

**PAKET 2**

# TRY OUT OSK ONLINE

**2019**

**SMA  
FISIKA**

po.alcindonesia.co.id



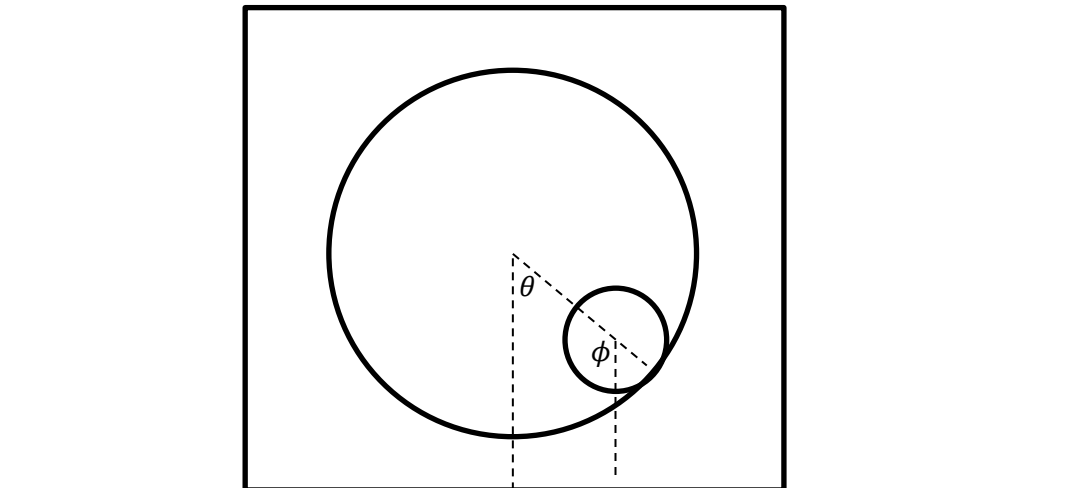
**WWW.ALCINDONESIA.CO.ID**

**@ALCINDONESIA**

**085223273373**

### PEMBAHASAN PAKET 2

1. Berikut adalah diagram dari sistem yang sudah disimpangkan:

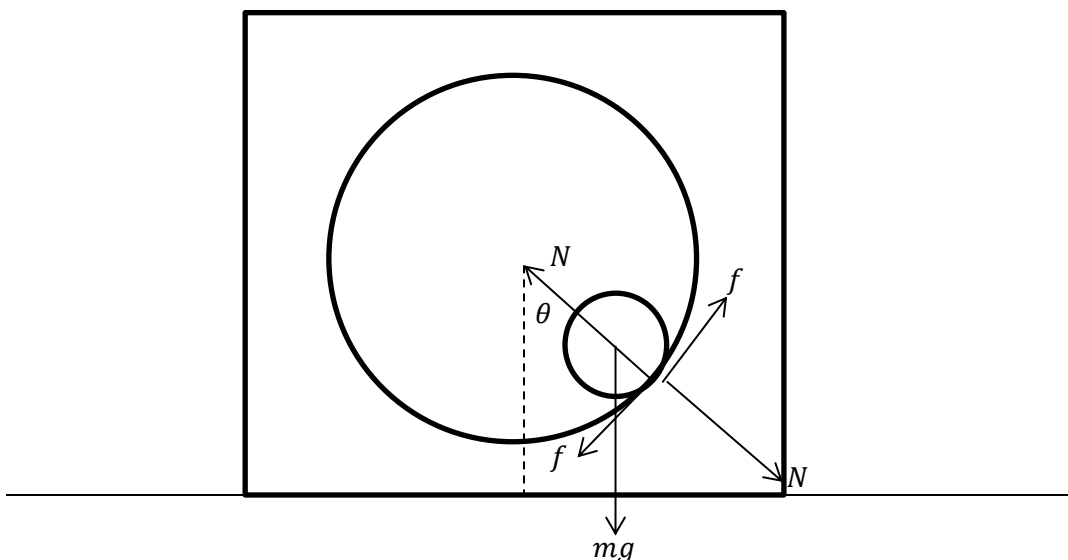


Karena tidak slip, maka panjang busur yang ditempuh bola pada lintasan sama dengan panjang busur pada dirinya:

$$\theta R = (\phi + \theta)r$$

$$\theta(R - r) = \phi r \quad (B)$$

2. Berikut diagram gayanya (ambil sumbu positif ke kanan untuk x dan ke atas untuk y):



Jika  $m_2$  telah bergeser sejauh  $x$ , maka  $m_1$  bergeser sejauh  $x_1 = x + (R - r) \sin \theta$ , dan  $y_1 = (R - r) \cos \theta$ . Untuk sudut kecil, maka  $x_1 = x + (R - r)\theta$ ,  $y_1 = (R - r)$ .

