

Chapitre 4

Vecteurs aléatoires

On généralise les notions introduites précédemment aux variables aléatoires multidimensionnelles qu'on appelle vecteurs aléatoires.

4.1 Généralité

Soient (Ω, \mathcal{A}, P) un espace de probabilité $(E_1, \mathcal{B}_1), \dots, (E_n, \mathcal{B}_n)$ n espaces mesurables et X_1, \dots, X_n n variables aléatoires de Ω à valeurs respectivement dans E_1, \dots, E_n .

Un vecteur aléatoire est une fonction X qui à chaque éventualité fait correspondre un vecteur de l'espace produit $E = E_1 \times \dots \times E_n$ muni de la tribu produit $\mathcal{B} = \mathcal{B}_1 \otimes \mathcal{B}_2 \otimes \dots \otimes \mathcal{B}_n$: $X : \omega \in \Omega \mapsto X(\omega) = (X_1(\omega), \dots, X_n(\omega))$. On note $X = (X_1, \dots, X_n)$. Eventuellement X est une variable aléatoire de dimension n . En effet, X est mesurable si et seulement si les variables aléatoires X_i le sont. Les composantes de vecteur X (les X_i) sont appelées variables aléatoires marginales.

Théorème 4.1.1 (Fubini-Tonelli)

Soient (E_1, \mathcal{B}_1) et (E_2, \mathcal{B}_2) deux espaces mesurables, et soient μ_1, μ_2 deux mesures σ -finies sur respectivement (E_1, \mathcal{B}_1) et (E_2, \mathcal{B}_2) .

Soit $f : E_1 \times E_2 \rightarrow [0, +\infty]$ une fonction $\mathcal{B}_1 \otimes \mathcal{B}_2$ -mesurable. Alors :

- (a) $\forall y \in E_2, x \mapsto f(x, y)$ est mesurable sur (E_1, \mathcal{B}_1) et $y \mapsto \int_{E_1} f(x, y) \mu_1(dx)$ est mesurable sur (E_2, \mathcal{B}_2) .
- (b) $\forall x \in E_1, y \mapsto f(x, y)$ est mesurable sur (E_2, \mathcal{B}_2) et $x \mapsto \int_{E_2} f(x, y) \mu_2(dy)$ est mesurable sur (E_1, \mathcal{B}_1) .

(c) De plus, on a :

$$\int_{E_1 \times E_2} f(x, y) \mu_1 \otimes \mu_2(dx, dy) = \int_{E_1} \left(\int_{E_2} f(x, y) \mu_2(dy) \right) \mu_1(dx) = \int_{E_2} \left(\int_{E_1} f(x, y) \mu_1(dx) \right) \mu_2(dy)$$

Ce théorème s'applique dans le cas d'une fonction à n variables. Dans le cas où f n'est pas à valeurs positives, on doit s'assurer que $|f|$ est intégrable, ce qui peut être vérifié en appliquant le théorème précédent de Fubini-Tonelli. On peut alors appliquer le théorème suivant aux fonctions intégrables :

Théorème 4.1.2 (Fubini) Soient (E_1, \mathcal{B}_1) et (E_2, \mathcal{B}_2) deux espaces mesurables, et soient μ_1, μ_2 deux mesures σ -finies sur respectivement (E_1, \mathcal{B}_1) et (E_2, \mathcal{B}_2) .

Soit $f : E_1 \times E_2 \rightarrow \mathbb{R}$ une fonction intégrable. Alors :

- (a) $x \mapsto f(x, y)$ est intégrable (sur E_1) et $y \mapsto \int_{E_1} f(x, y) \mu_1(dx)$ est intégrable (sur E_2).
- (b) $y \mapsto f(x, y)$ est intégrable (sur E_2) et $x \mapsto \int_{E_2} f(x, y) \mu_2(dy)$ est intégrable (sur E_1).

(c) De plus, on a :

$$\int_{E_1 \times E_2} f(x, y) \mu_1 \otimes \mu_2(dx, dy) = \int_{E_1} \left(\int_{E_2} f(x, y) \mu_2(dy) \right) \mu_1(dx) = \int_{E_2} \left(\int_{E_1} f(x, y) \mu_1(dx) \right) \mu_2(dy)$$

Dans le cas particulier des fonctions boréliennes, on a le corollaire suivant :

