Analisi delle Componenti Principali Analisi Esplorativa

Aldo Solari



1 Trasformazioni lineari

2 Analisi delle componenti principali

3 Interpretazione geometrica

4 PCA per dati standardizzati



Riduzione della dimensionalità

$$\underset{n\times p}{X} \mapsto \underset{n\times q}{Y} \qquad q \leq p$$

- Vogliamo che questa trasformazione preservi il più possibile la struttura dei dati originali
- Considereremo trasformazioni lineari



Outline

1 Trasformazioni lineari

- 2 Analisi delle componenti principali
- 3 Interpretazione geometrica
- 4 PCA per dati standardizzati



Trasformazioni lineari

La trasformazione lineare di $\underset{n \times p}{X}$

$$Y_{n \times q} = X_{n \times pp \times q} A' + 1_{n \times 11 \times q} b'$$

è definita da

- $\bullet \ \ \text{la matrice} \ \underset{q\times p}{A}$
- $\bullet \ \ \text{il vettore} \ \underset{q\times 1}{b}$



Trasformazioni lineari: vettore delle medie

Il vettore delle medie \bar{y} delle trasformazione lineare

$$Y_{n\times q} = X_{n\times pp\times q} A' + 1_{n\times 11\times q} b' \stackrel{\text{i. }}{\text{e}} \text{ dato da}$$

$$\bar{y}_{q\times 1} = A_{q\times pp\times 1} + b_{q\times 1}$$

Dimostrazione

$$\bar{y}_{q\times 1} = \frac{1}{n} \frac{Y'}{q \times nn \times 1} = \frac{1}{n} \frac{A}{q \times pp \times nn \times 1} + \frac{1}{n} \frac{b}{q \times 11 \times nn \times 1} = \frac{A}{q \times pp \times 1} \bar{x}_1 + \frac{b}{q \times 11 \times nn \times 1} = \frac{A}{q \times pp \times 1} \bar{x}_1 + \frac{b}{q \times 11 \times nn \times 1} = \frac{A}{q \times pp \times 11 \times nn \times 1} = \frac{A}{q \times pp \times 11 \times nn \times 1} = \frac{A}{q \times pp \times 11 \times nn \times 1} = \frac{A}{q \times pp \times 11 \times nn \times 1} = \frac{A}{q \times pp \times 11 \times nn \times 1} = \frac{A}{q \times pp \times 11 \times nn \times 1} = \frac{A}{q \times pp \times 11 \times nn \times 1} = \frac{A}{q \times pp \times 11 \times nn \times 1} = \frac{A}{q \times pp \times 11 \times nn \times 1} = \frac{A}{q \times pp \times 11 \times nn \times 1} = \frac{A}{q \times pp \times 11 \times nn \times 1} = \frac{A}{q \times pp \times 11 \times nn \times 1} = \frac{A}{q \times pp \times 11 \times nn \times 1} = \frac{A}{q \times pp \times 11 \times nn \times 1} = \frac{A}{q \times pp \times 11 \times nn \times 1} = \frac{A}{q \times pp \times 11 \times nn \times 1} = \frac{A}{q \times pp \times 11 \times nn \times 1} = \frac{A}{q \times pp \times 11 \times nn \times 1} = \frac{A}{q \times pp \times 11 \times nn \times 1} = \frac{A}{q \times pp \times 11 \times nn \times 1} = \frac{A}{q \times pp \times 11 \times nn \times 1} = \frac{A}{q \times pp \times 11 \times nn \times 1} = \frac{A}{q \times pp \times 11 \times nn \times 1} = \frac{A}{q \times pp \times 11 \times nn \times 1} = \frac{A}{q \times pp \times 11 \times nn \times 1} = \frac{A}{q \times pp \times 11 \times nn \times 1} = \frac{A}{q \times pp \times 11 \times nn \times 1} = \frac{A}{q \times pp \times 11 \times nn \times 1} = \frac{A}{q \times pp \times 11 \times nn \times 1} = \frac{A}{q \times pp \times 11 \times nn \times 1} = \frac{A}{q \times pp \times 11 \times nn \times 1} = \frac{A}{q \times pp \times 11 \times nn \times 1} = \frac{A}{q \times pp \times 11 \times nn \times 1} = \frac{A}{q \times pp \times 11 \times nn \times 1} = \frac{A}{q \times pp \times 11 \times nn \times 1} = \frac{A}{q \times pp \times 11 \times nn \times 1} = \frac{A}{q \times pp \times 11 \times nn \times 1} = \frac{A}{q \times pp \times 11 \times nn \times 1} = \frac{A}{q \times pp \times 11 \times nn \times 1} = \frac{A}{q \times pp \times 11 \times nn \times 1} = \frac{A}{q \times pp \times 11 \times nn \times 1} = \frac{A}{q \times pp \times 11 \times nn \times 1} = \frac{A}{q \times pp \times 11 \times nn \times 1} = \frac{A}{q \times pp \times 11 \times nn \times 1} = \frac{A}{q \times pp \times 11 \times nn \times 1} = \frac{A}{q \times pp \times 11 \times nn \times 1} = \frac{A}{q \times pp \times 11 \times nn \times 1} = \frac{A}{q \times pp \times 11 \times nn \times 1} = \frac{A}{q \times pp \times 11 \times nn \times 1} = \frac{A}{q \times pp \times 11 \times nn \times 1} = \frac{A}{q \times pp \times 11 \times nn \times 1} = \frac{A}{q \times pp \times 11 \times nn \times 1} = \frac{A}{q \times pp \times 11 \times nn \times 1} = \frac{A}{q \times pp \times 11 \times nn \times 1} = \frac{A}{q \times pp \times 11 \times nn \times 1} = \frac{A}{q \times pp \times 11 \times nn \times 1} = \frac{A}{q \times pp \times 11 \times nn \times 1} = \frac{A}{q \times pp \times 11 \times nn \times 1} = \frac{A}{q \times pp \times 11 \times nn \times 1} = \frac{A}{q \times pp \times 11 \times nn \times 1} = \frac{A}{q \times pp \times 11 \times nn \times 1} = \frac{A}{q \times pp \times 11 \times nn \times 1} = \frac{A}{q \times pp \times 11 \times nn \times 1} = \frac{A}{q \times pp$$



