





SmartCS × IOS × Ansible ハンズオン

アジェンダ



内容	担当
NW自動化とAnsible	エーピーコミュニケーションズ 社
コンソールサーバー SmartCSの説明	セイコーソリューションズ 社
■ハンズオン 演習1:ハンズオン環境の確認 演習2:SmartCSの基本動作(手動編)	セイコーソリューションズ 社
Ansible×SmartCSについて	セイコーソリューションズ 社
■ハンズオン 演習3:Ansible×SmartCS×IOSの連携 (基礎編) 演習4:Ansible×SmartCS×IOSの連携 (応用編)	セイコーソリューションズ 社
本日のまとめ	エーピーコミュニケーションズ 社



【NW自動化とAnsible】 エーピーコミュニケーションズ社

Red Hat

Ansible Automation

Platform



コンソールサーバー SmartCSとは

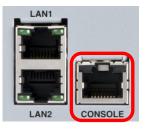
- ・コンソールサーバ SmartCS の説明
- ・SmartCSのアクセス方法
- ・SmartCSのその他機能について

コンソールサーバーについて

SEIKO

コンソールポート とは

- ■NW機器のコンソールポートは 通常以下のような用途で使われます
- ① IP設定等の初期構築作業





RJ45

DB9

② 緊急時のオペレーション LANインターフェース障害など、直接IP**リーチ出来ない場合**の「最後のアクセス手段」

とはいえ

- ■監視対象装置全てのコンソールポートに対してそれぞれ監視端末を用意できない
- ■緊急時に現地まですぐに行くことができない



コンソールサーバーの出番です!

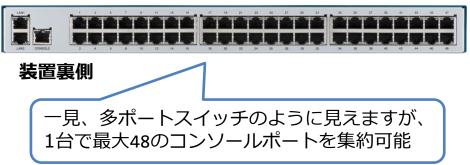
コンソールサーバーについて



コンソールサーバー **SmartCS**

- ■コンソールポートへのアクセスをリモートから行えるようにする装置
- ■DC内でToR等に設置され、監視対象装置に接続してNOCからの操作を可能にします。



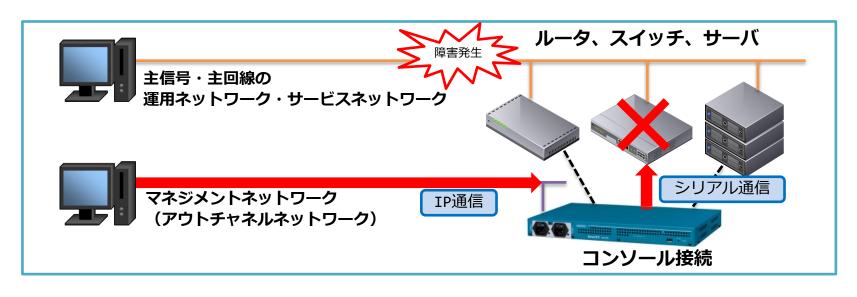


- ・通信キャリア様、ISP様など大規模NWを運用しているお客様を中心に、 コンソールサーバー SmartCSシリーズは国内で高いシェアを確立
- ・INTEROP shownetのネットワーク構築においても10年以上の実績

SmartCS 主要機能 「コンソールアクセス」



コンソールサーバーを利用する場合のNW構成



主回線の運用ネットワークやターゲット機器へのアクセスがNGとなった場合、コンソールサーバ経由で、監視対象装置にアクセスしてオペレーションを実行



最後のライフライン としてアクセス手段を提供

SmartCS コンソールアクセス方法



SmartCSには、下記2通りのアクセス方法があります

くダイレクトモード>

SmartCSのシリアルポートに割り当てられたTCPポート番号を指定してアクセス例:

tty1にアクセス → SmartCSの Port8301 にアクセス

〈セレクトモード〉

一旦SmartCS自身へアクセスし、ポートセレクトメニューからアクセス先を選択 例

SmartCSにSSH(22)でアクセス後、接続したいtty番号を選択

SmartCS コンソールアクセス方法



くダイレクトモード>

- ・各ttyに割り当てられているTCPポートを指定するだけで、ダイレクトに接続可能
- ・接続するttyにどの機器が繋がっているかを別に管理し、把握しておく必要あり



【ダイレクトモードの接続イメージ】



【ダイレクトモードで使用するTCPポート】

tty	TCPポート(telnet)	TCPポート(SSH)
1	8101	8301
2	8102	8302
47	8147	8347
48	8148	8348

SmartCS コンソールアクセス方法



〈セレクトモード〉

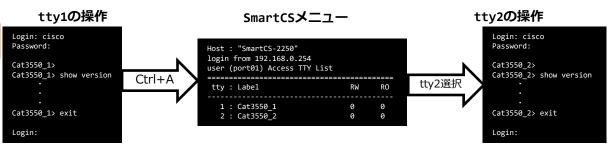
- ・SmartCSの代表ポート(telnet:23/SSH:22)に接続し、リストから選択して接続
- ・ラベル設定することで、各ttyにどの機器が繋がっているかをリストから把握可能
- ・開いているターミナルのまま、別のttyへ操作を切り替えることが可能(切替文字 Ctrl+XX入力)