Corollaire 4.1.1 (Fubini-Tonelli pour les fonctions boréliennes) Soit m, n deux entiers et Soit $f : \mathbb{R}^m \times \mathbb{R}^n \rightarrow [0, +\infty]$ une fonction borélienne telle que $|f|$ est intégrable. Alors on a

$$\begin{aligned} \int_{\mathbb{R}^{m+n}} f d\lambda_{m+n} &= \int_{\mathbb{R}^m} \left(\int_{\mathbb{R}^n} f d\lambda_n \right) d\lambda_m \\ &= \int_{\mathbb{R}^n} \left(\int_{\mathbb{R}^m} f d\lambda_m \right) d\lambda_n \end{aligned}$$

Rappelons que pour tout entier $n > 0$, λ_n est la mesure de Lebesgue sur \mathbb{R}^n . Des fois, en pratique, pour calculer une intégrale multiple, on est souvent amené à faire un changement de variables pour se ramener à une intégrale plus simple à laquelle on peut appliquer le théorème de Fubini. Pour faire un changement de variable, il faut utiliser des fonctions qui sont des difféomorphismes de classe C^1 . Rappelons la définition d'un difféomorphisme de classe C^1 :

Définition 4.1.1 Soient U, V deux ouverts de \mathbb{R}^n . Une fonction $\varphi : U \rightarrow V$ est un difféomorphisme de classe C^1 (on dit aussi un C^1 -difféomorphisme) si :

(a) φ est une bijection de U sur V .

(b) φ est de classe C^1 (c.à d. les dérivées premières $\frac{\partial \varphi_i}{\partial x_j}$ existent et sont continues sur U).

(c) La fonction réciproque de φ , φ^{-1} est de classe C^1 .

On note $J\varphi(x)$ la matrice jacobienne de φ en un point $x \in U$ donnée par la matrice dont le coefficient $\frac{\partial \varphi_i}{\partial x_j}(x)$ (c'est le coefficient sur la i -ème ligne et la j -ème colonne).

Théorème 4.1.3 (Théorème de changement de variables)

Soient U, V deux ouverts de \mathbb{R}^n , et soit $\varphi : U \rightarrow V$ un difféomorphisme de classe C^1 .

Si $f : V \rightarrow \mathbb{R}$ est intégrable, alors $y \mapsto f(\varphi(y))| \det J\varphi(y) |$ est intégrable sur U et on a :

$$\int_V f(x) d\lambda_n(x) = \int_U f(\varphi(y)) | \det J\varphi(y) | d\lambda_n(y),$$

et

$$\int_U f(y) d\lambda_n(y) = \int_V f(\varphi^{-1}(x)) | \det J\varphi^{-1}(x) | d\lambda_n(x),$$

4.2 Lois conjointes, lois marginales

Soient (Ω, \mathcal{A}, P) un espace de probabilité et $X = (X_1, \dots, X_n)$ un vecteur aléatoire à valeur dans l'espace produit (E, \mathcal{B}) . Comme pour les variables aléatoires, on définit la loi du vecteur X .

Définition 4.2.1 L'application

$$\begin{aligned} P_X : \mathcal{B} &\rightarrow [0, 1] \\ B &\mapsto P_X(B) = P(X \in B) = P(X^{-1}(B)) \end{aligned} \quad (4.1)$$

est une mesure de probabilité sur \mathcal{B} appelée loi de X ou bien loi conjointe du vecteur X , l'espace (E, \mathcal{B}, P_X) est un nouvel espace de probabilité.

Les lois des variables aléatoires marginales X_1, \dots, X_n respectivement P_{X_1}, \dots, P_{X_n} sont appelées lois marginales de X .

Pour tout $B \in \mathcal{B}$ on a $B = A_1 \times \dots \times A_n$ et

$$P_X(B) = P(X_1 \in A_1, \dots, X_n \in A_n).$$

La connaissance de la loi conjointe de X permet de déterminer les lois marginales P_{X_1}, \dots, P_{X_n} . La réciproque est fautive, la connaissance des marginales ne permet pas de déterminer la loi conjointe P_X .

Définition 4.2.2 Fonction de répartition

Soit X un vecteur aléatoire de dimension n à valeurs dans (E, \mathcal{B}) . On appelle fonction de répartition de X la fonction

$$\begin{aligned} F_X : \mathbb{R}^n &\rightarrow [0, 1] \\ (x_1, \dots, x_n) &\mapsto F_X(x_1, \dots, x_n) = P_X([-\infty, x_1] \times \dots \times [-\infty, x_n]) \\ &= P(X_1 \leq x_1, \dots, X_n \leq x_n) \end{aligned}$$

Pour simplifier l'écriture, dans la suite on ne considère que des couples aléatoires (cas $n = 2$) et les notions s'étendent aisément au cas général.

