

Starea de interblocare

Evitarea Interblocarii

Detectarea interblocarii

Metode mixte

Conceptul de interblocare

- Resursele logice (fișiere, baze de date, semafoare etc.) sau fizice (imprimante, spațiul de memorie internă, memorii externe, cicluri UC etc.) pot fi formate din unul sau mai multe elemente. Etapele parcurse de un proces în cursul utilizării unei resurse sunt:
 - **cerere de acces**: dacă cererea nu poate fi satisfăcută imediat, procesul care a formulat-o va fi nevoit să aștepte până când poate dobândi resursa;
 - **utilizare**: procesul poate folosi resursa;
 - **eliberare**: procesul eliberează resursa.
- Cererea și eliberarea de resurse se face prin **apeluri de sistem**. Evidența alocării resurselor se realizează prin intermediul unei **tabele de sistem**. Dacă un proces cere o resursă ale cărei elemente sunt alocate altor procese din sistem, atunci procesul care a efectuat cererea va fi pus într-o coadă de așteptare, asociată resursei respective.
- Se spune că un set de procese se află în stare de **interblocare** atunci când orice proces din setul respectiv se află în așteptarea unui eveniment de eliberare a unei resurse cerute, ce poate fi produs numai de către un proces aflat în mulțimea respectivă.
- Pentru rezolvarea problemei interblocării se folosesc, în principiu două metode.
 - - **prevenirea** interblocării: constă în utilizarea unui protocol care să nu permită niciodată sistemului să intre în starea de interblocare.
 - - **detectarea** interblocării: permite sistemului intrarea în starea de interblocare și apoi rezolvă această problemă.

Condiții necesare pentru apariția interblocării

- **excludere mutuală**: există cel puțin o resursă ocupată în mod exclusiv, adică fără a putea fi folosită în comun de către un singur proces; dacă un alt proces formulează o cerere pentru aceeași resursă, va fi nevoit să aștepte până în momentul eliberării ei.
 - **ocupare și așteptare**: există cel puțin un proces care ține ocupată cel puțin o resursă și așteaptă să obțină resurse suplimentare ocupate în acel moment de către alte procese.
 - **imposibilitatea achiziționării forțate**: resursele nu pot fi achiziționate forțat de către un proces de la un alt proces care le ocupă în acel moment; resursele pot fi eliberate numai de către procesele care le ocupă, decât după ce acestea și-au îndeplinit sarcinile.
 - **așteptare circulară**: în sistem există un set de procese aflate în starea de așteptare, (p_1, p_2, \dots, p_n) , astfel încât p_1 așteaptă eliberarea unei resurse ocupate de către p_2 , p_2 așteaptă eliberarea unei resurse ocupate de către p_3 , ș.a.m.d. p_{n-1} așteaptă eliberarea unei resurse ocupate de către p_n , p_n așteaptă eliberarea unei resurse ocupate de către p_1 .
- Se observă că ultima condiție implică și cerința de ocupare și așteptare, astfel încât cele patru condiții nu sunt complet independente; cu toate acestea este util ca fiecare condiție să fie discutată și tratată separat.

Evitarea interblocării

- **Starea alocării resurselor** este definită de nr. de resurse disponibile și alocate și de nr. maxim de cereri de resurse formulate de către procese.
- Se spune că o stare este **sigură** dacă sistemul poate aloca fiecărui proces resursele cerute (până la numărul maxim), într-o anumită ordine și evitând apariția interblocării.
- Sistemul se află într-o stare sigură numai dacă există o **secvență sigură**. Se spune că o secvență de procese (p_1, p_2, \dots, p_n) este o secvență sigură pentru starea de alocare curentă, dacă pentru fiecare p_i , resursele pe care acesta le-ar mai putea cere pot fi alocate dintre resursele disponibile, la care se mai adaugă resursele deținute de către toate celelalte procese p_j , cu $j < i$. În acest caz, dacă resursele cerute de către procesul p_i nu sunt disponibile imediat, acesta va trebui să aștepte până când toate procesele p_j , cu $j < i$ își încheie execuția. În acest moment p_i poate obține toate resursele de care are nevoie, își termină sarcina, eliberează resursele și se încheie, după care procesul p_{i+1} poate obține resursele pe care le dorește ș.a.m.d.
- În cazul în care nu există o astfel de secvență, se spune că starea sistemului este nesigură.
- O stare de interblocare este o stare nesigură; nu toate stările nesigure sunt interblocări, dar o stare nesigură poate conduce la interblocare.
- Într-o stare nesigură, sistemul de operare nu poate împiedica procesele să formuleze în așa fel cererile de alocare a resurselor încât acestea să ducă la interblocare.

