

La **estadística** se fundamenta en **métodos científicos** para la **recolección**, **organización**, **resumen**, **presentación** y **análisis de datos**. Dicho análisis permitirá obtener **conclusiones** y efectuar **decisiones** al respecto.

- El grupo a ser analizado se denomina **población**, que puede ser finito o infinito. Debido a que generalmente resulta impráctico examinarlo completamente, se toma una **muestra representativa**
- Las muestras representativas permiten **inferir conclusiones** acerca de la población (inferencia estadística). Si se puede trabajar con la población en su conjunto, la estadística resulta descriptiva
- Una variable es un **símbolo** que puede asumir un conjunto de valores preestablecidos (dominio). Puede ser **continua** (ej. Altura) o **discreta** (ej. Número de elementos)

¿Qué es una distribución de Frecuencia?

La **primera evaluación** que puede llevarse a cabo sobre un conjunto de datos “crudo” es **agruparlos en clases o categorías**, cuantificando la **cantidad** de elementos que **pertenecen** a cada una de ellas. Dicha cantidad se denomina **“frecuencia”**. Por ejemplo, sea la **altura** de los estudiantes del curso:

Rango de Clase

Intervalo=10
Punto medio=5

ALTURA [cm]	NÚMERO DE ESTUDIANTES
145 - 155	2
155 - 165	5
165 - 175	13
175 - 185	34
185 - 195	14
196 - 205	1
TOTAL	69

Tabla de Distribución de frecuencias

Proporciona una
vision **GLOBAL** de
los datos

¿Cómo se conforma una distribución de frecuencia?

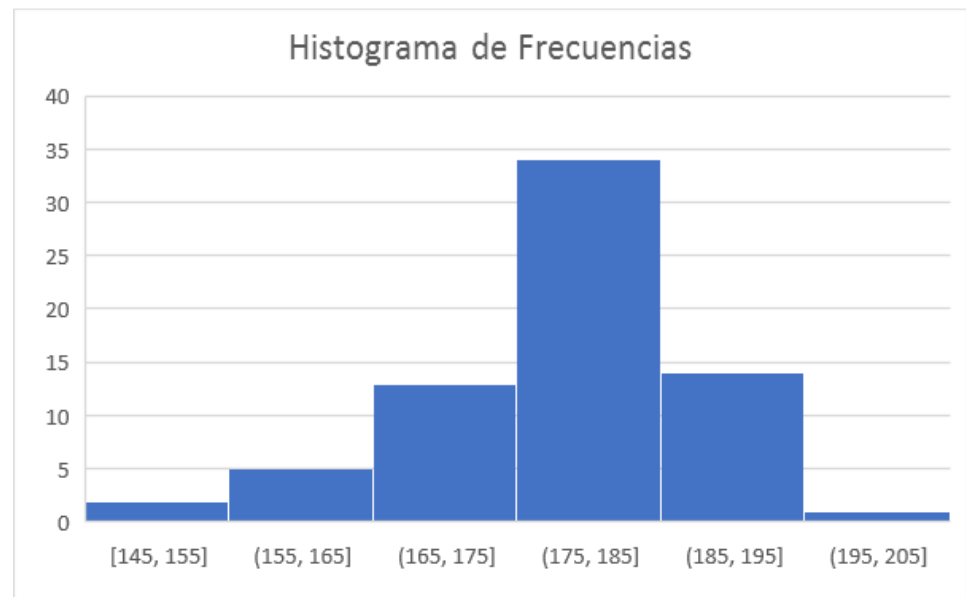
1. Determinar el **mayor** y el **menor** valor del conjunto de datos
2. Dividir el **rango resultante** en intervalos de clase del mismo tamaño (de ser posible). Por lo general se utilizan de 5 a 20 intervalos
3. Determinar el numero de observaciones que caen en cada clase

*La distribución de frecuencias se puede representar **gráficamente** a través de **Histogramas**. Un histograma es un gráfico de barras rectangulares, donde **cada barra representa una clase**.*

- La base de cada barra está centrada en el punto medio de la clase y su ancho es el del intervalo correspondiente
- La altura de cada barra corresponde a la cantidad de elementos (frecuencia) de dicha clase

¿Cómo se conforma una distribución de frecuencia?

