

ФАКУЛЬТЕТ ИНФОРМАТИКА И СИСТЕМЫ УПРАВЛЕНИЯ

КАФЕДРА КОМПЬЮТЕРНЫЕ СИСТЕМЫ И СЕТИ

по лабораторной работе № 2

Дисциплина: Машинно-зависимые языки и основы компиляции

Название лабораторной работы: Программирование целочисленных
вычислений

Heath

(Подпись, дата)

(И.О. Фамилия)

С.С.Данилюк

(Подпись, дата)

(И.О. Фамилия)

Вариант 5.6

Цель работы: изучение форматов машинных команд, команд целочисленной арифметики ассемблера и программирование целочисленных вычислений.

Задание: вычислить целочисленное выражение:

$$f = a * b - \frac{b^3}{k^2 + 2}$$

В листинге 1 показан код программы.

Листинг 1 – Код программы

```
section .data
InputA db "Input A", 10
lenMsgA equ $-InputA
InputB db "Input B", 10
lenMsgB equ $-InputB
InputK db "Input K", 10
lenMsgK equ $-InputK
ResultMsg db "Result = ", 10
lenMsgResult equ $-ResultMsg
ErrorStr db "Error: Invalid input format", 10
lenError equ $-ErrorStr
section .bss
InBuf resb 10 ; буфер для вводимой строки
lenIn equ $-InBuf
OutBuf resb 10
lenOut equ $-OutBuf
A resd 1
B resd 1
K resd 1
F resd 1
section .text
global _start
_start:

;input A
;write
mov eax, 4 ; системная функция 4 (write)
mov ebx, 1 ; дескриптор файла stdout=1
mov ecx, InputA ; адрес выводимой строки
mov edx, lenMsgA ; длина выводимой строки
int 80h ; вызов системной функции
; read
call Buffer
mov esi, InBuf
call StrToInt
cmp ebx, 0
```

```

jne Error
mov [A], eax

;input B
;write
mov eax, 4 ; системная функция 4 (write)
mov ebx, 1 ; дескриптор файла stdout=1
mov ecx, InputB ; адрес выводимой строки
mov edx, lenMsgB ; длина выводимой строки
int 80h ; вызов системной функции
; read
call Buffer
mov esi, InBuf
call StrToInt
cmp ebx, 0
jne Error
mov [B], eax

;input K
;write
mov eax, 4 ; системная функция 4 (write)
mov ebx, 1 ; дескриптор файла stdout=1
mov ecx, InputK ; адрес выводимой строки
mov edx, lenMsgK ; длина выводимой строки
int 80h ; вызов системной функции
; read
call Buffer
mov esi, InBuf
call StrToInt
cmp ebx, 0
jne Error
mov [K], eax

;program
mov eax, [K]
imul eax ; k^2
add eax, 2
mov ECX, EAX; сохраним значение знаменателя
mov eax, [B]
imul eax ; B^2
mov ebx, [B]
imul ebx ; B^3
idiv ecx ; AX = B^3 / K^2+2
mov ecx, eax ;сохраним значение дроби
mov eax, [A]
imul ebx
sub eax, ecx
mov [F], eax
int 80h ; вызов системной функции

;output
mov eax, 4 ; системная функция 4 (write)
mov ebx, 1 ; дескриптор файла stdout=1
mov ecx, ResultMsg ; адрес выводимой строки

```

```

mov edx, lenMsgResult ; длина строки
int 80h ; вызов системной функции
; вывод F
mov eax, [F]
mov esi, OutBuf
call IntToStr
mov esi, eax
mov eax, 4 ; системная функция 1 (write)
mov ebx, 1 ; дескриптор файла stdout=1
mov ecx, OutBuf ; адрес буфера
mov edx, esi ; длина буфера
int 80h ; вызов системной функции
jmp Exit
Error:
    mov eax, 4 ; системная функция 4 (write)
    mov ebx, 1 ; дескриптор файла stdout=1
    mov ecx, ErrorStr ; адрес сообщения об ошибке
    mov edx, lenError ; длина сообщения об ошибке
    int 80h ; вызов системной функции
; Выход
Buffer:
mov eax, 3 ; системная функция 3 (read)
mov ebx, 0 ; дескриптор файла stdin=0
mov ecx, InBuf ; адрес буфера ввода
mov edx, lenIn ; размер буфера
int 80h
ret
Exit:
mov eax, 1 ; системная функция 1 (exit)
xor ebx, ebx ; код возврата 0
int 80h ; вызов системной функции
%include "../lib.asm"

```

На рисунке 1 показана схема алгоритма.

