

# Métodos de búsqueda para cubo de Rubik 2x2x2

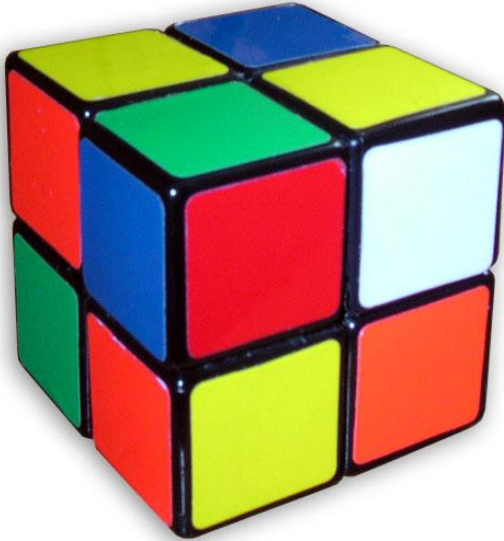
Gomez, Lucas

Volcovinsky, Bruno

Sartorio, Alan



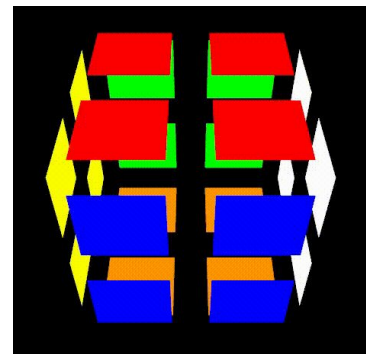
## Problema a resolver



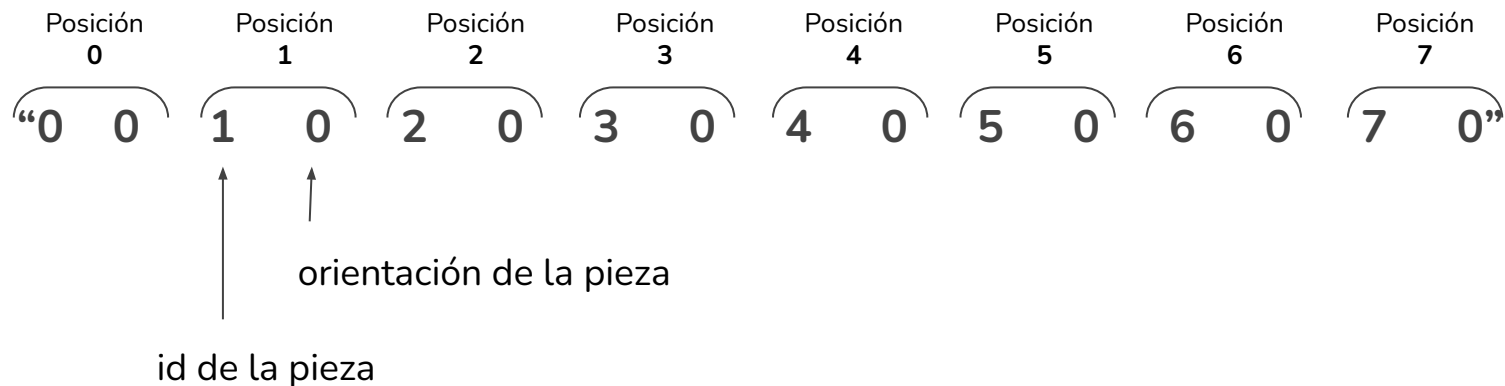
Búsqueda de soluciones al  
Cubo de Rubik de 2x2x2  
mediante algoritmos de  
búsqueda.



# Modelo

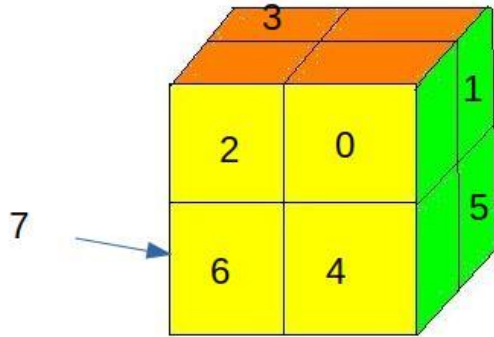


Cada uno de los estados del cubo es representado mediante una cadena de 16 números los cuales indican 'id de la pieza - orientación de la misma'