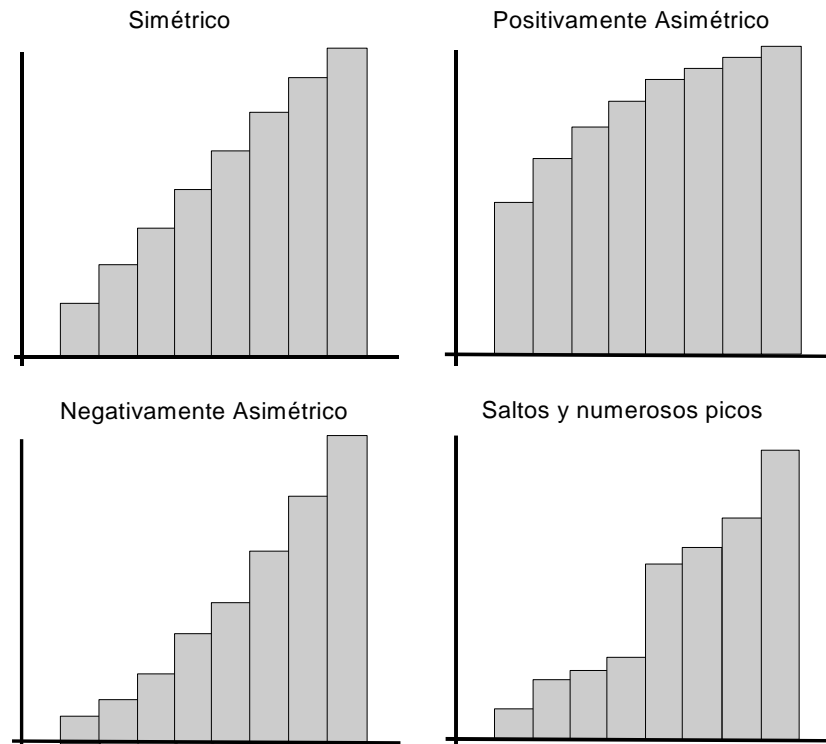
ALTURA [cm]	NÚMERO DE ESTUDIANTES
145 - 155	2
155 - 165	5
165 - 175	13
175 - 185	34
185 - 195	14
196 - 205	1
TOTAL	69



Si **se divide cada frecuencia por el número total de elementos** se obtiene un **Histograma de frecuencias relativas**. En dicho caso la suma de todas las frecuencias equivale a 1

¿A qué se denomina distribución de frecuencia acumulada?

La distribución de frecuencia acumulada indica el **número de elementos** cuyos valores son **iguales** o **menores** a un determinado valor.



¿Qué valoraciones numéricas se pueden aplicar a las poblaciones?

Las **medidas de TENDENCIA CENTRAL** posibilitan resumir **en un solo valor** el comportamiento de los valores de la muestra a analizar. Representan **el centro** en torno al cual **se ubica** el conjunto de datos:

- **MEDIA ARITMÉTICA:** Constituye el **promedio** de todos los datos evaluados (X_1, X_2, \dots, X_N).

Asimismo se la puede calcular a partir de las **frecuencias de ocurrencia** de dichos datos (f_1, f_2, \dots, f_K), considerando X_i como **los valores a los que ocurren** dichas frecuencias

$$\bar{X} = \frac{X_1 + X_2 + \dots + X_N}{N} = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N X_i$$
$$\bar{X} = \frac{f_1 X_1 + f_2 X_2 + \dots + f_K X_K}{f_1 + f_1 + \dots + f_K} = \frac{\sum_{i=1}^K f_i X_i}{\sum_{i=1}^K f_K}$$

- **MEDIANA:** Constituye el valor que *separa* un conjunto de datos *ordenados* por magnitud *en dos conjuntos de igual cantidad de elementos*. Si el total de datos es *par* se considerará el *promedio* de los dos centrales
- **MODA:** Representa *el valor mayor ocurrencia (la frecuencia más alta)* de un conjunto de datos. Puede no existir o existir y no ser única.

$$3,4,4,5,6,8,8,8,10 \rightarrow Me = 6$$

$$5,5,7,9,11,12,15,18 \rightarrow Me = \frac{(9+11)}{2} = 10$$

$$2,2,5,7,9,9,9,10,10,11 \rightarrow Mo = 9$$

$$5,5,7,9,11,11,15,18 \rightarrow \begin{cases} Mo = 5 \\ Mo = 11 \end{cases} \text{ (bimodal)}$$

$$5,6,7,9,11,13,15,18 \rightarrow \text{No existe}$$

Por otra parte, **las medidas de DISPERSIÓN** posibilitan determinar cómo están **distribuidos** los valores **en torno a la media**:

- **DESVÍO ESTÁNDAR:** Representa las desviaciones de los valores respecto de la media. Puede calcularse a partir de un conjunto de ***N*** datos o ***K*** frecuencias de ocurrencia (recordar que en este ultimo caso los ***X_i*** son los valores a los que ocurren dichas frecuencias)

$$\sigma = \sqrt{\frac{\sum_{i=1}^N (X_i - \bar{X})^2}{N}} = \sqrt{\frac{\sum_{i=1}^K f_K (X_i - \bar{X})^2}{N}}$$

- **VARIANZA:** Cuadrado de la desviación estándar

$$\sigma^2 = \frac{\sum_{i=1}^N (X_i - \bar{X})^2}{N} = \frac{\sum_{i=1}^K f_K (X_i - \bar{X})^2}{N}$$

- **COEFICIENTE DE VARIACIÓN:** Es indicativo de la *dispersion relativa de los datos* ya que relaciona el desvío estándar respecto del valor de la media

$$CV = \frac{\sigma}{\bar{X}}$$

Unidad 5: Procesos Estocásticos

Tendencia Central y Dispersión

Análisis de Señales y
Sistemas R2041

Ejemplo: Caracterizar estadísticamente el peso de la siguiente población:

INDIVIDUO	PESO [kg]
1	56
2	57
3	63
4	68
5	71
6	77
7	80
8	87

$$\text{Media : } \bar{X} = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N X_i = 69,875$$

$$\text{Mediana : } Me = (68 + 71) / 2 = 69,5$$

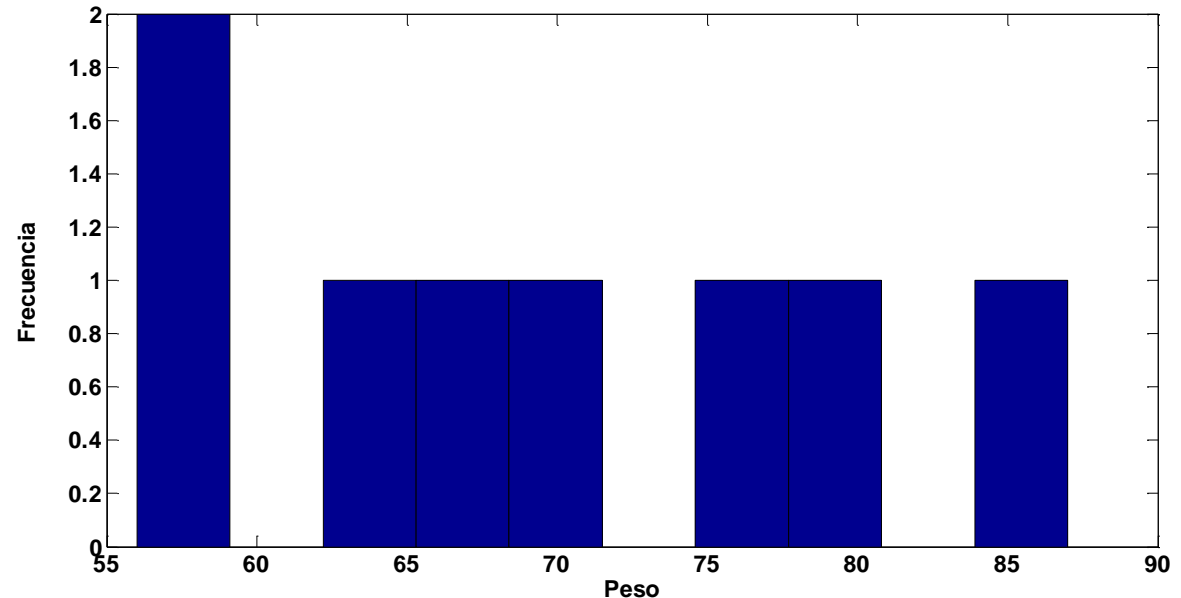
$$\text{Moda : } Mo = NE$$

$$\text{Desvío Estándar : } SD = \sqrt{\frac{\sum_{i=1}^N (X_i - \bar{X})^2}{N}} = 11,0639$$

Unidad 5: Procesos Estocásticos En Matlab...

