VacuumCleaner 02/05/22, 23:08

# LABORATORIO DI INGEGNERIA DEI SISTEMI SOFTWARE

### Introduction

# Requirements

Muovere il VirtualRobot in modo da coprire tutta la superficie di una stanza vuota.

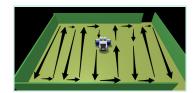
## Requirement analysis

L'interazione con il committente ha chiarito il significato dei seguenti termini:

- stanza: Stanza rettangolare vuota, delimitata da pareti e priva di ostacoli
- robot: Dispositivo in grado di ricevere comandi via rete come descritto in <u>VirtualRobot2021</u>

### **User Story**

Come utente, posiziono il robot nella cella **HOME**. In seguito, avvio l'applicazione **robotCleaner** che muove il robot per tutta la superficie della stanza. L'applicazione non può essere interotta dall'utente, ma il sistema deve terminare in modo autonomo una volta finito il suo compito. Al termine dell'applicazione mi aspetto che il percorso effettutato dal robot sia quello mostrato in figura.



#### Verifica dei risultati

Occore verificare che il robot copra interamente la superificie della stanza

# Problem analysis

VacuumCleaner 02/05/22, 23:08

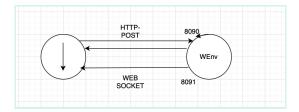
### Aspetti Rilevanti

Si evidenzia che:

1. In <u>VirtualRobot2021.html: commands</u> il cliente afferma che il robot può ricevere comandi in due modi diversi:

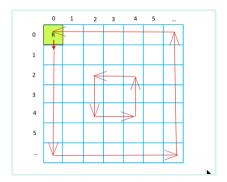
- Inviando messaggi alla porta 8090 utilizzando HTTP POST
- Inviando messaggi alla porta 8091 utilizzando websocket
- 2. Il tutto consiste nel realizzare un sistema distribuito composto da due macro-componenti software:
  - il VirtualRobot, fornito dal cliente
  - L'applicazione robotCleaner che interagisce con il robot

#### Architettura Logica



## Test plans

Per verificare che l'applicazione soddisfa i requisiti, si potrebbe tener traccia delle mosse effettutate dal robot, e nello specifico delle posizioni già coperte dal robot. Supponiamo dunque, che la stanza sia suddivisa in celle di dimensione del robot e che questo si muova di un unitàrobot. Partendo dalla cella HOME il robot si muove a onde per coprire l'intera superificie della stanza, come mostrato in figura.



### **Project**

### **Testing**

# Deployment

VacuumCleaner 02/05/22, 23:08

# Maintenance

By Alessio Reitano email: alessio.reitano@studio.unibo.it