【セレクトモードの接続イメージ】



【操作対象ttyの切り替え】



SmartCS その他の機能



コンソールにアクセスする、という用途以外にも、 運用管理を支援する便利な機能があります。

<ログ保存/転送機能>



■装置内部にログを保存するだけでなく、外部サーバへも出力が可能です

<シリアルポートへのアクセス制限>



■ユーザ毎にアクセス可能なシリアルポートを設定できます。

<ポートミラーリング>



■監視対象機器への操作内容を複数のユーザで確認できます。

SmartCS その他の機能 「ログ保存/転送機能」



コンソールで入出力されるログは以下のような種類があります。

- ①装置が自発的に出力するログ
 - コンソールにしか出力されないログ
 - シャットダウン / 再起動発生時 のログ
 - 障害発生直前のエラーログ
- ②オペレーションログ
 - コンソールサーバを経由して操作したオペレーションログ

SmartCS その他の機能 「ログ保存/転送機能」



■ログ保存機能

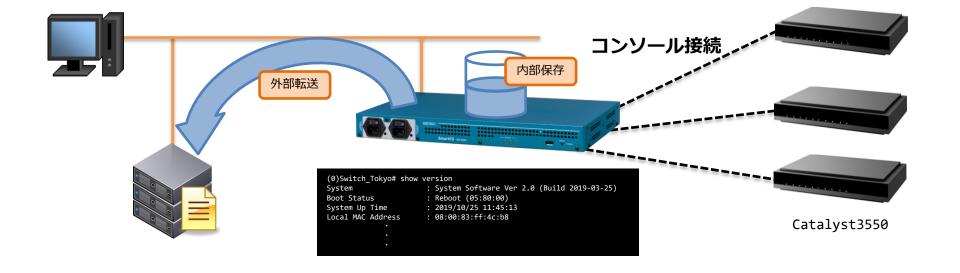
- ・コンソールに入出力されるログを装置内部に保存します。
 - SmartCS本体に、シリアルポートごとに3Mまで保存可能(最大8Mまで拡張可能)
 - 設定不要で自動的にオペレーションログを装置内部に保存します。
 - → ログの保存忘れや誤って削除する事を防ぐことができます。

■ログ転送機能

- ・装置内部に保存する以外にも、外部サーバへの転送が可能です
- FTP / Mail
 - 送信時間 / ログの保存領域の閾値に応じた送信タイミングを指定可能
- Syslog / NFS
 - ログが出力されたタイミングでログを送信

SmartCS その他の機能 「ログ保存/転送機能」

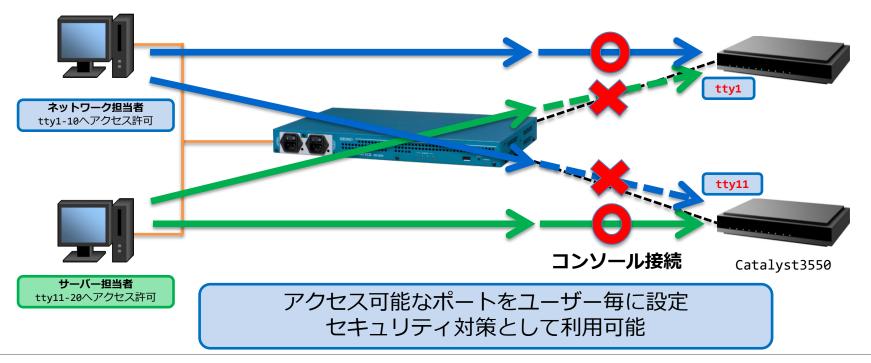




SmartCS その他の機能 「アクセス制限」



- ユーザー毎のアクセス制限
- ■ミスオペレーションによる操作対象間違い
- ■権限の無い機器への不正アクセス などを防止します。



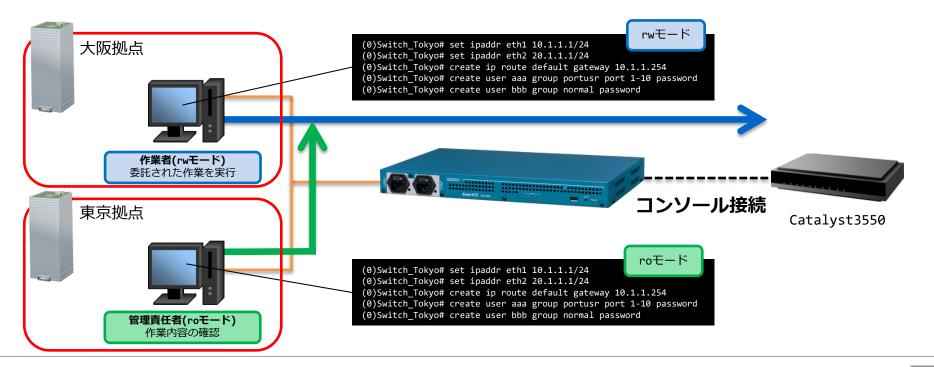
SmartCS その他の機能 「ポートミラーリング」



特定のシリアルポートへの操作内容を複数のユーザで確認する事ができます。

■rw権限:送受信可能なモードで、監視しつつ制御も可能

■ro権限:受信のみ可能なモードで、監視のみ可能



演習 アジェンダ



演習内容

演習1 ハンズオン環境の確認

- 1.1 演習環境の確認

演習2 SmartCSの基本動作(手動編)

