

Introdução à Computação em Física

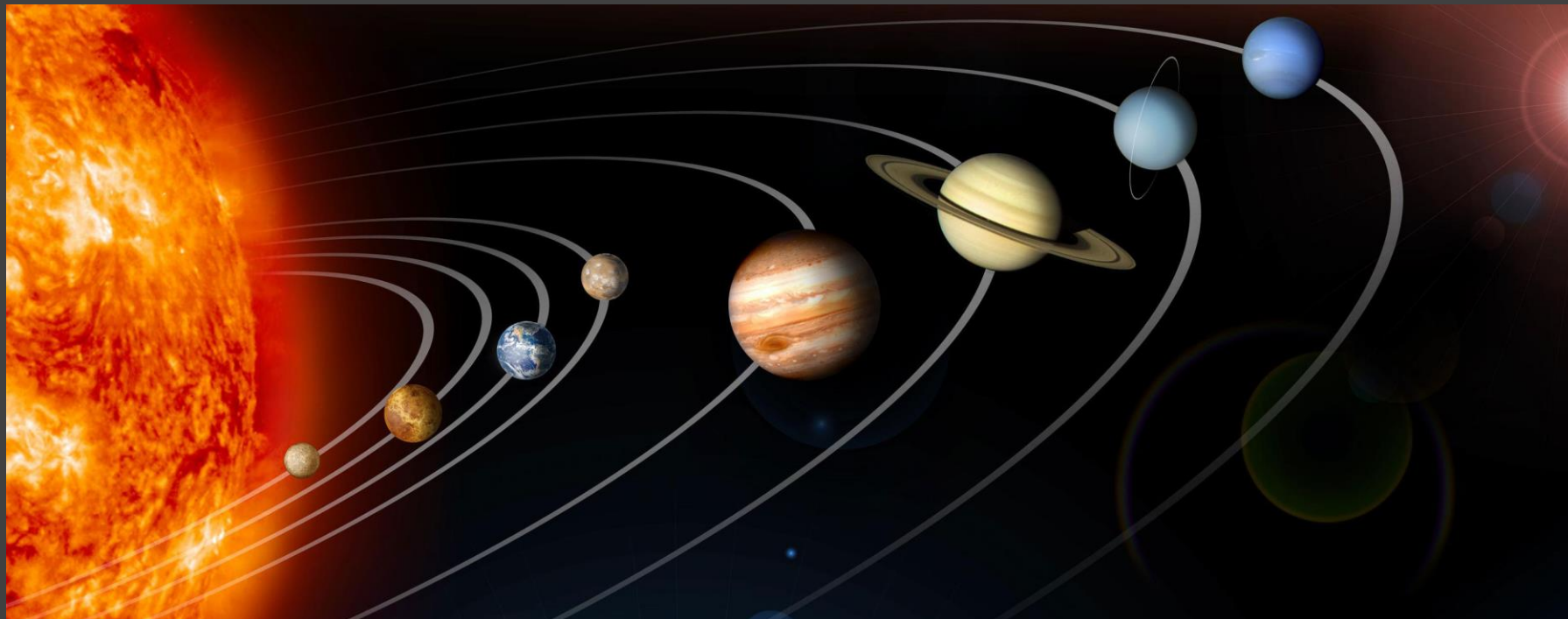
ZEROS DE FUNÇÕES
PROF. WALBER

Refs.:

Cálculo numérico, aspectos teóricos e computacionais (2nd edição), M. A. G. Ruggiero, V. L. da Rocha Lopes
Computational Physics, R. Landau, M. J. Paez, C. C. Bordelanu

Motivação (exemplo):

Objeto se deslocando em uma órbita (elíptica) com uma da excentricidade



Motivação (Exemplo):

Posição de um objeto que se desloca em uma órbita com excentricidade ϵ

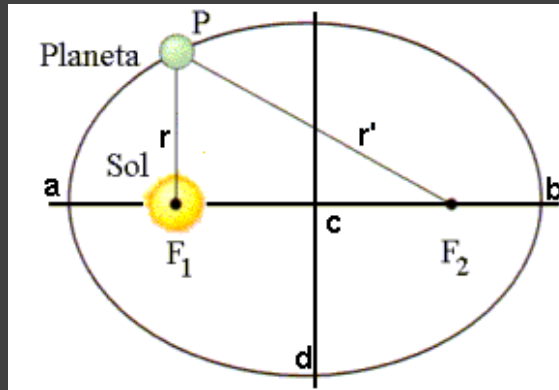
$$r = \frac{a(1 - \epsilon^2)}{1 + \epsilon \cos \nu}$$

$$\tan\left(\frac{\nu}{2}\right) = \sqrt{\frac{1 + \epsilon}{1 - \epsilon}} \tan\left(\frac{E}{2}\right)$$

