Pendul

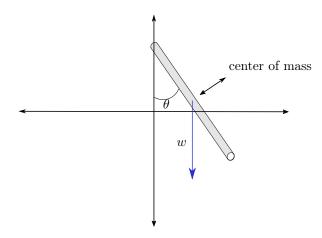


Figure 1: pendul

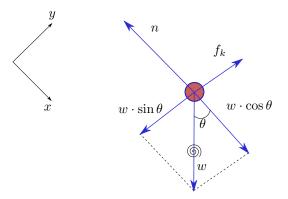


Figure 2: pendul2

(Pendul uden friktion, lille vinkel) *

Solution. Hvis vi
 antager at friktionskraften er 0. Vil der kun være én kraft på pendulet,

$$F = m \cdot g \cdot \sin \theta.$$

Kraftmomentet på pendulet vil være afstanden fra pivot-punktet til center of mass ganget med den vinkelrette komponent af kraften.

$$\tau = -(mg)\sin\theta \cdot R_{cm}.$$

Hvis jeg nu også laver en lille-vinkel antagelse,

$$\tau = -(mg) \cdot \theta \cdot R_{cm}.$$

Jeg ved desuden at kraftmomentet er,

$$I\frac{\mathbf{d}^2\theta}{\mathbf{d}t^2} = -(mg) \cdot \theta(t) \cdot R_{cm}.$$

Vi vil gerne finde en funktion $\theta(t)$, som opfylder denne ligning. Jeg betrager funktionen $\theta(t) = \frac{1}{I} \cdot \sin(t \cdot \sqrt{mgR_{cm}} + \lambda) + c$.

$$\frac{d\theta^2}{dt^2}\theta(t) = \frac{d\theta}{dt} \frac{1}{I} \cdot \sqrt{mgR_{cm}} \left(-\cos(t \cdot \sqrt{mgR_{cm}} + \lambda) \right)$$
$$= \frac{-mgR_{cm}}{I} \sin(t \cdot \sqrt{mgR_{cm}} + \lambda)$$

Og ser at denne funktion opfylder kriteriet. I en analyse $\sin(t)$ ser jeg at $\sin(t) = t$ approksimationen holder nogenlunde for vinkler mindre end 0.40 radianer.

(Pendul med friktion, lille vinkel) *

Solution. Hvis vi nu antager at der yderligere er en friktionskraft som påvirker pendulet, ændres situation. Det er en rimelig antagelse at denne friktionskraft er proportionel med pendulets hastighed.

$$F_k = -b \cdot v = -b \cdot \omega R_{cm}.$$

Kraftmomentet den giver anledning til er så,

$$\tau_k = -b \cdot \omega \cdot R_{cm}^2.$$

Det totale kraftmoment bliver da,

$$\tau_{res} = I \frac{\mathbf{d}^2 \theta}{\mathbf{d}t^2} = -(mg) \cdot \theta(t) \cdot R_{cm} - b \cdot \frac{\mathbf{d}\theta}{\mathbf{d}t} \cdot R_{cm}^2.$$

Denne differentialligning løses af funktionen,

$$\theta(t) = A \cdot \exp\left(\frac{-bR_{cm}^2t}{2I}\right)\cos(\omega t + \phi).$$

Hvor,

$$\omega = \sqrt{\frac{R_{cm} mg}{I} - \left(\frac{b R_{cm}^2}{2I}\right)^2}.$$

Vi ser her at friktionskraften, giver anledning til en faldende amplitude, og at vinkelfrekvensen dog stadig konstant, er mindre end den ville have været uden friktionskraften til stede.

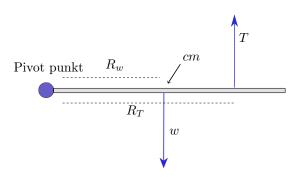


Figure 3: Massemidtpunkt

(Bestemmelse af massemidtpunktet) * Her følger de teoretiske overvejelse, til bestemmelse af pendulets massemidtpunkt.

Se figur 3. Der er 2 krafter på pendulet, en tension fra snoren og tyngdekraften. Tyngdekraften virker i pendulets massemidtpunkt, mens tension virker der hvor snoren sidder fast. Disse giver begge anledning til et kraftmoment, men da pendulet er i hvile vil det samlede kraftmoment være 0.

$$\tau = F_w R_w + F_T R_T.$$

Nu definerer jeg $R_T = R_0 + \Delta R$

$$\begin{split} \frac{1}{F_T} &= \frac{-\left(R_0 + \Delta R\right)}{R_w F_w} \\ \frac{1}{F_T} &= \frac{-R_0}{R_w F_w} - \frac{\Delta R}{R_w F_w}. \end{split}$$