- 2.1 SmartCSを介してIOS装置へコンソールアクセスする
- 2.2 SmartCSを介したIOS装置へのコンソールアクセスをミラーリングする
- 2.3 SmartCSを介したシリアルセッション情報を確認する

演習3 Ansible×SmartCS×IOSの連携演習(基礎編)

- 3.1 IOS装置にSmartCS経由で初期設定を行う
- 3.2 IOS装置に追加設定を行う
- 3.3 IOS装置の設定情報を取得する
- 3.4 IOS装置の設定情報をSmartCS経由で取得する

演習4 Ansible×SmartCS×IOSの連携演習(応用編)

- 4.1 オペレーションミスからの復旧自動化
- 4.2 通信障害からの復旧自動化
- 4.3 初期化の自動化



【ハンズオン 演習1】

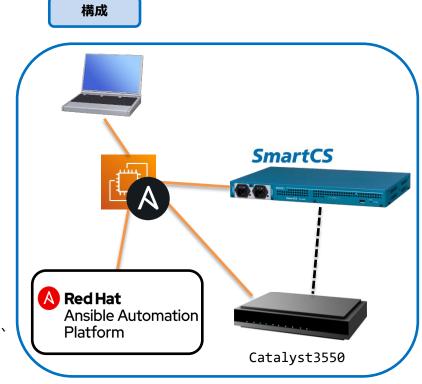
ハンズオン環境の確認

ハンズオン環境確認



環境概要

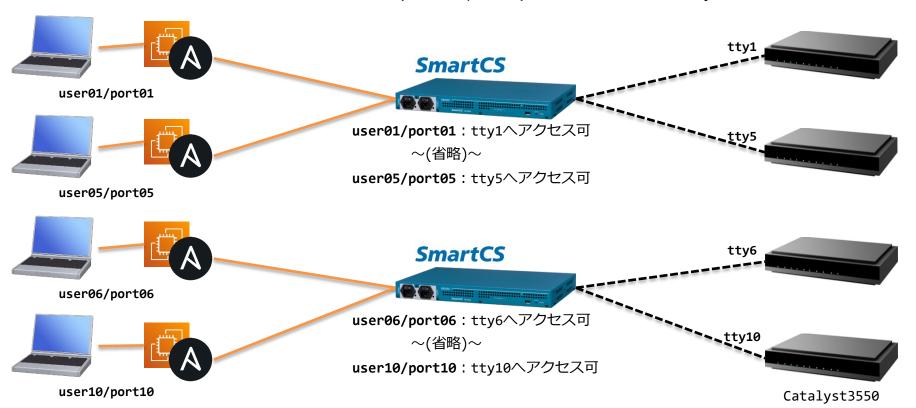
- ■参加者1名に対して1つの環境を用意しています。 (SmartCSは5名で1台を使用いただきます。)
- SmartCS(1台目)のtty1, 2, 3, 4, 5と、 SmartCS(2台目)のtty6, 7, 8, 9, 10に、 Catalyst3550のコンソールが接続されています。
- ■演習2では、EC2(Ansibleノード)にSSHでアクセスしてから
 SmartCSにTelnet/SSHでアクセスいただき、
 SmartCS経由でのコンソール操作を体感していただきます。
- ■演習3以降では、EC2(Ansibleノード)にSSHでアクセスいただき、Catalyst3550の操作を実施していただきます。



ハンズオン環境確認



参加者ごとに割り当てられているアドレス/ユーザ/パスワードを利用します。(手順書の演習1を参照)
SmartCSを介してアクセスする場合、各ユーザ(userXX/portXX)には、アクセス可能なttyが設定されています。





【ハンズオン 演習2】

コンソールサーバー SmartCSの基本動作(手動編)

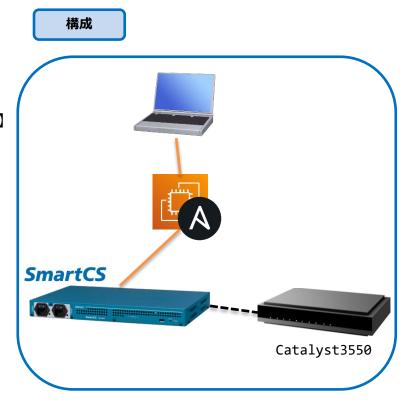
ハンズオン 演習2 概要



概要

演習2では、SmartCSの基本的な使い方を確認します。

- ■SmartCSを経由して、Catalyst3550のコンソールへアクセス【演習2.1】
- ■SmartCSを経由したセッションをミラーリング【演習2.2】
- ■SmartCS上でシリアルセッション情報の確認【演習2.3】



ハンズオン環境情報



■ハンズオン手順書(Github)

https://github.com/ssol-smartcs/ansible-handson/tree/master/SmartCSxIOS



【座学】

Ansible × SmartCS について

Ansible対応の背景



背景

ネットワーク運用環境の変化

手動オペレーション

運用の自動化

CLI / GUI

外部API

Orchestrator

運用ツール

SmartCS



運用自動化への対応

Ansible対応の背景



従来の運用自動化における課題

- ■リモートからの設定変更により、機器へリモートから接続できなくなる可能性
- ■リモートからのバージョンアップ作業(失敗)により、通信できなくなる可能性
- ■データセンタへ駆けつけ、機器のコンソールへPCを直結し復旧しなければならない

SmartCSによる解決



SmartCSがあれば、リモートからコンソールをオペレーション可能!

