「ガウス過程と機械学習」

P.15 単回帰

```
In [1]:
         using LinearAlgebra
          using Plots
In [2]:
          x = [-2, -0.9, 0.4, 2.0, 2.5, 3.0]
         y = [1.2, -0.3, 1.7, 2.5, 1.1, 3.0]
         scatter(x, y, xlab="x", ylab="y")
Out[2]:
            2
                                                 \bigcirc
         >
            1
            0
                                           0
               -2
                                                  Χ
```

単回帰の最小二乗法より導出した正規方程式を用いてパラメータa,bを求めてみる。

$$egin{pmatrix} N & \sum_{n=1}^N x_n \ \sum_{n=1}^N x_n & \sum_{n=1}^N x_n^2 \end{pmatrix} egin{pmatrix} a \ b \end{pmatrix} = egin{pmatrix} \sum_{n=1}^N y_n \ \sum_{n=1}^N x_n y_n \end{pmatrix}$$

行列要素を計算

```
In [3]:
    N = length(x)
    sum_x = sum(x)
    sum_y = sum(y)
    sum_xx = sum(x[n] * x[n] for n in 1:N)
    sum_xy = sum(x[n] * y[n] for n in 1:N);
```

パラメータa,bを計算

Out[4]: 2-element Vector{Float64}: 1.2161236702127656 0.380651595744681

求めたパラメータを用いて作図

```
In [5]:
    a = param[1]
    b = param[2]
    scatter(x, y, xlab="x", ylab="y", label="Observed data")
    plot!(x -> a + b * x, -2:3, label="linear")
```