E é um ângulo auxiliar chamado de anomalia excêntrica;

ν é chamado de anomalia verdadeira;

a é o semieixo maior



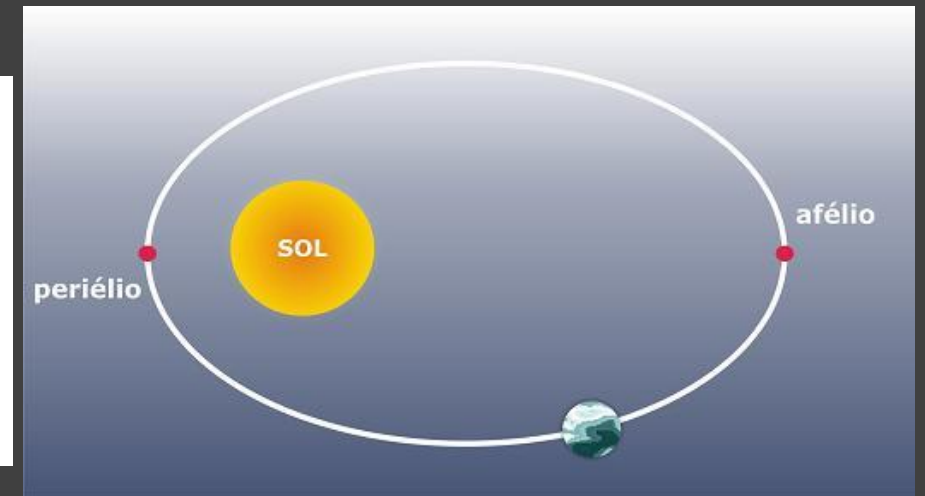
F_1 e F_2 = focos da elipse

$r + r' = \text{constante}$

excentricidade $e = \frac{cF_2}{cb}$

Semi-eixo maior = \overline{cb}

Semi-eixo menor = \overline{cd}



Motivação (Exemplo):

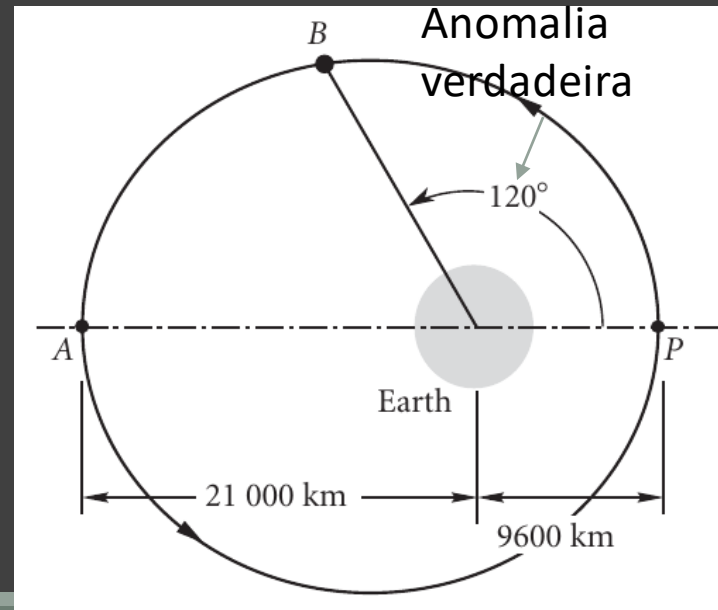
Posição de um objeto que se desloca em uma órbita com excentricidade ϵ

$$r = \frac{a(1 - \epsilon^2)}{1 + \epsilon \cos \nu}$$

$$\tan\left(\frac{\nu}{2}\right) = \sqrt{\frac{1 + \epsilon}{1 - \epsilon}} \tan\left(\frac{E}{2}\right)$$

E é um ângulo auxiliar
chamado de anomalia
excêntrica;

ν é chamado de anomalia
verdadeira;
 a é o semieixo maior



Motivação (Exemplo):

