

ХАРКИВСЬКИЙ НАЦІОНАЛЬНИЙ УНІВЕРСИТЕТ ІМЕНІ В. Н. КАРАЗІНА

На правах рукопису

АХМЕДОВ Ролан Джавадович

УДК 511.72

**ВИПРОМІНЮВАННЯ НЕСТАЦІОНАРНИХ ПОЛІВ ТА ЇХ
РОЗПОВСЮДЖЕННЯ В НЕЛІНІЙНОМУ ПРОСТОРІ**

01.04.03 — радіофізика

Дисертація на здобуття наукового ступеня
кандидата фізико-математичних наук

Науковий керівник

Думін Олександр Миколайович,
кандидат фізико-математичних наук, доцент

Харків — 2017

ЗМІСТ

Розділ 1. Метод еволюційних рівнянь	3
1.1. Матеріальні рівняння середовища	3
1.2. Рівняння Максвелла	4
1.2.1. Узагальнене джерело поля для задач випромінювання	5
1.2.2. Відокремлення поздовжніх компонент поля	6
1.2.3. Уравнения Максвелла в матричной форме	8
1.3. Построение модового базиса	8
1.4. Эволюционные уравнения	8
1.5. Итеративный учет слабой нелинейности	8
Список використаних джерел	9
Додаток А. Свойства функции Бесселя первого рода	10
А.1. Определение и линейные свойства	10
А.2. Интегродифференциальные свойства	10
А.3. Интеграл 1	11
А.4. Интеграл 2	11

РОЗДІЛ 1

МЕТОД ЕВОЛЮЦІЙНИХ РІВНЯНЬ

1.1. Матеріальні рівняння середовища

Електромагнітні властивості середовища можна математично описати шляхом визначення векторів електричної \vec{D} та магнітної \vec{B} індукції за допомогою математичних рівнянь.

$$\vec{D} = \epsilon_0 \vec{E} + \vec{P}(\vec{E}, \vec{H}) \quad (1.1)$$

$$\vec{B} = \mu_0 \vec{H} + \mu_0 \vec{M}(\vec{E}, \vec{H}) \quad (1.2)$$

Нелінійне середовище характеризується нелінійною залежністю поляризації \vec{P} і намагніченості \vec{M} від векторів напруження електромагнітного поля.

Коли P залежить від H ? Чи можна її не враховувати надалі. Приклади.

Яка фізична основа лежить у відмінності розмірностей доданих?

В загальному випадку вектор поляризації має довільний вид та залежить від магнітної та електричної складової поля, а у лінійному випадку має вид $\epsilon \vec{E}$. Відносна діелектрична проникність середовища ϵ взагалі є матриця, кожний з елементів якої, залежить від повного переліку незалежних координат та часу. Розглянемо шарувате середовище, як середу для розповсюдження і припустимо що фронт хвильового пакету проходить через шари під прямим кутом, тоді ϵ є скалярна функція, що залежить лише від поздовжньої координати та часу. Аналогічні міркування можна провести і для вектора намагніченості.

Уточнити чи не ϵ є тензором для нелінійних компонент.

Для задач слабкої нелінійності оптичної фізики використовується ряд Тейлора, так як при **не надто сильних полях** вклад більших степенів, дійсно, мінімізується за рахунок невеликого відхилення від лінійної функції [джерело].

$$\vec{P} = \epsilon_0 (\epsilon - 1) \vec{E} + \vec{P}' = \epsilon_0 (\epsilon - 1) \vec{E} + \sum_{i=2}^{\infty} \chi_i^e \vec{E}^i \quad (1.3)$$

$$\vec{D} = \epsilon_0 \epsilon \vec{E} + \vec{P}'$$

$$\vec{M} = (\mu - 1) \vec{H} + \vec{M}' = (\mu - 1) \vec{H} + \sum_{i=2}^{\infty} \chi_i^m \vec{H}^i \quad (1.4)$$

$$\vec{B} = \mu_0 \mu \vec{H} + \mu_0 \vec{M}'$$

Тут перший доданок має особливий фізичний смисл – це лінійна складова поля та складова з найбільшим абсолютним значенням коефіцієнту при векторі напруженості. Фізично, коефіцієнт є відносною проникністю середовища для відповідного степеню поля. Всі доданки крім першого це нелінійні складові поля, кожен з яких має свій фізичний смисл. Позначмо суму нелінійних складових векторів поляризації та намагніченості \vec{P}' та \vec{M}' відповідно.