Trasformazioni lineari: matrice di varianze/covarianze

La matrice di varianze/covarianze $S^Y_{q imes q}$ della trasformazione lineare

$$\underset{n\times q}{Y} = \underset{n\times pp\times q}{X} \underset{n+1}{A'} + \underset{n\times 11\times q}{1} \underset{n}{b'}$$
 è data da

$$S^{Y}_{q \times q} = A S A'_{q \times pp \times pp \times q}$$

Dimostrazione:

$$S^{Y}_{q \times q} = \frac{1}{n} \tilde{Y}' \tilde{Y}_{q} = \frac{1}{n} A \tilde{X}' \tilde{X}_{q} A' = A S A'$$

$$q \times p \times n \times p \times q = A S A'$$

dove

$$\tilde{Y}_{n\times q} = \underset{n\times nn\times q}{H} X = \underset{n\times nn\times pp\times q}{H} X \underset{n\times nn\times 11\times q}{A'} + \underset{n\times nn\times pp\times q}{H} \underset{n\times nn\times pp\times q}{1} b' = \underset{n\times nn\times pp\times q}{H} X \underset{n\times pp\times q}{A'} = \tilde{X} \underset{n\times pp\times q}{\tilde{X}} A'$$



Trasformazioni lineari note

$$q \qquad A \qquad b \qquad Y = X A' + 1 b' \\ p \qquad I \qquad -\bar{x} \\ p \times p \qquad -p \times 1 \qquad \tilde{X} \\ p \qquad D^{-1/2} \qquad -D^{-1/2} \bar{x} \\ p \qquad S^{-1/2} \qquad -S^{-1/2} \bar{x} \\ p \qquad S^{-1/2} \qquad -S^{-1/2} \bar{x} \\ p \times p \qquad D^{-1/2} \qquad D^{-1/2} \bar{x} \\ p \times p \qquad D^{-1/2} \qquad D^{-1/2} \bar{x} \\ p \times p \qquad D^{-1/2} \qquad D^{-1/2} \bar{x} \\ p \times p \qquad D^{-1/2} \qquad D^{-1/2} \bar{x} \\ p \times p \qquad D^{-1/2} \qquad D^{-1/2} \bar{x} \\ p \times p \qquad D^{-1/2} \qquad D^{-1/2} \bar{x} \\ p \times p \qquad D^{-1/2} \qquad D^{-1/2} \bar{x} \\ p \times p \qquad D^{-1/2} \qquad D^{-1/2} \bar{x} \\ p \times p \qquad D^{-1/2} \qquad D^{-1/2} \bar{x} \\ p \times p \qquad D^{-1/2} \qquad D^{-1/2} \bar{x} \\ p \times p \qquad D^{-1/2} \qquad D^{-1/2} \bar{x} \\ p \times p \qquad D^{-1/2} \qquad D^{-1/2} \bar{x} \\ p \times p \qquad D^{-1/2} \qquad D^{-1/2} \bar{x} \\ p \times p \qquad D^{-1/2} \qquad D^{-1/2} \bar{x} \\ p \times p \qquad D^{-1/2} \qquad D^{-1/2} \bar{x} \\ p \times p \qquad D^{-1/2} \qquad D^{-1/2} \bar{x} \\ p \times p \qquad D^{-1/2} \qquad