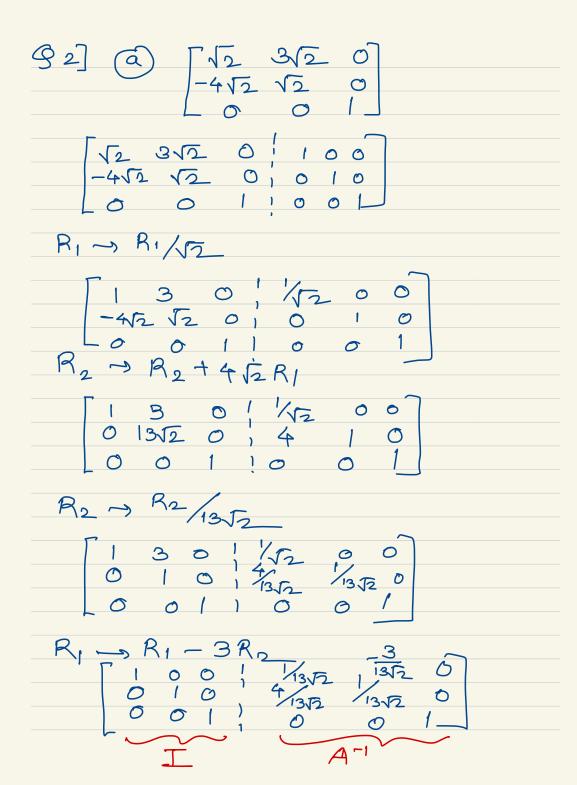
## MA 101 Tutorial 3 (2024)

$$A = \begin{bmatrix} 3 & 4 & 1 \\ 2 & -7 & -1 \\ 8 & 1 & 5 \end{bmatrix}, B = \begin{bmatrix} 8 & 15 \\ 2 & -7 & -1 \\ 3 & 4 & 1 \end{bmatrix}$$

Bis obtained from A by RINRO. Hence E, s.t. EA=B, can be obtained by performing the same operation on I, that is,

$$T = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

© 
$$\begin{bmatrix} 3 & 4 & 1 \\ 2 & -7 & -1 \\ 2 & -7 & 3 \end{bmatrix}$$
  
EA = C, where  $E = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ -2 & 0 & 1 \end{bmatrix}$ 



$$\begin{bmatrix}
1 & 0 & -2 & | & 1 & 0 & 0 \\
0 & 4 & 3 & | & 0 & 1 & 0 \\
0 & 0 & 1 & | & 0 & 0 & 1
\end{bmatrix}$$

$$R_{2} \rightarrow R_{2} / 4$$

$$\begin{bmatrix}
1 & 0 & -2 & | & 1 & 0 & 0 \\
0 & 1 & 3/4 & | & 0 & 1/4 & 0 \\
0 & 0 & 1 & | & 0 & 0 & 1
\end{bmatrix}$$

$$R_{2} \rightarrow R_{2} - \frac{3}{4} R_{3}$$

$$\begin{bmatrix}
1 & 0 & -2 & | & 1 & 0 & 0 \\
0 & 1 & 0 & | & 0 & 1/4
\end{bmatrix}$$

$$R_{1} \rightarrow R_{1} + 2R_{2}$$

$$\begin{bmatrix}
1 & 0 & 0 & | & 1 & 0 & 0 \\
0 & 1 & 0 & | & 0 & 1/4
\end{bmatrix}$$

$$R_{2} \rightarrow R_{1} + 2R_{2}$$

$$\begin{bmatrix}
1 & 0 & 0 & | & 1 & 0 & 0 \\
0 & 1 & 0 & | & 0 & 1/4
\end{bmatrix}$$

$$R_{2} \rightarrow R_{1} + 2R_{2}$$

$$\begin{bmatrix}
1 & 0 & 0 & | & 1 & 0 & 0 \\
0 & 1 & 0 & | & 0 & 1/4
\end{bmatrix}$$

$$R_{2} \rightarrow R_{2} + R_{2} +$$

93 10-2

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$R_{2} \rightarrow R_{2} - \frac{2}{4}R_{2}$$

$$0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$E_{2}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$R_{1} \rightarrow R_{1} + 2R_{2}$$

$$0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$E_{3}$$

$$E_{3} = E_{2} = E_{1}$$

$$= A^{-1} = E_{3} E_{2} E_{1}$$

 $\Rightarrow$   $X = A^{-1}B$ 

To find A: -4 1 1 0 0 1 0 0 1 R2-> R2-R1, R3-> P3-+4-R1 R, R3 0 5 5 4 0 1 R2 -> R2/5, R3 -> R3/-5 0 1 1 4/5 0 /5  $R_1 \rightarrow R_1 - R_2$ 0 1 1 4/5 0 1/5 0

Let 
$$Y = \begin{bmatrix} \frac{1}{12} \\ \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} \end{bmatrix}$$
 such that  $0 \times \frac{1}{2} = \frac{1}{2}$ .