Cas discret

Loi conjointe

On se donne X et Y deux variables aléatoires discrètes, la loi conjointe du couple (X, Y) est donnée par $(X, Y)(\Omega)$ et les probabilités

$$P_{(X,Y)}(x, y) = P(X = x, Y = y) = P(\{\omega, X(\omega) = x, Y(\omega) = y\}), \forall (x, y) \in (X, Y)(\Omega).$$

Bien entendu on doit avoir $\sum_{x \in X(\Omega), y \in Y(\Omega)} P(X = x, Y = y) = 1$

Exemple

Dans une urne il y a quatre jetons numérotés de 1 à 4, on tire au sort successivement deux jetons sans remise et on note (X, Y) le couple aléatoire, le résultat des deux tirages. On a :

$$P(X = i, Y = i) = 0 \text{ pour tout } i = 1, \dots, 4, \text{ et } P(X = i, Y = j) = \frac{1}{12} \text{ si } i \geq 1, j \neq i.$$

On peut écrire les probabilités sous la forme d'un tableau.

Lois marginales

Définition 4.2.3 Les lois marginales du couple (X, Y) sont les lois des variables aléatoires X et Y . On les obtient de la façon suivante :

$$P(X = x) = \sum_{y \in Y(\Omega)} P(X = x, Y = y)$$

et

$$P(Y = y) = \sum_{x \in X(\Omega)} P(X = x, Y = y)$$

En effet, on a : l'événement

$$\{X = x\} = \{X = x, y \in Y(\Omega)\} = \bigcup_{y \in Y(\Omega)} \{X = x, Y = y\}$$

Comme cette réunion est une réunion dénombrable d'événements disjoints, alors, il vient :

$$P(X = x) = \sum_{y \in Y(\Omega)} P(X = x, Y = y).$$

De même pour $P(Y = y)$.

Exercice

Soit $p \in]0, 1[$ et $\lambda > 0$, on considère le couple de variables aléatoires (X, Y) à valeurs dans $\{0, 1\} \times N$ dont la loi est donnée par : $P(X = 0, Y = 0) = 1 - p$

$$P(X = 1, Y = j) = pe^{-\lambda} \frac{\lambda^j}{j!}, \quad \forall j \in N$$

$$P(X = i, Y = j) = 0 \text{ sinon.}$$

(a) Vérifier qu'il s'agit bien de la loi conjointe du couple (X, Y) .

(b) Déterminer les lois marginales du couple.

(c) Déterminer la loi de la variable aléatoire $Z = XY$.

(a) On a bien

$$\sum_{i \in \{0, 1\}} \sum_{j \in N} P(X = i, Y = j) = 1$$

(b) On a : $P(X = 1) = \sum_{j \in N} P(X = 1, Y = j) = \sum_{j \in N} pe^{-\lambda} \frac{\lambda^j}{j!} = p$, de la même façon on a :

$$P(X = 0) = \sum_{j \in N} P(X = 0, Y = j) = 1 - p$$

Alors X suit la loi de Bernoulli de paramètre p . Pour la loi de Y on a :

$$P(Y = 0) = P(X = 0, Y = 0) + P(X = 1, Y = 0) = 1 - p + pe^{-\lambda} \text{ et pour tout } j \geq 1 \text{ on a :}$$

$$P(Y = j) = P(X = 0, Y = j) + P(X = 1, Y = j) = pe^{-\lambda} \frac{\lambda^j}{j!}.$$

(c) La variable aléatoire Z est à valeurs dans N et on a :

$$P(Z = 0) = P(XY = 0) = P(X = 0, Y = 0) + P(X = 1, Y = 0) = 1 - p + pe^{-\lambda}$$

et pour tout $z \in N^*$ on a :

$$P(Z = z) = P(XY = z) = P(X = 1, Y = z) = pe^{-\lambda} \frac{\lambda^z}{z!}.$$

Remarquons d'après la question 3 de l'exercice précédent, on a des fois tendance à calculer la loi d'une variable aléatoire $Z = g(X, Y)$ (une fonction du couple) avec g est une fonction mesurable de $X(\Omega) \times Y(\Omega)$ à valeur dans \mathbb{R} et le couple (X, Y) de loi conjointe connue $P_{(X, Y)}$

Proposition 4.2.1 Soit (X, Y) un couple aléatoire discret et soit $Z = g(X, Y)$ avec g est une fonction mesurable. Z est une variable aléatoire telle que $Z(\Omega) = g(X, Y)(\Omega)$ et pour tout $z \in Z(\Omega)$ on a :

$$P(Z = z) = \sum_{(x, y) \in (X, Y)(\Omega), g(x, y) = z} P(X = x, Y = y)$$

Cas continu

densité d'un couple aléatoire (X, Y)