Para o cálculo de E temos que resolver a equação

$$E - \epsilon \sin(E) = M$$

M é chamada de anomalia média (unidade radianos) e é dada em termos do período da órbita T , t é medido a partir do periélio

$$M = \frac{2\pi t}{T}$$

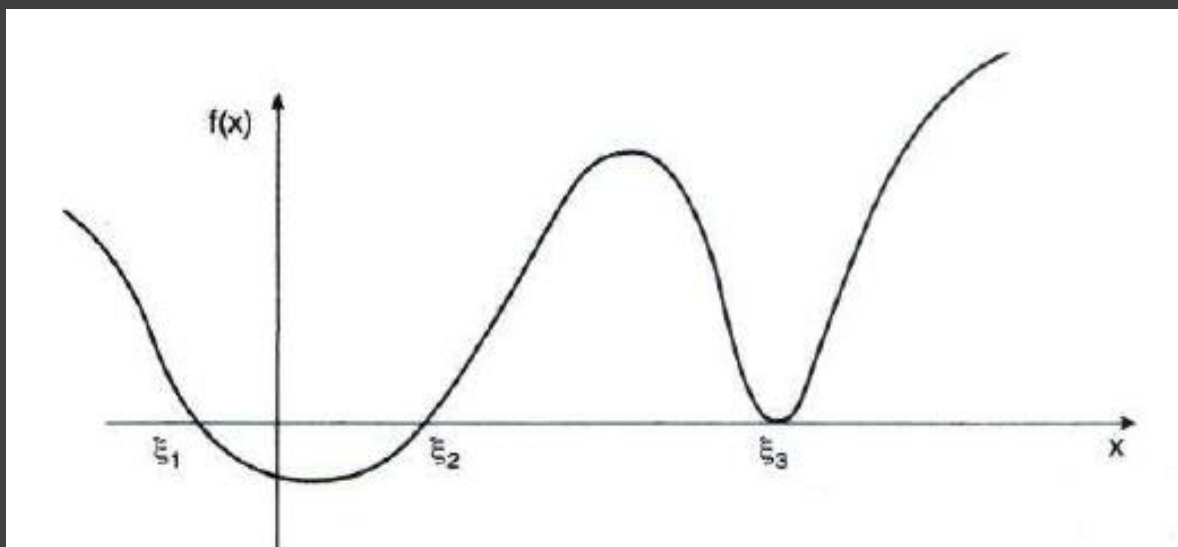
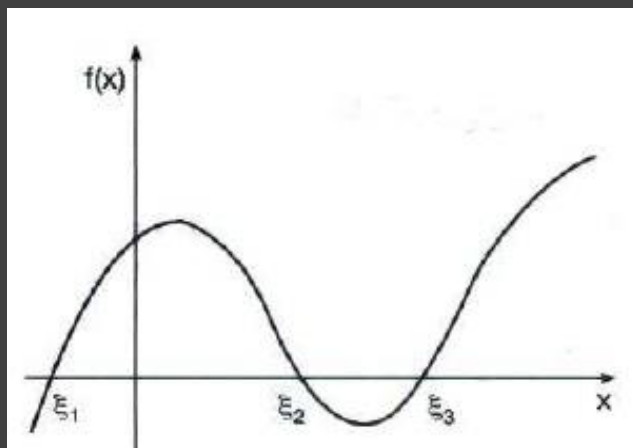
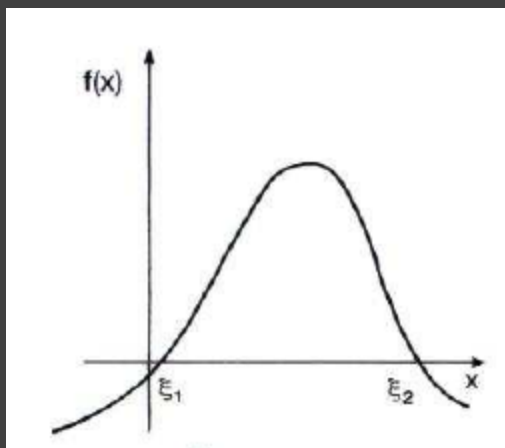


$$\tan\left(\frac{\nu}{2}\right) = \sqrt{\frac{1+\epsilon}{1-\epsilon}} \tan\left(\frac{E}{2}\right)$$



$$r = \frac{a(1 - \epsilon^2)}{1 + \epsilon \cos \nu}$$

Zeros de funções reais:



- Nesta aula iremos ver alguns esquemas numéricos para se resolver equações da forma $f(x) = 0$. Vale ressaltar que em muitos problemas de Física há a necessidade de se buscar soluções de equações, ou seja, as chamadas raízes de uma dada função.
- Em raros casos é possível obter as raízes de $f(x)=0$ de forma exata, como por exemplo no caso de um polinômio de segundo grau.