# Modelo



Identificación de las piezas del cubo

Visualizando el orden de los colores de cada una de las piezas se puede definir la orientación de las mismas (por ejemplo, asumiendo que el color naranja/rojo en una posición vertical es la orientación '0')



# Búsqueda en amplitud

## Estados iniciales:

- "1122304250610271"
- "7202225062124230"
- "2071411031025160"
- "0051316040711120"
- "1242325202622272"



# Búsqueda en amplitud

## Resultados

Tiempo medio de procesamiento:

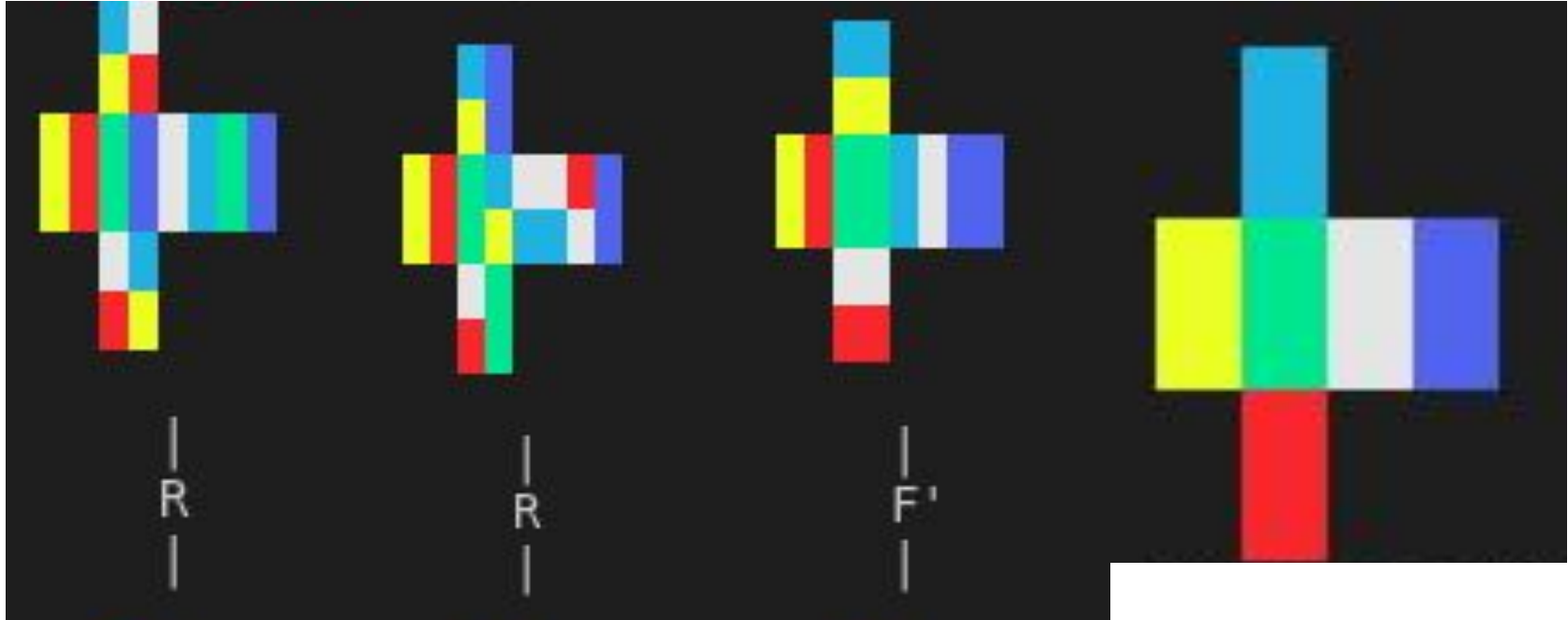
$$(77.48530 + 24.30874 + 0.89605 + 0.01272 + 0.00214) / 5 = 20.54099$$

Movimientos necesarios: 8, 7, 5, 3, 1



# Búsqueda en amplitud

## Ejemplos de estados intermedios





# Búsqueda en profundidad

## Estados iniciales:

- "1122304250610271"
- "1240007130216152"
- "7202225062124230"
- "2140605230700111"
- "3002617212514021"





# Búsqueda en profundidad

## Resultados

Tiempo medio de procesamiento:,

Movimientos necesarios:

Ejemplo de estados intermedios:

**\*ACA PONER IMAGEN DE LOS STATES QUE NOS TIRA LA CONSOLA\***



# Búsqueda en profundidad variable

## Estados iniciales:

- "1122304250610271"
- "1240007130216152"
- "7202225062124230"
- "2140605230700111"
- "3002617212514021"

# Búsqueda en profundidad variable

## Resultados

Tiempo medio de procesamiento: 11.59766650, >60, >60,  
13.28966569, 57.3282680

Movimientos necesarios: 10, DNF, DNF, 10, 12

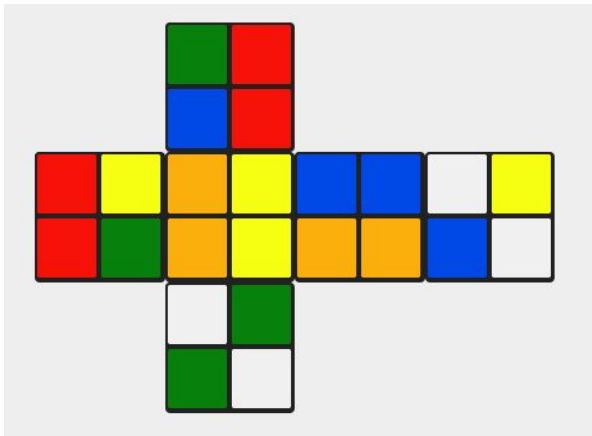
Ejemplo de estados intermedios:



# Heurísticas contempladas

## Sticker groups

(No admisible)

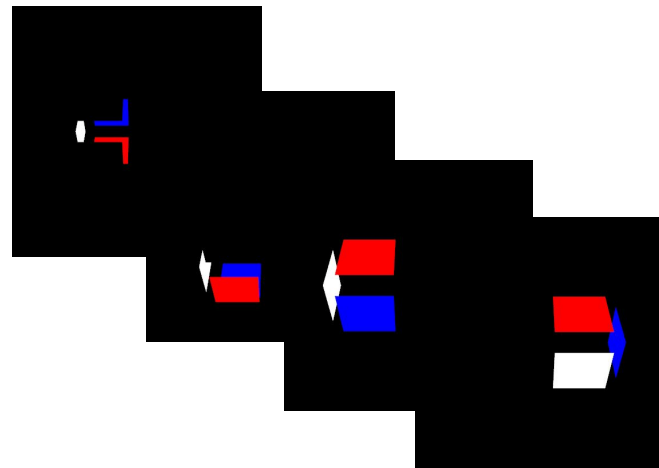


## Move count combination

(Admissible)

## Manhattan distance

(Admissible)





# Heurística local

## Estados iniciales:

- "1122304250610271"
- "7202225062124230"
- "2071411031025160"
- "0051316040711120"
- "1242325202622272"



# Heurística local

## sticker groups

Tiempo medio de procesamiento:

$$(2.59019 + 0.22756 + 1.58700 + 0.00828 + 0.00112) / 5 = 0.88283$$

Movimientos necesarios: 2808, 289, 1965, 9, 1

Nodos expandidos: 12990, 1307, 9052, 43, 6



# Heurística local

## Move count combination

Tiempo medio de procesamiento:

$$(0.12650 + 0.40818 + 0.68504 + 0.00122 + 0.00047) / 5 = 0.24428$$

Movimientos necesarios: 356, 1041, 1651, 3, 1

Nodos expandidos: 1694, 4897, 7750, 16, 6



# Heurística local

## Manhattan distance

Tiempo medio de procesamiento:

$$(142.38221 + 0.03902 + 0.01433) / 3 = 47.47852$$

Movimientos necesarios: 11453, 3, 1

Nodos expandidos: 54498, 16, 6

Nota: Algunos de los estados iniciales planteados requieren demasiado tiempo de procesamiento





# Heurística global

## Estados iniciales:

- "1122304250610271"
- "7202225062124230"
- "2071411031025160"
- "0051316040711120"
- "1242325202622272"



