

最適輸送理論入門

田中 章司 RIKEN AIP/ITHEMS

Ref: arXiv:1803.00567

内 容

1. OT の概要

1-1. OTとは？

1-2. Wasserstein距離

1-3. 双対性 (duality)

2. 双対性について

2-1. Lagrange未定乗数法.

2-2. $p=1$ のケース

3. MLとの関連

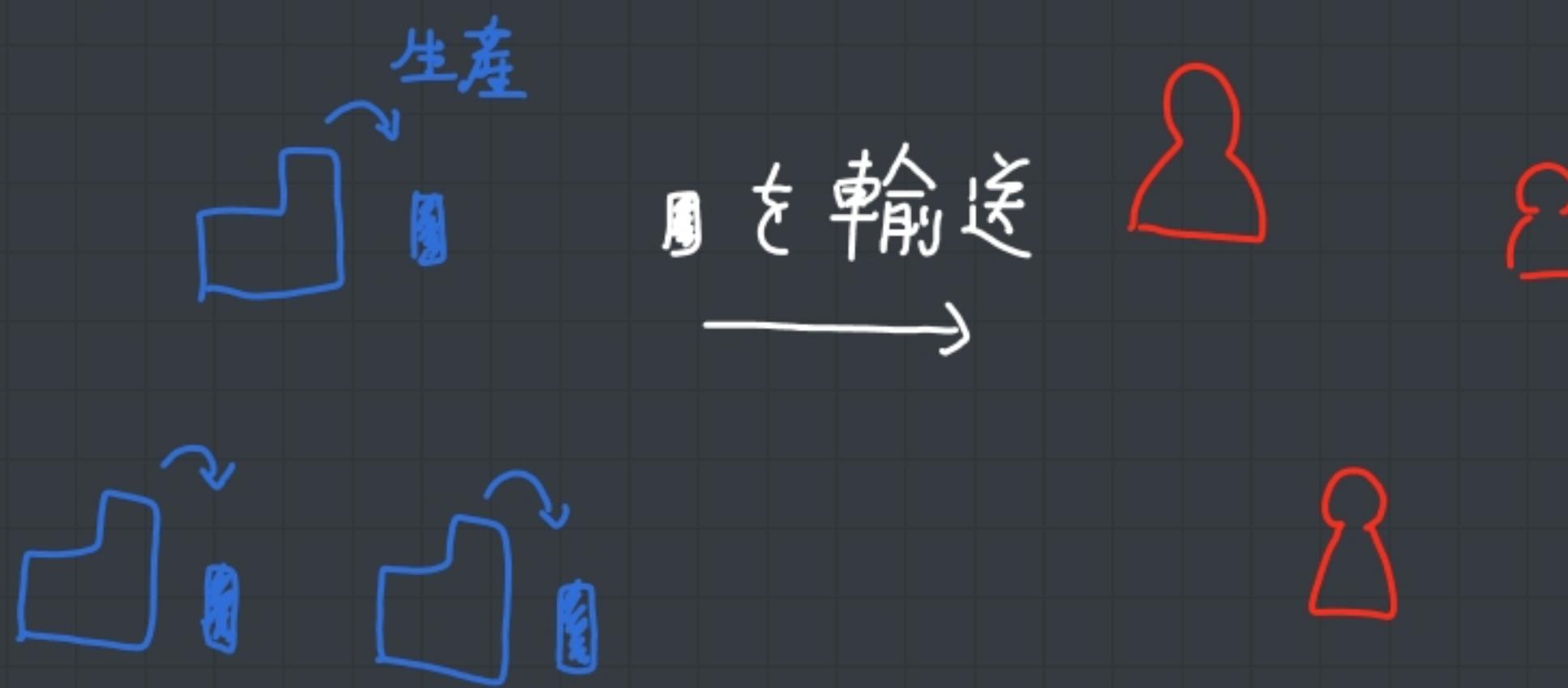
3-1. GAN

3-2. VAE

1 OTの概要

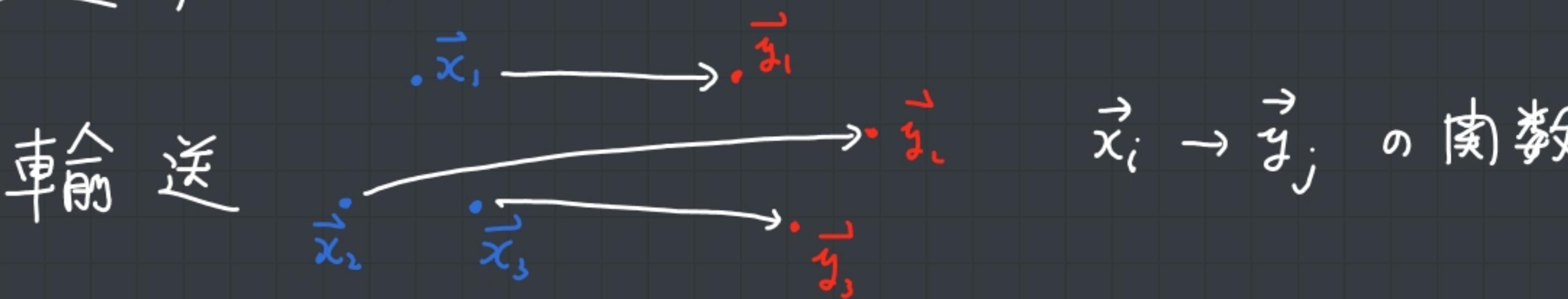
1-1 OTとは？

Optimal Transport の略



“のように輸送すれば”コスト最小になるか？

■ 転送 / コスト?



コスト $|\vec{x} - \vec{y}| = \sqrt{(x^{\mu} - y^{\mu})(x_{\mu} - y_{\mu})}$ \rightsquigarrow 一般に $|\vec{x} - \vec{y}|^p$ ($p \geq 1$)

OT 由題 1

$\{\vec{x}_i\}_{i=1,2,\dots,N}$ と $\{\vec{y}_i\}_{i=1,2,\dots,N}$ に対して $p \geq 1$ として

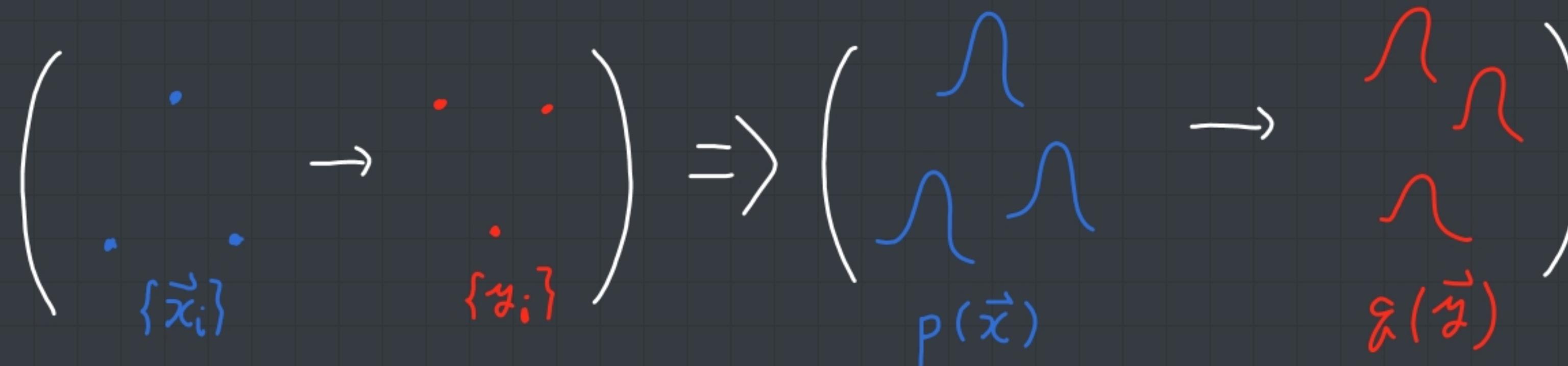
$$\min_{\sigma \in S_N} \left\{ \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N |\vec{x}_{\sigma(i)} - \vec{y}_i|^p \right\}$$

を みつけよ

→ ソルバーがある
e.g.

Python Optimal Transport

■ 確率分布の一般化



OT問題 2 (Monge)

$p(\vec{x})$ と $g(\vec{y})$ に対して 肉数 $T: \vec{x} \rightarrow \vec{y}$ のうち

$$\int p(\vec{x}) d\vec{x} \cdot \delta(\vec{y} - T(\vec{x})) = g(\vec{y})$$

をみたすもの中で $p \geq 1$ として

$$\min_T \left\{ \int |T(\vec{x}) - \vec{x}|^p p(\vec{x}) d\vec{x} \right\}$$

をみつけよ

実は
良い設定ではある

・良くない理由1 T_* が存在しないことがある

$$\int p(\vec{x}) = \delta(\vec{x})$$

$\xrightarrow{\frac{1}{2}}$ \perp
 $\xrightarrow{\frac{1}{2}}$ \perp

$$\delta(\vec{y}) = \frac{1}{2} \left\{ \delta(\vec{y} - \vec{a}) + \delta(\vec{y} - \vec{b}) \right\}$$

