# 从linux源码看socket的阻塞和非阻塞

笔者一直觉得如果能知道从应用到框架再到操作系统的每一处代码,是一件Exciting的事情。 大部分高性能网络框架采用的是非阻塞模式。笔者这次就从linux源码的角度来阐述socket阻塞(block)和非阻 塞(non\_block)的区别。 本文源码均来自采用Linux-2.6.24内核版本。

# 一个TCP非阻塞client端简单的例子

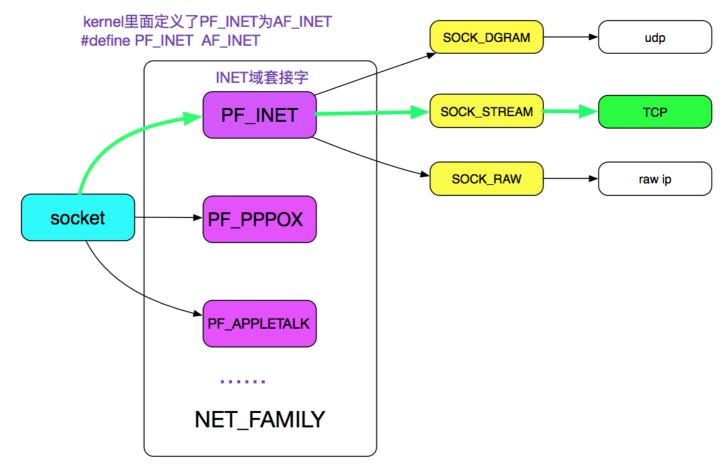
如果我们要产生一个非阻塞的socket,在C语言中如下代码所示:

```
// 创建socket
int sock_fd = socket(AF_INET, SOCK_STREAM, 0);
...
// 更改socket为nonblock
fcntl(sock_fd, F_SETFL, fdflags | O_NONBLOCK);
// connect
....
while(1) {
   int recvlen = recv(sock_fd, recvbuf, RECV_BUF_SIZE);
   .....
}
```

由于网络协议非常复杂,内核里面用到了大量的面向对象的技巧,所以我们从创建连接开始,一步一步追述到最后代码的调用点。

## socket的创建

很明显,内核的第一步应该是通过AF\_INET、SOCK\_STREAM以及最后一个参数0定位到需要创建一个TCP的socket,如下图绿线所示:



#### 我们跟踪源码调用

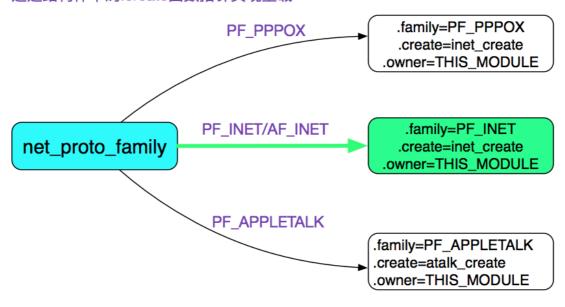
```
socket(AF_INET, SOCK_STREAM, 0)
|---sys_socket 进入系统调用
|---sock_create
|---_sock_create
```

#### 进一步分析 sock create的代码判断:

```
const struct net_proto_family *pf;
// RCU(Read-Copy Update)是linux的一种内核同步方法,在此不阐述
// family=INET
pf = rcu_dereference(net_families[family]);
err = pf->create(net, sock, protocol);
```

由于family是AF\_INET协议,注意在操作系统里面定义了PF\_INET等于AF\_INET, 内核通过函数指针实现了对 pf(net\_proto\_family)的重载。如下图所示:

#### 通过结构体中的.create函数指针实现重载



则通过源码可知,由于是AF\_INET(PF\_INET),所以net\_families[PF\_INET].create=inet\_create(以后我们都用PF\_INET表示),即

pf->create = inet\_create; 进一步追溯调用:

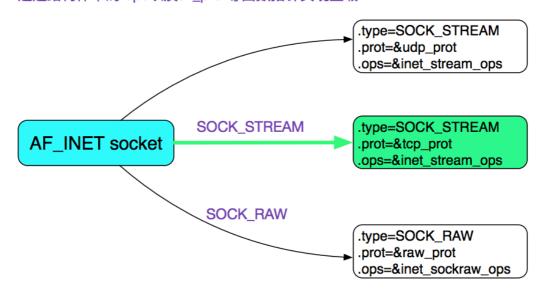
```
inet_create(struct net *net, struct socket *sock, int protocol){
   Sock* sock;
    // 此处是寻找对应协议处理器的过程
lookup protocol:
    // 迭代寻找protocol==answer->protocol的情况
    list_for_each_rcu(p, &inetsw[sock->type]) answer = list_entry(p, struct inet_p
rotosw, list);
       /* Check the non-wild match. */
       if (protocol == answer->protocol) {
           if (protocol != IPPROTO_IP)
               break;
       }
    // 这边answer指的是SOCK STREAM
    sock->ops = answer->ops;
    answer no check = answer->no check;
    // 这边sk->prot就是answer_prot=>tcp_prot
    sk = sk alloc(net, PF INET, GFP KERNEL, answer prot);
    sock init data(sock, sk);
    . . . . .
}
```

上面的代码就是在INET中寻找SOCK\_STREAM的过程了 我们再看一下inetsw[SOCK\_STREAM]的具体配置:

```
static struct inet protosw inetsw array[] =
{
    {
        .type =
                    SOCK STREAM,
        .protocol = IPPROTO_TCP,
                    &tcp_prot,
        .prot =
                     &inet_stream_ops,
        .ops =
        .capability = -1,
        .no\_check = 0,
        .flags =
                      INET_PROTOSW_PERMANENT |
                  INET PROTOSW ICSK,
   },
    . . . . . .
}
```

#### 这边也用了重载,AF\_INET有TCP、UDP以及Raw三种:

通过结构体中的.ops以及sk\_prot等函数指针实现重载



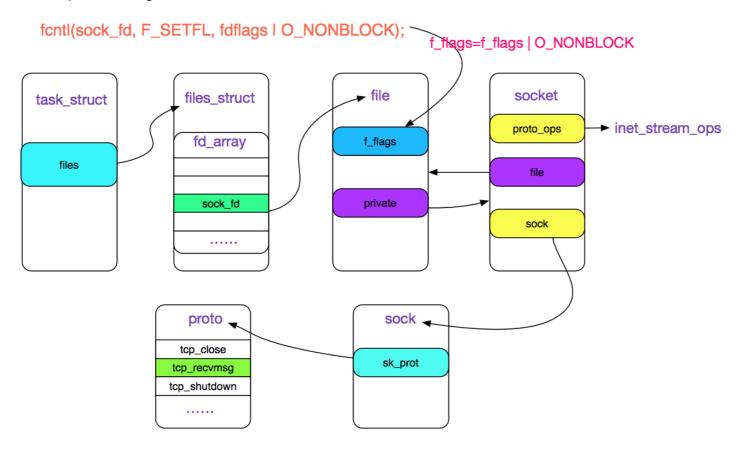
从上述代码,我们可以清楚的发现sock->ops=&inet\_stream\_ops;

即sock->ops->recvmsg = sock\_common\_recvmsg; 同时sock->sk->sk\_prot = tcp\_prot; 我们再看下tcp\_prot中的各个函数重载的定义:

```
struct proto tcp_prot = {
   .name
                 = "TCP",
   .close
                 = tcp_close,
   .connect
                 = tcp_v4_connect,
   .disconnect
                 = tcp disconnect,
   .accept
                 = inet_csk_accept,
   . . . . . .
   // 我们重点考察tcp的读
            = tcp_recvmsg,
   .recvmsq
   . . . . . .
```

## fcntl控制socket的阻塞\非阻塞状态

我们用fcntl修改socket的阻塞\非阻塞状态。 事实上: fcntl的作用就是将O\_NONBLOCK标志位存储在sock\_fd对应的filp结构的f\_lags里,如下图所示。



追踪setfl代码:

```
static int setfl(int fd, struct file * filp, unsigned long arg) {
    .....
filp->f_flags = (arg & SETFL_MASK) | (filp->f_flags & ~SETFL_MASK);
    .....
}
```

上图中,由sock\_fd在task\_struct(进程结构体)->files\_struct->fd\_array中找到对应的socket的file描述符,再修改file->flags

## 在调用socket.recv的时候

我们跟踪源码调用:

```
socket.recv
|---sys_recv
|---sys_recvfrom
|---sock_recvmsg
|---_sock_recvmsg
|---sock->ops->recvmsg
```

由上文可知: sock->ops->recvmsg = sock\_common\_recvmsg;

#### sock

值得注意的是,在sock\_recmsg中,有对标识O\_NONBLOCK的处理

```
if (sock->file->f_flags & O_NONBLOCK)
  flags |= MSG_DONTWAIT;
```