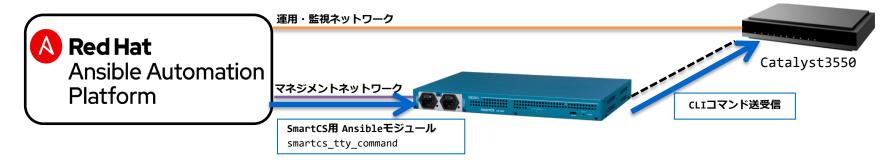
Ansible対応の背景



従来のAnsibleにおける課題

- ■Ansibleリーチできない状態の機器の操作が難しい (初期設定段階)
- ■Ansibleモジュールが無い機器の操作にはあまり適していない (ベンダー依存)

SmartCSによる解決



ConsoleからCLI操作可能な機器は、Ansibleによるオペレーション自動化の対象に!



Ansible をさらにパワフルに

従来は ネットワーク機器・サーバ機器 等のターゲットが IPリーチ(Ansibleリーチ)可能になっている状態でないと 各モジュールによるオペレーションが実行出来なかった



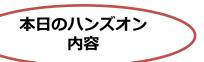
Ansible をさらにパワフルに

IPリーチャビリティのないターゲットも運用自動化の対象に + Ansibleモジュールのないターゲットも対象に



SmartCS用のAnsibleモジュールをAnsible Engineにインストールすることで以下のオペレーションをAnsible経由で行うことが可能となります。

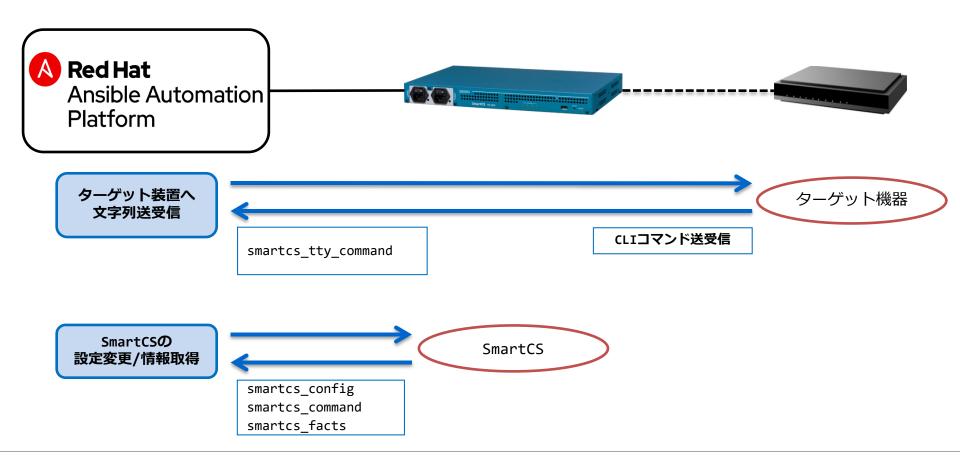
■SmartCSのシリアルポートに接続されている監視対象機器にして、Ansibleから文字列(対象機器のコマンド)を送受信することが可能
→ smartcs tty command



- ■SmartCS自身の設定変更、および情報取得が可能
 - → smartcs_facts, smartcs_command, smartcs_config

リモートからコンソール経由での設定変更、バージョンアップなどの作業を Ansibleで自動化することができるようになります。



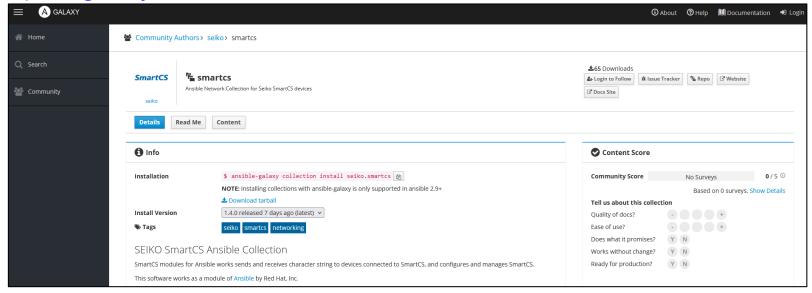




v1.3.0以降のモジュールはAnsible Collectionsに対応しており、Ansible Galaxyから取得してインストール可能です。

Ansible Galaxy

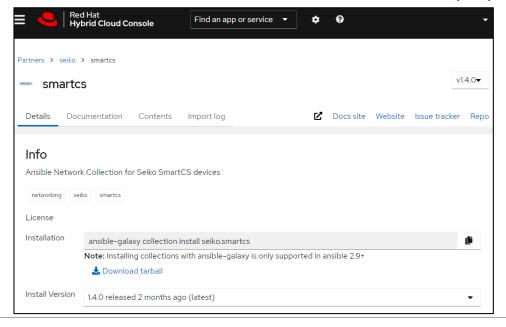
https://galaxy.ansible.com/seiko





v1.4.0以降のモジュールはRedHat社のCertified Moduleに対応しており、Ansible Automation Hubからも取得してインストールすることが可能です。

