# МИНЕСТЕРСТВО ОБРАЗОВАНИЯ РЕСПУБЛИКИ БЕЛАРУСЬ БЕЛОРУССКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ УНИВЕРСИТЕТ ФАКУЛЬТЕТ ПРИКЛАДНОЙ МАТЕМАТИКИ И ИНФОРМАТИКИ КАФЕДРА МАТЕМАТИЧЕСКОГО МОДЕЛИРОВАНИЯ И АНАЛИЗА ДАННЫХ

# Румянцев Андрей Кириллович

# "Робастные оценки параметров регрессии при наличии группированой выборки"

Курсовой проект

Дс	пуц	цен к защите
«	>	2017 г
Аг	еева	а Елена Сергеевна

Научный руководитель: Агеева Елена Сергеевна

# Содержание

1	Введение	2	
2	Теоретические сведения	2	
	2.1 Метод Наименьших Квадратов		
	2.2 L-оценки		
	2.3.1 способы выбора $\phi(\bullet;\theta)$		
3	Численные эксперименты над моделью линейной регрессии с засорен	имк	4
4	Поиск breakpoint у МНК и М-оценок	7	
5	Результаты программы	7	

#### 1 Введение

Существует несколько подходов для оценки параметров регрессии, но далеко не все устойчивы к возникновениям аномальных наблюдений. В реальной жизни аномальные наблюдения возникают постоянно, поэтому большинство методов просто неприменимо. В прошлом веке в работах Хьюбера была заложена теория робастного оценивания. Были предложены следующие робастные оценки[1]:

- М-Оценки
- R-Оценки
- L-Оценки

М-оценки — некоторое подобие оценок максимального правдоподобия (ММП-оценки - частный случай), L-оценки строятся на основе линейных комбинаций порядковых статистик, R-оценки — на основе ранговых статистик. В данном курсовом проекте я буду моделировать функцию регрессии с аномальными наблюдениями, анализировать точность методов и находить для разных методов так называемый "breakpoint"—процент аномальных наблюдений, при котором увеличение количества наблюдений не повысит точность методов.

## 2 Теоретические сведения

Введем линейную регрессию:

$$y_i = \beta_0 + \beta_1 x_{i1} + \beta_2 x_{i2} + \dots + \beta_n x_{in} + \epsilon_i, \tag{1}$$

Или, в векторной форме:

$$y_{i} = \begin{pmatrix} \beta_{0} \\ \beta_{1} \\ \vdots \\ \beta_{n} \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} 1 \\ x_{i1} \\ \vdots \\ x_{in} \end{pmatrix}^{T} + \epsilon_{i}$$
 (2)

Где  $y_i$  – i-е наблюдение из N наблюдений,  $x_i$  регрессоры,  $\{\beta_k, k = \overline{0, n}\}$  – параметры регрессии, а  $\epsilon_i$  – случайная ошибка i-го эксперемента, распределение которой подчиняется нормальному закону с нулевым ожиданием и дисперсией  $\sigma^2$ .

В нашей задаче считаем параметры  $\{\beta_k, k=\overline{0,n}\}$  неизвестными, их нам и требуется найти.

Но мы будем рассматривать не линейную регрессию, заданную формулами (1-2), а линейную регрессию с аномальными наблюдениями вида:

$$y_i^{\epsilon} = (1 - \xi_i) * y_i + (\xi_i) * \eta_i,$$
 (3)

где  $\xi_i$  принимает значение, равное 1, с вероятностью  $1 - \epsilon$  и значение, равное 0, с вероятностью  $\epsilon$ , т.е.:

$$\begin{cases}
p(\xi_i = 0) = \epsilon \\
p(\xi_i = 1) = 1 - \epsilon
\end{cases}$$
(4)

которая называется функцией линейной регрессии с выбросами.  $\eta_i$ -случайная величина из какого-то другого неизвестного нам распределения.

