



TEMA 3.4 ESTRATEGIAS DE CONTROL

3.4.1 Arquitectura de un Manipulador Industrial

3.4.2 Estrategias de Control.

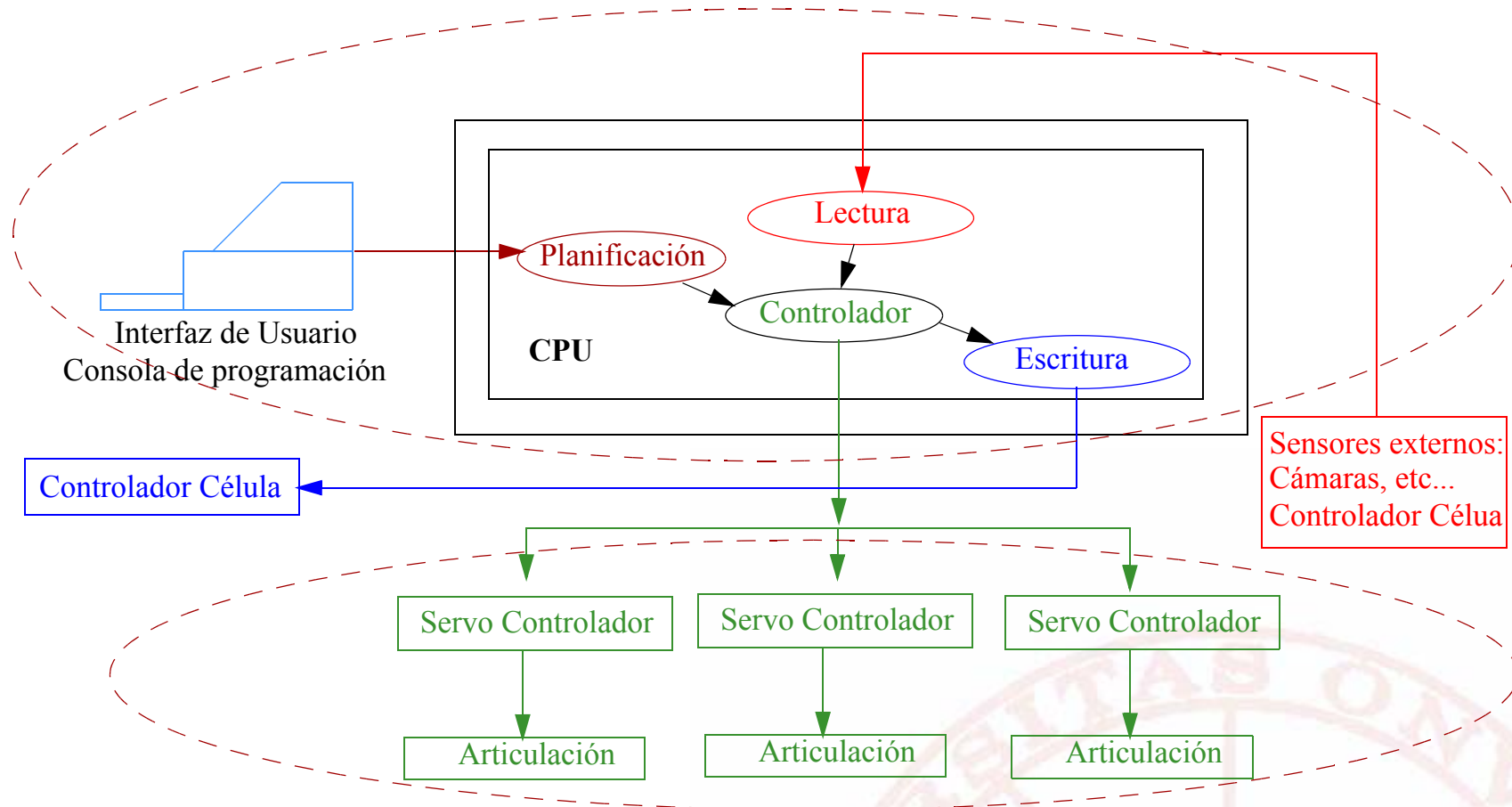




Universidad
de Huelva

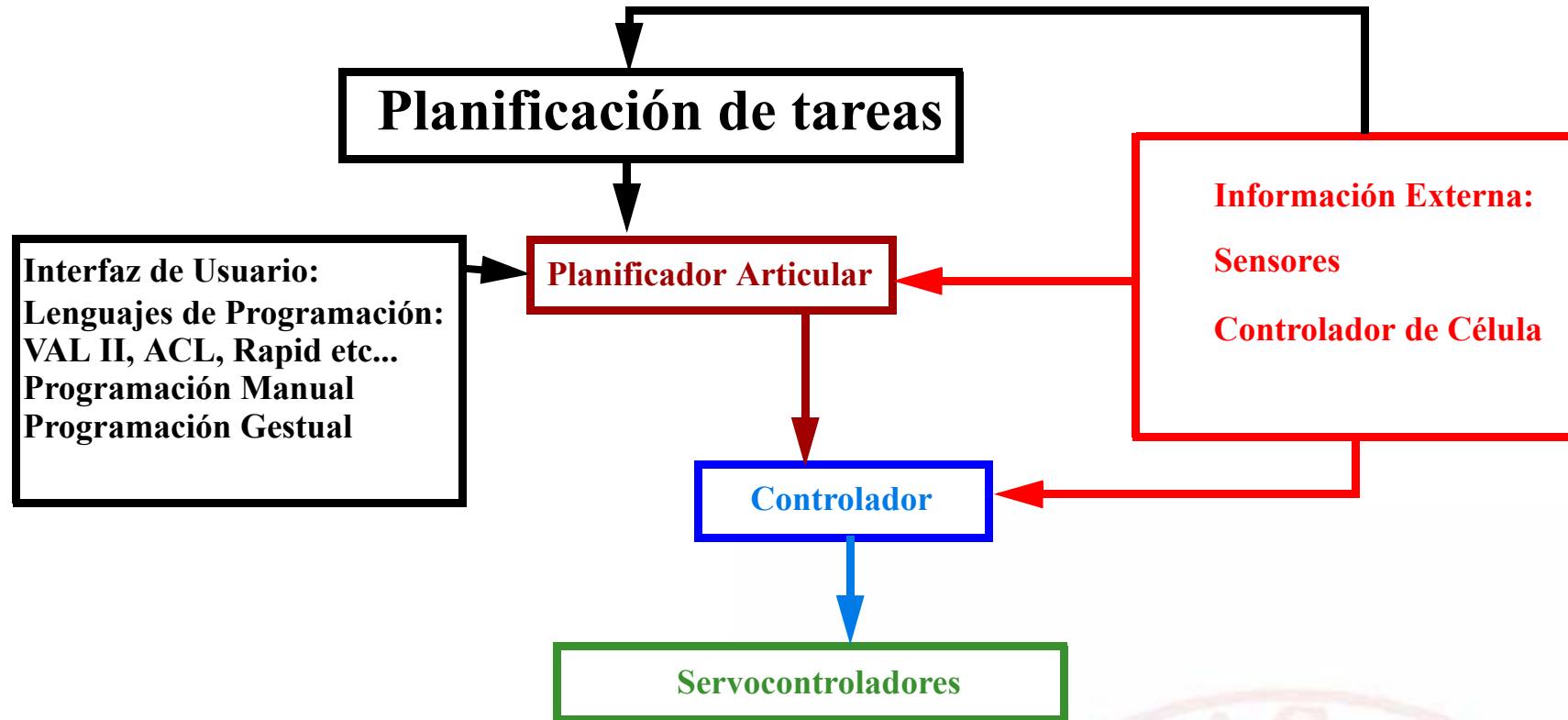
