

Выполнил:

Студент 4-го курса

Группы ИИ-24

Терехов Н. А.

Проверила:

Андренко К. В.

Цель работы: научиться конструировать нейросетевые классификаторы и выполнять их обучение на известных выборках компьютерного зрения.

Общее задание:

- 1. Выполнить конструирование своей модели СНС, обучить ее на выборке по заданию (использовать torchvision.datasets). Предпочтение отдавать как можно более простым архитектурам, базирующимся на базовых типах слоев (сверточный, полносвязный, подвыборочный, слой нелинейного преобразования). Оценить эффективность обучения на тестовой выборке, построить график изменения ошибки (matplotlib);
- 2. Ознакомьтесь с state-of-the-art результатами для предлагаемых выборок (из материалов в сети Интернет). Сделать выводы о результатах обучения СНС из п. 1;
- 3. Реализовать визуализацию работы СНС из пункта 1 (выбор и подачу на архитектуру произвольного изображения с выводом результата); 4. Оформить отчет по выполненной работе, загрузить исходный код и отчет в соответствующий репозиторий на github.

19	CIFAR-100	32X32	RMSprop
). In the second of the second	

Код программы:

```
import os
import argparse
from tgdm import tgdm
from PIL import Image
import torch
import torch.nn as nn
import torch.nn.functional as F
import torch.optim as optim
from torch.utils.data import DataLoader
import torchvision.transforms as T
import torchvision.datasets as datasets
import matplotlib.pyplot as plt
class CIFAR100Classifier(nn.Module):
    def __init__(self, num_categories=100):
        super(). init ()
        self.conv layers = nn.Sequential(
            nn.Conv2d(3, 32, kernel size=3, padding=1),
            nn.ReLU(inplace=True),
            nn.MaxPool2d(2), #16x16
            nn.Conv2d(32, 64, kernel size=3, padding=1),
            nn.ReLU(inplace=True),
            nn.MaxPool2d(2), \# 8x8
```

```
nn.Conv2d(64, 128, kernel size=3, padding=1),
            nn.ReLU(inplace=True),
            nn.MaxPool2d(2), \# 4x4
        )
        self.fc layers = nn.Sequential(
            nn.Flatten(),
            nn.Linear(128 * 4 * 4, 512),
            nn.ReLU(inplace=True),
            nn.Dropout(0.5),
            nn.Linear(512, num categories)
        )
    def forward(self, x):
        x = self.conv layers(x)
        x = self.fc layers(x)
        return x
def run training epoch (network, data loader, loss fn, opt,
device):
    network.train()
    total loss = 0.0
    for batch imgs, batch labels in tqdm(data loader,
desc='Training', leave=False):
        batch imgs, batch labels = batch imgs.to(device),
batch labels.to(device)
        opt.zero grad()
        predictions = network(batch imgs)
        loss value = loss fn(predictions, batch labels)
        loss value.backward()
        opt.step()
        total loss += loss value.item() * batch imgs.size(0)
    return total loss / len(data loader.dataset)
def test model (network, data loader, loss fn, device):
    network.eval()
    total loss = 0.0
    right predictions = 0
    samples count = 0
    with torch.no grad():
        for batch imgs, batch labels in data loader:
            batch imgs, batch labels = batch imgs.to(device),
batch labels.to(device)
            predictions = network(batch imgs)
            loss value = loss fn(predictions, batch labels)
            total loss += loss value.item() *
batch imgs.size(0)
            predicted classes = predictions.argmax(dim=1)
            right predictions += (predicted classes ==
batch labels).sum().item()
            samples_count += batch imgs.size(0)
    avg loss = total loss / len(data loader.dataset)
    accuracy = right predictions / samples count
```

```
return avg loss, accuracy
def show prediction(network, image path, category list, device,
image dim=32):
    network.eval()
    input image = Image.open(image path).convert('RGB')
    preprocess = T.Compose([
        T.Resize((image dim, image dim)),
        T.ToTensor(),
        T.Normalize (mean=[0.4914, 0.4822, 0.4465], std=[0.2023,
0.1994, 0.2010])
    1)
    input tensor =
preprocess(input image).unsqueeze(0).to(device)
    with torch.no grad():
        output = network(input tensor)
        probabilities = F.softmax(output,
dim=1).cpu().numpy()[0]
        top5 indices = probabilities.argsort()[-5:][::-1]
    plt.figure(figsize=(4, 4))
   plt.imshow(input image)
    plt.axis('off')
    plt.title('Лучший результат: {} ({:.2f}%)'.format(
        category list[top5 indices[0]],
probabilities[top5 indices[0]] * 100))
    plt.show()
    print('\nTon-5 предсказаний:')
    for idx, class idx in enumerate(top5 indices, 1):
        print(f"{idx}. {category list[class idx]}:
{probabilities[class idx] * 100:.2f}%")
def execute training(batch size=128, num epochs=15,
learning rate=0.001, use gpu=True, output path='.'):
    compute device = torch.device('cuda' if
torch.cuda.is available() and use gpu else 'cpu')
    print('Используемое устройство:', compute device)
    # Преобразования данных