D^{-1/2} \bar{x} \\ p \times p \qquad D^{-1/2} \qquad D^{-1/2} \bar{x} \\ p \times p \qquad D^{-1/2} \qquad D^{-1/2} \bar{x} \\ p \times p \qquad D^{-1/2} \qquad D^{-1/2} \bar{x} \\ p \times p \qquad D^{-1/2} \qquad D^{-1/2} \bar{x} \\ p \times p \qquad D^{-1/2} \qquad D^{-1/2} \bar{x} \\ p \times p \qquad D^{-1/2} \qquad D^{-1/2} \bar{x} \\ p \times p \qquad D^{-1/2} \qquad D^{-1/2} \bar{x} \\ p \times p \qquad D^{-1/2} \qquad D^{-1/2} \bar{x} \\ p \times p \qquad D^{-1/2} \qquad D^{-1/2} \bar{x} \\ p \times p \qquad D^{-1/2} \qquad D^{-1/2} \bar{x} \\ p \times p \qquad D^{-1/2} \qquad D^{-1/2} \bar{x} \\ p \times p \qquad D^{-1/2} \qquad D^{-1/2} \bar{x} \\ p \times p \qquad D^{-1/2} \qquad D^{-1/2} \bar{x} \\ p \times p \qquad D^{-1/2} \qquad D^{-1/2} \bar{x} \\ p \times p \qquad D^{-1/2} \qquad D^{-1/2} \bar{x} \\ p \times p \qquad D^{-1/2} \qquad D^{-1/2} \bar{x} \\ p \times p \qquad D^{-1/2} \qquad D^{-1/2} \bar{x} \\ p \times p \qquad D^{-1/2} \qquad D^{-1/2} \bar{x} \\ p \times p \qquad D^{-1/2} \qquad D^{-1/2} \bar{x} \\ p \times p \qquad D^{-1/2} \qquad D^{-1/2} \bar{x} \\ p \times p \qquad D^{-1/2} \qquad D^{-1/2} \bar{x} \\ p \times p \qquad D^{-1/2} \qquad D^{-1/2} \bar{x} \\ p \times p \qquad D^{-1/2} \qquad D^{-1/2} \bar{x} \\ p \times p \qquad D^{-1/2} \qquad D^{-1/2} \bar{x} \\ p \times p \qquad D^{-1/2} \qquad D^{-1/2} \bar{x} \\ p \times p \qquad D^{-1/2} \qquad D^{-1/2} \bar{x} \\ p \times p \qquad D^{-1/2} \qquad D^{-1/2} \bar{x} \\ p \times p \qquad D^{-1/2} \qquad D^{-1/2} \bar{x} \\ p \times p \qquad D^{-1/2} \qquad D^{-1/2} \bar{x} \\ p \times p \qquad D^{-1/2} \qquad D^{-1/2} \bar{x} \\ p \times p \qquad D^{-1/2} \qquad D^{-1/2} \bar{x} \\ p \times p \qquad D^{-1/2} \qquad D^{-1/2} \bar{x} \\ p \times p \qquad D^{-1/2} \qquad D^{-1/2} \bar{x} \\ p \times p \qquad D^{-1/2} \qquad D^{-1/2} \qquad D^{-1/2} \qquad D^{-1/2}$$



Combinazioni lineari

La combinazione lineare di $\underset{n \times p}{X}$

$$y = X a_{n \times 1} = \begin{bmatrix} \sum_{j=1}^{p} a_j x_{1j} \\ \vdots \\ \sum_{j=1}^{p} a_j x_{ij} \\ \vdots \\ \sum_{j=1}^{p} a_j x_{nj} \end{bmatrix}$$

