Zaman Serileri - Basit Zaman Serisi Modelleri

Zaman Serileri Analizi Ekonometrik Modelleme ve Zaman Serileri Analizi

Dr. Ömer Kara¹

¹İktisat Bölümü Eskişehir Osmangazi Üniversitesi

12 Ağustos 2021

1 / 20

Taslak

Motivasyon

- Zaman Serisi Modelleri: Örnekler
 - Statik Modeller
 - FDL Modelleri

Motivasyon

- Bu bölümde zaman serisi analizi uygulamalarında yararlı olan ve SEKK Yöntemi ile kolayca tahmin edilebilen iki basit zaman serisi modelini inceleyeceğiz.
 - Statik Modeller
 - Sonlu Dağıtılmış Gecikme Modelleri (Finite Distributed Lag Models) FDL Modelleri
- Yukarıda bahsedilen modeller, daha sonra göreceğimiz zaman serileri verisiyşe regresyon analizi konusuna hazırlık olarak düşünülmelidir.

Statik Model

Statik Model

y ve z eşanlı (contemporaneously) zaman indeksi taşıyan iki zaman serisi olsun. y'yi z ile ilişkilendiren statik bir model aşağıdaki gibi yazılabilir.

$$y_t = \beta_0 + \beta_1 z_t + u_t, \quad t = 1, 2, ..., n$$

• Statik model, değişkenlerin birinci farkları arasında da formüle edilebilir.

$$\Delta y_t = \beta_1 \Delta z_t + u_t, \quad t = 1, 2, \dots, n$$

- Buradaki statik kelimesi *y* ve *z* arasında eşanlı (yani aynı zamanlı) bir ilişki modellediğimizden dolayı kullanılmaktadır.
- Statik modeller genellikle z'de t zamanında oluşan bir değişikliğin y üzerindeki etkisi hemen (yani t zamanında) gözleniyorsa kullanılır.

$$\Delta y_t = \beta_1 \Delta z_t$$
, $\Delta u_t = 0$ iken

Statik Model (Basit Doğrusal Regresyon): Örnek

Statik Phillips Eğrisini statik zaman serisi modeline bir örnek olarak kullanabiliriz.

Statik Phillips Eğrisi Modeli

$$inf_t = \beta_0 + \beta_1 unem_t + u_t$$

in f: enflasyon oranı; unem: işsizlik oranı

- Bu formadaki bir Phillips Eğrisi modeli doğal işsizlik oranı (natural rate of unemployment) ve **beklenen enflasyonun** (expected inflation) sabit olduğunu varsayar.
- Bu model aracılığıyla $in f_t$ ve $unem_t$ değişkenleri arasındaki **eşanlı ödünümü** (contemporaneous tradeoff) inceleyebiliriz.

Statik Model (Çoklu Doğrusal Regresyon): Örnek

- Statik bir regresyon modelinde çok sayıda farklı bağımsız değişken bulunabilir.
- Aşağıdaki model yıllara göre bir şehirdeki cinayet oranını etkileyen faktörleri statik olarak açıklamaya çalışıyor.

Statik Cinayet Modeli

$$mrdrte_t = \beta_0 + \beta_1 convrte_t + \beta_2 unem_t + \beta_3 yngmle_t + u_t$$

mrdrte: şehirdeki 10000 kişi başına cinayet oranı; convrte: cinayetten hüküm giyme oranı; *unem*: işsizlik oranı; *ynqmle*: 18-25 yaşları arasındaki erkeklerin oranı

• Yukarıdaki statik modeli kullanarak cinayetten hüküm giyme oranı *convrte*'nın cinayet oranı mrdrte üzerindeki ceteris paribus (yalın) etkisini tahmin edebiliriz.

Sonlu Dağıtılmış Gecikme Modeli (FDL Modeli)

• Sonlu dağıtılmış gecikme modellerinde (Finite Distributed Lag Models) bağımlı değişken y'yi bağımsız değişkenin belli bir gecikmesi (lag) ile etkileyen bir çok değişken mevcuttur.

