Universidade Federal de Minas Gerais Instituto de Ciências Exatas Departamento de Ciência da Computação

Projeto e Análise de Algoritmos Trabalho Prático 1

Orkato

Alberto Hideki Ueda

Matrícula: 2014765817

Belo Horizonte 9 de outubro de 2014

1 Introdução

Dado um conjunto de amigos, deseja-se descobrir qual é a melhor configuração possível entre todas as possibilidades de unir todos os amigos em uma única rede. Para cada amizade entre duas pessoas, são fornecidas duas informações: o *nível* da amizade e a *distância* física entre elas. Define-se a qualidade de uma configuração a divisão da soma de todos os valores de amizade desta configuração pela soma de todas as distâncias. Em outras palavras, deseja-se a configuração de amizades de maior qualidade possível.

2 Modelagem

Seja cada indivíduo um vértice e cada amizade entre duas pessoas uma aresta ligando dois vértices, podemos definir o conjunto de amigos original como um grafo G contendo todas as amizades possíveis de acordo com o conjunto fornecido. Deste modo, cada configuração de amizades pode ser vista como um possível subgrafo de G.

Considerando a restrição de que uma configuração viável deve alcançar todos as pessoas do conjunto, é natural considerar como subgrafos válidos apenas os que conectam todos os vértices do grafo original G. Assim, caso não seja possível conectar todos os amigos, o valor da função qualidade para todo subgrafo possível não é definido e consequentemente o problema não tem solução. Neste caso, seguindo a especificação do trabalho, o algoritmo implementado devolve um valor pré-estabelecido.

A grande peculiaridade deste problema é que o *peso* de uma aresta não pode ser simplesmente a) o nível de amizade, b) a distância, ou c) a divisão da amizade pela distância, pois nestes casos o algoritmo descartará informações relevantes. Por exemplo, se for utilizada a divisão amizade/distância como peso da aresta, amizades como (2000/1000) e (2/1) serão consideradas equivalentes, o que não é verdadeiro, dada a função de qualidade.

Porém, se nível de amizade e distância forem considerados separadamente, a única solução conhecida para maximizar a qualidade seria utilizar algoritmos de força-bruta, testando configuração por configuração. Sendo E o número de arestas no grafo original G, o número de subgrafos possíveis é da ordem de 2^E e o algoritmo teria complexidade exponencial.

Felizmente, podemos adotar o custo de cada aresta i como $f_i - (d_i * r)$, onde f e d são os valores do nível da amizade e da distância, respectivamente. e r um candidato ao valor da qualidade ótima do subgrafo. Tal atribuição vem diretamente da definição da função de qualidade.

Seja r a qualidade de um subgrafo. Temos que:

$$r = (f_1 + f_2 + \dots + f_n)/(d_1 + d_2 + \dots + d_n) = >$$

$$(f_1 - (d_1 * r)) + (f_2 - (d_2 * r)) + \dots + (f_n - (d_n * r)) = 0$$

Podemos então adotar tal peso para as arestas e solucionar o problema buscando o valor de r que satisfaça a equação, conforme descrito a seguir.

3 Breve Descrição da Solução

Dado um grafo G não-direcionado, verificamos primeiramente se ele é conectado (i.e. se há caminhos entre todos os vértices de G). Caso não seja, paramos a execução e informamos que ele não é conectado. Caso contrário, definimos dois limitantes - um inferior e um superior - para escolher um candidato r_{cand} à qualidade ótima. Calculamos então a árvore espalhadora máxima de G, baseando-se nos pesos calculados com o valor de r_{cand} . Em seguida, adicionamos à árvore todas as arestas que aumentam a qualidade do subgrafo. Verificamos então se o somatório de todos os pesos equivale a zero, conforme equação da seção anterior. Em caso positivo, r_{cand} é o valor ótimo para qualidade de G e o programa é finalizado. Em caso negativo, atualizamos ou o limitante superior ou o inferior, dependendo do valor resultante da soma dos pesos. Definimos em seguida um novo r_{cand} (seguindo em uma busca binária para o r_{cand} ótimo), recalculamos todos os pesos das arestas repetindo o processo.

