



Министерство науки и высшего образования Российской Федерации
Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение
высшего образования
«Московский государственный технический университет
имени Н. Э. Баумана
(национальный исследовательский университет)»
(МГТУ им. Н. Э. Баумана)

ФАКУЛЬТЕТ _____ Фундаментальные науки
КАФЕДРА _____ Прикладная математика

ОТЧЕТ
К ЛАБОРАТОРНОЙ РАБОТЕ
НА ТЕМУ:

*Численное решение краевых задач для
одномерного уравнения теплопроводности*
Вариант 1

Студент	ФН2-61Б (Группа)	_____ (Подпись, дата)	Н. О. Акиншин (И. О. Фамилия)
Студент	ФН2-61Б (Группа)	_____ (Подпись, дата)	А. С. Джагарян (И. О. Фамилия)

Оглавление

1. Контрольные вопросы	3
----------------------------------	---

1. Контрольные вопросы

- 1) Дайте определения терминам: корректно поставленная задача, понятие аппроксимации дифференциальной задачи разностной схемой, порядок аппроксимации, однородная схема, консервативная схема, монотонная схема, устойчивая разностная схема (условно/абсолютно), сходимость.

Ответ. Пусть дана задача

$$Au = f \text{ в } G, \quad Ru = \mu \text{ на } \partial G,$$

для которой известна разностная схема

$$A_h u = \phi \text{ в } G_h, \quad R_h u = \nu \text{ на } \partial G_h.$$

Разностная схема $A_h u = \phi$, $R_h u = \nu$ называется корректной, если её решение существует, единственно и непрерывно зависит от входных данных. Погрешность аппроксимации данной разностной схема определяется как $\Psi_h = (\phi - f_n) + ((Av)_h - A_h v_h)$. Погрешность аппроксимации граничных и начальных условий $\chi_h = (\nu - \mu_n) + ((Rv)_h - R_h v_h)$.

Разностная схема аппроксимирует исходную задачу, если $\|\Psi_h\| \rightarrow 0$, $\|\chi_h\| \rightarrow 0$ при $h \rightarrow 0$.

Аппроксимация имеет порядок p , если $\|\Psi_h\| = O(h^p)$, $\|\chi_h\| = O(h^p)$, при $h \rightarrow 0$. Аппроксимацию называют условной, если она имеет место только при наличии некоторой зависимости между шагами по разным направлениям и безусловной в противном случае.

Разностная схема называется устойчивой, если её решение непрерывно зависит от входных данных. Устойчивость называется условной, если её наличие зависит от соотношения шагов сетки по разным направлениям, и безусловной в противном случае.

Схема называется консервативной, если её решение удовлетворяет дискретному аналогу закона сохранения, присущего данной задаче.

Разностная схема называется монотонной, если она удовлетворяет аналогу принципа максимума, присущего исходной задаче.

- 2) Какие из рассмотренных схем являются абсолютно устойчивыми? Какая из рассмотренных схем позволяет вести расчеты с более крупным шагом по времени?

Ответ.

- 3) Будет ли смешанная схема (2.15) иметь второй порядок аппроксимации при $a_i = \frac{2K(x_i)K(x_{i-1})}{K(x_i) + K(x_{i-1})}$

Ответ. Достаточное условие второго порядка аппроксимации:

$$a_i = K(x_i) - \frac{h}{2} K'(x_i) + O(h^2)$$

Тогда

$$\frac{2K_i(K_i - hK'_i + \frac{h^2}{2}K''_i + O(h^3))}{2K_i - hK'_i + \frac{h^2}{2}K''_i + O(h^3)} = K_i - \frac{h}{2}K'_i + O(h^2)$$

Далее, домножая на знаменатель, получаем

$$2K_i^2 - 2hK_iK'_i + O(h^2) = 2K_i^2 - hK_iK'_i - hK_iK'_i + O(h^2)$$

Из чего следует второй порядок аппроксимации.

- 4) Какие методы (способы) построения разностной аппроксимации граничных условий (2.5), (2.6) с порядком точности $O(\tau + h^2)$, $O(\tau^2 + h^2)$, $O(\tau^2 + h)$

Ответ.

- 5) При каких h, τ, σ смешанная схема монотонна? Проиллюстрируйте результатами расчетов свойства монотонных и немонотонных разностных схем.

