



UNIVERSIDAD NACIONAL DE INGENIERÍA

Facultad de Ciencias

Escuela Profesional de Ciencia de la Computación

► **Curso: Fundamentos de Programación**

► **Docente: Américo Chulluncuy Reynoso**

2025-II

Sesión 3:

Algoritmos de Ordenamiento y Búsqueda II

Contenido

1. Eficiencia de Algoritmos: tiempo - espacio
 - Notación O grande.
2. Algoritmo de Mezcla (Merge Sort)
3. Algoritmo Rápido (Quick Sort)
4. Algoritmo de Búsqueda Binaria (Binary Search)

1. Eficiencia de algoritmos

- Una forma fundamental de comparar algoritmos es analizar **cuánto esfuerzo computacional requieren** para resolver una tarea (**eficiencia**).
- Para describir este esfuerzo utilizamos la notación Big O (O grande) que nos permite expresar como crece el **tiempo de ejecución** (o el **uso de memoria**) en función del tamaño de la entrada, considerando los diferentes casos de desempeño:
 - ✓ **Peor caso:** El rendimiento del algoritmo bajo las condiciones más desfavorables. Big O describe, en general, el peor caso posible del comportamiento de un algoritmo.
 - ✓ **Caso promedio:** El rendimiento esperado en condiciones típicas o promedio de entrada.
 - ✓ **Mejor caso:** El rendimiento del algoritmo en las condiciones más favorables

Ejemplos comunes de la notación O grande

- **$O(1)$ orden constante:** indica que tendremos el mismo rendimiento sin importar el tamaño de entrada.
- **$O(\log(n))$ orden logarítmico:** indica que el tiempo de ejecución aumenta linealmente mientras que el tamaño n crece de forma exponencial.
- **$O(n)$ orden lineal:** indica que la complejidad del algoritmo aumenta de manera proporcional al tamaño del arreglo.
- **$O(n \log(n))$ orden lineal-logarítmico:** indica que el tiempo de ejecución crece proporcional a n veces el logaritmo de n .
- **$O(n^2)$ orden cuadrático:** el tiempo de ejecución crece proporcional al cuadrado del tamaño de entrada.
- **$O(2^n)$ orden exponencial:** el tiempo se duplica con cada incremento en el tamaño n .

Ejemplos:

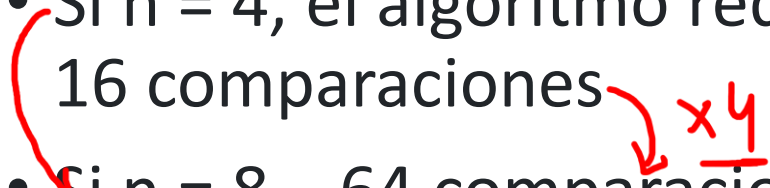
Dado un arreglo de tamaño n , estimar la eficiencia de un algoritmo para:

- **Determinar si el primer elemento de un arreglo es igual al segundo**
✓ Requiere solo una comparación. Es independiente de n . $O(1)$
- **Determinar si el primer elemento de un arreglo es igual a cualquiera de los otros elementos.** $O(n)$
✓ Requiere $n-1$ comparaciones (n domina)
 \nwarrow término de mayor crecimiento
- **Determinar si algún elemento está duplicado en el arreglo** $O(n^2)$
✓ Requiere $n(n-1)/2$ comparaciones (n^2 domina)
 \nwarrow $\frac{n^2 - n}{2}$
término de mayor crecimiento


¿Qué mide O grande?

El crecimiento del tiempo de ejecución de un algoritmo en relación con la cantidad de elementos procesados.

Un algoritmo que requiere n^2 comparaciones:

- Si $n = 4$, el algoritmo requerirá 16 comparaciones
 - Si $n = 8$, 64 comparaciones.
- 

Un algoritmo que requiere $\frac{n^2}{2}$ comparaciones

- Si $n = 4$, el algoritmo requerirá 8 comparaciones
 - Si $n = 8$, 32 comparaciones.
- 