Définition 4.2.4 Un couple (X, Y) de variables aléatoires réelles est dit à densité par rapport à la mesure de Lebesgue de \mathbb{R}^2 s'il existe une fonction $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}_+$ telle que, pour tous intervalles I et J et pour toute fonction continue bornée ou bien positive φ on a :

$$P(X \in I, Y \in J) = \int_{I \times J} f(x, y) dx dy \text{ et } E(\varphi(X, Y)) = \int \int_{\mathbb{R}^2} \varphi(x, y) f(x, y) dx dy$$

Remarque 4.2.1 • La définition est équivalente à, pour tout ouvert $U \in \mathbb{R}^2$ on a :

$$P((X, Y) \in U) = \int \int_U f(x, y) dx dy$$

• La densité f est toujours positive, intégrable et $\int \int_{\mathbb{R}^2} f(x, y) dx dy = 1$

Exercice

Soit $D = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2; x^2 + y^2 \leq 1\}$ le disque unité de \mathbb{R}^2 et f la fonction définie sur \mathbb{R}^2 par :

$$f(x, y) = \frac{1}{\pi} I_D(x, y),$$

Montrer que f est une densité de probabilité sur \mathbb{R}^2 .

f est continue sur D et on a :

$$\begin{aligned} \int \int_{\mathbb{R}^2} f(x, y) dx dy &= \frac{1}{\pi} \int \int_{\mathbb{R}^2} I_D(x, y) dx dy \\ &= \frac{1}{\pi} \int_{-1}^1 \int_{-\sqrt{1-x^2}}^{\sqrt{1-x^2}} dy dx \\ &= \frac{2}{\pi} \int_{-1}^1 \sqrt{1-x^2} dx = \frac{4}{\pi} \int_0^1 \sqrt{1-x^2} dx, \end{aligned}$$

on effectue un changement de variable, on pose $x = \sin t$ (alors $dx = \cos t dt$), par la suite

$$\begin{aligned} \int \int_{\mathbb{R}^2} f(x,y) dx dy &= \frac{4}{\pi} \int_0^{\frac{\pi}{2}} \cos^2 t dt \\ &= \frac{4}{\pi} \int_0^{\frac{\pi}{2}} \frac{1 + \cos 2t}{2} dt = 1 \end{aligned}$$

Lois marginales

Les lois marginales du couple (X, Y) sont les lois des variables aléatoires X et Y .

Proposition 4.2.2 Soit (X, Y) un couple de variables aléatoires de densité conjointe $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}_+$. Alors les deux variables aléatoires X et Y ont chacune une densité respectivement f_X et f_Y données par :

$$f_X(x) = \int_{\mathbb{R}} f(x,y) dy \text{ et } f_Y(y) = \int_{\mathbb{R}} f(x,y) dx$$

4.3 Indépendance

Soient X_1, \dots, X_n n variables aléatoires définies sur l'espace de probabilité (Ω, \mathcal{A}, P) à valeurs dans les espaces mesurables $(E_1, \mathcal{B}_1), (E_2, \mathcal{B}_2), \dots, (E_n, \mathcal{B}_n)$ resp.. On dit que la famille des variables aléatoires $(X_i)_{1 \leq i \leq n}$ est indépendante si : Pour tout $A_i \in \mathcal{B}_i$ on a

$$P(X_1 \in A_1, X_2 \in A_2, \dots, X_n \in A_n) = \prod_{i=1}^n P(X_i \in A_i) \quad (4.2)$$

Le vecteur aléatoire $X = (X_1, \dots, X_n)$ définie sur l'espace de probabilité (Ω, \mathcal{A}, P) par :

$$X(\omega) = (X_1(\omega), \dots, X_n(\omega)), \quad \omega \in \Omega$$

à valeurs dans l'espace produit $(\prod_{i=1}^n E_i, \otimes_{i=1}^n \mathcal{B}_i)$ est une variable aléatoire de loi

$$P_X = P_{(X_1, \dots, X_n)} = P_{X_1} \otimes \dots \otimes P_{X_n}$$

Dans ce cas, (2.3) montre que les X_i , $i = 1, \dots, n$ sont indépendantes si et seulement si la loi conjointe du vecteur X est égale au produit des lois marginales (lois des variables marginales X_i)

$$P_X = \prod_{i=1}^n P_{X_i}$$

sur l'espace produit.