Análisis de Señales y Sistemas R2041

```
%Ejercicio Estadística Básica  
Peso=[56,57,63,68,71,77,80,87]  
%Histograma  
hist(Peso)  
xlabel('Peso'),ylabel('Frecuencia');  
%Valor medio  
mean(Peso)  
%Mediana  
median(Peso)  
%Moda  
mode(Peso)  
%Desviación estándar  
std(Peso)
```

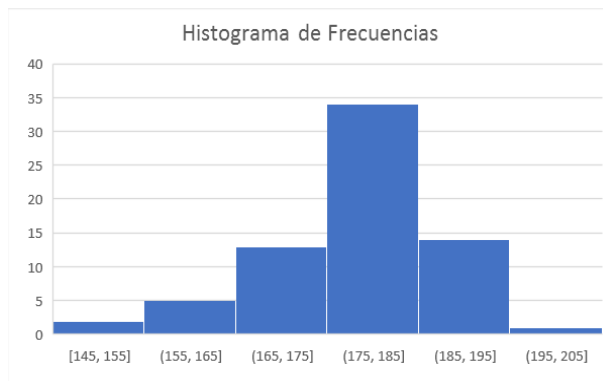


Unidad 5: Procesos Estocásticos

Caracterización de Poblaciones

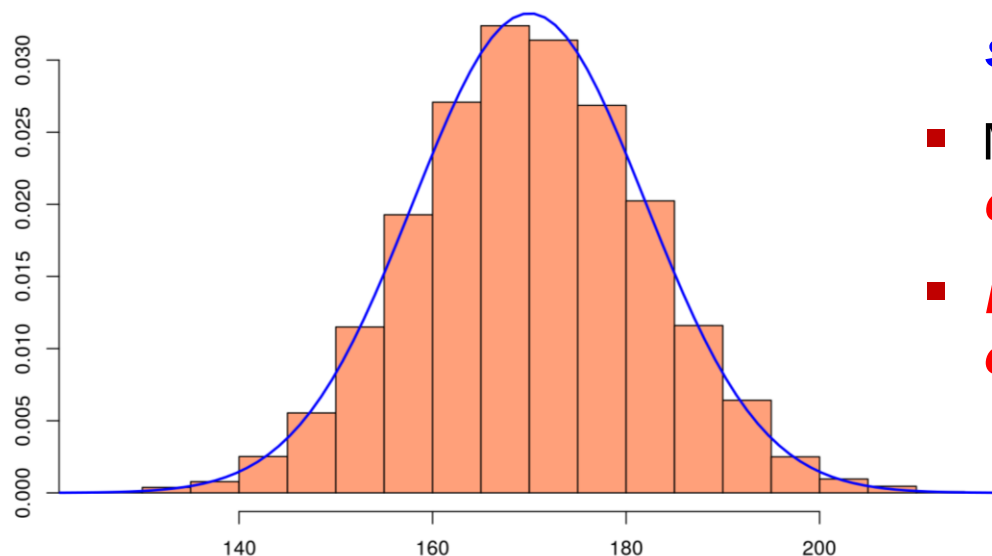
¿Hay distribuciones de frecuencia continuas?

Si existe la posibilidad de considerar *pequeños intervalos de clase* (en muestras o poblaciones de grandes cantidades de datos), las **dis-**
tribuciones de frecuencia pueden aproximarse a “**curvas de fre-**
cuencia”



Tipos de distribución: La Distribución Normal

Existen *numerosas variables de la vida diaria* (la Altura, el peso, las notas de los exámenes) que tienden a comportarse como una **distri-bución NORMAL**:



- Tiene forma **acampanada** y es **simétrica** respecto a la media
- Media, moda y mediana **coinciden**
- Es una **función de la media y el desvío estándar**