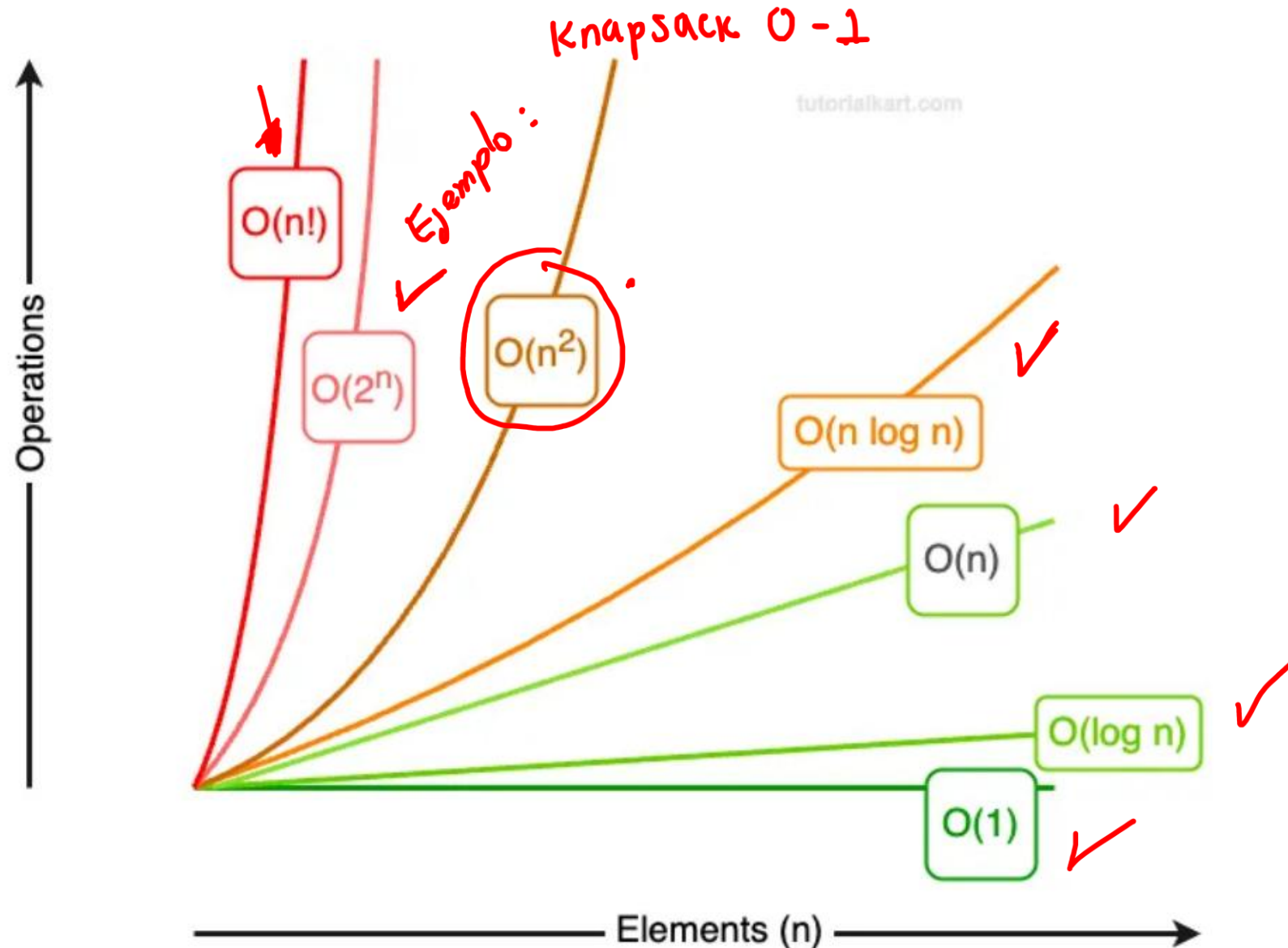
En ambos algoritmos al duplicar el número de elementos se cuadriplica el número de comparaciones.

Ambos algoritmos crecen como el cuadrado de n , por lo que **O grande ignora la constante** y **ambos algoritmos se consideran** $O(n^2)$.

