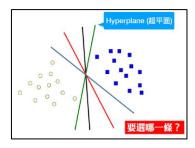
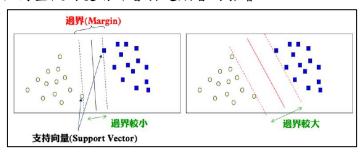
SVM (支持向量機)

原理:

一種監督式的學習方法,用統計風險最小化的原則來估計一個分類的超平面 (hyperplane),其基礎的概念非常簡單,就是找到一個決策邊界(decision boundary)讓兩類之間的邊界(margins)最大化,使其可以完美區隔開來。



- 想找到分界線,必須先找出距離另一組資料最近的邊緣資料點,因為分界線由這些邊緣資料點所「支撐」,所以他們被稱為支持向量(Support Vectors)。
- 選擇讓邊界較大者的分隔線,因為其推論錯誤率優於邊界較小者,因為邊界如果太小,任何些微的變動都會引起顯著的影響。

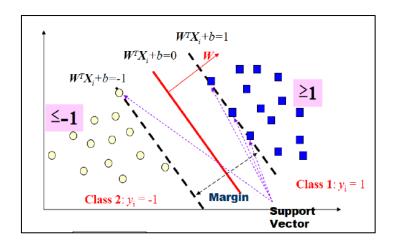


數學式:

假設一個二元線性分類問題,期望能找到一條具有最大 Margin 的 Hyperplane 之線性方程式: $\mathbb{W}^T X_i + b = 0$,能將 $V_i = -1$ 及 $V_i = 1$ 的訓練資料分別落在此直線的兩側。

- 訓練資料表示成(Xi, yi), i=1,···, N
- X_i 為 n 維空間中的一個樣本,以向量方式表示 X_i=(X_{i1}, X_{i2}, ···, X_{in})
- y_i∈ {-1,1}表示類別,為單一數值
- W、X_i: 向量; b、y_i: 單一數值
- 未知參數: W、b; 已知參數: Xi、Vi

由於法向量 \mathbb{V} 和截距b皆會變動。因此希望找出相對應的法向量 \mathbb{V} 和截距b,所構成的直線 $\mathbb{V}^TX_i+b=0$ 可使得 \mathbb{W} 和數字。



● 圖示中兩條平行線的距離為: $\frac{2}{\|W\|}$ 。

$$W^TX_i + b = 1 \implies w_1x_1 + w_2x_2 + (b-1) = 0$$

$$W^TX_i + b = -1 \Rightarrow w_1x_1 + w_2x_2 + (b+1) = 0$$

$$\frac{\left| (b-1) - (b+1) \right|}{\sqrt{w_1^2 + w_2^2}} = \frac{2}{\sqrt{w_1^2 + w_2^2}} = \frac{2}{\sqrt{\boldsymbol{W}^T \boldsymbol{W}}} = \frac{2}{\|\boldsymbol{W}\|}$$

● 為了要求得距離 $\frac{2}{\|W\|}$ 最大化,就類似於將 $f(W) = \frac{\|W\|^2}{2}$ 最小化。

原始最佳化問題如下:

Min.
$$\frac{\|\boldsymbol{W}\|^2}{2}$$

Subject to $y_i(W^TX_i+b) \ge +1$, i = 1 ... N

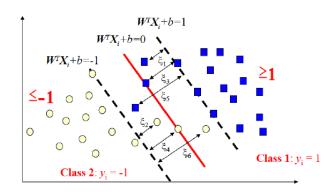
可用 Karush-Kuhn-Tucker (KKT) Conditions Method 求出最好的 W*和b*(直接將 Lagrangian 函式偏微分該參數,再轉換成二次式(Quadratic Programming)去求解)。

● 一旦找到分割超平面的參數,當有一側試資料 Xnew 時,就可以被歸類如下:

$$f(X) = \operatorname{sgn}(W^* \times X_{new} + b) = \operatorname{sgn}(\Sigma u_i y_i X_i \times X_{new} + b)$$

