

# Esercitazione in Laboratorio di Algoritmi Numerici

14 Maggio 2015

1) Note le coppie  $(x(i), y(i))$ ,  $i=0, \dots, n$

dove i punti  $x(i)$  possono essere

a) equidistanti nell'intervallo  $[-1, 1]$ ,

b) scelti con la seguente formula  $x_i = \cos\left(\frac{1+2 \cdot i}{2 \cdot (n+1)} \pi\right)$ ,  $i = 0, \dots, n$

(zeri del Polinomio di Chebishev)

ed  $y(i)$ ,  $i=0, \dots, n$  sono dati da  $y(i)=f(x(i))$ , cioè il vettore ottenuto valutando nei punti  $x(i)$  le seguenti funzioni:

$$f(x) = \frac{1}{1+25x^2}$$

$$f(x) = |x|$$

Realizzare uno script matlab che permetta di calcolare il polinomio interpolatore di Lagrange ed il polinomio interpolatore di Newton e valutarli al crescere di  $n$ , numero di osservazioni conosciute, in  $m$  punti,  $m > n$ , scelti equidistanti dell'intervallo  $[-1, 1]$ . (scegliere  $m=1000$ )

Rappresentare in un grafico, il polinomio interpolatore, la funzione che ha generato i dati negli  $m$  punti di valutazione e l'errore commesso punto per punto come differenza in valore assoluto tra il polinomio interpolatore e la funzione che ha generato i dati.

Cosa succede al crescere del numero delle osservazioni conosciute? Il tipo di scelta dei punti  $x(i)$  influenza il comportamento del polinomio interpolatore? Confrontare dei tempi di esecuzione dei due metodi per la valutazione dei polinomi in  $m$  punti.

Confrontare graficamente i risultati, con quelli che si ottengono risolvendo, a parità di numero di punti di interpolazione gli stessi problemi, facendo uso delle spline interpolanti.

- 2) Realizzare uno script matlab che permetta all'utente di inserire in maniera interattiva facendo click sulla finestra grafica i punti di coordinate  $(x(i), y(i))$ ,  $i=0, N$ , dei punti  $P(i)$  che si vogliono interpolare.

L'utente valuti se:

- a) i punti  $P(i)$  sono tali da poter rappresentare punti appartenenti ad una funzione e quindi scelga di interpolarli mediante funzioni interpolanti (polinomio interpolante di Lagrange, Newton e spline interpolante)
- b) i punti  $P(i)$  sono tali da poter rappresentare punti appartenenti ad una curva e quindi scelga di interpolarli mediante curve interpolanti (mediante Lagrange, Newton e spline). In questo caso lo script deve:

- Costruire il vettore  $t$  da associare alle coordinate  $(x(i), y(i))$   $i=0, \dots, N$ , secondo la regola della lunghezza della corde, cioè

$$t(0)=0;$$

$$t(i)=t(i-1)+\|P(i)-P(i-1)\|_2 \quad i=1, \dots, N$$

$t=t/t(N)$  (Si divide ciascuna valore di  $t$  per il valore massimo dei  $t(i)$ ,  $i=0, \dots, N$ , che ovviamente si trova nella posizione  $N$ -esima del vettore, per mappare i valori del parametro nell'intervallo  $[0,1]$ ).

- Risolvere due problemi di interpolazione, uno per ciascuna componente parametrica della curva,

scegliendo tra interpolazione polinomiale con Newton,  
e interpolazione con le spline, cioè

interpolare le coppie  $(t(i), x(i))$   $i=0, \dots, N$  che permette di costruire la  
componente parametrica  $P_{N,x}(t)$  (o  $s_{x,t}(t)$  nel caso delle spline) e valutarla in  
1000 valori equidistanti del parametro  $t$  nell'intervallo  $[0,1]$

interpolare le coppie  $(t(i), y(i))$   $i=0, \dots, N$ , che fornisce la componente  
parametrica  $P_{N,y}(t)$  (o  $s_{y,t}(t)$  nel caso delle spline) ) e valutarla in 1000 valori  
equidistanti del parametro  $t$  nell'intervallo  $[0,1]$

I valori ottenuti saranno le coordinate dei punti che descrivono la curva.

Effettuare il grafico con il comando

plot( $P_{N,x}$ ,  $P_{N,y}$ )