Ejercicios

- Eficiencia del algoritmo de Búsqueda Lineal. $O(n)$
- Eficiencia del algoritmo de Burbuja $O(n^2)$
- Eficiencia del algoritmo de Ordenamiento por selección $O(n^2)$
- Eficiencia del algoritmo de Ordenamiento por Inserción $O(n^2)$

Comparativa de los órdenes de complejidad



Método Divide y Vencerás

- Este enfoque consiste en descomponer un problema complejo en varios subproblemas más pequeños y manejables, que son versiones simplificadas del problema original.
- Estos subproblemas se resuelven recursivamente y, una vez resueltos, se combinan sus soluciones para obtener la solución completa del problema original.
 - ✓ **Caso base:** Se resuelve directamente sin necesidad de recurrencia.
 - ✓ **Caso recursivo:** Se lleva a cabo en tres etapas clave:
 - 1 **División:** El problema se descompone en uno o más subproblemas de tamaño reducido.
 - 2 **Conquista:** Se resuelven los subproblemas de forma recursiva.
 - 3 **Combinación:** Se combinan las soluciones de los subproblemas para construir la solución al problema original.

Ejercicio: ③

Implementar una función que reciba dos arreglos ordenados y los combine en un solo arreglo ordenado. Ejemplo:

Input:

```
arr1 = {1, 3, 5, 7};
```

```
arr2 = {2, 4, 6, 8};
```

Output:

```
arr = {1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8}
```

2. Ordenamiento por mezcla (Merge sort)

- Es un algoritmo basado en el enfoque de Divide y Vencerás.
- Es un algoritmo estable (mantiene el orden relativo de los elementos con valores iguales).
- Tiene una complejidad temporal de $O(n \log n)$ lo que lo convierte en uno de los algoritmos más eficientes para ordenar grandes cantidades de datos.

¿Cómo Funciona?

- **Dividir**: El arreglo se divide recursivamente en dos mitades.
- **Ordenar**: Cada mitad se ordena de manera recursiva.
- **Mezclar**: Se fusionan las dos mitades ordenadas para obtener el arreglo completo ordenado.

Ejemplo: Merge Sort

Arreglo a ordenar (en forma creciente):

99	6	86	15	58	35	86	4	0
-----------	----------	-----------	-----------	-----------	-----------	-----------	----------	----------