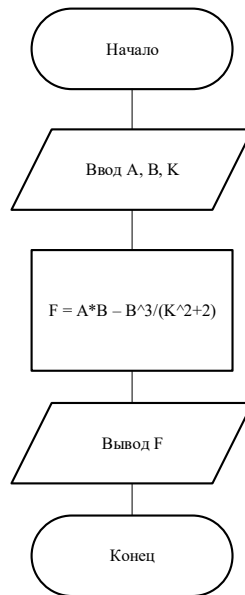


Рисунок 1 – Схема алгоритма

На рисунке 2 показан пример выполнения программы в консоли с вводом переменных и выводом результата.

```

trottil@debian:/media/sf_lab/lab2$ make TARGET="lab2_2" run
./lab2_2
Input A
3
Input B
5
Input K
2
Result =
-5
  
```

Рисунок 2 – Пример вывода в консоли

На рисунках 3-6 показано выполнение программы в дебаггере при вводе следующих значений: A=4, B=5, K=4.

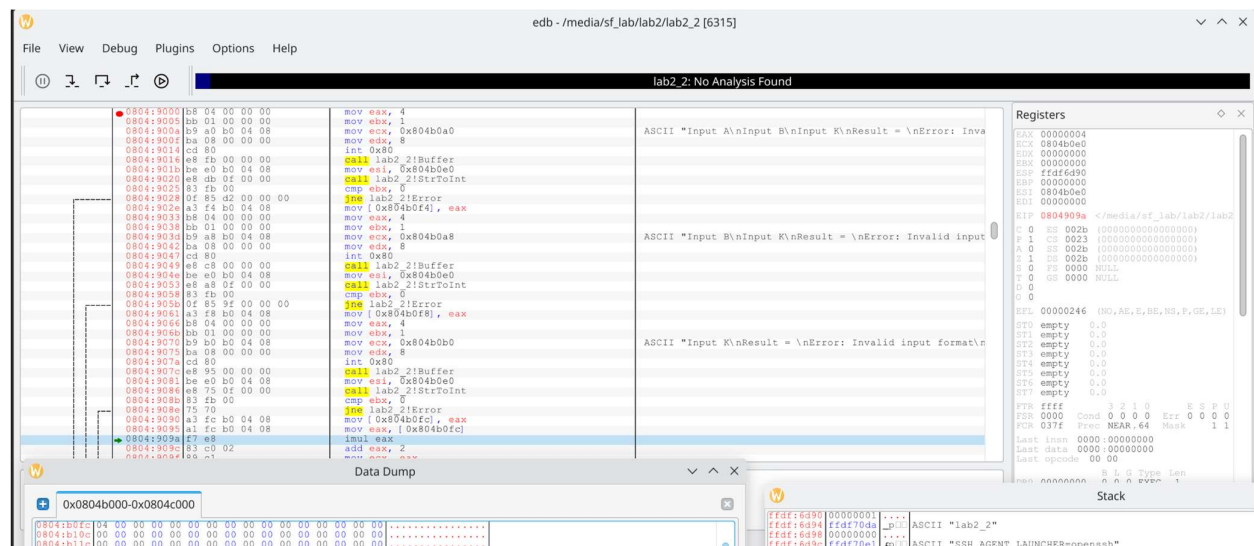


Рисунок 3 – Выполнение команды mov eax, [K]