• Ansible Automation Hub
https://console.redhat.com/ansible/automation-hub/repo/published/seiko/smartcs

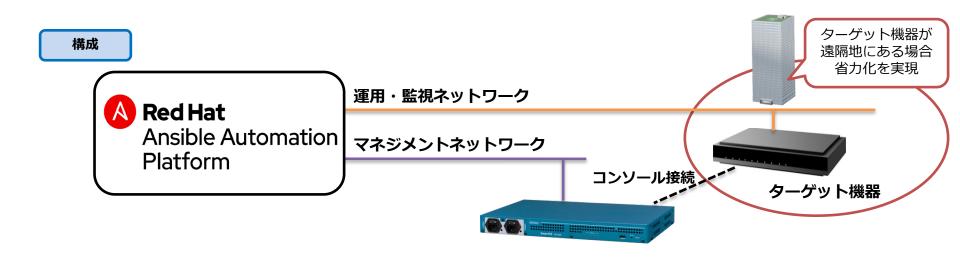


ユースケース(1)



初期構築(設置時・交換時)

NW機器の設置時や交換時に、コンソール経由でIP設定/ユーザ作成などの初期構築を行います。 最低限の初期設定をコンソール経由で実行し、Ansibleリーチ可能な状態になってからは ベンダーごとに用意しているモジュールを利用して追加の設定等を行います。



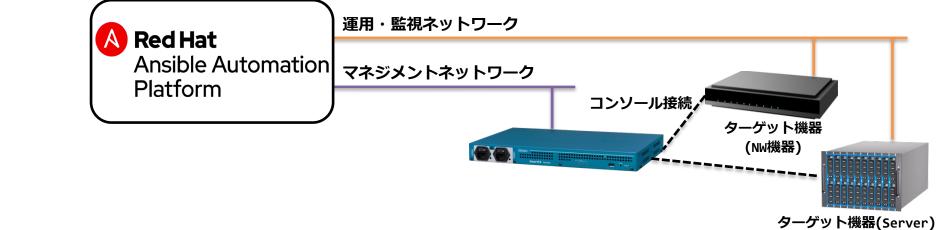
ユースケース②



コンソールからのバージョンアップ作業

NW機器やサーバ(Hypervisorのホスト)機器の設定変更やバージョンアップ作業を、コンソール経由で安全に行います。

構成



SmartCS用モジュールのパラメータ



SmartCS用のAnsibleモジュール "smartcs_tty_command" では、 下記の様なパラメータをplaybook内で指定して文字列の送受信を行います。

演習で使用

パラメータ名	設定値	概要
tty	1~48	文字列を送信するSmartCSのシリアルポート番号です。1-10の様にリスト形式でも指定可能です。
cmd_timeout	1~7200	文字列を送信してから、recvcharの受信待ちがタイムアウトするまでの時間です。
nl	<u>cr</u> / lf / crlf	送信文字列として「NL」を指定した際に送信する改行コードです。
sendchar (src)		指定したttyに送信する文字列のリストです。リストの上から順番に送信します。 改行コードや制御文字も送信可能です。
		【オプション】WAIT:sec 上述のcmd_timeoutを送信文字列毎に指定するオプションです。
		【オプション】NOWAIT recvcharで指定した文字列を待たずに、すぐに次の文字列を送信します。
		【オプション】NOWAIT:sec recvcharで指定した文字列を待たずに、指定した時間経過後に次の文字列を送信します。
recvchar (recvchar_regex)		文字列を送信後、受信を期待する文字列(プロンプト等)のリストです。 リスト内のいずれかを受信すると、次の文字列を送信します。 期待する文字列は正規表現での記述も可能です。

SmartCS用モジュールのパラメータ(続き)



SmartCS用のAnsibleモジュール"smartcs_tty_command"では、下記の様なパラメータをplaybook内で指定して、送信文字列と受信文字列を区別しやすい返り値(stdout lines custom)とすることができます。

演習で使用

パラメータ名	設定値	概要
custom_response	boolean値	stdout、stdout_linesに加えて、sendcharオプションで指定した文字列ごとに、 送信文字列(execute_command)と受信文字列(response)が分かれたフォーマットで 出力するかどうかを指定します。
custom_response_delete_nl	boolean値	custom_responseの出力内容について、改行のみの行を削除するかどうかを指定します。
custom_response_delete_lastline	boolean値	custom_responseの出力内容について、responseの最終行を削除するかどうかを指定します。 recvcharオプションで指定した文字列のうち、受信した文字列(主にターゲット装置のプロンプト)が responseに含まれないようにすることが可能です。

SmartCS用モジュールのパラメータ (続き)



参考情報(v1.0)