「対2 なので」
 $T : \vec{x} \rightarrow \vec{y}$
表現不可

・良くない理由2 非線型性

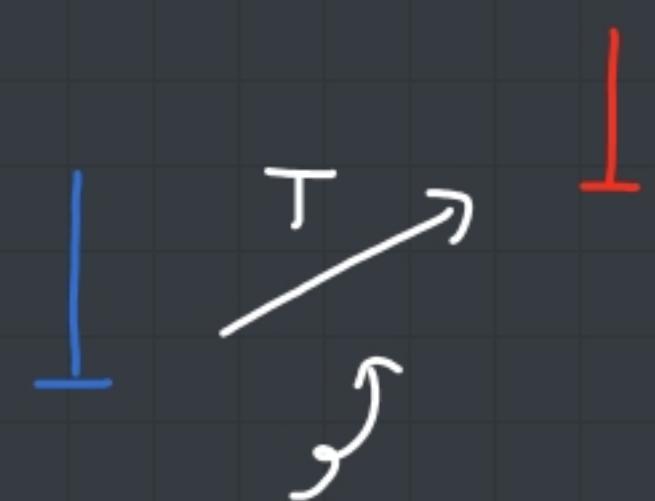
$$\text{ロス} = \int \sqrt{(\mathbf{T}(\vec{x}) - \vec{x})^2}^p p(\vec{x}) d\vec{x}$$

制約 δ 因数 種分 \rightarrow $\left| \frac{p(\vec{x})}{|\det \nabla T(\vec{x})|} \right|_{T(\vec{x}) = \vec{y}} = \delta(\vec{y})$

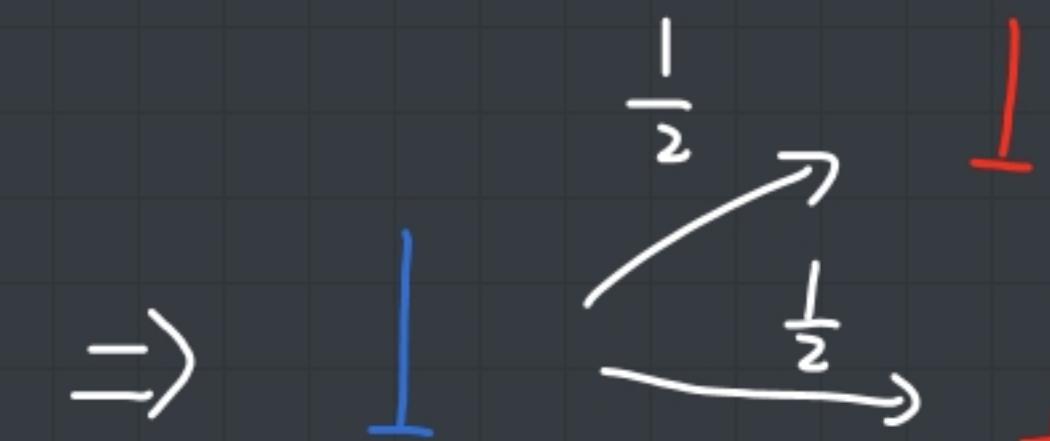
$$\sqrt{2}^p$$

\det かいわだ

より良い設定へ



$$\int \delta(\vec{y} - T(\vec{x})) p(\vec{x}) d\vec{x} = g(\vec{y})$$



$$\int \pi(\vec{y} | \vec{x}) p(\vec{x}) d\vec{x} = g(\vec{y})$$

OT問題 3 (Monge-Kantorovich)

$p(\vec{x})$ と $g(\vec{y})$ に付けて 同時確率 $\pi(\vec{x}, \vec{y})$ のうち

const - $\left[\int \pi(\vec{x}, \vec{y}) d\vec{y} = p(\vec{x}) \text{ かつ } \int \pi(\vec{x}, \vec{y}) d\vec{x} = g(\vec{y}) \right]$

をみたすもので

$$\min_{\pi} \left\{ \int |\vec{x} - \vec{y}|^p \pi(\vec{x}, \vec{y}) d\vec{x} d\vec{y} \right\}$$

をみつけよ

LP という

良いクラスの

問題！

1-2. Wasserstein 距離

確率分布の間の距離

f -divergence

Bregman

これどうがうか?

Var? optimal

Fisher divergence

diffusion model

Kullback-Leibler "距離"

