothèse H<sub>0</sub>, w² suit approximativement une loi du khi-deux à un degré de liberté.
- Rejet de  $H_0$  si  $w^2 \ge \chi_{1-\alpha}^2(1)$

#### Test du rapport des vraisemblances

L'apport de la variable X est mesuré à l'aide de la statistique :

$$G = -2 \log \left[ \frac{\text{Vraisemblance sans la variable}}{\text{Vraisemblance avec la variable}} \right]$$

sous l'hypothèse H<sub>0</sub> G suit asymptotiquement une loi du khi-deux à un degré de liberté.

Vraisemblance sans la variable:

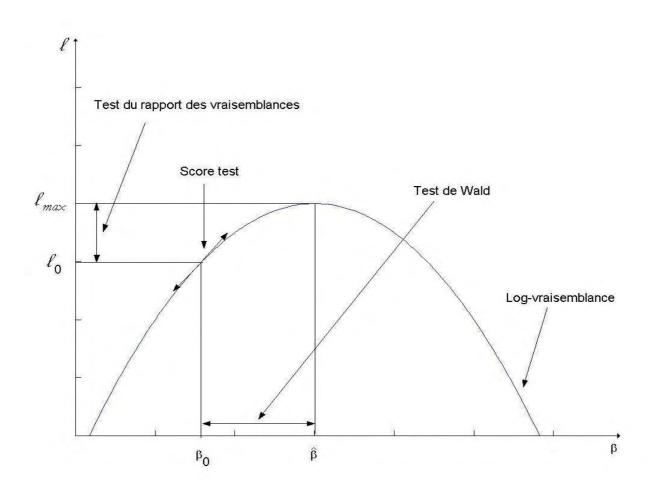
$$\left(\frac{n_1}{n}\right)^{n_1} \left(\frac{n_0}{n}\right)^{n_0}$$

#### Test du score

$$score = U(\beta)'_{\hat{\beta}_{H_0}} \left[ J(\hat{\beta}_{H_0}) \right]^{-1} U(\beta)_{\hat{\beta}_{H_0}}$$

- U vecteur des dérivées partielles de la logvraisemblance estimées
- Le score suit également asymptotiquement sous H<sub>0</sub> une loi du khi-deux à un degré de liberté
- En régression logistique simple, le score est égal à nr², où r est le coefficient de corrélation linéaire (abusif!) entre Y et X

## Comparaison des 3 tests



#### Model Fitting Information and Testing Global Null Hypothesis BETA=0

Criterion	Intercept Only	Intercept and Covariates	Chi-Square for Covariates
AIC	138.663	111.353	
SC	141.268	116.563	•
-2 LOG L	136.663	107.353	29.310 with 1 DF (p=0.0001)
Score	•		26.399 with 1 DF (p=0.0001)

#### Intervalle de confiance de l'odds-Ratio

$$\operatorname{Var}(\hat{\beta}_1) = s_1^2$$

D'où l'intervalle de confiance de OR(1) au niveau 0.95:

$$[e^{\hat{\beta}_1-1.96s_1}, e^{\hat{\beta}_1+1.96s_1}]$$

# Intervalle de confiance de $\pi(x)$ au niveau 95%

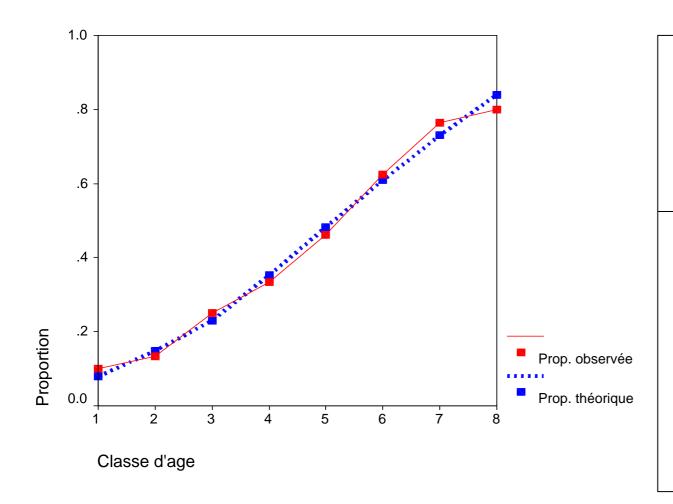
De 
$$Var(\hat{\beta}_0 + \hat{\beta}_1 x) = s_0^2 + s_1^2 x^2 + 2s_{01} x$$

on déduit l'intervalle de confiance de

$$\pi(x) = \frac{e^{\beta_0 + \beta_1 x}}{1 + e^{\beta_0 + \beta_1 x}}$$

$$\left[ \frac{e^{\hat{\beta}_{0} + \hat{\beta}_{1}x - 1.96\sqrt{Var(\hat{\beta}_{0} + \hat{\beta}_{1}x)}}}{1 + e^{\hat{\beta}_{0} + \hat{\beta}_{1}x - 1.96\sqrt{Var(\hat{\beta}_{0} + \hat{\beta}_{1}x)}}}; \frac{e^{\hat{\beta}_{0} + \hat{\beta}_{1}x + 1.96\sqrt{Var(\hat{\beta}_{0} + \hat{\beta}_{1}x)}}}{1 + e^{\hat{\beta}_{0} + \hat{\beta}_{1}x + 1.96\sqrt{Var(\hat{\beta}_{0} + \hat{\beta}_{1}x)}}} \right]$$

## Comparaison entre les proportions observées et théoriques



#### Proportion observée:

$$\sum_{i \in Classe} y_i / n_{Classe}$$

#### Proportion théorique:

$$\sum_{i \in Classe} \hat{\pi}_i / n_{Classe}$$

puisque 
$$E(y_i) = \pi_i$$
  
estimé par  $\hat{\pi}_i$ 

# IV.6 Régression logistique multiple

Généralisation à p variables explicatives  $X_1,...,X_p$ .

$$\pi(x) = P(Y = 1/X = x) = \frac{e^{\beta_0 + \beta_1 x_1 + \dots + \beta_p x_p}}{1 + e^{\beta_0 + \beta_1 x_1 + \dots + \beta_p x_p}}$$

- Estimation par le maximum de vraisemblance
  - Ne converge pas toujours: cas de la séparation complète

#### Probabilités a posteriori et stratification

- Estimer P demande de connaître les vraies probabilités a priori
- Les modifier change seulement  $\beta_0$  en ADL et en logistique:on ajoute  $\ln\left(\frac{p_1}{p_2}\right)$ 
  - Proc DISCRIM
    - PRIORS statement
  - Proc LOGISTIC
    - PEVENT option MODEL statement (SAS 8)
    - PRIOR (ou PRIOREVENT) option SCORE statement (SAS 9)
- Important pour les probabilités , pas pour un score

#### **Tests**

- Tests d'absence d'effet de toutes les variables:  $H_0$  :  $\beta_1 = ..... = \beta_p = 0$ 
  - Rapport de vraisemblance G
  - Score test U
  - Test de Wald
  - Sous  $H_0$ , suivent tous trois asymptotiquement une loi du  $\chi^2$  à p ddl

# IV.7 Comparaison avec l'analyse discriminante

- Avantages proclamés:
  - Unicité et interprétabilité des coefficients (oddsratios)
  - Erreurs standard calculables
  - Modélisation des probabilités
  - Hypothèses plus générales qu'en AD gaussienne
  - Maximum de vraisemblance au lieu de moindres carrés (régression linéaire de Y sur les X<sub>i</sub>)
  - Prise en charge facile des X qualitatifs (logiciels)

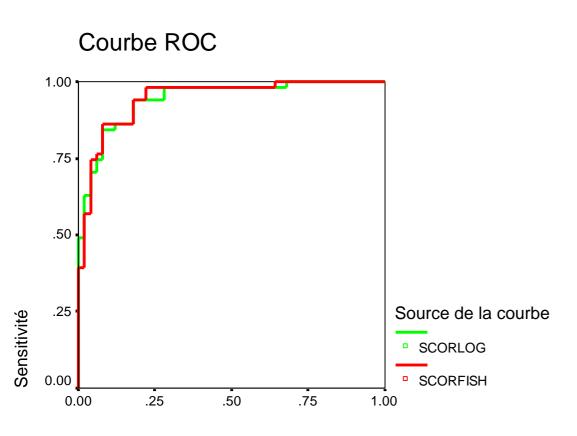
#### Mais:

- Erreurs standard asymptotiques, bootstrap en AD
- Non convergence en cas de séparation parfaite. Fisher existe toujours

- Maximum de vraisemblance conditionnel:non optimal dans le cas gaussien standard
- L'AD peut aussi traiter les variables qualitatives, et de manière plus robuste grâce aux contraintes de sous-espace (Disqual)

- Querelle largement idéologique (modélisation versus analyse des données)
  - L'AD est aussi un modèle, mais sur les lois des X/Y, la logistique sur les lois de Y/X
- En pratique différences peu nettes: fonctions de score souvent très proches
  - « It is generally felt that logistic regression is a safer, more robust bet than the LDA model, relying on fewer assumptions. It is our experience that the models give very similar results, even when LDA is used in inappropriately, such as with qualitative variables. » Hastie and al.(2001)

## Infarctus: comparaison Fisher et logistique

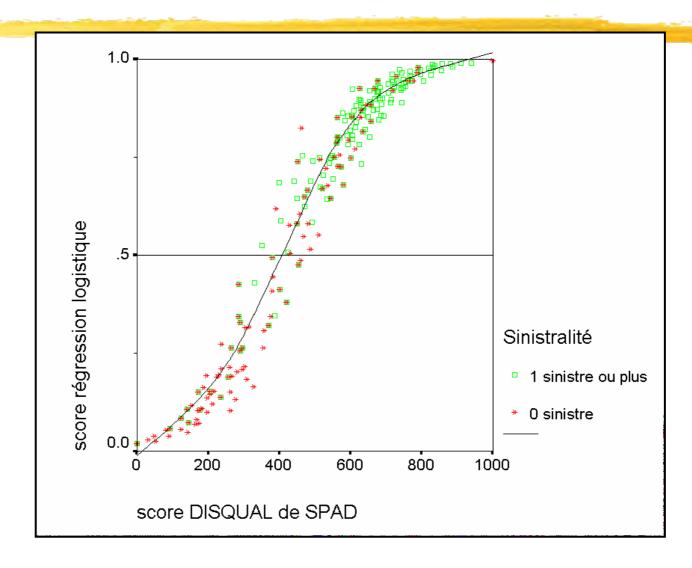


#### Zone sous la courbe

Variable(s) de	Zone
SCORFISH	.945
SCORLOG	.943

1 - Spécificité

### Assurance



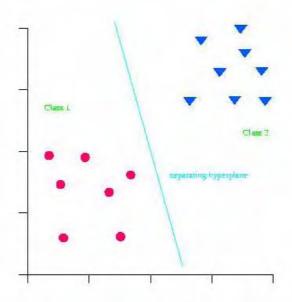
- Usages souvent différents: AD pour classer, logistique pour modéliser (facteurs de risque)
  - Logistique aussi utilisée en scoring
- Si l'objectif est de classer:
  - On ne fait plus de la science mais de l'aide à la décision
  - Mieux vaut essayer les deux méthodes.
  - Mais comment les comparer?
  - Le vrai critère de choix est la performance en généralisation

5ème partie: les SVM (séparateurs à vaste marge ou support vector machines)

## V.1 Du perceptron aux SVM

Algorithme de Rosenblatt (1958), la première
 « machine à apprendre »

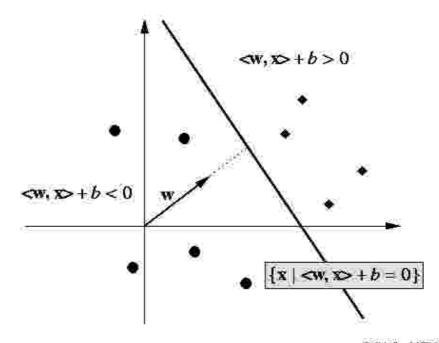
A perceptron algorithm separates linearly separable training data with no error.



