

M1 ALMA
Université de Nantes
2011-2012

Projet de Travaux pratiques : TOA Eclipse Vision System Plugin

BIZET Jonathan
CHALIN Jeremy
MARGUERITE Alain
RINCÉ Romain

Université de Nantes
2 rue de la Houssinière, BP92208, F-44322 Nantes cedex 03, FRANCE

Encadrant : Gilles Ardourel, Dalila Goudia, Sagar Sen



UNIVERSITÉ DE NANTES

Table des matières

1 Point de vue Utilisateur

1.1 Plugins développés

Middleware qui est notre plugin principal propose la vue Eclipse suivante : **image manquante**.

Load Video L'utilisateur doit au préalable avoir renseigné le chemin de la vidéo à analyser. Le plugin Acquisition est sollicité au déclenchement de ce bouton.

Lancer Analyse Appel du plugin Reasoning qui effectue une analyse de la vidéo précédemment acquise.

Post L'utilisateur doit au préalable avoir renseigné l'accès token nécessaire pour poster sur une plateforme en ligne. Le plugin en charge de poster sur un blog ou un réseau social est appelé.

1.2 Installation et prise en main

2 Point de vue developpeur

2.1 Documentation

qsdqsd

2.2 Conception

2.2.1 Architecture

Dans cette partie nous détaillerons l'architecture de notre application, à travers ses différents points d'extensions.

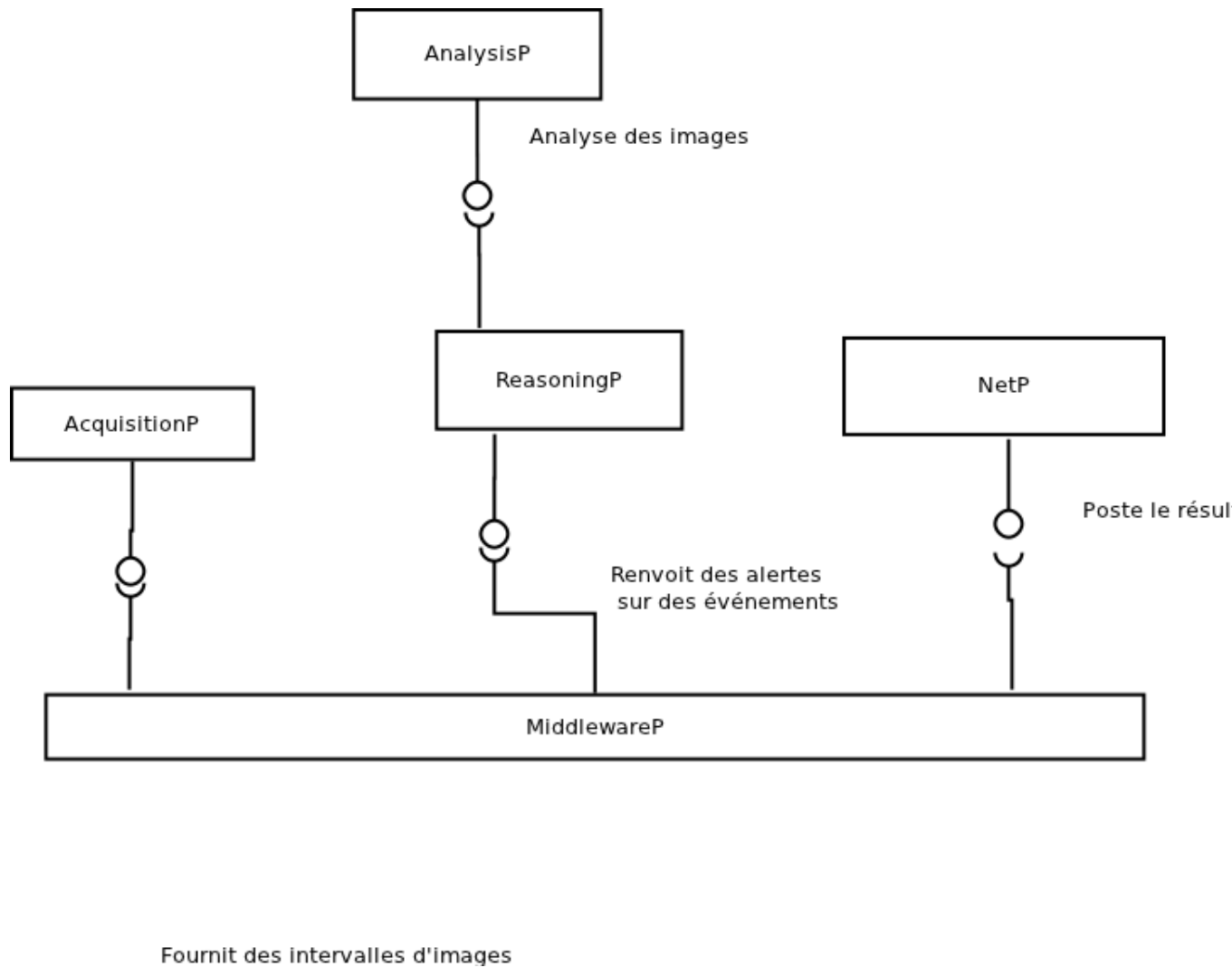


FIGURE 2.1 – Architecture de l'outil

2.2.2 Classes

Acquisition

Le plugin Acquisition consiste à récupérer un fichier vidéo et en extraire une image périodiquement. Le plugin répond aux spécifications fournies par l'interface `IFlux` (cf. Fig ??).