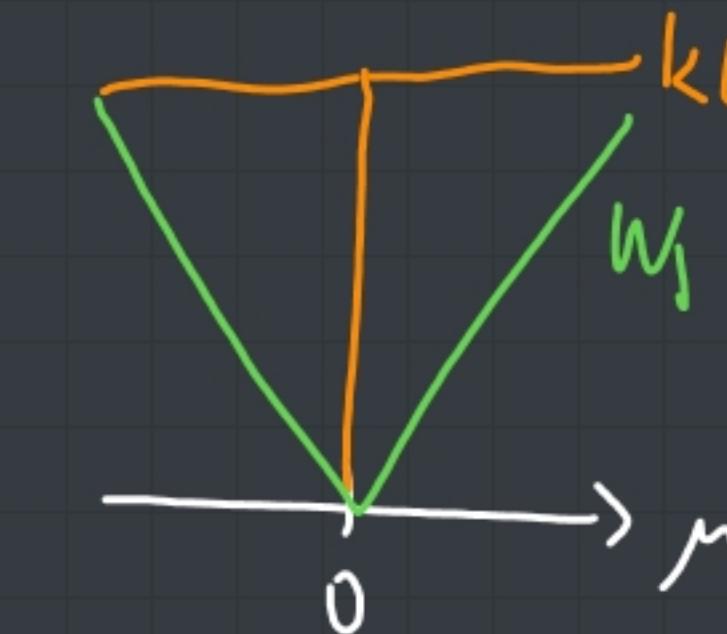
$$D_{KL}(P||Q) = \int P(\vec{x}) d\vec{x} \cdot \log \frac{P(\vec{x})}{Q(\vec{x})}$$



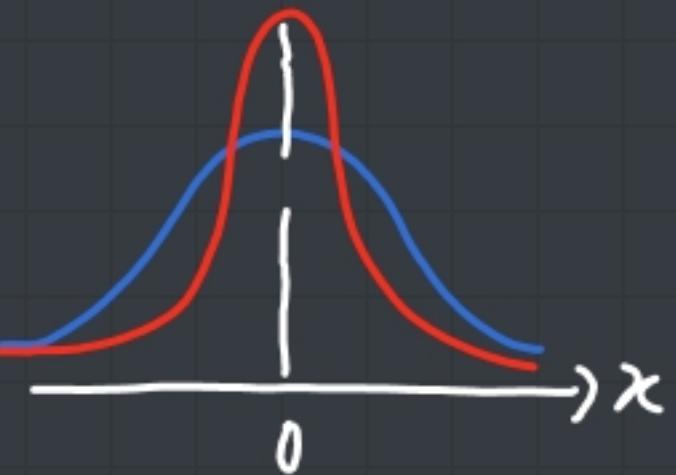
p-Wasserstein 距離

$$D_{W_p}(P, Q) = \left(\min_{\pi} \int \| \vec{x} - \vec{y} \|^p \pi(\vec{x}, \vec{y}) d\vec{x} d\vec{y} \right)^{1/p}$$

constraints OT 内包



④ 1次元Gauss分布



$$\left. \begin{array}{l} P = N(0, \sigma_P^2) \\ Q = N(0, \sigma_E^2) \end{array} \right]$$

・ $p=2$ のケースが簡単

カンタンな計算により

$$D_{KL}(P \| Q) = \frac{1}{2} \left\{ -\log \frac{\sigma_P^2}{\sigma_E^2} + \left(\frac{\sigma_P^2}{\sigma_E^2} - 1 \right) \right\}$$

$D_{W_P} ?$

$$\left(\frac{\mu_1 - \mu_2}{\sigma^2} \right)^2$$

$$\int (x-y)^2 \pi(x|y) dx dy = \underbrace{\left\langle x^2 + y^2 - 2xy \right\rangle}_{\pi}$$

$$= \sigma_P^2 + \sigma_E^2 - 2k$$

$$\Downarrow m/n$$

$$\underbrace{(\sigma_P - \sigma_E)^2}_{\text{正定値}}$$

2次モーメントだけでよい $\pi = N(\vec{\theta}, \Sigma)$ $\Sigma = \begin{pmatrix} \sigma_P^2 & k \\ k & \sigma_E^2 \end{pmatrix}$

半正定値

$$|\Sigma| = (\sigma_P \sigma_E)^2 - k^2 \geq 0$$

$$D_{W_2}(P, Q) = \sqrt{\sigma_P^2 - \sigma_E^2}$$

1-3. 双対性 (duality)

OT問題 3'

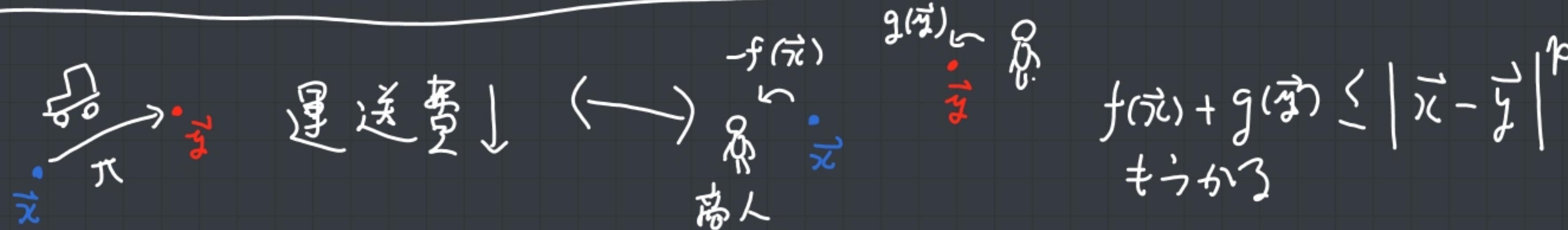
$P(\vec{x})$ と $\mathcal{E}(\vec{y})$ に対して "ポテンシャル関数" $f(\vec{x}), g(\vec{y})$ で $p \geq 1$ なら