若 f(X)=1,則測試資料 Xnew 為正類別;否則為負類別。

Soft Margin SVM



實的資料不太可能有可以完美分類的案子,因此我們在 training 的時候可以容忍一些 data 落到邊界之內(下圖範例),此類的 SVM 稱為 soft-margin SVM。如圖所示,理論上如存在一個理想的超平面, y_i (W^TX_i+b)應該要>=1,但圖中有些落在邊界區的點 y_i (W^TX_i+b)<1,但因為可以容忍誤差的關係,所以只要在式子右邊減去一個值,就可以達到<=1 的情形。在公式內加入 slack variable(ξ_i)就可以容忍這筆資料可以落在 margin 內的參數,值愈大容忍的範圍愈大。

但因為這個 slack variable 是用在限制式內,所以在目標函數也需要考慮進去,因此將所有點的 slack variable 相加並且給予一個權重/懲罰參數(C,要為正值的實數),用來調整 slack variable 在目標函數的重要性。

$$\min_{w, \xi_i} \frac{1}{2} w^T w + C \sum_{i=1}^n \xi_{i} v^i$$

subject to
$$y_i(w^T \mathbf{x}_i + b) \ge 1 - \xi_i, \xi_i \ge 0, \forall i = 1, ..., n_i$$

因為未知參數在限制式內,無法直接去解此最佳化問題,因此在解「 有條件的 最佳化問題」時,有時需要把原本的問題轉換成對偶問題(Dual Problem)後,會 比較好解。因此我們用 Lagrangian dual function (因為有兩種限制式所以 Lagrangian parameters 為 α i>=0 和 β i>=0)將原最佳化問題轉換成 Lagrangian 函式:

$$J = L(\mathbf{w}, b, \alpha, \beta, \xi) = \frac{1}{2} \mathbf{w}^T \mathbf{w} + C \sum_{i=1}^n \xi_i - \sum_{i=1}^n \alpha_i (y_i(\mathbf{w}^T \mathbf{x}_i + b) - 1 + \xi_i) - \sum_{i=1}^n \beta_i \xi_{i^{t_i}}$$

根據 Karush-Kuhn and Tucker (KKT) condition 的理論,如果我們要得到參數的最佳解,則直接將 Lagrangian 函式偏微分該參數

$$\begin{split} \frac{\partial L(\boldsymbol{w}, b, \boldsymbol{\alpha}, \boldsymbol{\beta}, \boldsymbol{\xi})}{\partial \boldsymbol{w}} &= 0 \Rightarrow \boldsymbol{w} = \sum_{i=1}^{n} \alpha_{i} y_{i} \boldsymbol{x}_{i^{\circ}} \\ \frac{\partial L(\boldsymbol{w}, b, \boldsymbol{\alpha}, \boldsymbol{\beta}, \boldsymbol{\xi})}{\partial b} &= 0 \Rightarrow \sum_{i=1}^{n} \alpha_{i} y_{i} = 0 \\ \frac{\partial L(\boldsymbol{w}, b, \boldsymbol{\alpha}, \boldsymbol{\beta}, \boldsymbol{\xi})}{\partial \xi_{i}} &= 0 \Rightarrow C - \alpha_{i} - \beta_{i} = 0, \forall i = 1, \dots, n_{\circ} \end{split}$$

根據 Lagrangian 求得的解,將最佳化問題做二次式(Quadratic Programming)轉換

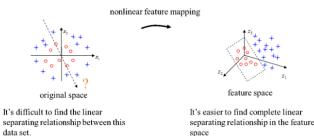
$$\begin{aligned} \max_{\alpha} \sum_{i=1}^{n} \alpha_{i} &- \frac{1}{2} \sum_{i=1}^{n} \sum_{j=1}^{n} \alpha_{i} \alpha_{j} y_{i} y_{j} \boldsymbol{x}_{i}^{T} \boldsymbol{x}_{j^{\psi}} \\ subject \ to & \sum_{i=1}^{n} \alpha_{i} y_{i} = 0_{\psi} \\ 0 &\leq \alpha_{i} \leq C \ , \forall i = 1, \dots, n_{\psi} \end{aligned}$$