Смисл перших 5и додатків (таблиця).

1.2. Рівняння Максвела

Закон Ампера

$$\left[\nabla \times \vec{H} \right] = \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} + \vec{J}^{\phi} + \vec{J}^e \quad (1.5)$$

Закон індукції Фарадея

$$-\left[\nabla \times \vec{\mathbf{E}}\right] = \frac{\partial \vec{\mathbf{B}}}{\partial t} + \vec{\mathbf{J}}^h \quad (1.6)$$

Теорема Гаусса

$$\left(\nabla \cdot \vec{\mathbf{D}}\right) = \rho^\sigma + \rho^e \quad (1.7)$$

Теорема Гаусса для магнітного поля

$$\left(\nabla \cdot \vec{\mathbf{B}}\right) = \rho^h \quad (1.8)$$

1.2.1. Узагальнене джерело поля для задач випромінювання.

Додатки з нелінійними складовими векторів поляризації та намагніченості мають розмірність густин струму, відповідно. Введемо узагальнений електричний $\vec{\mathbf{J}}$ та $\vec{\mathbf{I}}$ магнітний струми таким чином, щоб ці додатки не заважали майбутнім міркуванням. Ця дія відповідає фізичному змісту цих додатків та не порушує математичної консеквентності, що буде обумовлено далі.

$$\vec{\mathbf{J}} = \frac{\partial \vec{\mathbf{P}}'}{\partial t} + \vec{\mathbf{J}}^\sigma + \vec{\mathbf{J}}^e$$

$$\vec{\mathbf{I}} = \mu_0 \frac{\partial \vec{\mathbf{M}}'}{\partial t} + \vec{\mathbf{J}}^h$$

Підставляючи поляризацію (1.3) і намагніченість (1.4) до матеріальних рівнянь (1.2) и (1.1) з наступною підставковою в роторні рівняння Максвелла (1.5) и (1.6) отримаємо наступне:

$$\begin{aligned} \left[\nabla \times \vec{\mathbf{H}}\right] &= \epsilon_0 \frac{\partial}{\partial t} \left[\vec{\mathbf{E}} + (\epsilon - 1) \vec{\mathbf{E}}\right] + \frac{\partial \vec{\mathbf{P}}'}{\partial t} + \vec{\mathbf{J}}^\sigma + \vec{\mathbf{J}}^e = \\ &= \epsilon_0 \frac{\partial}{\partial t} \left(\epsilon \vec{\mathbf{E}}\right) + \frac{\partial \vec{\mathbf{P}}'}{\partial t} + \vec{\mathbf{J}}^\sigma + \vec{\mathbf{J}}^e = \epsilon_0 \left(\frac{\partial \epsilon}{\partial t} \vec{\mathbf{E}} + \epsilon \frac{\partial \vec{\mathbf{E}}}{\partial t}\right) + \frac{\partial \vec{\mathbf{P}}'}{\partial t} + \vec{\mathbf{J}}^\sigma + \vec{\mathbf{J}}^e \end{aligned}$$

$$\left[\nabla \times \vec{\mathbf{H}} \right] = \epsilon_0 \frac{\partial}{\partial t} \left(\epsilon \vec{\mathbf{E}} \right) + \vec{\mathbf{J}} \quad (1.9)$$

$$- \left[\nabla \times \vec{\mathbf{E}} \right] = \mu_0 \frac{\partial}{\partial t} \left(\mu \vec{\mathbf{H}} \right) + \vec{\mathbf{I}} \quad (1.10)$$