- **Exemplu.**
- Să considerăm un sistem în care 4 procese p_1, p_2, p_3, p_4 folosesc în comun o resursă cu 20 de elemente. Pe durata întregii execuții procesele au nevoie de maximum 14, 6, 10 și respectiv 9 elemente. Inițial, procesele formulează o cerere pentru 7, 3, 4 și respectiv 2 elemente. Analizând situația sistemului la momentul inițial se constată că el se află într-o stare sigură, deoarece, de exemplu, secvența p_2, p_1, p_3, p_4 este o secvență sigură.
- **Justificare.** După alocarea inițială, mai rămân $20 - 16 = 4$ elemente. Pentru a fi executat p_2 , există suficiente elemente ale resursei ($6 < 4 + 3$), adică elementele resursei deținute de proces după alocarea inițială, la care se adaugă cele disponibile. După ce procesul p_2 își termină execuția, sunt disponibile 7 elemente ale resursei, care adăugate la cele 7 alocate inițial lui p_1 fac posibilă execuția acestuia ș.a.m.d.
- Dacă procesul p_4 cere încă 2 elemente și acestea îi sunt alocate, se trece nu numai într-o stare nesigură dar și într-o stare de interblocare, deoarece numărul de resurse libere, egal cu 2, este insuficient pentru oricare dintre procesele aflate în așteptare.
- Algoritmul de evitare a interblocării pentru cazul resurselor **cu mai multe elemente**, care va fi descris în continuare, se numește **algoritmul bancherului**.

Algoritmul bancherului

- Pentru implementarea algoritmului sunt necesare câteva structuri de date care să codifice starea de alocare a resurselor sistemului. Dacă n este numărul de procese din sistem și m este numărul de resurse, se definesc:
 - D („Disponibil”): vector de dimensiune m care indică numărul de elemente disponibile ale resurselor: $D(j)$ conține numărul elementelor disponibile ale resursei r_j , $j=1, \dots, m$;
 - M („Maxim”): matrice de dimensiune $n \times m$ care indică numărul maxim de cereri care pot fi formulate de către fiecare proces; $M(i, j)$ conține numărul maxim de elemente ale resursei r_j cerute de procesul p_i ;
 - A („Alocare”): matrice de dimensiune $n \times m$ care indică numărul de elemente din fiecare resursă care sunt alocate în mod curent fiecărui proces; $A(i, j)$ conține numărul de elemente ale resursei r_j alocate procesului p_i ;
 - N („Necesar”): matrice de dimensiune $n \times m$ care indică numărul de elemente ce ar mai putea fi necesare fiecărui proces; $N(i, j)$ conține numărul de elemente ale resursei r_j de care ar mai avea nevoie procesul p_i pentru a-și realiza sarcina; evident că:

$$N(i, j) = M(i, j) - A(i, j).$$

- Fie C_i vectorul cererilor formulate de către procesul p_i ; $C_i(j)$ este numărul cererilor formulate de procesul p_i din resursa r_j ; în momentul în care procesul p_i formulează o cerere de resurse, vor fi parcurse urm. etape:

Pas 1. Dacă $C_i \leq N_i$, se execută pasul 2, altfel, se consideră că a apărut o eroare, deoarece procesul a depășit cererea maxim admisibilă.

Pas 2. Dacă $C_i \leq D$, se execută pasul 3, altfel, p_i este nevoit să aștepte (resursele nu sunt disponibile).

Pas 3. Se simulează alocarea resurselor cerute de procesul p_i și starea se modifică astfel:

$$D := D - C_i; \quad A_i := A_i + C_i; \quad N_i := N_i - C_i.$$

- Pentru verificarea **stării de siguranță** a sistemului se folosește algoritmul următor. Algoritmul folosește:
 - vectorul de lucru L , de dimensiune m ale cărei componente vor corespunde resurselor sistemului; componenta $L(i)$ va conține numărul resurselor r_i disponibile la un moment dat.
 - un vector T de dimensiune n , care corespunde proceselor și care va marca procesele parcurse.
 - un vector s de dimensiune n ; componenta $s(i)$ va conține indicele (poziția) din secvență a procesului.

Pas 1(Inițializări). $L := D$; $T(i) := 0$, pentru $i = 1, \dots, n$; citește s .

Pas 2. (Parcurgerea secvenței de procese)

$K := 0$;

```
do { k := k + 1 ;  
  if (  $N(s(k)) \leq L$  ) then  
    {  $L := L + A(s(k))$  ;  
       $T(s(k)) := 1$  }  
until  $k = n$  or not  $T(s(k))$   
}
```

Pas 3. (Verificare dacă toate proc. din secv. au fost marcate cu `true`). Dacă $T(i) := 1$ pentru $i = 1, \dots, n$, atunci sist. se află într-o stare sigură.

- **Observatii.**

1. Algoritmul constă în parcurgerea secvenței de procese, simularea terminării execuției unui proces, adică adăugarea la disponibilul de resurse existent înaintea terminării procesului de la pasul respectiv a resurselor procesului care tocmai și-a terminat execuția.

2. Dacă starea de alocare a resurselor rezultată este sigură, se alocă procesului p_i resursele cerute. În caz contrar, procesul p_i este nevoit să aștepte, iar sistemul reface starea de alocare a resurselor existentă înainte de execuția **pasului 3**.

