

TEOREMA DE BAYES – INTERPRETACIÓN

La distribución previa se convierte en la distribución posterior

La verosimilitud pondera la distribución previa

La observación actualiza el estado de la hipótesis

$$P(\mathcal{H} | \mathcal{D}, \mathcal{C}) = \frac{\mathcal{L}(\mathcal{H} | \mathcal{D}, \mathcal{C}) \times P(\mathcal{H} | \mathcal{C})}{P(\mathcal{D} | \mathcal{C})}$$