HACK
ABOSS

Introducción básica
a la Computación
Cuántica
ICCO1

S=
$$\frac{P}{1-N}$$
 ABC $\frac{M!}{N!(N-r)!}$

Alejandro Mata Ali

a la Computación Cuántica ICC01

Alejandro Mata Ali



Haremos una breve introducción a la matemática necesaria para iniciarse en la computación cuántica

Hay mucho más, pero esto es lo más básico para empezar:

- Números complejos
- Vectores
- Matrices
- Tensores



HACK A BOS

Unidad Imaginaria

$$i = \sqrt{-1}$$

Vídeo explicativo de todo https://youtu.be/aOgGyHPc qvY?si=vakEtpPjloPHOjhY

Número imaginario

$$y = \sqrt{-x} = \sqrt{-1}\sqrt{x} = i\sqrt{x}$$

Producto de dos números imaginarios

$$(ix) \cdot (iy) = -xy$$

 $e^{ix} = \cos x + i \sin x$

Fórmula de Euler

Números complejos

Número complejo

$$\frac{1}{2}(z+z^*) = \frac{1}{2}(x+iy+x-iy) = x = Re(z)$$
$$\frac{1}{2i}(z+z^*) = \frac{1}{2i}(x+iy-x+iy) = y = Im(z)$$

$$z = x + iy$$

$$z = x + iy \quad z^* = x - iy$$

Módulo
$$|z| = \sqrt{zz^*} = \sqrt{x^2 + y^2}$$

Forma polar

$$z = |z|e^{i\theta}$$

$$\theta = \operatorname{Arg}(z) = \arctan 2(y, x) =$$

$$\text{ Ángulo o fase } \begin{cases} \operatorname{arctan}\left(\frac{y}{x}\right) & \operatorname{si} \quad x > 0 \\ \arctan\left(\frac{y}{x}\right) + \pi & \operatorname{si} \quad y \geq 0, x < 0 \\ \arctan\left(\frac{y}{x}\right) - \pi & \operatorname{si} \quad y < 0, x < 0 \\ \frac{\pi}{2} & \operatorname{si} \quad y > 0, x = 0 \\ -\frac{\pi}{2} & \operatorname{si} \quad y < 0, x = 0 \end{cases}$$

indefinido si y = 0, x = 0

Vector

$$\vec{v} = (1.2, 3, 2.1)$$

$$\vec{v} = (v_1, v_2, v_3, \dots, v_N)$$

 $\vec{v} = |\vec{v}| \cdot \hat{v}$

Norma

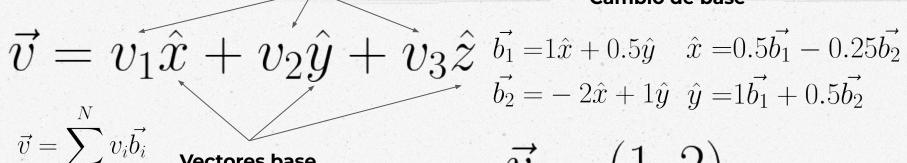
$$|\vec{v}| = \sqrt{\sum_{i=1}^{N} |v_i|^2} = \sqrt{|v_1|^2 + |v_2|^2 + \dots + |v_N|^2}$$

Dirección

$$\hat{v} = \frac{v}{|\vec{v}|}$$

Componentes

Vector



Todo vector del espacio puede describirse mediante sus vectores base

Todos los vectores de la base son linealmente independientes

$$\vec{b_1} = 1\hat{x} + 0.5\hat{y} \quad \hat{x} = 0.5\vec{b_1} - 0.25\vec{b_2}$$

$$\vec{b_2} = -2\hat{x} + 1\hat{y} \quad \hat{y} = 1\vec{b_1} + 0.5\vec{b_2}$$

$$\vec{v} = (1, 2)$$

$$\vec{v} = 1\hat{x} + 2\hat{y} = 0.5\vec{b_1} - 0.25\vec{b_2} + 2(\vec{b_1} + 0.5\vec{b_2}) = 2.5\vec{b_1} + 0.75\vec{b_2}$$

HACK A BOSS

Producto escalar

$$\vec{v} \cdot \vec{w} = \sum_{i=1}^{N} v_i w_i$$

$$\vec{v} \cdot \vec{w} = |\vec{v}| |\vec{w}| \cos \theta$$

Norma/Módulo

$$|\vec{v} \cdot \vec{v^*} = \vec{v^*} \cdot \vec{v} = \sum_{i=1}^N |v_i|^2 = |\vec{v}|^2 \quad |\vec{b}_i| = 1$$

Base ortonormal

$$\vec{b}_i \cdot \vec{b}_j = 0, \forall i \neq j \in [1, N]$$

Matriz

$$\begin{pmatrix}
0.1 & 1.2 & -3.1 \\
-2 & -.3 & 2.1 \\
0 & 1.1 & 2
\end{pmatrix}$$

$$A = \sum_{i=1}^{N} \sum_{j=1}^{M} A_{ij} \hat{b}_i \hat{b}_j$$

$$\begin{pmatrix} A_{11} & A_{12} & \cdots & A_{1M} \\ A_{21} & A_{22} & \cdots & A_{2M} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ A_{N1} & A_{N2} & \cdots & A_{NM} \end{pmatrix}$$

Matriz traspuesta

$$\begin{pmatrix} A_{11} & A_{21} & \cdots & A_{M1} \\ A_{12} & A_{22} & \cdots & A_{M2} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ A_{1N} & A_{2N} & \cdots & A_{MN} \end{pmatrix}$$