Exemplu

- Să presupunem că în sistem avem 5 procese p_1, p_2, p_3, p_4, p_5 și patru resurse r_1, r_2, r_3, r_4 , care au 3, 14, 12 respectiv 13 elemente. Se consideră că starea inițială este definită de:

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 & 2 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 3 & 5 & 4 \\ 0 & 6 & 3 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & 4 \end{pmatrix}$$

$$M = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 & 2 \\ 1 & 7 & 5 & 0 \\ 2 & 3 & 5 & 6 \\ 0 & 6 & 5 & 2 \\ 0 & 6 & 5 & 6 \end{pmatrix}$$

$$N = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 7 & 5 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 6 & 4 & 2 \end{pmatrix}$$

$$D = (1 \ 5 \ 2 \ 0)$$

- **Iterația 1**(procesul p_1): $(0 \ 0 \ 0 \ 0) \leq (1 \ 5 \ 2 \ 0) \ T = (1 \ 0 \ 0 \ 0 \ 0)$

$$L = (0 \ 0 \ 1 \ 2) + (1 \ 5 \ 2 \ 0) = (1 \ 5 \ 3 \ 2)$$
- **Iterația 2**(procesul p_3): $(1 \ 0 \ 0 \ 2) \leq (1 \ 5 \ 3 \ 2) \ T = (1 \ 0 \ 1 \ 0 \ 0)$

$$L = (1 \ 3 \ 5 \ 4) + (1 \ 5 \ 3 \ 2) = (2 \ 8 \ 8 \ 6)$$
- **Iterația 3**(procesul p_4): $(0 \ 0 \ 2 \ 0) \leq (2 \ 8 \ 8 \ 6) \ T = (1 \ 0 \ 1 \ 1 \ 0)$

$$L = (0 \ 6 \ 3 \ 2) + (2 \ 8 \ 8 \ 6) = (2 \ 14 \ 11 \ 8)$$
- **Iterația 4**(procesul p_5): $(0 \ 6 \ 4 \ 2) \leq (2 \ 14 \ 11 \ 8) \ T = (1 \ 0 \ 1 \ 1 \ 1)$

$$L = (0 \ 0 \ 1 \ 4) + (2 \ 14 \ 11 \ 8) = (2 \ 14 \ 12 \ 12)$$
- **Iterația 5**(procesul p_2): $(0 \ 7 \ 5 \ 0) \leq (2 \ 14 \ 12 \ 12) \ T = (1 \ 1 \ 1 \ 1 \ 1)$

$$L = (1 \ 0 \ 0 \ 0) + (2 \ 14 \ 12 \ 12) = (3 \ 14 \ 12 \ 12)$$
- **Pasul 3** $T = (1 \ 1 \ 1 \ 1 \ 1)$ deci sistemul se află într-o stare sigură

- În cazul în care procesul p_2 formulează o cerere suplimentară pentru 4, respectiv 2 elemente din r_2 , respectiv r_3 , trebuie să se verifice dacă această cerere poate fi satisfăcută. Conform algoritmului bancherului, se verifică îndeplinirea relațiilor:

$$C_2 \leq N_2, \text{ adică } (0, 4, 2, 0) \leq (0, 7, 5, 0)$$

$$C_2 \leq D, \text{ adică } (0, 4, 2, 0) \leq (1, 5, 2, 0)$$

- Cum inegalitățile sunt îndeplinite, se simulează alocarea. Starea sistemului devine:

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 & 2 \\ 1 & 4 & 2 & 0 \\ 1 & 3 & 5 & 4 \\ 0 & 6 & 3 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & 4 \end{pmatrix} \quad N = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 3 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 6 & 4 & 2 \end{pmatrix}$$

