PAKET 13

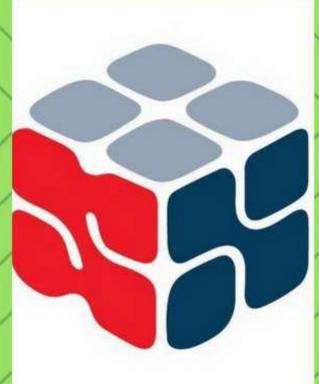
PELATIHAN ONLINE

po.alcindonesia.co.id

2019 SMA

FISIKA





@ALCINDONESIA.CO.ID

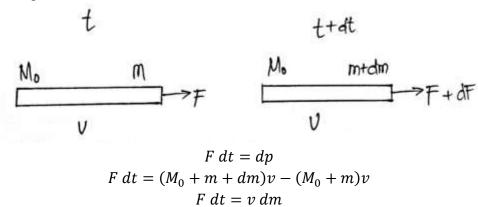
@ALCINDONESIA

085223273373



PEMBAHASAN PAKET 13

1. Perhatikan diagram benda bebas dibawah ini



(c)

2. Perubahan energi kinetik tiap satuan waktu

$$\frac{dE_k}{dt} = \frac{d}{dt} \left(\frac{1}{2} bt v^2 \right) = \frac{1}{2} bv^2$$

F = bv

(d)

3. Daya yang dibutuhkan. Gunakan hasil sebelumnya

$$P = Fv = bv^2$$

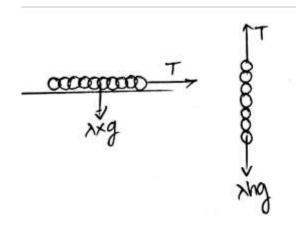
(c)

4. Fraksi daya yang hilang akan dikonversi menjadi energi-energi lain, entah itu bunyi, panas, dan lain-lain.

$$P_{loss} = P - \frac{dE_k}{dt} = \frac{1}{2}bv^2$$

(d)

5. Kita akan gunakan hukum Newton sederhana tingkat lanjutan. Pehatikan diagram benda bebas dibawah ini.





Tinjau rantai horizontal

$$T = \lambda x \frac{dv}{dt}$$

Tinjau tali vertikal

$$\lambda hg - T = \lambda h \frac{dv}{dt}$$

Selesaikan dua persamaan diatas, akan didapatkan

$$\lambda hg - \lambda x \frac{dv}{dt} = \lambda h \frac{dv}{dt}$$
$$\int_{v=0}^{v} v \, dv = gh \int_{x=L-h}^{0} \frac{dx}{x+h}$$
$$v = \sqrt{2gh \ln\left(\frac{h}{L}\right)}$$

(e)

6. Besar usaha gaya gesek

$$W = \int F ds = \int \mu \lambda g x dx = \mu \lambda g \int_{r=L-h}^{0} x dx = -\frac{\mu \lambda g}{2} (L-h)^{2}$$

Tanda negative hanya memberi makna bahwa energi hilang (e)

7. Bentuk persamaan gayanya dengan hukum Newton

Tinjau rantai horizontal

$$T - \mu \lambda x g = \lambda x \frac{dv}{dt}$$

Tinjau tali vertikal

$$\lambda hg - T = \lambda h \frac{dv}{dt}$$

Selesaikan dua persamaan diatas, akan didapatkan

$$\lambda hg - \lambda \mu hxg = \frac{dv}{dt}\lambda(x+h)$$

$$\frac{g(h-\mu x)}{x+h}dx = v dv$$

$$2g\int_{x=L-h}^{0} \frac{h-\mu x}{x+h}dx = v^{2}$$

$$v = \sqrt{2\lambda g\left(h(1-\mu)\ln\frac{h}{L} + \mu(L-h)\right)}$$

(a)

8. Energi kekal untuk sistem ini.



$$E_i = E_f$$

$$\frac{1}{2}Mv_0^2 + \frac{1}{2}\frac{1}{2}MR^2\omega_0^2 = \frac{1}{2}mv^2 + \frac{1}{2}\frac{1}{2}mr^2\omega^2$$

Saat tergulung seluruhnya, massa sebesar M. Saat mulai terurai sebesar x, karena homogen maka massa gulungannya sebesar $m = M\left(1 - \frac{x}{I}\right)$

$$\begin{split} \frac{1}{2}Mv_0^2 + \frac{1}{2}\frac{1}{2}MR^2\omega_0^2 &= \frac{1}{2}M\left(1 - \frac{x}{L}\right)v^2 + \frac{1}{2}\frac{1}{2}M\left(1 - \frac{x}{L}\right)v^2 \\ 2v_0^2 + v_0^2 &= 3\left(1 - \frac{x}{L}\right)v^2 \\ v &= \frac{v_0}{\sqrt{1 - \frac{x}{L}}} \end{split}$$