1. Dereceden FDL Modeli: FDL₍₁₎

 y_t 'yi z_t ve z_t 'nin birinci gecikmesi z_{t-1} ile ilişkilendiren 1. dereceden FDL modeli aşağıdaki gibi yazılabilir.

$$y_t = \alpha_0 + \delta_0 z_t + \delta_1 z_{t-1} + u_t, \quad t = 1, 2, \dots, n$$

2. Dereceden FDL Modeli: FDL₍₂₎

 y_t 'yi z_t ve z_t 'nin birinci ve ikinci gecikmeleri z_{t-1} ve z_{t-2} ile ilişkilendiren 2. dereceden FDL modeli aşağıdaki gibi yazılabilir.

$$y_t = \alpha_0 + \delta_0 z_t + \delta_1 z_{t-1} + \delta_2 z_{t-2} + u_t, \quad t = 1, 2, \dots, n$$

• FDL modellerinde, bağımlı değişken y_t 'yi eşanlı ve gecikmeli olarak etkilyen bir çok farklı bağımsız değişken olabilir.

$$y_t = \alpha_0 + \delta_0 z_t + \delta_1 z_{t-1} + \delta_2 z_{t-2} + \beta_0 x_t + \beta_1 x_{t-1} + \beta_2 x_{t-2} + u_t$$

2. Dereceden FDL Modeli: Örnek

FDL₍₂₎ Doğurganlık ve Vergi Muafiyeti Modeli

$$gfr_t = \alpha_0 + \delta_0 p e_t + \delta_1 p e_{t-1} + \delta_2 p e_{t-2} + u_t$$

qfr: doğurganlık oranı (doğurganlık yaşındaki 1000 kadına düşen bebek sayısı); *pe*: çocuk sahibi olmayı özendirmek için getirilen vergi muafiyeti

• Vergi muafiyetinin doğurganlığa etkisini ele alan yukarıdaki model 2. dereceden FDL modeline bir örnektir.

Etki Çarpanı

2. Dereceden FDL Modeli: FDL₍₂₎

$$y_t = \alpha_0 + \delta_0 z_t + \delta_1 z_{t-1} + \delta_2 z_{t-2} + u_t, \quad t = 1, 2, \dots, n$$

• Yukarıda verilen 2. dereceden FDL modelindeki parametreleri yorumlayabilmek için varsayalım ki t zamanından önceki tüm dönemlerde z sabit ve c'ye eşit. Fakat t zamanında bir birim artarak c + 1 oluyor ve t + 1 zamanında tekrar eski değerine dönüyor. Yani t zamanında z'de gerçekleşen **geçici** bir artış var.

$$\ldots$$
, $z_{t-2} = c$, $z_{t-1} = c$, $z_t = c + 1$, $z_{t+1} = c$, $z_{t+2} = c$, \ldots

• Bu değişimin y'de yaratacağı ceteris paribus (yalın) etkiye, **etki çarpanı ya da etki** çoğaltanı (impact multiplier) denir

Etki Çarpanın Hesaplanması

2. Dereceden FDL Modeli: FDL₍₂₎

$$y_t = \alpha_0 + \delta_0 z_t + \delta_1 z_{t-1} + \delta_2 z_{t-2} + u_t, \quad t = 1, 2, \dots, n$$

- Şimdi yukarıda verilen 2. dereceden FDL modelindeki etki çarpanını hesaplayalım.
- z'nin y üzerindeki ceteris paribus (yalın) etkisine odaklanabilmek için her zaman periodunda hata terimi u_t 'nin sıfır olduğunu varsayalım.

$$y_{t-1} = \alpha_0 + \delta_0 c + \delta_1 c + \delta_2 c \qquad (zaman: t-1)$$

$$y_t = \alpha_0 + \delta_0(c+1) + \delta_1 c + \delta_2 c$$
 (zaman: t)

$$y_{t+1} = \alpha_0 + \delta_0 c + \delta_1 (c+1) + \delta_2 c$$
 (zaman: t + 1)

$$y_{t+2} = \alpha_0 + \delta_0 c + \delta_1 c + \delta_2 (c+1)$$
 (zaman: t + 2)

$$y_{t+3} = \alpha_0 + \delta_0 c + \delta_1 c + \delta_2 c \qquad (zaman: t+3)$$