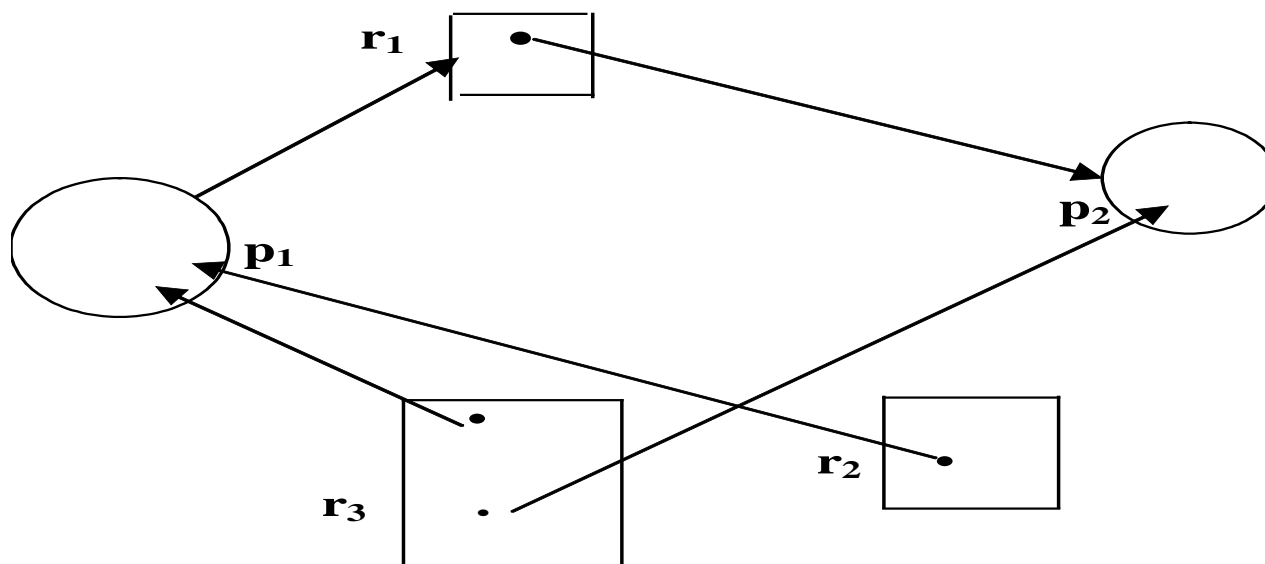
$$D = (1 \quad 1 \quad 0 \quad 0)$$

- Temă. Să se arate că această stare a sistemului este sigură.
- Indicație. Se consideră secvența $(p_1, p_3, p_4, p_2, p_5)$.

Graful de alocare a resurselor

- Algoritmul bancherului are o complexitate de ordinul $m \times n^2$; pentru evitarea interblocării, în cazul resurselor cu un singur element se utilizează un algoritm de complexitate mult mai mică, care va fi descris în continuare.
- **Graful de alocare a resurselor** este de forma $G = (N, A)$, în care $N = P \cup R$, $P = \{p_1, \dots, p_n\}$ fiind mulțimea proceselor iar $R = \{r_1, \dots, r_m\}$ mulțimea resurselor. Un arc poate fi de forma (p_i, r_j) sau (r_j, p_i) ; arcul (p_i, r_j) , numit **arc cerere**, are semnificația că procesul p_i a cerut un element al resursei r_j , iar arcul (r_j, p_i) , numit **arc alocare**, înseamnă că un element al resursei r_j a fost alocat procesului p_i .
- În cadrul grafului, procesele sunt reprezentate grafic prin cercuri, iar resursele prin pătrate sau dreptunghiuri.
- Deoarece resursele pot fi formate din mai multe elemente, fiecare element se reprezintă cu ajutorul unui punct plasat în interiorul pătratului sau dreptunghiului respectiv.
- Atunci când procesul p_i formulează o cerere pentru un element al resursei r_j , se inserează în graful alocare a resurselor un arc cerere. În momentul în care cererea este satisfăcută, arcul cerere este transformat în arc alocare. Atunci când procesul eliberează resursa, arcul alocare este șters din graf.

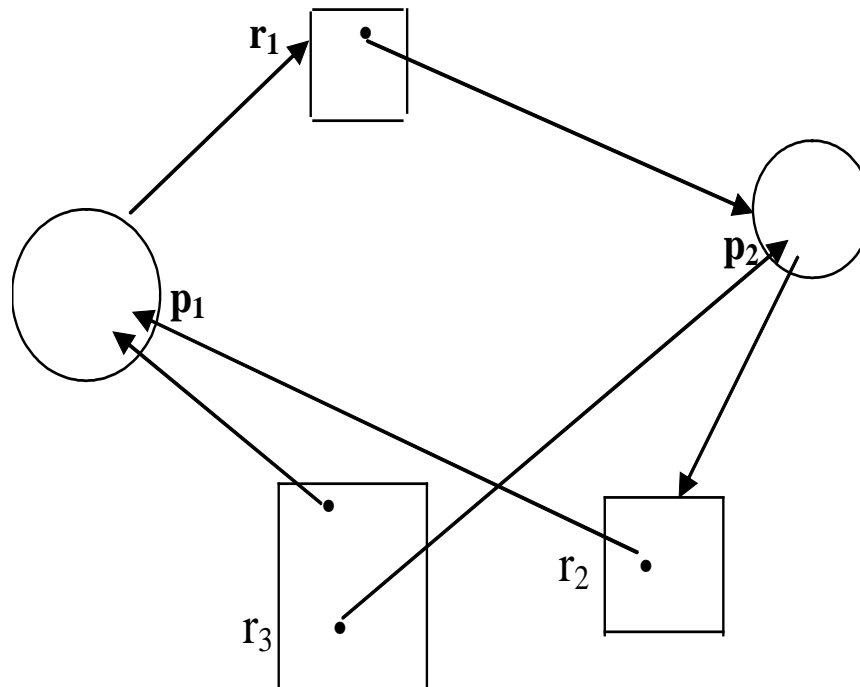
- Exemplu.** Considerăm un sistem cu două resurse r_1 și r_2 , care au câte un element și o resursă r_3 cu două elemente, în care există două procese, p_1 și p_2 . Avem deci: $P = \{p_1, p_2\}$, $R = \{r_1, r_2, r_3\}$. Dacă $A = \{(p_1, r_1), (r_1, p_2), (r_2, p_1), (r_3, p_1), (r_3, p_2)\}$, reprezentarea grafică a grafului este cea din figura următoare