è un caso particolare di trasformazione lineare con q=1, $\underset{q\times p}{A}=\underset{1\times p}{a'}$ e

$$\mathop{b}_{q\times 1}=0$$

•
$$\bar{y} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} y_i = a'_{1 \times pp \times 1} \bar{x}$$

•
$$\frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} (y_i - \bar{y})^2 = \underset{1 \times pp \times pp \times 1}{a'} S \underset{1 \times pp \times pp \times 1}{a}$$



Combinazioni lineari

La combinazione lineare di $\tilde{X}_{n \times p}$

$$\underset{n\times 1}{y} = \underset{n\times pp\times 1}{\tilde{X}} a$$

- $\bullet \ \bar{y} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} y_i = 0$
- $\frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} (y_i \bar{y})^2 = \underset{1 \times pp \times pp \times 1}{a'} S \underset{1}{a}$

Qual è il vettore $\underset{p \times 1}{a}$ che massimizza la varianza $\underset{1 \times pp \times pp \times 1}{a'} S \underset{1 \times pp \times pp \times 1}{a}$?



Vincolo sulla lunghezza del vettore

 \bullet La varianza di $\underset{n\times 1}{y}$ dipende dalla lunghezza del vettore $\underset{p\times 1}{a}$:

$$a' S_{1 \times pp \times pp \times 1} = ||a||^2 \cdot v' S_{1 \times pp \times pp \times 1}$$

dove $\underset{p \times 1}{v} = \frac{\underset{p \times 1}{a}}{\|a\|}$ ha lunghezza unitaria $\|v\| = 1$

- Di conseguenza, la varianza di una combinazione lineare $y=X\atop n\times p}$ a può essere resa grande/piccola a piacere cambiando la lunghezza di $a\atop p\times 1$
- \bullet Per questo motivo andremo a considerare solo vettori $\underset{p\times 1}{v}$ di lunghezza unitaria $\|v\|=1$, e diremo che $\underset{n\times 1}{y}=\overset{\tilde{X}}{\underset{n\times pp\times 1}{\tilde{v}}}\overset{v}{\text{e}}$ una combinazione lineare normalizzata



Teorema: prima componente principale

Sia $S_{p \times p}$ la matrice di varianze/covarianze di $\tilde{X}_{n \times p}$. Il vettore $v_{p \times 1}$ di lunghezza unitaria $\|v\| = 1$ che massimizza v'Sv è

l'autovettore normalizzato $v_1 \atop p imes 1$ (con segno + o -) di S

$$\pm v_1 = \underset{p \times 1}{\operatorname{arg max}} v' \underset{1 \times pp \times pp \times 1}{S} v$$

e il massimo di v'Sv è pari all'autovalore più grande λ_1 di S

$$\max_{v:||v||=1} v'Sv = v'_1Sv_1 = (-v_1)'S(-v_1) = \lambda_1.$$

La combinazione lineare normalizzata

$$y_1 = \tilde{X}_{n \times p} v_1$$

(oppure $-y_1$ con $-v_1$) è detta prima componente principale di \tilde{X} .



Dimostrazione

Vedi lavagna.



Outline

- 1 Trasformazioni lineari
- 2 Analisi delle componenti principali
- 3 Interpretazione geometrica
- 4 PCA per dati standardizzati



Analisi delle componenti principali

- Sia $\tilde{X}_{n \times p}$ con $\operatorname{rango}(\tilde{X}) = p$.

$$[\begin{array}{ccc} y_1 & y_2 & \dots & y_p \\ n \times 1 & n \times 1 \end{array}] = \underset{n \times p}{Y} = \underset{n \times pp \times p}{\tilde{X}} V$$

dove le colonne di $\underset{p\times p}{V}$ sono gli autovettori normalizzati di S

 \bullet Per ridurre la dimensionalità di \tilde{X} basta considerare le prime q < p componenti principali

$$[y_1 \ y_2 \ \dots \ y_q] = Y_q = \tilde{X}_{n \times q} V_q$$

$$[x_1 \ y_2 \ \dots \ y_q] = X_q = \tilde{X}_{n \times p} Y_q$$

• La soluzione $-\underset{n\times p}{Y} = \underset{n\times p}{\tilde{X}}(-\underset{p\times p}{V})$ è equivalente a $\underset{n\times p}{Y}$



