

FUNDAÇÃO UNIVERSIDADE FEDERAL DE RONDÔNIA

Algebra Linear

Professor:

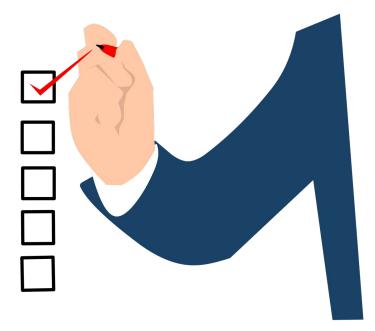
Me. Lucas Marques da Cunha

lucas.marques@unir.br

Roteiro



- 1. Aritmética matricial
 - a. Adição, Subtração, Multiplicação;
- 2. Operações Adicionais
 - a. Multiplicação por escalar
 - b. Transposição
- 3. Exercícios práticos





Objetivos:

- Introduzir a notação padrão para matrizes e vetores;
- Definir operações aritméticas (adição, subtração e multiplicação) com matrizes;
- Introduzir operações adicionais: multiplicação por escalar e transposição;
- Representar sistemas lineares como equações envolvendo matrizes e vetores;



Notação matricial

- Em geral a_{ij} denota o elemento da matriz A que está na i-ésima linha e na j-ésima coluna. Este elemento refere-se ao elemento (i, j) de A;
- Então, se A é uma matriz m x n:

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{bmatrix}$$



Vetores

- São matrizes com somente uma linha ou uma coluna;
- São utilizados para representar soluções de sistemas lineares;
- Se uma n-upla é representada como uma matriz 1 x
 n, nos referimos a ela como um vetor linha.
- Se a n-upla é representada por uma matriz n x 1, diz-se que é um vetor coluna.



Vetores

Por exemplo, a solução do sistema linear

$$x_1 + x_2 = 3;$$

 $x_1 - x_2 = 1$

 pode ser representada pelo vetor linha (2, 1) ou pelo vetor coluna [2]





- O conjunto de todas as matrizes n x 1 reais é chamado de espaço euclidiano de dimensão n e é normalmente denotado como Rⁿ.
- A notação padrão para um vetor coluna é uma letra minúscula em negrito, como em:

$$\mathbf{x} = egin{bmatrix} x_1 \ x_2 \ dots \ x_m \end{bmatrix}$$





- A notação padrão para a j-ésima coluna de A é a_j.
- Para indicar vetores linha, comumente utiliza-se setas horizontais para definir a i-ésima linha de A.
- Se A é uma matriz m x n, então os vetores linha de A são dados por:

$$\circ \overrightarrow{a_i} = (a_{i1}, a_{i2}, ..., a_{in})$$
 para $i = 1, ..., m;$

• e os **vetores colunas** são dados por:

$$\mathbf{a}_j = egin{bmatrix} a_{1,j} \ a_{2,j} \ dots \ a_{m,j} \end{bmatrix}, \quad j=1,\dots,n$$





Exemplo:

o Se

$$A = \begin{bmatrix} 3 & 2 & 5 \\ -1 & 8 & 4 \end{bmatrix}$$

então

$$\mathbf{a}_1 = \begin{bmatrix} 3 \\ -1 \end{bmatrix}, \quad \mathbf{a}_2 = \begin{bmatrix} 2 \\ 8 \end{bmatrix}, \quad \mathbf{a}_3 = \begin{bmatrix} 5 \\ 4 \end{bmatrix}$$

e

$$\vec{\mathbf{a}}_1 = (3, 2, 5), \quad \vec{\mathbf{a}}_2 = (-1, 8, 4)$$



• Igualdade:

- Duas matrizes são iguais se têm as mesmas dimensões e os elementos correspondentes são iguais.
- Definição:
- Duas matrizes m x n A e B são ditas iguais se a_{ij} = b_{ij} para todo i e j;





Multiplicação por escalar

- \circ Se A é uma matriz e α é um escalar, então α A é a matriz formada pela multiplicação de cada um dos elementos de A por α .
- Definição:
- A é uma matriz e α um escalar, então αA é a matriz m x n cujo elemento (i, j) é αa_{ii}.