TEMA III: ROBOTS ARTICULADOS

Arquitectura Manipulador Industrial



Universidad
de Huelva

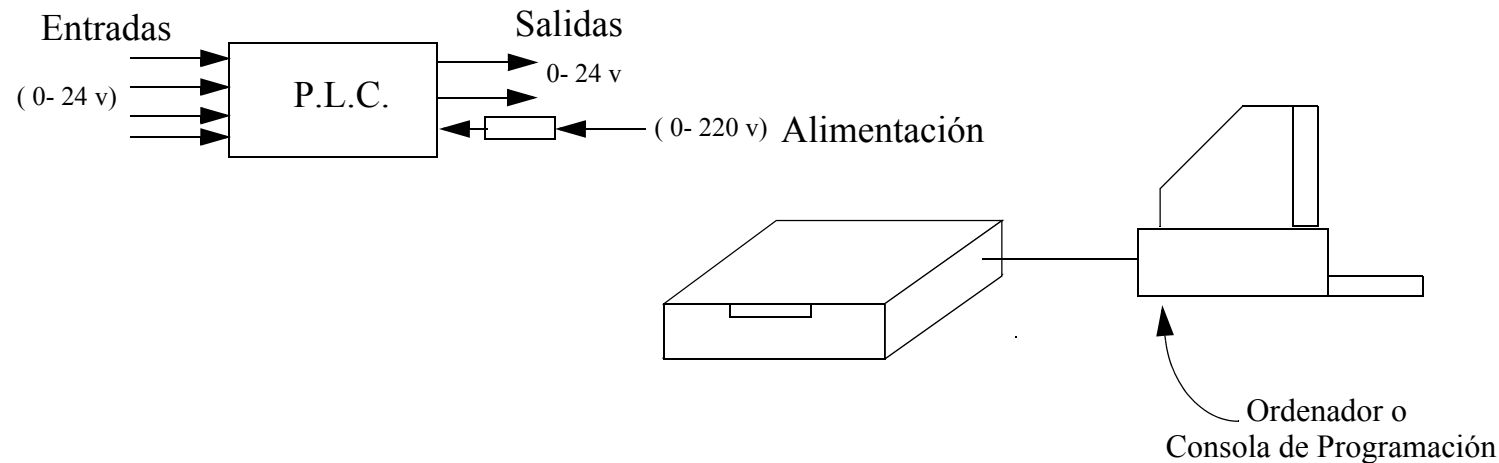
Jerarquía de Control





Control de Células de Producción

PLC: máquina electrónica programable por personal