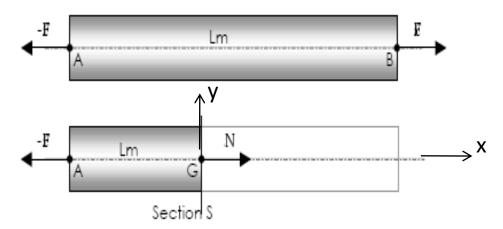
## **PLAN**

- 1. Introduction
- 2. Rappel: La Statique
- 3. Théories élémentaires de la Résistance Des Matériaux « RDM »
- 4. Torseur des efforts intérieurs-Notion de contraintes
- 5. Traction simple Compression simple
- 6. Cisaillement simple
- 7. Torsion des poutres circulaires
- 8. Flexion simple
- 9. Flambement

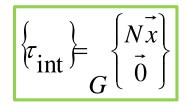
## **A-Traction Simple**

#### **I-Définition**

Une poutre est sollicité en traction simple lorsqu'elle est soumise à deux forces directement opposées appliquées au centre des surfaces de section extrême et qui tendent à l'allonger.



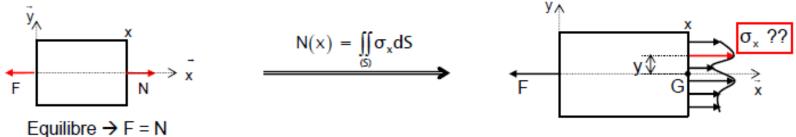
Dans le repère (G, x, y, z) tout les éléments de réduction en G de torseur des efforts intérieures s'exprime par :



Si N>0 : la poutre est soumis a de la traction Si N<0: la poutre est soumis a de la compression

#### II- Relation contrainte/effort normal

$$\{\tau_{int}\} = \begin{Bmatrix} N\vec{x} \\ \vec{0} \end{Bmatrix} = \begin{Bmatrix} \vec{T}(M,\vec{n})dS \\ \vec{GM} \wedge \vec{T}(M,\vec{n})dS \end{Bmatrix} \qquad \Rightarrow \qquad \vec{T}(M,\vec{n}) = \sigma_x \vec{x} \qquad \Rightarrow \qquad \{\tau_{int}\} = \begin{Bmatrix} \iint (\sigma\vec{x}) dS \\ \iint (GM) \wedge \sigma x \wedge dS \end{Bmatrix}$$



Yhypothèse basé sur des résultats expérimentaux et sur l'hypothèse de linéarité contrainte/déformation  $\sigma_x = cte$ 

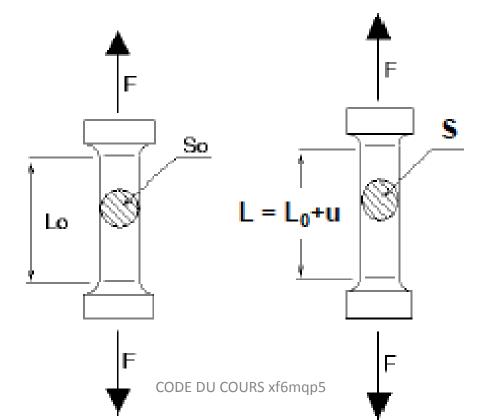
$$N\vec{x} = \iint (\sigma\vec{x})dS = \sigma\vec{x} \iint dS \ avec \ \iint dS = S$$

$$CODE DU COURS xf6mqp5$$

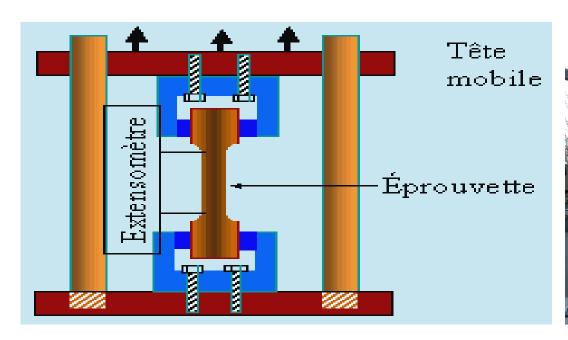
$$\sigma = \frac{N}{S}$$

## III- Principe de l'essai

- Cet essai ou expérience consiste à exercer sur une éprouvette de forme normalisée 2 forces colinéaires, alignées et de sens opposés.
- On enregistre l'allongement et la force.