Multiplicação por escalar

o Por exemplo, se

então ½ * A é:

$$\left(\begin{array}{cccc}
2 & 4 & 1 \\
3 & 4 & 5
\end{array}\right)$$

• e 3 * A é:





Adição de Matrizes

 Duas matrizes com a mesma dimensão podem ser somadas adicionando-se seus elementos correspondentes.

Definição:

Se A = (a_{ij}) e B = (b_{ij}) são ambas matrizes m x n, então a soma A + B é a matriz m x n cujo elemento (i, j) é a a_{ij} + b_{ij} para cada par ordenado (i, j).





Adição de Matrizes

Por exemplo:

$$\begin{bmatrix} 3 & 2 & 1 \\ 4 & 5 & 6 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 2 & 2 & 2 \\ 1 & 2 & 3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 5 & 4 & 3 \\ 5 & 7 & 9 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 2 \\ 1 \\ 8 \end{bmatrix} \quad + \quad \begin{bmatrix} -8 \\ 3 \\ 2 \end{bmatrix} \quad = \quad \begin{bmatrix} -6 \\ 4 \\ 10 \end{bmatrix}$$





Adição de Matrizes

 Se definirmos A - B como A + (-1)B, então A - B é formada subtraindo-se cada elemento de B do elemento correspondente de A. Então,

$$\begin{bmatrix} 2 & 4 \\ 3 & 1 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 4 & 5 \\ 2 & 3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 & 4 \\ 3 & 1 \end{bmatrix} + (-1) \begin{bmatrix} 4 & 5 \\ 2 & 3 \end{bmatrix}$$
$$= \begin{bmatrix} 2 & 4 \\ 3 & 1 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} -4 & -5 \\ -2 & -3 \end{bmatrix}$$
$$= \begin{bmatrix} 2-4 & 4-5 \\ 3-2 & 1-3 \end{bmatrix}$$
$$= \begin{bmatrix} -2 & -1 \\ 1 & -2 \end{bmatrix}$$





Multiplicação de matrizes e sistemas lineares

- Se temos um sistema de uma equação linear com uma incógnita, ele pode ser escrito na forma:
 - $\mathbf{a} = \mathbf{a} \times \mathbf{b}$
- Para um sistema linear, utiliza-se:
 - Ax = b
- o Onde A é uma matriz m x n, x é um vetor de incógnitas em \mathbb{R}^n e b está em \mathbb{R}^m .



Multiplicação de matrizes e sistemas lineares

Caso 1: Uma equação com várias incógnitas;

$$0 \quad 3x_1 + 2x_2 + 5x_3 = 4$$

Se fizermos:

$$A = \begin{bmatrix} 3 & 2 & 5 \end{bmatrix} \quad \mathbf{e} \quad \mathbf{x} = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix}$$

e definirmos o produto Ax por:

$$A\mathbf{x} = \begin{bmatrix} 3 & 2 & 5 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = 3x_1 + 2x_2 + 5x_3$$

A equação $3x_1 + 2x_2 + 5x_3 = 4$ pode ser escrita com a equação matricial Ax = 4.



- Multiplicação de matrizes e sistemas lineares
 - Caso 2: M equações e N incógnitas
 - Considere um sistema linear m x n:

$$\begin{bmatrix} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = b_2 \\ \vdots & \vdots & = \vdots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \dots + a_{mn}x_n = b_m \end{bmatrix}$$

- Podemos escrevê-lo como uma equação matricial:
 - \circ Ax = b



Multiplicação de matrizes e sistemas lineares

Podemos escrevê-lo como uma equação matricial:

$$Ax = b$$

 Onde A= (aij) é conhecido, x é uma matriz n x 1 incógnitas, e b é uma matriz m x1 qu representa o lado direito do sistema.

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & & & & \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{bmatrix}, \quad \mathbf{x} = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix}, \quad \mathbf{b} = \begin{bmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_m \end{bmatrix}$$



- Multiplicação de matrizes e sistemas lineares
 - O produto de Ax pode ser definido como:

$$A\mathbf{x} = \begin{bmatrix} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n \\ \vdots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \dots + a_{mn}x_n \end{bmatrix}$$



