## TD 2: Interpolation polynômiale

## Exercice1

Soient  $x_0, \ldots, x_n$  des réels deux à deux distincts et  $(\lambda_0, \lambda_2, \ldots, \lambda_n) \in \mathbb{R}^{n+1}$ .

1. Montrer que :

$$P(x) = \sum_{i=0}^{n} \lambda_i L_i(x)$$
, où  $L_i(x) = \prod_{j=0, j \neq i}^{n} \frac{(x-x_j)}{(x_i-x_j)}$ 

Est l'unique polynôme de  $R_n[X]$  qui vérifie  $P(x_i) = \lambda_i$ ,  $0 \le i \le n$ .

- 2. Soit la fonctions définie sur R par  $f(x) = x + 2^x$ . Calculer le polynôme d'interpolation de f aux points -1,0,1 :
- a. En calculant le polynôme de base de Lagrange.
- b. Par la méthode des différences divisées.
- c. Donner une estimation de l'erreur d'interpolation pour chaque méthode d'interpolation utilisée.

## Exercice2

Soient  $x_0, \ldots, x_n$  (n+1) points deux à deux distincts de [a, b]. Soit  $f \in C^1[a, b]$ .

1. Montrer qu'il existe un polynôme de degré  $P \in P_{2n+1}$  tel que :

$$\forall i = 0, \ldots, n$$
  $P(x_i) = f(x_i)$  et  $P'(x_i) = f'(x_i)$ 

2. Montrer qu'il existe un polynôme et un seule  $P \in P_{2n+1}$  tel que :

$$\forall i = 0, \dots, n \qquad P(x_i) = f(x_i) \qquad et \qquad P'(x_i) = f'(x_i)$$

3. Soient  $L_k$ , 0 < k < n, les polynômes de base de Lagrange associés aux points  $x_0, \ldots, x_n$ . On pose

$$H_k(x) = (x - x_k).(L_k(x))^2$$

$$\widetilde{H}_k(x) = (1 - 2(x - x_k).L_k'(x)).(L_k(x))^2$$

- 4. Calculer  $H_k(x_i)$ ,  $\widetilde{H}_k(x_i)$ ,  $H'_k(x_i)$  et  $\widetilde{H'}_k(x_i)$  pour i = 0,...n.
- 5. Endéduire une expression de P(x)où P est le polynôme d'interpolation d'Hermite de f aux points  $x_0, \ldots, x_n$  tel que

$$P(x_i) = f(x_i)$$
 et  $P'(x_i) = f'(x_i)$ 

## Exercice3

Dans cet exercice, nous souhaitons interpoler  $f \in C^2([a,b],R)$  par une fonction cubique par morceaux. C'est ce que nous appelons une spline cubique.

Pour cela nous définissons  $(x_i)_{0 \le i \le n+1}$ , qui déterminent une partition de l'intervalle [a, b], avec  $x_0 = a$  et  $x_{n+1} = b$ .

Nous appelons spline cubique une fonction S vérifiant

- 1.  $S \in C^2([a,b],R)$ ,
- 2.  $S_{|[x_i,x_{i+1}]}$  est un polynôme de degré 3 pour  $i=0,\ldots,n$ .

Pour construire une telle approximation, nous cherchons à définir une spline S en fonction seulement de ses valeurs aux points  $x_i$  et de sa dérivée seconde en  $x_i$ .

- 1. Sur un intervalle  $[\alpha, \beta]$ , montrer qu'il existe un unique polynôme P de degré inférieur ou égale à 3 défini par ses valeurs  $P(\alpha)$ ,  $P(\beta)$ ,  $P''(\alpha)$  et  $P''(\beta)$ .
- 2. Déterminer les valeurs des dérivées premières en  $\alpha$  et  $\beta$  en fonction des données.
- 3. En-déduire qu'il existe une unique spline cubique S qui interpole f au sens suivant :

$$\begin{cases} S(x_i) = f(x_i), & pour \ i = 0: n+1 \\ S'(a) = f'(a), & S'(b) = f'(b) \end{cases}$$

4. En prenant pour  $i \in \{0, \dots, n+1\}$  la fonction  $S_i$  telle que

$$S_i(x_j) = \delta_{i,j}$$
 et  $S_i'(a) = S_i'(b) = 0$ ,

Puis les splines  $S_a$  et  $S_b$  telles que  $S_a(x_i) = S_b(x_i) = 0$  et  $S'_a(a) = S'_b(b) = 1$ Et  $S'_b(a) = S'_a(b) = 0$  montrer que S interpolant f sur [a, b].