Fases dos métodos para se encontrar as raízes:

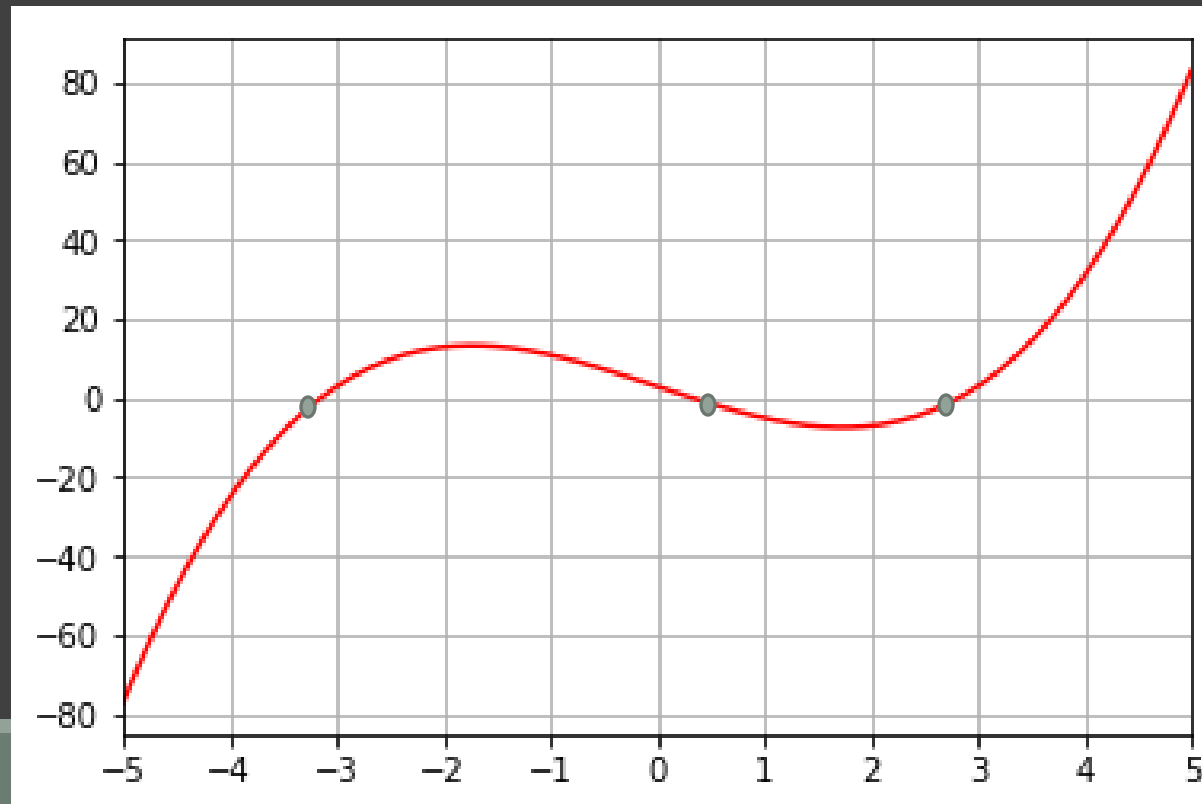
- Os esquemas que iremos utilizar consistem em duas fases para se encontrar as raízes de uma função $f(x)$. Nesse sentido, iremos partir de uma aproximação inicial para a raiz e em seguida refinar a aproximação através de um processo iterativo.
- **Fase I:** Localização (isolar) das raízes. Obtém-se um intervalo $[a,b]$ que contém uma única raiz;
- **Fase II:** Refinamento, onde dadas aproximações iniciais para o intervalo $[a,b]$, melhorá-las sucessivamente até se obter uma aproximação para a raiz dentro de uma dada precisão ε .

Fase I: Isolamento das raízes

Nesta fase é feita uma análise teórica e gráfica da função $f(x)$.

Graficamente, plota-se a função $f(x)$ e localiza-se visualmente os intervalos $[a,b]$ que contém as raízes:

$$f(x) = x^3 - 9x + 3$$



Raízes:

$$r1 \in (-4,-3)$$

$$r2 \in (0,1)$$

$$r3 \in (2,3)$$

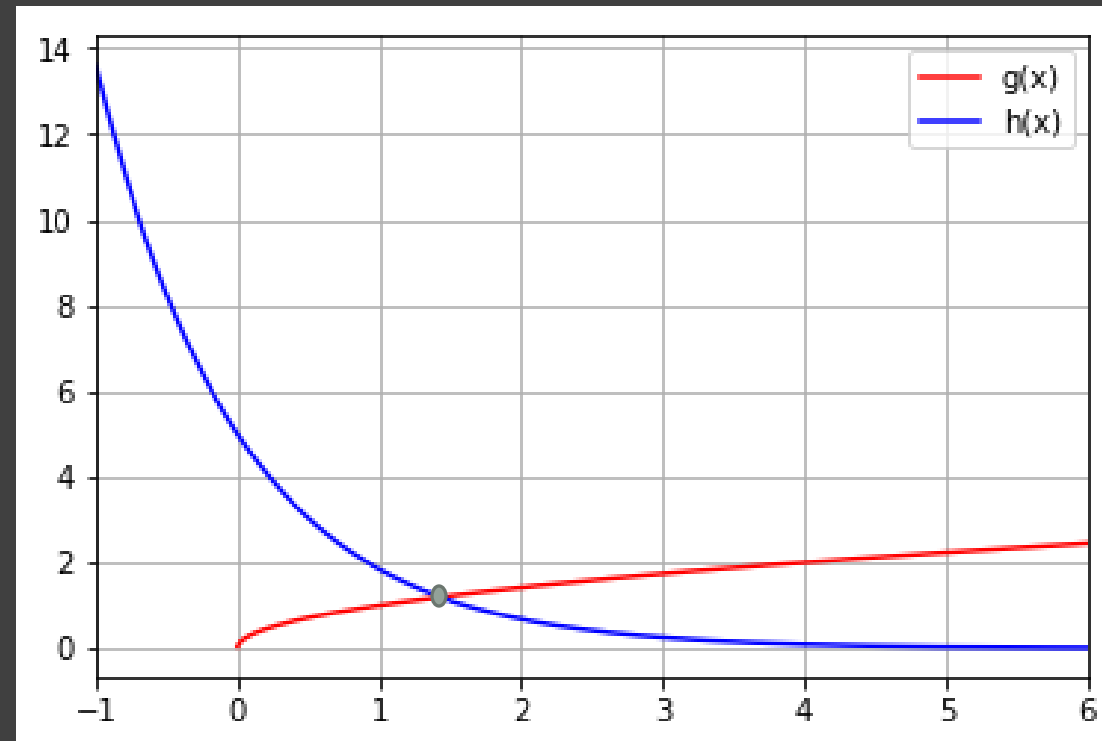
Fase I: Isolamento das raízes

Graficamente, plota-se as outras funções que ajudam a compor a função $f(x)$.