# Du perceptron aux SVM

Equation de l'hyperplan séparateur

$$f(\mathbf{x}) = \mathbf{w'x} + b = 0$$



B. Schöllaga, NIPS, 2 Decreation 2001

# Un peu de géometrie

Equation d'un hyperplan:

$$f(\mathbf{x}) = \mathbf{w'x} + b = \mathbf{x'w} + b = 0$$

Coefficients définis à un facteur près:

• b=1 ou 
$$\|\mathbf{w}\| = 1$$

Distance à l'hyperplan:

$$d = \frac{\left|\mathbf{w'x} + b\right|}{\left\|\mathbf{w}\right\|}$$

 Minimiser la somme des distances au plan des observations mal classées

$$Y_i$$
=1 mal classé si w' $x_i$ + $b$ <0  
 $Y_i$ =-1 mal classé si w' $x_i$ + $b$ >0

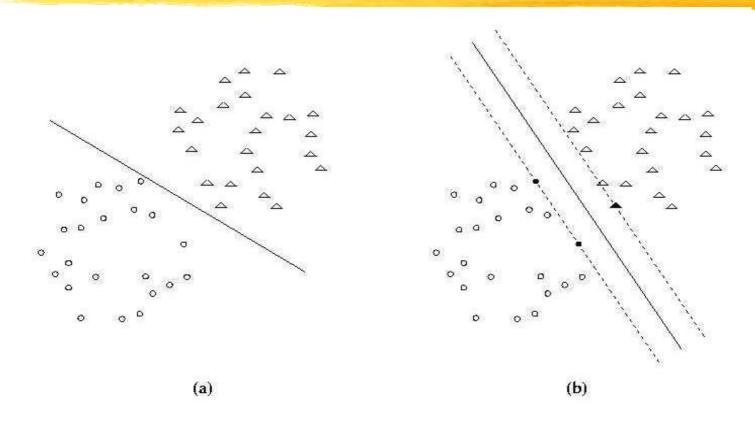
min 
$$(-\sum_{\text{mal classés}} y_i(\mathbf{w'x}_i + b))$$
  
gradient  $\frac{\partial}{\partial \mathbf{w}} = -\sum_{\text{mal classés}} y_i \mathbf{x}_i$   $\frac{\partial}{\partial \mathbf{b}} = -\sum_{\text{mal classés}} y_i$ 

Gradient stochastique (obs. par obs.)

$$\begin{pmatrix} \mathbf{w} \\ b \end{pmatrix}_{n-1} + \rho \begin{pmatrix} y_i \mathbf{x}_i \\ y_i \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} \mathbf{w} \\ b \end{pmatrix}_n$$

- ρ coefficient d'apprentissage
- Solutions multiples dans le cas séparable selon l'initialisation
- Non convergence dans le cas non séparable

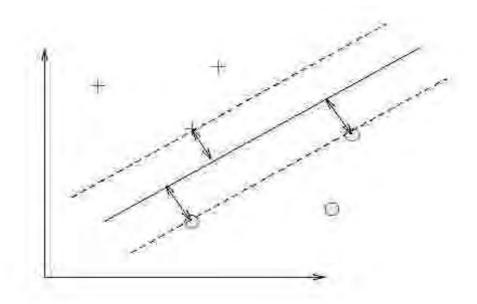
## V.2 L'hyperplan optimal (Vapnik)



Frontière avec « no man's land » maximal, Hyperplan « épais »

# Hyperplan optimal

Maximise la « marge » ou rayon du corridor: distance du point le plus proche à l'hyperplan



# Cas séparable

Marge C: tous les points sont à une distanceC

$$\max C \quad \text{sous } y_i(\mathbf{x}_i'\mathbf{w} + b) \ge C \text{ et } \|\mathbf{w}\| = 1$$

$$\text{contrainte équivalente: } y_i(\mathbf{x}_i'\mathbf{w} + b) \ge C \|\mathbf{w}\|$$

$$\text{ou } \|\mathbf{w}\| = \frac{1}{C} \quad \text{car } \mathbf{w} \text{ et } b \text{ définis à l'échelle près}$$

$$\min \|\mathbf{w}\| \quad \text{sous } y_i(\mathbf{x}_i'\mathbf{w} + b) \ge 1$$

#### Programme quadratique

Lagrangien:

$$\|\mathbf{w}\|^2 - 2\sum \alpha_i \left[ y_i(\mathbf{x}_i \mathbf{w} + b) - 1 \right]$$

D'où:

$$\mathbf{w} = \sum_{i=1}^{n} \alpha_i y_i \mathbf{x}_i \quad \text{ et } \sum_{i=1}^{n} \alpha_i y_i = 0$$

Dual de Wolfe

$$\max \left[ \sum \alpha_i - \frac{1}{2} \sum \sum \alpha_i \alpha_k y_i y_k \mathbf{x}_i \mathbf{x}_k \right]$$

avec 
$$\alpha_i \ge 0$$
 et  $\sum_{i=1}^n \alpha_i y_i = 0$ 

Conditions de Kühn et Tucker:

$$\alpha_{i} \left[ y_{i}(\mathbf{x}_{i}^{'}\mathbf{w} + b) - 1 \right] = 0$$

$$Si \quad \alpha_{i} > 0 \text{ alors } y_{i}(\mathbf{x}_{i}^{'}\mathbf{w} + b) = 1$$

$$Si \quad y_{i}(\mathbf{x}_{i}^{'}\mathbf{w} + b) > 1 \text{ alors } \alpha_{i} = 0$$

- w, donc l'hyperplan, ne dépend que des points supports où les  $\alpha_i$  sont non nuls.

#### Solution

$$\mathbf{w} = \sum_{\alpha_i > 0}^n \alpha_i y_i \mathbf{x}_i$$

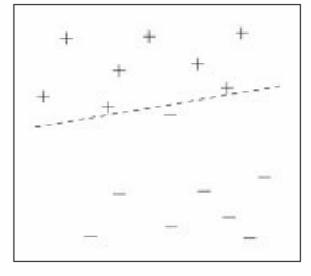
$$f(\mathbf{x}) = \langle \mathbf{w} | \mathbf{x} \rangle + b = \sum_{\alpha_i > 0}^{n} \alpha_i y_i \langle \mathbf{x_i} | \mathbf{x} \rangle + b = \sum_{\alpha_i > 0}^{n} \alpha_i y_i \mathbf{x_i'} \mathbf{x} + b$$

- $f(\mathbf{x})$  ne dépend que des points supports
- est une combinaison linéaire des variables (score)
- $\blacksquare$  règle de décision selon le signe de  $f(\mathbf{x})$

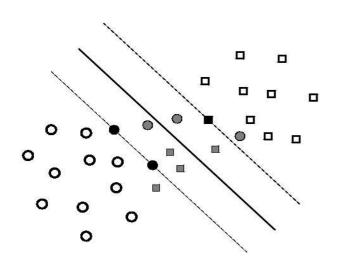
- L'hyperplan optimal ne dépend que des points proches (différe de Fisher)
- VC dimension:

$$h \le \frac{R^2}{C^2} \quad \text{où } \|\mathbf{x}\| \le R$$

- Plus la marge est grande, meilleure est la robustesse en principe.
- Mais pas toujours :



# V.3 Le cas non séparable

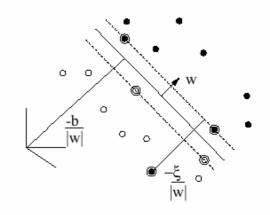


#### Deux solutions:

- modifier le critère
- changer d'espace pour rendre le problème linéairement séparable

Variables d'écart

$$\min \|\mathbf{w}\| \quad \text{sous } y_i(\mathbf{x}_i^{'}\mathbf{w} + b) \ge 1 - \xi_i$$
$$\text{et } \sum \xi_i < \gamma$$



- On borne la proportion de points tombant du mauvais côté.
- La solution ne dépend que des points supports où :  $y_i(\mathbf{x_i'w} + b) > 1 - \xi_i$

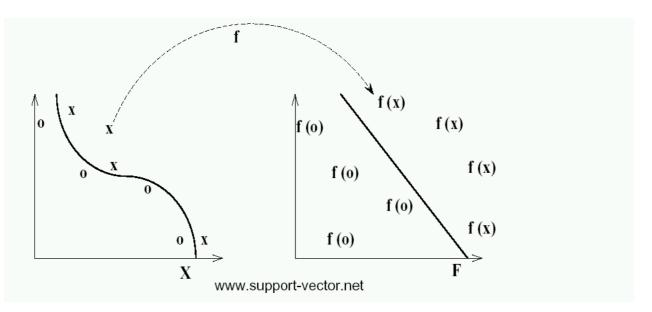
Formulation équivalente:

$$\min \left[ \|\mathbf{w}\|^2 + C \sum \xi_i \right] \quad \text{avec } y_i(\mathbf{x}_i'\mathbf{w} + b) \ge 1 - \xi_i$$

- C contrôle le trade-off entre la marge et l'erreur.
- $0 < \alpha_i < \gamma$

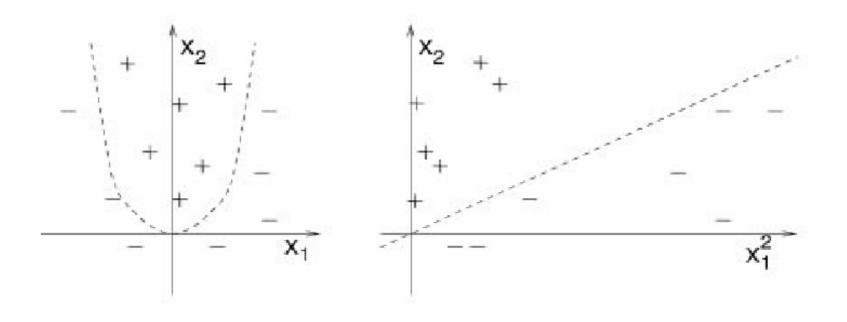
#### SVM non-linéaires

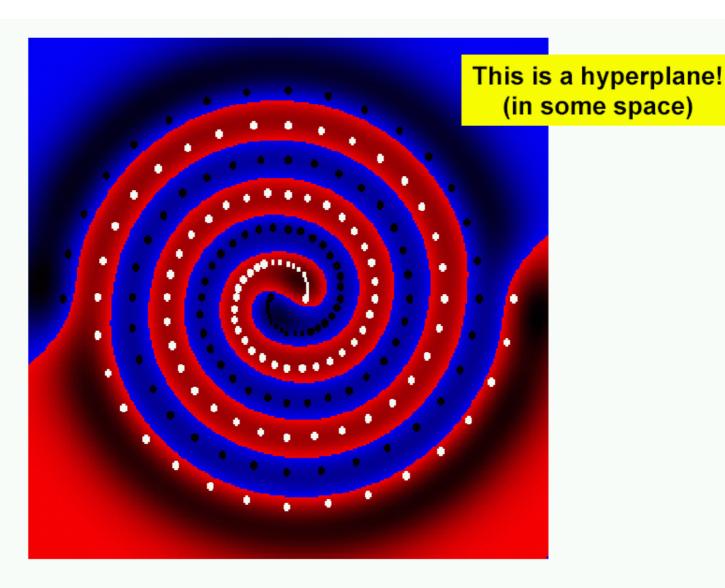
- Passage dans un espace de données transformées (« feature space ») de grande dimension
- Un séparateur linéaire dans Φ(E) donne un séparateur non-linéaire dans E.



