

НАУЧНО-ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ ИТМО
ФАКУЛЬТЕТ СИСТЕМ УПРАВЛЕНИЯ И РОБОТОТЕХНИКИ

Отчет по лабораторной работе №3
**Исследование системы автоматического
управления с дискретным ПИД-регулятором**
Вариант 11

Выполнили студенты
Преподаватель

Мовчан Игорь Евгеньевич
Боглачев Артём Сергеевич
Краснов Александр Юрьевич

Санкт-Петербург
2025

Содержание

1 Цель работы	2
2 Составление модели	2

1 Цель работы

Изучение алгоритма цифрового управления, полученного путем аппроксимации непрерывного ПИД-регулятора.

2 Составление модели