Ответ. Запишем расчетную схему в каноническом виде

$$\hat{y}\left(\frac{c\rho}{\tau} + \frac{\sigma a_{i+1}}{h^2} + \frac{a_i \sigma}{h^2}\right) = y \left(\frac{c\rho}{\tau} - \frac{1-\sigma}{h^2} - \frac{a_i}{h^2}(1-\sigma) \right) + y_{+1} \left(\frac{1-\sigma}{h^2} a_{i+1} \right) + \hat{y}_{+1} \frac{\sigma}{h^2} a_{i+1} + \hat{y}_{-1} \frac{a_i \sigma}{h^2}.$$

Заметим, что $F \equiv 0$, следовательно $Ly = 0$. Далее получаем следующую систему

$$\begin{cases} \frac{c\rho}{\tau} + \frac{\sigma a_{i+1}}{h^2} + \frac{a_i \sigma}{h^2} > 0, \\ \frac{c\rho}{\tau} - \frac{1-\sigma}{h^2} - \frac{a_i}{h^2}(1-\sigma) > 0, \\ \frac{1-\sigma}{h^2} a_i > 0, \\ \frac{\sigma}{h^2} a_{i+1} > 0, \\ \frac{a_i \sigma}{h^2} > 0. \end{cases}$$

В силу естественных условий на $a_i, \sigma, \tau, \rho, c, h$ получаем следующее условие

$$\frac{c\rho}{\tau} - \frac{1-\sigma}{h^2} - \frac{a_i}{h^2}(1-\sigma) > 0$$

Рассмотрим $D = A(x) - \sum_{\xi \in S'(x)} B(\xi, x)$

$$D = \frac{c\rho}{\tau} + \frac{\sigma a_{i+1}}{h^2} + \frac{a_i \sigma}{h^2} - \left(\frac{c\rho}{\tau} - \frac{1-\sigma}{h^2} - \frac{a_i}{h^2}(1-\sigma) \right) - \frac{1-\sigma}{h^2} a_i - \frac{\sigma}{h^2} a_{i+1} - \frac{a_i \sigma}{h^2} \equiv 0$$

В итоге если выполнено условие $\frac{c\rho}{\tau} - \frac{1-\sigma}{h^2} - \frac{a_i}{h^2}(1-\sigma) > 0$, то по теореме о выполнении принципа максимума для расчетной схемы, данная схема будет монотонна.

- 6) Какие ограничения на h, τ и σ накладывают условия устойчивости прогонки?

Ответ. Запишем расчетную схему в трехдиагональном виде

$$\begin{aligned} \hat{y}_{-1}(\tau \sigma k_{-1/2}) + \hat{y}(-\tau \sigma k_{+1/2} - \tau \sigma k_{-1/2} - c\rho h^2) + \hat{y}_{+1}(\tau \sigma k_{+1/2}) = \\ = -c\rho h^2 y - \tau(1-\sigma)(k_{+1/2}(y_{+1/2} - y) - k_{-1/2}(y - y_{-1/2})) \end{aligned}$$

Из теоремы об устойчивости и корректности прогонки

$$|b_i| \geq |a_i| + |c_i|$$

Тогда получаем

$$\tau \sigma k_{+1/2} + \tau \sigma k_{-1/2} + c\rho h^2 \geq \tau \sigma k_{-1/2} + \tau \sigma k_{+1/2}$$

Что верно всегда. Теперь рассмотрим положительность $|b_1| > 0$. Запишем расчетную схему для левого граничного условия

$$\hat{y}(-\tau \sigma k_{1/2} + \tau \sigma \frac{b}{\beta_1} - \frac{c\rho h^2}{2}) + \hat{y}_1 \tau \sigma k_{1/2} = -\tau(1-\sigma)(k_{1/2}(y_1 - y) + \frac{h}{\beta_1}(\alpha_1 y - P_1)) - \frac{c\rho h^2}{2} y + \tau \sigma \frac{h}{\beta_1} P_1$$

Заметим, что всегда выполнено условие $|b_1| > 0$. Условие неравенства 0 для c_i очевидно.

Заметим, что $|b_1| > |c_1|$. Также накладывается следующее условие

$$|-\tau \sigma k_{1/2} + \tau \sigma \frac{b}{\beta_1} - \frac{c\rho h^2}{2}| > |\tau \sigma k_{1/2}|$$

$$\tau \sigma k_{1/2} + \frac{c\rho h^2}{2} - \tau \sigma \frac{b}{\beta_1} > \tau \sigma k_{1/2}$$

$$\frac{c\rho h^2}{2} - \tau\sigma \frac{b}{\beta_1} > 0$$

Что эквивалентно Теперь проверим для правого граничного условия условие $|b_n| > |a_n|$
Запишем расчетную схему для правого граничного условия

$$\begin{aligned} & \hat{y}_{n-1}\tau\sigma k_{n-1/2} + \\ & + \hat{y}(-\tau\sigma k_{n-1/2} - \tau\sigma \frac{h}{\beta_2}\alpha_2 - \frac{c\rho h^2}{2}) = f_n \end{aligned}$$

Из схемы видно, что

$$|b_n| > |a_n|$$

Тогда по теореме о корректности и устойчивости метода прогонки

- 7) В случае $K = K(u)$ чему равно количество внутренних итераций, если итерационный процесс вести до сходимости, а не обрывать после нескольких первых итераций?

Ответ.

- 8) Для случая $K = K(u)$ предложите способы организации внутреннего итерационного процесса или алгоритмы, заменяющие его.

Ответ. Вместо использования метода простой итерации, можно пользоваться любым итерационным методом для решения нелинейных систем. Например, метод Ньютона.