Gunakan differensial untuk mencari waktu sampai selesai terurai

$$v = \frac{dx}{dt} = \frac{v_0}{\sqrt{1 - \frac{x}{L}}}$$
$$\int_{t=0}^{t} dt = \frac{1}{v_0} \int_{x=0}^{L} \sqrt{1 - \frac{x}{L}} dx$$

Subtitusi variabel biasa

$$u = 1 - \frac{x}{L}$$

$$du = -\frac{1}{L} dx$$

$$t = \frac{L}{v_0} \int_{L}^{0} \sqrt{u} \, du = \frac{2L}{3v_0}$$

(a)

9. Rantai homogen, maka

$$\frac{dm}{dL} = \lambda$$

$$F dt = dp$$

$$-(N - \lambda xg) dt = (M - m - dm)v - (M - m)v$$

$$N = \lambda xg + \lambda v^{2}$$

Dengan kinematikan sederhana, kita mengetahui bahwa

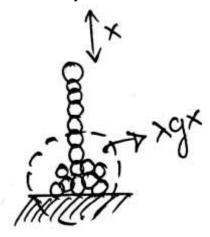
$$v^2 = 2gx$$

Maka, normal yang dirasakan lantai adalah

$$N(x) = 3\lambda x g$$

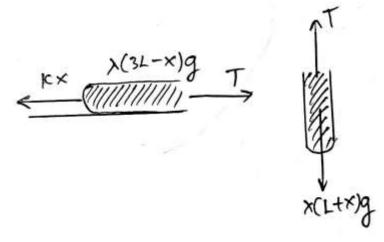


Berikut merupakan diagram benda bebasnya



(c)

10. Perhatikan diagram benda bebas dibawah ini.



Tinjau tali yang vertikal

$$F_{y} = m\ddot{x}$$
$$\lambda(L+x)g - T = \lambda(L+x)\ddot{x}$$

Tinjau tali yang horizontal

$$F_x = m\ddot{x}$$
$$T - kx = \lambda(3L - x)\ddot{x}$$

Persamaan

(1)
$$\lambda(L+x)g - T = \lambda(L+x)\ddot{x}$$

$$(2) T - kx = \lambda (3L - x)\ddot{x}$$

Jika dua persamaan diatas diselesaikan, akan didapatkan

$$\lambda(L+x)g - kx = \lambda 4L\ddot{x}$$

Lakukan chain-rule

$$(\lambda(L+x)g - kx)dx = \lambda 4L\dot{x} d\dot{x}$$
$$\int_{x=0}^{x} (\lambda(L+x)g - kx) dx = \lambda 4L \int_{x=0}^{\dot{x}} \dot{x} d\dot{x}$$



$$\dot{x} = \sqrt{\lambda L g x + \frac{1}{2} (\lambda g - k) x^2}$$

(c)

11. Amplitudo atau simpangan maksimum terjadi saat $\dot{x} = 0$.

$$\dot{x} = \sqrt{\lambda L g x + \frac{1}{2} (\lambda g - k) x^2} = 0$$

$$x = \frac{2\lambda L g}{k - \lambda g}$$

(c)

12. Sebelum melakukan osilasi sistem, kita harus mencari kondisi setimbang tali. Tali akan seimbang saat $\ddot{x} = 0$

$$\lambda(L + \Delta x)g - k\Delta x = \lambda 4L\ddot{x} = 0$$
$$\Delta x = \frac{\lambda Lg}{k - \lambda g}$$

Tinjau tali vertikal

$$F_{pemulih} = \lambda (L + \Delta x + x)\ddot{x}$$
$$\lambda (L + \Delta x + x) - T = \lambda (L + \Delta x + x)\ddot{x}$$

Tinjau tali horizontal

$$F_{pemulih} = \lambda (3L - \Delta x - x)\ddot{x}$$
$$-k(x + \Delta x) + T = \lambda (L + \Delta x + x)\ddot{x}$$

Persamaan

(1)
$$\lambda(L + \Delta x + x) - T = \lambda(L + \Delta x + x)\ddot{x}$$

$$(2) -k(x + \Delta x) + T = \lambda(L + \Delta x + x)\ddot{x}$$

Selesaikan persamaan diatas, akan didapatkan

$$-k(x + \Delta x) + \lambda(L + \Delta x + x)g = \lambda 4L\ddot{x}$$

Dengan subtitusi persamaan kesetimbangan

$$\Delta x = \frac{\lambda Lg}{k - \lambda g}$$

Persamaan gerak harmonik akan diperoleh

$$0 = \ddot{x} + \frac{k - \lambda g}{\lambda 4L} x$$

Maka, periode sistem adalah

$$T = 2\pi \sqrt{\frac{\lambda 4L}{k - \lambda g}} = 4\pi \sqrt{\frac{\lambda L}{k - \lambda g}}$$

(d)