Министерство образования Республики Беларусь Учреждение образования "Брестский государственный технический университет" Кафедра интеллектуально-информационных технологий

Обработка изображений в ИС

Лабораторная работа №1

Обучение классификаторов средствами библиотеки РуТогсh

Выполнил: студент 4 курса группы ИИ-23 Вышинский А. С. Проверила: Андренко К. В. **Цель работы:** научиться конструировать нейросетевые классификаторы и выполнять их обучение на известных выборках компьютерного зрения.

Общее задание:

- 1. Выполнить конструирование своей модели СНС, обучить ее на выборке по заданию (использовать torchvision.datasets). Предпочтение отдавать как можно более простым архитектурам, базирующимся на базовых типах слоев (сверточный, полносвязный, подвыборочный, слой нелинейного преобразования). Оценить эффективность обучения на тестовой выборке, построить график изменения ошибки (matplotlib);
- 2. Ознакомьтесь с state-of-the-art результатами для предлагаемых выборок (из материалов в сети Интернет). Сделать выводы о результатах обучения СНС из п. 1;
- 3. Реализовать визуализацию работы СНС из пункта 1 (выбор и подачу на архитектуру произвольного изображения с выводом результата);
- 4. Оформить отчет по выполненной работе, загрузить исходный код и отчет в соответствующий репозиторий на github.

$N_{\underline{0}}$	Выборка	Размер исходного	Оптимизатор
варианта		изображения	
3	CIFAR-10	32X32	SGD

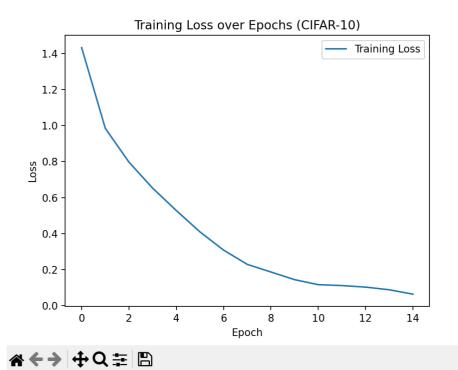
Код программы:

```
import torch
import torch.nn as nn
import torch.optim as optim
from torchvision import datasets, transforms
import matplotlib.pyplot as plt
import numpy as np
transform = transforms.Compose([
  transforms.ToTensor(),
  transforms.Normalize((0.4914, 0.4822, 0.4465),
               (0.2023, 0.1994, 0.2010))
])
train dataset = datasets.CIFAR10(root='./data', train=True, download=True,
transform=transform)
test dataset = datasets.CIFAR10(root='./data', train=False, download=True,
transform=transform)
train loader = torch.utils.data.DataLoader(train dataset, batch size=64, shuffle=True)
test loader = torch.utils.data.DataLoader(test dataset, batch size=1000, shuffle=False)
class SimpleCNN(nn.Module):
  def init (self):
    super(SimpleCNN, self). init ()
```

```
# Вход: 3 канала (RGB)
    self.conv1 = nn.Conv2d(3, 32, kernel size=3, padding=1)
    self.relu1 = nn.ReLU()
    self.pool1 = nn.MaxPool2d(2) # 32x32 -> 16x16
    self.conv2 = nn.Conv2d(32, 64, kernel size=3, padding=1)
    self.relu2 = nn.ReLU()
    self.pool2 = nn.MaxPool2d(2) # 16x16 -> 8x8
    self.flatten = nn.Flatten()
    self.fc1 = nn.Linear(64 * 8 * 8, 128)
    self.relu3 = nn.ReLU()
    self.fc2 = nn.Linear(128, 10)
  def forward(self, x):
    x = self.pool1(self.relu1(self.conv1(x)))
    x = self.pool2(self.relu2(self.conv2(x)))
    x = self.flatten(x)
    x = self.relu3(self.fc1(x))
    x = self.fc2(x)
    return x
model = SimpleCNN()
criterion = nn.CrossEntropyLoss()
optimizer = optim.SGD(model.parameters(), lr=0.01, momentum=0.9)
num epochs = 15
train losses = []
for epoch in range(num epochs):
  model.train()
  running loss = 0.0
  for data, target in train loader:
    optimizer.zero grad()
    output = model(data)
    loss = criterion(output, target)
    loss.backward()
    optimizer.step()
    running loss += loss.item()
  epoch loss = running loss / len(train loader)
  train losses.append(epoch loss)
  print(fEpoch {epoch+1}/{num epochs}, Loss: {epoch loss:.4f}')
plt.plot(train losses, label='Training Loss')
plt.xlabel('Epoch')
plt.ylabel('Loss')
plt.title('Training Loss over Epochs (CIFAR-10)')
plt.legend()
plt.show()
model.eval()
correct = 0
total = 0
with torch.no grad():
  for data, target in test loader:
```

```
output = model(data)
    pred = output.argmax(dim=1, keepdim=True)
    correct += pred.eq(target.view as(pred)).sum().item()
    total += target.size(0)
accuracy = 100. * correct / total
print(f'Test Accuracy: {accuracy:.2f}%')
data iter = iter(test loader)
images, labels = next(data iter)
img = images[0]
true label = labels[0]
with torch.no grad():
  output = model(img.unsqueeze(0))
  pred label = output.argmax().item()
def denormalize(img):
  img = img * torch.tensor((0.2023, 0.1994, 0.2010)).view(3, 1, 1)
  img = img + torch.tensor((0.4914, 0.4822, 0.4465)).view(3, 1, 1)
  return torch.clamp(img, 0, 1)
plt.imshow(np.transpose(denormalize(img).numpy(), (1, 2, 0)))
plt.title(f'Predicted: {pred label}, True: {true label}')
plt.axis('off')
plt.show()
Epoch 1/15, Loss: 1.4322
Epoch 2/15, Loss: 0.9844
Epoch 3/15, Loss: 0.7970
Epoch 4/15, Loss: 0.6527
Epoch 5/15, Loss: 0.5286
Epoch 6/15, Loss: 0.4099
Epoch 7/15, Loss: 0.3086
Epoch 8/15, Loss: 0.2298
Epoch 9/15, Loss: 0.1874
Epoch 10/15, Loss: 0.1449
Epoch 11/15, Loss: 0.1171
Epoch 12/15, Loss: 0.1121
Epoch 13/15, Loss: 0.1036
Epoch 14/15, Loss: 0.0889
Epoch 15/15, Loss: 0.0645
Test Accuracy: 71.14%
```