$$f(\vec{x}) + g(\vec{y}) \leq |\vec{x} - \vec{y}|^p$$

をみたすものの集合

$$\left(\max_{f, g} \left\{ \langle f(\vec{x}) \rangle_P + \langle g(\vec{y}) \rangle_{\mathcal{E}} \right\} \right)^{1/p} = D_{W_p}(P, \mathcal{E}) \text{ となる}$$

+ constraint



■ 次元Gauss分布への応用

・ $p=2$ のケース

Step1 f にあたりをつける

「 σ^2 」が出てはいけない... $\rightarrow f(x) = \alpha \cdot x^2$ としてみる α を動かす

Step2 最良の y がきまる

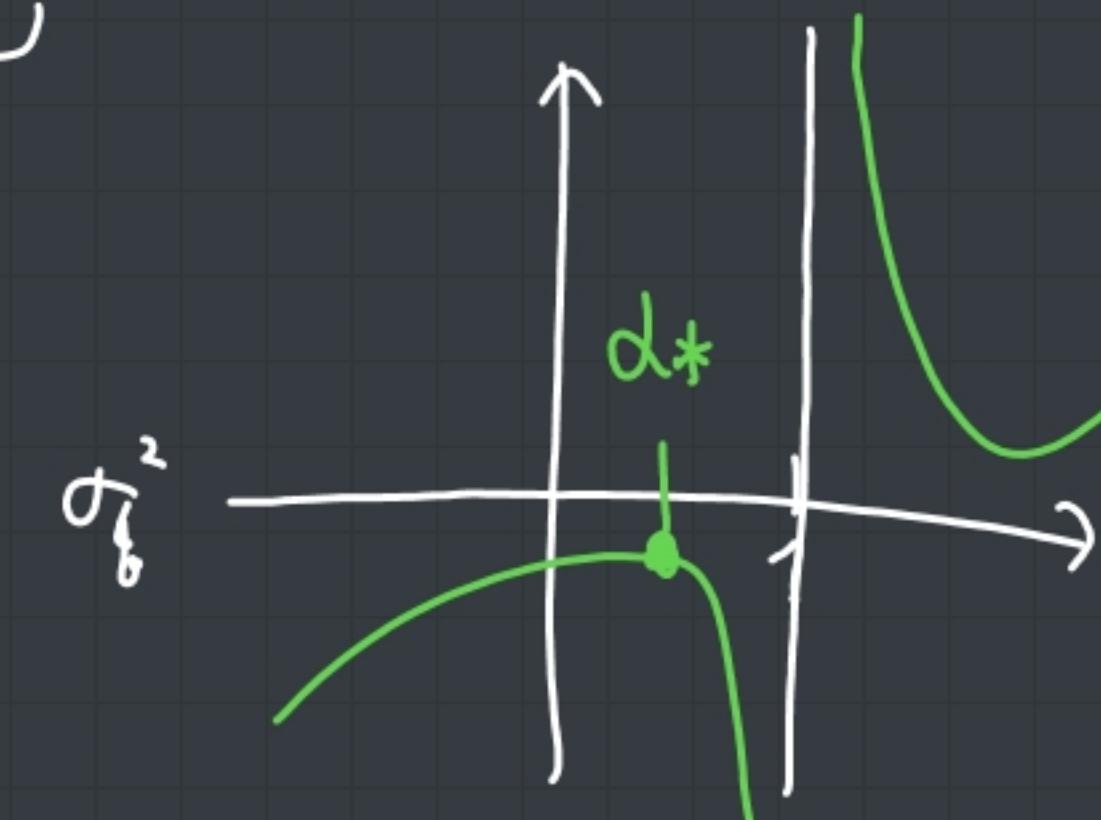
$$g \text{ 大} \rightarrow g(y) \leq (x-y)^2 - f(x)$$

$$g^*(y) = \min_x \left\{ \frac{(x-y)^2}{2} \right\} = \frac{y^2}{2}$$

Step3 $\alpha < 1$ の max

$$F(\alpha) = \underbrace{\langle f(x) \rangle_p}_{\alpha \cdot \sigma_p^2} + \underbrace{\langle g^*(y) \rangle_{\xi}}_{-\frac{\sigma_{\xi}^2}{1-\alpha} + \sigma_{\xi}^2} = (\sigma_p^2 - \sigma_{\xi}^2) \alpha^2$$