Turunkan dua kali untuk mendapatkan hubungan percepatan:

$$\ddot{x}_1 = \ddot{x} + (R - r)\ddot{\theta}$$
$$\ddot{y}_1 = 0$$

Persamaan torsi untuk  $m_1$ :

$$fr = \frac{2}{5}m_1r^2\ddot{\phi}$$
$$f = \frac{2}{5}m_1\ddot{\theta}(R - r)$$

Persamaan gaya arah vertikal untuk  $m_1$ :

$$N \cos \theta - f \sin \theta - m_1g = m_1\ddot{y}_1$$
$$N - \frac{2}{5}m_1\ddot{\theta}(R - r)\theta - m_1g = 0$$
$$N = m_1g$$

Persamaan gaya arah horizontal untuk  $m_1$ :

$$-N \sin \theta - f \cos \theta = m_1\ddot{x}_1$$
$$-N\theta - f = m_1\ddot{x} + m_1\ddot{\theta}(R - r)$$
$$-m_1g\theta = m_1\ddot{x} + \frac{7}{5}m_1\ddot{\theta}(R - r)$$
$$-g\theta = \ddot{x} + \frac{7}{5}\ddot{\theta}(R - r) \quad \dots (p)$$

Persamaan gaya arah horizontal untuk  $m_2$ :

$$N \sin \theta + f \cos \theta = m_2\ddot{x}_2$$
$$N\theta + f = m_2\ddot{x}$$
$$m_1g\theta = m_2\ddot{x} - \frac{2}{5}m_1\ddot{\theta}(R - r)$$
$$\frac{m_1}{m_2}g\theta = \ddot{x} - \frac{2}{5}\frac{m_1}{m_2}\ddot{\theta}(R - r) \quad \dots (q)$$

Kurangi persamaan (p) dan (q):

$$-g\theta \left(1 + \frac{m_1}{m_2}\right) = \ddot{\theta}(R - r) \left(\frac{7}{5} + \frac{2m_1}{5m_2}\right)$$
$$\ddot{\theta} + \frac{5(m_1 + m_2)g}{(2m_1 + 7m_2)(R - r)}\theta = 0$$

Maka:

$$\omega = \sqrt{\frac{5(m_1 + m_2)g}{(2m_1 + 7m_2)(R - r)}}$$

Jika  $m_2$  ditahan, maka ambil saja limit  $m_2$  mendekati tak hingga,

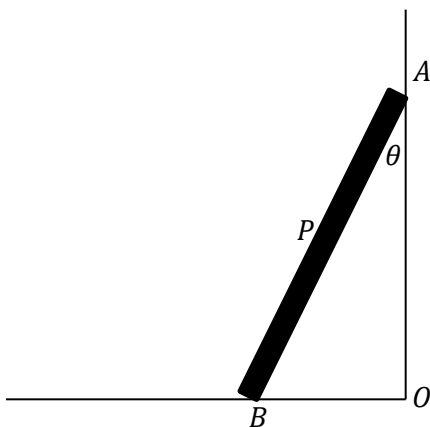
$$\omega = \sqrt{\frac{5g}{7(R - r)}} \quad (C)$$

