Министерство образования Республики Беларусь Учреждение образования «Брестский государственный технический университет» Кафедра ИИТ

Лабораторная работа №2 По дисциплине: «Интеллектуальный анализ данных» Тема: "Автоэнкодеры"

Выполнил: Студент 4 курса

Группы ИИ-24

Капуза Н.А.

Проверила:

Андренко К. В.

Цель: научиться применять автоэнкодеры для осуществления визуализации данных и их анализа

Общее задание

- 1. Используя выборку по варианту, осуществить проецирование данных на плоскость первых двух и трех главных компонент с использованием нейросетевой модели автоэнкодера (с двумя и тремя нейронами в среднем слое);
- 2. Выполнить визуализацию полученных главных компонент с использованием средств библиотеки matplotlib, обозначая экземпляры разных классов с использованием разных цветовых маркеров;
- 3. Реализовать метод t-SNE для визуализации данных (использовать также 2 и 3 компонента), построить соответствующую визуализацию;
- 4. Применить к данным метод PCA (2 и 3 компонента), реализованный в ЛР №1, сделать выводы;
- 5. Оформить отчет по выполненной работе, загрузить исходный код и отчет в соответствующий репозиторий на github.

№ варианта	Выборка	Класс
4	Wine Quality (white)	quality

Ход работы:

Код программы:

import pandas as pd import numpy as np import matplotlib.pyplot as plt from sklearn.preprocessing import StandardScaler from sklearn.model_selection import train_test_split from sklearn.manifold import TSNE from sklearn.decomposition import PCA

Для 3D-графиков from mpl_toolkits.mplot3d import Axes3D

Для построения автоэнкодера import tensorflow as tf from tensorflow.keras.layers import Input, Dense from tensorflow.keras.models import Model

Загрузка и подготовка данных

```
# Попытка загрузить локальный файл
  df = pd.read_csv('winequality-white.csv', sep=';')
except FileNotFoundError:
  # Если файл не найден, загружаем из сети
  print("Локальный файл не найден. Загрузка данных из сети...")
  url = "https://archive.ics.uci.edu/ml/machine-learning-databases/wine-
quality/winequality-white.csv"
  df = pd.read csv(url, sep=';')
print("Первые 5 строк данных:")
print(df.head())
print("\nИнформация о данных:")
df.info()
# Проверка на наличие пропущенных значений
print("\nКоличество пропущенных значений:")
print(df.isnull().sum())
# 1. Отделяем признаки (Х) от целевой переменной (у)
# Целевая переменная 'quality' используется для визуализации
X = df.drop('quality', axis=1)
y = df['quality']
# 2. Стандартизация данных
# Важный шаг для всех трех методов
scaler = StandardScaler()
X_scaled = scaler.fit_transform(X)
print(f"\nPазмерность исходных данных: {X scaled.shape}")
print(f"Количество уникальных классов (quality): {y.nunique()}")
# --- Задание 1: Проецирование с помощью автоэнкодера ---
print("\n--- 1. Автоэнкодер ---")
# Определяем архитектуру автоэнкодера
input_dim = X_scaled.shape[1]
encoding dim 2d = 2 # Размерность для 2D визуализации
encoding dim 3d = 3 # Размерность для 3D визуализации
def create_autoencoder(encoding_dim):
```

try:

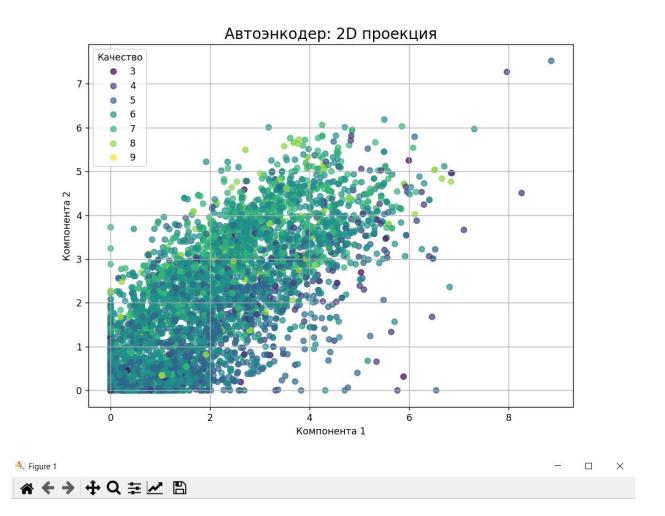
```
# Входной слой
  input_layer = Input(shape=(input_dim,))
  # Слой кодировщика (Encoder)
  # Можно добавить больше слоев для более глубокой модели
  encoded = Dense(10, activation='relu')(input_layer)
  encoded = Dense(encoding dim, activation='relu')(encoded) # Скрытый слой
  # Слой декодировщика (Decoder)
  decoded = Dense(10, activation='relu')(encoded)
  decoded = Dense(input dim, activation='linear')(decoded) # Восстановление
исходных данных
  # Модель автоэнкодера
  autoencoder = Model(input layer, decoded)
  # Модель кодировщика (для получения скрытого представления)
  encoder = Model(input_layer, encoded)
  autoencoder.compile(optimizer='adam', loss='mean_squared_error')
  return autoencoder, encoder
# --- Автоэнкодер для 2D ---
autoencoder_2d, encoder_2d = create_autoencoder(encoding_dim_2d)
print("\nАрхитектура автоэнкодера (2D):")
autoencoder 2d.summary()
# Обучение модели
autoencoder_2d.fit(X_scaled, X_scaled,
          epochs=50,
          batch_size=256,
          shuffle=True.
           verbose=0, # Отключаем вывод логов обучения
           validation split=0.2)
# Получаем скрытое представление (проекцию)
X_autoencoder_2d = encoder_2d.predict(X_scaled)
print(f"Pазмерность данных после 2D автоэнкодера: {X autoencoder 2d.shape}")
# --- Автоэнкодер для 3D ---
autoencoder_3d, encoder_3d = create_autoencoder(encoding_dim_3d)
autoencoder_3d.fit(X_scaled, X_scaled, epochs=50, batch_size=256, shuffle=True,
verbose=0, validation_split=0.2)
X_autoencoder_3d = encoder_3d.predict(X_scaled)
```

```
print(f"Pазмерность данных после 3D автоэнкодера: {X autoencoder 3d.shape}")
# --- Задание 3: Реализация метода t-SNE ---
print("\n--- 3. t-SNE ---")
# t-SNE может быть медленным для больших наборов данных,
# поэтому для ускорения можно взять случайную подвыборку
sample size = min(len(X scaled), 2000) # Используем не более 2000 точек
np.random.seed(42)
indices = np.random.choice(len(X_scaled), sample_size, replace=False)
X_{sample} = X_{scaled[indices]}
y sample = y.iloc[indices]
# --- t-SNE для 2D ---
# perplexity рекомендуется выбирать в диапазоне от 5 до 50
tsne 2d = TSNE(n components=2, perplexity=30, n iter=1000, random state=42)
X_{tsne}_2d = tsne_2d.fit_transform(X_sample)
print(f"Paзмерность данных после t-SNE (2D): {X_tsne_2d.shape}")
# --- t-SNE для 3D ---
tsne 3d = TSNE(n components=3, perplexity=30, n iter=1000, random state=42)
X_tsne_3d = tsne_3d.fit_transform(X_sample)
print(f"Pasмeрность данных после t-SNE (3D): {X_tsne_3d.shape}")
# --- Задание 4: Применение метода РСА ---
print("\n--- 4. PCA ---")
# --- PCA для 2D ---
pca_2d = PCA(n_components=2)
X_pca_2d = pca_2d.fit_transform(X_scaled)
print(f"Размерность данных после PCA (2D): {X pca 2d.shape}")
print(f"Доля объясненной дисперсии (2D):
{sum(pca_2d.explained_variance_ratio_):.4f}")
# --- РСА для 3D ---
pca 3d = PCA(n components=3)
X_pca_3d = pca_3d.fit_transform(X_scaled)
print(f"Размерность данных после PCA (3D): {X pca 3d.shape}")
print(f"Доля объясненной дисперсии (3D):
{sum(pca_3d.explained_variance_ratio_):.4f}")
```

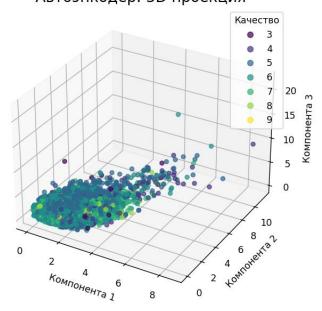
--- Задание 2: Визуализация результатов ---