パラメータ名	設定値	概要	
error_detect_on_sendchar	<u>cancel</u> / exec	文字列を送信後、エラーが発生した場合に、次の文字列を送信するかどうかを指定します。	
error_detect_on_module	ok / failed	文字列を送信後、エラーが発生した場合に、ansibleコマンド(ansible-playbookコマンド)の実行結果をokとするかfailedとするかを指定します。	
error_recvchar_regex		文字列を送信後、エラーと判定したい受信文字列を正規表現で記述したリストです。	
ttycmd_debug	off / on / detail	文字列送受信処理が終了した後、デバッグ情報を表示します。	

SmartCS用モジュールのパラメータ (続き)

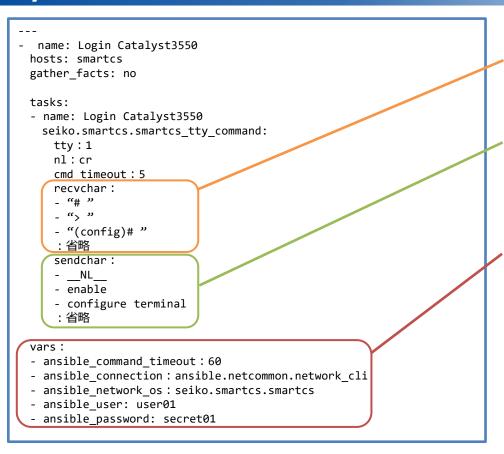


参考情報(v1.1)

パラメータ名	設定値	概要
initial_prompt		initial_prompt_check_cmd送信後に受信を期待する文字列です。(「Login:」など)
initial_prompt_check_cmd		文字列送信の前にコンソールの状態を確認するためのコマンドを指定します。(改行送信など)
<pre>initial_prompt_check_cmd_timeout</pre>	1~30	initial_prompt_check_cmd送信後に受信文字列をチェックするまでの時間を指定します。
escape_cmd		initial_promptを受信できなかった場合に送信するコマンドを指定します。(「exit」など)
escape_cmd_timeout	1~30	escape_cmd送信後に受信文字列をチェックするまでの時間を指定します。
escape_cmd_retry	0∼ 8	escape_cmd送信後にinitial_promptを受信できなかった場合に、initial_prompt_check_cmdの 送信リトライ回数を指定します。

playbook例とパラメータ概要





- recvchar (recvchar regex)
- ・コマンド送信後に期待する文字列(プロンプト等)を複数指定します。
- ・指定したいずれかの文字列を受信したら、 sendcharで指定された次の文字列を送信します。

■ sendchar

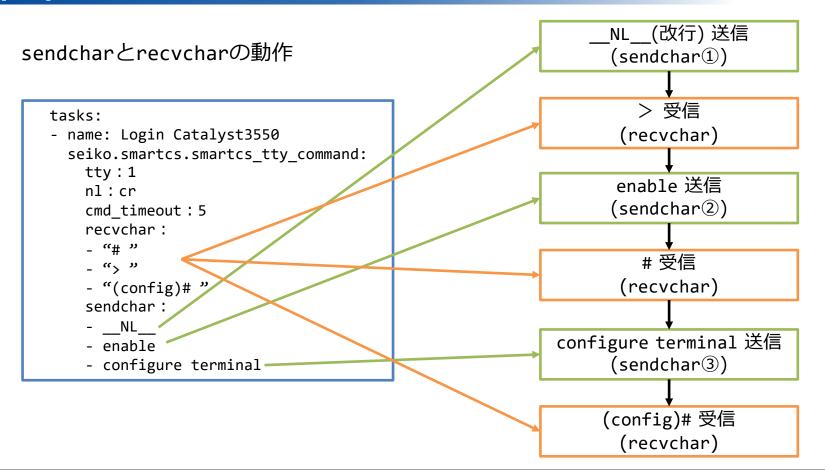
- ・指定した tty に送信する文字列を指定します。
- ・リストの上から順番に送信します。

■ vars

- ansible command timeout
- → コンゾール経由でコマンドを実行する為、 通常のモジュールよりも処理時間がかかります。 その為、タイムアウト値を延長する必要があります。 (default:10s)
- ansible_connection
- → ansible.netcommon.network cli を指定します。
- ansible_network_os
- → seiko.smartcs.smartcs を指定します。
- ansible_user , ansible_password
- → SmartCSにログインする為の<mark>拡張ユーザ(extusr)</mark>の ログイン情報を指定します。

playbook動作イメージ





Ansibleの出力結果



名前	説明	契機	タイプ
stdout	コマンドの実行結果		リスト
stdout_lines	コマンド実行結果を 送信文字列毎に分割したリスト	コマンドの実行に成功した場合	リスト

stdout出力例

stdout_lines出力例

```
送信したsendchar
 "stdout lines": |
           "show version",
           "Cisco IOS Software, C3550 Software (C3550-
             IPSERVICESK9-M), Version 12.2(44)SE6, RELEASE
                                                                 コマンド
             SOFTWARE (fc1)",
                                                             (sendchar)
           "Copyright (c) 1986-2009 by Cisco Systems, Inc.",
                                                                 実行結果
            (省略)
           "Cat3550>"
       ],
                      受信したrecvchar
],
```