Для удобства далее обозначим, что  $y_i = y_i^{\epsilon}$ 

Теперь рассмотрим некоторые методы оценки параметров регрессии:

#### 2.1 Метод Наименьших Квадратов

Предлоположим, что случайные ошибки подчиняются нормальному закону распределения вероятностей:

$$L\{\epsilon_i\} = N_1(0, \sigma^2), i = \overline{1, n} \tag{5}$$

Строим логарифмическую функцию правдоподобия. В силу (1) и (2) имеем:

$$Ly_i = N_1(f(x_i; \theta), \sigma^2) \tag{6}$$

Логарифмическая функция правдоподобия выглядит так[2]:

$$l(\theta) = \ln \prod_{i=1}^{n} \left( \frac{1}{\sqrt{2\pi}\sigma} e^{-\frac{(y_i - f(x_i;\theta))^2}{2\sigma^2}} \right) = -\frac{1}{2} n \ln 2\pi \sigma^2 - \frac{1}{2\sigma^2} R^2(\theta), \tag{7}$$

$$R^{2}(\theta) = \sum_{i=1}^{n} (\delta y_{i})^{2} = \sum_{i=1}^{n} (y_{i} - f(x_{i}, \theta))^{2} \ge 0$$
 (8)

Тогда оценка макимального правдоподобия из формул (4-5) такова:

$$\hat{\theta} = \arg\min_{\theta} R^2(\theta) \tag{9}$$

По формулам (5-7) видно, что метод никак не пригоден для модели регрессии с засорениями, в чем мы далее и убедимся.

#### 2.2 L-оценки

Существует способ построения устойчивых оценок, при котором для описания искажений в выборке используются распределения с "хвостами" более тяжелыми, чем у гипотетического распределения. Например, используется распределение Лапласа, для которого МПоценкой параметра "сдвига" является выборочная медиала, принадлежащая к классу L-оценок:

$$\hat{\theta}^{L}(x) = \sum_{t=1}^{n} a_t g(x_{(t)}), \tag{10}$$

где  $x_{(1)} \le x_{(2)} \le \cdots \le x_{(n)}$  - вариационный ряд выборки; g(.)-некоторая функция,  $a_1^n_{t=1}$ - весовые коэффициенты.

Чаще всего используется частный случай (10):

$$\hat{\theta}^{L}(x) = \frac{1}{n - 2q} \sum_{t=q+1}^{n-q} x_{(t)}, \tag{11}$$

где q - наибольшее цело, не превосходящее  $\alpha \bullet n (0 \le \alpha \le \frac{1}{2})$ . При определенном выборе  $\alpha$  можем получить арифметическое среднее или выборочную медиану.

#### 2.3 М-оценки

Швейцарский статистик П.Хьюбер преложил использовать М-оценки[2], которые являются решениями экстремальных задач вида:

$$\sum_{i=1}^{n} \phi(x_t; \theta) \to \min_{\theta \in \theta^*}, \tag{12}$$

где  $\theta^*$ -замыкание  $\theta$ ,  $\phi(;\theta)$ -некоторая функция, определяющая конкретный тип оценок и их точность.

Очевидно, что  $\phi(;\theta) \equiv -\ln p(;\theta)$ -обычная оценка макимального правдоподобия, построенная по модели без выбросов (1).

Рассмотрим теперь некоторые способы выбора  $\phi(\bullet; \theta)$ .

#### **2.3.1** способы выбора $\phi(\bullet;\theta)$

Для начала определим:

$$e = y_i - (\beta_0 + \beta_1 x_{i1} + \beta_2 x_{i2} + \dots + \beta_n x_{in})$$
(13)

Тогда существует такие методы[3]:

способы выбора $\phi(;\theta)$		
Метод	Целевая функция	
Метод	$\phi(\bullet;\theta)_{OLS} = e^2$	
Наименьших		
Квадратов		
Хьюбера	$\phi(\bullet;\theta)_{H} = \begin{cases} \frac{1}{2}e^{2},  e  \leq k, \\ k e  - \frac{1}{2}k^{2},  e  > k \end{cases}$ $\phi(\bullet;\theta)_{H} = \begin{cases} \frac{\frac{k^{2}}{6}}{6}(1 - [1 - (\frac{e}{k})^{2}]^{3}),  e  \leq k \end{cases}$ $\frac{k^{2}}{6},  e  > k$	
Биквадратный	$\phi(\bullet;\theta)_H = \begin{cases} \frac{k^2}{6} (1 - [1 - (\frac{e}{k})^2]^3),  e  \le k \\ \frac{k^2}{6},  e  > k \end{cases}$	