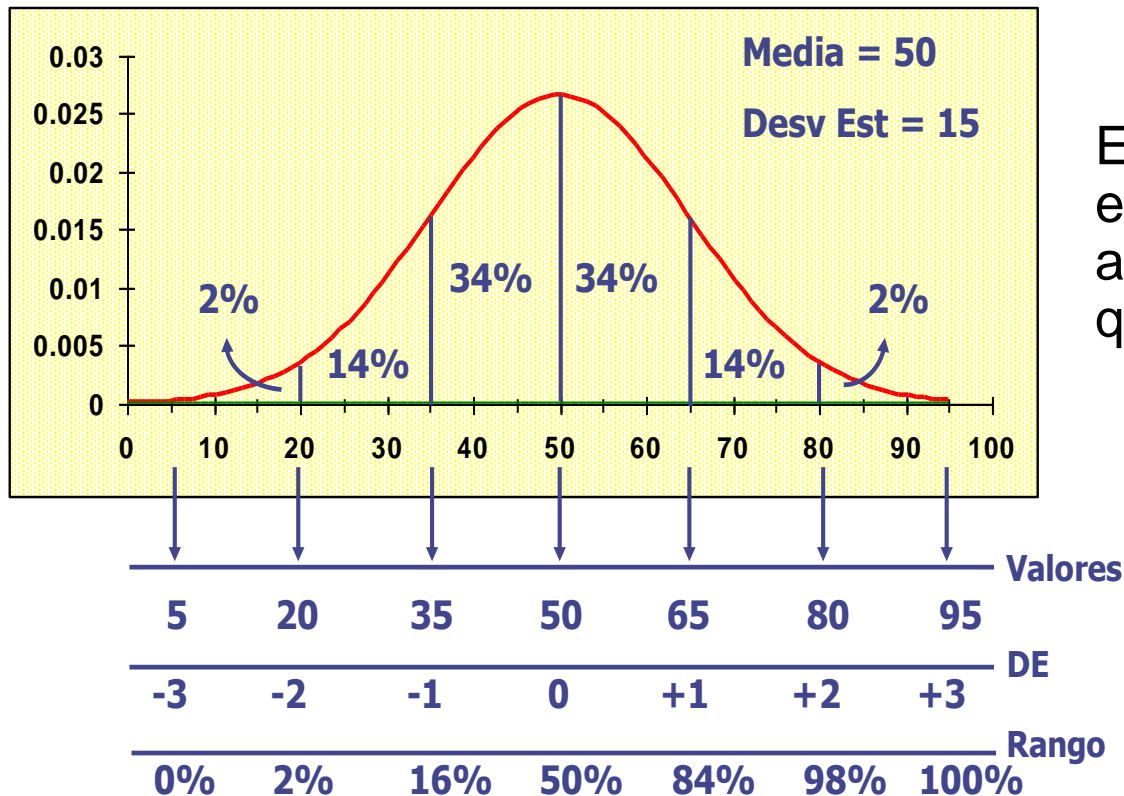
$$f(x) = \frac{1}{\sigma\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{(x-\bar{X})^2}{2\sigma^2}}$$

Unidad 5: Procesos Estocásticos

Caracterización de Poblaciones

Análisis de Señales y
Sistemas R2041

Tipos de distribución: La Distribución Normal



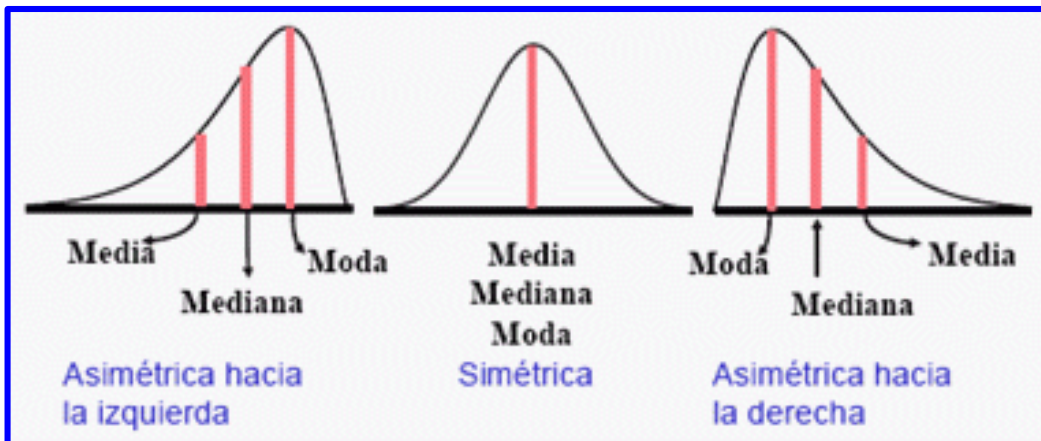
En la **Distribución Normal**, el **68%** de la población se agrupa en **$\pm 1DE$** , mientras que el **96%** en **$\pm 2DE$**

Medidas de Asimetría

La asimetría constituye una medida **de forma** de la distribución :

Puede ser:

- **Negativa** (a la izquierda), donde **$media < mediana < moda$ ($AS < 0$)**
- **Simétrica** (centrada), donde **$media = mediana = moda$ ($AS = 0$)**
- **Positiva** (a la derecha), donde **$media > mediana > moda$ ($AS > 0$)**



$$AS = \frac{3(\bar{X} - Mediana)}{SD}$$

**Coefficiente de asimetría
de Pearson**

Unidad 2: Sistemas Continuos y Discretos

Nociones de Probabilidad

Análisis de Señales y
Sistemas R2041

Consigna de la clase (20 minutos)