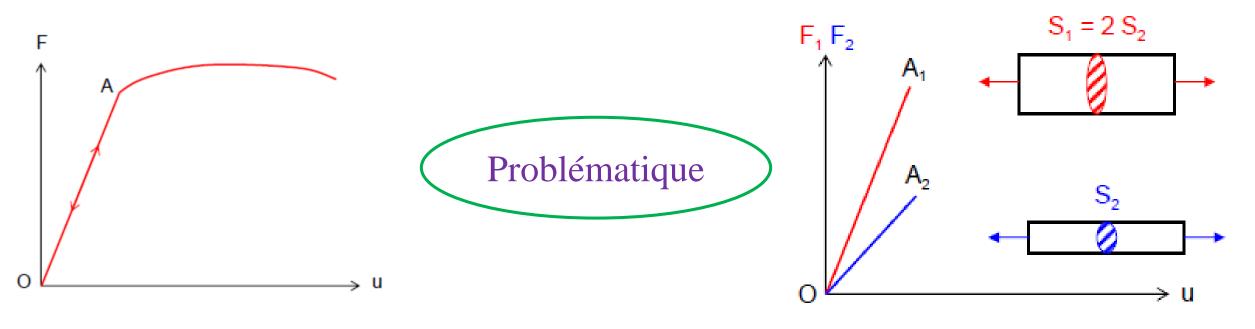


→ En pratique: on place une petite barre du matériau à étudier entre les mâchoires d'une machine de traction qui tire sur la barre jusqu'à sa rupture.



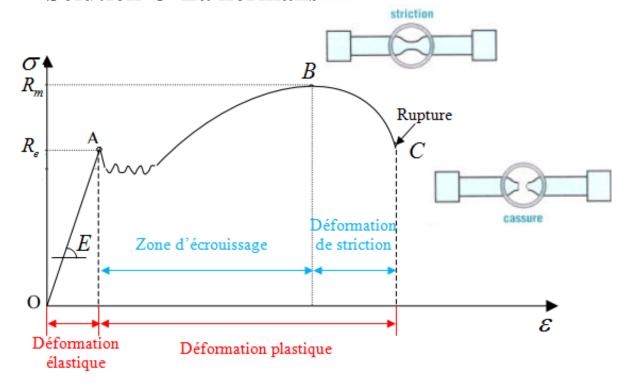


#### **Courbe expérimentale**



→ Courbes obtenues pour un même matériau avec 2 éprouvettes différentes

#### ■ Solution → La normalisation



$$\sigma = \frac{F}{S_0}(MPa)$$

Avec

$$\varepsilon = \frac{\Delta L}{L_0}$$

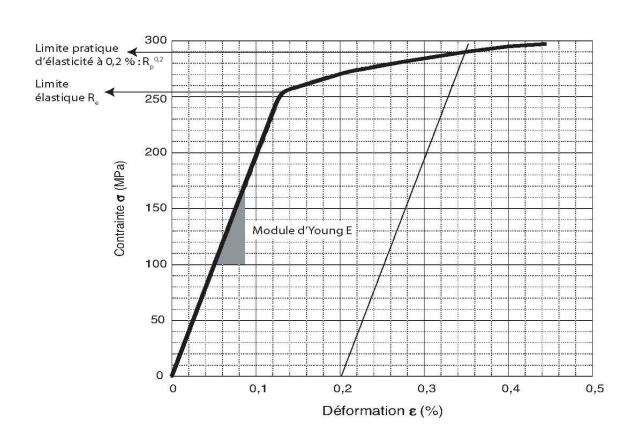
➤O à A : zone de déformation élastique (réversible) ;

➤ A à B : zone de déformation plastique répartie (zone d'écrouissage) ;

➤ B à C : zone de déformation plastique non répartie. Il y a striction de l'éprouvette jusqu'à la rupture (en C).