**Input Space:**  $\dot{x} = (x_1, x_2)$  (2 Attributes)

**Feature Space:**  $\Phi(\vec{x}) = (x_1^2, x_2^2, \sqrt{2}x_1, \sqrt{2}x_2, \sqrt{2}x_1x_2, 1)$  (6 Attributes)





www.support-vector.net/nello.html

#### Solution

$$\left\{ \max \left[ \sum \alpha_i - \frac{1}{2} \sum \sum \alpha_i \alpha_k y_i y_k \left\langle \Phi(\mathbf{x_i}) \middle| \Phi(\mathbf{x_k}) \right\rangle \right] \\
0 < \alpha_i < C \quad \text{et } \sum \alpha_i y_i = 0 \right.$$

Solution 
$$f(\mathbf{x}) = \sum_{i=1}^{n} \alpha_i y_i \langle \mathbf{\Phi}(\mathbf{x_i}) | \mathbf{\Phi}(\mathbf{x}) \rangle + b$$

Ne dépend que des produits scalaires

# Espaces de Hilbert à noyaux reproduisants

- Noyaux  $K(x,x')=\Phi(x) \Phi(x')$
- Le « kernel trick »:choisir astucieusement K pour faire les calculs uniquement dans l'espace de départ.
- **Exemple:**  $\mathbf{x} = (x_1; x_2)$   $\Phi(\mathbf{x}) = (x_1^2; \sqrt{2}x_1x_2; x_2^2)$
- Dans l'espace d'arrivée:

$$\Phi(\mathbf{x})\Phi(\mathbf{x}') = x_1^2 x_1^{2} + 2x_1 x_2 x_1 x_2 + x_2^2 x_2^{2}$$
$$= (x_1 x_1 + x_2 x_2)^2 = (\mathbf{x} \mathbf{x}')^2$$

On peut donc calculer le produit scalaire dans  $\Phi(E)$  sans utiliser  $\Phi$ 

Solution 
$$f(\mathbf{x}) = \sum_{i \in \text{supports}} \alpha_i y_i K(\mathbf{x}_i; \mathbf{x}) + b$$

- Conditions de Mercer pour avoir un noyau:
  - k(x<sub>i</sub>;x<sub>i</sub>) terme général d'une matrice sdp

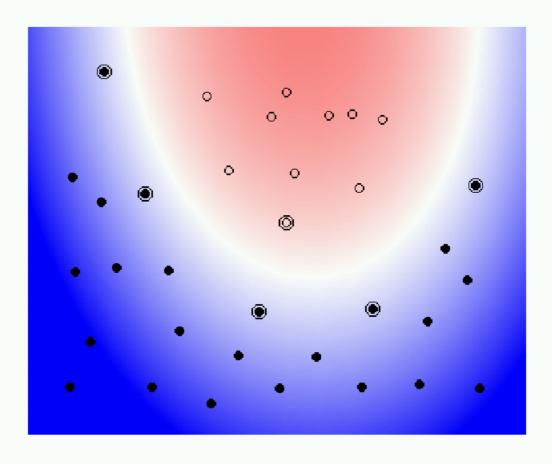
#### Exemples de noyaux

- Linéaire  $K(x;x') = \langle x;x' \rangle$
- Polynomial  $K(x;x')=(\langle x;x'\rangle)^d$  ou  $(\langle x;x'\rangle+1)^d$
- Gaussien (radial basis)

$$K(x;x') = \exp(||x-x'||^2)/\sigma^2$$

#### **Example: SVM with Polynomial of Degree 2**

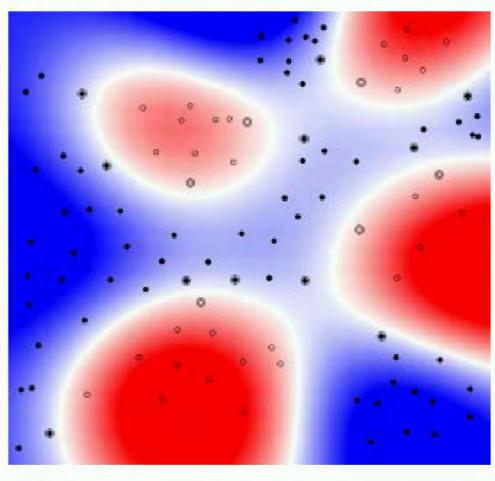
Kernel:  $K(\vec{x}_i, \vec{x}_j) = [\vec{x}_i \cdot \vec{x}_j + 1]^2$ 



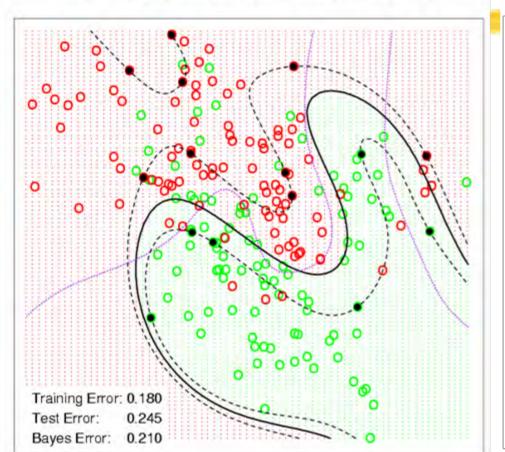
**Joachims** 

#### **Example: SVM with RBF-Kernel**

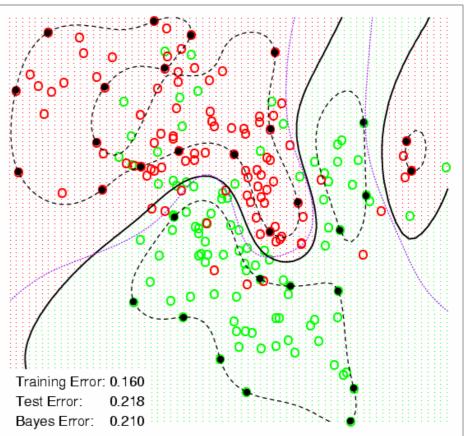
Kernel:  $K(\vec{x}_i, \vec{x}_j) = \exp(-\gamma |\vec{x}_i - \vec{x}_j|^2)$ 



SVM - Degree-4 Polynomial in Feature Space



SVM - Radial Kernel in Feature Space



# Le problème de la généralisation. les SVM évitent :

- Le risque de surapprentissage (« curse of dimensionality »)
- L'infinité de solutions dans le cas séparable (probléme mal posé)

# Le problème de la généralisation. les SVM :

Contrôlent la capacité de généralisation en augmentant la marge car:

$$h \le \frac{R^2}{C^2} \quad \text{où } \|\mathbf{x}\| \le R$$

Ne dépend pas de la dimension de l'espace (éventuellement  $\infty$  )

# Approches voisines

LS-SVM, GDA (Baudat, Anouar): fonction de Fisher dans le feature space

## Quelques références

- http://www.kernel-machines.org
  - Th. Joachims « tutorial SVM »
  - C.Burges « a tutorial on SVM for pattern recognition »
- O.Bousquet « introduction aux SVM », http://www.math.u-psud.fr/~blanchard/gtsvm/intro.pdf
- J.Suykens et al. « Least squares support vector machines », World Scientific, 2002
- Logiciels:
  - http://svm.dcs.rhbnc.ac.uk/pagesnew/GPat.shtml
  - http://www.csie.ntu.edu.tw/~cjlin/

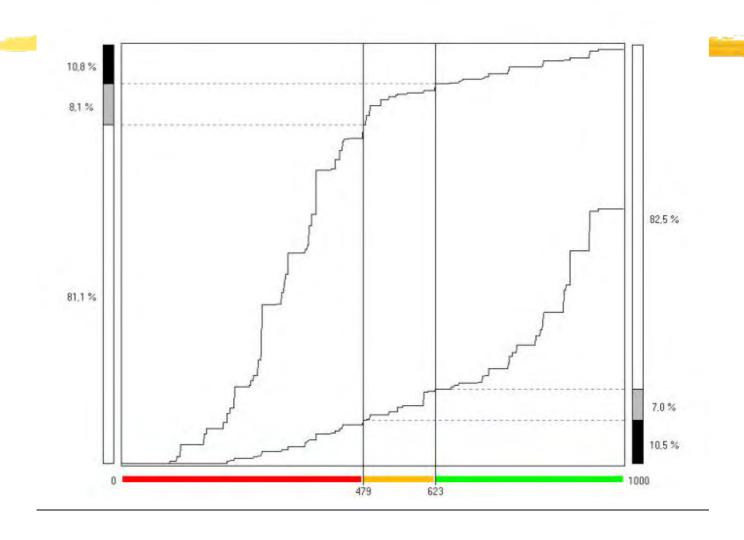
# 6 éme partie: validation

- VI-1 Qualité d'un score
- VI-2 Qualité d'une règle de classement

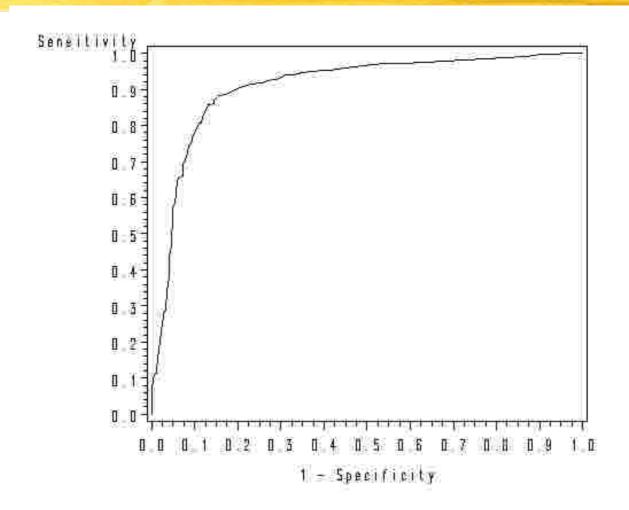
## VI-1 Qualité d'un score

- Qu'il soit obtenu par Fisher, logistique ou autre (une probabilité est un score...)
- Comparaison des distributions du score sur les deux groupes
  - densités
  - fonctions de répartition

# Fonctions de répartition

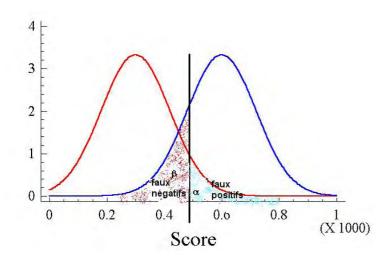


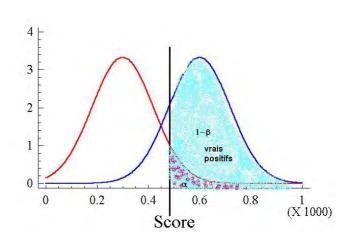
# Courbe ROC



# Courbe ROC: interprétation

- Groupe à détecter G₁: scores élevés
- Sensibilité  $1-\beta = P(S>s/G_1):\%$  de vrais positifs
- Spécificité  $1-\alpha=P(S< s/G_2)$ :% de vrais négatifs

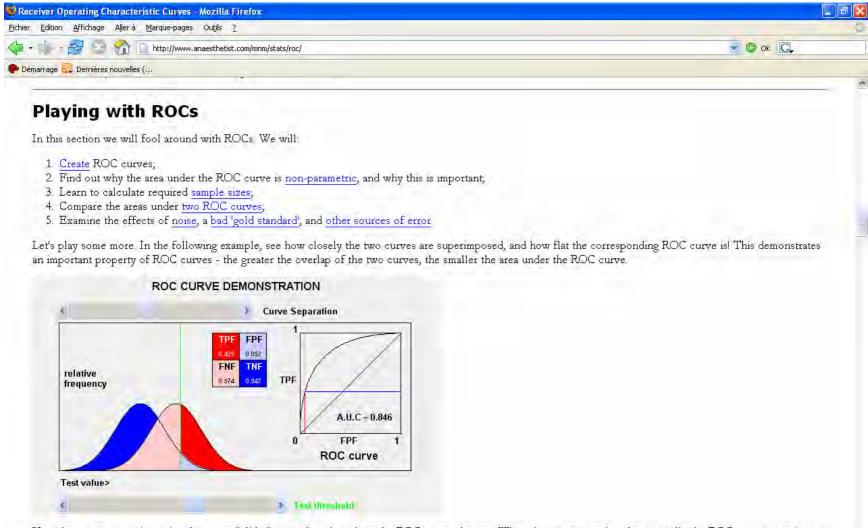




# Courbe ROC: interprétation (2)

- Evolution de 1-β puissance du test en fonction de α, risque de première espèce lorsque le seuil varie
- Proportion de vrais positifs en fonction de la proportion de faux positifs

### Un site: <a href="http://www.anaesthetist.com/mnm/stats/roc/">http://www.anaesthetist.com/mnm/stats/roc/</a>



Vary the curve separation using the upper "slider" control, and see how the ROC curve changes. When the curves overlap almost totally the ROC curve turns into a diagonal line from the bottom left corner to the upper right corner. What does this mean?