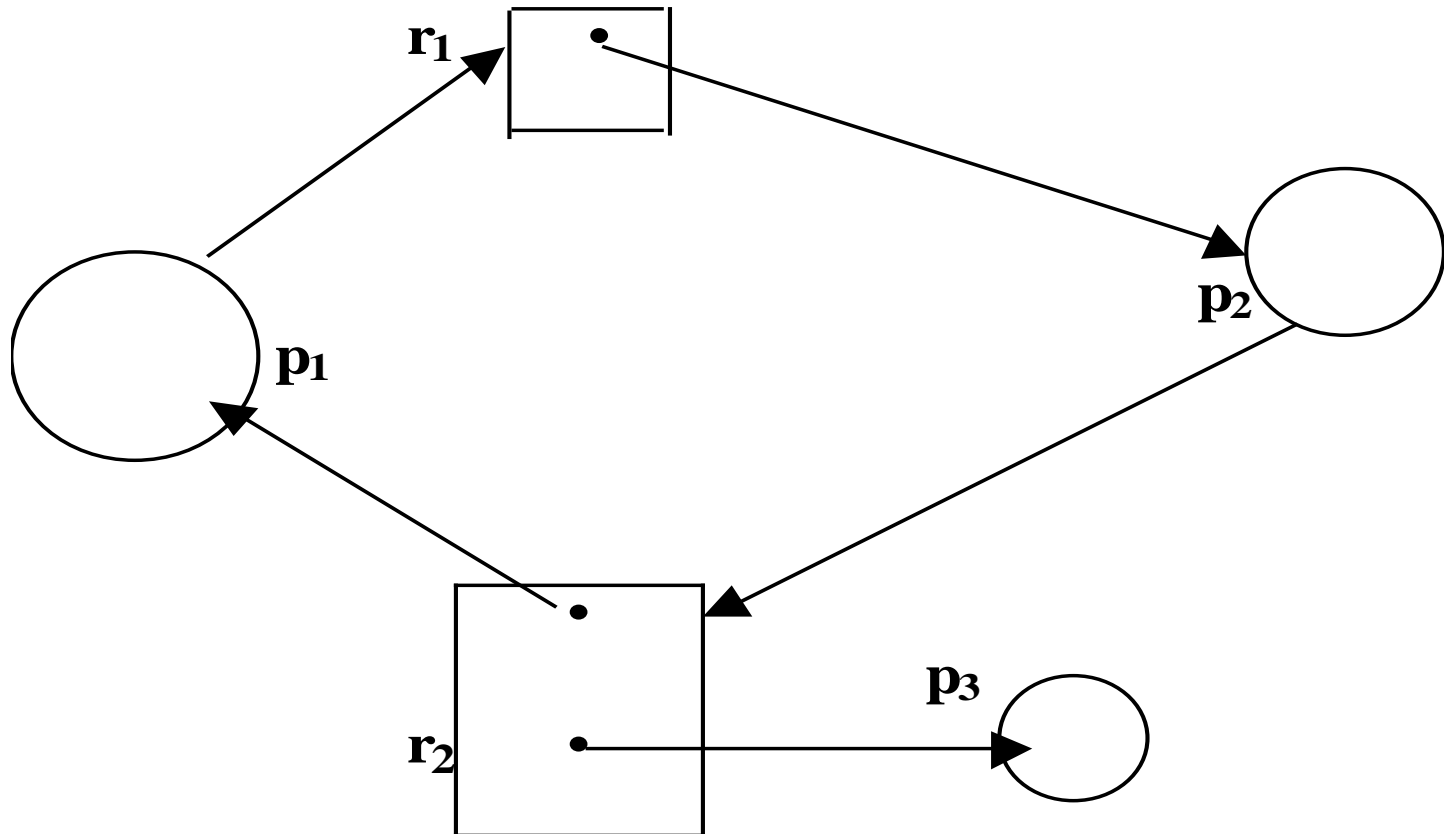
- Mulțimea de arce ilustrează starea proceselor:
 - procesul p_1 are alocată câte un element al resurselor r_2 și r_3 și așteaptă obținerea unui elem. al resursei r_1 ;
 - procesul p_2 are alocată resursa r_1 și un element al resursei r_3 .

- Cunoscând definiția grafului de alocare a resurselor, se poate arăta că:
 - Dacă graful nu conține circuite, în sistem nu există interblocare.
 - Dacă există un circuit, atunci poate să apară interblocarea.
 - Dacă există resurse cu mai multe elemente, atunci existența unui circuit nu implică în mod necesar apariția interblocării, aceasta fiind doar o condiție necesară dar nu și suficientă.

Exemplu. Vom folosi din nou situația prezentată anterior, dar se presupune în plus că procesul p_2 formulează o cerere suplimentară (figura următoare). Deoarece resursa de tip r_2 cerută de procesul p_2 nu este disponibilă, fiind deja alocată procesului p_1 , în graf se inserează arcul cerere (p_2, r_2), formându-se circuitul (p_1, r_1, p_2, r_2, p_1). În acest moment, cele două procese intră în starea de interblocare.



- În figura următoare, este prezentată o situație în care, deși există un circuit $(p_1, r_1, p_2, r_2, p_1)$, nu există interblocare. După ce p_3 își termină execuția, p_2 poate primi r_2 , și după terminarea execuției lui cedează r_1 care poate fi folosită de către p_1 și care poate astfel să-și termine execuția.