1. Utilizando la tabla de valores proporcionada en el campus virtual, **utilizar Matlab** para determinar:



- Histograma
- Media
- Mediana
- Moda
- Desvío Estándar
- Coeficiente de Variación
- Asimetría



La probabilidad puede concebirse como algo similar a una “**proporción**” de ocurrencia de un evento. Se define como el **cociente** entre los casos favorables (**h**) y los casos posibles (**n**) en relación a un evento específico (**Ley de Laplace**):

$$p = \frac{h}{n} \text{ es la “probabilidad de ocurrencia” (éxito)}$$

$$q = 1 - \frac{h}{n} = 1 - p \text{ es la “probabilidad de no ocurrencia” (falla)}$$

La probabilidad de ocurrencia de un evento **es un número entre 0 y 1**, donde si el evento no puede ocurrir **$p=0$** y si debe ocurrir (suceso seguro) **$p=1$** .

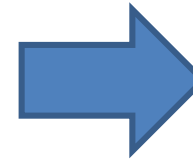
Estadísticamente se define a la probabilidad como la frecuencia relativa de ocurrencia del evento cuando el número de observaciones es elevado. Ej: de una tirada de $n=1000$ veces una moneda y 529 caras, $p=529/1000=0,529$ ($p \rightarrow 0,5$ si $n \rightarrow \infty$)

Ejemplo: ¿Cuál es la probabilidad de obtener un número **par** al arrojar un dado? (**Suceso A=Obtención Nro par**)

Casos favorables (**A**): 2,4 y 6 (3)

Casos Desfavorables (**No A**): 1,3,5 (3)

Casos posibles (**A y No A**): 1,2,3,4,5 y 6 (6)



$$P(A) = \frac{3}{6} = 0,5$$

$$P(A) + P(\bar{A}) = 1$$

Sean dos sucesos **A** y **B**:

$$P(A \cap B) = P(A)P(B)$$

Probabilidad de que **A** y **B** ocurran de manera independiente (*P que salgan dos "6" seguidos*)

$$P(A \cup B) = P(A) + P(B)$$

Probabilidad de que ocurra **A** o **B** sin que ocurran a la vez (excluyentes) (*P que salga el "2" o el "4"*)

$$P(A|_B) = P(A \cap B) / P(B)$$

Probabilidad de que **A** ocurra condicionada por la ocurrencia previa de **B**

$$P(A \cup B) = P(A) + P(B) - P(A \cap B)$$

Probabilidad de que ocurra **A** o **B**, pudiendo ocurrir ambos a la vez (no excluyentes)

Distribuciones de probabilidad discretas:

Si una variable X puede asumir un conjunto discreto de valores X_1, X_2, \dots, X_n con distinta probabilidad de ocurrencia p_1, p_2, \dots, p_n , puede definirse entonces una **distribución de probabilidad discreta**:

Ejemplo: Se tiran un par de dados y se calcula la probabilidad de obtener la suma de sus caras:

X	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
p(X)	1/36	2/36	3/36	4/36	5/36	6/36	5/36	4/36	3/36	2/36	1/36

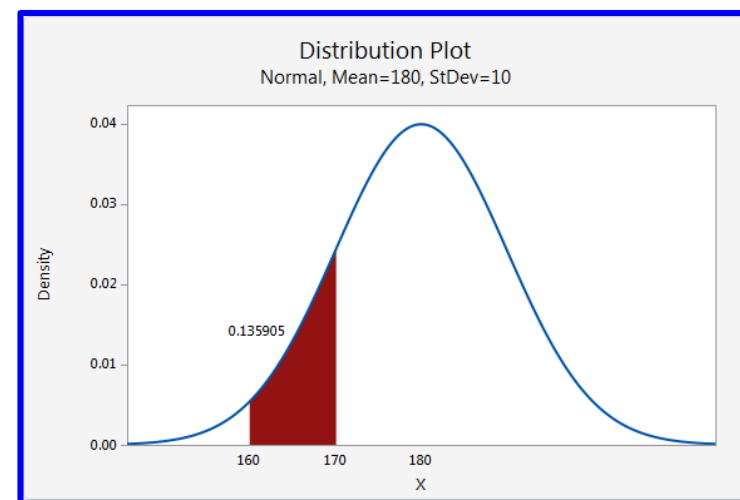
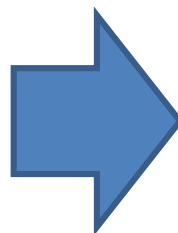
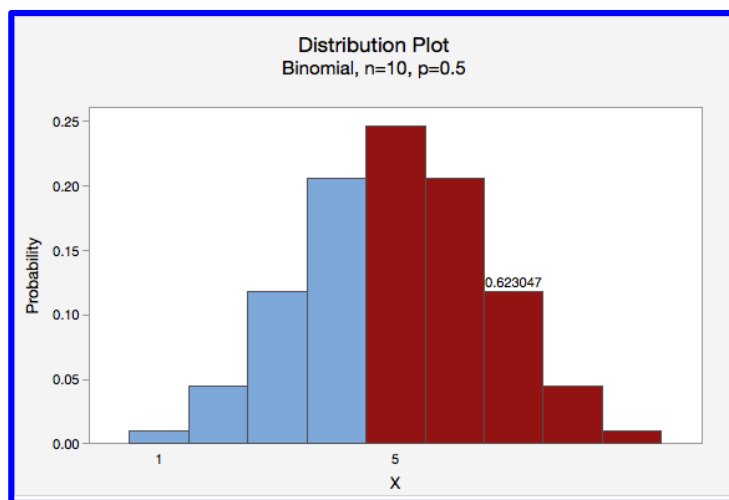
La probabilidad de obtener suma 5 es $4/36=1/9$