# Surface sous la courbe ROC

Surface théorique sous la courbe ROC: P(X<sub>1</sub>>X<sub>2</sub>) si on tire au hasard et indépendemment une observation de G<sub>1</sub> et une observation de G<sub>2</sub>

$$AUC = \int_{s=+\infty}^{s=-\infty} (1 - \beta(s)) d\alpha(s)$$

- Estimation non-paramétrique de la surface:
  - Proportion de paires concordantes  $c = \frac{n_c}{n_1 n_2}$

#### mesures de concordance

- Coefficients d'association entre les probabilités calculées et les réponses observées.
- Paires formées d'une obs où Y=1 et d'une où Y=0 .
  - Nombre de paires  $t=n_1n_2$   $n=n_1+n_2$
- Si l'observation telle que « Y = 1 » a une probabilité estimée que Y = 1, plus grande que celle de l'observation où « Y = 0 » la paire est concordante.
- nc = nombre de paires concordantes; nd = nombre de paires discordantes; t - nc - nd = nombre d'exaequo

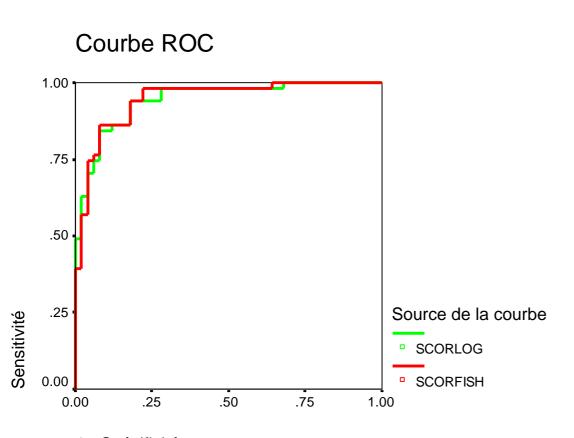
## Courbe ROC: propriétés

- Courbe ROC et surface sont des mesures intrinsèques de séparabilité, invariantes pour toute transformation monotone croissante du score
- La surface est liée aux statistiques U de Mann-Whitney et W de Wilcoxon n<sub>c</sub>= U

$$U+W= n_1n_2+0.5n_1(n_1+1)$$

=AUC=U/n<sub>1</sub>n<sub>2</sub>

## Infarctus: comparaison Fisher et logistique



#### Zone sous la courbe

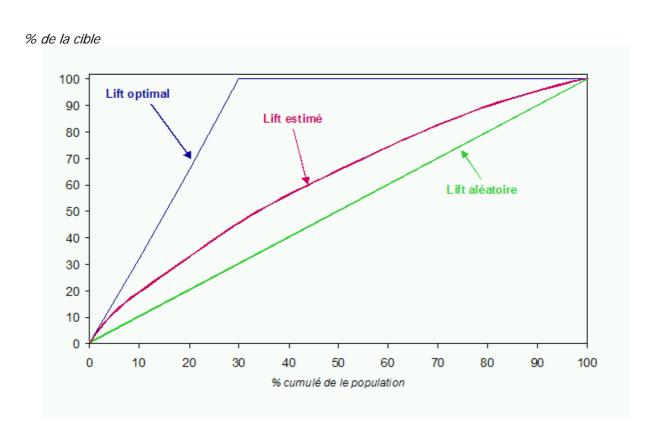
Variable(s) de	Zone
SCORFISH	.945
SCORLOG	.943

1 - Spécificité

#### Autres mesures

- D de Somers = (nc nd) / t
- $\blacksquare$  Gamma = (nc nd) / (nc + nd)
- Tau-a = 2 (nc nd) / n(n-1)
- Indice de Gini
  - Double de la surface entre la courbe ROC et la diagonale
     G=2AUC-1
  - En l'absence d'ex-aequo: G identique au D de Somers
- La capacité prédictive du modèle est d'autant meilleure que ces indices sont proches de 1.

### Courbe de lift



#### Surface sous la courbe lift

Pourcentage d'individus ayant un score>s

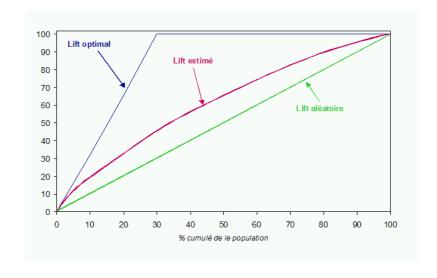
$$p_1(1-\beta) + (1-p_1)\alpha$$

Surface

$$\begin{split} L &= \int (1-\beta)d\left\{p_1(1-\beta) + (1-p_1)\alpha\right\} = \\ &\left[p_1\int (1-\beta)d(1-\beta)\right] + \left[(1-p_1)\int (1-\beta)d\alpha\right] \\ &= \frac{p_1}{2} + (1-p_1)AUC \end{split}$$

## Coefficient Ki (Kxen)

- Ki=(surface entre lift estimé et aléatoire) / (surface entre lift idéal et aléatoire)
- Ki=2(surface ROC)-1



$$Ki = \frac{L - \frac{1}{2}}{\frac{1 - p_1}{2}} = \frac{p_1 + 2(1 - p_1)AUC - 1}{1 - p_1} = 2AUC - 1$$

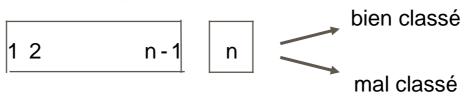
## VI-2 Qualité d'une règle de classement

- Tableau de classement :
  - On classe des observations dont le groupe est connu :

- Pourcentage de bien classés :  $\frac{n_{11} + n_{22}}{n}$
- Taux d'erreur de classement :  $\frac{n_{12} + n_{21}}{n}$

## Sur quel échantillon faire ce tableau?

- Échantillon test d'individus supplémentaires.
  - Si on reclasse l'échantillon ayant servi à construire la règle (estimation des coefficients) : «méthode de resubstitution»
     ⇒ BIAIS
  - surestimation du pourcentage de bien classés.
- Solutions pour des échantillons de petite taille : Validation croisée
  - n discriminations avec un échantillon test d'une unité : % de bien classés sans biais (mais variance souvent forte)

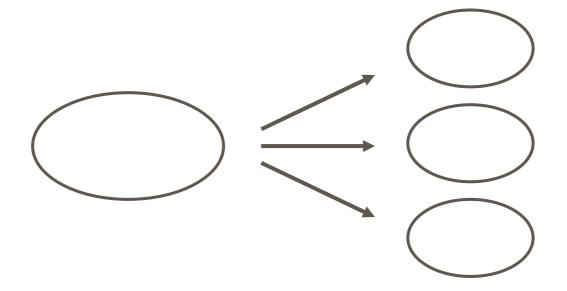


## Bootstrap

B analyses discriminantes d'où distributions empiriques des coefficients et du % de bien classés.

Échantillon

B Réplications par tirage avec remise de n parmi n



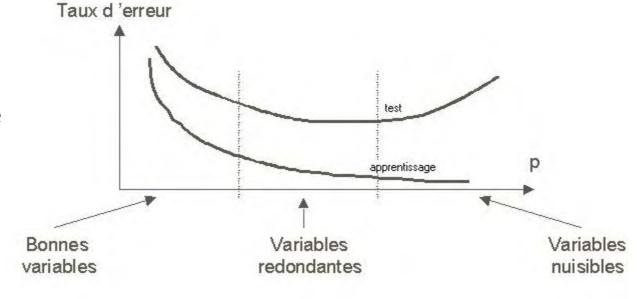
## Septième partie: du choix de modèles à la théorie de l'apprentissage statistique

- VII.1 Sélection de variables
- VII.2 Choix de modèles par vraisemblance pénalisée
- VII.3 L'apprentissage selon Vapnik

## VII.1 Sélection de variables Réduire le nombre de prédicteurs

#### Pourquoi ?

- Économie
- Pertinence
- Stabilité



#### Comment ?

- Recherche exhaustive 2<sup>p</sup>-1 sous-ensembles
- Méthodes pas à pas ascendantes, descendantes

#### Critères

- Le % de bien classés n'est pas utilisé dans les logiciels classiques (SAS, SPSS...): trop de calculs.
- Algorithmes usuels en analyse discriminante:
  - Critère  $\Lambda$  de Wilks :  $\Lambda = |\mathbf{W}|/|\mathbf{V}|$ 
    - On recherche à minimiser  $\Lambda$  : équivaut à maximiser  $D^2$  pour k=2
    - Suppose implicitement la normalité
  - Méthodes pas à pas : non optimales.
  - Pour k=2 recherche exhaustive par l'algorithme de Furnival et Wilson.

#### Tests de variables en AD

Test d'apport d'une variable : Sous l'hypothèse de non apport : , , , ,

$$\frac{n-k-p}{k-1} \left( \frac{\Lambda_p}{\Lambda_{p+1}} - 1 \right) \sim F_{k-1; n-k-p}$$

Test de non discrimination : (analyse de variance multidimensionnelle)

$$k = 3 \qquad \frac{1-\sqrt{\Lambda}}{\sqrt{\Lambda}} = \frac{p}{n-p-2} \text{ F(2p; n-p-2)}$$

pour k>3 approximations

# Sélection de variables en régression logistique

- Méthode ascendante :
  - Selon le score dans la proc logistic de SAS
- Méthode descendante:
  - Selon la statistique de Wald dans la proc logistic de SAS

## VII.2 Choix de modèles par vraisemblance pénalisée

Comparer des modèles ayant des nombres de paramètres différents: K nombre de paramètres à estimer.

Critère d'Akaïke:

$$AIC = -2 ln(L) + 2K$$

Critère de Schwartz :

$$\blacksquare BIC = -2 \ln(L) + K \ln(n)$$

On préférera le modèle pour lequel ces critères ont la valeur la plus faible. AIC et BIC ne sont semblables qu'en apparence

#### Théories différentes

AIC : approximation de la divergence de Kullback-Leibler entre la vraie distribution f et le meilleur choix dans une famille paramétrée

$$I(f;g) = \int f(t) \ln \frac{f(t)}{g(t)} dt = E_f(\ln(f(t)) - E_f(\ln(g(t)))$$

Asymptotiquement:

$$E_{\hat{\theta}}E_f(\ln(g(t;\hat{\theta})) \sim \ln(L(\hat{\theta})) - k$$

#### BIC : choix bayesien de modèles

m modèles  $M_i$  paramétrés par  $\theta_i$  de probabilités *a priori*  $P(M_i)$  égales. Distribution *a priori* de  $\theta_i$  pour chaque modèle  $P(\theta_i / M_i)$ .