 $y_{t-1} = \alpha_0 + \delta_0 c + \delta_1 c + \delta_2 c$

Etki Çarpanın Hesaplanması

$$y_{t} = \alpha_{0} + \delta_{0}(c+1) + \delta_{1}c + \delta_{2}c$$
 (zaman: t)

$$y_{t+1} = \alpha_{0} + \delta_{0}c + \delta_{1}(c+1) + \delta_{2}c$$
 (zaman: t + 1)

$$y_{t+2} = \alpha_{0} + \delta_{0}c + \delta_{1}c + \delta_{2}(c+1)$$
 (zaman: t + 2)

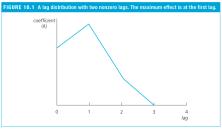
$$y_{t+3} = \alpha_{0} + \delta_{0}c + \delta_{1}c + \delta_{2}c$$
 (zaman: t + 3)

- İlk iki denklemden $y_t y_{t-1} = \delta_0$ olduğu rahatlıkla görülebilir.
- δ_0 , t döneminde (cari) z'deki bir birim artışın y üzerindeki **ani etkisini** gösterir ve etki çarpanı olarak adlandırılır.
- Benzer şekilde y'deki değişim, geçici değişmenin olduğu t döneminden bir dönem sonra $y_{t+1} - y_{t-1} = \delta_1$ 'e, iki dönem sonra ise $y_{t+2} - y_{t-1} = \delta_2$ 'ye eşit olacaktır.
- t + 2 döneminden sonra, yani t + 3 döneminde, y eski değerine geri dönecektir. Yani, $y_{t-1} = y_{t+3}$. Bunun nedeni şu an incelenen modelin sadece iki dönem gecikme barındıran 2. dereceden FDL modeli olmasıdır.

(zaman: t-1)

Gecikme Dağılımı

- δ_i 'lerin j indeksine göre çizilen grafiği **gecikme dağılımını** (lag distribution) verecektir.
- Bu grafik, z'de meydana gelen **geçici** (temporary) bir artışın *y* üzerindeki dinamik etkisini (dynamic effect) gösterecektir.
- 2. dereceden FDL modeli için olası bir gecikme dağılımı Şekil 1'de görülebilir.
- Elbette δ_i parametrelerini bilemeyiz. Buna rağmen δ_i 'leri tahmin edip bu tahminler üzerinden tahmini bir gecikme dağılımı çizebiliriz.



Şekil 1: Gecikme Dağılımı

12 / 20

Kaynak: Wooldridge (2016)

Uzun Dönem Carpanı

2. Dereceden FDL Modeli: FDL₍₂₎

$$y_t = \alpha_0 + \delta_0 z_t + \delta_1 z_{t-1} + \delta_2 z_{t-2} + u_t, \quad t = 1, 2, \dots, n$$

- z'deki **kalıcı** (permanent) artışların y üzerindeki etkisini de bilmek isteriz.
- Yukarıda verilen 2. dereceden FDL modelindeki parametreleri yorumlayabilmek için varsayalım ki t zamanından önceki tüm dönemlerde z sabit ve c'ye eşit. Fakat t zamanından itibaren bir birim artarak kalıcı bir şekilde c + 1 oluyor. Yani tzamanında z'de gerçekleşen kalıcı bir artış var.

...,
$$z_{t-2} = c$$
, $z_{t-1} = c$, $z_t = c+1$, $z_{t+1} = c+1$, $z_{t+2} = c+1$, ...

- Bu değişimin y'de yaratacağı uzun dönemli etkiye, uzun dönem çarpanı ya da uzun dönem çoğaltanı (long-run multiplier) denir.
- FDL modellerinde, uzun dönem çarpanı ilginin ana odağıdır.