Схожа ситуація і для джерел що представлена зарядами. Нехай наступні вирази опишуть узагальнену електричну ϱ (ро) та магнітну g густини заряду.

$$\varrho = \rho^\sigma + \rho^e - \left(\nabla \cdot \vec{\mathbf{P}}' \right)$$

$$g = \rho^h - \mu_0 \left(\nabla \cdot \vec{\mathbf{M}}' \right)$$

Підставляючи поляризацію та намагніченість до відповідних формулювань теореми Гаусса отримаємо її вигляд для задачі слабкої нелінійності в анізотропному середовищі.

$$\begin{aligned} \left(\nabla \cdot \left(\epsilon_0 \epsilon \vec{\mathbf{E}} + \vec{\mathbf{P}}' \right) \right) &= \rho^\sigma + \rho^e \\ \left(\nabla \cdot \epsilon_0 \epsilon \vec{\mathbf{E}} \right) &= \rho^\sigma + \rho^e - \left(\nabla \cdot \vec{\mathbf{P}}' \right) \end{aligned}$$

$$\epsilon_0 \left(\nabla \cdot \epsilon \vec{\mathbf{E}} \right) = \varrho \quad (1.11)$$

$$\mu_0 \left(\nabla \cdot \mu \vec{\mathbf{H}} \right) = g \quad (1.12)$$

1.2.2. Відокремлення поздовжніх компонент поля. Диференціальні рівняння першого порядку (1.11), (1.12) та векторні другого (1.9), (1.10) формують систему рівнянь Максвелла відносно невідомих векторних величин $\vec{\mathbf{E}}$ і $\vec{\mathbf{H}}$.

Для спрощення цієї системи пропонується використати метод розділення змінних Фур'є. Аналогічно до методу функції Гріна з класичної електродинаміки, спрощення відбувається шляхом зменшення кількості невідомих **Джерело**, вилучаючи їх з рівняння.

Метод Функції Гріна як і будь-який метод частотної області, вибирає саме час, як змінну для виключення, обмежуючи себе розгляданням квазі-стаціонарних процесів. Метод еволюційних рівнянь, в свою чергу, пропонує виключення просторової змінної. З трьох просторових координат можна виділити одну – вісь розповсюдження поля.

Виключення саме цієї просторової залежності зумовлено тісним зв'язком координати розповсюдження з координатою часу через принцип причинності. Його сутність в термінології спеціальної теорії відносності полягає в тому, що дві події можуть бути причинно зв'язані одна з одною тоді, і тільки коли, інтервал між ними часоподібний, що напрядує з того, що ніяка взаємодія не може розповсюджуватись швидше за світло. [3, ст. 22]. В електродинамічному сенсі це означає, що поле не може розповсюдитись далі у вільному просторі, ніж може пройти світло за той самий час та по тій самій осі випромінювання. Математично це можна записати, як $ct - z > 0$, де z поздовжна просторова координата розповсюдження, а $c = 2,998 \cdot 10^8$ м/с – фундаментальна константа, швидкість світла в вакуумі.

В рівнянні (1.9) відокремимо векторну компоненту \vec{z}_0 . Користуючись визначенням векторного добутку лінійної комбінації векторів отримаємо два незалежні рівняння.

$$\begin{aligned} \text{rot } \vec{A} &= [\nabla \times \vec{A}] = \left[\left(\nabla_{\perp} + \vec{z}_0 \frac{\partial}{\partial z} \right) \times \left(\vec{A}_{\perp} + \vec{z}_0 A_z \right) \right] = \\ &= \left[\nabla_{\perp} \times \vec{A}_{\perp} \right] + \left[\nabla_{\perp} \times \vec{z}_0 A_z \right] + \left[\vec{z}_0 \frac{\partial}{\partial z} \times \vec{A}_{\perp} \right] + \left[\vec{z}_0 \frac{\partial}{\partial z} \times \vec{z}_0 A_z \right] \end{aligned}$$

$$a + b = 1 \quad (1.13)$$

$$a - b = 1 \quad (1.14)$$

1.2.3. Уравнения Максвелла в матричной форме.

