

Sistemas Concurrentes y Distribuidos: Seminario 3. Introducción a paso de mensajes con MPI.

Carlos Ureña / Jose M. Mantas / Pedro Villar / Manuel Noguera

Curso 2022-23 (archivo generado el 17 de noviembre de 2022)

Grado en Ingeniería Informática, Grado en Informática y Matemáticas, Grado en Informática y Administración de Empresas. Dpt. Lenguajes y Sistemas Informáticos ETSI Informática y de Telecomunicación Universidad de Granada

Seminario 3. Introducción a paso de mensajes con MPI. Índice.

- 1. Message Passing Interface (MPI)
- 2. Compilación y ejecución de programas MPI
- 3. Funciones MPI básicas
- 4. Paso de mensajes síncrono en MPI
- 5. Sondeo de mensajes
- 6. Comunicación insegura

Introducción

- El objetivo de esta práctica es familiarizar al alumno con el uso de la interfaz de paso de mensajes MPI y la implementación OpenMPI de esta interfaz.
- ➤ Se indicarán los pasos necesarios para compilar y ejecutar programas usando OpenMPI.
- Se presentarán las principales características de MPI y algunas funciones básicas de comunicación entre procesos.

Enlaces para acceder a información complementaria

- ► Web oficial de OpenMPI.
- ► Instalación de OpenMPI en Linux.
- Ayuda para las funciones de MPI.
- ► Tutorial de MPI.

Sistemas Concurrentes y Distribuidos, curso 2022-23. Seminario 3. Introducción a paso de mensajes con MPI.

Sección **1.**

Message Passing Interface (MPI).

¿Qué es MPI?

MPI es un estándar que define una API para programación paralela mediante paso de mensajes, que permite crear programas portables y eficientes.

- ▶ Proporciona un conjunto de funciones que pueden ser utilizadas en programas escritos en C, C++, Fortran y Ada.
- MPI-2 contiene más de 150 funciones para paso de mensajes y operaciones complementarias (con numerosos parámetros y variantes).
- Muchos programas paralelos se pueden construir usando un conjunto reducido de dichas funciones (hay 6 funciones básicas).

Modelo de Programación en MPI

El esquema de funcionamiento implica un número fijo de procesos que se comunican mediante llamadas a funciones de envío y recepción de mensajes.

- ► El modelo básico es SPMD (Single Program Multiple Data): todos los procesos ejecutan un mismo programa.
- ▶ Permite el modelo MPMD (*Multiple Program Multiple Data*): cada proceso puede ejecutar un programa diferente.
- La creación e inicialización de procesos no está definida en el estándar, depende de la implementación. En OpenMPI sería:

```
mpirun -oversubscribe -np 4 -machinefile maquinas prog1_mpi_exe
```

- ► Comienza 4 copias del ejecutable prog1_mpi_exe.
- ► El archivo maquinas define la asignación de procesos a ordenadores del sistema distribuido.

Aspectos de implementación

- ► Hay que hacer: **#include** <**mpi.h**>: define constantes, tipos de datos y los prototipos de las funciones MPI.
- Las funciones devuelven un código de error.
 - ► MPI_SUCCESS: Ejecución correcta.
- ▶ MPI_Status es un tipo estructura con los metadatos de los mensajes:
 - ▶ **status.MPI_SOURCE**: proceso fuente.
 - ► **status.MPI_TAG**: etiqueta del mensaje.
- ► Constantes para representar tipos de datos básicos de C/C++ (para los mensajes en MPI): MPI_CHAR, MPI_INT, MPI_LONG, MPI_UNSIGNED_CHAR, MPI_UNSIGNED, MPI_UNSIGNED_LONG, MPI_FLOAT, MPI_DOUBLE, MPI_LONG_DOUBLE, etc.
- ► Comunicador: es tanto un grupos de procesos como un contexto de comunicación. Todas las funciones de comunicación necesitan como argumento un comunicador.