#### L'essai de traction donne plusieurs valeurs importantes :

- R<sub>e</sub>: Limite élastique (MPa);
- Rp<sub>0.2</sub>: Limite élastique conventionnelle à 0,2 (MPa);
- E : module d'élasticité ou module de Young (MPa);
- R<sub>m</sub>: Contrainte maximale (MPa);
- R<sub>r</sub>: Contrainte à la rupture (MPa);
- A(%): l'allongement à la rupture;
- L<sub>u</sub>: longueur ultime après rupture (mm);
- L<sub>0</sub>: longueur initiale (mm);
- Z(%) : Coefficient de striction;
- S<sub>11</sub>: Section ultime après rupture (mm<sup>2</sup>)
- $S_0$ : Section initiale (mm<sup>2</sup>)



Dès qu'un matériau subit une déformation dans une direction, il en subit aussi une autre dans l'autre direction.
 On constate expérimentalement que le rapport est constant pour un matériau donné. Ce rapport est appelé coefficient de Poisson et est noté v. On a donc:

$$-\frac{\varepsilon_{t}}{\varepsilon} = v$$

- Le coefficient v est borné : il est positif et inférieur à 0,5.
- Si ν était négatif, on aurait une augmentation du diamètre d'un barreau en traction. La limite supérieure de 0,5 correspond à un matériau incompressible.

Matériau	Module d'Young	Coefficient de	Limite pratique
	(E MPa)	Poisson v sans	d'élasticité Rp en MPa
		dimension	
Acier	210 000	0, 29	450
Aluminium	70 000	0, 34	270
Verre	60 000	0, 24	65 (en compression)
Polystyrène	3 000	0, 4	48

#### IV-Relation contrainte-déformation

Dans la zone élastique, on peut écrire une relation linéaire entre la contrainte normale et la déformation:

$$\sigma = E.\varepsilon$$

Loi de Hook

• Soit encore:

$$\frac{N}{S} = E \cdot \varepsilon$$

Ainsi, on peut aussi exprimer la déformation en fonction de l'effort normal

$$\varepsilon = \frac{N}{S_{\text{E}}}$$

## V-Relation contrainte-déplacement

Lorsque la déformation est homogène sur tout la longueur de la poutre, comme c'est le cas dans l'essai de traction, alors on a:

$$\varepsilon = \frac{\Delta L}{L_0}$$

#### VI-Critère de dimensionnement

Pour dimensionner la poutre on peut utiliser deux types de critères:

- un critère en contrainte
- un critère en déplacement

#### Critère en contrainte

Le critère en contrainte va traduire le fait que le matériau doit rester dans la zone élastique.

$$\sigma \leq R_p$$

• On prend classiquement en compte un coefficient de sécurité S > 1 pour vérifier ce critère qui s'écrit alors:

$$\sigma.S \leq R_p$$

#### Critère en déplacement

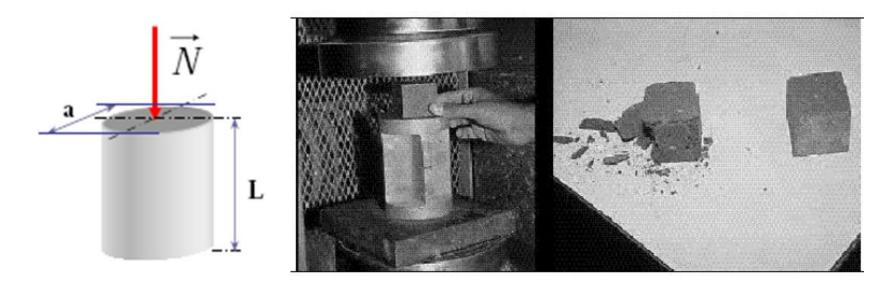
Le critère en déplacement traduit, moyennant un coefficient de sécurité s, que le déplacement en un point M (par exemple le point où le déplacement est maximum) doit rester inférieur à une valeur donnée dépendant des conditions d'utilisation  $U_{lim}$ :