Distribution *a posteriori* du modèle sachant les données ou vraisemblance intégrée P(x/M<sub>i</sub>)

Choix du modèle le plus probable a posteriori revient à maximiser

$$\ln(P(\mathbf{x}/M_i) \sim \ln(P(\mathbf{x}/\hat{\theta}_i, M_i) - \frac{k}{2}\ln(n))$$

$$P(M_i / \mathbf{x}) = \frac{e^{-0.5BIC_i}}{\sum_{i=1}^{m} e^{-0.5BIC_j}}$$

### Comparaison AIC BIC

- Si *n* tend vers l'infini la probabilité que le *BIC* choisisse le vrai modèle tend vers 1, ce qui est faux pour l'*AIC*.
- A/C va choisir le modèle qui maximisera la vraisemblance de futures données et réalisera le meilleur compromis biaisvariance
- L'AIC est un critère prédictif tandis que le BIC est un critère explicatif.
- Pour *n* fini: résultats contradictoires. *BIC* ne choisit pas toujours le vrai modèle: il a tendance à choisir des modèles trop simples en raison de sa plus forte pénalisation

#### AIC BIC réalistes?

- Vraisemblance pas toujours calculable.
- Nombre de paramétres non plus: ridge, PLS etc.
- « Vrai » modèle?
  - « tous les modèles sont faux ; certains sont utiles » G.Box

## Vapnik: choisir selon la VC dimension

## VII.3 : La théorie de l'apprentissage statistique

Une introduction aux théories de V. Vapnik (rédigée en collaboration avec Michel Bera, Kxen)

Un mathématicien russe arrivé aux USA en 92, qui travaille depuis chez NEC après les Bell (aujourd'hui AT&T) Labs.

Premiers papiers en russe dès 1972.

Premier livre chez Springer Verlag en 1982

US Medal en sciences en 1992.

Un troisième livre (800 pages) chez J. Wiley, en 1998

Norbert Wiener 1948

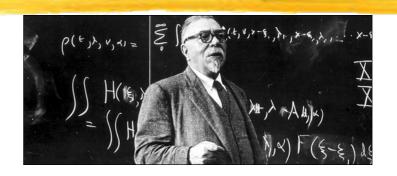


Image courtesy of the Research Laboratory of Electronics at MIT.

Frank Rosenblatt 1962



Vladimir Vapnik 1982



## Le problème de la boîte noire et l'apprentissage supervisé

- Etant donnée une entrée x, un système non déterministe renvoie une variable y = f(x)+e. On dispose de n paires (x<sub>i</sub>,y<sub>i</sub>) et on cherche une fonction qui approxime la fonction inconnue f.
- Deux conceptions:
  - Une bonne approximation est une fonction proche de f
  - Une bonne approximation est une fonction qui donne un taux d'erreur voisin de celui de la boîte noire

## Risque d'apprentissage

- Apprentissage "supervisé"
- Y réponse à prédire, X prédicteurs
  - Y numérique régression ; binaire (-1;+1) discrimination
- Un modèle calcule un prédicteur
- où:  $\hat{y} = f(X, w)$ 
  - f classe de fonction
  - w est un paramètre qui définit le modèle, estimé sur l'ensemble d'apprentissage

- Fonction de perte  $L(y;f(\mathbf{x},\mathbf{w}))$ 
  - Régression  $L(y;f(\mathbf{x},\mathbf{w}))=(y-f(\mathbf{x}))^2$
  - Discrimination: taux (ou coût) d'erreur de classement
    - y et  $\hat{y}$  à valeurs dans  $\{-1;+1\}$

$$L(y; \hat{y}) = \frac{1}{2} |y - \hat{y}| = \frac{1}{4} (y - \hat{y})^2$$

Risque (erreur de généralisation sur de nouvelles données z = (X, y))

$$R = E(L) = \int L(z, w) dP(z)$$

- Objectif impossible: minimiser sur w le Risque
  - P(z) probabilité inconnue

On dispose seulement de n cas d'apprentissage  $(z_1, ..., z_n)$  tirés suivant la loi P(z), au lieu de minimiser R, on minimise le Risque Empirique :

$$R_{emp} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} L(y_i; f(\mathbf{x}_i; \mathbf{w}))$$

- Problème central en théorie de l'apprentissage:
   Quelle est la relation entre le Risque R et le
  - Quelle est la relation entre le Risque R et le risque empirique  $R_{emp}$ ?

Quelle est la capacité de généralisation de ce genre de modèle?

#### Le dilemme biais-variance

- Modèle y=f(x )+ε, f estimé sur données d'apprentissage
- Erreur de prédiction  $y_0 \hat{y}_0 = f(x_0) + \varepsilon \hat{f}(x_0)$ Doublement aléatoire
- Erreur quadratique moyenne de prédiction (risque R)

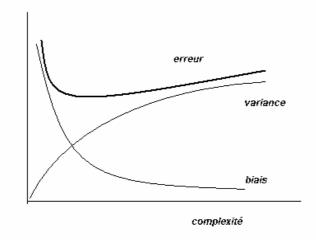
$$E(y_0 - \hat{y}_0)^2 = \sigma^2 + E(f(x_0) - \hat{f}(x_0))^2 = \sigma^2 + (E(\hat{f}(x_0)) - f(x_0))^2 + V(\hat{f}(x_0))$$

biais

variance

$$E(y_0 - \hat{y}_0)^2 = \sigma^2 + E(f(x_0) - \hat{f}(x_0))^2 = \sigma^2 + (E(\hat{f}(x_0)) - f(x_0))^2 + V(\hat{f}(x_0))$$

- premier terme: aléa irréductible
- deuxième terme: carré du biais du modèle
- troisième terme: variance de la prédiction



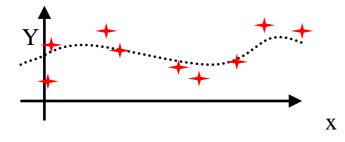
Plus un modèle sera complexe plus le biais sera faible, mais au détriment de la variance.

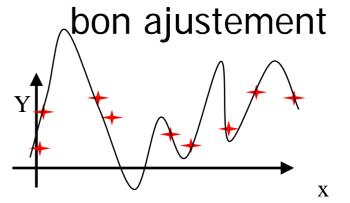
Mais comment mesurer la complexité?

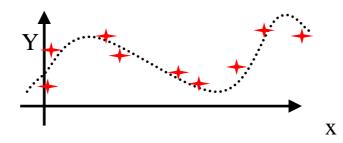
#### Robustesse

 Modèle robuste: erreurs en apprentissage et en généralisation du même ordre de grandeur

#### Modele robuste





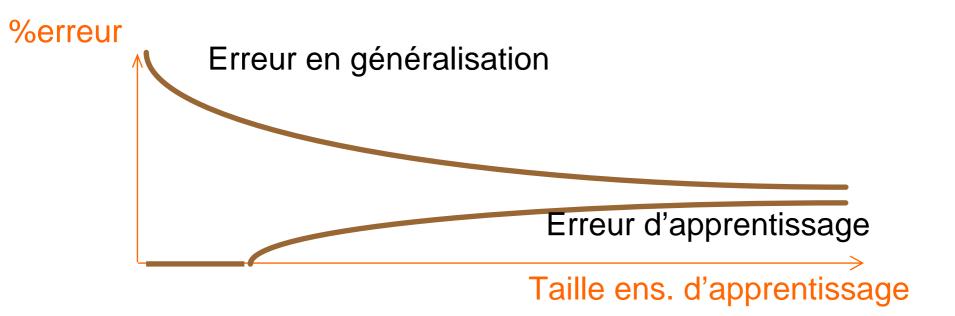


## Compromis

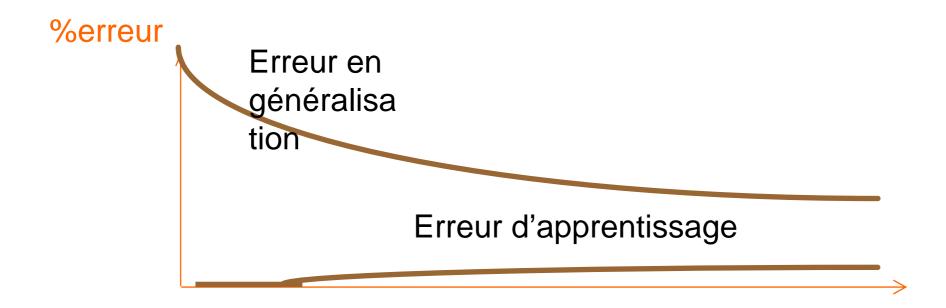
#### Consistence

Un processus d'apprentissage est consistent si l'erreur sur l'ensemble d'apprentissage converge, lorsque la taille de cet ensemble augmente, vers l'erreur en généralisation.

## Apprentissage consistent



### Apprentissage non consistent



Taille ens. d'apprentissage

# Les quatre piliers de la théorie de l'apprentissage

- 1 Consistence (garantit la généralisation)
  - Sous quelles conditions un modèle peut-il généraliser?
- 2 Vitesse de convergence en fonction du nombre d'exemples (mesure de la généralisation)
  - Comment s'améliore la généralisation lorsque le nombre d'exemples augmente ?

# Quatre piliers de la théorie de l'apprentissage

- 3 Contrôle de la capacité de généralisation
  - Comment contrôler efficacement la généralisation à partir de l'information contenue dans un ensemble d'apprentissage de taille finie ?
- 4 Construire des algorithmes d'apprentissage
  - Existe-t-il une stratégie pour construire des algorithmes qui garantissent, mesurent et contrôlent la capacité de généralisation de modèles d'apprentissage?

#### La VC dimension

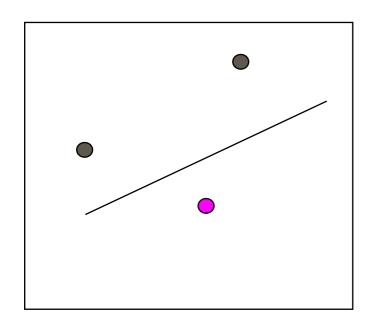
- Dimension de Vapnik-Cervonenkis: une mesure du pouvoir séparateur (complexité) d'une famille de fonctions  $f(X,w): \mathbb{R}^p \to \mathbb{R}$
- VC dimension : un nombre entier attaché à une famille F de fonctions
- Chaque f de F c'est-à-dire, pour un w donné peut-être utilisé pour de la classification :
  - f(X,w) >= 0: X classé en 1
  - f(X,w) < 0 : X classé en -1

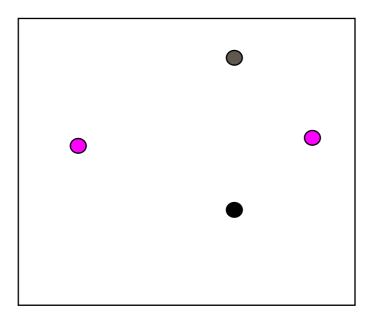
#### VC dimension suite

- Pour un échantillon de n points  $(x_1, ..., x_n)$  de  $\mathbb{R}^p$  Il existe  $2^n$  manières différentes de séparer cet échantillon en deux souséchantillons
- Un ensemble F de fonctions f(X,w) "hache" (shatters) l'échantillon si les  $2^n$  séparations peuvent être faites par des f(X,w) différentes de la famille F

## Exemple

En 2-D, les fonctions linéaires (droites) peuvent "hacher" 3 points, mais pas 4





Aucune ligne droite ne peut séparer les points noirs des points roses

# Un ensemble de fonctions de $\mathbb{R}^{p} \rightarrow \mathbb{R}$ a la dimension h si :

- Il existe un jeu de h points de  $\mathbb{R}^p$  qui peut être "haché", quel que soit l'étiquetage des points
- Aucun ensemble de h+1 points ne peut être haché par cet ensemble de fonctions.