Detectarea interblocării

- Atunci când sistemul nu utilizează algoritmi de evitare a interblocării, deoarece utilizarea lor ar mări costurile, se pot utiliza metodele de detectare și revenire, care însă, pe lângă cheltuielile datorate utilizării unor structuri de date suplimentare, presupun și cheltuieli datorate revenirii din starea de interblocare.
- Problema care se pune, este când să fie apelat algoritmul de detectare a interblocării. Dacă acest lucru se face ori de câte ori se formulează o cerere de resurse, efectul este creșterea substanțială a timpului de calcul.
- O variantă mai puțin costisitoare este apelarea algoritmului la anumite **intervale de timp** sau atunci când **gradul de utilizare a CPU** scade sub un anumit prag (de exemplu 40 la sută), justificarea fiind că o interblocare poate conduce la „paralizarea” funcționării sistemului și deci la o scădere a gradului de utilizare a CPU.

Algoritmul de detectare pentru resurse cu mai multe elemente

- Algoritmul folosește structurile de date D , A și C cu aceeași semnificație ca și în cazul algoritmului de evitare a interblocării.
- Algoritmul prezentat ia în considerație toate procesele a căror execuție nu s-a încheiat încă și analizează toate secvențele posibile de alocare a resurselor pentru aceste procese.

Pas 1. Fie L și T vectori de dimensiune m , respectiv n . Pentru $i=1, \dots, n$:

$L(i) := D(i)$;

Dacă $A_i \neq 0$, atunci $T(i) := \text{false}$, altfel $T(i) := \text{true}$.

Pas 2. Se caută i astfel încât: $T(i) = \text{false}$ și $C_i \leq L$. Dacă nu există, **goto pas 4**.

Pas 3. Se execută secvența: $L := L + A_i$; $T(i) := \text{true}$; **goto pas 2**.

Pas 4. Dacă există i ($i=1, \dots, n$) a.i. $T(i) = \text{false}$, sistemul se află în starea de interblocare. În plus procesul pentru care $T(i) = \text{false}$, provoacă interblocarea.

- **Obs.** La **pasul 3** sunt preluate resursele deținute de procesul p_i , în cazul în care la **pasul 2** se îndeplinește condiția $C_i \leq L$, adică p_i nu este implicat în mod curent într-o interblocare; deci, se presupune că p_i nu va mai cere alte resurse pentru a-și termina execuția și va elibera toate resursele care i-au fost alocate. Altfel, la următoarea utilizare a algoritmului se poate să fie depistată o interblocare.

- **Exemplu** Presupunem că avem trei procese p_1, p_2, p_3 , care folosesc în comun trei resurse r_1, r_2, r_3 , având câte 4, 2 și respectiv 2 elemente.
- De asemenea, valorile structurilor de date, care dau starea inițială sunt:

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 2 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad C = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 0 \end{pmatrix} \quad D = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

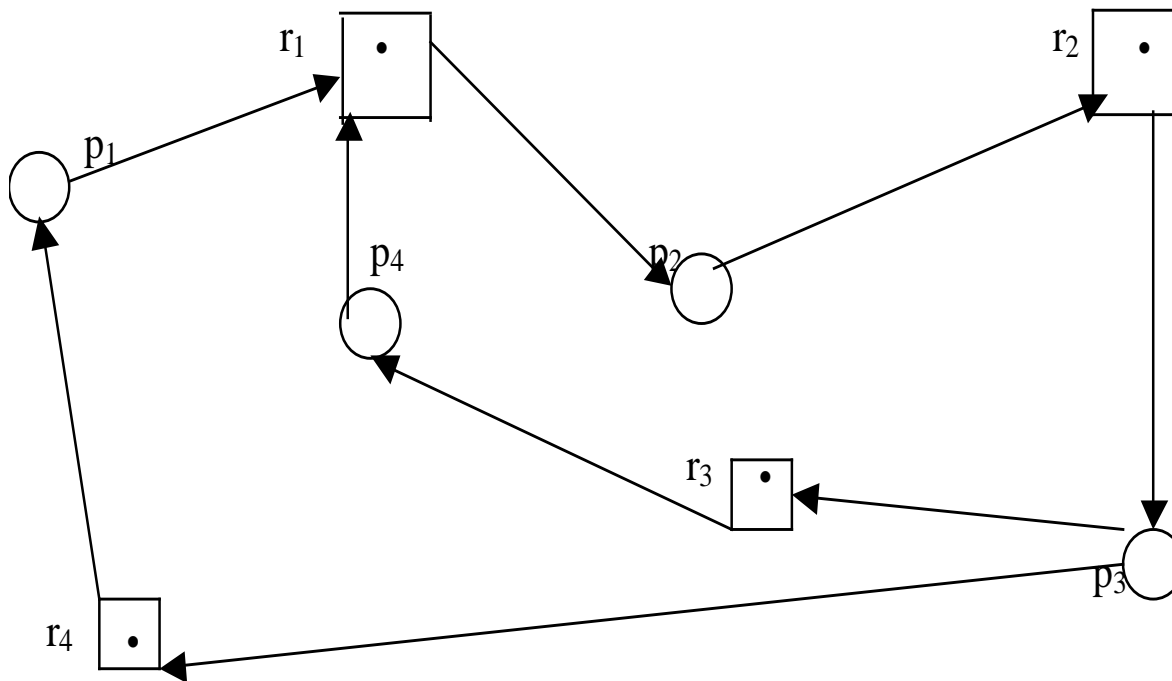
- Să verificăm că nu există interblocare; vom aplica algoritmul prezentat pe secvența (p_2, p_1, p_3)
- **Pas 1.** $T = (0, 0, 0)$; $L = (0, 0, 0)$.
- **Pașii 2 și 3.**
- **Iterația 1.** Pentru procesul p_2 avem $(0 \ 0 \ 0) \leq (0 \ 0 \ 0)$, deci:
 $L := (1 \ 0 \ 1) \quad T := (0 \ 1 \ 0)$
- **Iterația 2.** Pentru procesul p_1 avem, $(0 \ 0 \ 1) \leq (1 \ 0 \ 1)$, deci:
 $L := (1 \ 0 \ 1) + (2 \ 2 \ 1) = (3 \ 2 \ 3) \quad T := (1 \ 1 \ 0)$
- **Iterația 3.** Pentru procesul p_3 avem, $(1 \ 0 \ 0) \leq (3 \ 2 \ 3)$, deci,
 $L := (1 \ 0 \ 0) + (3 \ 2 \ 3) = (4 \ 2 \ 3) \quad T := (1 \ 1 \ 1)$
- **Pas 4.** $T := (1 \ 1 \ 1)$, deci nu există interblocare în sistem.