Dividir

99	6	86	15	58	35	86	4	0
----	---	----	----	----	----	----	---	---

99	6	86	15
----	---	----	----

58	35	86	4	0
----	----	----	---	---

99	6
----	---

86	15
----	----

58	35
----	----

86	4	0
----	---	---

99

6

86

15

58

35

86

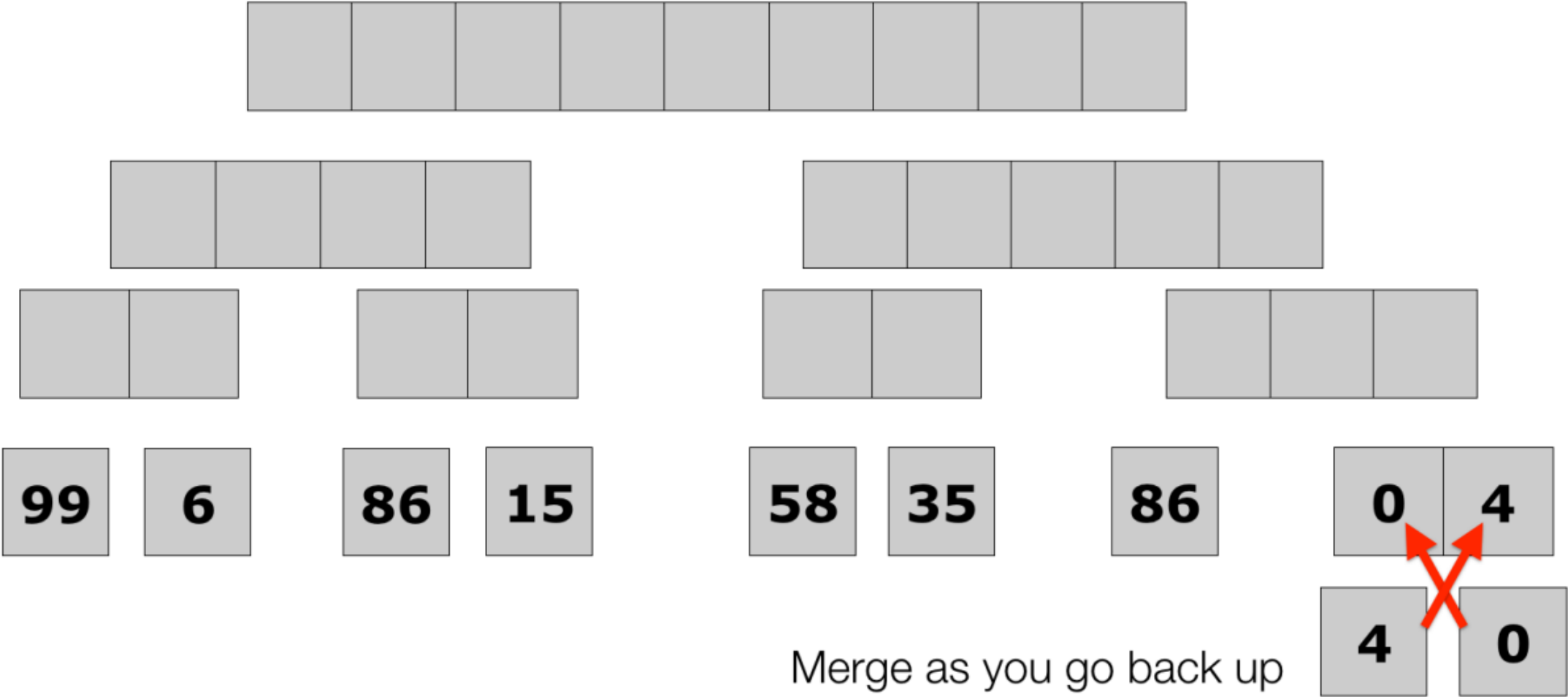
4