$$\begin{aligned} F(\alpha) &= (\sigma_p^2 - \sigma_{\xi}^2) \alpha^2 - \frac{\sigma_{\xi}^2}{1-\alpha} + \sigma_{\xi}^2 \\ &= (\sigma_p^2 - \sigma_{\xi}^2) \alpha^2 + \frac{\sigma_{\xi}^2}{\alpha-1} \end{aligned}$$



$$\begin{aligned} F'(\alpha) &= \sigma_p^2 - \frac{\sigma_{\xi}^2}{(\alpha-1)^2} \\ \frac{1}{F'(\alpha)} &= \frac{1}{\sigma_p^2} - \frac{\sigma_{\xi}^2}{(\alpha-1)^2} \\ \alpha_* &= 1 - \frac{\sigma_{\xi}^2}{\sigma_p^2} \end{aligned}$$

2. ヌヌ対性について

2-1. Lagrange 未定乗数法

もとの問題の Lagrange 関数

$$\mathcal{L}(\pi, f, g) = \int |\vec{x} - \vec{y}|^p \pi(\vec{x}, \vec{y}) d\vec{x} d\vec{y} + \int f(\vec{x}) \left\{ p(\vec{x}) - \int \pi(\vec{x}, \vec{y}) d\vec{y} \right\} d\vec{x}$$

$$+ \int g(\vec{y}) \left\{ q(\vec{y}) - \int \pi(\vec{x}, \vec{y}) d\vec{x} \right\} d\vec{y}$$

$$\rightarrow \min_{\pi \geq 0} \max_{f, g} \mathcal{L}(\pi, f, g)$$

$$\stackrel{\textcircled{1}}{=} \max_{f, g} \min_{\pi \geq 0} \mathcal{L}(\pi, f, g)$$

$$= \underbrace{\max_{f, g} \left\{ \langle f(\vec{x}) \rangle_p + \langle g(\vec{y}) \rangle_q \right\}}_{\textcircled{2}} + \underbrace{\min_{\pi \geq 0} \left\{ \left| \vec{x} - \vec{y} \right|^p - (f(\vec{x}) + g(\vec{y})) \right\}}_{\substack{\textcircled{3} \\ \infty}} \underbrace{\pi(\vec{x}, \vec{y})}_{\infty} d\vec{x} d\vec{y}$$

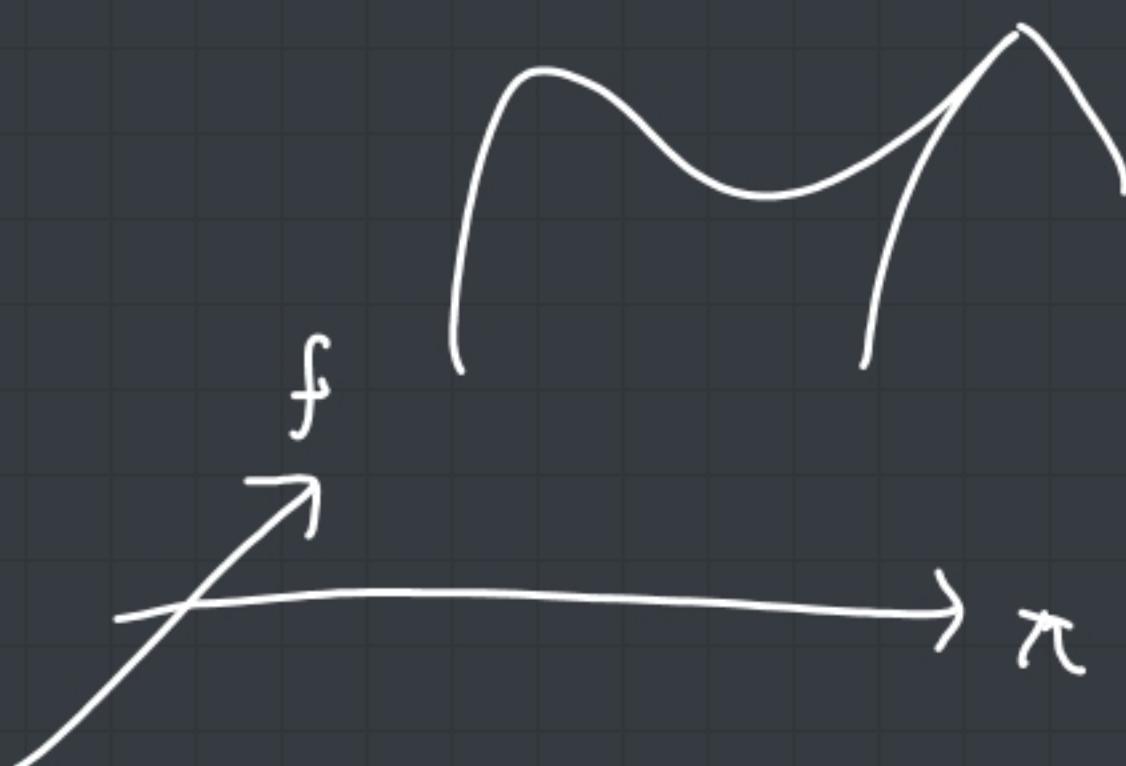
• "なげ" $\min_{\pi} \max_{f,g}$ = $\max_{f,g} \min_{\pi}$?