$$S'U(M) \leq U_{lim}$$

## **B-Compression Simple**

#### **I-Définition**

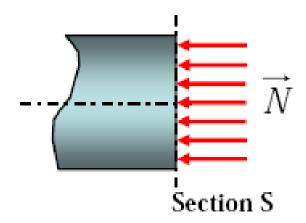
Une poutre est soumise à un effort de compression avec 2 efforts exercés avec une direction correspondant à la longueur de la pièce.



# → Les efforts sont dirigés vers l'intérieure de la poutre

#### **II-Contrainte normale**

■ La contrainte normale est perpendiculaire à la section de la poutre:

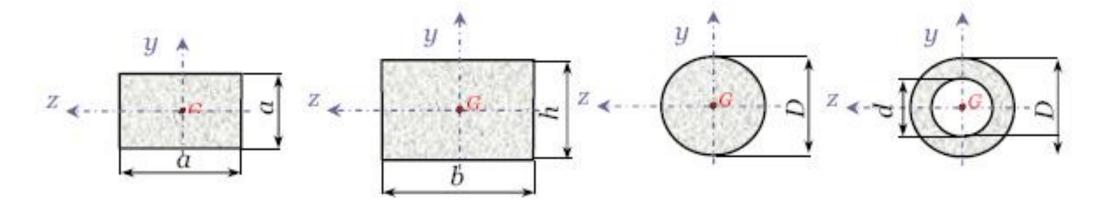


$$\sigma = \frac{N}{S}$$

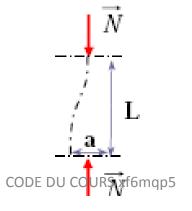
- **Sigma** «  $\sigma$  »: Contrainte normale en Newton/mm<sup>2</sup> ou MPa.
- N: effort normal en N.
- S: aire de la section en mm<sup>2</sup>

## **III-Forme des sections**

Forme des sections tolérées:



Remarque: La longueur de la pièce doit être moyenne  $3a \le L \le 8a$  pour éviter le flambage



#### IV-Condition de résistance

■ La résistance pratique à la compression s'écrit:

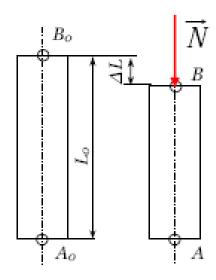
$$R_{pc} = \frac{R_{ec}}{S}$$

- $R_{pc}$ : en Newton/mm<sup>2</sup> ou Mpa.
- $R_{ec}$ : Résistance élastique au cisaillement en Newton/mm<sup>2</sup> ou Mpa.
- S: Coefficient de sécurité.
- La condition de résistance s'écrit:

$$\sigma_{adm} \leq R_{pc}$$

#### V-Déformation

■ Dans le cas de la compression, la déformation appelée « epsilon »  $\varepsilon$ , correspond à un rapport entre le raccourcissement de la poutre et sa longueur initiale.



- $L_0$ : Longueur initiale de la poutre (en mm).
- L: Longueur de la poutre après déformation (en mm).
- $\Delta L = L L_0$ : Allongement de la poutre (en mm).

#### VI-Loi de Hook

• Cette loi s'applique également pour les phénomènes de compression d'où:

$$\sigma = E.\epsilon$$

- Sigma «  $\sigma$  »: Contrainte normale en Newton/mm<sup>2</sup> ou Mpa.
- E: module d'élasticité longitudinal ou module d'Young en MPa.
- S: Allongement relatif (sans unité).