Sistemas Concurrentes y Distribuidos, curso 2022-23. Seminario 3. Introducción a paso de mensajes con MPI.

Sección 2.

Compilación y ejecución de programas MPI.

Compilación y ejecución de programas en OpenMPI

OpenMPI es una implementación portable y de código abierto del estándar MPI-2, llevada a cabo por una serie de instituciones de ámbito tanto académico y científico como industrial.

OpenMPI ofrece varios *scripts* necesarios para trabajar con programas aumentados con llamadas a funciones de MPI. Los más importantes son estos dos:

- ▶ mpicxx: compila y/o enlazar programas C++ con MPI.
- ▶ mpirun: ejecuta programas MPI.

Se compila con las opciones habituales, p.ej:

```
mpicxx -std=c++11 -c ejemplo.cpp
mpicxx -std=c++11 -o ejemplo_mpi_exe ejemplo.o
```

También se puede compilar directamente (sin crear .o):

```
mpicxx -std=c++11 -o ejemplo_mpi_exe ejemplo.cpp
```

Compilación y ejecución de programas MPI

La forma más usual de ejecutar un programa MPI es :

```
mpirun -oversubscribe -np 4 ./ejemplo_mpi_exe
```

- ► El argumento -np sirve para indicar cuántos procesos ejecutarán el programa ejemplo. En este caso, se lanzarán cuatro procesos ejecutando ejemplo_mpi_exe.
- Como no se indica la opción -machinefile, OpenMPI lanzará dichos 4 procesos en el mismo ordenador donde se ejecuta mpirun.
- ► Con la opción -machinefile, podríamos realizar asociaciones de procesos a distintos ordenadores.
- ► La opción -oversubscribe puede ser necesaria si el número de procesadores disponibles en algún ordenador es inferior al número de procesos que se quieren lanzar en ese ordenador

Sistemas Concurrentes y Distribuidos, curso 2022-23. Seminario 3. Introducción a paso de mensajes con MPI.

Sección 3.

Funciones MPI básicas.

- 3.1. Introducción a los comunicadores
- 3.2. Funciones básicas de envío y recepción de mensajes

Funciones MPI básicas

Hay 6 funciones básicas en MPI:

- ▶ MPI_Init: inicializa el entorno de ejecución de MPI.
- ▶ MPI_Finalize: finaliza el entorno de ejecución de MPI.
- ► MPI_Comm_size: determina el número de procesos de un comunicador.
- ► MPI_Comm_rank: determina el identificador del proceso en un comunicador.
- ▶ MPI_Send: operación básica para envío de un mensaje.
- ▶ MPI_Recv: operación básica para recepción de un mensaje.

Inicializar y finalizar un programa MPI

Se usan estas dos sentencias:

```
int MPI_Init( int *argc, char ***argv )
```

- ► Llamado antes de cualquier otra función MPI.
- ▶ Si se llama más de una vez durante la ejecución da un error.
- ► Los argumentos argc, argv son los argumentos de la línea de orden del programa.

```
int MPI_Finalize( )
```

- ► Llamado al fin de la computación.
- ▶ Realiza tareas de limpieza para finalizar el entorno de ejecución

Sistemas Concurrentes y Distribuidos, curso 2022-23. Seminario 3. Introducción a paso de mensajes con MPI. Sección 3. Funciones MPI básicas

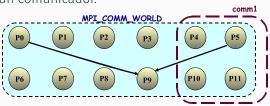
Subsección 3.1. Introducción a los comunicadores.

Introducción a los comunicadores (1)

Un **Comunicador MPI** es una variable de tipo **MPI_Comm**. Está constituido por:

- Grupo de procesos: Subconjunto de procesos (pueden ser todos).
- Contexto de comunicación: Ámbito de paso de mensajes en el que se comunican dichos procesos. Un mensaje enviado en un contexto sólo puede ser recibido en dicho contexto.