Ansibleの出力結果



名前	説明	契機	タイプ
stdout_lines_custom	コンソールの送受信文字列について、送信文字列 (execute_command)、受信文字列(response)を区 別した形式のリスト。	custom_response設定が有効、 かつコマンドの実行に成功した場合	リスト

オプション設定値

- ・custom_response: on ⇒stdout_lines_customでの出力有効
- ・custom_response_delete_nl: on ⇒コマンド実行結果の行間を削除
- ・custom_response_delete_lastline: off ⇒最終行(プロンプト等)は削除しない

出力例



- ■SmartCS経由で、Ansibleの他ベンダーモジュールを利用可能
 - ※演習3.4以降で本機能を利用した演習を実施いたします。

smartcs_tty_commandのみを利用

- ・ベンダー製のAnsibleモジュールがないターゲットにアクセスする場合
- ・smartcs_tty_commandモジュールを使って全ての制御を完結させたい場合
 - → 1つのPlaybookで全ての処理を行いたい場合

【課題】Playbookの作成が難しい

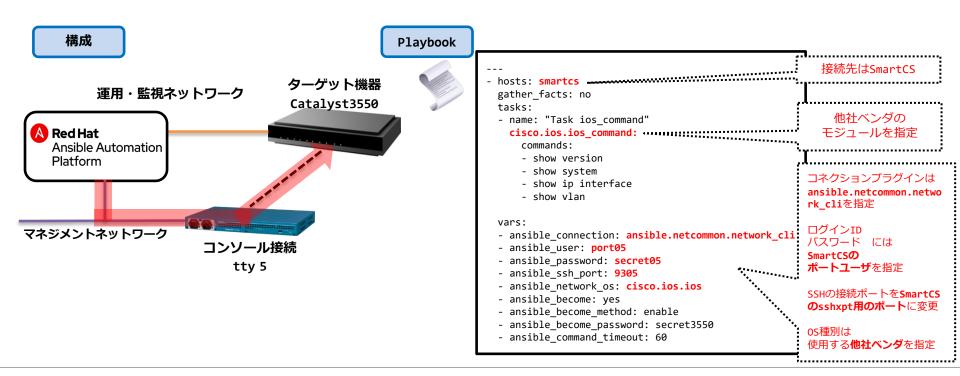
→ 実施したい操作のコンソール経由の入出力情報(特にrecvchar)が必要、冪等性担保×

smartcs_tty_command と 他ベンダーモジュールを連携して利用

- ・ベンダー製モジュールを利用してターゲット機器の制御を行いたい場合 【メリット】Playbookの作成が比較的容易
- → ベンダー製モジュールを利用したPlaybookがそのまま流用出来る、冪等性担保○



■ SmartCS経由で、Ansibleの他ベンダーモジュールを利用する場合の 接続構成とPlaybookイメージ





■他ベンダーモジュールの実行(Playbook構成例)



Playbook ①

Module: smartcs_tty_command

ユーザ:拡張ユーザ

ポート: SSHポート (22)



Playbook 2

Module: 他社ベンダーモジュール

ユーザ:ポートユーザ

ポート: sshxpt ポート (93xx)



Playbook 3

Module: smartcs_tty_command

ユーザ:拡張ユーザ

ポート: SSHポート (22)

SmartCS経由 装置へのログイン処理



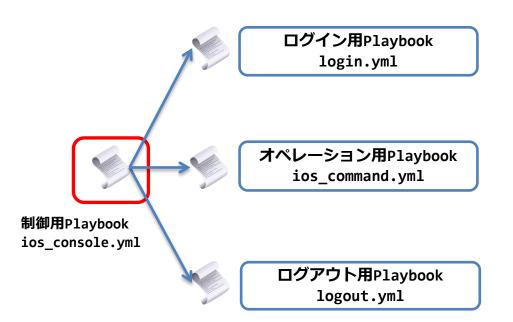
SmartCS経由 装置の制御(設定・表示)



SmartCS経由 装置からのログアウト処理



■他ベンダーモジュールの実行(Playbook構成例)