$$\vec{x} \cdot \vec{y} \Rightarrow i \cdot j$$

$$\textcircled{-}\mathcal{L}(\pi, f, g) = \sum_{ij} c_{ij} \pi_{ij} + \sum_i f_i \left\{ p_i - \sum_j \pi_{ij} \right\} + \sum_j g_j \left\{ q_j - \sum_i \pi_{ij} \right\}$$

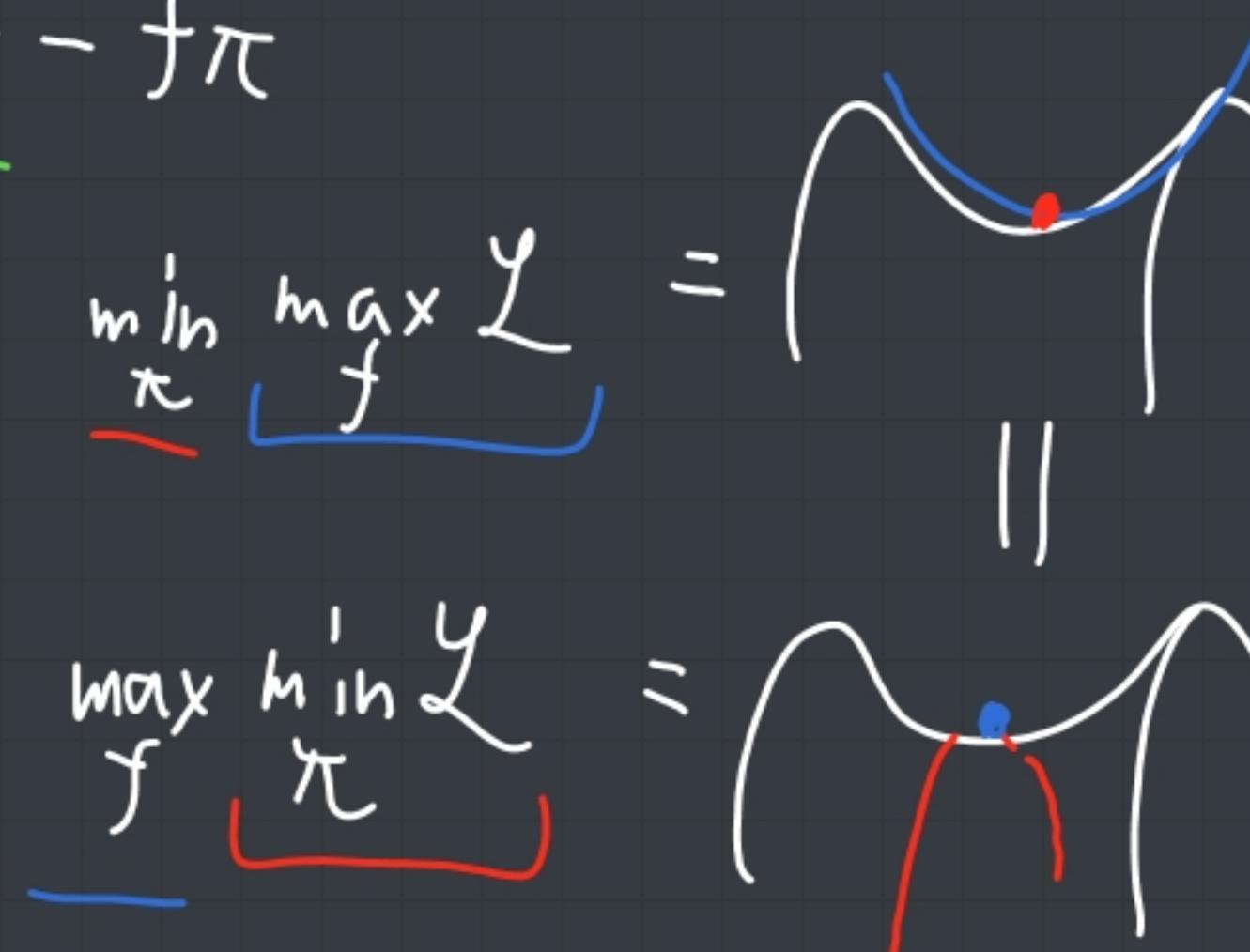
さうに $i \cdot j \rightarrow \text{なし. } g \text{なし. } c = p = 1$

$$\begin{aligned} \textcircled{-}\mathcal{L}(\pi, f) &= \pi + f \left\{ 1 - \frac{\pi}{1} \right\} \\ &= \pi + f - f\pi \end{aligned}$$