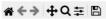




Test Accuracy: 71.14%

K Figure 1





State-of-the-art результаты для CIFAR-10:

Согласно открытым источникам и техническим статьям (включая официальные руководства TensorFlow и PyTorch, а также материалы на *Machine Learning Mastery* и *keras.io*), точность (ассигасу) современных моделей на наборе данных CIFAR-10 варьируется в широком диапазоне:

Базовые CNN, подобные обучающим примерам из официальных туториалов TensorFlow/PyTorch, показывают точность 50–70%.

Более продвинутые модели с регуляризацией, аугментацией и оптимизацией гиперпараметров достигают 85–90%.

Современные state-of-the-art (SOTA) архитектуры, такие как ResNet, DenseNet, EfficientNet, ConvMixer и другие гибриды CNN/ViT, могут достигать 96–99% точности в зависимости от глубины сети, стратегии обучения и ансамблирования.

Выводы: Полученные результаты подтверждают, что даже простая CNN без аугментации данных и сложных приёмов оптимизации способна достичь уровня около 70% точности, что соответствует диапазону типичных базовых моделей, представленных в официальных обучающих материалах по PyTorch и TensorFlow.

Тем не менее, для достижения SOTA-результатов (выше 95%) необходимы более сложные подходы: использование глубоких архитектур (ResNet, DenseNet, Vision Transformer), аугментация данных (например, random crop, flip, color jitter), применение трансферного обучения.

Вывод: научился конструировать нейросетевые классификаторы и выполнять их обучение на известных выборках компьютерного зрения.