# Heurística global

## Sticker groups

Tiempo medio de procesamiento: >60, >60, >60, 0.0016655921936,  
0.000242233276

Movimientos necesarios: -, -, -, 3, 1

Nodos expandidos: -, -, -, 43, 6



# Heurística global

Move count combination

Tiempo medio de procesamiento: 0.37185, 0.67219, 0.00070, 0.00030,  
0.00012

Movimientos necesarios: 20, 23, 5, 3, 1

Nodos expandidos: 15410, 24485, 36, 16, 6



# Heurística global

Manhattan distance

Tiempo medio de procesamiento: 40.70985, >60, >60, 0.00908, 0.00313

Movimientos necesarios: 12, -, -, 3, 1

Nodos expandidos: 64324, -, -, 16, 6



## Método A\*

### Estados iniciales:

- "1122304250610271"
- "7202225062124230"
- "2071411031025160"
- "0051316040711120"
- "1242325202622272"



## **Método A\***

**Sticker groups**

Tiempo medio de procesamiento:

$$(22.69897 + 33.37624 + 59.33469 + 0.00882 + 0.00112) / 5 = 23.083968$$

Movimientos necesarios: 20, 11, 25, 3, 1

Nodos expandidos: 55488, 76548, 127297, 43, 6



# Método A\*

## Move count combination

Tiempo medio de procesamiento:

$$(0.10355 + 0.01706 + 0.00412 + 0.00220 + 0.00056) / 5 = 0.025498$$

Movimientos necesarios: 8, 7, 5, 3, 1

Nodos expandidos: 946, 140, 36, 20, 6



# Método A\*

## Manhattan distance

Tiempo medio de procesamiento:

$$(103.04751 + 22.96441 + 1.20487 + 0.07226 + 0.01372) / 5 = 25.460554$$

Movimientos necesarios: 8, 7, 5, 3, 1

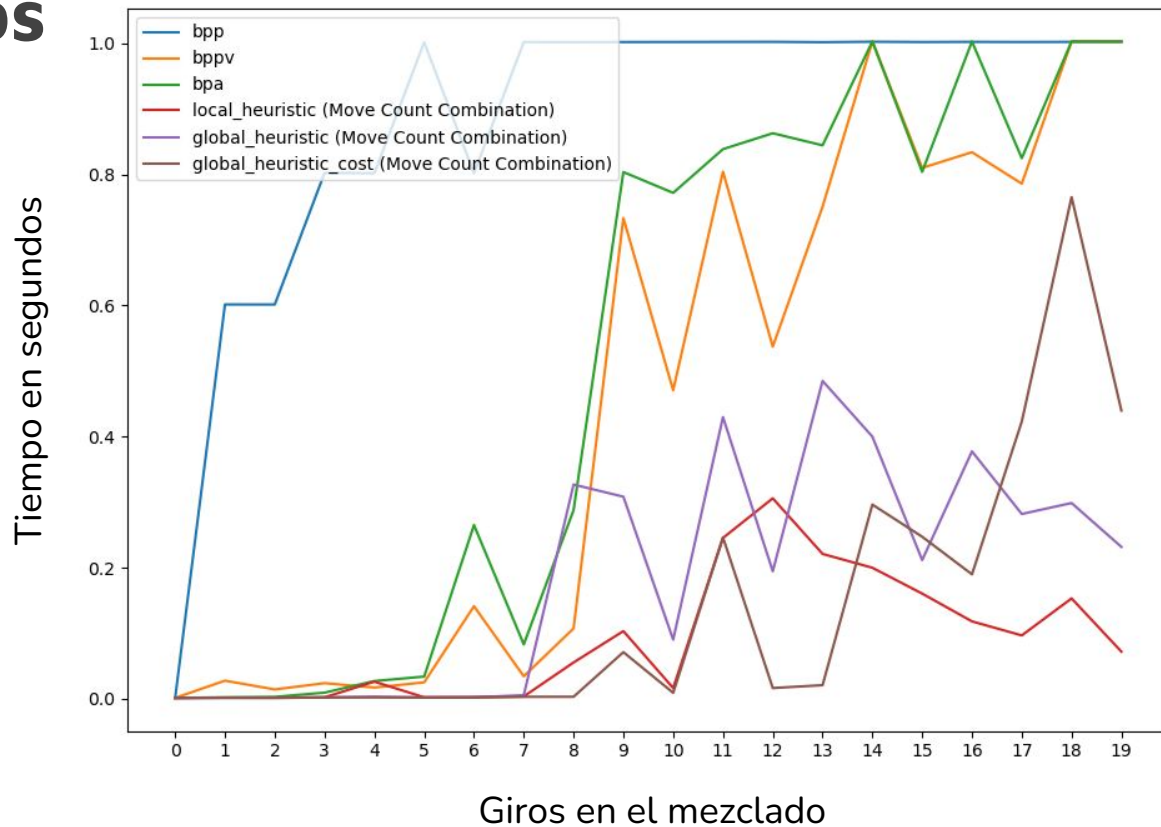
Nodos expandidos: 30012, 7521, 422, 25, 6