    train transforms = T.Compose([
        T.RandomCrop(32, padding=4),
        T.RandomHorizontalFlip(),
        T.ToTensor(),
        T.Normalize (mean=[0.4914, 0.4822, 0.4465], std=[0.2023,
0.1994, 0.2010])
    test transforms = T.Compose([
        T.ToTensor(),
        T.Normalize (mean=[0.4914, 0.4822, 0.4465], std=[0.2023,
0.1994, 0.2010])
    1)
```

```
# Загрузка данных
    training data = datasets.CIFAR100(root='./data',
train=True, download=True, transform=train transforms)
    validation data = datasets.CIFAR100(root='./data',
train=False, download=True, transform=test transforms)
    training loader = DataLoader(training data,
batch size=batch size, shuffle=True, num workers=4,
pin memory=True)
    validation loader = DataLoader(validation data,
batch size=batch size, shuffle=False, num workers=4,
                                   pin memory=True)
    category names = training data.classes
    # Инициализация модели
    model =
CIFAR100Classifier(num categories=len(category names)).to(compu
te device)
    loss function = nn.CrossEntropyLoss()
    optimizer = optim.RMSprop(model.parameters(),
lr=learning rate)
    # Трекинг метрик
    training loss history = []
    validation loss history = []
    validation accuracy history = []
    best accuracy = 0.0
    os.makedirs(output path, exist ok=True)
    # Цикл обучения
    for epoch in range (1, num epochs + 1):
        print(f'\n3πoxa {epoch}/{num epochs}')
        # Обучение
        epoch train loss = run training epoch (model,
training loader, loss function, optimizer, compute device)
        # Валидация
        epoch val loss, epoch val accuracy = test model (model,
validation loader, loss function, compute device)
        # Сохранение метрик
        training loss history.append(epoch train loss)
        validation loss history.append(epoch val loss)
        validation accuracy history.append(epoch val accuracy)
        print(
            f'Потери на обучении: {epoch_train_loss:.4f} |
Потери на валидации: {epoch val loss:.4f} | Точность:
{epoch val accuracy * 100:.2f}%')
```

```
# Сохранение лучшей модели
        if epoch val accuracy > best accuracy:
            best accuracy = epoch val accuracy
            model save path = os.path.join(output path,
'cifar100_rmsprop_model.pth')
            torch.save(model.state dict(), model save path)
            print(f'Hoвая лучшая модель сохранена! Точность:
{best accuracy * 100:.2f}%')
    # Визуализация результатов
    plt.figure(figsize=(12, 4))
    plt.subplot(1, 2, 1)
    plt.plot(range(1, num epochs + 1), training loss history,
label='Обучение')
    plt.plot(range(1, num epochs + 1), validation loss history,
label='Валидация')
    plt.xlabel('Эпоха')
    plt.ylabel('Потери')
    plt.legend()
    plt.grid(True)
    plt.title('Динамика потерь')
    plt.subplot(1, 2, 2)
    plt.plot(range(1, num epochs + 1),
validation accuracy history, label='Точность', color='green')
    plt.xlabel('Эпоха')
    plt.ylabel('Точность')
    plt.legend()
    plt.grid(True)
    plt.title('Точность на валидации')
    plt.tight layout()
    plot file = os.path.join(output path,
'training results.png')
    plt.savefig(plot file)
    print('\nГрафики сохранены в', plot file)
    # Финальная оценка
    final loss, final accuracy = test model (model,
validation loader, loss function, compute_device)
    print(f'\nФинальная точность: {final accuracy * 100:.2f}%')
    print(f'Лучшая точность: {best accuracy * 100:.2f}%')
    print(f'Модель сохранена: {model save path}')
    # Тест на примере изображения
    sample image path = os.path.join('.', 'sample image.jpg')
    if os.path.exists(sample image path):
            print(f'\n Tectupo вание на изображении:
{sample image path}')
            show prediction (model, sample image path,
category names, compute device)
```

```
except Exception as e:
            print('Ошибка при обработке изображения:', е)
        print(f"\nФайл '{sample image path}' не найден.")
        print("Для тестирования поместите изображение в текущую
директорию и назовите 'sample image.jpg'")
if name == ' main ':
    arg parser = argparse.ArgumentParser(description='Обучение
классификатора CIFAR-100 с RMSprop')
    arg parser.add argument('--batch-size', type=int,
default=128, help='Размер батча')
    arg parser.add argument('--epochs', type=int, default=15,
help='Количество эпох')
    arg parser.add argument('--lr', type=float, default=0.001,
help='Скорость обучения для RMSprop')
    arg parser.add argument('--no-cuda', action='store true',
help='He использовать GPU')
    arg parser.add argument('--save-dir', type=str,
default='.', help='Директория для сохранения')
    arguments = arg parser.parse args()
    execute training(
        batch size=arguments.batch size,
        num epochs=arguments.epochs,
        learning rate=arguments.lr,
        use gpu=not arguments.no cuda,
        output path=arguments.save dir
    )
```