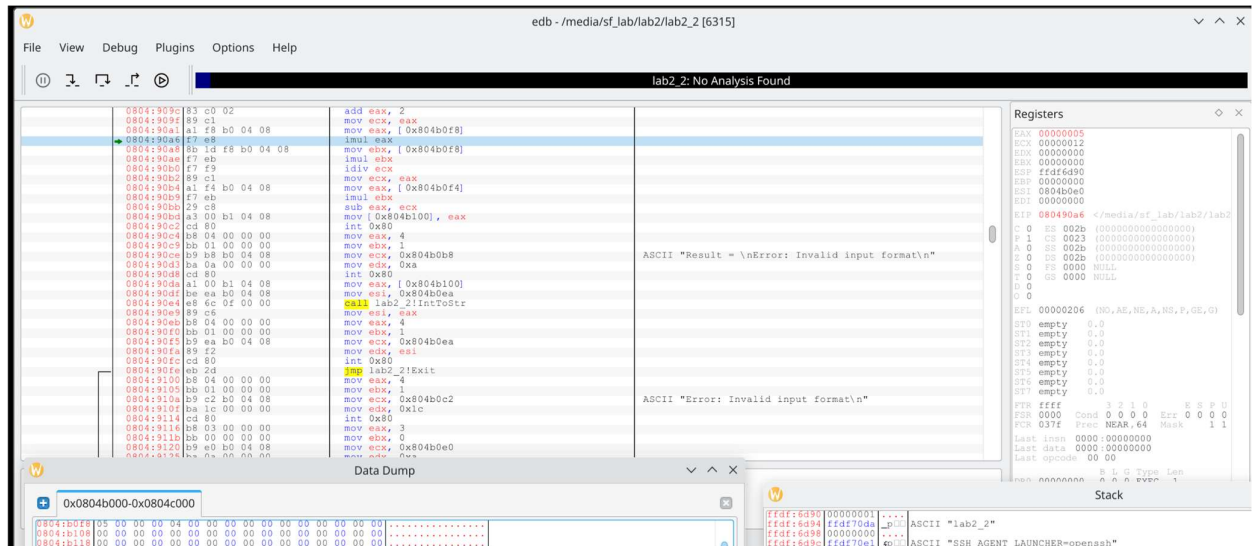


Рисунок 4 – Выполнение команды mov eax, [B]

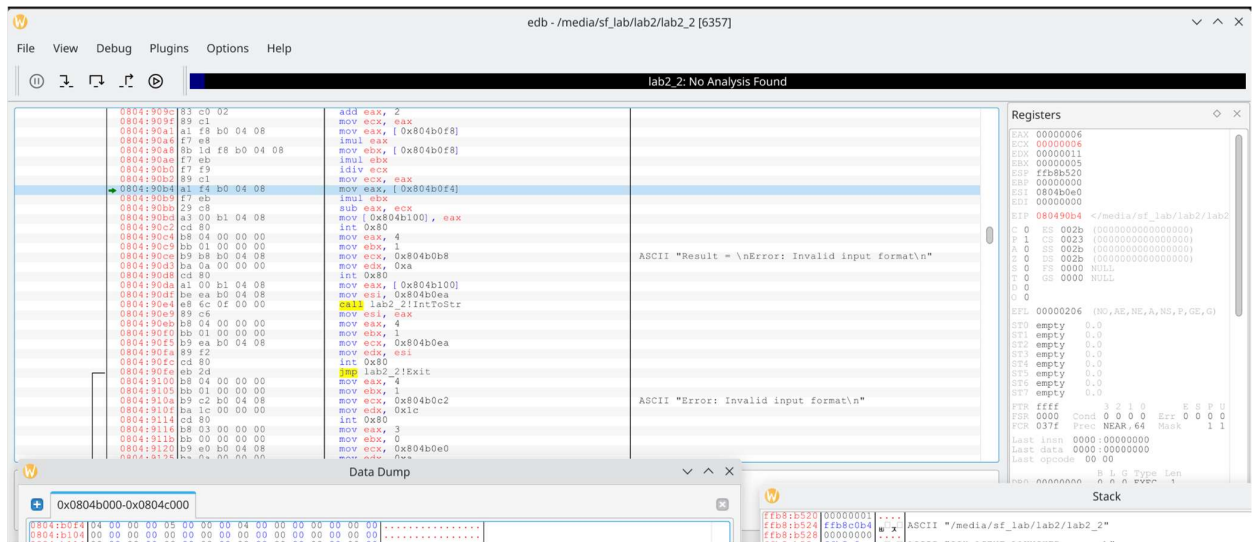


Рисунок 5 – Выполнение команды mov eax, [A]