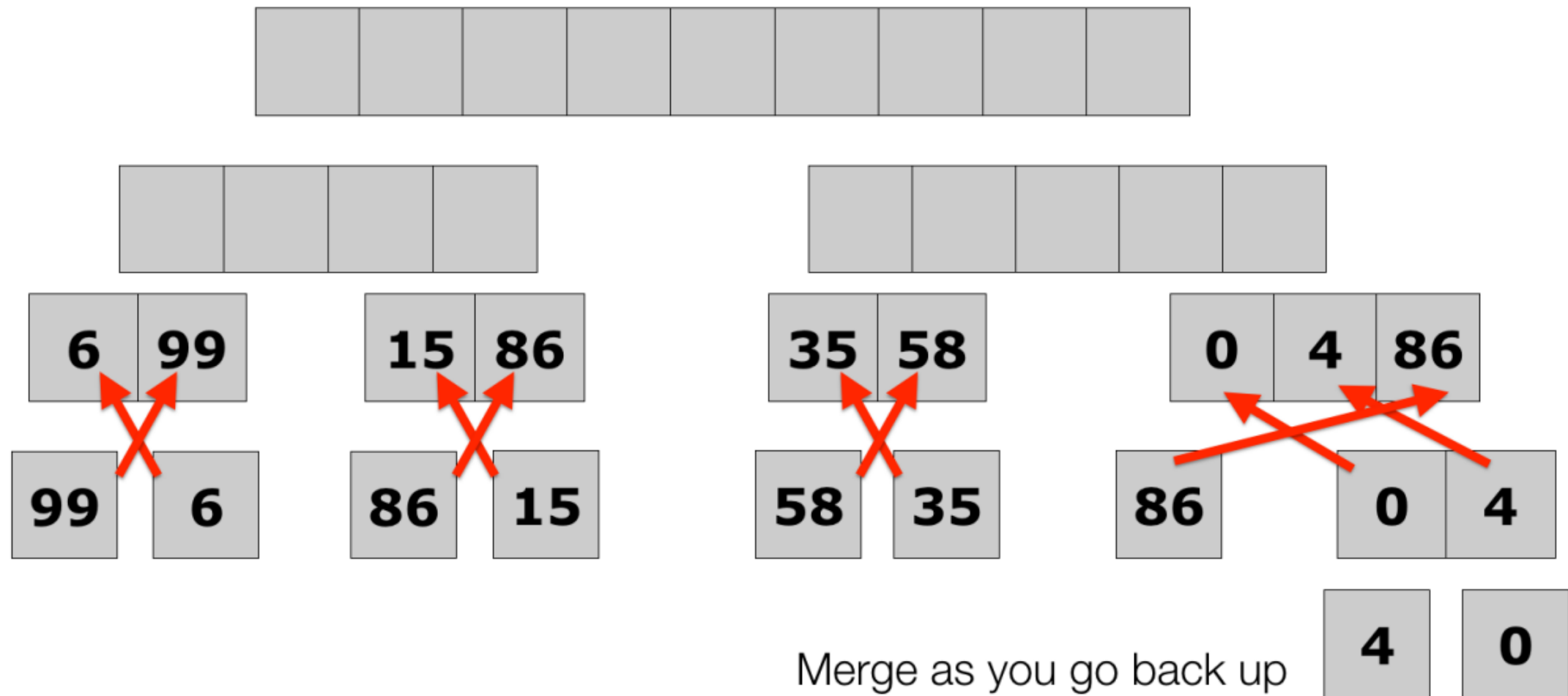
0

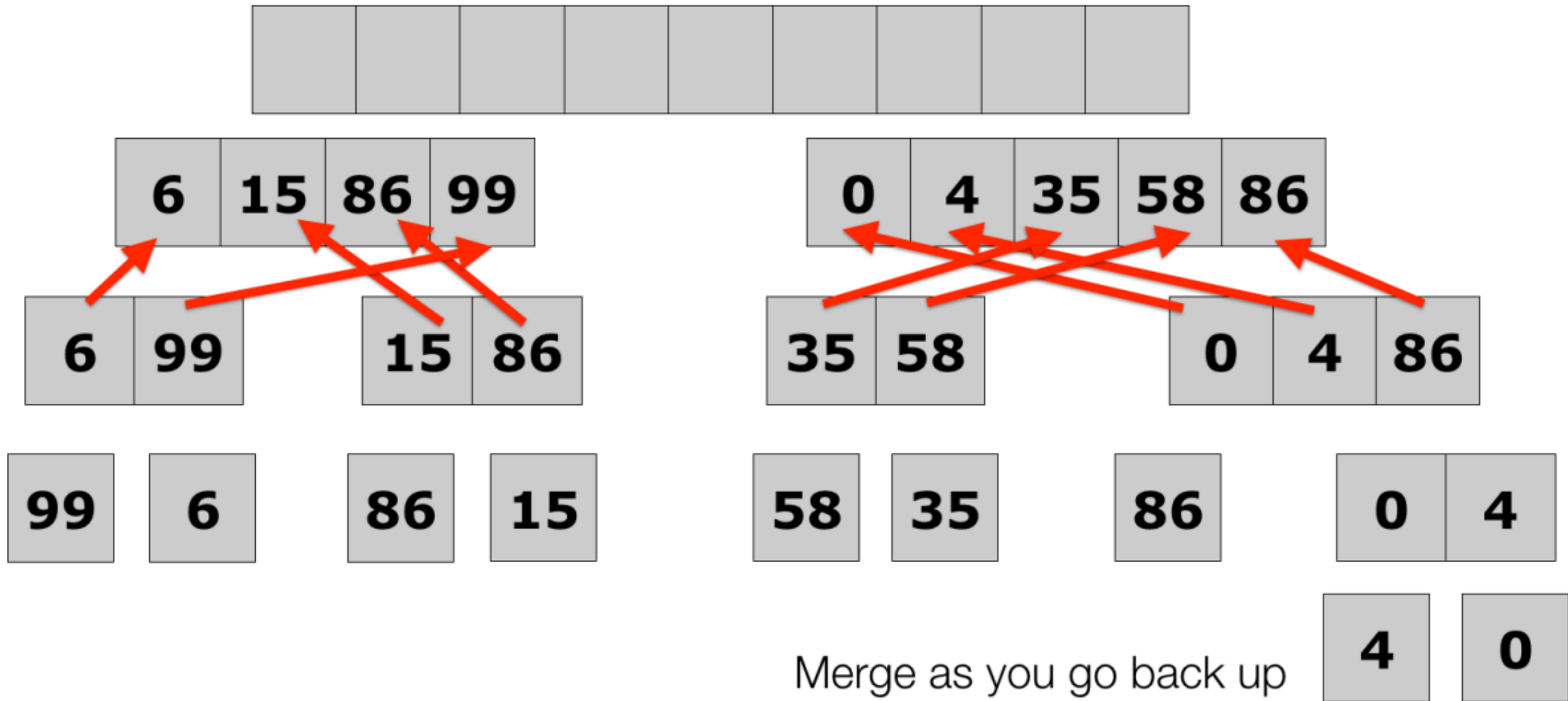
4

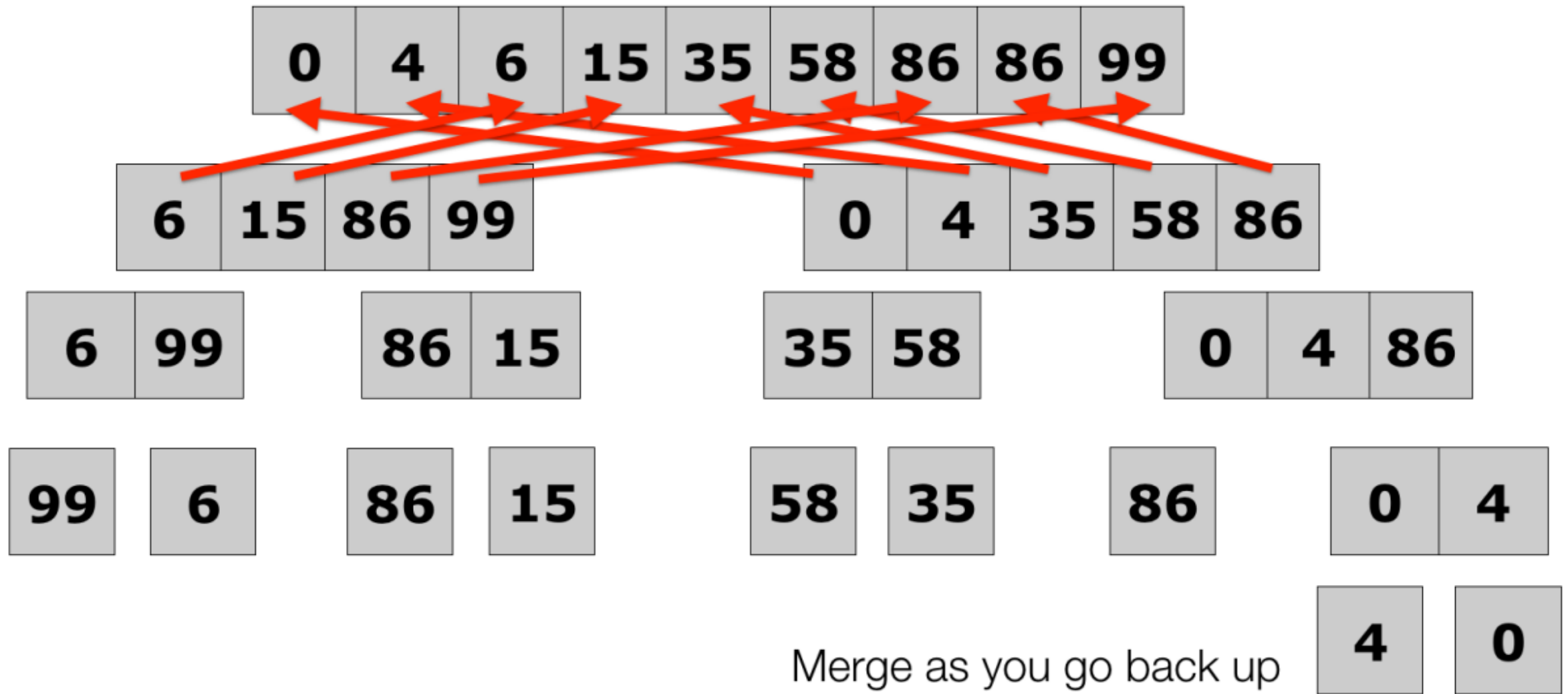
0

Ordenar y fusionar:









Merge Sort recursivo en C++

[Ver repositorio de la semana 3](#)

3. Ordenamiento rápido (Quick Sort)

- Es otro algoritmo de ordenamiento eficiente que utiliza la estrategia Divide y Vencerás. Creado por Tony Hoare en 1960.
- Es uno de los algoritmos más populares debido a su eficiencia en la práctica. Tiene una complejidad promedio de $O(n \log n)$, pero su rendimiento depende de la elección del pivote.

¿Cómo Funciona?