FIGURE 2.2 – Interface `IFlux`

Pour pouvoir lancer le plugin il est nécessaire d'appeler au minimum les méthodes suivantes dans cet ordre :

1. `setFile(file)` pour fournir le fichier vidéo à analyser.
2. `start()` Cette méthode permet de paramétrer l'acquisition et de charger un player.
3. `next()` renvoie un `BufferedImage` et avance dans la vidéo.

Les autres méthodes de l'interface `IFlux` sont :

- `setDebut(tEnSecondes)` pour donner l'instant à partir duquel la vidéo sera analysée. Cette méthode doit être lancée avant `start()` ou alors `start` est relancée
- `setFrequence(tEnSecondes)` Le nom de la méthode est trompeuse mais elle permet de donner la période en secondes à laquelle le plugin récupère une image dans la vidéo. La période peut être changée avant ou en cours d'acquisition. Cependant le pointeur sur la prochaine image à acquérir étant déjà défini, le changement de période ne sera effectif qu'à partir du second `next()`
- `getDurée()` renvoie un le temps en secondes de la vidéo. `start()` doit avoir été déjà lancée.

Pour effectuer l'acquisition le plugin utilise la librairie JMF qui est malheureusement peu pratique puisqu'elle ne gère qu'un faible nombre de formats vidéo. De plus nous avons pu constater un bug au niveau de la méthode qui renvoie la durée de la vidéo `Player.duration()` ; en effet celle-ci renvoie une valeur bien trop grande par rapport à la longueur réelle de la vidéo.

Analyseur d'image

Entrée en matière Afin de détecter des situations dites "interessantes" tels que la nuit, la présence d'une ou plusieurs personnes, un mouvement particulier, nous proposons un couple de plugin : Reasoning et Analyse. Le plugin Reasoning utilise des informations

formelles pour en déduire une situation. Si l'image est sombre pendant un certain temps, il peut en conclure qu'il fait nuit et qu'il n'y a pas de lumières d'allumée. Si une personne se déplace la nuit, c'est peut-être un voleur. Des horaires pourraient être ajoutés pour signaler des déplacements normaux, par exemple un gardien, et tout mouvement non prévu serait signalé. Les informations formelles sont détectés par le plugin d'analyse, qui essaie de trouver certaines propriétés dans une image. Par exemple, pour affirmer qu'une image est sombre, les canaux de couleurs de chaque pixels sont analysés, et si l'un d'entre eux correspond à une couleur sombre, le pixel est considéré comme sombre. Si 50% des pixels sont sombres, l'algorithme signale que l'image possède cette propriété.

000000 => FFFFFFFF : RRGGBB => 8 bit pour chaque couleur

Image sombre

Pixel RGB La couleur d'un pixel est composé de 3 canaux : Rouge, bleu, vert. Pour chaque canal, 256 nuances sont possibles (codé de 0 à 255).

1. Pour chaque pixel, obtenir la valeur des trois canaux avec `BufferedImage.getRGB(i,j)`; où *i* correspond à l'abscisse et *j* à l'ordonnée.
2. La valeur obtenu par cette méthode est un entier allant de -16775675 à 0 (tout noir à tout blanc), correspondant à la valeur décimale de la chaîne Hexadécimale qui représente réellement la couleur. Ce nombre est négatif car le bit de poids fort correspond normalement à l'alpha (le fait que l'image est une couleur transparente ou non).
3. Pour obtenir la valeur de chaque canal (Rouge, Vert, Bleu) nous décalons les bits en fonction de ceux que nous souhaitons conserver : s'il faut obtenir la valeur du canal correspondant au vert, il faut décaler de 8 bit vers la droite pour supprimer la partie correspondant au bleu, et appliquer un masque pour ne garder que les 8 derniers bits, le canal bleu. Exemple : 0000000001101011000000000 : les 3 canaux + la valeur alpha, l'algorithme applique un décalage de 8 bit vers la droite : 00000000011010110, puis il ne conserve que les 8 derniers : 11010110. Le bleu est donc à 236 (ou EC en hexadécimal).
4. Après obtention des 3 canaux, si l'un d'entre eux est trop clair, la couleur le sera. Il faut donc les tester, nous avons choisis un palier de "100", après avoir étudié la composition des couleurs, nous considérons que c'est au dessus de ce palier que les couleurs apparaissent comme étant clair.