## Quelques exemples

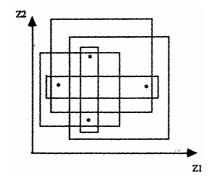
- La VC dimension de l'ensemble des hyperplans de  $\mathbb{R}^p$  est p+1
- Hyper-rectangles de  $\mathbb{R}^p$  parallèles aux axes

$$h=2p$$

(V.Cherkassky, F.Mulier, 1998)

Sphères de  $\mathbb{R}^{p}$ 

$$h=p+1$$



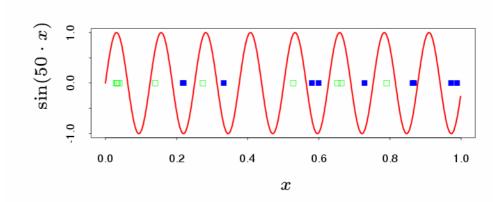
### Mais les VC dimensions ne sont PAS égales au nombre de paramètres libres

La VC dimension de l'ensemble de fonctions

$$f(x,w) = sign (sin (w.x)),$$
  
 $c < x < 1, c > 0,$ 

avec un paramètre libre w est infinie.

Hastie et al. 2001



### Deux cas importants:

#### a) régression ridge

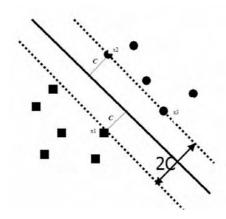
La VC dimension de l'ensemble des indicatrices linéaires  $f(X, \mathbf{w}) = sign\left(\sum_{i=1}^{p} (w_i x_i) + 1\right)$  $\|X\| \le R$ 

satisfaisant à la condition :  $||W||^2 = \sum_{i=1}^p w_i^2 \le \frac{1}{C}$ 

dépend de C et peut prendre toute valeur de 0 à p+1.

$$h \le \min \left| ent\left(\frac{R^2}{C^2}\right); p \right| + 1$$

### b) L'hyperplan de marge maximale



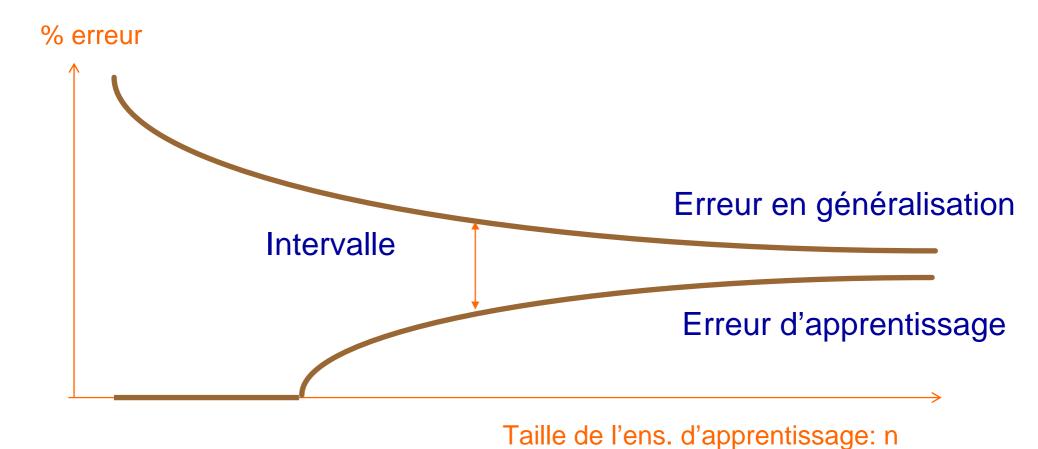
Même résultat:

$$h \le \min \left[ ent \left( \frac{R^2}{C^2} \right); p \right] + 1$$

#### Théorème de Vapnik :

- Q : Quelles sont les conditions nécessaires et suffisantes pour assurer la consistence ?
- R: Le processus d'apprentissage est consistent si et seulement si la famille de modèles a une VC dimension finie h
- La VC dimension finie ne garantit pas seulement la généralisation, mais c'est LA SEULE MANIERE qui permet à la généralisation de se produire.

#### Vitesse de convergence



#### Vitesse de convergence (2)

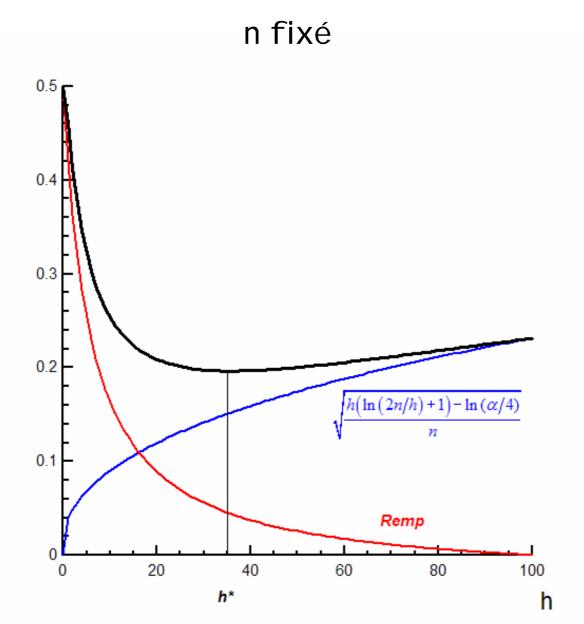
- Q : Quelle est la différence entre les erreurs d'apprentissage et de test pour une taille donnée de l'ensemble d'apprentissage ?
- R: La différence entre les erreurs d'apprentissage et de test dépend du rapport entre la VC dimension, *h*, et la taille de l'ensemble d'apprentissage, *n*.

#### Inégalité de Vapnik

Avec la probabilité 1- α:

$$R < R_{\text{emp}} + \sqrt{\frac{h(\ln(2n/h) + 1) - \ln(\alpha/4)}{n}}$$

- ne fait pas intervenir p mais la VC dimension h
- Ne fait pas intervenir la distribution de probabilité P



# De Guillaume d'Ockham à Vapnik



wikipedia

Guillaume d'Occam (1285 - 3 avril 1349), dit le « docteur invincible » franciscain philosophe logicien et théologien scolastique.

Etudes à Oxford, puis Paris. Enseigne quelques années à Oxford.

Accusé d'hérésie, convoqué pour s'expliquer à Avignon, excommunié, se réfugie à Munich, à la cour de Louis de Bavière, lui-même excommunié. Meurt de l'épidémie de peste noire.

A inspiré le personnage du moine franciscain Guillaume de Baskerville dans le « Nom de la rose » d'Umberto Eco. Premier jour, vêpres : « il ne faut pas multiplier les explications et les causes sans qu'on en ait une stricte nécessité. »

# Le rasoir d'Ockham ou principe de parcimonie

Principe de raisonnement attribué à Ockham : « Les multiples ne doivent pas être utilisés sans nécessité » (*pluralitas non est ponenda sine necessitate*).

#### Rasoir d'Ockham et science moderne

Le rasoir d'Ockham n'est malheureusement pas un outil très incisif, car il ne donne pas de principe opératoire clair pour distinguer entre les hypothèses en fonction de leur complexité : ce n'est que dans le cas où deux hypothèses ont la même vraisemblance qu'on favorisera l'hypothèse la plus simple (ou parcimonieuse). Il s'agit en fait d'une application directe du théorème de Bayes où l'hypothèse la plus simple a reçu la probabilité a priori la plus forte. Des avatars modernes du rasoir sont les mesures d'information du type AIC, BIC où des mesures de pénalité de la complexité sont introduites dans la log-vraisemblance.

## De Guillaume d'Ockham à Vapnik

Si deux familles de modèles expliquent les données avec une qualité égale, alors la famille qui a la plus faible VC dimension doit être préférée.

<u>1re découverte</u>: La VC (Vapnik-Chervonenkis) dimension mesure la complexité d'une famille de modèles.

#### De Guillaume d'Ockham à Vapnik

Si deux modèles expliquent les données avec une qualité égale, alors celui qui provient d'une famille à plus faible VC dimension a une meilleure performance en généralisation.

<u>2ème découverte</u>: La VC dimension peut être reliée à des résultats de généralisation (résultats sur de nouvelles données).

#### De Guillaume d'Ockham à Vapnik

Pour construire le meilleur modèle à partir de données, il faut tenter d'optimiser à la fois sa performance sur l'ensemble d'apprentissage,

et sa performance de généralisation tirée de la VC dimension : pour ce faire, il faut parcourir une suite de familles d'applications pour y construire ce modèle

<u>3ème découverte</u>: Au lieu d'observer des différences entre des modèles, mieux vaut les contrôler..

Contrôle de la Capacité de Généralisation

$$R < R_{\text{emp}} + \sqrt{\frac{h(\ln(2n/h) + 1) - \ln(\alpha/4)}{n}}$$

- Risque = Risque d'Apprentissage + Intervalle de Confiance
- Minimiser la seule erreur d'apprentissage ne donnera pas une espérance d'erreur faible (une bonne généralisation)
- minimiser la <u>somme</u> de l'erreur d'apprentissage et de l'intervalle de confiance.

# Principe de minimisation structurée du risque (SRM) (1)

$$R < R_{\text{emp}} + \sqrt{\frac{h\left(\ln\left(2n/h\right) + 1\right) - \ln(\alpha/4)}{n}}$$

- lorsque n/h est faible (h trop grand), le deuxième terme est grand
- L'idée générale du SRM est de minimiser la somme des deux termes à la droite de l'inéquation.

# Principe de minimisation structurée du risque (SRM)(2)

Considérons une structure  $S_1 \subset S_2 \subset ... \subset S_L$  sur l'ensemble des fonctions vérifiant la propriété  $h_1 < h_2 < ... < h_L$ 

Pour chaque élément  $S_i$  de la structure, l'inégalité est valide

$$R < R_{\text{emp}} + \sqrt{\frac{h_i \left(\ln\left(2n/h_i\right) + 1\right) - \ln(\alpha/4)}{n}}$$

SRM: Trouver i tel que la somme devienne minimale,

#### Application du principe SRM

- La structure  $S_i$  (familles de modèles) peut être contrôlée par :
  - Architecture de réseaux de neurones
  - Degré d'un polynôme
  - Méthodologie d'apprentissage
    - Contrôle des poids dans un réseau de neurones, ...