- Dacă însă procesul p_1 formulează o cerere suplimentară pentru 2 elemente ale lui r_1 , modificând prima linie a matricii C , care va conține acum valorile $2, 0, 1$, sistemul intră în starea de interblocare.
- Chiar dacă procesul p_1 își încheie execuția și eliberează resursele care i-au fost alocate $(1, 0, 1)$, numărul total de resurse disponibile nu este suficient pentru a putea acoperi necesarul formulat de oricare dintre celelalte două procese. Prin urmare, procesele p_1 și p_3 sunt interblocate.

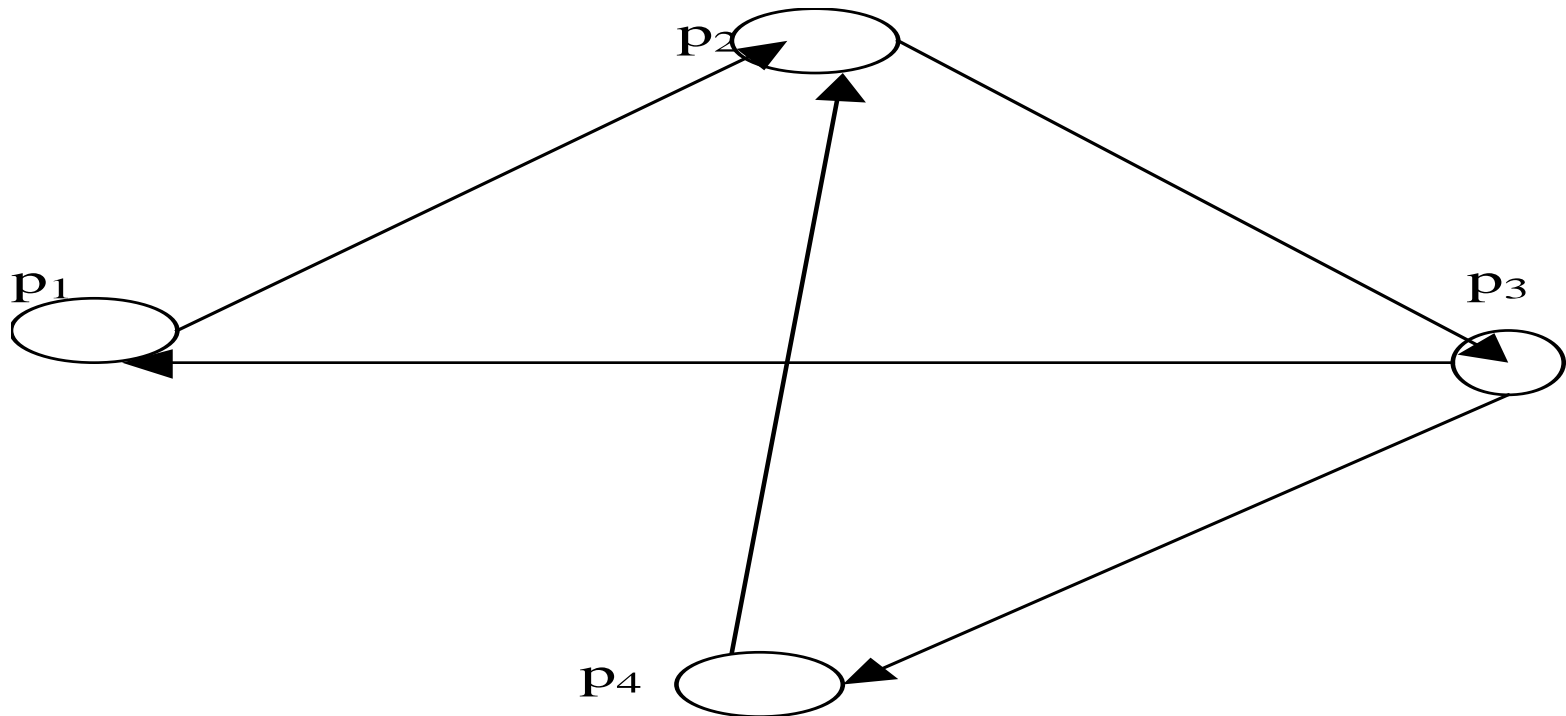
Algoritmul de detectare a interblocării pentru resurse cu un singur element