- Multiplicação de matrizes e sistemas lineares
 - Exemplos:

$$A = \begin{bmatrix} 4 & 2 & 1 \\ 5 & 3 & 7 \end{bmatrix}, \quad \mathbf{x} = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} \qquad A = \begin{bmatrix} -3 & 1 \\ 2 & 5 \\ 4 & 2 \end{bmatrix}, \quad \mathbf{x} = \begin{bmatrix} 2 \\ 4 \end{bmatrix}$$

$$A\mathbf{x} = \begin{bmatrix} 4x_1 + 2x_2 + x_3 \\ 5x_1 + 3x_2 + 7x_3 \end{bmatrix} \qquad A\mathbf{x} = \begin{bmatrix} -3 \cdot 2 + 1 \cdot 4 \\ 2 \cdot 2 + 5 \cdot 4 \\ 4 \cdot 2 + 2 \cdot 4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -2 \\ 24 \\ 16 \end{bmatrix}$$



- Multiplicação de matrizes e sistemas lineares
 - Exemplo: Escreva o seguinte sistema de equações como uma equação matricial da forma Ax = b.

$$3x_1 + 2x_2 + x_3 = 5$$

$$x_1 - 2x_2 + 5x_3 = -2$$

$$2x_1 + x_2 - 3x_3 = 1$$





Multiplicação de matrizes e sistemas lineares

 Exemplo: Escreva o seguinte sistema de equações como uma equação matricial da forma Ax = b.

$$3x_1 + 2x_2 + x_3 = 5$$

$$x_1 - 2x_2 + 5x_3 = -2$$

$$2x_1 + x_2 - 3x_3 = 1$$



$$\begin{bmatrix} 3 & 2 & 1 \\ 1 & -2 & 5 \\ 2 & 1 & -3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x1 \\ x2 \\ x3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 5 \\ -2 \\ 1 \end{bmatrix}$$



Multiplicação de matrizes e sistemas lineares

O Sistema linear:

$$2x_1 + 3x_2 - 2x_3 = 5$$
$$5x_1 - 4x_2 + 2x_3 = 6$$

pode ser escrito como uma equação matricial:

$$x_1 \begin{bmatrix} 2 \\ 5 \end{bmatrix} + x_2 \begin{bmatrix} 3 \\ -4 \end{bmatrix} + x_3 \begin{bmatrix} -2 \\ 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 5 \\ 6 \end{bmatrix}$$





- Multiplicação de matrizes e sistemas lineares
 - Definição:
 - Se a₁, a₂, ..., aₙ são vetores em ℝ^m e c₁, c₂, ..., cₙ são escalares, então uma soma da forma:

$$\bullet$$
 $c_1 a_1 + c_2 a_2, ..., c_n a_n$

é dita combinação linear dos vetores a₁, a₂, ..., a_n





Multiplicação de matrizes e sistemas lineares

○ Se A é uma matriz $m \times n$ e \mathbf{x} é um vetor \mathbb{R}^n , então:

$$\mathbf{A}\mathbf{x} = \mathbf{x}_1 \mathbf{a}_1 + \mathbf{x}_2 \mathbf{a}_2 +, \dots, \mathbf{x}_n \mathbf{a}_n$$

Se nós escolhermos x₁ = 2, x₂ = 3 e x₃= 4 para o sistema linear:

$$2x_{1} + 3x_{2} - 2x_{3} = 5$$

$$5x_{1} - 4x_{2} + 2x_{3} = 6$$

$$\begin{bmatrix} 5 \\ 6 \end{bmatrix} = 2 \begin{bmatrix} 2 \\ 5 \end{bmatrix} + 3 \begin{bmatrix} 3 \\ -4 \end{bmatrix} + 4 \begin{bmatrix} -2 \\ 2 \end{bmatrix}$$

x = [2; 3; 4] é uma solução do sistema;



Multiplicação de matrizes

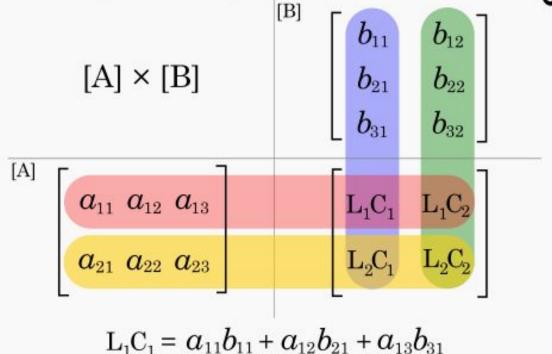
- Definição:
- Se A = (aij) é uma matriz m x n e B = (bij) é uma matriz n x r, então o produto AB = C (cij) é a matriz m x r cujos elementos são definidos por:

$$c_{ij} = \sum_{k=1}^{n} a_{ik} \times b_{kj}$$





Multiplicação de matrizes



www.obaricentrodamente.com



Exemplo:

B.
$$A = \begin{bmatrix} -1 & 3 \\ 4 & 2 \end{bmatrix}$$
. $\begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} (-1).1+3.3 & (-1).2+3.4 \\ 4.1+2.3 & 4.2+2.4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 8 & 10 \\ 10 & 16 \end{bmatrix}$



Exemplo:

$$A = \begin{bmatrix} 3 & -2 \\ 2 & 4 \\ 1 & -3 \end{bmatrix} \quad \text{e} \quad B = \begin{bmatrix} -2 & 1 & 3 \\ 4 & 1 & 6 \end{bmatrix}$$

$$AB = \begin{bmatrix} 3 & -2 \\ 2 & 4 \\ 1 & -3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -2 & 1 & 3 \\ 4 & 1 & 6 \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} 3 \cdot (-2) - 2 \cdot 4 & 3 \cdot 1 - 2 \cdot 1 & 3 \cdot 3 - 2 \cdot 6 \\ 2 \cdot (-2) + 4 \cdot 4 & 2 \cdot 1 + 4 \cdot 1 & 2 \cdot 3 + 4 \cdot 6 \\ 1 \cdot (-2) - 3 \cdot 4 & 1 \cdot 1 - 3 \cdot 1 & 1 \cdot 3 - 3 \cdot 6 \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} -14 & 1 & -3 \\ 12 & 6 & 30 \\ -14 & -2 & -15 \end{bmatrix}$$



 É impossível multiplicar A por B quando o número de colunas de A não for igual ao número de linhas de B.

$$A = \begin{bmatrix} 3 & 4 \\ 1 & 2 \end{bmatrix} \qquad \mathbf{e} \quad B = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 4 & 5 \\ 3 & 6 \end{bmatrix}$$

Entretanto, é possível multiplicar B por A.

$$BA = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 4 & 5 \\ 3 & 6 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 3 & 4 \\ 1 & 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 5 & 8 \\ 17 & 26 \\ 15 & 24 \end{bmatrix}$$

Transposta de uma matriz



- Dada uma matriz m x n A, é muitas vezes útil formar uma nova matriz n x m, cujas colunas são as linhas de A.
- Definição: A transposta de uma matriz m x n A é a matriz n x m B definida por:
 - b_{ji} = a_{ij}
 - para j = 1,, n e i = 1, ..., m. A transposta de A é denotada como A^T.



Transposta de uma matriz



• Exemplos:

a)
$$M = \begin{pmatrix} -1 & 8 \\ 2 & 5 \end{pmatrix} \Rightarrow M^t = \begin{pmatrix} -1 & 2 \\ 8 & 5 \end{pmatrix}$$

b)
$$B = \begin{pmatrix} 1 & 7 & 12 \\ 4 & -4 & 6 \\ 9 & 0 & 5 \end{pmatrix} \Rightarrow B^{t} = \begin{pmatrix} 1 & 4 & 9 \\ 7 & -4 & 0 \\ 12 & 6 & 5 \end{pmatrix}$$

c)
$$C = \begin{pmatrix} -3 & 6 & 2 \\ -1 & 0 & 7 \end{pmatrix} \Rightarrow C^t = \begin{pmatrix} -3 & -1 \\ 6 & 0 \\ 2 & 7 \end{pmatrix}$$

Transposta de uma matriz



- Matriz simétrica:
- Uma matriz A n x n é dita simétrica se $A^T = A$.

A =
$$\begin{bmatrix} 2 & 5 & 11 \\ 5 & 4 & 17 \\ 11 & 17 & 6 \end{bmatrix}$$
 A^t = $\begin{bmatrix} 2 & 5 & 11 \\ 5 & 4 & 17 \\ 11 & 17 & 6 \end{bmatrix}$

Exercícios



1. Calcule as operações aritméticas matriciais para as matrizes A e B.

$$d. A^TB^T$$

f.
$$(2A)^{T} - (3B)^{T}$$