\rightarrow strong duality

でんせき



2-2 $p=1$ のケース

$$\left| \min_{\vec{z}} F(\vec{z}) - \min_{\vec{u}} G(\vec{u}) \right| \leq \max_{\vec{z}} |F(\vec{z}) - G(\vec{z})| \quad (\dagger)$$

Kantorovich-Rubinstein duality

$$\min_{\pi} \left\{ \langle |\vec{x} - \vec{y}| \rangle_{\pi} \right\} = \max_{h: \text{Lipschitz}} \left\{ \langle h(\vec{x}) \rangle_{\text{P}} - \langle h(\vec{y}) \rangle_{\text{E}} \right\}$$

$$\begin{aligned} & \langle f(\vec{x}) \rangle_{\text{P}} + \langle g(\vec{y}) \rangle_{\text{E}} \\ & \leq \underbrace{\langle g^c(\vec{x}) \rangle_{\text{P}}}_{\text{def}} - \underbrace{\langle g^c(\vec{y}) \rangle_{\text{E}}}_{\text{def}} \end{aligned}$$

$$\frac{(\text{Pf})}{\text{lhs} \geq \text{rhs}}$$

$$\langle h(\vec{x}) \rangle_{\text{P}} - \langle h(\vec{y}) \rangle_{\text{E}}$$

$$= \int \left\{ h(\vec{x}) - h(\vec{y}) \right\} \pi_*(\vec{x}, \vec{y}) d\vec{x} d\vec{y} \leq \text{lhs}$$

$$\downarrow \max_h$$

$$\text{rhs} \leq \text{lhs}$$

$$\text{rhs} = \text{dual} \leq \text{rhs}$$

$$g^c(\vec{x}) = \min_{\vec{z}} \left\{ |\vec{x} - \vec{z}| - g(\vec{z}) \right\}$$

$$1. \quad f(\vec{x}) \leq \underline{g^c(\vec{x})} \leq \left\{ |\vec{x} - \vec{z}| - g(\vec{z}) \right\} \leq -g(\vec{x})$$

$$2. \quad |g^c(\vec{x}) - g^c(\vec{y})| = \left| \min_{\vec{z}} \left\{ |\vec{x} - \vec{z}| - g(\vec{z}) \right\} - \underline{(\vec{x} \text{ to } \vec{y})} \right|$$

$$\leq \max_{\vec{z}} \left| |\vec{x} - \vec{z}| - |\vec{y} - \vec{z}| \right| \leq |\vec{x} - \vec{y}| \quad (\triangle \text{ 不等式 })$$

3. MLとの関連



$$D_{KL}(P \parallel \frac{P+Q}{2}) + D_{KL}(Q \parallel \frac{P+Q}{2}) - 2\log 2$$

3-1. GAN

arXiv:1406.2661 z は

$$\min_Q \max_{0 \leq h \leq 1} \left\{ \langle \log h(\vec{x}) \rangle_P + \langle \log \{1-h(\vec{y})\} \rangle_Q \right\}$$

arXiv:1312.6114

✓

$$\min_Q \frac{D(P, Q)}{\max_{h \cdot \text{Lip}} \{ \langle h \rangle - \langle h \rangle \}}$$

→ WGAN

arXiv:1701.07875

反論(?)

arXiv:1710.08446

→ γ の GAN?

3-2. VAE

$$\min_Q \min_{\pi} \{ \dots \}$$

→ VAE-like objective WVAE arXiv:1711.01558

why WVAE?

$$D_{W_P}^p(P, \tilde{Q}) = \min_{\pi} \left\langle \left| \vec{x} - \vec{y} \right|^p \right\rangle_{\pi}$$

$$\approx \min_{\pi} \left\langle 1 + D(\tilde{Q}, \pi) \right\rangle$$

$P = \mathcal{L} \Rightarrow$ Monge-Ampere
eq

latent var model

$$\vec{z} \xrightarrow{\tilde{g}(\vec{x}|\vec{z})} \vec{x}$$

$$\begin{aligned} & \int \tilde{g}(\vec{z}) \underbrace{\tilde{g}(\vec{x}|\vec{z})}_{= g(\vec{x})} d\vec{z} \\ &= g(\vec{x}) \end{aligned}$$

$$\pi(x, z) = \frac{\pi(z|x)}{||\text{アシザウツ}||}$$

$$\int \tilde{g}(y|z) r(z|x) dz$$

$$\int \underbrace{r(x, y)}_{||} dx = \boxed{g(y)}$$

$$\int \underbrace{\tilde{g}(y|z)}_{\text{アシザウツ}} \left(\int r(z|x) p(x) dx \right) dz$$