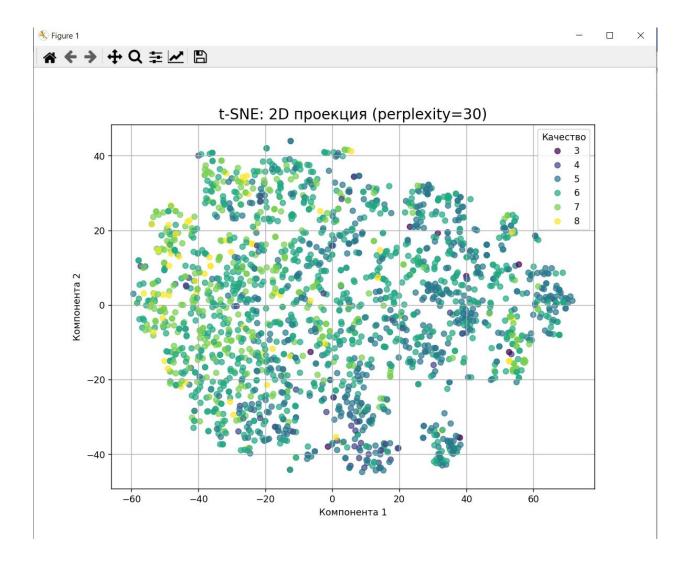
```
print("\n--- 2. Визуализация ---")
def plot_2d(X_proj, y_proj, title):
  plt.figure(figsize=(10, 8))
  scatter = plt.scatter(X_proj[:, 0], X_proj[:, 1], c=y_proj, cmap='viridis', alpha=0.7)
  plt.title(title, fontsize=16)
  plt.xlabel('Компонента 1')
  plt.ylabel('Компонента 2')
  plt.legend(handles=scatter.legend_elements()[0], labels=sorted(y_proj.unique()),
title="Качество")
  plt.grid(True)
  plt.show()
def plot_3d(X_proj, y_proj, title):
  fig = plt.figure(figsize=(11, 9))
  ax = fig.add subplot(111, projection='3d')
  scatter = ax.scatter(X_proj[:, 0], X_proj[:, 1], X_proj[:, 2], c=y_proj, cmap='viridis',
alpha=0.7)
  ax.set_title(title, fontsize=16)
  ax.set_xlabel('Компонента 1')
  ax.set ylabel('Компонента 2')
  ax.set_zlabel('Компонента 3')
  legend = ax.legend(handles=scatter.legend_elements()[0],
labels=sorted(y_proj.unique()), title="Качество")
  plt.show()
# Визуализация для Автоэнкодера
plot_2d(X_autoencoder_2d, y, 'Автоэнкодер: 2D проекция')
plot_3d(X_autoencoder_3d, у, 'Автоэнкодер: 3D проекция')
# Визуализация для t-SNE (используем подвыборку)
plot_2d(X_tsne_2d, y_sample, 't-SNE: 2D проекция (perplexity=30)')
plot_3d(X_tsne_3d, y_sample, 't-SNE: 3D проекция (perplexity=30)')
# Визуализация для РСА
plot 2d(X pca 2d, y, 'PCA: 2D проекция')
plot 3d(X pca 3d, y, 'PCA: 3D проекция')
print("\nРабота завершена. Сделайте выводы на основе полученных графиков.")
Графики:
```

☆←→中Q並区 🖺



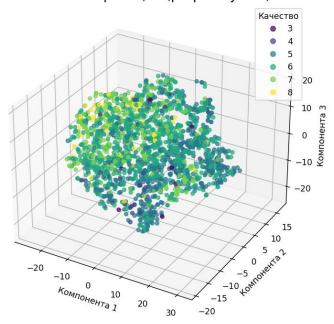
Автоэнкодер: 3D проекция

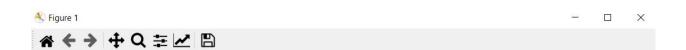


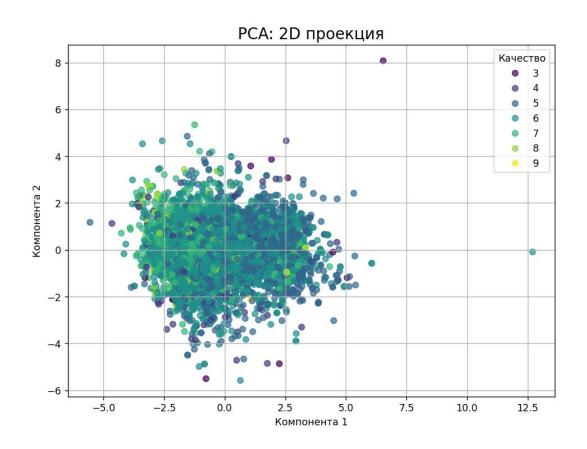


☆←→中Q草区 🖺

t-SNE: 3D проекция (perplexity=30)







10.0

Вывод: Я научился применять автоэнкодеры для осуществления визуализации данных и их анализа.