 $y_{t-1} = \alpha_0 + \delta_0 c + \delta_1 c + \delta_2 c$

Uzun Dönem Çarpanın Hesaplanması

2. Dereceden FDL Modeli: FDL₍₂₎

$$y_t = \alpha_0 + \delta_0 z_t + \delta_1 z_{t-1} + \delta_2 z_{t-2} + u_t, \quad t = 1, 2, \dots, n$$

- Şimdi yukarıda verilen 2. dereceden FDL modelindeki uzun dönem çarpanını hesaplayalım.
- z'nin y üzerindeki uzun dönem etkisine odaklanabilmek için her zaman periodunda hata terimi u_t 'nin sıfır olduğunu varsayalım.

$$y_t = \alpha_0 + \delta_0(c+1) + \delta_1 c + \delta_2 c$$
 (zaman: t)
$$y_{t+1} = \alpha_0 + \delta_0(c+1) + \delta_1(c+1) + \delta_2 c$$
 (zaman: t+1)

$$y_{t+2} = \alpha_0 + \delta_0(c+1) + \delta_1(c+1) + \delta_2(c+1)$$
 (zaman: t+2)

(zaman: t-1)

Uzun Dönem Carpanın Hesaplanması

$$y_{t-1} = \alpha_0 + \delta_0 c + \delta_1 c + \delta_2 c$$
 (zaman: t - 1)

$$y_t = \alpha_0 + \delta_0 (c+1) + \delta_1 c + \delta_2 c$$
 (zaman: t)

$$y_{t+1} = \alpha_0 + \delta_0 (c+1) + \delta_1 (c+1) + \delta_2 c$$
 (zaman: t + 1)

$$y_{t+2} = \alpha_0 + \delta_0(c+1) + \delta_1(c+1) + \delta_2(c+1)$$
 (zaman: t + 2)

$$y_{t+3} = \alpha_0 + \delta_0(c+1) + \delta_1(c+1) + \delta_2(c+1)$$
 (zaman: t + 3)

- İlk iki denklemden $y_t y_{t-1} = \delta_0$ olduğu rahatlıkla görülebilir.
- Benzer şekilde *y*'deki değişim, kalıcı değişmenin olduğu *t* döneminden bir dönem sonra $y_{t+1} - y_{t-1} = \delta_0 + \delta_1$ 'e, iki dönem sonra ise $y_{t+2} - y_{t-1} = \delta_0 + \delta_1 + \delta_2$ 'ye eşit olacaktır.
- t + 2 döneminden sonra, yani t + 3 dönemi ve sonrasında y'de daha fazla artış meydana gelmez. Yani, $y_{t+2} = y_{t+3}$. Bunun nedeni şu an incelenen modelin sadece iki dönem gecikme barındıran 2. dereceden FDL modeli olmasıdır.
- Cari ve gecikmeli z değişkeninin katsayıları toplamı, yani $\delta_0 + \delta_1 + \delta_2$, t döneminde (cari) z'deki bir birimlik kalıcı bir artışın y üzerindeki **uzun dönemli** etkisini gösterir ve buna uzun dönem çarpanı denir.

Etki Çarpanı ve Uzun Dönem Çarpanın Hesaplanması: Örnek

FDL₍₂₎ Doğurganlık ve Vergi Muafiyeti Modeli

$$gfr_t = \alpha_0 + \delta_0 p e_t + \delta_1 p e_{t-1} + \delta_2 p e_{t-2} + u_t$$

qfr: doğurganlık oranı (doğurganlık yaşındaki 1000 kadına düşen bebek sayısı); *pe*: çocuk sahibi olmayı özendirmek için getirilen vergi muafiyeti

- Vergi muafiyetinin doğurganlığa etkisini ele alan yukarıdaki modelde δ_0 , pe'de 1 birimlik artışın doğurganlık oranında yaratacağı ani değişmeyi (etki çarpanı) ölçer. Bu etki biyolojik ve davranışsal nedenlerden ötürü, ya sıfır ya da çok küçük olacaktır.
- δ_1 ve δ_2 , sırasıyla, bir dönem ve iki dönem önceki 1 birimlik *pe* artışının etkilerini ölçmektedir. Bu katsayıların pozitif olmalarını bekleyebiliriz.
- Eğer pe'de t döneminden itibaren kalıcı olarak 1 birimlik artış olursa, qfr'deki değişim, iki dönem sonra $\delta_0 + \delta_1 + \delta_2$ (uzun dönem çarpanı) kadar olacaktır. İki dönemden sonra ise *q f r*'de değişme olmayacaktır.