Hermítica conjugada

$$\begin{pmatrix} A_{11}^* & A_{21}^* & \cdots & A_{M1}^* \\ A_{12}^* & A_{22}^* & \cdots & A_{M2}^* \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ A_{1N}^* & A_{2N}^* & \cdots & A_{MN}^* \end{pmatrix}$$

$$A^{\dagger} = (A^*)^T = (A^T)^* \qquad (A^{\dagger})^{\dagger} = A$$

Producto matriz-vector

$$Aec{v} = \left(\sum_{i=1}^N \sum_{j=1}^M A_{ij} \hat{b}_i \hat{b}_j
ight) \cdot \left(\sum_{k=1}^M v_k \hat{b}_k
ight) \qquad Aec{v} = \sum_{i=1}^N \sum_{j=1}^M \left(A_{ij} v_j \hat{b}_i
ight)$$

$$ec{eta}_{i} \quad ec{w} = A ec{v} = \sum_{i=1}^N w_i \hat{b}_i \quad | \quad w_i = \sum_{j=1}^M A_{ij} v_j |$$

Producto matriz-matriz

$$AB = \sum_{i=1}^{N} \sum_{j=1}^{M} \sum_{q=1}^{P} \left(A_{ij} B_{jq} \hat{b}_{i} \hat{b}_{q} \right) = \sum_{i=1}^{N} \sum_{q=1}^{P} \left(\sum_{j=1}^{M} A_{ij} B_{jq} \right) \hat{b}_{i} \hat{b}_{q}$$

Conmutador

$$[A, B] = AB - BA$$

Anticonmutador

$$AB = \frac{1}{2}([A, B] + \{A, B\})$$

$$[B,A] = -[A,B]$$

$$[AB, C] = A[B, C] + [A, C]B$$

Producto tensorial
$$\vec{v} = (2, 3, -1.5)$$
 $A = \vec{v} \otimes \vec{w} = \begin{pmatrix} -4 & 0 & 8 \\ -6.3 & 0 & 12 \\ 3.15 & 0 & -6 \end{pmatrix}$ $\vec{w} = (-2.1, 0, 4)$

$$A = \vec{v} \otimes \vec{w} = \sum_{i}^{N} \sum_{j=1}^{M} v_{i} w_{j} \hat{b}_{i} \hat{b}_{j}$$
 $C = A \otimes B = \sum_{i=1}^{N} \sum_{j=1}^{M} \sum_{k=1}^{P} \sum_{l}^{Q} A_{ij} B_{kl} \hat{b}_{i} \hat{b}_{j} \hat{b}_{k} \hat{b}_{l}$

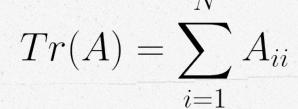
Autovalores y autovectores

$$A = \sum_{i=1}^{N} \lambda_i \hat{\lambda}_i \hat{\lambda}_i \quad egin{pmatrix} \lambda_1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & \lambda_2 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & \lambda_N \end{pmatrix}$$

Traza

Norma de Frobenius

$$||A||_F = \sqrt{\sum_{i=1}^N \sum_{j=1}^M |A_{ij}|^2} = \sqrt{Tr(A^{\dagger}A)}$$



$$A^{-1}A = AA^{-1} = \mathbb{I}$$

 $(AB)^{-1} = B^{-1}A^{-1}$

Matriz Unitaria

$$UU^\dagger = U^\dagger U = \mathbb{I}$$

Matrices de Pauli

$$\sigma_X = \sigma_1 = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix},$$

$$\sigma_{Y} = \sigma_{2} = \begin{pmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{pmatrix}, \quad [\sigma_{i}, \sigma_{j}] = 2i\epsilon_{ijk}\sigma_{k}$$

$$\sigma_{Z} = \sigma_{3} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}, \quad \{\sigma_{i}, \sigma_{j}\} = 2\delta_{ij}\mathbb{I}$$

$$\sigma_{X}^{2} = \sigma_{Y}^{2} = \sigma_{Z}^{2} = \mathbb{I}$$

Matriz Hermítica

$$A = A^{\dagger}$$

$$A = \sum_{i=1}^{3} c_i \sigma_i + c_0 \mathbb{I}, \qquad c_i \in \mathbb{R}$$

HACK A BOSS

3-tensor

$$T = \sum_{i,j,k} T_{ijk} \hat{b}_i \hat{b}_j \hat{b}_k$$

n-tensor

$$T = \sum_{i_1, i_2, \dots, i_n} T_{i_1 i_2 \dots i_n} \hat{b}_{i_1} \hat{b}_{i_2} \dots \hat{b}_{i_n}$$

Contracción de dos tensores

$$E = \sum_{i_1 i_2 \dots i_{n-q}, j_1 j_2 \dots j_{m-q}} E_{i_1 i_2 \dots i_{n-q}, j_1 j_2 \dots j_{m-q}} \hat{b}_{i_1} \hat{b}_{i_2} \dots \hat{b}_{i_{n-q}} \hat{b}_{j_1} \hat{b}_{j_2} \dots \hat{b}_{j_{m-q}}$$

$$E_{i_1 i_2 \dots i_{n-q}, j_1 j_2 \dots j_{m-q}} = \sum_{k_1 k_2 \dots k_q} T_{i_1 i_2 \dots i_{n-q}, k_1 k_2 \dots k_q} R_{j_1 j_2 \dots j_{m-q}, k_1 k_2 \dots k_q}$$



¡Gracias!

¿Alguna pregunta? alejandro.mata.ali@gmail.com hackaboss.com

SÍGUENOS EN REDES SOCIALES @HACKABOSS_