Kernel SVM

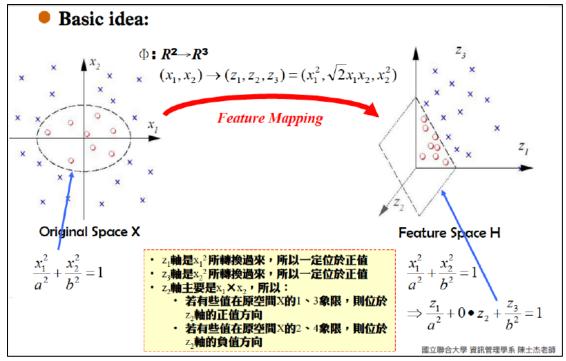
Kernel trick 在機器學習的角色就是希望當不同類別的資料在原始空間中無法 被線性分類器區隔開來時,經由非線性投影後的資料能在更高維度的空間中可以 更區隔開,同時卻是利用原始空間資料進行分析的方法。

● 特徵映射:

無法在原始空間(Rd)中適當的找到一個線性分類器將兩類區隔開,這時後此需要找到一個非線性投影 (φ) 將資料進行轉換到更高維度的空間,此時在高維度的空間中只需要一個線性分類器,hyperplane 就可以完美分類。而這個更高維度的空間則稱為Hilbert space(H)。



● 特徵函數(φ):



特徵函數(φ)取得不易。因為不容易得知哪一種函數可讓原本無法線性區分的原始資料空間,映射成可線性區分之特徵空間。另外,特徵空間的維度會急遽增加,此時解決高維度最佳化問題會很耗時。因此需要 kernel 函數來輔助。

Kernel Method

高維度空間內積

$$\begin{split} &\left\langle \Phi(x_{1},x_{2}),\Phi(x_{1}',x_{2}')\right\rangle =\left\langle (z_{1},z_{2},z_{3}),(z_{1}',z_{2}',z_{3}')\right\rangle \\ &=\left\langle (x_{1}^{2},\sqrt{2}x_{1}x_{2},x_{2}^{2})\bullet(x_{1}'^{2},\sqrt{2}x_{1}'x_{2}',x_{2}'^{2})\right\rangle \\ &=x_{1}^{2}x_{1}'^{2}+2x_{1}x_{2}x_{1}'\underline{x}_{2}'+x_{2}^{2}x_{2}'^{2}=(x_{1}x_{1}'+x_{2}x_{2}')^{2}=(\left\langle X,X'\right\rangle)^{2}=k(X,X') \end{split}$$

高維度空間距離

$$\begin{split} \left\| \Phi(\mathbf{X}) - \Phi(\mathbf{X}') \right\|^2 &= \left\| \Phi(\mathbf{X}) \right\|^2 + \left\| \Phi(\mathbf{X}') \right\|^2 - 2 \left\langle \Phi(\mathbf{X}), \Phi(\mathbf{X}') \right\rangle \\ &= \Phi(\mathbf{X})^T \Phi(\mathbf{X}) + \Phi(\mathbf{X}')^T \Phi(\mathbf{X}') - 2 \Phi(\mathbf{X})^T \Phi(\mathbf{X}') \\ &= < \Phi(\mathbf{X}), \Phi(\mathbf{X}) > + < \Phi(\mathbf{X}'), \Phi(\mathbf{X}') > -2 < \Phi(\mathbf{X}), \Phi(\mathbf{X}') > \\ &= k(\mathbf{X}, \mathbf{X}) + k(\mathbf{X}', \mathbf{X}') - 2k(\mathbf{X}, \mathbf{X}') \end{split}$$