1.3. Построение модового базиса

1.4. Эволюционные уравнения

1.5. Итеративный учет слабой нелинейности

СПИСОК ВИКОРИСТАНИХ ДЖЕРЕЛ

- [1] WATSON, G. *Theory of Bessel Functions*. Cambridge University Press, London, 1922.
- [2] А.П. ПРУДНИКОВ, Ю.А. БЫЧКОВ, *Интегралы и ряды: Специальные функции*. Наука, Москва, 1983.
- [3] Л.Д. ЛАНДАУ, *Теоретическая физика: Том II. Теория поля*. Физматлит, Москва, 2012.

Додаток А

Свойства функции Бесселя первого рода

А.1. Определение и линейные свойства

$$J_{-n}(z) = (-1)^n J_n(z) \quad (\text{A.1})$$

$$J_{n+1}(z) + J_{n-1}(z) = \frac{2n}{z} J_n(z) \quad (\text{A.2})$$

А.2. Интегродифференциальные свойства

$$2 \frac{d}{dz} J_n(z) = J_{n-1}(z) - J_{n+1}(z) \quad (\text{A.3})$$

$$\frac{d}{dz} J_n(z) = J_{n-1}(z) - \frac{n}{z} J_n(z) \quad (\text{A.4})$$

$$\frac{d}{dz} J_n(z) = \frac{n}{z} J_n(z) - J_{n+1}(z) \quad (\text{A.5})$$

$$\frac{d}{dz} \frac{J_n(z)}{z^n} = - \frac{J_{n+1}(z)}{z^n} \quad (\text{A.6})$$

$$\frac{d}{dz} (z^n J_n(z)) = z^n J_{n-1}(z) \quad (\text{A.7})$$

А.3. Интеграл 1

$$I_1 = \int_0^\infty \frac{d\nu}{\nu} J_1(\nu R) J_1(\nu \rho) J_0\left(\nu \sqrt{c^2 t^2 - z^2}\right) \quad (\text{A.8})$$

Интегралы такого вида встречаются в [1, ст. 398].

$$\begin{aligned} \int_0^\infty \frac{dt}{t^{\lambda+\nu}} J_\mu(at) J_\nu(bt) J_\nu(ct) &= \frac{(bc/2)^\nu}{\Gamma(\nu + 1/2) \Gamma(1/2)} \cdot \\ &\cdot \int_0^\infty \int_0^\pi \frac{J_\mu(at) J_\nu(\omega t)}{\omega^\nu t^\lambda} \sin^{2\nu} \phi d\phi dt, \\ \omega &= \sqrt{b^2 + c^2 - 2bc \cos \phi} \end{aligned} \quad (\text{A.9})$$

$$a = \sqrt{c^2 t^2 - z^2}; b = R; c = \rho; \lambda = 0$$

$$\nu = 1; \mu = 0; \omega = \sqrt{R^2 + \rho^2 - 2\rho R \cos \phi}$$

$$\begin{aligned} \int_0^\infty \frac{d\nu}{\nu} J_1(\nu R) J_1(\nu \rho) J_0\left(\nu \sqrt{c^2 t^2 - z^2}\right) &= \frac{\rho R}{2\Gamma(3/2) \Gamma(1/2)} \cdot \\ \int_0^\pi \frac{\sin^2 \phi}{\sqrt{R^2 + \rho^2 - 2\rho R \cos \phi}} \int_0^\infty d\nu J_1(\nu \omega) J_0\left(\nu \sqrt{c^2 t^2 - z^2}\right) d\phi &= \end{aligned}$$

Далее для вычислений пригодится [2, ст. 209].

$$\int_0^\infty d\nu J_n(\nu t) J_{n-1}(\nu t) = \quad (\text{A.10})$$

А.4. Интеграл 2

[2, ст. 10]