### Avec/sans l'approche SRM de Vapnik

#### Sans le SRM:

- Hypothèses sur la distribution statistique (inconnue) des données
- Un grand nombre de dimensions signifie un modèle à grand nombre de paramètres, ce qui pose des problèmes de généralisation
- Modéliser revient à chercher le meilleur ajustement

#### Avec le SRM:

- On étudie la famille de modèles, contrôlant sa VC dimension h
- Le nombre de paramètres peut être très grand, car on contrôle par définition la généralisation
- Modéliser c'est rechercher le meilleur compromis entre ajustement et robustesse

Borne supérieure trop grande, mais:

Théorème (Devroye, Vapnik):

Pour toute distribution le SRM fournit la meilleure solution possible avec probabilité 1

(universally strongly consistent)

#### Contrôle de h

- h doit être fini
- h/n doit être petit: si n augmente, on peut augmenter la complexité du modèle
- h décroit avec:
  - Réduction de dimension (cf. Disqual)
  - La marge (SVM)
  - k en régression ridge
- Mais h difficile à obtenir

#### Les 3 échantillons:

- Apprentissage: pour estimer les paramètres des modèles
- Test : pour choisir le meilleur modèle
- Validation : pour estimer la performance sur des données futures

Rééchantillonner: validation croisée, bootstrap

Modèle final: avec toutes les données disponibles

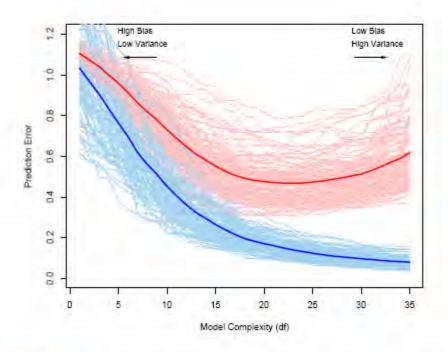


FIGURE 7.1. Behavior of test sample and training sample error as the model complexity is varied. The light blue curves show the training error err, while the light red curves show the conditional test error Err<sub>T</sub> for 100 training sets of size 50 each, as the model complexity is increased. The solid curves show the expected test error Err and the expected training error E[err].

### Principes d'induction

- Ne pas chercher à résoudre un problème plus général que nécessaire
  - Ne pas estimer une densité si on veut estimer une fonction
  - Ne pas estimer une fonction si on veut seulement estimer une valeur en un point

# 8 ème partie : arbres de décision

## Les méthodes de segmentation

Développées autour de 1960 et très utilisées en marketing, ces méthodes délaissées par les statisticiens ont connu un regain d'intérêt avec les travaux de Breiman & al. (1984) qui en ont renouvelé la problématique: elles sont devenues un des outils les plus populaires du data mining ou fouille de données en raison de la lisibilité des résultats. On peut les utiliser pour prédire une variable Y quantitative (arbres de régression) ou qualitative (arbres de décision, de classification, de segmentation) à l'aide de prédicteurs quantitatifs ou qualitatifs. Le terme de partitionnement récursif est parfois utilisé

- Les méthodes de segmentation sont des méthodes à but explicatif qui résolvent les problèmes de discrimination et de régression en divisant successivement l'échantillon en sousgroupes.
- Il s'agit de sélectionner parmi les variables explicatives celle qui est la plus liée à la variable à expliquer. Cette variable fournit une première division de l'échantillon en plusieurs sous-ensembles appelés segments (on présentera plus tard des critères permettant de diviser un segment).
- Puis on réitère cette procédure à l'intérieur de chaque segment en recherchant la deuxième meilleure variable, et ainsi de suite ...
- Il s'agit donc d'une classification descendante à but prédictif opérant par sélection de variables : chaque classe doit être la plus homogène possible vis à vis de Y

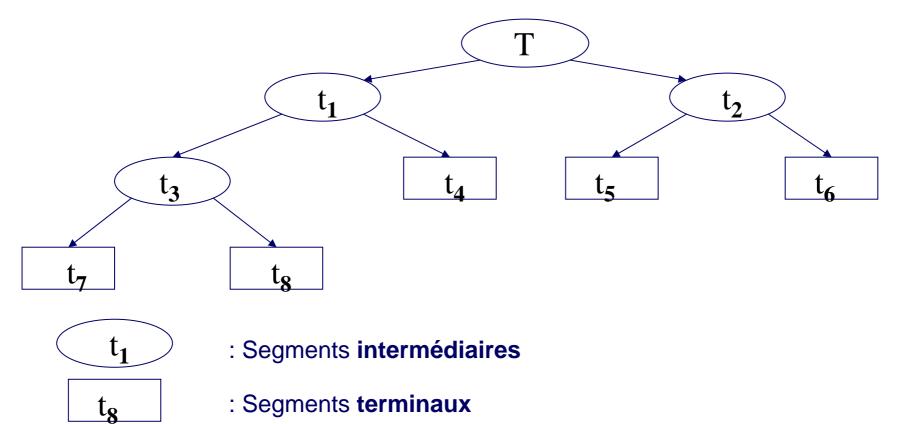
- La segmentation est donc en concurrence avec les méthodes explicatives paramétriques (régressions linéaires, logistique, analyse discriminante ...).
- A la différence de ces méthodes, les variables sont présentées et utilisées séquentiellement et non simultanément.
- Les méthodes de segmentation sont des techniques non paramétriques, très peu contraintes par la nature des données.
- Les sorties se présentent sous forme d'arbres de décision qui fournissent des règles d'affectation lisibles et facilement interprétables.

## Un logiciel gratuit:

SIPINA http://eric.univ-lyon2.fr

#### Arbre de décision

- On représente ainsi les divisions successives de l'échantillon (on parcours l'arbre en le descendant).
- A chaque étape, on divise un segment en plusieurs segments plus purs ou de variances plus faibles (i.e. plus homogènes).



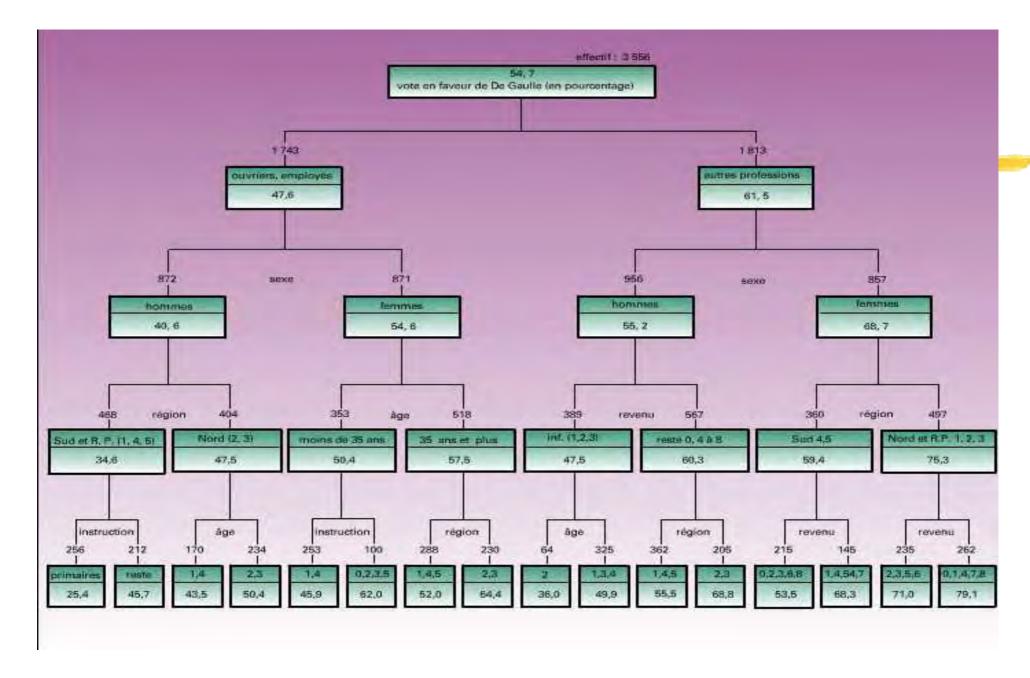
#### Arbres binaires ou non?

- En présence d'un prédicteur qualitatif, on pourrait utiliser des arbres non binaires en découpant en *m* sous ensembles : cette idée n'est en général pas bonne car elle conduit à des subdivisions avec trop peu d'observations et souvent non pertinentes.
- L'intérêt des arbres binaires est de pouvoir regrouper les modalités qui ne se distinguent pas vis à vis de *y*.

### Divisions d'un nœud (arbres binaires)

- Les divisions possibles dépendent de la nature statistique de la variable :
  - variable binaire B(0,1) : une division possible
  - variable nominale N (k modalités) : 2<sup>k-1</sup> 1 divisions possibles
  - variable ordinale O (k modalités) : k-1 divisions possibles
  - variable quantitative Q (q valeurs distinctes) : q-1 divisions possibles
- Exemple : (3 variables, divisions binaires)

```
binaire
            (b1,b2):
                             (b1)
                                              (b2)
Ordinale
            (01,02,03,04):
            (01)
                             (02,03,04)
            (01,02)
                             (03,04)
            (01,02,03)
                             (04)
                             (n2,n3)
nominale
            (n1)
            (n2)
                             (n1,n3)
            (n3)
                             (n1,n2)
```



#### La méthode CART

- La méthode CART permet de construire un arbre de décision binaire par divisions successives de l'échantillon en deux sous-ensembles.
- Il n 'y a pas de règle d 'arrêt du processus de division des segments : à l 'obtention de l 'arbre complet, une procédure d 'élagage permet de supprimer les branches les moins informatives.
- Au cours de cette phase d 'élagage, la méthode sélectionne un sous arbre 'optimal' en se fondant sur un critère d 'erreur calculé sur un échantillon test
- Il est à noter que CART utilise le même principe pour analyser une variable nominale (problème de discrimination) ou une variable continue (régression).

## Discrimination : critère de division

Impureté d'un nœud :

$$i(t) = \sum_{r}^{k} \sum_{s}^{k} P(r/t)P(s/t)$$

- Avec r≠ s et où P(r/t) et P(s/t) sont les proportions d'individus dans les classes c<sub>r</sub> et c<sub>s</sub> dans le segment t (i(t) est l'indice de diversité de Gini )
- Segment pur : ne contient que des individus d'une classe, i(t) = 0
- Segment mélangé : i(t) ≠ 0 et i(t) fonction croissante du mélange

### Réduction d'impureté

Réduction de l'impureté par la division s :

$$\Delta i(s,t) = i(t) - p_{g}i(t_{g}) - p_{d}i(t_{d})$$

- Où les  $p_g$  sont les proportions d'individus du nœud t' respectivement dans les segments descendants  $t_g$  et  $t_d$  (la fonction i(t) étant concave, l'impureté moyenne ne peut que décroître par division d'un nœud)
- Réduction maximale pour chaque variable :

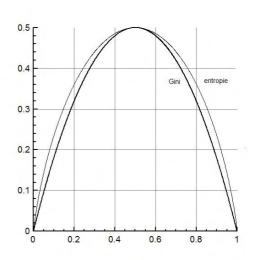
$$\Delta i(s^*,t) = \max\{\Delta i(s,t)\}$$

Réduction maximale pour l'ensemble des p variables :

$$\Delta^* = \max_{j=1...p} \{ \Delta i(s^*, t) \}$$

### Entropie et indice de Gini

- entropie  $\sum_{i=1}^{k} p_i \ln(p_i)$
- indice de diversité de Gini  $\sum_{i=1}^{k} p_i \left(1-p_i\right)$
- Pour deux classes, indices très proches:



# Discrimination : arrêt des divisions, affectation

- Nœud terminal :
  - s'il est pur ou s'il contient des observations toutes identiques
  - s'il contient trop peu d'observations
- Un segment terminal est affecté à la classe qui est la mieux représentée

#### Discrimination: T.E.A.

Taux d'erreur de classement en apprentissage (T.E.A) associé à un segment terminal de l'arbre A :

$$R(s/t) = \sum_{r=1}^{k} p(r/t)$$

- Avec r=s et où  $P(r/t) = n_r(t)/n_t$  est la proportion d'individus du segment t affectés à la classe  $c_s$  et qui appartiennent à la classe  $c_r$
- T.E.A associé à l'arbre :

$$TEA(A) = \sum_{t \in A} \frac{n_r(t)}{n} R(s/t) = \sum_{t \in A} \sum_{k=1}^k \frac{n_r(t)}{n}$$