16 / 20

q. Dereceden FDL Modeli: FDL_(a)

• $FDL_{(a)}$ modellerinde bağımlı değişken y'yi bağımsız değişkenin q kadar gecikmesi (lag) ile etkileyen bir çok değişken mevcuttur.

q. Dereceden FDL Modeli: $FDL_{(q)}$

 y_t 'yi z_t ve z_t 'nin gecikmeleri $z_{t-1}, z_{t-2}, \dots, z_{t-q}$ ile ilişkilendiren q. dereceden FDL modeli aşağıdaki gibi yazılabilir.

$$y_t = \alpha_0 + \delta_0 z_t + \delta_1 z_{t-1} + \dots + \delta_q z_{t-q} + u_t, \quad t = 1, 2, \dots, n$$

- Slayt 4'de tanıtılan statik model, $FDL_{(a)}$ modelinin $\delta_1 = \delta_2 = \cdots = \delta_a = 0$ eşitliklerini sağladığı özel bir halidir. Bu sebeple, FDL modelleri, bağımsız değişken z'nin bağımlı değişken y üzerinde **gecikmeli etkisinin** (lagged effect) olup olmadığını görmemize yarar.
- FDL_(a) modelinde, cari dönem değişkeni z_t 'nin katsayısı δ_0 etki çarpanıdır.
- FDL $_{(q)}$ modelinde, uzun dönem çarpanı tüm $z_t, z_{t-1}, \ldots, z_{t-q}$ değişkenlerine ait katsayıların toplamıdır.

Uzun Dönem Çarpanı = $\delta_0 + \delta_1 + \cdots + \delta_q$

q. Dereceden FDL Modeli: $FDL_{(a)}$

- z_t 'nin gecikmeleri $z_{t-1}, z_{t-2}, \dots, z_{t-q}$ arasında çoğu zaman yüksek korelasyon bulunur. Bu durum çoklu doğrusal bağıntı (ÇDB) problemine yol açar.
 - CDB de δ_i 'lerin ayrı ayrı ve kesin bir şekilde tahmin edilmelerini güçleştirir.
- $\mathrm{FDL}_{(q)}$ modellerinde birden fazla bağımsız değişken gecikmeli olarak bulunabilir.

$$y_{t} = \alpha_{0} + \delta_{0}z_{t} + \delta_{1}z_{t-1} + \dots + \delta_{q}z_{t-q} + \beta_{0}x_{t} + \beta_{1}x_{t-1} + \dots + \beta_{q}x_{t-q} + u_{t}$$

- Cari dönem değişkenleri de, x_t ve w_t gibi, $FDL_{(a)}$ modellerine eklenebilir.
 - Örneğin, Slayt 16'deki doğurganlık ve vergi muafiyeti modeline, doğurganlık yaşındaki kadınların ortalama eğitim seviyesi educt'yi ekleyebiliriz.
 - Böylelikle, kadınlardaki değişen eğitim seviyelerini kontrol etme olanağına kavuşuruz.

$$gfr_t = \alpha_0 + \delta_0 pe_t + \delta_1 pe_{t-1} + \delta_2 pe_{t-2} + \beta_1 educ_t + u_t$$

q. Dereceden FDL Modeli: FDL_(a)

Örnek Soru

Aşağıda yıllık verilerle tahmin edilmiş FDL(2) modelinin etki çarpanını ve uzun dönem çarpanını bulun ve yorumlayın.

$$\widehat{int_t} = 1.6 + 0.48 \, enf_t - 0.15 \, enf_{t-1} + 0.32 \, enf_{t-2}$$

int: faiz oranı; *in f*: enflasyon oranı

Kaynaklar

Hyndman, R.J. ve G. Athanasopoulos (2018). Forecasting: Principles and Practice. OTexts. Tastan, H. (2020). Lecture on Econometrics II. Personal Collection of H. Tastan. Retrieved from Online. Wooldridge, J.M. (2016). Introductory Econometrics: A Modern Approach. Nelson Education.

