GRAFOS Y SUS REPRESENTACIONES

Definición:

- a) Es una estructura de datos <u>formada por dos conjuntos</u>: 1° Conjunto finito de datos llamados <u>vértices</u> y 2°) Conjunto finito de <u>pares ordenados</u> llamados <u>aristas/relaciones/arcos</u> de la forma (f, d). El atributo de <u>ordenado</u> especifica que el par (f, d) <u>no</u> equivale al par (d, f) → <u>Grafo dirigido o dígrafo</u>.
- b) Conjunto de datos(vértices) multi relacionados (aristas/relaciones/arcos).

Aplicaciones

Los grafos son usados generalmente para representar muchas situaciones de la vida real:

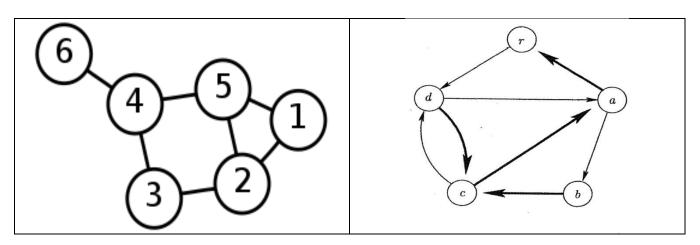
Por ejemplo:

Rutas de transporte (Terrestre, aérea, marítima, etc.) Líneas de distribución (agua, electricidad, gas, drenaje, etc.) Redes (Telefonía, tv, etc.) Redes de streaming (audio, video, tv, etc.) Redes de computadoras

Representaciones:

 $a_{i,j} = (v_i, v_i [, c_{i,j}])$ y no necesariamente: $v_i v_i$

b) Gráfica



c) Matriz de relación/adyacencia

| VERTICES | | AR | ARISTAS/ARCOS/RELACIONES | | | | | | | | |
|----------|---|-----|--------------------------|---|---|---|---|---|--|--|--|
| nmax=5 | | | | | | | | | | | |
| cv = 5 | | | 0 | 1 | 2 | 3 | 4 | - | | | |
| 0 | A | 0 | 0 | 1 | 1 | 0 | 0 | | | | |
| 1 | В | 1 | 1 | 0 | 1 | 1 | 0 | | | | |
| 2 | C | - 2 | 0 | 1 | 1 | 0 | 1 | | | | |
| 3 | D | 3 | 1 | 1 | 1 | 0 | 0 | | | | |
| 4 | Е | 4 | 0 | 1 | 1 | 1 | 0 | | | | |
| | | | | | | | | • | | | |

```
**Estructuras

#define NMAX 20

typedef struct
{
  int nmax;  //15
  int cv;  //3
  int vecVer[NMAX];
  int matRel[NMAX][NMAX];
} GRAFO_MR;
```

```
**Operaciones básicas
*** Inicialización → Estado de vacío, "Limpiarla"
GRAFO_MR grafo;
int iniGrafoMR(GRAFO_MR *g, int nm)
 int res=0;
 if(nm \le NMAX)
  g \rightarrow nmax = nm;
   g \rightarrow cv = 0;
   res=1;
  return(res);
*** inserción de vértices
int insVerMR(GRAFO_MR *g, int v)
 int res=0, i;
 if(g \rightarrow cv < g \rightarrow nmax)
  for(i=0; i < g \rightarrow cv \&\& v != g \rightarrow vecVer[i]; i++);
  if(i == g \rightarrow cv) //Fuera del ciclo: ¿No está?
     g \rightarrow vecVer[g \rightarrow cv] = v;
     for(i=0; i<=g\rightarrow cv; i++)
          g\rightarrow matRel[g\rightarrow cv][i] = g\rightarrow matRel[i][g\rightarrow cv] = 0;
     g \rightarrow cv++;
     res=1;
return(res);
```

```
*** Capturar vértices
void capturaVerMR(GRAFO_MR *g)
 int res, dato;
 char resp;
 do {
      printf("Dame el vértice: ");
      scanf("%d", &dato);
      res = insVerMR(g, dato);
      if(res == 1)
        printf("Dato ingresado, ¿Otro(s/n)? ");
        scanf("%c", &resp);
       else
            printf("Grafo lleno\n");
     } while(res == 1 && resp == 's');
}
** Insertar relación MR
int insRelMR(GRAFO_MR g, int vf, int vd)
 int res=0, ren, col;
 for(ren=0; ren<g.cv && vf != g.vecVer[ren]; ren++);</pre>
 if(ren < g.cv) // ¿Está?
  for(col=0; col<g.cv && vd != g.vecVer[col]; col++);
  if(col < g.cv)
    res = g.matRel[ren][col] = 1;
 return(res);
```

```
** Capturar relaciones
int capturaRelsMR(GRAFO_MR g)
  int res, vo, vd;
  char resp;
  do {
       printf("Dime el vértice origen: ");
       scanf("%d", &vo);
       printf("Dime el vértice destino: ");
       scanf("", &vd);
       res = insRelMR(g, vo, vd);
       if(res == 1)
         printf("Relación formalizada\n");
         printf("No formalizada\n");
     printf("Otra ?");
     scanf("%c", &resp);
      } while( resp=='s');
   return(res);
*Recorrido de un grafo MR > Acceso a los datos
*** Escribir una función para mostrar la información del grafo.
A: BDG
B: ACZT
C: A B D F
void muestraGrafoMR(GRAFO_MR g)
 int i, j;
 for(i=0; i<g.cv; i++) // Recorrido de vértices
  printf("%d: ", g.vecVer[i]); //Recorrido de relaciones
  for(j=0; j<g.cv; j++)
    if(g.matRel[i][j] == 1)
       printf("%d", g.vecVer[j]);
  printf("\n");
  } // Siguiente vértice
```

```
*** Escribir una función para mostrar los vértices de un grafo con su No. de relaciones.
void muestraVerNoRels(GRAFO_MR g)
 int i, j, cont;
 for(i=0; i<g.cv; i++)
  cont=0;
  for(j=0; j<g.cv; j++)
    if(g.matRel[i][j] == 1) // Estás dos líneas se pueden simplificar en una
                              // cont += g.matRel[i][j];
       cont++;
 printf("%d tiene %d relaciones\n", g.vecVer[i], cont);
 } // Siguiente vértice
*** Escribir una función para encontrar/entregar el vértice más "cool" (más
relacionado) → contar relaciones + Algoritmo del mayor.
int encontrarVerMasRel(GRAFO_MR g)
 int i, j, cont, sMayor=0, masRel;
 for(i=0; i<g.cv; i++)
   cont=0;
   for(j=0; j< g.cv; j++)
     cont += g.matRel[i][j];
   if(cont > sMayor) //Algoritmo del mayor
    sMayor = cont;
    masRel = g.vecVer[i];
  } // Siguiente vértice
 return(masRel);
```

```
Determinar si hay relación(unidireccional, digrafo)
                                                                          entre 2
vértices. (determinar \Rightarrow 1, 0)
int hayRelMR(GRAFO_MR g, int vf, int vd)
 int res=0, ren, col;
 for(ren=0; ren<g.cv && vf != g.vecVer[ren]; ren++);
 if(ren < g.cv)
  for(col=0; col<g.cv && vd != g.vecVer[col]; col++);
  if(col<g.cv && g.matRel[ren][col] == 1)
     res=1;
 return(res);
 }
      Determinar si hay relación(bidireccional) entre 2 vértices.
(determinar => 1, 0)
int hayRelBidirMR(GRAFO_MR g, int vf, int vd)
 int res=0, ren, col;
 for(ren=0; ren<g.cv && vf != g.vecVer[ren]; ren++);</pre>
if(ren < g.cv)
  for(col=0; col<g.cv && vd != g.vecVer[col]; col++);
  if(col < g.cv \&\& g.matRel[ren][col] == 1 \&\& g.matRel[col][ren] == 1)
     res=1;
 return(res);
```

```
*** Determinar si 3 vértices forman un camino, es decir v1 \rightarrow v2 \rightarrow v3
int hayCamino(GRAFO_MR g, int v1, int v2, int v3)
 int res=0, pos1, pos2, pos3;
 for(pos1=0; pos1<g.cv && v1 != g.vecVer[pos1]; pos1++);
 if(pos1 < g.cv)
  for(pos2=0; pos2<g.cv && v2 != g.vecVer[pos2]; pos2++);
  if(pos2 < g.cv \&\& g.matRel[pos1][pos2] == 1)
    for(pos3==; pos3<g.cv && v3 != g.vecVer[pos3]; pos3++);
    if(pos3 < g.cv \&\& g.matRel[pos2][pos3] == 1)
       res=1;
  return(res);
*** Eliminación
** Elimina relación
int elimRelMR(GRAFO_MR g, int vf, int vd)
 int res=0, ren, col;
 for(ren=0; ren<g.cv && vf != g.vecVer[ren]; ren++);
 if(ren<g.cv)
  for(col=0; col<g.cv && vd != g.vecVer[col]; col++);
  if(col<g.cv)
  g.matRel[ren][col] = 0;
  res=1;
 return(res);
```

**Eliminación de vértice