$$\begin{bmatrix} 2 & -1 & 3 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \chi_1 \\ \chi_2 \\ \chi_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \frac{1}{2} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \frac{1}{2} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} \end{bmatrix}$$

QG Find domain acodomain & standard matrix of the matrix transf. @ TAX = AX, A has size 1x 6  $T_A: \mathbb{R}^6 \to \mathbb{R}$ domain co-domain We cannot find the standard matrix here. W3= 2x1+3x2 Domain: R2 Co-domain: R Standard matrix:  $= \begin{array}{c} \begin{array}{c} -1 \\ \end{array} \\ \begin{array}{c} T(e_1) \\ \end{array} \\ \begin{array}{c} T(e_2) \\ \end{array} \\ \begin{array}{c} -1 \\ \end{array} \\ \begin{array}{c} 5 \\ 6 \\ \end{array} \\ \begin{array}{c} -4 \\ 2 \\ \end{array} \\ \begin{array}{c} 3 \\ \end{array} \\ \end{array}$ 

Co 
$$\begin{bmatrix} 2 & -1 \\ 4 & 3 \\ 2 & -5 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ 2x_1 \end{bmatrix}$$

Domain:  $\mathbb{R}^3$ 

Co -domain:  $\mathbb{R}^3$ 

Standard matrix:  $\begin{bmatrix} 2 & 3 \\ 4 & 3 \\ 2 & -5 \end{bmatrix}$ .

Domain:  $\mathbb{R}^4$ 

Co -domain:  $\mathbb{R}^4$ 

Co -domain:  $\mathbb{R}^4$ 

Standard matrix  $A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}$ 
 $T(e_1) = T(\begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}) = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$ 
 $T(e_2) = T(\begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}) = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$ 
 $T(e_3) = T(\begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}) = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$ 
 $T(e_4) = T(\begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}) = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$ 
 $T(e_4) = T(\begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}) = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$ 
 $T(e_4) = T(\begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}) = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$ 
 $T(e_4) = T(\begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}) = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$ 
 $T(e_5) = T(\begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}) = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$ 
 $T(e_7) = T(\begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}) = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$ 
 $T(e_8) = T(\begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}) = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$ 
 $T(e_8) = T(\begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}) = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$ 
 $T(e_8) = T(\begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}) = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$ 
 $T(e_8) = T(\begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}) = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$ 

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \chi_1 \\ \chi_2 \\ \chi_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \chi_1 \\ \chi_2 \\ \chi_1 - \chi_3 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \chi_2 \\ \chi_1 - \chi_3 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \chi_2 \\ \chi_1 - \chi_3 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \chi_2 \\ \chi_1 - \chi_3 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \chi_2 \\ \chi_1 - \chi_3 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \chi_2 \\ \chi_1 - \chi_3 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \chi_2 \\ \chi_1 - \chi_3 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \chi_2 \\ \chi_1 - \chi_3 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \chi_2 \\ \chi_1 - \chi_3 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \chi_2 \\ \chi_1 - \chi_3 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 - \chi_3 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 - \chi_3 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 - \chi_3 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 - \chi_3 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 - \chi_3 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 - \chi_3 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 - \chi_3 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 - \chi_3 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 - \chi_3 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 - \chi_3 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 - \chi_3 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 - \chi_3 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 - \chi_3 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 - \chi_3 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 - \chi_3 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 - \chi_3 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 - \chi_3 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 - \chi_3 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 - \chi_3 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 - \chi_3 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 - \chi_3 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 - \chi_3 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 - \chi_3 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 - \chi_3 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 - \chi_3 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 - \chi_3 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 - \chi_3 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 - \chi_3 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 - \chi_3 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 - \chi_3 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 - \chi_3 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 - \chi_3 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 - \chi_3 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 - \chi_3 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 - \chi_2 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 \\ \chi_2 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 \\ \chi_2 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \lambda_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 \\ \chi_1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \lambda_$$

$$=) A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & -1 \\ -0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

Need to check:

$$T(x,y) = (x_1y+1)$$

Need to check:
$$T(u+v) = T(u) + T(v)$$

$$T(ku) = k T(u) \text{ for any }$$

$$Scalar k$$

$$U = \begin{bmatrix} u_1 \\ u_2 \end{bmatrix}, \quad V = \begin{bmatrix} v_1 \\ v_2 \end{bmatrix}$$

$$T(u+v) = T(\begin{bmatrix} u_1 \\ u_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} v_1 \\ v_2 \end{bmatrix}) = T(\underbrace{u_1+v_1} \\ \underbrace{u_2+v_2+1} \\ \underbrace{v_1+v_2} \end{bmatrix}$$

$$T(u) + T(v) = \begin{bmatrix} u_1 \\ u_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} v_1 \\ v_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} u_1+v_1 \\ u_2+v_2+1 \end{bmatrix}$$

