Eksponencijalna funkcija na skupu C definira se preko reda potencija na sljedeći način:

$$e^z = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{z^n}{n!}, \quad z \in \mathbb{C}.$$
 (1)

Pripadni red potencija konvergira apsolutno i lokalno uniformno na čitavom skupu \mathbb{C} . Dakle, e^z je definirano za svaki $z \in \mathbb{C}$. Nadalje,

- Apsolutna konvergencija nam omogućava da s redom smijemo raditi sve algebarske transformacije koje radimo s konačnim sumama. Smijemo mijenjati redoslijed članova u sumi, smijemo članove grupirati po želji, dva apsolutno konvergentna reda množimo tako da množimo njihove članove svaki sa svakim, itd.
- Lokalno uniformna konvergencija nam omogućava da pripadni red smijemo derivirati i integrirati član po član.

Dokažimo na temelju definicije (1) osnovno svojstvo eksponencijalne funkcije:

$$e^{z_1} \cdot e^{z_2} = e^{z_1 + z_2}, \quad z_1, z_2 \in \mathbb{C}.$$
 (2)

Zbog apsolutne konvergencije i binomnog teorema raspisivanjem dobivamo

$$e^{z_1} \cdot e^{z_2} = \left(\sum_{k=0}^{\infty} \frac{z_1^k}{k!}\right) \left(\sum_{l=0}^{\infty} \frac{z_2^l}{l!}\right) = \sum_{n=0}^{\infty} \left(\sum_{k+l=n}^{\infty} \frac{1}{k!l!} z_1^k z_2^l\right) = \sum_{n=0}^{\infty} \left(\sum_{k=0}^{n} \frac{1}{k!(n-k)!} z_1^k z_2^{n-k}\right) =$$

$$= \sum_{n=0}^{\infty} \left(\sum_{k=0}^{n} \frac{1}{n!} \cdot \frac{n!}{k!(n-k)!} z_1^k z_2^{n-k}\right) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n!} \left(\sum_{k=0}^{n} \binom{n}{k} z_1^k z_2^{n-k}\right) =$$

$$= \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n!} (z_1 + z_2)^n = e^{z_1 + z_2}$$

Nadalje je

$$\cos z = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-1)^n}{(2n)!} z^{2n}, \quad \sin z = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-1)^n}{(2n+1)!} z^{2n+1}, \quad z \in \mathbb{C}$$
 (3)

pa uvrstimo li u (1) $z = i\theta$ za neki $\theta \in \mathbb{R}$, dobivamo

$$e^{i\theta} = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(i\theta)^n}{n!} = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{i^n \theta^n}{n!} = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{i^{2n} \theta^{2n}}{(2n)!} + \sum_{n=0}^{\infty} \frac{i^{2n+1} \theta^{2n+1}}{(2n+1)!} =$$

$$= \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-1)^n}{(2n)!} \theta^{2n} + i \cdot \sum_{n=0}^{\infty} \frac{i^{2n} \theta^{2n+1}}{(2n+1)!} = \cos \theta + i \cdot \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-1)^n}{(2n+1)!} \theta^{2n+1} =$$

$$= \cos \theta + i \sin \theta$$

Dakle, izveli smo poznatu **Eulerovu formulu**

$$e^{i\theta} = \cos\theta + i\sin\theta, \quad \theta \in \mathbb{R}.$$
 (4)

Za $\varphi,\theta\in\mathbb{R}$ prema Eulerovoj formuli slijedi

$$e^{i(\varphi+\theta)} = \cos(\varphi+\theta) + i\sin(\varphi+\theta).$$
 (5)

S druge strane, zbog (2) i (4) slijedi

$$e^{i(\varphi+\theta)} = e^{i\varphi+i\theta} = e^{i\varphi} \cdot e^{i\theta} = (\cos\varphi + i\sin\varphi)(\cos\theta + i\sin\theta) =$$
$$= (\cos\varphi\cos\theta - \sin\varphi\sin\theta) + i(\cos\varphi\sin\theta + \sin\varphi\cos\theta)$$

odnosno

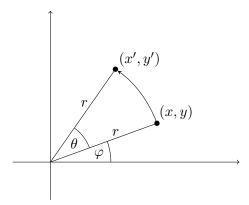
$$e^{i(\varphi+\theta)} = (\cos\varphi\cos\theta - \sin\varphi\sin\theta) + i(\cos\varphi\sin\theta + \sin\varphi\cos\theta). \tag{6}$$

Iz (5) i (6) zbog jednakosti kompleksnih brojeva dobivamo poznate adicijske formule

$$\cos(\varphi + \theta) = \cos\varphi\cos\theta - \sin\varphi\sin\theta,$$

$$\sin(\varphi + \theta) = \cos\varphi\sin\theta + \sin\varphi\cos\theta.$$

Neka se točka (x, y) rotacijom oko ishodišta za kut θ preslika u točku (x', y') kako je prikazano na slici.



U polarnim koordinatama vrijedi

$$x = r \cos \varphi$$
, $y = r \sin \varphi$, $x' = r \cos (\varphi + \theta)$, $y' = r \sin (\varphi + \theta)$.

Iz adicijskih formula slijedi

$$x' = r\cos(\varphi + \theta) = r[\cos\varphi\cos\theta - \sin\varphi\sin\theta]$$

$$x' = (r\cos\varphi)\cos\theta - (r\sin\varphi)\sin\theta$$

$$x' = x\cos\theta - y\sin\theta$$

$$y' = r\sin(\varphi + \theta) = r[\cos\varphi\sin\theta + \sin\varphi\cos\theta]$$

$$y' = (r\cos\varphi)\sin\theta + (r\sin\varphi)\cos\theta$$

$$y' = x\sin\theta + y\cos\theta$$

Dobivene relacije

$$x' = x\cos\theta - y\sin\theta\tag{7}$$

$$y' = x\sin\theta + y\cos\theta \tag{8}$$

možemo zapisati u matričnom obliku

$$\begin{bmatrix} x' \\ y' \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix}. \tag{9}$$

Matrica

$$R(\theta) = \begin{bmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{bmatrix}$$

predstavlja matrični zapis rotacije oko ishodišta za kut θ u kanonskoj bazi.

Relacijama (7) i (8), odnosno relacijom (9) dana je veza između točke (x, y) i transformirane točke (x', y') djelovanjem rotacije oko ishodišta za kut θ .