Vibhor Aggarwal

Masterstudentin, Fahrzeugtechnik bei RWTH Aachen

vibhor.aggarwal@rwth-aachen.de (+49)176-598-96222Webseite:vibhoraggarwal.github.io/ Bayernallee 7 Aachen, Deutschland

ERREICHUNG

Beste Abschluss-Projekt im Maschinenbau des IIT Kanpur im Jahr 2017

Ranjan Kumar Memorial Award für das beste sozial relevante Projekt am

IIT Kanpur im Jahr 2017

Platz 3 im Bundesland und landesweit auf platz 914 unter insgesamt 1,4 Millionen

Studenten in JEE im Jahr 2013

Goldmedaille in der Nationalen Mathematik-Olympiade unter der Leitung von

AISMTA, 2013

STUDIUM (übersetzte Namen)

M.Sc, Fahrzeugtechnik

RWTH Aachen, Deutschland

B. Tech, Hauptfach: Maschinenbau Juli 2013 - Juni 2017

Schwerpunkt: Applied Mathematik

IIT Kanpur, Indien

Mittelstufe, Central Board of Secondary Education

Army Public School, Dehradun, Indien

Mai 2013

Sep 2019 - Heute

Sep. 2018 - Heute

PRAKTISCHE

Studentische Hilfskraft,

ERFAHRUNGEN Institut für Regelungstechnik, RWTH Aachen

• Verbesserung des elektronischen Designs für einen halbautomatisch angetriebenen Buggy für bessere Leistung

Forschung Mitarbeiter, Dynamic Interaction Control Nov 2017 - Aug 2018 Betreuer: Dr. Daniele Pucci, Italian Institute of Technology, Genua, Italian

- Definition und Identifizierung der Übertragungsfunktion zwischen der angelegten Spannung die Motoren und das Drehmoment jedes Gelenks des humanoiden Roboters iCub
- Implementieren des Framework für die low level Drehmomentsteuerung an den Gelenken von iCub mit einer identifizierten Übertragungsfunktion

Ingenieur-Trainee

Juli 2017 - Okt 2017

Hero Motocorp Ltd, Haridwar, Indien

- Total Productive Maintenance für Maschinenausrüstung und qualitä-tsbezogene Aktivitäten im Zusammenhang mit der Tätigkeit und den Abschluss von Vorgängen im Zusammenhang mit der reparatur in Ressourcenplanung und In-Prozess-
- Maschinell Produziert Teile durch Programmieren, Einrichten und Bedienen einer CNC-Maschine (CNC), wobei Qualitäts und Sicherheitsstandards eingehalten werden müssen

Praktikant, Maschinenbauingenieur Grey Orange Robotics Pte. Ltd, Gurugram, Indien Mai 2016 - Juli 2016

- - Tätigkeiten am Aufhängungssystem eines Roboters, einem bidirektional skalierbaren Materialhandhabungssystem für Güter des Menschen
 - Optimierung der Montage durch Einführung des Längslenkers in das Federungssystem so wie die reduzierung der Anzahl der Teile

Betreuer: Dr. Sumit Basu, IIT Kanpur, Indien

- Exoskelett-Arm, der die Beweglichkeit erhöht und leicht per Sprache gesteuert werden kann mit einer Android-App, einem Bluetooth-Modul und Arduino.
- Betätigung mit **Pneumatischen Luftmuskeln**(PAM) aus Latexmaterial, die als gewebte Hülle verwendet werden, und Polyethylenterephthalat, die für lose Webarbeiten nach dem Prinzip der proportionalen Druckpneumatik verwendet werden
- Simulation des nichtlineare Modell auf Ansys und testete es experimentell
- Hilft Menschen, die an Zerebralparese und Armschwäche im Alter leiden

Pflanzmaschine für mehrere Kulturen Betreuer: Dr. V.K Jain, IIT Kanpur, Indien Jan 2015 - April 2015

- Zussamenarbeit in einem Team von 7 mitgliedern, um ein Arbeitsmodell für Erntemaschinen zu entwerfen und herzustellen
- Simulation der Maschine auf Solidworks und Ansys, um die Funktionalität zu gewährleisten

CO-SCHOLASTIS-CHES PROJEKT Design und Fertigung von zwei Geländefahrzeugen Dec 2013 - Jan 2016 Betreuer: Dr. Avinash Kumar Agarwal, IIT Kanpur, Indien

- Berechnung und Optimierung der Federungsparameter f
 ür das Fahrzeug in der "Lotus Suspension Simulation"
- Entwicklung eines mathematischen Modells für MATLAB für das Federungssystem des Fahrzeugs zur Berechnung der Kräfte
- Das Projekt wurde für den Entwurf von 44 Nationalmannschaften mit dem vierten Platz ausgezeichnet

TECHNISCHE MATLAB, Solidworks, Ansys, Autodesk Inventor, Lotus Suspension Analysis, Abaqus **KOMPETENZEN** FEA, C language

SPRACHEN Deutsche (B1), Italianische(A1), Englisch(Zweisprachig), Hindi(Muttersprache) (nicht beglaubigt)

RELEVANTE
KURSE
Solarenergietechnik
Wechanik von Festkörpern
Theorie der Mechanismen und der Maschine
Organisation und Verwaltungspsychologie

Solarenergietechnik
Design von Maschinenelementen
Additive Fertigung
Finite-Elemente-Methoden
Mathematische Modellierung

GEHALTENEN Teamleiter April, 2015 - Jan, 2016 POSITIONEN BAJA SAE, Motorsportteam von IIT Kanpur

- Für Baja Student India 2016 war ein Team von 25 Mitgliedern in Design und Fertigung eines Geländewagens in der Spitze
- Die Grundlagen für IITK Motorsports belegt, um ab 2016 die Anerkennung eines Institutsteams zu erhalten
- Kontakt mit Firmen wie Bosch, Fox Suspensions, Wilwoods, Dassault Systemes u.a. und so wie damit verbundene sponseren