 Représente la proportion d'individus mal classés dans l'ensemble des segments terminaux

## Discrimination : Sélection du meilleur sous-arbre

- Échantillon d'apprentissage :
  - Construction de l'arbre complet  $A_{max}$ , puis élagage : à partir de l'arbre complet, on détermine la séquence optimale de sous-arbres emboîtés  $\{A_{max}-1,...A_{h},...A_{1}\}$  avec  $1 \le h < max$
  - Le taux d'erreur en apprentissage (TEA) de Ah vérifie :

$$TEA(A_h) = \min_{A \in S_h} \{TEA(A)\}$$

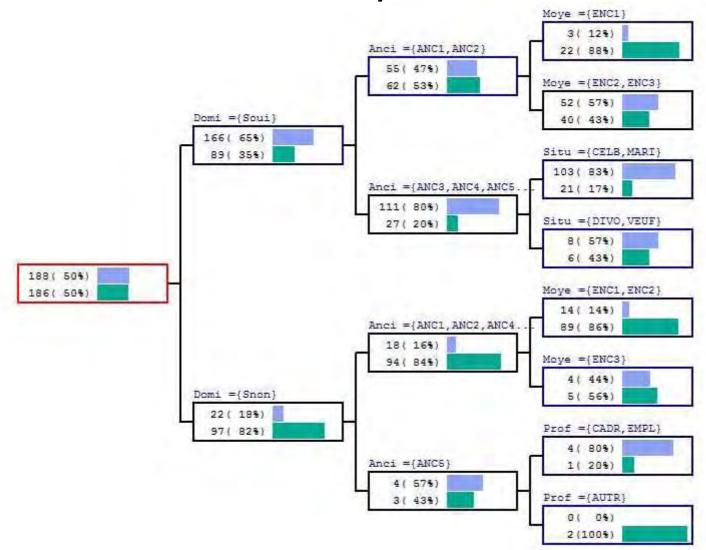
- Où S<sub>h</sub> est I 'ensemble des sous-arbres de A<sub>max</sub> ayant h segments terminaux
- Échantillon-test :
  - Choix de A\* tel que l'erreur de classement en test (ETC) vérifie :

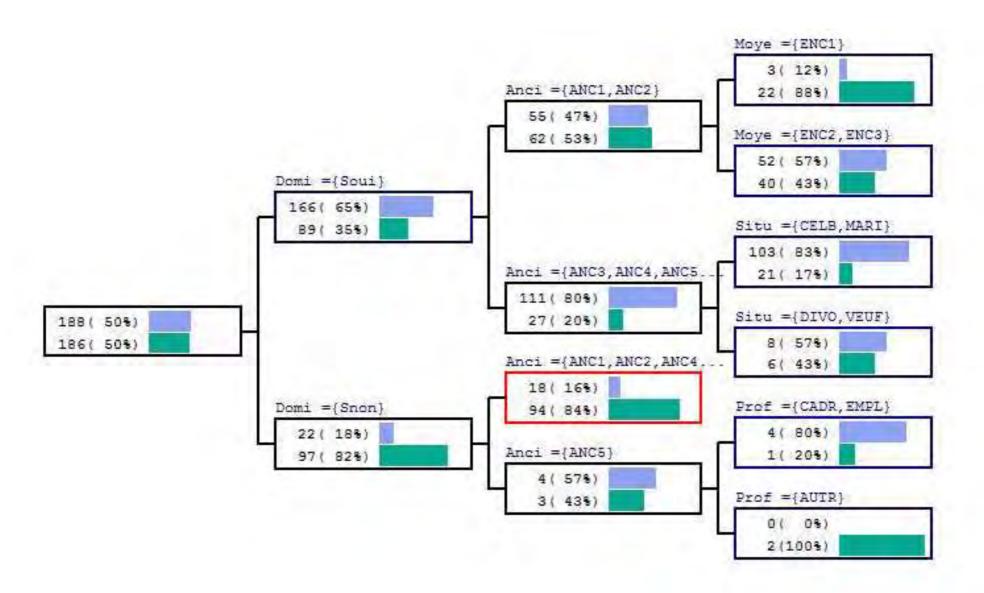
$$ETC(A^*) = \min_{1 \le h \le \max} \{ETC(A_h)\}\$$

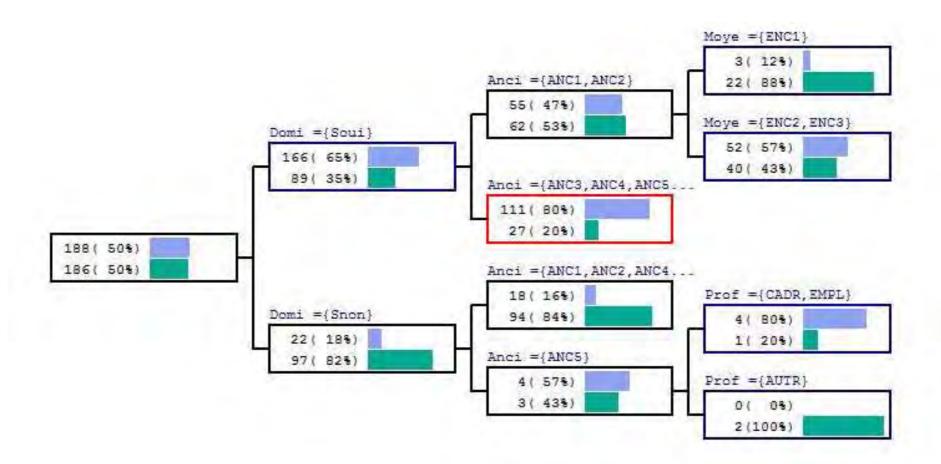
# Divisions équiréductrices et équidivisantes

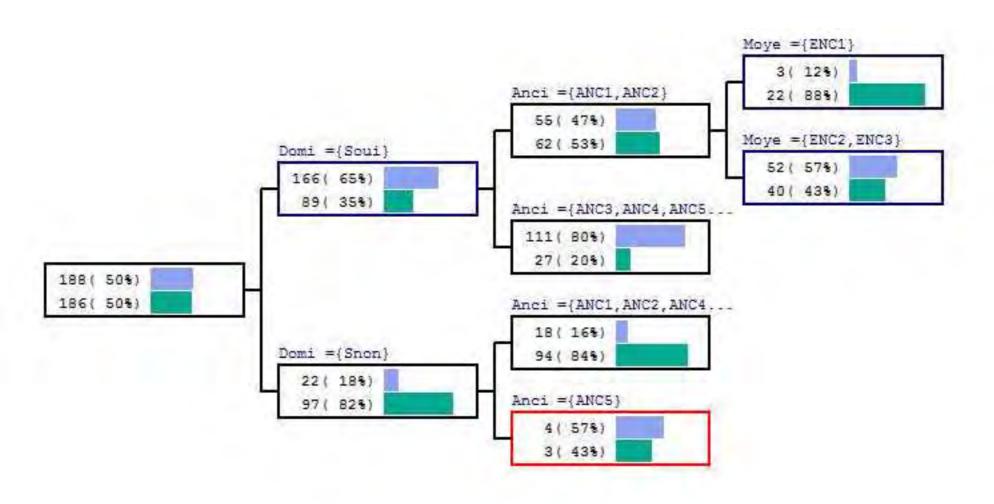
- En plus de la meilleure division d\* (celle assurant la plus grande réduction de l'impureté ou de la variance résiduelle ), on définit :
- Les divisions équiréductrices : celles qui assurent après d\* les plus fortes réduction de l'impureté ou des variances résiduelles ; elles permettent d'autres choix de variables explicatives.
- Les divisions équidivisantes : fournissent les répartitions les plus proches de la meilleure division d\* ; elles permettent de gérer les données manquantes.

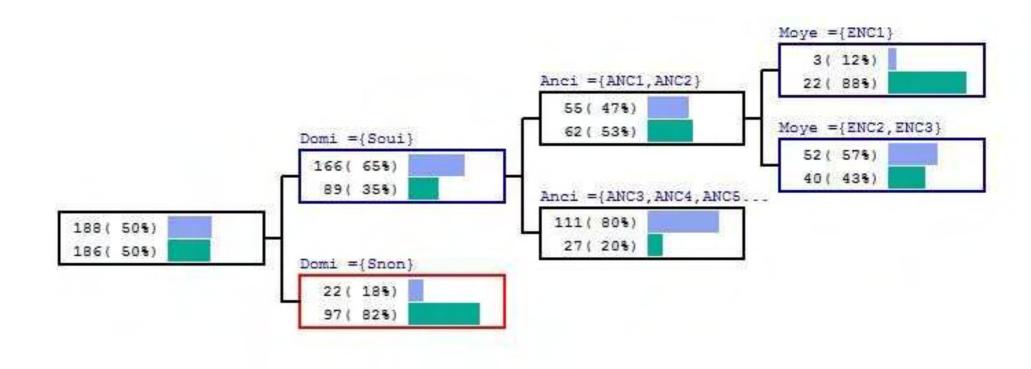
## Exemple: bons et mauvais clients d'une banque (SPAD)



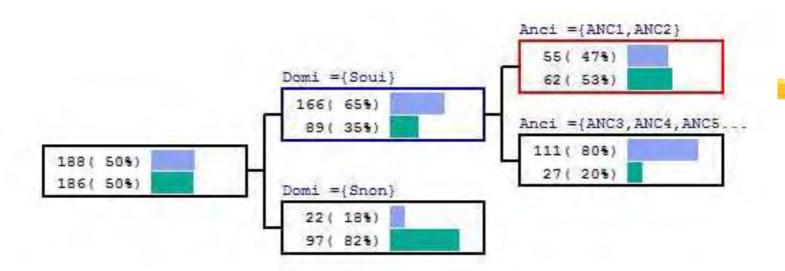








Matrice	de confi	usion
OBSERVE	PRED BON	IT MAUV
BON MAUV	163 67	25 119



### Arbres de régression

- Si y est numérique, mesure d'homogénéité = variance de la classe
- Division en deux sous-groupes: minimiser la variance intra-groupe ou maximiser la variance inter-groupe.

$$V_{\text{inter}} = \frac{1}{n} \left( n_1 \left( \overline{y}_1 - \overline{y} \right)^2 + n_2 \left( \overline{y}_2 - \overline{y} \right)^2 \right)$$

$$V_{\text{inter}} = \frac{n_1 n_2}{n^2} \left(\overline{y}_1 - \overline{y}_2\right)^2$$

- La coupure optimale pour une variable qualitative nominale à *m* modalités doit respecter l'ordre induit par la moyenne de *y*.
- On réordonne donc les catégories de x selon  $\overline{y}_i$  et il n'y a plus que m-1 dichotomies à examiner au lieu de  $2^{m-1}$  –1.

### Avantages et inconvénients

- Les méthodes de segmentation fournissent une alternative intéressante aux méthodes paramétriques usuelles : elles ne nécessitent pas d'hypothèse sur les données, et les résultats sont plus simples à exploiter
- MAIS : elles fournissent souvent des arbres instables (une division conditionne les suivantes, et ce fait peut être particulièrement gênant si les variables équiréductrices sont 'proches' de la variable qui a servi à faire la division).

#### Nouvelles tendances :

- « Bagging » ou bootstrap averaging
  - B arbres à partir de B réplications: « forêt »
  - Procédure de vote
- « Boosting » AdaBoost
  - Combinaison de classifieurs faibles  $\sum_{m} \alpha_{m} G_{m}(x)$
  - Poids croissant avec la précision
  - Classifieur G<sub>m</sub>: surpondération des observations mal classées de G<sub>m-1</sub>