$$f(x) = \sqrt{x} - 5e^{-x}$$

$$g(x) = \sqrt{x}$$

$$h(x) = 5e^{-x}$$



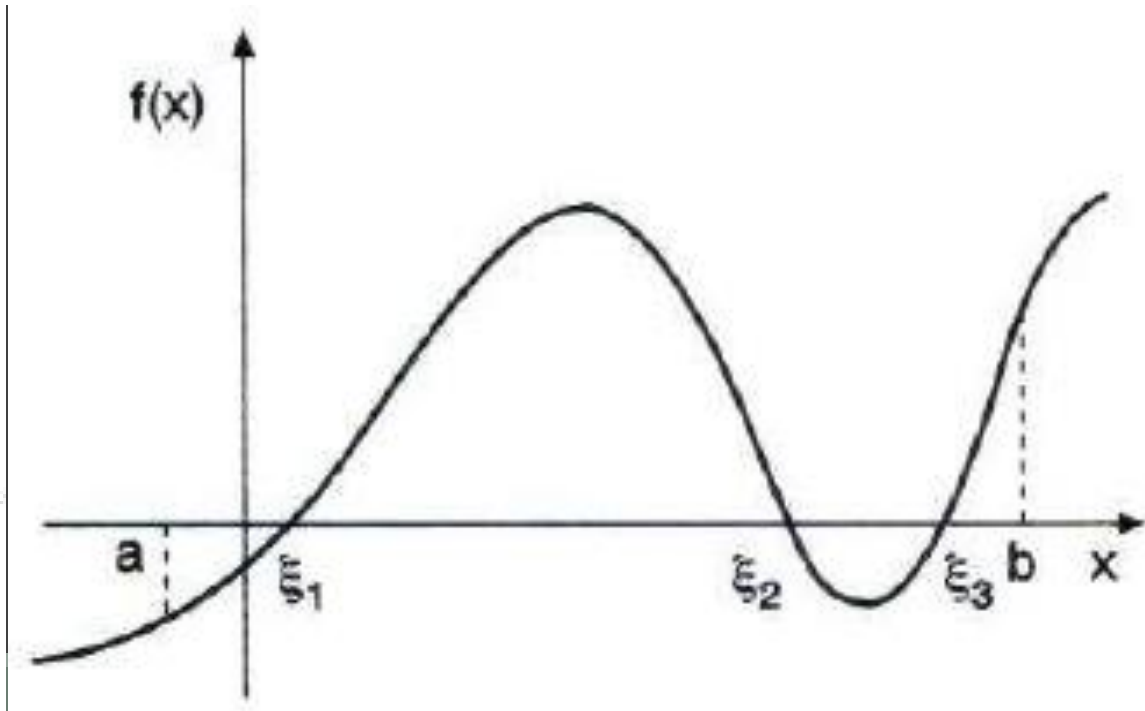
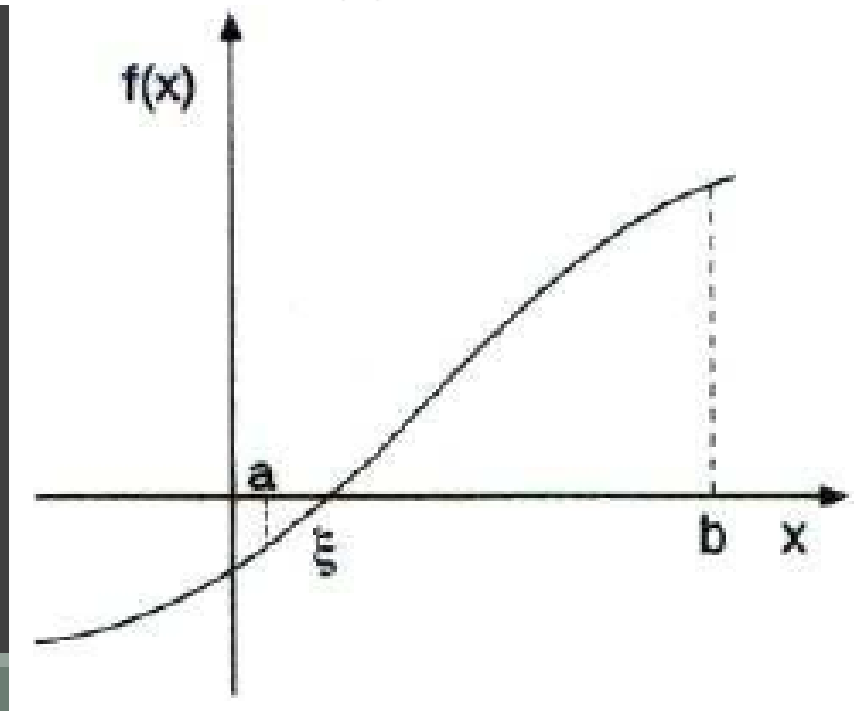
Raíz:

$r1 \in (1,2)$

Fase I : Isolamento de raízes

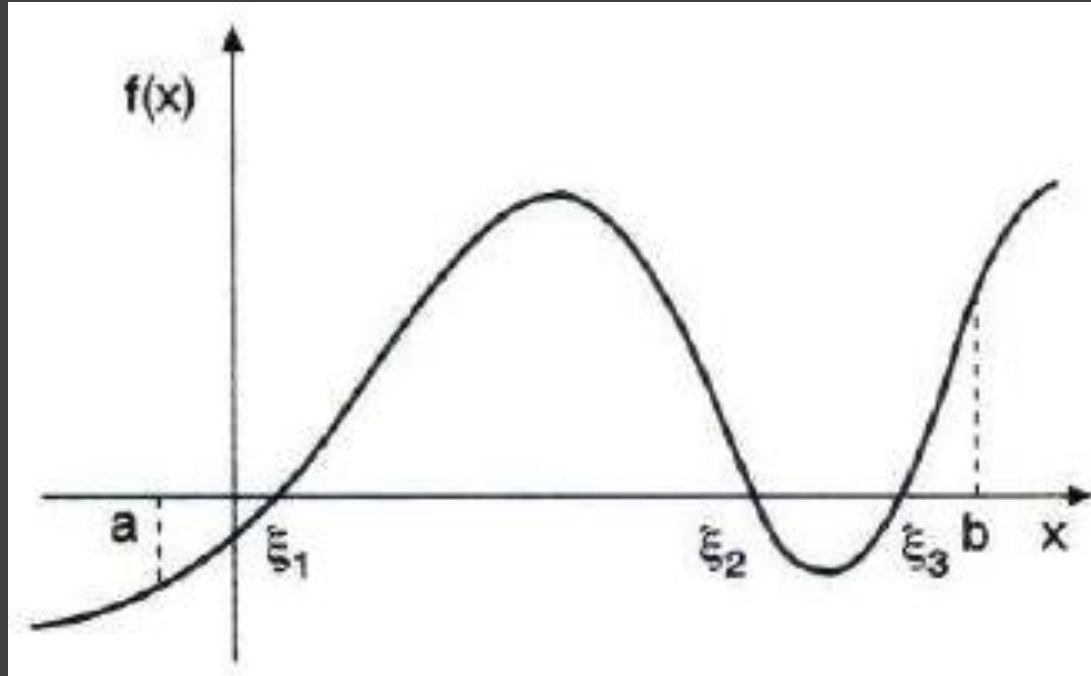
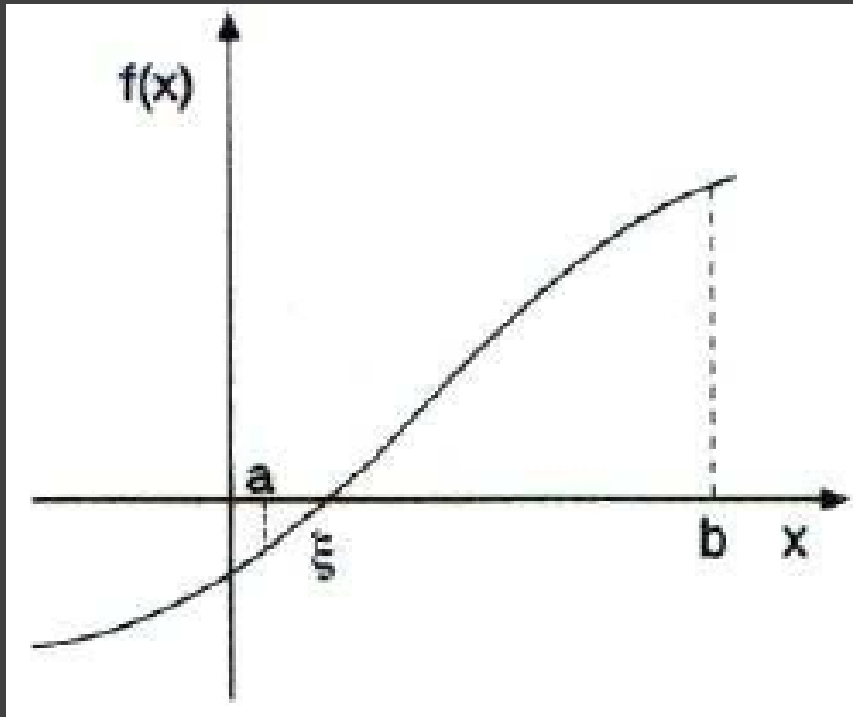
A análise teórica é feita com base no **teorema de Bolzano**:

Seja $f(x)$ uma função contínua em um intervalo $[a,b]$. Se $f(a)f(b) < 0$ então existe pelo menos um ponto $x = r$ entre a e b que é zero de $f(x)$.



Fase I : Isolamento de raízes

Baseado no teorema anterior, se $f'(x)$ existir e preservar o sinal em (a,b) , então este intervalo contém uma única raiz de $f(x)$.