# Tiempos

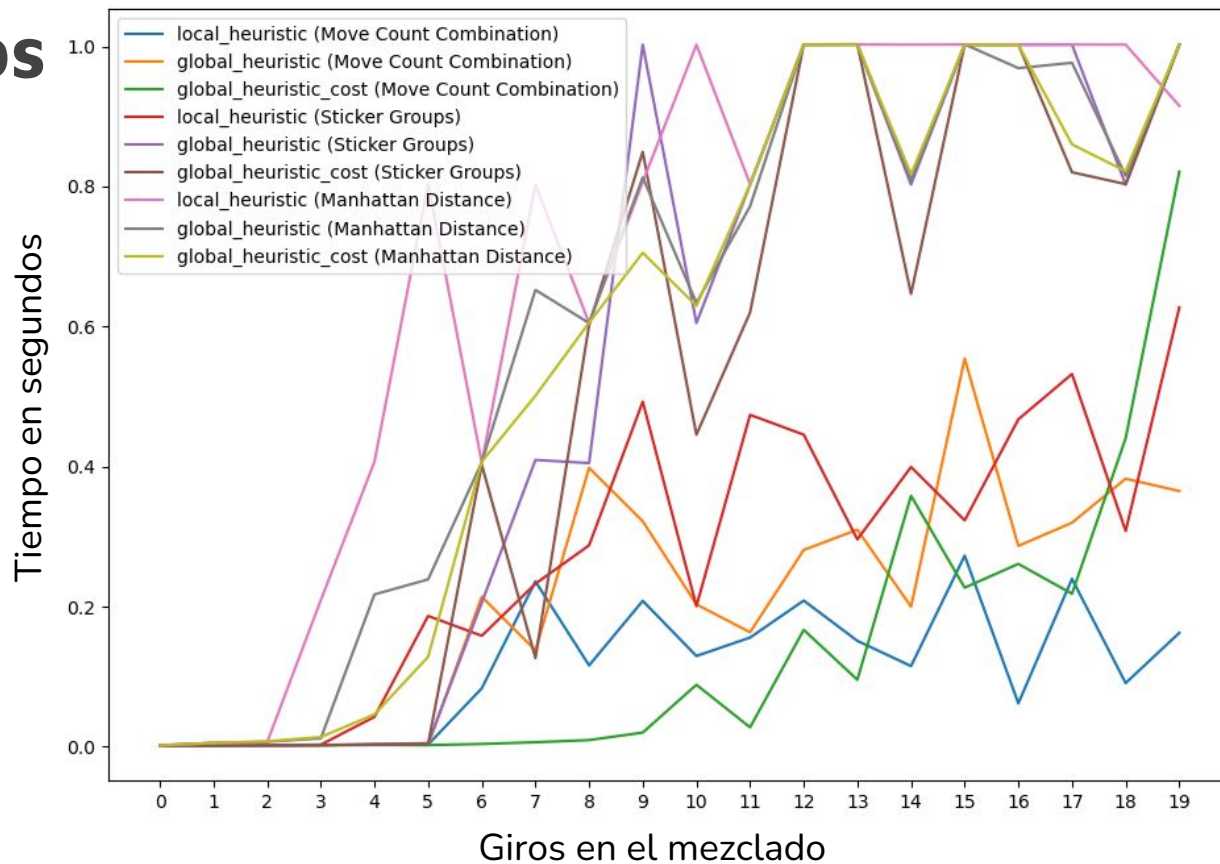
Comparativa  
métodos de  
búsqueda





# Tiempos

Comparativa  
funciones  
heurísticas





# Conclusiones

- Al definir una heurística acertada, la complejidad espacial y temporal se reduce considerablemente.
- El uso del algoritmo BPA obtiene la solución óptima (al igual que el método A\*) pero con tiempos de procesamiento mucho mayores
- Se noto que el método BPP es el que peor rendimiento nos ofrece, sobretodo al aumentar la cantidad de pasos para llegar a la solución
- El método BPP tiene una gran mejora de rendimiento si se establece un límite de profundidad (BPPV)