Analisi delle componenti principali

La derivazione delle componenti principali avviene sequenzialmente:

- si cerca la combinazione lineare normalizzata con varianza massima
- poi si cerca una seconda combinazione lineare normalizzata con varianza massima con il vincolo che sia incorrelata con la precedente;
- poi si cerca una terza combinazione lineare normalizzata con varianza massima e che sia incorrelata con le precedenti;
- e così via, determinando un numero di componenti principali pari al rango di \tilde{X}



Prima componente principale

I pesi (loadings in inglese) della prima componente principale di \tilde{X} sono gli elementi di

$$v_1 = \underset{p \times 1}{\operatorname{arg \, max}} \ v' \underset{1 \times pp \times pp \times 1}{S} v$$

dove v_1 è l'autovettore normalizzato di S associato a λ_1 p imes 1

• I punteggi (scores in inglese) della prima componente principale di \tilde{X} sono i valori della combinazione lineare normalizzata

$$y_1 = \underset{n \times p}{\tilde{X}} v_1$$

 $\bullet\,$ La $\mathit{varianza\ spiegata\ dalla\ prima\ componente\ principale\ di\ \tilde{X}\ \grave{\mathrm{e}}}$

$$\lambda_1 = v_1' S v_1 \\ 1 \times p^{p \times p} v_{p \times 1}$$



Seconda componente principale

- I pesi della seconda componente principale di \tilde{X} sono gli elementi di

$$v_2 = \underset{p \times 1}{\operatorname{arg \, max}} \ \underset{1 \times pp \times pp \times 1}{v' \ S} v$$

$$v : ||v|| = 1, \quad 1 \times pp \times pp \times 1$$

$$v' v_1 = 0$$

dove $\underset{p \times 1}{v_2}$ è l'autovettore normalizzato di S associato a λ_2

• I punteggi della seconda componente principale di \tilde{X} sono i valori della combinazione lineare normalizzata

$$y_2 = \underset{n \times 1}{\tilde{X}} v_2$$

 \bullet La $\emph{varianza spiegata}$ dalla seconda componente principale di \tilde{X} è

$$\lambda_2 = \underset{1 \times p}{v_2} \underset{p \times p}{S} \underset{p \times 1}{v_2}$$



j-sima componente principale

ullet I pesi della j -sima componente principale di \tilde{X} sono gli elementi di

$$v_j = \underset{p \times 1}{\operatorname{arg \, max}} \quad v' \underset{1 \times pp \times pp \times 1}{S} v$$

$$v'v_k = 0, \ k = 1, \dots, j-1$$

dove v_j è l'autovettore normalizzato di S associato a λ_j $\underset{p \times 1}{\sum}$

• I punteggi della j-sima componente principale di \tilde{X} sono i valori della combinazione lineare normalizzata

$$y_j = \underset{n \times p}{\tilde{X}} v_j$$

 \bullet La $\emph{varianza spiegata}$ dalla $\emph{j}\text{-sima}$ componente principale di \tilde{X} è

$$\lambda_j = v_j' \underset{1 \times p}{S} v_j \\ \underset{p \times 1}{v_j}$$



Proprietà delle componenti principali

• Il vettore delle medie di Y = XV è nullo:

$$\frac{1}{n} Y' \frac{1}{p \times nn \times 1} = \frac{1}{n} V' \tilde{X}' 1 = V' \frac{0}{p \times pp \times 1} = 0$$

ullet La matrice di varianze/covarianze di $Y=\tilde{X}V$ è

$$S_{p\times p}^Y = \frac{1}{n}Y'Y = \frac{1}{n}V'\tilde{X}'\tilde{X}V = V'SV = V'V\Lambda V'V = \underset{p\times p}{\Lambda}$$

dove $\Lambda=\operatorname{diag}(\lambda_1,\dots,\lambda_p)$, ovvero $\underset{n\times 1}{y_1},\dots,\underset{n\times 1}{y_p}$ hanno varianze pari a $\lambda_1\geq \dots \geq \lambda_p$ e sono tra loro incorrelati



Proprietà delle componenti principali

• Varianza totale di S^Y :

$$\operatorname{tr}(S^Y) = \operatorname{tr}(\Lambda_{p \times p}) = \sum_{j=1}^p \lambda_j = \operatorname{tr}(S)$$

coincide con la varianza totale di S

 Proporzione di varianza spiegata dalla j-sima componente principale

$$\frac{\lambda_j}{\operatorname{tr}(S)} = \frac{\lambda_j}{\sum_{k=1}^p \lambda_k}$$