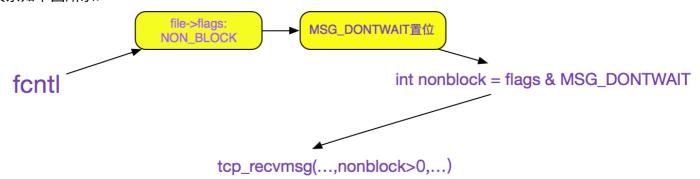
上述代码中sock关联的file中获取其f\_flags,如果flags有O\_NONBLOCK标识,那么就设置msg\_flags为MSG\_DONTWAIT(不等待)。

fcntl与socket就是通过其共同操作File结构关联起来的。

## 继续跟踪调用

sock\_common\_recvmsg

由上文可知: sk->sk\_prot->recvmsg 其中sk\_prot=tcp\_prot,即最终调用的是tcp\_prot->tcp\_recvmsg, 上面的代码可以看出,如果fcntl(O\_NONBLOCK)=>MSG\_DONTWAIT置位=>(flags & MSG\_DONTWAIT)>0, 再结合tcp\_recvmsg的函数签名,即如果设置了O\_NONBLOCK的话,设置给tcp\_recvmsg的nonblock参数>0, 关系如下图所示:



## 最终的调用逻辑tcp\_recvmsg

首先我们看下tcp\_recvmsg的函数签名

显然我们关注焦点在(int nonblock这个参数上):

```
int tcp recvmsg(struct kiocb *iocb, struct sock *sk, struct msghdr *msg,
       size_t len, int nonblock, int flags, int *addr_len){
   // copied是指向用户空间拷贝了多少字节,即读了多少
   int copied;
   // target指的是期望多少字节
   int target;
   // 等效为timo = noblock ? 0 : sk->sk rcvtimeo;
   timeo = sock_rcvtimeo(sk, nonblock);
   // 如果设置了MSG WAITALL标识target=需要读的长度
   // 如果未设置,则为最低低水位值
   target = sock_rcvlowat(sk, flags & MSG_WAITALL, len);
   . . . . . .
   do{
       // 表明读到数据
       if (copied) {
           // 注意,这边只要!timeo,即nonblock设置了就会跳出循环
           if (sk->sk_err |
              sk->sk state == TCP CLOSE ||
               (sk->sk_shutdown & RCV_SHUTDOWN) |
               !timeo ||
              signal pending(current) ||
               (flags & MSG PEEK))
           break;
       }else{
           // 到这里,表明没有读到任何数据
           // 且nonblock设置了导致timeo=0,则返回-EAGAIN,符合我们的预期
           if (!timeo) {
              copied = -EAGAIN;
              break;
       }
       // 这边如果堵到了期望的数据,继续,否则当前进程阻塞在sk_wait_data上
       if (copied >= target) {
           /* Do not sleep, just process backlog. */
           release_sock(sk);
           lock_sock(sk);
       } else
           sk_wait_data(sk, &timeo);
   } while (len > 0);
   . . . . . .
   return copied
}
```

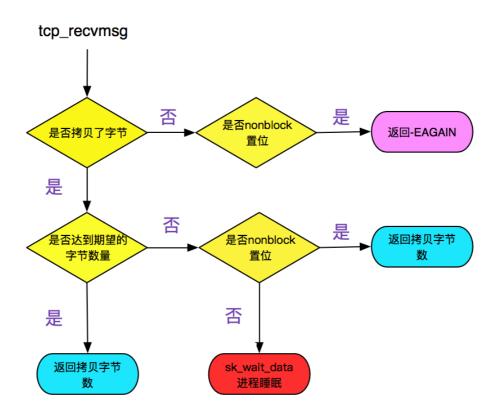
#### 上面的逻辑归结起来就是:

(1)在设置了nonblock的时候,如果copied>0,则返回读了多少字节,如果copied=0,则返回-EAGAIN,提示应用

#### 重复调用。

(2)如果没有设置nonblock,如果读取的数据>=期望,则返回读取了多少字节。如果没有则用sk\_wait\_data将当前进程等待。

如下流程图所示:

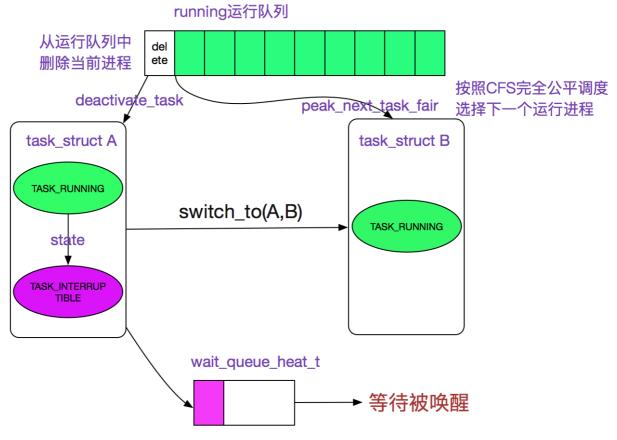


## 阻塞函数sk\_wait\_data

sk\_wait\_data代码-函数为:

```
// 将进程状态设置为可打断INTERRUPTIBLE
prepare_to_wait(sk->sk_sleep, &wait, TASK_INTERRUPTIBLE);
set_bit(SOCK_ASYNC_WAITDATA, &sk->sk_socket->flags);
// 通过调用schedule_timeout让出CPU, 然后进行睡眠
rc = sk_wait_event(sk, timeo, !skb_queue_empty(&sk->sk_receive_queue));
// 到这里的时候, 有网络事件或超时事件唤醒了此进程, 继续运行
clear_bit(SOCK_ASYNC_WAITDATA, &sk->sk_socket->flags);
finish_wait(sk->sk_sleep, &wait);
```

该函数调用schedule\_timeout进入睡眠,其进一步调用了schedule函数,首先从运行队列删除,其次加入到等待队列,最后调用和体系结构相关的switch\_to宏来完成进程间的切换。如下图所示:

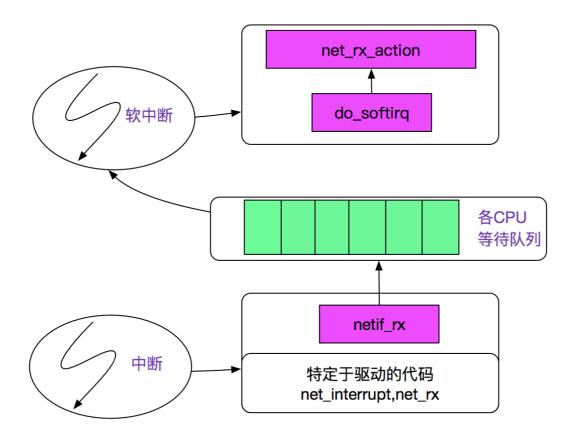


task\_struct加入当前分支刚定义的wait\_queue队列

## 阻塞后什么时候恢复运行呢

#### 情况1:有对应的网络数据到来

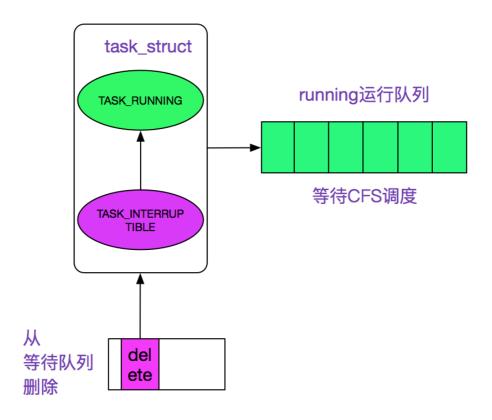
首先我们看下网络分组到来的内核路径,网卡发起中断后调用netif\_rx将事件挂入CPU的等待队列,并唤起软中断(soft\_irq),再通过linux的软中断机制调用net\_rx\_action,如下图所示:



## 注:上图来自PLKA(<<深入Linux内核架构>>)

紧接着跟踪next\_rx\_action

在这里\_\_wake\_up\_common将停在当前wait\_queue\_head\_t中的进程唤醒,即状态改为task\_running,等待CFS调度以进行下一步的动作,如下图所示。



#### 情况2:设定的超时时间到来

在前面调用sk\_wait\_event中调用了schedule\_timeout

```
fastcall signed long __sched schedule_timeout(signed long timeout) {
......

// 设定超时的回掉函数为process_timeout
setup_timer(&timer, process_timeout, (unsigned long)current);
__mod_timer(&timer, expire);
// 这边让出CPU
schedule();
del_singleshot_timer_sync(&timer);
timeout = expire - jiffies;
out:
// 返回经过了多长事件
return timeout < 0 ? 0 : timeout;
}
```

#### process\_timeout函数即是将此进程重新唤醒

```
static void process_timeout(unsigned long __data)
{
    wake_up_process((struct task_struct *)__data);
}
```

# 总结

linux内核源代码博大精深,阅读其代码很费周折。希望笔者这篇文章能帮助到阅读linux网络协议栈代码的人。

# 原文地址