- **Elegir un pivote:** el elemento pivote puede ser el primer, último, medio, o un pivote aleatorio.
- **Particionar:** Se reorganiza el arreglo colocando los elementos menores que el pivote a su izquierda y los mayores a su derecha.
- **Recursión:** El algoritmo se aplica recursivamente a las dos mitades del arreglo (a la izquierda y derecha del pivote).

Observaciones

- La elección del pivote tiene un gran impacto en la eficiencia del algoritmo. Elegir un pivote de manera aleatoria ayuda a evitar peores casos ($O(n^2)$).
- Es un algoritmo in-place (no necesita memoria adicional significativa como Merge Sort)
- En sistemas con poca memoria la recursión profunda puede causar un desbordamiento de pila.
- A diferencia de Merge Sort, Quick Sort no es un algoritmo estable (elementos con valores iguales pueden cambiar su orden relativo),

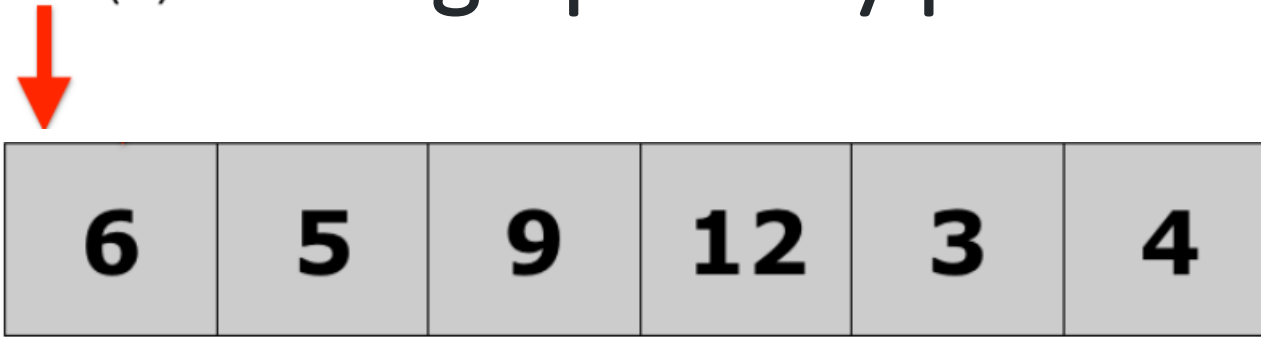
Ejemplo: Quick Sort

- Arreglo a ser ordenado:

6	5	9	12	3	4
----------	----------	----------	-----------	----------	----------

Elegir pivote y particionar

pivot (6)



pivot (5)



pivot c

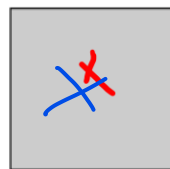
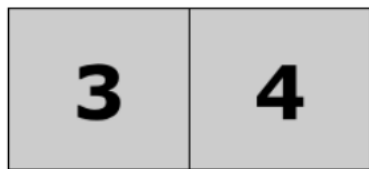


pivot (9)



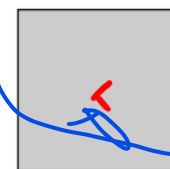
< 5

> 5



< 9

> 9



↓ pivot (3)



< 3

> 3



Quick Sort recursivo en C++

[Ver repositorio de la semana 3](#)

Ejercicio: adivinar un número

- Implemente un programa en C++ que permita al usuario adivinar un número aleatorio generado por la computadora en un rango de 1 a 100.
- Durante la ejecución, el programa brinda retroalimentación al usuario, indicando si el número ingresado es **demasiado alto**, **demasiado bajo** o **correcto**. El ciclo de adivinanzas continúa hasta que el usuario acierta el número.

¿Cuántos intentos son necesarios para adivinar el número? Responda la misma pregunta cuando el rango es entre 1 y 1000

Para optimizar la cantidad de intentos, es fundamental comprender el funcionamiento del algoritmo de **Búsqueda Binaria**, ya que este permite reducir significativamente el número de pruebas necesarias.