3. Jika  $m_2$  tidak ditahan:

$$\omega = \sqrt{\frac{5(m_1 + m_2)g}{(2m_1 + 7m_2)(R - r)}} \quad (A)$$

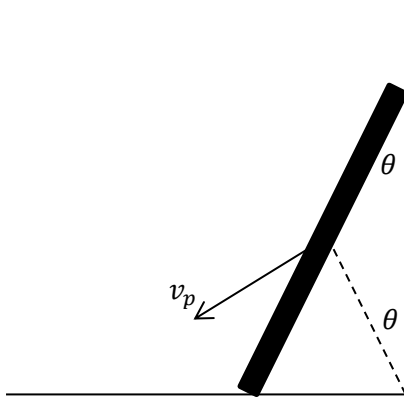
4. Jika  $m_2$  dipercepat dengan percepatan  $a$  ke kanan, maka  $m_1$  akan merasakan percepatan fiktif ke kiri, sehingga ia seolah-olah merasakan percepatan gravitasi semu sebesar  $\sqrt{a^2 + g^2}$  ke arah  $\psi = \tan^{-1} \frac{a}{g}$  terhadap pusat  $m_2$ . (D)

5. Lihat gambar berikut:



Sudut AOB merupakan sudut keliling dari lingkaran dengan sudut pusat sebesar APB. Karena AOB siku-siku, maka APB sudut lurus ( $180^\circ$ ) dan merupakan diameter dari sebuah lingkaran dengan pusat di P dan salah satu titik yang berada di lingkaran adalah titik O, sehingga jarak dari P ke O selalu merupakan jari-jari ( $\frac{L}{2}$ ). Maka lintasan yang dibentuk P selama gerakan adalah **lingkaran**. (E)

6. Diagram:



$$v_p = \dot{\theta} \frac{L}{2}$$

$$\omega = \dot{\theta}$$

$$v_{px} = v_p \cos \theta$$

Dari hukum kekekalan energi:

$$mg \frac{L}{2} = mg \frac{L}{2} \cos \theta + \frac{1}{2} m v_p^2 + \frac{1}{2} \frac{1}{12} m L^2 \omega^2$$

$$gL = gL \cos \theta + \dot{\theta}^2 \frac{L^2}{4} + \dot{\theta}^2 \frac{L^2}{12}$$

$$\dot{\theta} = \sqrt{\frac{3g(1 - \cos \theta)}{L}}$$

Batang akan lepas kontak dari dinding ketika tidak ada lagi gaya normal yang bekerja.

Tidak ada gaya normal berarti tidak ada percepatan arah x, maka ia sudah mencapai kecepatan konstan (maksimum) arah x:

$$v_{px} = \frac{1}{2} \sqrt{3gL(1 - \cos \theta)} \cos \theta$$

$$\frac{dv_{px}}{d\theta} = 0 = \frac{1}{2} \frac{\sin \theta}{\sqrt{(1 - \cos \theta)}} \cos \theta - \sin \theta \sqrt{(1 - \cos \theta)}$$

$$\cos \theta = \frac{2}{3}$$

$$\theta = \cos^{-1} \frac{2}{3} \quad (A)$$

7. Masukkan kembali nilai sudut ini ke persamaan  $v_{px}$ :

$$v_{px} = \frac{1}{2} \sqrt{3gL(1 - \cos \theta)} \cos \theta$$
$$v_{px} = \frac{1}{3} \sqrt{gL} \quad (C)$$

8. Momentum arah horizontal kekal:

$$mv_o = mv + MV$$
$$\frac{m(v_o - v)}{M} = V$$

Momentum sudut terhadap pusat batang kekal:

$$mv_o 0,1L = mv 0,1L + \left( \frac{1}{12} ML^2 \right) \omega$$
$$\frac{6m(v_o - v)}{5M} = L\omega$$

Karena tumbukan elastik, maka energi kinetik kekal:

$$\frac{1}{2} mv_o^2 = \frac{1}{2} mv^2 + \frac{1}{2} MV^2 + \frac{1}{2} \frac{1}{12} ML^2 \omega^2$$
$$12m(v_o^2 - v^2) = 12MV^2 + M(L\omega)^2$$

Masukan nilai  $V$  dan  $L\omega$ :

$$12m(v_o + v)(v_o - v) = 12M \frac{m^2(v_o - v)^2}{M^2} + M \frac{36m^2(v_o - v)^2}{25M^2}$$
$$(v_o + v) = \frac{28m(v_o - v)}{25M}$$
$$v = \frac{28m - 25M}{28m + 25M} v_o \quad (D)$$

9. Masukkan nilai  $v$  ke dalam persamaan momentum sudut untuk mendapatkan  $\omega$ :

$$\frac{6m \left( v_o - \frac{28m - 25M}{28m + 25M} v_o \right)}{5M} = L\omega$$
$$\omega = \left( \frac{60m}{28m + 25M} \right) \frac{v_o}{L} \quad (D)$$

