

Modele ekstrapolacyjne # 2

Natalia Nehrebecka

#5

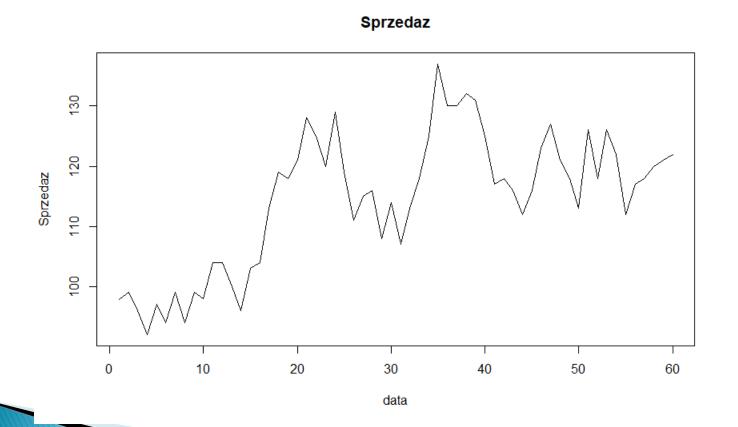
Plan zajęć

- Metody naiwne
- 2. Metoda średniej ruchomej
 - prostej
 - ważonej
- 3. Wygładzanie wykładnicze
 - Prosty model wygładzania wykładniczego
 - Model liniowy Holta
 - Model Wintersa
 - mulitplikatywny
 - addytywny

Plan zajęć

- 1. Metody naiwne
- 2. Metoda średniej ruchomej
 - prostej
 - ważonej
- 3. Wygładzanie wykładnicze
 - Prosty model wygładzania wykładniczego
 - Model liniowy Holta
 - Model Wintersa
 - mulitplikatywny
 - addytywny

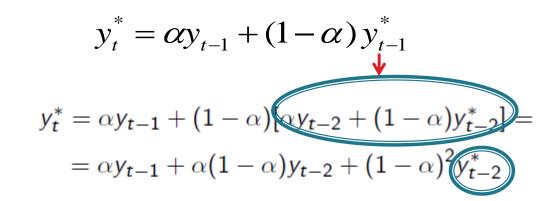
Exponential Weighted Moving Average (EWMA)



- Jedno równanie (bez trendu i sezonowości)
- Model jest stosowany w przypadku występowania wahań przypadkowych oraz stałego poziomu zmiennej prognozowanej:

$$y_{t}^{*} = \alpha y_{t-1} + (1-\alpha)y_{t-1}^{*}$$
 lub
$$y_{t}^{*} = y_{t-1}^{*} + \alpha(y_{t-1} - y_{t-1}^{*})$$

- α tzw. parament wygładzania, czyli waga dla ostatniej (najnowszej) obserwacji zmiennej
- $(y_{t-1}-y*_{t-1})$ błąd ex post średniej kroczącej wyznaczony dla okresu t-1 $lpha \in [0,1].$

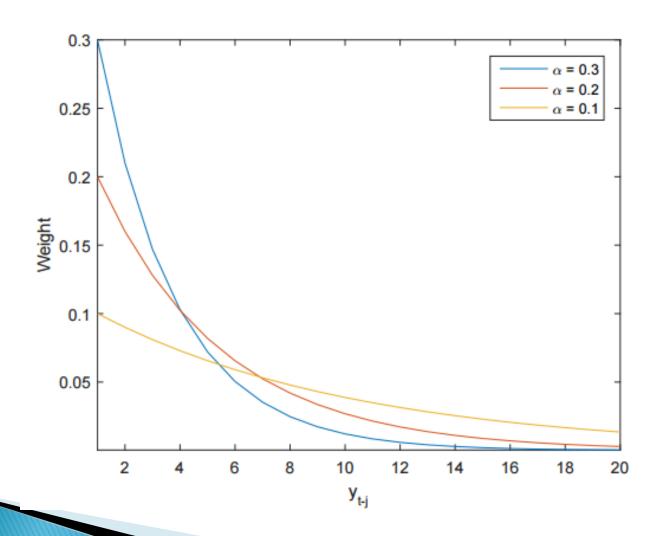


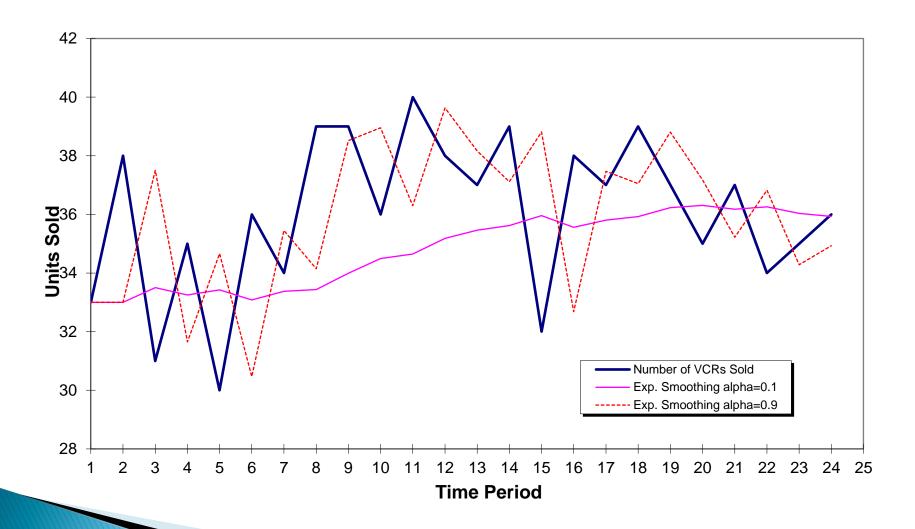
Podstawiając rekurencyjnie otrzymujemy:

$$y_t^* = \alpha y_{t-1} + \alpha (1 - \alpha) y_{t-2} + \alpha (1 - \alpha)^2 y_{t-3} + (1 - \alpha)^3 y_{t-3}^*$$

oraz:

$$y_t^* = \alpha y_{t-1} + \alpha (1 - \alpha) y_{t-2} + \alpha (1 - \alpha)^2 y_{t-3} + \alpha (1 - \alpha)^3 y_{t-4}$$
$$+ \alpha (1 - \alpha)^4 y_{t-5} + \dots + (1 - \alpha)^{t-1} y_1^*$$





- α parametr wygładzania
 - wartość wyznacza się eksperymentalnie, aby minimalizowała średni błąd dopasowania
- y_1^* najczęściej podstawia się
 - ° *y*₁
 - lub średnia arytmetyczna kilku pierwszych obserwacji

Szereg obserwujemy w następujących okresach:

$$y_t^* = \alpha y_{t-1} + (1 - \alpha) \cdot y_{t-1}^*$$

Prognoza:

$$\cdot t = T$$

$$y_T^* = \alpha y_{T-1} + (1 - \alpha) \cdot y_{T-1}^*$$

T = T + 1

$$y_{T+1}^* = \alpha \underbrace{y_T}_{T} + (1 - \alpha) \cdot y_T^*$$

$$y_{T+1}^* = \alpha \underbrace{y_T^*}_{T} + (1 - \alpha) \cdot y_T^*$$

$$y_{T+1}^* = \underbrace{y_T^*}_{T}$$

Nie obserwuje my!

 $y_{T+k}^* = y_T^*$ dla wszystkich k > 0

 Jeżeli w szeregu występuje trend liniowy, to stosowane jest podwójne wygładzanie wykładnicze (DEWMA)

Pierwszy filtr

$$y_t^* = \alpha y_{t-1} + (1 - \alpha) y_{t-1}^*$$

Drugi filtr

$$y_t^{**} = \alpha y_{t-1}^* + (1 - \alpha) y_{t-1}^{**}$$

 Jeżeli w szeregu występuje trend kwadratowy, to stosowane jest potrójne wygładzanie wykładnicze

Plan zajęć

- 1. Metody naiwne
- 2. Metoda średniej ruchomej
 - prostej
 - ważonej
- 3. Wygładzanie wykładnicze
 - Prosty model wygładzania wykładniczego
 - Model liniowy Holta
 - Model Wintersa
 - mulitplikatywny
 - addytywny

Model liniowy Holta

Stosowany w sytuacji, gdy zmienna zależna zawiera trend liniowy:

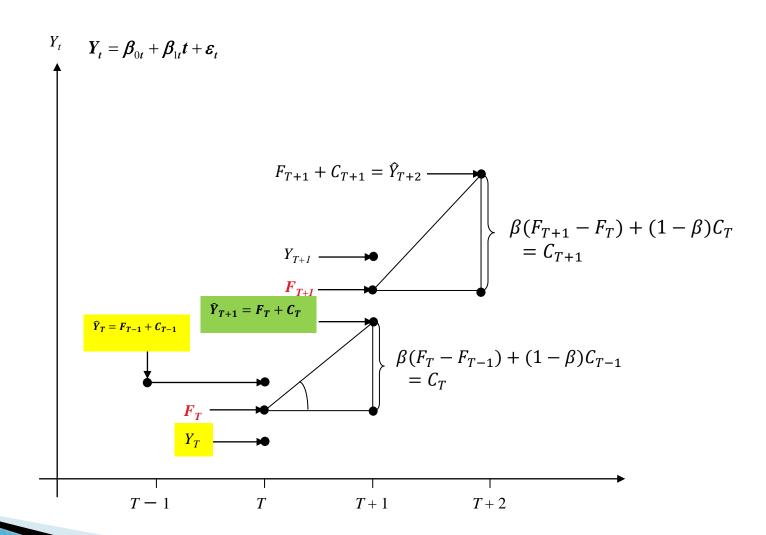
$$F_t = \alpha y_t + (1 - \alpha)(F_{t-1} + C_{t-1})$$