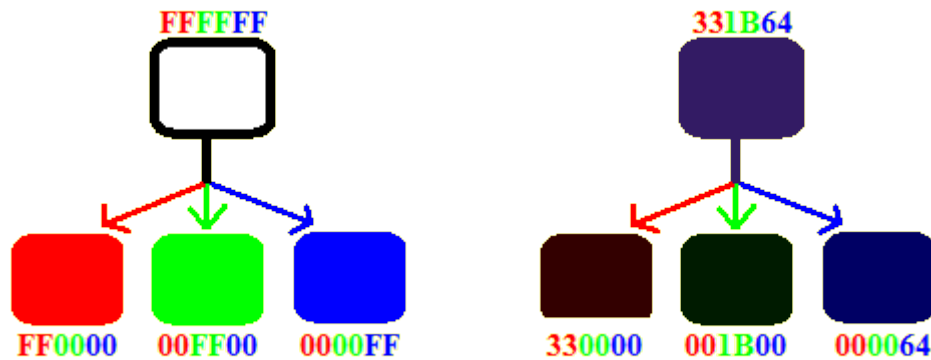


FIGURE 2.3 – Exemple de division du blanc à gauche et d'une couleur violette "sombre" à gauche

Composition de l'image Arbitrairement nous avons choisis de considérer une image comme étant sombre si plus de la moitié de ses pixels le sont.

Detecteur de presence

Utilisation d'OpenCV Nous n'avons pas développer cet aspect de l'analyse de vidéo/image, mais nos recherches préliminaires nous ont quand même permis d'apprendre certaines choses sur le fonctionnement de la bibliothèque OpenCV : L'image est balayée par un classifieur binaire ("visage" ou "non-visage"), puis les zones où un visage a été détecté sont refondues entre elles afin qu'un même visage ne monopolise pas plusieurs cibles. Pour accélérer l'algorithme de détection il y a deux méthode :

1. augmenter la taille minimale des cibles à détecter dans l'appel de fonction : dans cette configuration, si on s'éloignes de la caméra, l'algorithme perd la personne, ce n'est donc pas une très bonne idée.
2. Un moyen plus simple pour accélérer l'algorithme serait de travailler sur une image de résolution plus petite (l'algorithme rétrécit l'image avant de la passer à la fonction) : le calcul de l'image intégrale (qui est effectué en prétraitement dans la fonction) prendra alors beaucoup moins de temps : meilleure idée.

Différence de performance Les performances ne vont pas être les mêmes : ce qui est long dans cette fonction, ce n'est pas tant les calculs en eux-mêmes (les classifieurs appliquent des ondelettes de haar, en se servant d'images intégrales pour rendre constante la complexité des calculs, quelle que soit la taille de l'image), mais surtout les pré-traitements.

L'image est redimensionnée plusieurs fois pendant le traitement (c'est un paramètre step, il peut ralentir l'algo s'il est trop fin) de manière à détecter des visages de tailles variées, et à chaque fois une image intégrale est créée (ce qui implique de parcourir tous les pixels de l'image).

Si nous divisons la résolution de l'image de base par 2, en adaptant la taille des cibles minimales, ces pré-traitements prendront 4 fois moins de temps car l'aire à traiter sera divisée par 4. Il est intéressant de faire varier le step pour vérifier son impact sur les performances et trouver un équilibre entre qualité de détection et vitesse d'exécution.

Optimisation Il est préférable que l'image à laquelle on applique un traitement soit en niveaux de gris. Dans le cas inverse, soit le traitement est appliqué aux 3 canaux (donc 3 fois plus long), soit appliqué à un seul canal (donc moins précis), mais ce n'est pas intéressant car la fonction est prévue pour des images en niveaux de gris.

Reasoning

Des cas intéressants Lors de l'analyse d'une vidéo, nous avons donc la possibilité de détecter les images dont la luminosité est faible, et nous pouvons en déduire par exemple que la nuit est tombée si la luminosité ne revient pas rapidement, ou qu'une lumière était momentanément éteinte.

NetP

Le NetP est dédié à poster des informations sur un réseau social ou un blog. Un contributeur de ce point d'extension doit être en mesure de proposer une solution pour chaque action que requière Middleware. Ces actions sont données dans l'interface `IInformation` suivante :

<i>IInformation</i>
<pre>+postVideo(evFB:IEvent): void +postMessage(evFB:IEvent): void +postVideo(evFB:IEvent): void +postPicture(evFB:IEvent): void +setAccessToken(accessToken:String): void</pre>

FIGURE 2.4 – Interface pour NetP

Le contributeur que nous avons implémenté propose d'utiliser le réseau social Facebook et utilise la librairie suivante [?].

2.3 Robustesse

sqdqs

2.4 Qualité du code

dqsdqs

2.5 Facilité de mise en oeuvre des extension

Table des figures

2.1	Architecture de l'outil	4
2.2	Exemple de division du blanc à gauche et d'une couleur violette "sombre" à gauche	6
2.3	Interface pour NetP	7

Bibliographie

[res] Library restfb. <http://restfb.com/>.