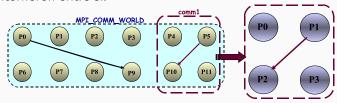
Todas las funciones de comunicación de MPI necesitan como argumento un comunicador.



Introducción a los comunicadores (2)

La constante MPI_COMM_WORLD hace referencia al comunicador universal, está predefinido e incluye todos los procesos lanzados:

- ► La identificación de los procesos participantes en un comunicador es unívoca:
- ▶ Un proceso puede pertenecer a diferentes comunicadores.
- ▶ Cada proceso tiene un identificador: desde 0 a P-1 (P es el número de procesos del comunicador).
- Mensajes destinados a diferentes contextos de comunicación no interfieren entre sí.



Consulta del número de procesos

La función MPI_Comm_size tiene esta declaración:

```
int MPI_Comm_size( MPI_Comm comm, int *size )
```

- ► Escribe en el entero apuntado por **size** el número total de procesos que forman el comunicador **comm**.
- ➤ Si usamos el comunicador universal, podemos saber cuantos procesos en total se han lanzado en una aplicación, por ejemplo:

```
int num_procesos ; // contendrá el total de procesos de la aplic.
MPI_Comm_size( MPI_COMM_WORLD, &num_procesos );
cout << "El numero total de procesos es: " << num_procesos << endl ;</pre>
```

Consulta del identificador del proceso

La función MPI_Comm_rank está declarada como sigue:

```
int MPI_Comm_rank( MPI_Comm comm, int *rank )
```

- ► Escribe en el entero apuntado por **rank** el número de proceso que llama. Este número es el número de orden dentro del comunicador **comm** (empezando en 0). Ese número se suele llamar *rank* o *identificador* del proceso en el comunicador.
- ➤ Se suele usar al inicio de una aplicación MPI, con el comunicador universal, como en este ejemplo:

```
int id_propio ; // contendrá el número de proceso que llama
MPI_Comm_rank( MPI_COMM_WORLD, &id_propio );
cout << "mi número de proceso es:" << id_propio << endl ;</pre>
```

Normalmente, usaremos este número de orden en el comunicador universal para identificar cada proceso.

Ejemplo de un programa simple

En el archivo **holamundo.cpp** vemos un ejemplo sencillo:

```
#include <mpi.h>
#include <iostream>
using namespace std;
int main( int argc, char *argv[] )
  int id propio, num procesos;
  MPI_Init( &argc, &argv );
  MPI_Comm_size( MPI_COMM_WORLD, &num_procesos );
  MPI_Comm_rank( MPI_COMM_WORLD, &id_propio );
  cout << "Hola desde proceso " <<id_propio << " de " <<num_procesos <<endl;</pre>
  MPI Finalize();
  return 0;
```

Si se compila y ejecuta con 4 procesos obtenemos esta salida:

```
$mpicxx -std=c++11 -o hola holamundo.cpp $mpirun -np 4 ./hola Hola desde proc. 2 de 4 Hola desde proc. 1 de 4 Hola desde proc. 3 de 4
```

Sistemas Concurrentes y Distribuidos, curso 2022-23. Seminario 3. Introducción a paso de mensajes con MPI. Sección 3. Funciones MPI básicas

Subsección 3.2.

Funciones básicas de envío y recepción de mensajes.

Envío asíncrono seguro de un mensaje (MPI_Send)

Un proceso puede enviar un mensaje usando MPI_Send:

```
int MPI_Send( void *buf_emi, int num, MPI_Datatype datatype, int dest, int tag, MPI_Comm comm )
```

- Envía los datos (num elementos de tipo datatype almacenados a partir de buf_emi) al proceso dest dentro del comunicador comm.
- ▶ El entero tag (etiqueta) se transfiere junto con el mensaje, y suele usarse para clasificar los mensajes en distintas categorías o tipos, en función de sus etiquetas. Es no negativo.
- ▶ Implementa envio asíncrono seguro: tras acabar MPI_Send
 - MPI ya ha leído los datos de buf_emi, y los ha copiado a otro lugar, por tanto podemos volver a escribir sobre buf_emi (el envío es seguro).
 - el receptor no necesariamente ha inciado ya la recepción del mensaje (el envío es asíncrono)