# 3 Численные эксперименты над моделью линейной регрессии с засорениями

Для начала смоделируем функцию регрессии по методу (3). Для удобства моделируем регрессию с одним параметром  ${\bf x}$ 

Воспользуемся такими параметрами:

Переменная	значение
Размер	1000
выборки	
Процент	10
выбросов	
Параметры	(100,4)
регрессии	
$ x_i $	$\sim N(-5,25)$
$\mid \epsilon_i \mid$	$\sim N(0, 16)$
$\mid \eta_i \mid$	$\sim N(100, 100)$

```
[ 99.98211212
[ 99.89020336
                        3.54458638]
3.84810157]
3.54458638]
[ 99.98211212
                              Robust linear Model Regression Results
Dep. Variable:
Model:
Method:
                                                             No. Observations:
                                               y
RLM
IRLS
HuberT
                                                             Df Residuals:
Df Model:
                                                                                                                   998
1
Method:
Norm:
Scale Est.:
Cov Type:
Date:
Time:
No. Iterations:
                                mad
H1
Thu, 07 Dec 2017
                                            15:02:12
13
                                                                                                              0.975]
                          coef
                                      std err
                                                                           P> | z |
                                                                                            [0.025
                     99.8902
3.8481
const
                                                       679.415
                                                                                            99.602
                                                                                                             100.178
                                          0.051
x1
                                                         75.965
                                                                           0.000
                                                                                             3.749
                                                                                                                3.947
```

Рис. 1: На скриншоте видны выводы приближенных оценок: МНК, М-оценки

## Получаем такие графики:

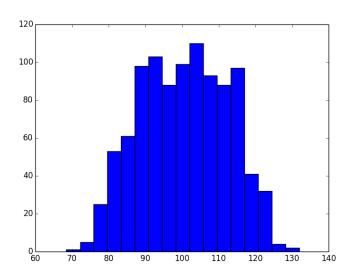


Рис. 2: Гистограмма вектора Ү

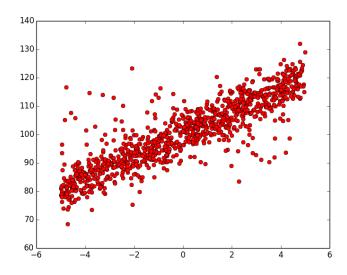


Рис. 3: Вывод вектора  ${\bf Y}$  относительно вектора  ${\bf X}$ 

## 4 Поиск breakpoint у МНК и М-оценок

Для поиска того процента загрязнений, при котором увеличение количества элементов выборки не повышает точности метода будем делать так:

- Организуем цикл по процентам загрязнений
- На каждой итерации будем 20 раз моделировать выборку с 1000 и 3000 тысячами наблюдений.
  - На каждой такой итерации суммируем невязку с точными значениями параметров для каждого количества элементов
- после цикла делим на количество суммирования каждую из сумм невязок
- если полученная усредненная невязка при 1000 наблюдений меньше либо равно невязке при 3000 наблюдений, то заканчиваем цикл нашли breakpoint
- иначе повышаем процент на 1 и повторяем цикл

Такие тесты проведем для МНК и М-оценок. Замечания:

- Мы могли бы моделировать не 20 раз, а значительно больше, тем самым мы уменьшаем зависимость результата работы метода он моделируемой выборки.
- Аналогично можно заключить и для размера выборок (отношение моделируемых количеств можно значительно увеличить)

# 5 Результаты программы

Метод	breakpoint
MHK	9%
М-оценка с	18%
функцией	
Хьюбера	

Итак, видим, что М-оценки значительно устойчивее к выбросам чем МНК.

# Список литературы

- [1] Хьюбер Дж П., Робастность в статистике:пер. с англ.. М.:Мир,1984-304с
- [2] Харин Ю.С., Зуев Н.М., Жук Е.Е, Теория вероятностей, математическая и прикладная статистика: учебник Минск: БГУ, 2011.-463с
- [3] John Fox & Sanford Weisberg, Robust Regression, October 8, 2013