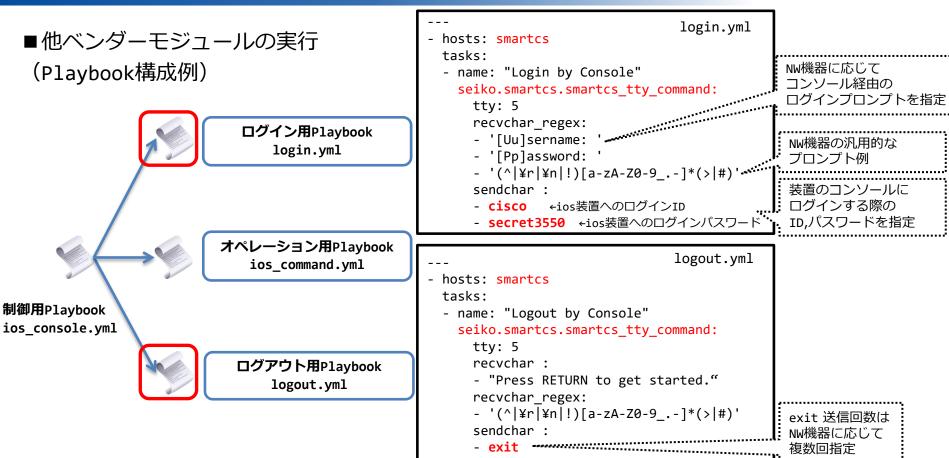


制御用Playbook例 **ios_console.yml** ※実際に実行するPlaybook

_ _ _

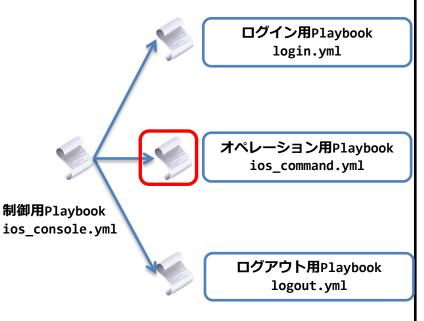
- name: "LOGIN with smartcs_tty_command"
 import playbook: login.yml
- name: "Exec Task with ios_command"
 import_playbook: ios_command.yml
- name: "LOGOUT with smartcs_tty_command"
 import playbook: logout.yml

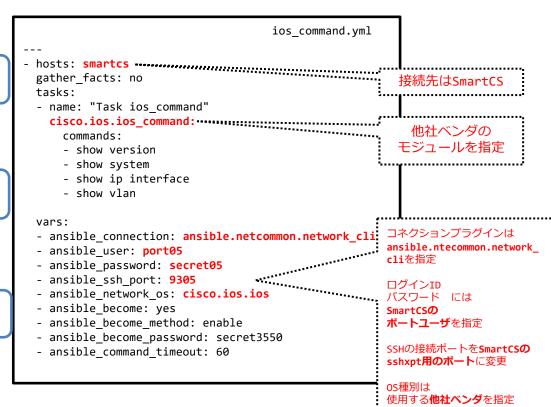






■他ベンダーモジュールの実行 (Playbook構成例)







- ■他ベンダーモジュール実行時のポイント
 - ・利用できるモジュール
 - ・SSHで装置にログインしてCLIを実行する処理をコンソール経由で行う内部処理となる為、 コネクションプラグインとしてnetwork_cliをサポートしているものに限ります。

例

vars:

- ansible_connection: ansible.netcommon.network_cli
- ・SSH接続時とコンソールアクセス時のプロンプト定義が同じでないと動作しない(terminal プラグインの定義)
- ・タイムアウト値の設定
 - ・他社ベンダのモジュールは通常SSH接続して動作するが、本連携ではコンソール経由で動作する事になる その為、処理速度が遅いのでタイムアウト時間の延長が必要。(コマンド実行時間など)

例

vars:

- ansible_command_timeout: 60



【ハンズオン 演習3】

Ansible×SmartCS×IOSの連携演習(基礎編)

ハンズオン 演習3 概要

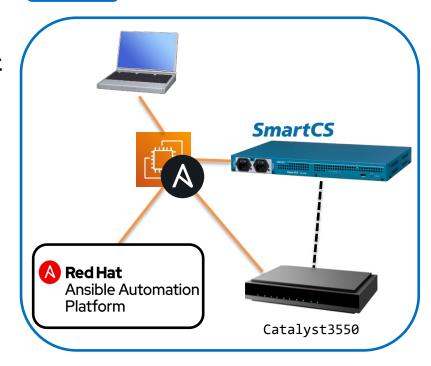


概要

演習3では、

- ・SmartCSを経由して設定投入/情報取得を行い、AnsibleとSmartCSの連携方法ついて理解を深めていただきます。
- ・Ansibleを使ったネットワーク機器へのオペレーションに ついて理解を深めていただきます。
- SmartCSモジュールでCatalyst3550への 初期設定投入(SmartCS経由)【演習3.1】
- ■IOSモジュールでCatalyst3550への追加設定投入【演習3.2】
- ■IOSモジュールでCatalyst3550から設定情報取得【演習3.3】
- ■IOSモジュールでCatalyst3550から 設定情報取得(SmartCS経由)【演習3.4】







【ハンズオン 演習4】

Ansible×SmartCS×IOSの連携演習(応用編)

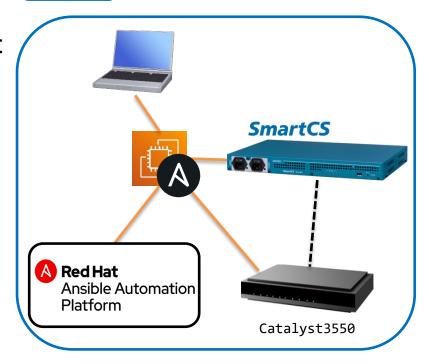


概要

演習4では、コンソールアクセスが必要となるユースケースに 沿って、SmartCSとAnsibleの連携方法の理解を深めていた だきます。

- ■設定ミスによる障害からの復旧自動化【演習4.1】
- ■通信障害からの復旧自動化【演習4.2】
- ■設定初期化の自動化【演習4.3】







【本日のまとめ】 エーピーコミュニケーションズ様