Recepción segura síncrona de un mensaje (MPI_Recv)

Un proceso puede recibir un mensaje usando MPI_Recv, que se declara como sigue:

- Espera hasta recibir un mensaje del proceso source dentro del comunicador comm con la etiqueta tag, y escribe los datos en posiciones contiguas desde buf_rec.
- Puesto que se espera a que el emisor envíe, es una recepción síncrona. Puesto que al acabar ya se pueden leer en buf_rec los datos transmitidos, es una recepción segura.
- ► Se pueden dar valores especiales o comodín:
 - ➤ Si **source** es **MPI_ANY_SOURCE**, se puede recibir un mensaje de cualquier proceso en el comunicador
 - ➤ Si tag es MPI_ANY_TAG, se puede recibir un mensaje con cualquier etiqueta.

Envío y recepción de mensajes (2)

Los datos se copian desde **buf_emi** hacia **buf_rec**:



Los argumentos num y datatype determinan la longitud en bytes del mensaje. El objeto status es una estructura con el emisor (campo MPI_SOURCE), la etiqueta (campo MPI_TAG).

Para obtener la cuenta de valores recibidos, usamos status

```
int MPI_Get_count( MPI_Status *status, MPI_Datatype dtype, int *num );
```

► Escribe en el entero apuntado por **num** el número de items recibidos en una llamada **MPI_Recv** previa. El receptor debe conocer y proporcionar el tipo de los datos (**dtype**).

Ejemplo sencillo (1): estructura del programa

Dos procesos: emisor y receptor (archivo sendrecv1.cpp)

```
#include <iostream>
#include <mpi.h> // incluye declaraciones de funciones, tipos y ctes. MPI
using namespace std;
const int id_emisor = 0, // identificador de emisor
         id receptor = 1, // identificador de receptor
         num_procesos_esperado = 2; // numero de procesos esperados
int main( int argc, char *argv[] )
 int id_propio, num_procesos_actual; // identificador propio, núm.procesos
 MPI_Comm_size( MPI_COMM_WORLD, &num_procesos_actual ); // lee num.procs.
 if ( num_procesos_esperado == num_procesos_actual ) // si n.procs. ok
    ..... // hacer envío o recepción (según id_propio)
 else if ( id_propio == 0 ) // si error, el primer proceso informa
   cerr<< "Esperados 2 procs., hay: "<< num_procesos_actual<< endl;</pre>
 MPI_Finalize(); // terminar MPI: debe llamarse siempre por cada proceso.
 return 0; // terminar proceso
```

Ejemplo sencillo (2): envío y recepción

Cuando el número de procesos es correcto, el comportamiento de cada proceso depende de su rol, es decir, de su identificador propio (id_propio). En este caso, uno emite (id_emisor) y otro recibe (id_receptor):

```
if ( id_propio == id_emisor ) // soy emisor: enviar
{
    int valor_enviado = 100 ; // buffer del emisor (tiene 1 entero: MPI_INT)
    MPI_Send( & valor_enviado, 1, MPI_INT, id_receptor, 0, MPI_COMM_WORLD );
    cout << "Emisor ha enviado: " << valor_enviado << endl ;
}
else // soy receptor: recibir
{
    int valor_recibido; // buffer del receptor (tiene 1 entero: MPI_INT)
    MPI_Status estado; // estado de la recepción
    MPI_Recv( & valor_recibido,1,MPI_INT,id_emisor,0,MPI_COMM_WORLD,&estado);
    cout << "Receptor ha recibido: " << valor_recibido << endl ;
}</pre>
```

Emparejamiento de operaciones de envío y recepción

En MPI, una operación de envío (con etiqueta *e*) realizada por un proceso emisor *A* encajará con una operación de recepción realizada por un proceso receptor *B* si y solo si se cumplen cada una de estas tres condiciones:

- ▶ *A* nombra a *B* como receptor y *e* como etiqueta.
- ▶ B especifica MPI_ANY_SOURCE, o bien nombra explíctamente a A como emisor
- B especifica MPI_ANY_TAG, o bien nombra explícitamente e como etiqueta

Si al iniciar una operación de recepción se determina que encaja con varias operaciones de envío ya iniciadas:

Se seleccionará de entre esos varios envíos el primero que se inició (esto facilita al programador garantizar propiedades de equidad).