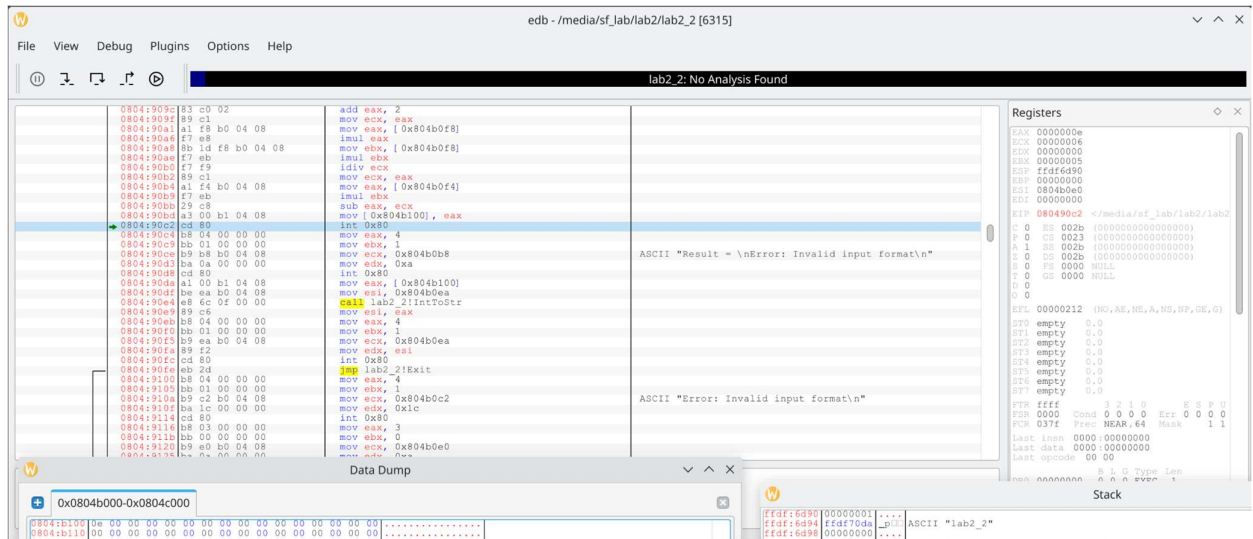


Рисунок 6 – Выполнение команды mov [F], eax

В таблице 1 представлены тесты.

Таблица 1 – Тесты

Номер	Исходные данные	Ожидаемый результат	Полученный результат
1	A = 5, B = 10, K = 4	-5,5	-5
2	A = -6, B = 7, K = 3	-73,18	-73
3	A = 11, B = -30, K = 7	199,41	199

Расшифровка команд mov:

1. 89 C1

На рисунке 7 показана расшифровка команды 89 C1.

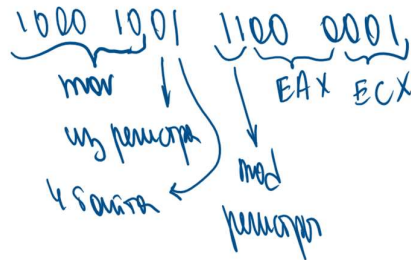


Рисунок 7 – Расшифровка первой команды mov

mov ecx, eax

2. 8B 1D F8 B0 04 08

На рисунке 8 показана расшифровка команды 8B 1D F8 B0 04 08.

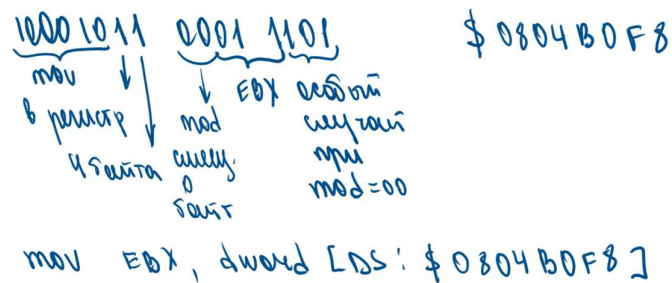


Рисунок 8 – Расшифровка второй команды mov

3. A1 F4 B0 04 08

На рисунке 9 показана расшифровка команды A1 F4 B0 04 08.

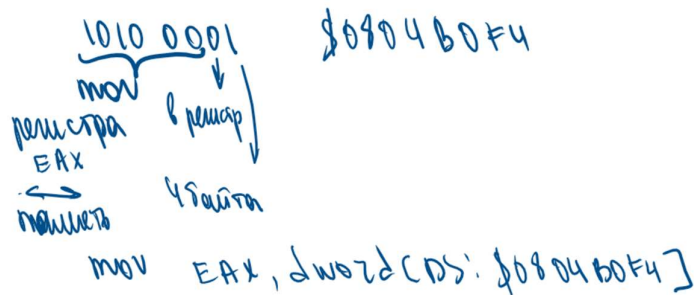


Рисунок 9 – Расшифровка третьей команды mov

Вывод: были изучены форматы машинных команд, команд целочисленной арифметики ассемблера и программирование целочисленных вычислений, была реализована программа на языке Assembler по вычислению данного по варианту выражения с вводом значений через консоль и выводом результата

Контрольные вопросы

1. Что такое машинная команда? Какие форматы имеют машинные команды процессора IA32? Чем различаются эти форматы?