Las distribuciones de probabilidad pueden pensarse como distribuciones de frecuencia relativa “ideales”, cuando el número de observaciones es muy elevado.

Dado que X puede asumir ciertos valores con probabilidad dada se la denomina “Variable ALEATORIA DISCRETA”

Distribuciones de probabilidad continuas:

Las mismas ideas pueden extenderse al caso continuo, considerando que ***X puede asumir un conjunto continuo de valores (envolvente)***.



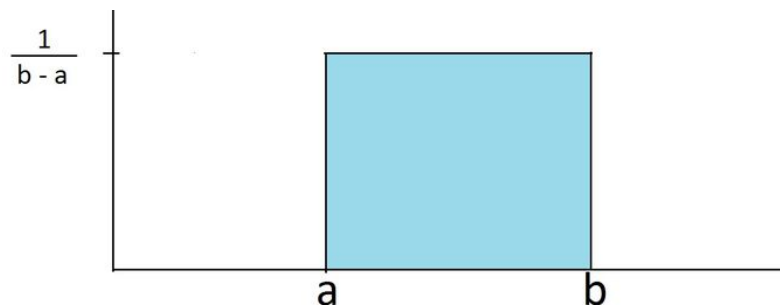
Al ser una función de distribución de probabilidad, ***el área bajo la curva resulta igual a 1***. Es por ello que el área bajo un ***intervalo [a,b]*** proporciona la ***probabilidad*** de que ***X se encuentre*** entre a y b. En este caso, ***la variable ALEATORIA*** pasa a ser ***CONTINUA***

¿En qué se convierten las distribuciones al ser continuas?

Las distribuciones continuas se describen a partir de la **función densidad de probabilidad** $f_X(x)$ que determina la **probabilidad** que la variable aleatoria X asuma un valor específico en el intervalo $[x, x+dx]$ (*no se dispone de un conjunto numerable de valores por lo que no se puede definir una probabilidad para cada uno de ellos, se trabaja por intervalos*)

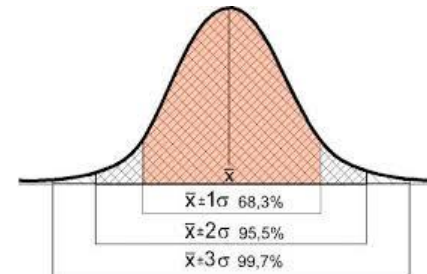
UNIFORME: Corresponde a una variable aleatoria continua X , en un intervalo $[a,b]$, donde la ocurrencia es **equiprobable**.

$$f_X(x) = \begin{cases} \frac{1}{b-a} & a < x < b \\ 0 & \forall x \end{cases}$$



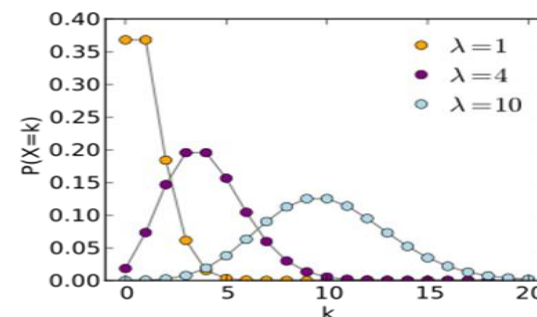
GAUSSIANA o NORMAL: Definida por los parámetros μ y σ (media y desvío estándar), permite modelar *estatura, consumo, ruido...*

$$f_X(x) = \frac{1}{\sigma\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{(x-\mu)^2}{2\sigma^2}}$$