Interpretación de bytes transferidos

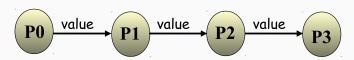
Es importante tener en cuenta que para determinar el emparejamiento MPI **no tiene en cuenta el tipo de datos ni la cuenta de items**. Es responsabilidad del programador asegurarse de que, en el lado del receptor:

- ► Los bytes transferidos se interpretan con el mismo tipo de datos que el emisor usó en el envío (de otra forma los valores leídos son indeterminados).
- Se sabe exactamente cuantos items de datos se han recibido (en otro caso el receptor podría leer valores indeterminados de zonas de memoria no escritas por MPI).
- ➤ Se ha reservado memoria suficiente para recibir todos los datos (de no hacerse, MPI escribiría erróneamente fuera de la memoria correspondiente a la variable especificada en el receptor).

Ejemplo: Difusión de mensaje en una cadena de procesos

En este ejemplo

- ▶ Funciona con un número de procesos como mínimo igual a 2.
- ▶ Todos los procesos ejecutan un bucle, en cada iteración:
 - ► El primer proceso (identificador = 0) pide un valor entero por teclado.
 - ► El resto de procesos (identificador > 0), reciben cada uno un valor del proceso anterior.
 - ➤ Todos los procesos (excepto el último) envían su valor al siguiente proceso.
- ▶ El bucle acaba cuando se ha recibido o leído un valor negativo.



Difusión en cadena: estructura del programa

El ejemplo está en el archivo **sendreceive2.cpp**:

```
const int num_procesos_min = 2 ; // número mínimo de procesos
int main( int argc, char *argv[] )
  int id_propio, num_procesos_actual ;
  MPI Init( &argc, &argv );
  MPI Comm rank( MPI COMM WORLD, &id propio );
  MPI Comm size( MPI_COMM_WORLD, &num_procesos_actual );
  if ( num procesos min <= num procesos actual ) // núm. procs. ok
     ....... // bucle de envío/recepción
  else if ( id_propio == 0 ) // si error, el primero proceso informa
    cerr << "Número de procesos menor que mínimo ("
         << num procesos min << ")" << endl;
  MPI Finalize():
  return 0;
```

Difusión en cadena: bucle de envío/recepción

Si el número de procesos es correcto, cada proceso hace un bucle. El código tiene esta forma:

```
const int id_anterior = id_propio-1, // ident. proceso anterior
           id_siguiente = id_propio+1 ; // ident. proceso siguiente
int
           valor; // valor recibido o leído, y enviado
MPI_Status estado; // estado de la recepción
do
  if ( id_anterior < 0 ) // si soy el primer proceso (id_anterior es -1):</pre>
    cin >> valor : // pedir valor por teclado
  else
                          // si no soy el primero: recibir valor de anterior
    MPI_Recv( &valor, 1,MPI_INT, id_anterior, 0, MPI_COMM_WORLD, &estado);
  cout<< "Proc."<< id propio<< ": recibido/leído: "<< valor<< endl ;</pre>
  if ( id_siguiente < num_procesos_actual ) // so no soy último: enviar
    MPI_Send( &valor, 1, MPI_INT, id_siguiente, 0, MPI_COMM_WORLD );
while( valor >= 0 ); // acaba cuando se teclea un valor negativo
```

Sistemas Concurrentes y Distribuidos, curso 2022-23. Seminario 3. Introducción a paso de mensajes con MPI.