10. Agar benda  $m$  diam, maka  $v = 0$ :

$$28m - 25M = 0$$

$$\frac{m}{M} = \frac{25}{28} \quad (D)$$

11. Persamaan gerak benda arah vertikal:

$$y = v_0 \sin \theta t - \frac{1}{2} g t^2$$

Persamaan gerak benda arah horizontal:

$$x = v_0 \cos \theta t$$

Substitusi  $t$  dari kedua persamaan di atas adalah:

$$y = \tan \theta x - \frac{g x^2}{2 v_0^2 \cos^2 \theta} \quad (B)$$

12. Persamaan lingkaran:

$$x^2 + (y - R)^2 = R^2$$

$$x^2 + y^2 - 2yR = 0$$

Substitusi dengan persamaan parabola:

$$\begin{aligned} x^2 + \left( \tan \theta x - \frac{g x^2}{2 v_0^2 \cos^2 \theta} \right)^2 - 2 \left( \tan \theta x - \frac{g x^2}{2 v_0^2 \cos^2 \theta} \right) R &= 0 \\ \frac{g^2 x^4}{4 v_0^4 \cos^4 \theta} - \frac{g \tan \theta x^3}{v_0^2 \cos^2 \theta} + \left( 1 + \tan^2 \theta + \frac{g R}{v_0^2 \cos^2 \theta} \right) x^2 - 2 \tan \theta R x &= 0 \\ \frac{g^2 x^3}{4 v_0^2 \cos^2 \theta} - g \tan \theta x^2 + (v_0^2 + g R) x - v_0^2 R \sin 2\theta &= 0 \quad (C) \end{aligned}$$

13. Jika  $v_0^2 = gR$ , maka:

$$\frac{x^3}{4R \cos^2 \theta} - \tan \theta x^2 + 2Rx - R^2 \sin 2\theta = 0$$

Masukan nilai  $\theta = 45^\circ$ , dan  $\frac{x}{R} = u$ :

$$u^3 - 2u^2 + 4u - 2 = 0$$

$$u = 0,64$$

$$x = 0,64R$$

Maka:

$$y = 0,64R - 0,64^2R = (1 - 0,64)(0,64)R = \mathbf{0,23R} \quad (E)$$

14. Mencari satuan viskositas:

$$F = \frac{\eta Av}{L}$$

$$(\eta) = \frac{(F)(L)}{(A)(v)} = \frac{kg \, m \, s^{-2} \, m}{m^2 \, m \, s^{-1}} = kg \, m^{-1} \, s^{-1}$$

Maka dimensinya:

$$[\eta] = \mathbf{ML^{-1}T^{-1}} \quad (D)$$

15. Dengan analisis satuan:

$$(v) = (r)^A (g)^B (\Delta\rho)^C (\eta)^D$$

$$m \, s^{-1} = (m)^A (m \, s^{-2})^B (kg \, m^{-3})^C (kg \, m^{-1} \, s^{-1})^D$$

Kesetaraan satuan di ruas kiri dan ruas kanan:

$$0 = C + D$$

$$1 = A + B - 3C - D$$

$$-1 = -2B - D$$

Diketahui  $B = 1$ , maka

$$D = -1$$

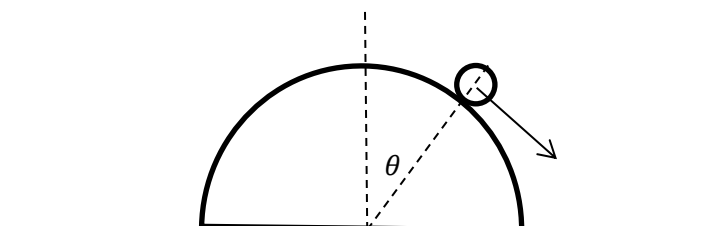
$$C = 1$$

$$A = 2$$

Maka:

$$v = K \frac{r^2 g \Delta\rho}{\eta} \quad (A)$$

16. Diagram:





Hubungan antara kecepatan horizontal dan vertikal adalah:

$$\tan \theta = \frac{v_y}{v_x} \quad (C)$$

17. Hukum kekekalan momentum arah horizontal:

$$\begin{aligned} 0 &= mv_{xt} + MV_{xt} \\ 0 &= m(v_x + V_{xt}) + MV_{xt} \\ V_{xt} &= -\frac{mv_{xt}}{M} = -\frac{mv_x}{m + M} \end{aligned}$$