no informático, destinada a cumplir en un ambiente industrial y en tiempo real funciones de automatismos lógicos, combinatorios y secuenciales.



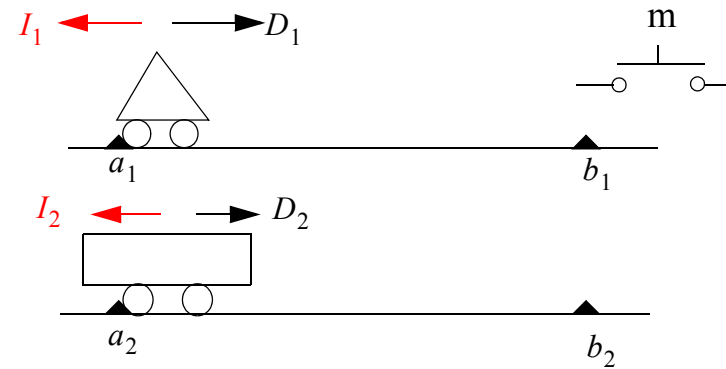
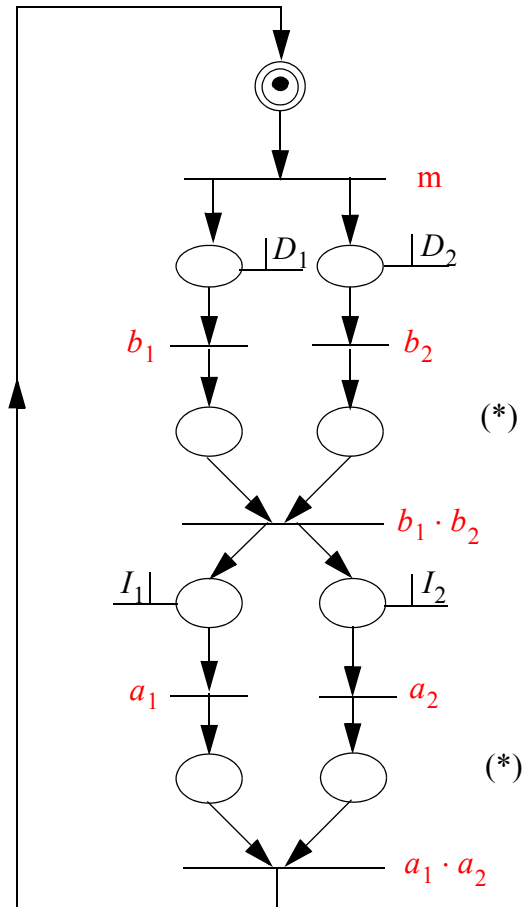