Sección **4.**

Paso de mensajes síncrono en MPI.

Envío en modo síncrono (y seguro) (MPI_Ssend)

En MPI existe una función de envío síncrono (siempre es seguro):

- ► Inicia un envío, lee datos y espera el inicio de la recepción, con los mismos argumentos que MPI_Send.
- ► Es síncrono y seguro. Tras acabar MPI_Ssend
 - ya se ha iniciado en el receptor una operación de recepción que encaja con este envío (es síncrono),
 - los datos ya se han leído de buf_emi y se han copiado a otro lugar. Por tanto se puede volver a escribir en buf_emi (es seguro)
- Si la correspondiente operación de recepción usada es
 MPI_Recv, la semántica del paso de mensajes es puramente síncrona (existe una cita entre emisor y receptor).

Ejemplo de intercambio síncrono

En este ejemplo hay un número par de procesos:

- Los procesos se agrupan por parejas. Cada proceso enviará un dato a su correspondiente pareja o vecino.
- ► Los envíos se hacen usando envío síncrono (con MPI_Ssend).
- ➤ Si todos los procesos hacen envío seguido de recepción (o todos lo hacen al revés), habría interbloqueo con seguridad.
- Para evitarlo, los procesos pares hacen envío seguido de recepción y los procesos impares recepción seguida de envío.

Por tanto, el esquema de funcionamiento se puede ver así:









Intercambio síncrono: estructura del programa

La estructura de main (en intercambio_sincrono.cpp) es esta:

```
#include <iostream>
#include <mpi.h>
using namespace std;
int main( int argc, char *argv[] )
   int id propio, num procesos actual;
   MPI_Init( &argc, &argv);
   MPI Comm rank( MPI_COMM_WORLD, &id_propio );
   MPI Comm size( MPI_COMM_WORLD, &num_procesos_actual );
   if ( num_procesos_actual % 2 == 0 ) // si número de procesos correcto (par)
      .... // envío/recepción hacia/desde proceso vecino
   else if ( id_propio == 0 ) // si n.procs. impar, el primero da error
      cerr << "Error: se esperaba un número par de procesos" << endl ;</pre>
   MPI Finalize():
   return 0;
```

Intercambio síncrono: envío/recepción

El envío y recepción con el proceso vecino se puede hacer así:

```
MPI Status estado ;
int valor_env = id_propio*(id_propio+1),// dato a enviar (cualquiera vale)
    valor_rec,
                                          // valor recibido
    id vecino ;
                                           // identificador de vecino
if ( id_propio % 2 == 0 ) // si proceso par: enviar y recibir
   id_vecino = id_propio+1 ; // el vecino es el siguiente
   MPI_Ssend( &valor_env,1,MPI_INT,id_vecino,0,MPI_COMM_WORLD );
   MPI_Recv ( &valor_rec,1,MPI_INT,id_vecino,0,MPI_COMM_WORLD,&estado );
else // si proceso impar: recibir y enviar
   id_vecino = id_propio-1 ; // el vecino es el anterior
   MPI_Recv ( &valor_rec,1,MPI_INT,id_vecino,0,MPI_COMM_WORLD,&estado );
   MPI_Ssend( &valor_env,1,MPI_INT,id_vecino,0,MPI_COMM_WORLD );
cout << "El proceso " << id propio << " ha recibido " << valor rec</pre>
     << " del proceso " << id vecino << endl ;
```

Sistemas Concurrentes y Distribuidos, curso 2022-23. Seminario 3. Introducción a paso de mensajes con MPI.

Sección **5.**

Sondeo de mensajes.

Sondeo de mensajes

MPI incorpora dos operaciones que permiten a un proceso receptor averiguar si hay algún mensaje pendiente de recibir (en un comunicador), y en ese caso obtener los metadados de dicho mensaje. Esta consulta:

- ▶ no supone la recepción del mensaje.
- se puede restringir a mensajes de un emisor.
- > se puede restringir a mensajes con una etiqueta.
- cuando hay mensaje, permite obtener los metadatos: emisor, etiqueta y número de items (el tipo debe ser conocido).