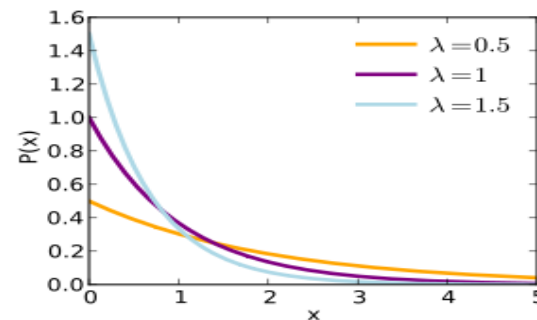
POISSON: Definida por un parámetro λ (valor medio de eventos por unidad de tiempo), permite modelar el número total de ocurrencias de un fenómeno durante un lapso específico:

$$f_X(x) = e^{-\lambda} \frac{\lambda^x}{x!} \text{ (con } x \text{ entero positivo)}$$



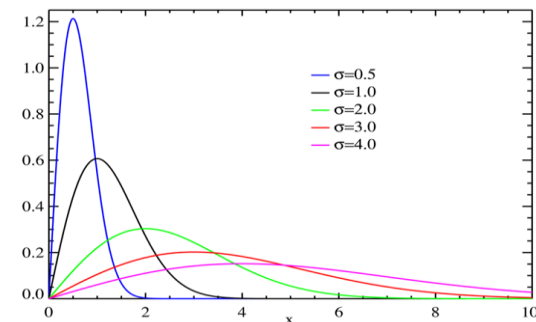
EXPONENCIAL: Definida a partir de un parámetro $\lambda > 0$ (tasa de ocurrencia por unidad de tiempo), permite modelar *fallas en componentes*, *tiempos de espera* e *intervalos entre eventos*.

$$f_X(x) = \lambda e^{-\lambda x}$$



RAYLEIGH: Definida a partir de un parámetro σ permite modelar *la velocidad del viento*, *el esfuerzo al que se someten los materiales* y *tiempo-falla en componentes*.

$$f_X(x) = \frac{x}{\sigma^2} e^{-\frac{x^2}{2\sigma^2}}$$



¿Se pueden caracterizar numéricamente las funciones densidad?

Efectivamente, dichas funciones densidad de probabilidad se pueden **caracterizar** a partir su **media** y **desvío estándar**.

Distribución	Media	D.E
UNIFORME	$(a + b) / 2$	$(b - a) / \sqrt{12}$
POISSON	λ	$\sqrt{\lambda}$
GAUSSIANA	μ	σ
RAYLEIGH	$\sigma \sqrt{\pi / 2}$	$\sigma \sqrt{(4 - \pi) / 2}$
EXPONENCIAL	$1 / \lambda$	$1 / \lambda$

¿Qué define la Distribución de Probabilidad Acumulada?

A partir de la función densidad $f_X(x)$, resulta factible calcular la **probabilidad** que la variable aleatoria **X se encuentre dentro un intervalo $[a,b]$** :

$$P(a \leq x \leq b) = \int_a^b f_X(x) dx$$

Bajo dicha premisa, puede definirse la **función de distribución acumulada $F_X(x)$** , que determina la probabilidad de que la variable aleatoria asuma **valores inferiores o iguales a un valor x** :

$$P(x \leq a) = F_X(x) = \int_{u=-\infty}^x f_X(u) du \Rightarrow f_X(x) = d \frac{F_X(x)}{dx}$$

Unidad 2: Sistemas Continuos y Discretos

Nociones de Probabilidad

Análisis de Señales y
Sistemas R2041

Consigna de la clase (20 minutos)

1. Se conectan en serie 2 resistencias R_1 y R_2 de 100Ω cada una, tomadas al azar de un lote, donde el valor está definido con un 10% de tolerancia. **Obtener:**



- La densidad de probabilidad $f_{R_i}(x)$
- La densidad de probabilidad de la suma $R=R_1+R_2$ de las dos resistencias
- La probabilidad obtener una resistencia $\in [190,210]$



NOTA: Si X e Y son dos variables aleatorias independientes con funciones de densidad f y g , la **densidad de la suma** de ambas variables es $f*g$ (**convolución**)