$$C_t = \beta (F_t - F_{t-1}) + (1 - \beta)C_{t-1}$$

- gdzie:
 - \circ F_t wygładzona wartość zmiennej zależnej na moment t,
 - \circ C_t wygładzona wartość przyrostu trendu w momencie t,
 - α , β parametry wygładzania należące do przedziału [0; 1], obliczane zwykle tak, aby minimalizować błąd średniokwadratowy.
- Prognozy są formułowane jako:

$$y_{t+\mathbf{k}}^* = F_t + \mathbf{k}C_t$$

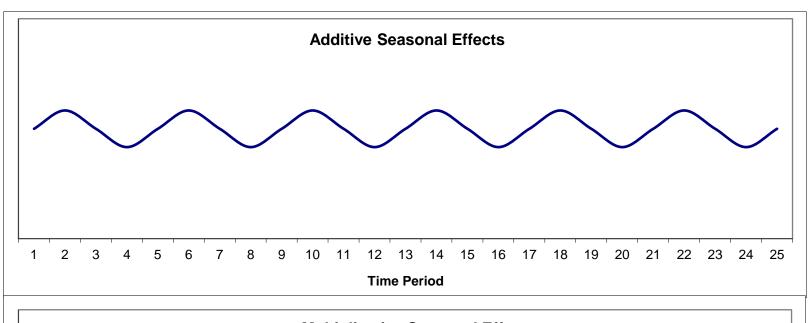
Model liniowy Holta

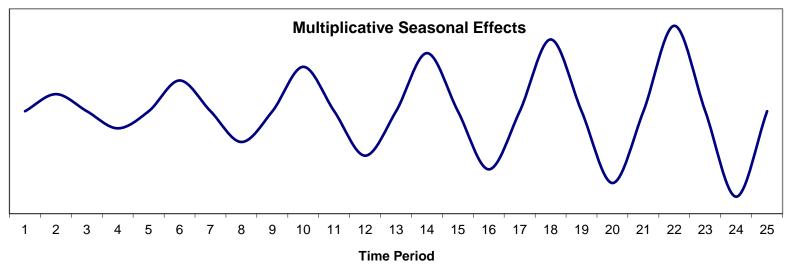


Plan zajęć

- 1. Metody naiwne
- 2. Metoda średniej ruchomej
 - prostej
 - ważonej
- 3. Wygładzanie wykładnicze
 - Prosty model wygładzania wykładniczego
 - Model liniowy Holta
 - Model Wintersa
 - addytywny
 - mulitplikatywny

Model Wintersa





Addytywny model Wintersa

Stosowany w sytuacji, gdy zmienna zależna zawiera jednocześnie trend, wahania losowe oraz wahania sezonowe:

$$F_{t} = \alpha(y_{t} - S_{t-s}) + (1-\alpha)(F_{t-1} + C_{t-1})$$

$$C_{t} = \beta(F_{t} - F_{t-1}) + (1-\beta)C_{t-1}$$

$$S_{t} = \gamma(y_{t} - F_{t}) + (1-\gamma)S_{t-s}$$

gdzie:

- \circ F_t wygładzona wartość zmiennej zależnej na moment t,
- S_t wygładzona wartość przyrostu trendu w momencie t,
- C_t czynnik sezonowy w momencie t,
- *s* długość cyklu sezonowego,
- α , β , γ parametry wygładzania należące do przedziału [0; 1], obliczane zwykle tak, aby minimalizować błąd średniokwadratowy.

Prognozy formułowane są jako: $y_{t+k}^* = F_t + kC_t + S_{t+k-s}$

Multiplikatywny model Wintersa

Stosowany w sytuacji, gdy wahania sezonowe zmieniają się wraz z trendem:

$$F_{t} = \alpha(y_{t}/S_{t-s}) + (1-\alpha)(F_{t-1} + C_{t-1})$$

$$C_{t} = \beta(F_{t} - F_{t-1}) + (1-\beta)C_{t-1}$$

$$S_{t} = \gamma(y_{t}/F_{t}) + (1-\gamma)S_{t-s}$$

Prognozy są formułowane jako:

$$y_{t+k}^* = (F_t + kC_t) \cdot S_{t+k-s}$$

Model Wintersa

- Za wartości początkowe parametrów modelu można przyjąć:
- ▶ *F* wartość rzeczywistą zmiennej z szeregu czasowego odpowiadającą pierwszej fazie drugiego cyklu lub średnią wartość z pierwszego cyklu,
- C różnicę średnich wartości z drugiego i pierwszego cyklu bądź przyjąć zero,
- S wyznaczoną na podstawie szeregu czasowego średnią różnic (dla modelu addytywnego) lub ilorazów (dla modelu multiplikatywnego), odpowiadających tej samej fazie cyklu sezonowego, wartości zmiennej prognozowanej i wygładzonych wartości trendu.

Podsumowanie

- Modele ekstrapolacyjne są proste w użyciu
- Nie wymagają szacowania parametrów, więc ich aktualizacja jest łatwa
- Ale okazują się niekiedy zbyt proste i mało elastyczne
- Ponadto, prognozy nie dążą do długookresowych wartości modelowanych zmiennych

Dziękuję za uwagę