Las dos operaciones son

- ► MPI_Iprobe: consultar si hay o no algún mensaje pendiente en este momento.
- ▶ MPI_Probe: esperar bloqueado hasta que haya al menos un mensaje.

Espera bloqueada con MPI_Probe

La función **MPI_Probe** tiene esta declaración:

El proceso que llama queda bloqueado hasta que haya al menos un mensaje enviado a dicho proceso (en el comunicador **comm**) que encaje con los argumentos.

- source puede ser un identificador de emisor o MPI_ANY_SOURCE
- ▶ tag puede ser una etiqueta o bien MPI_ANY_TAG.
- status permite conocer los metadados del mensaje, igual que se hace tras MPI_Recv.
- ➤ Si hay más de un mensaje disponible, los metadatos se refieren al primero que se envió.

Consulta previa a recepción, con MPI_Probe

En el archivo ejemplo_probe.cpp vemos un programa en el cual los procesos mandan cadenas de texto a un proceso receptor, que las imprime al recibirlas. El receptor reserva justo la memoria necesaria para cada cadena:

```
int num_chars_rec ; // número de caracteres del mensaje (sin el cero al final)
MPI Status estado: // contiene metadatos del mensaje
// esperar mensaje y leer la cuenta de caracteres (sin recibirlo)
MPI Probe( MPI ANY SOURCE, MPI ANY TAG, MPI COMM WORLD, &estado );
MPI Get count( &estado, MPI CHAR, &num chars rec ):
// reservar memoria para el mensaje y recibirlo
char * buffer = new char[num chars rec+1] ;
MPI_Recv( buffer, num_chars_rec, MPI_CHAR, estado.MPI_SOURCE, MPI_ANY_TAG,
          MPI_COMM_WORLD, &estado );
buffer[num_chars_rec] = 0 ; // añadir un cero al final
// imprimir el mensaje y liberar la memoria que ocupa
cout << buffer << endl :
delete [] buffer :
```

Consulta no bloqueante con MPI_Iprobe

La función MPI_Iprobe tiene esta declaración:

Al terminar, el entero apuntado por **flag** será mayor que 0 solo si hay algún mensaje enviado al proceso que llama, y que encaje con los argumentos (en el comunicador **comm**). Si no hay mensajes, dicho entero es 0.

- ► No supone bloqueo alguno.
- ► La consulta se refiere a los mensajes pendientes en el momento de la llamada.
- ► Los parámetros (excepto **flag**) se interpretan igual que en MPI_Probe.

Recepción con prioridad usando MPI_Iprobe

Aquí (ejemplo_iprobe.cpp) un proceso receptor determina si hay mensajes pendientes de recibir de los emisores con idents. desde id_min hasta id_max, ambos incluidos.

Si hay más de uno, recibe del emisor con identificador más bajo. Si no hay mensajes pendientes, queda a la espera hasta recibir el primero de cualquier emisor:

```
MPI_Status estado ; int hay_mens, id_emisor, valor ;

// comprobar si hay mensajes, en orden creciente de los posibles emisores
for( id_emisor = id_min ; id_emisor <= id_max ; id_emisor++ )
{

MPI_Iprobe( id_emisor, MPI_ANY_TAG, MPI_COMM_WORLD, &hay_mens, &estado);
    if ( hay_mens ) break ; // si hay mensaje: terminar consulta
}
if (! hay_mens ) // si no hay mensaje:
    id_emisor = MPI_ANY_SOURCE ; // aceptar de cualquiera

// recibir el mensaje del emisor concreto o de cualquiera
MPI_Recv( &valor, 1,MPI_INT, id_emisor, 0, MPI_COMM_WORLD, &estado );</pre>
```

Sistemas Concurrentes y Distribuidos, curso 2022-23. Seminario 3. Introducción a paso de mensajes con MPI.