$$T(u) + T(v) = \begin{bmatrix} u_1 \\ u_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} v_1 \\ v_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} u_1+v_1 \\ u_2+v_2+1 \end{bmatrix}$$

$$T(u) + T(v) = \begin{bmatrix} u_1 \\ u_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} v_1 \\ v_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} u_1+v_1 \\ u_2+v_2+1 \end{bmatrix}$$

$$T(u) + T(v) = \begin{bmatrix} u_1 \\ u_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} v_1 \\ v_2+1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} u_1+v_1 \\ u_2+v_2+1 \end{bmatrix}$$

$$T(u) + T(v) = \begin{bmatrix} u_1 \\ u_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} v_1 \\ v_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} u_1+v_1 \\ u_2+v_2+1 \end{bmatrix}$$

$$T(u) + T(v) = \begin{bmatrix} u_1 \\ u_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} v_1 \\ v_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} u_1+v_1 \\ u_2+v_2+1 \end{bmatrix}$$

$$T(u) + T(v) = \begin{bmatrix} u_1 \\ v_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} v_1 \\ v_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} u_1+v_1 \\ u_2+v_2+1 \end{bmatrix}$$

$$T(u) + T(v) = \begin{bmatrix} u_1 \\ v_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} v_1 \\ v_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} u_1+v_1 \\ u_2+v_2+1 \end{bmatrix}$$

$$T(u) + T(v) = \begin{bmatrix} u_1 \\ v_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} v_1 \\ v_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} u_1+v_1 \\ u_2+v_2+1 \end{bmatrix}$$

$$T(u) + T(v) = \begin{bmatrix} u_1 \\ v_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} v_1 \\ v_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} u_1+v_1 \\ u_2+v_2+1 \end{bmatrix}$$

$$T(u) + T(v) = \begin{bmatrix} u_1 \\ v_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} u_1 \\ v_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} u_1+v_1 \\ u_2+v_2+1 \end{bmatrix}$$

$$T(u) + T(v) = \begin{bmatrix} u_1 \\ v_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} u_1 \\ v_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} u_1+v_1 \\ u_2+v_2+1 \end{bmatrix}$$

$$T(u) + T(v) = \begin{bmatrix} u_1 \\ v_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} u_1 \\ v_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} u_1+v_1 \\ u_2+v_2+1 \end{bmatrix}$$

$$T(u) + T(v) = \begin{bmatrix} u_1 \\ v_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} u_1 \\ v_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} u_1+v_1 \\ u_2+v_2+1 \end{bmatrix}$$

$$T(u) + T(v) = \begin{bmatrix} u_1 \\ v_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} u_1+v_1 \\ v_2+1 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} u_1+v_1 \\ u_2+v_2+1 \end{bmatrix}$$

$$T(u) + T(v) = \begin{bmatrix} u_1 \\ v_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} u_1+v_1 \\ v_2+1 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} u_1+v_1 \\ u_2+v_2+1 \end{bmatrix}$$

$$T(u) + T(v) = \begin{bmatrix} u_1 \\ v_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} u_1+v_1 \\ v_2+1 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} u_1+v_1 \\ v_2+1 \end{bmatrix}$$

$$T(u) + T(v) = \begin{bmatrix} u_1 \\ v_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} u_1+v_1 \\ v_2+1 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} u_1+v_1 \\ v_2+1 \end{bmatrix}$$

$$T(u) + T(v) = \begin{bmatrix} u_1 \\ v_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} u_1+v_1 \\$$

 $kT(u) = k T\left(\frac{u_1}{u_2}\right) = \begin{pmatrix} ku_1\\ ku_3\\ k(u_1 + u_2) \end{pmatrix}$ Chk: T(u+N)= T(u)+T(v)  $U = \begin{bmatrix} V_1 \\ V_2 \\ V_3 \end{bmatrix} \qquad V = \begin{bmatrix} V_1 \\ V_2 \\ V_3 \end{bmatrix}$ Then  $T\left(\begin{bmatrix} u_1 \\ u_2 \\ u_3 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \end{bmatrix}\right) = T\left(\begin{matrix} u_1 + v_1 \\ u_2 + v_2 \\ u_3 + v_3 \end{matrix}\right) = \begin{pmatrix} u_1 + v_1 \\ u_3 + v_3 \\ u_1 + v_1 + u_2 + v_2 \end{pmatrix}$  $= \begin{pmatrix} u_1 \\ u_3 \\ u_1 + u_2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} V_1 \\ V_3 \\ V_1 + V_2 \end{pmatrix} = T(u) + T(v)$ Hence it is a linear transf. (& hence a matrix transf) ( x, y, 2) = (x, y, x2) Chk. T(ku) + KT(u) Hence not a linear transf (& hence not a matrix transf.)

98 
$$f(x) = 100x + b$$

A transf. is a matrix transf. iff it is a linear transf. let kell Now  $f(kx) = 100$   $f(kx) + b$ 

unless  $b = 0$ ,  $f(u+v) = 100$   $f(u+$