4 Etapas da Solução

1. Leitura da entrada padrão

A leitura dos dados é trivial. Apenas algumas observações:

- Como não existe o significado de direção neste problema, para toda aresta i->j a aresta j->i também é adicionada;
- Espera-se uma entrada válida. Ou seja: as linhas em branco separando as instâncias, quatro inteiros em cada linha para aresta, um único inteiro para o número de vértices, etc;
- Não são consideradas arestas que partem e chegam ao mesmo vértice, por exemplo: 2 2 10 5;
- É esperado um V > 1 para o número de vértices.

2. Verificação de grafo conectado

Por meio de uma DFS partindo de um único ponto já é possível verificar se o grafo é conectado, dado que as arestas invertidas também são adicionadas no passo anterior. O custo é O(V+E) em termos de tempo e O(V+E) para o grafo armazenado com listas ligadas, em termos de memória.

3. Escolha do candidato à qualidade ótima

O limitante inferior utilizado é 0 (zero) e o superior é a soma dos níveis de amizade (sempre maior que a qualidade ótima). O candidato é então a média entre os dois limitantes.

4. Cálculo da àrvore espalhadora máxima

Utilizado Kruskal [1], com algoritmo de ordenação Mergesort $(O(E \log(E)))$.

5. Adição de arestas que aumentam a qualidade

Com a equação dos pesos definida na seção de modelagem, segue que, para cada f e d de uma aresta qualquer:

$$peso > 0 => f - r * d > 0 => f > r * d => f/d > r$$

Portanto adicionamos à árvore espalhadora máxima todas as arestas que possuem peso positivo.

6. Atualização dos limitantes

Caso a soma dos pesos seja maior que zero, segundo a equação definida na seção de modelagem, significa que escolhemos um candidato muito baixo para qualidade. Portanto, atualizamos o limitante inferior para o valor do candidato e mantemos o superior como antes. Analogamente para a soma de pesos negativa: atualizamos o limitante superior para o valor do candidato e mantemos o limitante inferior. Assim, o tempo que o algoritmo leva para encontrar o valor correto é no pior caso $O(\sum f_i)$, ou seja, a soma de todos os níveis de amizade do grafo original.

7. Condições de parada

O algoritmo para quando encontra um candidato suficientemente bom (soma dos pesos é suficientemente próxima de zero) ou se os limitantes inferior e superior estão próximos demais (diferença entre os limitantes está suficientemente próxima de zero).

Portanto, o custo total do algoritmo é $O(\sum (f_i) * E \log(E))$ em termos de tempo e O(V+E) para a memória utilizando listas ligadas. Para todas as instâncias fornecidas e também algumas criadas manualmente, o programa executou em menos de 0.02 segundo na máquina de teste.

5 Dificuldades Encontradas

- Suporte às arestas duplicadas: como apresentadas no grafo do terceiro exemplo do enunciado do TP, assim como no terceiro do arquivo test.in disponibilizado no Moodle, algumas arestas poderiam estar duplicadas no grafo de entrada. Embora no fórum tenha sido dito que as chances disso acontecer na correção eram pequenas, a probabilidade positiva causou uma mudança considerável na implementação do programa no final do trabalho. Em um dado momento optei por substituir a estrutura de dados, de matriz a listas de adjacências, visando maior qualidade na modelagem e de código.
- Cálculo do peso/custo das arestas: sem o auxílio do professor ou dos monitores seria bastante difícil encontrar a solução do problema.
- Linguagem C++: já há algum tempo não programava com C ou C++ e a utilização de ponteiros mostrou-se desafiadora em alguns momentos. Porém serviu como uma ótima revisão.

6 Conclusão

Apesar de ser um problema aparentemente muito difícil, a atribuição de pesos utilizada no trabalho o torna factível em tempo polinomial. O uso de algoritmos como o de Kruskal dentro de um laço com busca binária foi bastante interessante, assim como de visualizar o algoritmo "buscando" a melhor configuração de amizades possível.

Muitos erros foram encontrados e corrigidos ao decorrer da implementação, porém a maioria deles relacionados ao uso de ponteiros em C++, não aos algoritmos em si. Outro ponto a destacar foi o aumento do conhecimento em relação às estruturas de dados, que tiveram de ser substituídas durante a implementação do programa.

Referências

[1] T. H. Cormen, C. E. Leiserson, R. L. Rivest, and C. Stein. *Introduction to Algorithms*. The MIT Press, 3rd edition, 2009.