Результат работы программы:

Эпоха 14/15

Потери на обучении: 2.3018 | Потери на валидации: 2.0384 | Точность: 45.96%

Новая лучшая модель сохранена! Точность: 45.96%

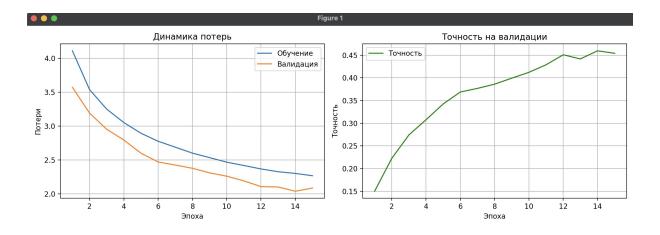
Эпоха 15/15

Потери на обучении: 2.2678 | Потери на валидации: 2.0862 | Точность: 45.41%

Графики сохранены в ./training_results.png

Финальная точность: 45.41% Лучшая точность: 45.96%

Модель сохранена: ./cifar100 rmsprop model.pth

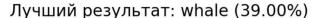


Тестирование на изображении:

Топ-5 предсказаний:

1. whale: 39.00% 2. dolphin: 37.51% 3. shark: 9.56% 4. turtle: 5.41% 5. seal: 5.01%







Полученная точность 45.96% находится в пределах ожидаемого диапазона для простой CNN архитектуры на датасете CIFAR-100. Следует отметить, что компактные сверточные сети обычно демонстрируют существенно более низкую производительность по сравнению с современными SOTA-методами, которые используют глубокие остаточные сети,

масштабирование архитектур, сложные схемы аугментации данных и/или трансферное обучение.

Для небольшой CNN на CIFAR-100 разумные ожидания составляют точность в пределах 40-70% в зависимости от конкретных настроек архитектуры, методов регуляризации и количества эпох обучения. Полученный результат полностью соответствует этому диапазону и подтверждает адекватность реализации.

В научной литературе встречаются значительно более высокие показатели точности - работы с архитектурами типа PyramidNet+ShakeDrop и результаты крупных ансамблей/масштабных моделей достигают значений выше 90%

Таким образом, достигнутый результат в 45.96% является нормальным для базовой реализации и отражает фундаментальное ограничение простых архитектур по сравнению с современными сложными подходами к компьютерному зрению.

Вывод: научился конструировать нейросетевые классификаторы и выполнять их обучение на известных выборках компьютерного зрения.