Universidad
de Huelva

Programación

Programación Concurrente: Redes de Petry, Grafcet

RdP

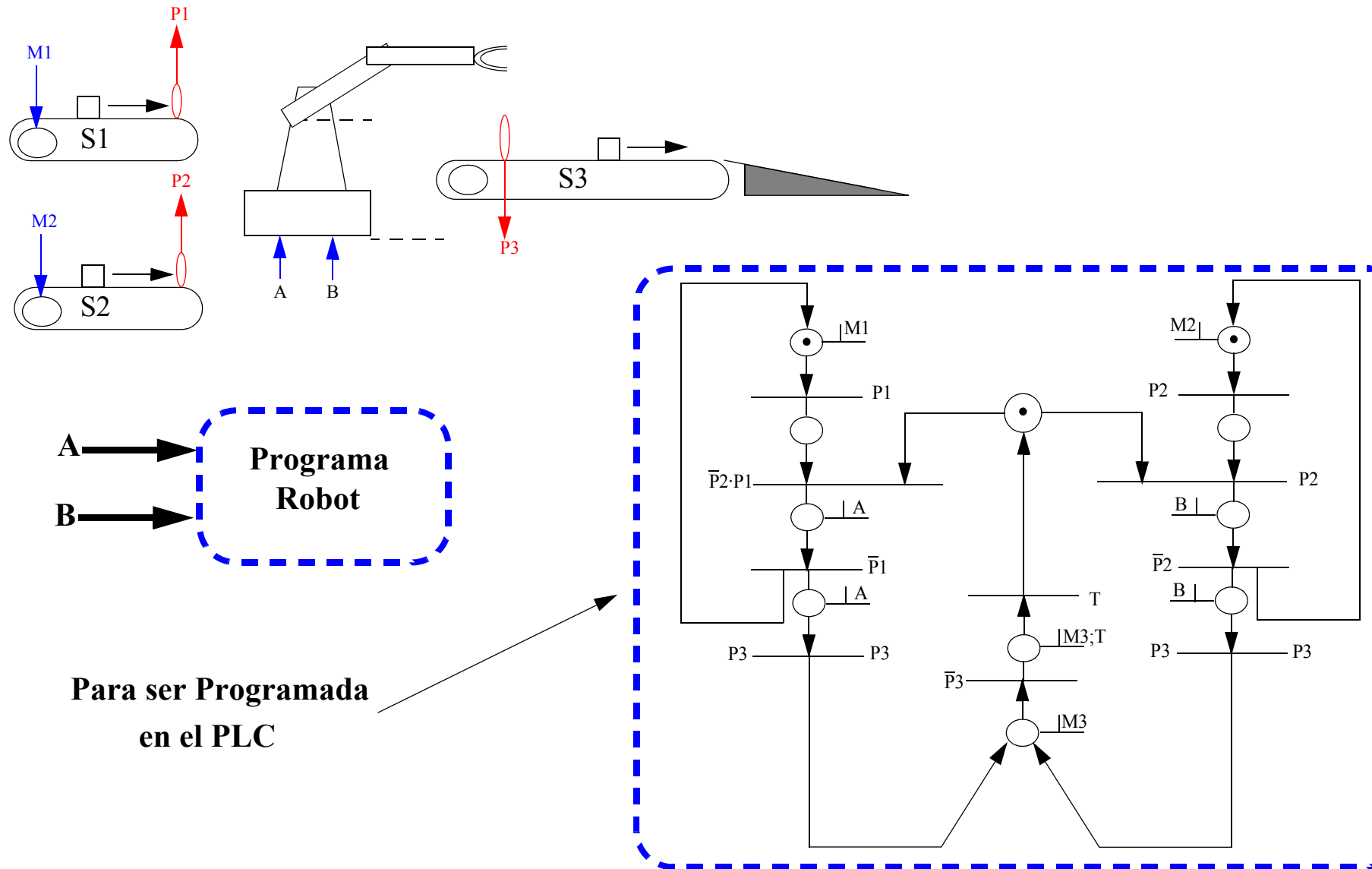




Universidad
de Huelva

TEMA III: ROBOTS ARTICULADOS

Ejemplo Control de Célula: Recurso Compartido:





Universidad
de Huelva

TEMA III: ROBOTS ARTICULADOS

Estrategias de Control Articular