Sección **6.**

Comunicación insegura.

Operaciones inseguras.

MPI ofrece la posibilidad de usar **operaciones inseguras** (asíncronas). Permiten el inicio de una operación de envío o recepción, y después el emisor o el receptor puede continuar su ejecución de forma concurrente con la transmisión:

- ▶ MPI_Isend: inicia envío pero retorna antes de leer el buffer.
- ▶ MPI_Irecv: inicia recepción pero retorna antes de recibir.

En algún momento posterior se puede comprobar si la operación ha terminado o no, se puede hacer de dos formas:

- MPI_Wait: espera bloqueado hasta que acabe el envío o recepción.
- MPI_Test: comprueba si el envio o recepción ha finalizado o no. no supone espera bloqueante.

Operaciones inseguras

Se pueden usar estas dos funciones:

Los argumentos son similares a MPI_Send, excepto:

- request es un ticket que permitirá después identificar la operación cuyo estado se pretende consultar o se espera que finalice.
- La recepción no incluye argumento **status** (se obtiene con las operaciones de consulta de estado de la operación).

Cuando ya no se va a usar una variable MPI_Request, se puede liberar la memoria que usa con MPI_Request_free, declarada así:

```
int MPI_Request_free( MPI_Request *request )
```

Consulta de estado de operaciones inseguras

La función MPI_Test comprueba la operación identificada por un ticket (request) y escribe en flag un número > 0 si ha acabado, o bien 0 si no ha acabado:

```
int MPI_Test( MPI_Request *request, int *flag, MPI_Status *status )
```

MPI_Wait sirve para esperar bloqueado hasta que termine una operación:

```
int MPI_Wait( MPI_Request *request, MPI_Status *status )
```

En ambas funciones, una vez terminada la operación referenciada por el ticket:

- podemos usar el objeto status para consultar los metadatos del mensaje.
- ▶ la memoria usada por request es liberada por MPI (no hay que llamar a MPI Request free).

Ventajas y seguridad en operaciones inseguras

Las operaciones inseguras:

- ► Permiten simultanear trabajo útil en el emisor y/o receptor con la lectura, transmisión y recepción del mensaje.
- ► Aumentan el paralelismo potencial y por tanto pueden mejorar la eficiencia en tiempo.

Las operaciones de consulta de estado (MPI_Wait y MPI_Test) permiten saber cuando es seguro volver a usar el buffer de envío o recepción, ya que nos dicen que la operación ha acabado cuando

- se han leído y copiado los datos del buffer del emisor (si el ticket se refiere a una operación MPI_Isend).
- se han recibido los datos en el buffer del receptor (si el ticket se refiere a una operación MPI_Irecv).

Una operación insegura se puede emparejar con una operación segura y/o síncrona.

Intercambio de mensajes con operaciones inseguras

A modo de ejemplo, vemos una solución (archivo intercambio_nobloq.cpp) con operaciones inseguras que evita el interbloqueo asociado al intercambio síncrono:

```
int
            valor_enviado = id_propio*(id_propio+1), // dato a enviar
            valor recibido, id vecino ;
MPI Status estado;
MPI_Request ticket_envio, ticket_recepcion;
if ( id_propio % 2 == 0 ) id_vecino = id_propio+1 ;
else
                           id vecino = id propio-1;
// iniciar ambas operaciones simultáneamente (el orden es irrelevante)
MPI_Irecv( &valor_recibido, 1, MPI_INT, id_vecino, 0, MPI_COMM_WORLD,
           &ticket recepcion );
MPI_Isend( &valor_enviado, 1, MPI_INT, id_vecino, 0, MPI_COMM_WORLD,
           &ticket envio ):
// esperar hasta que acaben ambas operaciones
MPI Wait( &ticket envio, &estado );
MPI Wait( &ticket recepcion, &estado ):
```

Fin de la presentación.