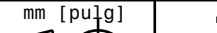


Numero	Codigo	Descripcion	Cantidad
1	P01-D04-I3D-L04-W20-IF50	Base de direccion	1
2	P01-D04-T04-I3D-L04-W20-IF50	Tapa de mecanismo	1
3	P01-D04-SV02-MG996R	Servo MG996R	1
4	P01-D04-SV02-AC180	Acople de servo 180	1
5	P01-D04-MB01-I3D-L04-W20-IF50	Barra de mecanismo	1
6	P01-D04-MB02-I3D-L04-W20-IF50	Barra de mecanismo	1
7	P01-D04-MB03-I3D-L04-W20-IF50	Barra de mecanismo	1
8	P01-D04-MB05-I3D-L04-W20-IF50	Barra de mecanismo	2
9	P01-D04-MB06-I3D-L04-W20-IF50	Barra de mecanismo	2
10	P01-D04-MB04-I3D-L04-W20-IF50	Barra de mecanismo	1
11	P01-D04-PM01-I3D-L04-W20-IF50	Porta masa	2
12	P01-D04-PM02-I3D-L04-W20-IF50	Porta masa	2
13	P01-D04-PM04-I3D-L04-W20-IF50	Masa	2
14	P01-D04-RL4-5-10	Ruleman 4x5x10	4
15	P01-D04-MR-3MM	Buje 3 mm x 6 mm	10
16	P01-D04-MR-3X20MM	Buje 3 mm x20 mm	2
17	ISO-1207-M3-X16	Bulon M3X16	8
18	ISO-1207-M3-X25	Bulon M3X25	8
19	ISO-1207-M4-X40	Bulon M4X40	2
20	ISO-1207-M5-X50	Bulon M5X50	4
21	ISO-10511-M4-NUT	Tuerca autobloqueante M4	2
22	ISO-10511-M5-NUT	Tuerca autobloqueante M5	4
23	ISO-10511-M3-NUT	Tuerca autobloqueante M3	16

Salvo indicación en contrario tolerancia general de plano según norma ISO 2768 clase media										Rev.	Descripción										Fecha		V9Bº																										
Desviaciones permitibles para dimensiones lineales										SALVO INDICACIÓN EN CONTRARIO mm [pulg]												ITBA		ITBA																									
desde 0,5 hasta 1										Eliminar rebabas y cantos vivos																Denominación																							
más de 1 hasta 30										Rugosidad superficial 3.2[.125]																																							
más de 30 hasta 120										Parametro de rugosidad: Ra (media aritmética)																																							
más de 120 hasta 400										P01-D04																																							
más de 400 hasta 1000										Aprobaciones										Fecha																													
más de 1000 hasta 2000										Dibujó: Alan Jurnet Berteloot										26/07/2018		Material		Peso [kgf]																									
más de 2000 hasta 4000										Aprobó: XXX										xx/xx/xxxx		A2		PLA																									
Desviaciones permitibles para dimensiones angulares										Proyecto: PLATAFORMA INTELIGENTE PARA DESARROLLO DE VEHICULOS MÓVILES AUTÓONOMOS										Esc. 1:1		Plano Nº 001																											
más de 1 hasta 10																																																	
más de 10 hasta 50																																																	
más de 50 hasta 120																																																	
más de 120 hasta 400																																																	
±1º										±10'30"										±10'20"										±10'10"										±10'5"									