Kecepatan horizontal  $m_1$  relatif terhadap tanah:

$$\begin{aligned} v_{xt} &= v_x + V_{xt} = \frac{Mv_x}{m + M} \\ v_y &= \tan \theta \frac{m + M}{M} v_{xt} \end{aligned}$$

Tanda negatif menunjukkan benda  $M$  bergerak ke arah yang berlawanan dengan  $m$ .

Energi kekal:

$$mgR(1 - \cos \theta) = \frac{1}{2}m[v_{xt}^2 + v_y^2] + \frac{1}{2}MV_{xt}^2$$

Substitusi  $v_y$  dan  $V_{xt}$  sehingga didapatkan:

$$v_{xt} = \frac{2gRM(1 - \cos \theta)}{(M + m)(M + (M + m) \tan^2 \theta)}$$

Ketika lepas, gaya normalnya nol, percepatannya nol, kecepatannya maksimum.

Maka turunannya terhadap  $\theta$  adalah nol:

$$0 = (M + (M + m) \tan^2 \theta) \sin \theta - \frac{(1 - \cos \theta)(M + m)2 \tan \theta}{\cos^2 \theta}$$

Karena  $m = M$ , persamaan di atas dapat disederhanakan menjadi:

$$\begin{aligned} 0 &= \cos^3 \theta - 6 \cos \theta + 4 \\ 0 &= (\cos \theta - 2)(\cos^2 \theta + 2 \cos \theta - 2) \end{aligned}$$

Ambil solusi real:

$$\theta = \cos^{-1}(\sqrt{3} - 1) \quad (B)$$

18. Persamaan gaya arah radial (ketika lepas  $N = 0$ ):

$$mg \cos \theta - N = \frac{mv^2}{R - r}$$

$$v^2 = g(R - r) \cos \theta$$

Dari hukum kekekalan energi:

$$mg(R - r)(1 - \cos \theta) = \frac{1}{2}mv^2 = \frac{1}{2}mg(R - r) \cos \theta$$

$$2(1 - \cos \theta) = \cos \theta$$

$$\theta = \cos^{-1} \frac{2}{3} \quad (A)$$

19. Sekarang ada tambahan energi kinetik rotasi karena lintasan sangat kasar:

$$mg(R - r)(1 - \cos \theta) = \frac{1}{2}mv^2 + \frac{1}{2}I\omega^2 = \frac{5}{6}mv^2$$

$$mg(R - r)(1 - \cos \theta) = \frac{5}{6}mg(R - r) \cos \theta$$

$$6 - 6 \cos \theta = 5 \cos \theta$$

$$\theta = \cos^{-1} \frac{6}{11} \quad (D)$$

20. Jika kita tinjau terhadap kerangka bola besar, sekarang ada gaya fiktif pada bola kecil sebesar  $ma = mg$  ke arah kanan, sehingga persamaan gayanya menjadi:

$$mg \cos \theta - N - mg \sin \theta = \frac{mv^2}{R - r}$$

$$v^2 = g(R - r)(\cos \theta - \sin \theta)$$

Gaya fiktif melakukan usaha dengan perpindahan sejauh  $(R - r) \sin \theta$ :

$$W = EM' - EM$$

$$mg(R - r) \sin \theta = \frac{1}{2}mv^2 - mg(R - r)(1 - \cos \theta)$$

$$2g(R - r) \sin \theta = g(R - r)(\cos \theta - \sin \theta) - 2g(R - r)(1 - \cos \theta)$$

$$3 \sin \theta = 3 \cos \theta - 2$$

$$9(1 - \cos^2 \theta) = 9 \cos^2 \theta - 12 \cos \theta + 4$$

$$18 \cos^2 \theta - 12 \cos \theta - 5 = 0$$

Ambil solusi fisis:

$$\theta = \cos^{-1} \left( \frac{2 + \sqrt{14}}{6} \right) \quad (E)$$