Optimización de Flujo en Redes: Reporte 2

Alcantar Gómez Alan Arnoldo Matricula: 1935040

4 de marzo de 2018

1. Introducción

El presente trabajo se desarrolló para introducir las herramientas de programación **Python**: *Clases* y *funciones*, con el objetivo de reestructurar el código empleado en el reporte 1 y tener un código más robusto y flexible.

2. Descripción del sistema termodinámico

Considérese un conjunto de N partículas ubicadas de forma aleatoria que están sometidas a un campo de temperatura uniforme a lo largo del eje x, y disminuye a lo largo del eje y, de este modo la temperatura de cada partícula estará dada por su posición. Por último, definir que todo el sistema se encuentra en un espacio cuadrado de 1 metro.

El radio de interacción de la partícula i se modela como la multiplicación entre su coordenada y(i) y un parámetro α . Por otro lado la temperatura de la partícula i, T(i), se modela como la multiplicación entre su coordenada y(i) y la temperatura máxima del sistema T_{max} .

$$R(i) = y(i) * \alpha \tag{1}$$

$$T(i) = y(i) * T_{max}$$
 (2)

De modo que la partícula i podrá interaccionar con cualquier particula j $(i \neq j)$ si la distancia entre estas es igual o menor al radio de interacción de la partícula i.

$$D(i,j) \le R(i) \tag{3}$$

3. Descripción del algoritmo para representar el sistema por medio de un grafo

Los parámetros necesarios para generar el grafo son n
 (número de partículas), t (temperatura máxima), a (parámetro α) y modo (simple, dirigido, ponderado, campechano).

Los componentes principales del código son: una $\it clase$ llamada Grafo y dentro de ella existen tres $\it funciones$.

- vertices(self,n,t): generar n nodos, cuyas coordenadas y temperaturas son guardadas
- unir(self, n, a): genera la arista entre los nodos i, j si y solo si cumple con la condición 3
- graficar(self,modo): genera el archivo de salida para Gnuplot de acuerdo al tipo de grafo que se desea

```
from math import sqrt
from random import random
class Grafo:
   def __init__(self):
       self.nodos = dict()
       self.aristas = dict()
       self.vecinos = dict()
   def vertices(self, i, t):
     for j in range(i):
        y = random()
        self.nodos[j] = (random(), y, y*t)
   def unir(self, i, alpha):
      for k in range(i-1):
        for 1 in range(k+1, i):
           d = sqrt((self.nodos[1][0] - self.nodos[k][0])**2 +
               (self.nodos[1][1] - self.nodos[k][1])**2)
           if d <= self.nodos[k][1]*alpha:</pre>
             xm = (self.nodos[1][0] + self.nodos[k][0])/2
             ym = (self.nodos[1][1] + self.nodos[k][1])/2
             w = (self.nodos[1][2] + self.nodos[k][2])/10
              self.aristas[(k,l)] = (xm, ym, w)
              if not k in self.vecinos:
                self.vecinos[k] = set()
              if not 1 in self.vecinos:
                self.vecinos[1] = set()
              self.vecinos[k].add(1)
              self.vecinos[1].add(k)
```

4. Resultados

A continuación, se presentan los resultados.

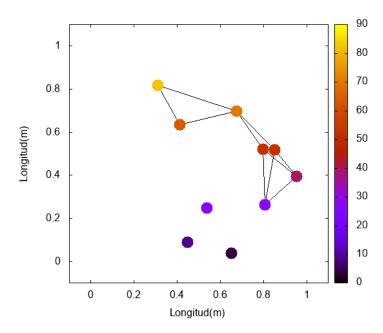


Figura 1: Gráfica de interacciones, $N=10,\,T_{max}=100$ y $\alpha=0.7,\,modo:simple.$

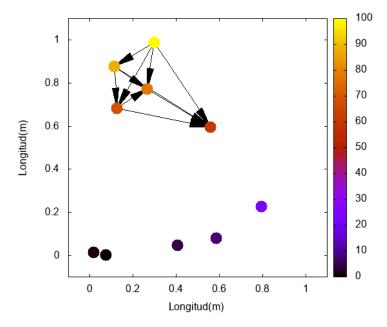


Figura 2: Gráfica de interacciones, $N=10,\,T_{max}=100$ y $\alpha=0.7,\,modo$: dirigido.

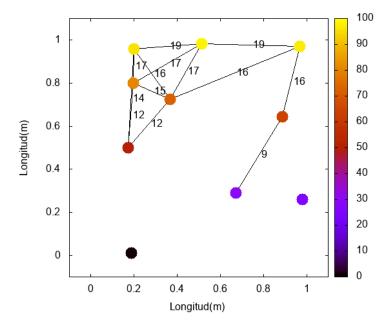


Figura 3: Gráfica de interacciones, $N=10,\,T_{max}=100$ y $\alpha=0.7,\,modo:ponderado.$

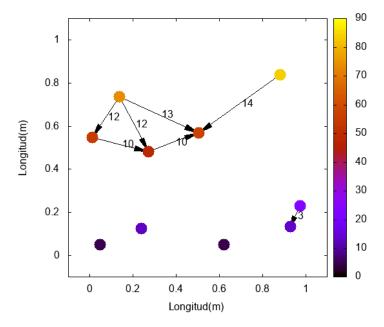


Figura 4: Gráfica de interacciones, $N=10,\,T_{max}=100$ y $\alpha=0{,}7,\,modo$: campechano.

5. Conclusión

Como se observó en la parte de experimentación el utilizar clases y funciones permite que podamos generar varios tipos de grafos a través de los parámetros con los que trabajen cada una de las funciones. Esto nos permite utilizar el mismo código para resolver distintos problemas donde las direcciones o capacidades entre los nodos tengas una característica importante.