• Varianza generalizzata di S^Y :

$$\det(S^Y) = \det(\Lambda_{p \times p}) = \prod_{j=1}^p \lambda_j = \det(S)$$

coincide con la varianza generalizzata di S



Proprietà delle componenti principali

• La correlazione tra la j-sima colonna \tilde{x}_j di \tilde{X} e i punteggi $y_k = \tilde{X}v_k \text{ della } k\text{-sima componente principale di } \tilde{X} \text{ è pari a}$

$$\frac{v_{jk}\sqrt{\lambda_k}}{\sqrt{s_{jj}}}$$

Dimostrazione:

Possiamo scrivere $ilde{x}_j = ilde{X}_{n imes p_{p imes 1}} ext{dove } a_j ext{ ha valore } 1 ext{ in posizione } j$ -sima e 0 altrove. La covarianza tra $ilde{x}_j$ e y_k è

$$\frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} \tilde{x}_{ji} y_{ki} = \frac{1}{n} \tilde{x}'_{j} y_{k} = \frac{1}{n} a'_{j} \tilde{X}' \tilde{X} v_{k} = a'_{j} S v_{k} = a'_{j} \lambda_{k} v_{k} = \lambda_{k} v_{jk}$$

dove abbiamo utilizzato $Sv_k = V\Lambda V'Va_k = V\Lambda a_k = V\lambda_k a_k = \lambda_k v_k$. La correlazione rigulta quindi $v_{jk}\lambda_k = v_{jk}\sqrt{\lambda_k}$

La correlazione risulta quindi $\frac{v_{jk}\lambda_k}{\sqrt{\lambda_k}\sqrt{s_{jj}}} = \frac{v_{jk}\sqrt{\lambda_k}}{\sqrt{s_{jj}}}$.



Outline

- 1 Trasformazioni linear
- 2 Analisi delle componenti principali
- 3 Interpretazione geometrica
- 4 PCA per dati standardizzati



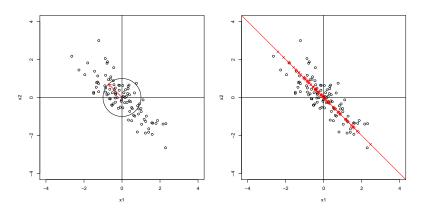
Proiezione su v_1

 \bullet La proiezione delle righe di $\tilde{X}_{n\times p}$ sul vettore $\underset{p\times 1}{v_1}$ è

$$\underset{n\times p_{p\times 1}}{\tilde{X}} v_1 v_1' = \underset{n\times 1}{y_1} v_1'$$



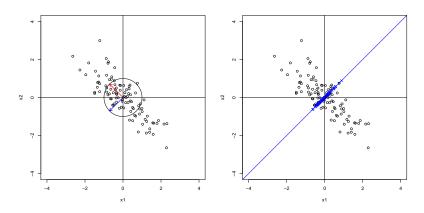
Proiezione su v_1



p=2: vettore v_1 e proiezione delle righe di \tilde{X} su v_1



Proiezione su v_2



p=2: vettore v_2 e proiezione delle righe di \tilde{X} su v_2



Proiezione sullo spazio generato da v_1, \ldots, v_q

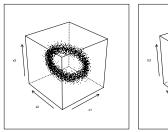
$$\underset{n \times p}{\tilde{X}} V_q \, V_q' = \underset{n \times qq \times p}{Y_q} \, V_q'$$

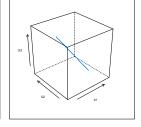
dove

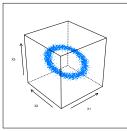
$$V_q = \left[\begin{array}{ccc} v_1 & \cdots & v_q \\ p \times 1 & & p \times 1 \end{array} \right]$$