5. Búsqueda Binaria

- Es un algoritmo eficiente **para encontrar un elemento dentro de un arreglo ordenado.** 3 | 4 | 5 | 1 | 2 aplicar búsqueda binaria a un arreglo circular.
- El **principio básico** es dividir el arreglo en mitades de forma iterativa y reducir el espacio de búsqueda a la mitad en cada paso.
- La búsqueda binaria tiene una **complejidad temporal $O(\log n)$** , lo que la hace mucho más eficiente que la búsqueda lineal ($O(n)$). $O(\log n)$

¿Cómo funciona? Calcular el índice medio = $(\text{inicio} + \text{fin})/2$;

- Comparar el valor buscado con el valor medio. Si coinciden, el algoritmo finaliza.
- Si el valor medio es mayor que el valor buscado, el nuevo rango de búsqueda será la mitad izquierda del arreglo.
- Si el valor medio es menor que el valor buscado, el nuevo rango de búsqueda será la mitad derecha del arreglo
- Repetir el proceso hasta que el valor sea encontrado o el rango de búsqueda se reduzca a cero ($\text{inicio} > \text{fin}$). $\angle > (\text{inicio} \leq \text{fin})$

¿Por qué es más eficiente?

- Cada vez, divide por 2 la cantidad de datos que quedan por buscar.
- **Recordemos el ejercicio “adivinar un número”:** Si empezamos con 100 números, tendremos que adivinar como máximo 7 veces !.

Ejemplo:

Número a adivinar 1 : 50 -> 25 -> 12 -> 6 -> 3 -> 1

Número a adivinar 100: 50 -> 75 -> 88 -> 93 -> 96 -> 98 -> 100

- Podemos calcular el número de intentos para adivinar el número?
Ejemplo con 16 elementos, si adivinamos incorrectamente hasta llegar a un

elemento. 16 -> 8 -> 4 -> 2 -> 1

$$16 * \left(\frac{1}{2}\right)^4 = 1$$

¿Por qué es más eficiente?

- En general: para n elementos $n * \left(\frac{1}{2}\right)^k = 1$, donde k es el número de veces que debemos dividir.

De donde: $k = \log_2(n)$

- Si $n = 1000$, $k = \log_2(1000) = 9.96 \approx 10$ (máximo número de pasos.)

Ejemplo: Búsqueda Binaria

Search 23

0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
2	5	8	12	16	23	38	56	72	91

23 > 16
take 2nd half

L=0	1	2	3	M=4	5	6	7	8	H=9
2	5	8	12	16	23	38	56	72	91

23 < 56
take 1st half

0	1	2	3	4	L=5	6	M=7	8	H=9
2	5	8	12	16	23	38	56	72	91

Found 23,
Return 5

0	1	2	3	4	L=5, M=5	H=6	7	8	9
2	5	8	12	16	23	38	56	72	91

Una comparación entre la búsqueda secuencial y binaria puede observarse [aquí](#).

Búsqueda Binaria en C++

Ver repositorio de la semana 3

¿Versión recursiva?

Resumen

- **Complejidad temporal**: tiempo que tarda un algoritmo en función del tamaño de la entrada.
- **Complejidad espacial**: mide la cantidad de memoria usada por el algoritmo.
- **La notación Big-O** se utiliza para expresar la peor complejidad del algoritmo.
- **Merge Sort**: **Divide** el arreglo en dos mitades. **Ordena** ambas mitades de manera recursiva. **Fusiona** las mitades ordenadas.
 - ✓ Complejidad: Tiempo: $O(n \log n)$ (siempre).
Espacio: $O(n)$ (espacio para la fusión).
 - ✓ Estabilidad: Conserva el orden relativo de los elementos iguales.

- **Quick Sort:** Selecciona un pivote. Reorganiza los elementos para que los menores que el pivote queden a la izquierda y los mayores a la derecha. **Recursivamente ordena** los subarreglos.
 - ✓ Complejidad: Temporal: $O(n \log n)$ (mejor caso, caso promedio)
 $O(n^2)$ (peor caso, pivote desequilibrado).
Espacio: $O(\log n)$ para la recursión.
 - ✓ Inestabilidad: Puede cambiar el orden relativo de elementos iguales.
- **Búsqueda Binaria:** Algoritmo eficiente para arreglos ordenados. Divide el arreglo en dos mitades y compara el elemento buscado con el valor en el punto medio. Repite el proceso con la mitad correspondiente.
 - ✓ Complejidad: Tiempo: $O(\log n)$ (ideal para arreglos grandes).
 - ✓ Espacio: $O(1)$ (en su versión iterativa).