- Algoritmul de detectare a interblocării pentru resurse cu mai multe elemente necesită un număr de operații de ordinul $m \times n^2$.
- Dacă toate resursele au câte un singur element, se poate defini un algoritm care utilizează o variantă a grafului de alocare a resurselor, numit **graful "așteaptă-pentru"**.
- Acesta se obține din graful de alocare a resurselor prin eliminarea nodurilor resursă și contopirea arcelor corespunzătoare: un arc (p_i, p_j) indică faptul că p_i așteaptă ca p_j să elibereze resursa care îi este necesară. Într-un graf "așteaptă-pentru", un arc (p_i, p_j) există dacă și numai dacă, pentru o resursă r_k oarecare, există două arce în graful alocării resurselor asociat (p_i, r_k) și (r_k, p_j) .

- **Exemplu.** În figura următoare este prezentat un graf de alocare a resurselor



- **Graful „așteaptă-pentru” asociat.** Folosind această metodă, se poate afirma că în sistem există interblocare dacă și numai dacă graful „așteaptă-pentru” conține un circuit.
- Pentru a detecta interblocările, sistemul trebuie să actualizeze graful „așteaptă-pentru” și să apeleze periodic un algoritm care să testeze dacă există circuite în acest graf.
- Acest algoritm necesită un număr de n^2 operații, deci complexitatea este mai mică decât a algoritmului general.
- Totuși, există un dezavantaj, și anume operațiile suplimentare necesare reprezentării și actualizării grafului „așteaptă-pentru”.



leșirea din interblocare

- **I. Terminarea Proceselor.**

- 1. Sunt abandonate toate procesele implicate în interblocare.
- 2. Se abandonează câte un proces dintre cele care au provocat interblocarea, până când această stare este eliminată.

- **Criterii de abandonare a proceselor.**

- a. Prioritatea proceselor.
- b. Timpul scurs de la lansarea în exec. a procesului și timpul rămas până la terminarea acestuia.
- c. Resursele utilizate de proces.
- d. Resursele necesare procesului ptr. a fi terminat.
- e. Dacă procesul este interactiv sau nu.

- **II. Achiziționarea forțată a resurselor.**
- Această metodă asigură eliminarea stării de interblocare prin achiziționarea succesivă a resurselor utilizate de anumite procese și alocarea lor altor procese, până când se elimină interblocarea.
- Principalele probleme care trebuie rezolvate în acest caz sunt:
 - **alegerea proceselor** cărora li se vor lua resursele, după criterii care să conducă la costuri minime (numărul resurselor ocupate, timpul de execuție consumat);
 - **reluarea execuției**: un proces căruia i s-au luat forțat anumite resurse nu-și mai poate continua normal execuția, ea trebuie reluată dintr-un moment anterior, când a primit prima dintre resursele luate;
 - **evitarea „înfometării”**, adică să nu fie selectat pentru achiziționare forțată a resurselor un același proces.

Metode mixte de tratare a interblocărilor

- Practica a dovedit că nici una dintre metodele de bază prezentate anterior, nu poate acoperi toate cauzele care produc interblocarea.
- O modalitate de rezolvare a acestei probleme, este combinarea algoritmilor de bază prezentați.
- Metoda propusă are la bază ideea că resursele pot fi grupate în clase și în fiecare clasă se utilizează metoda de gestionare a resurselor cea mai adecvată.
- Datorită grupării resurselor în clase, o interblocare nu poate implica mai mult decât o clasă de resurse
- În interiorul unei clase se aplică una dintre metodele de bază.
- Dacă interiorul oricărei clase nu apare interblocare, în sistem nu pot să apară interblocări.

- **Exemplu.** Se poate considera un sistem format din patru clase de resurse:
 - **resurse interne**, adică resursele utilizate de către sistem (de exemplu, PCB-urile proceselor);
 - **memoria internă**;
 - **resursele job-ului**: de exemplu, drivere de dispozitiv (disc) și fișiere;
 - **spațiul din memoria auxiliară** alocat fiecărui job utilizator.
- O metodă mixtă pentru rezolvarea interblocării în cazul acestui sistem, ordonează clasele descrise anterior, folosind în cadrul fiecărei clase următoarele abordări:
 - prevenirea interblocării prin achiziționare forțată a spațiului din memoria internă (se poate evacua oricând un job în memoria auxiliară);
 - evitarea interblocării în cazul resurselor job-ului (informațiile necesare despre formularea cererilor de resurse pot fi obținute din liniile de comandă);
 - alocarea prealabilă a spațiului din memoria auxiliară asociat fiecărui job utilizator(se cunoaște necesarul maxim de memorie externă al fiecărui job).