Proposition 4.3.1 Soient X_1, \dots, X_n n variables aléatoires indépendantes à valeurs respectivement dans $(E_1, \mathcal{B}_1), \dots, (E_n, \mathcal{B}_n)$ et φ_i des applications mesurables de (E_i, \mathcal{B}_i) dans (F_i, \mathcal{G}_i) , alors les variables aléatoires $Y_i = \varphi_i \circ X_i$, $i = 1, \dots, n$ à valeurs dans (F_i, \mathcal{G}_i) , $\forall i = 1, \dots, n$ sont indépendantes.

Dans la suite, on désigne toujours par $X = (X_1, \dots, X_n)$ un vecteur aléatoire de dimension n de loi conjointe $P_X = P_{(X_1, \dots, X_n)}$ et de fonction de répartition F_X . Les lois P_{X_1}, \dots, P_{X_n} sont les lois marginales et F_{X_1}, \dots, F_{X_n} sont les fonctions de répartition de variables marginales.

Théorème 4.3.1 Les variables aléatoires X_1, \dots, X_n sont indépendantes si et seulement si pour tous réels x_1, \dots, x_n , on a

$$P(X_1 \leq x_1, \dots, X_n \leq x_n) = P(X_1 \leq x_1) \dots P(X_n \leq x_n)$$

ou encore

$$F_X(x_1, \dots, x_n) = F_{X_1}(x_1) \dots F_{X_n}(x_n).$$

Dans le cas particulier où le vecteur aléatoire X est continue, on a :

Si les variables aléatoires X_1, \dots, X_n sont continues indépendantes, de densités marginales f_{X_1}, \dots, f_{X_n} respectives, alors la loi conjointe f_X du vecteur X est donnée par :

$$f_X(x_1, \dots, x_n) = f_{X_1}(x_1) \dots f_{X_n}(x_n), \quad \forall x_1, \dots, x_n \in \mathbb{R}$$

Réciproquement, si le vecteur aléatoire (X_1, \dots, X_n) possède une densité conjointe :

$$f_X(x_1, \dots, x_n) = f_{X_1}(x_1) \dots f_{X_n}(x_n), \quad \forall x_1, \dots, x_n \in \mathbb{R}$$

alors les variables aléatoires X_1, \dots, X_n sont indépendantes et leurs densités respectives sont f_{X_1}, \dots, f_{X_n} .

Théorème 4.3.2 Deux variables aléatoires X et Y sont indépendantes si et seulement si pour toutes fonctions g_1 et g_2 mesurables, on a :

$$E(g_1(X)g_2(Y)) = E(g_1(X))E(g_2(Y))$$

Comme conséquence de ce théorème on a le corollaire suivant :

Corollaire 4.9.1 Soient X et Y deux variables aléatoires réelles indépendantes intégrables, alors on a :

(a) La variable aléatoire XY est intégrable et

$$E(XY) = E(X)E(Y).$$

(b) Si X et Y admettent des fonctions génératrices respectivement g_X et g_Y , alors pour tout s

$$g_{X+Y}(s) = g_X(s)g_Y(s)$$

(c) Pour tout t , la fonction caractéristique de $X + Y$ est

$$\varphi_{X+Y}(t) = \varphi_X(t)\varphi_Y(t).$$

Proposition 4.3.2 Soient X et Y deux variables aléatoires réelles indépendantes de densité f_X et f_Y . Alors $f_X * f_Y$ est la densité de $X + Y$.

Dans le cas général on

Proposition 4.3.3 Soient X_1, \dots, X_n n variables aléatoires indépendantes et intégrables. Alors, la variable aléatoire $X = X_1 + X_2 + \dots + X_n$ est intégrable et on a :

$$E(X) = \sum_{i=1}^n E(X_i)$$

De plus, les X_i , $i = 1, \dots, n$ possèdent des moments d'ordre 2 finies, alors :

$$\text{Cov}(X_i, X_j) = 0, \quad \forall i = 1, \dots, n,$$

$$\text{Var}(X_1 + X_2 + \dots + X_n) = \text{Var}(X_1) + \text{Var}(X_2) + \dots + \text{Var}(X_n)$$

Théorème 4.3.3 Les variables aléatoires X_1, \dots, X_n sont indépendantes si et seulement la fonction caractéristique de vecteur (X_1, \dots, X_n) est égale au produit des fonctions caractéristique de ses marginales

$$\varphi_{(X_1, \dots, X_n)}(t_1, \dots, t_n) = \varphi_{X_1}(t_1) \cdots \varphi_{X_n}(t_n)$$