Машинная команда — это инструкция, предназначенная для выполнения процессором компьютера. Она представляет собой набор битов, который интерпретируется процессором как определенное действие.

Форматы машинных команд в процессорах IA32 включают:

a) Формат команд переменной длины (Variable-Length Instruction Format):

- a. В этом формате длина команды может изменяться.
- b. ОPCODE (код операции) занимает переменное количество байт в зависимости от конкретной команды.

b) Формат команд фиксированной длины (Fixed-Length Instruction Format):

- a. Здесь каждая команда имеет фиксированную длину.
- b. ОPCODE занимает фиксированное количество бит.

Различие между форматами заключается в том, как представлены и кодируются инструкции процессора. Формат переменной длины обеспечивает более компактное представление инструкций, что полезно для оптимизации

использования памяти. Формат фиксированной длины обычно более прост в реализации и обеспечивает более простую декодировку команд.

2. Назовите мнемоники основных команд целочисленной арифметики. Какие форматы для них можно использовать?

- a) Сложение (ADD):
 - Форматы команды: ADD dest, src
 - Пример: ADD eax, ebx (сложить содержимое регистра ebx с содержимым регистра eax и сохранить результат в регистре eax).
- b) Вычитание (SUB):
 - Форматы команды: SUB dest, src
 - Пример: SUB ecx, edx (вычесть содержимое регистра edx из содержимого регистра ecx и сохранить результат в регистре ecx).
- c) Умножение (IMUL):
 - Форматы команды: IMUL dest, src (умножение с расширением знака), IMUL dest, src, immediate (умножение с константой)
 - Пример: IMUL esi, edi (умножить содержимое регистра edi на содержимое регистра esi и сохранить результат в регистре esi).
- d) Деление (IDIV):
 - Форматы команды: IDIV operand (деление)
 - Пример: IDIV ecx (разделить содержимое регистра edx:eax на значение регистра ecx).

Форматы могут включать в себя указание регистров, констант и других операндов для выполнения нужной арифметической операции.

3. Сформулируйте основные правила построения линейной программы вычисления заданного выражения.

- a. Секции:
 - Программа обычно состоит из различных секций, таких как .data (для данных), .bss (для неинициализированных данных), .text (для кода) и т.д.
 - Используйте секции в соответствии с их предназначением.
- b. Определение данных:

- Используйте директивы `.data` для определения секции данных.
- Определите переменные и константы, а также задайте начальные значения, если это необходимо.

с. Определение кода:

- Используйте секцию `.text` для определения кода программы.
- Начинайте код с метки `_start`, которая является точкой входа программы.

d. Использование регистров:

- Изучите регистры, поддерживаемые вашей архитектурой (например, x86), и используйте их в соответствии с требованиями программы.

e. Инструкции:

- Используйте соответствующие инструкции для выполнения операций. Например, `MOV` для перемещения данных, `ADD` для сложения, `SUB` для вычитания и т.д.

f. Обработка ввода и вывода:

- Используйте соответствующие системные вызовы для ввода и вывода данных, такие как `int 0x80` для Linux или другие, зависящие от целевой платформы.

g. Завершение программы:

- В конце программы предусмотрите выход, например, вызвав системный вызов для завершения программы.

4. Почему ввод-вывод на языке ассемблера не программируют с использованием соответствующих машинных команд? Какая библиотека используется для организации ввода вывода в данной лабораторной?

Прямые машинные команды могут различаться на разных архитектурах процессоров. В данной лабораторной используется библиотека `lib.asm`

5. Расскажите, какие операции используют при организации ввода-вывода.

В данном коде на ассемблере NASM реализованы две процедуры: `StrToInt` и `IntToStr`, предназначенные для преобразования строкового представления числа в целое число и обратно.

StrToInt:

Вход: ESI – адрес строки, содержащей запись числа и завершающаяся байтом 0x0A (положительные числа должны вводиться без знака, отрицательные – содержать знак в первой позиции).

Выход: EAX – 32-х разрядное число, EBX содержит 0, если преобразование прошло без ошибок, и 1, если в процессе преобразования обнаружен ввод недопустимого символа или введенное число не попадает в заданный интервал.

IntToStr:

Вход: EAX – число, ESI – адрес области памяти для размещения строки результата (7 байт).

Выход: EAX – размер строки результата – запись числа будет прижата к левой границе области по адресу ESI и завершаться байтом 0x0A.