高維度空間角度

$$\begin{split} \left\langle \Phi(X), \Phi(X') \right\rangle &= \left\| \Phi(X) \right\| \times \left\| \Phi(X') \right\| \cos \theta \\ \Rightarrow \cos \theta &= \frac{\left\langle \Phi(X), \Phi(X') \right\rangle}{\left\| \Phi(X) \right\| \times \left\| \Phi(X') \right\|} \\ &= \frac{\left\langle \Phi(X), \Phi(X') \right\rangle}{\sqrt{\langle \Phi(X), \Phi(X) \rangle} \times \sqrt{\langle \Phi(X'), \Phi(X') \rangle}} \\ &= \frac{k(X, X')}{\sqrt{k(X, X)} \times \sqrt{k(X', X')}} \end{split}$$

由上述推導得知,特徵空間的角度,可以由原空間相對應的點之內積、距離、角度,透過 Kernel Function 求得。同樣地,映射函數 φ 在此也顯得不重要了。 因此 kernel method 特別之處在於,演算過程沒有明顯地用到特徵空間上資料的座標值,思想上用到了特徵空間,計算結果也映射到特徵空間,但實際的計算過程是在原始空間。該方法保有特徵空間運算的優勢,又可不用直接面對映射函數 φ 的尋找工作,以及在高維度計算的不方便性。

- Kernel trick 是一個在特徵空間中使用原始屬性集合來進行內積計算的方法。即 $k(X_i, X_i) = \langle \Phi(X_i), \Phi(X_i) \rangle$
- 可用在非線性的支援向量機的問題上:
 - 不用知道正確的映射函數。
 - 使用核函數計算內積,比起使用轉換後的屬性集合來得容易。
 - 题 因在原始的空間中進行計算,可避免維度過高所造成的問題。

常用的 kernel 函數:

- Linear Kernel (線性核函數)
 - $k(X_i, X_j) = \langle X_i, X_j \rangle$
- Polynomial Kernel (多項式核函數)
 - $k(X_i, X_i) = (\langle X_i, X_i \rangle + 1)^p, P \in \mathbb{Z}^+$
- Gaussian Kernel (高斯核函數) Radial Basis Function kernel (RBF)

 $k(X_i, X_i) = e^{[-||X_i - X_j||^2/(2\sigma^2)]}$

上述多項式 kernel 函數中有一個參數 P,而高斯 kernel 函數有一個參數 σ 。若使用這些函數時,參數設定值不同,則所對應到的特徵空間也會不同。

SVM 的優缺點

● 優點:

SVM 對不同類型的數據集都有不錯的表現

● 缺點:

對資料預處理以及參數調節的要求很高

三個重要的參數:

1. 核函數 2. 核函數的參數 (RBF 的 gamma 值) 3. 正規化的參數 (C)

Logistic Regression & SVM

- 實務上, linear logistic regression 和 linear SVM 常會產生相似的結果
- 但因 logistic regression 試圖最大化訓練數據集的條件概似 (conditional likelihood),所以較容易受離群值影響;而 SVM 主要在意 那些非常接近決策邊界的點(支援向量)。
- logistic regression 的優點是一個簡單的模型,所以更容易實作,也很容易完成更新處理(有利利於串串流數據)

参考資料

- 1. 機器學習-支撐向量機(support vector machine, SVM)詳細推導
 https://medium.com/@chih.sheng.huang821/%E6%A9%9F%E5%99%A8%E5%A
 D%B8%E7%BF%92-%E6%94%AF%E6%92%90%E5%90%91%E9%87%8F%E6%A9
 %9F-support-vector-machine-svm-%E8%A9%B3%E7%B4%B0%E6%8E%A8%E5%B0%8E-c320098a3d2e
- 2. 機器學習: Kernel 函數 https://medium.com/@chih.sheng.huang821/%E6%A9%9F%E5%99%A8%E5%A D%B8%E7%BF%92-kernel-%E5%87%BD%E6%95%B8-47c94095171
- 3. Class Handout, Lee, Chia Jung professor, MDM64001, School of Big Data Management, Soochow University