Proiezione sullo spazio generato da v_1 e v_2







p=3: proiezione di $ilde{X}$ su v_1 e sullo spazio generato da v_1 e v_2

Teorema di Eckart-Young

- \bullet Miglior approssimazione di rango $q \leq p$ della matrice $\tilde{X}_{n \times p}$
- La matrice $\underset{n \times p}{A}$ di rango q definita da

$$A_{n \times p} = Y_q V_q' = \tilde{X}_{p \times qq \times p} V_q V_q' = \underset{n \times p}{\operatorname{arg min}} \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^p (\tilde{x}_{ij} - b_{ij})^2$$

minimizza l'errore di approssimazione

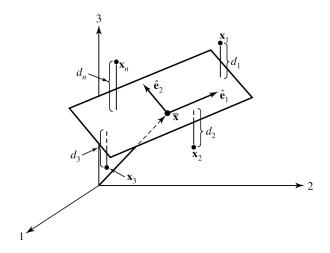
$$\sum_{i=1}^{n} \sum_{j=1}^{p} (\tilde{x}_{ij} - a_{ij})^2$$

rispetto a qualsiasi altra matrice $\underset{n\times p}{B}$ di rango q, i.e.

$$\sum_{i=1}^{n} \sum_{j=1}^{p} (\tilde{x}_{ij} - a_{ij})^2 \le \sum_{i=1}^{n} \sum_{j=1}^{p} (\tilde{x}_{ij} - b_{ij})^2$$



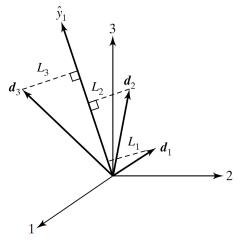
PCA: spazio delle variabili



p=3: il piano bidimensionale identificato da v_1 e v_2 minimizza la distanza al quadrato dai punti \tilde{x}_i' (le righe di \tilde{X})



PCA: spazio delle osservazioni



n=3: il vettore y_1 minimizza le distanze al quadrato dai vettori scarto dalla media \tilde{x}_j (le colonne di \tilde{X})



Outline

- 1 Trasformazioni linear
- 2 Analisi delle componenti principali
- 3 Interpretazione geometrica
- 4 PCA per dati standardizzati



PCA e trasformazioni lineari

- L'analisi delle componenti principali non è invariante rispetto a trasformazioni lineari, e in particolare di scala
- Essendo le componenti principali costruite sulla base della matrice varianze/covarianze un cambiamento di scala che non sia omogeneo su tutte le variabili produce un cambiamento nelle varianze col risultato di aumentare il peso nelle componenti principali di quelle variabili la cui varianza è aumentata.
- Questo implica, ad esempio, che un cambiamento di unità di misura operato su una sola delle variabili modifica il risultato.
- Queste considerazioni vanno tenute presenti quando si effettua un'analisi per decidere se partire da \tilde{X} o da Z; la scelta andrà fatta caso per caso e non si danno regole generali



Analisi delle componenti principali di ${\it Z}$

- Equivale a considerare la matrice di correlazione: $S^Z=R$
- I pesi $v_j \atop p imes 1$ della j-sima componente principale è il j-simo autovettore normalizzato di R associato al j-simo autovalore λ_j ; in generale (v_j,λ_j) di R sono diversi da quelli di S
- I punteggi della j-sima componente principale sono $\underset{n\times 1}{y_j} = \underset{n\times p}{Z} v_j$
- Poichè ${\rm tr}(R)=p$, la proporzione di varianza spiegata dalla j-sima componente principale è λ_j/p
- La correlazione tra la j-sima colonna z_j di Z e i punteggi $y_k=Zv_k$ della k-sima componente principale di Z è pari a $v_{jk}\sqrt{\lambda_k}$



Caso p=2 con dati standardizzati

- ullet Consideriamo i dati standardizzati Z
- Matrice di varianze e covarianze per Z:

$$R = \left[\begin{array}{cc} 1 & r \\ r & 1 \end{array} \right]$$

con r > 0

ullet I due autovalori di R sono

$$\lambda_1 = 1 + r, \qquad \lambda_2 = 1 - r$$

• I due autovettori normalizzati di R sono

$$v_1 = \begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} \end{bmatrix}, \qquad v_2 = \begin{bmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} \\ -\frac{1}{\sqrt{2}} \end{bmatrix}$$



Caso p=2 con dati standardizzati

• I punteggi delle due componenti principali sono

$$y_{i1} = \frac{1}{\sqrt{2}}(z_{i1} + z_{i2}), \quad y_{i2} = \frac{1}{\sqrt{2}}(z_{i1} - z_{i2})$$

ullet Se noti che se r<0, l'ordine degli autovalori e quindi delle componenti principali è invertito