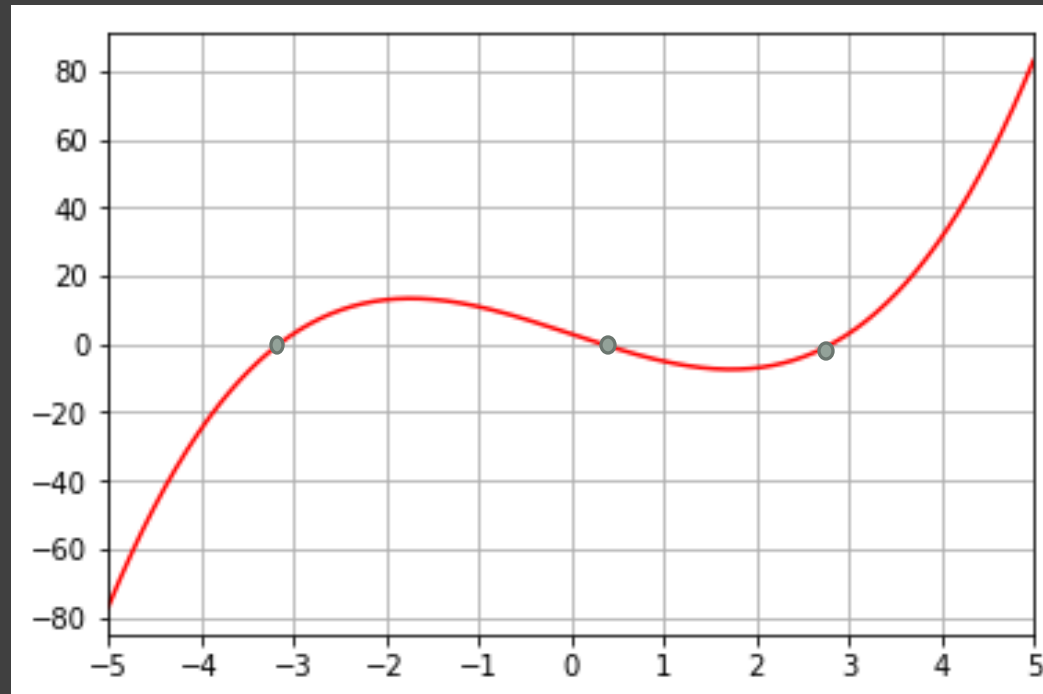


Fase I : Isolamento de raízes

Tabelamento:

$$f(x) = x^3 - 9x + 3$$

x	-10	-5	-3	-1	0	1	2	3	4
f(x)	-	-	+	+	+	-	-	+	+



Raízes:

$$r_1 \in (-4, -3)$$

$$r_2 \in (0, 1)$$

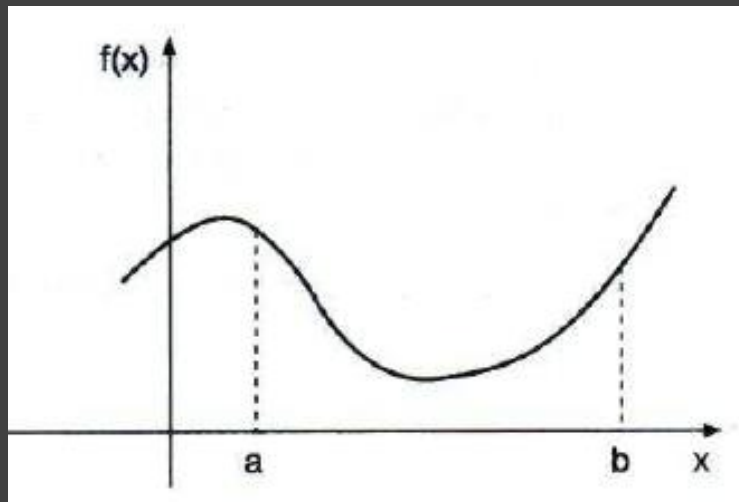
$$r_3 \in (2, 3)$$

$$f'(x) = 3x^2 - 9$$

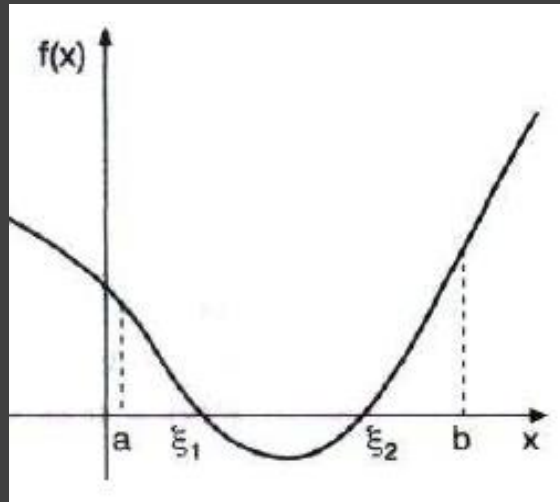
Conserva o sinal em cada intervalo, logo há uma única raiz em cada um deles.

Fase I : Isolamento de raízes

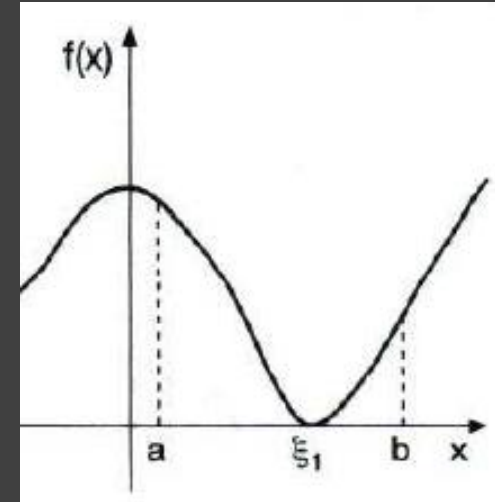
Caso $f(a)f(b) > 0$, pode-se ter diferentes situações:



Sem raízes em (a,b)



duas raízes em (a,b)

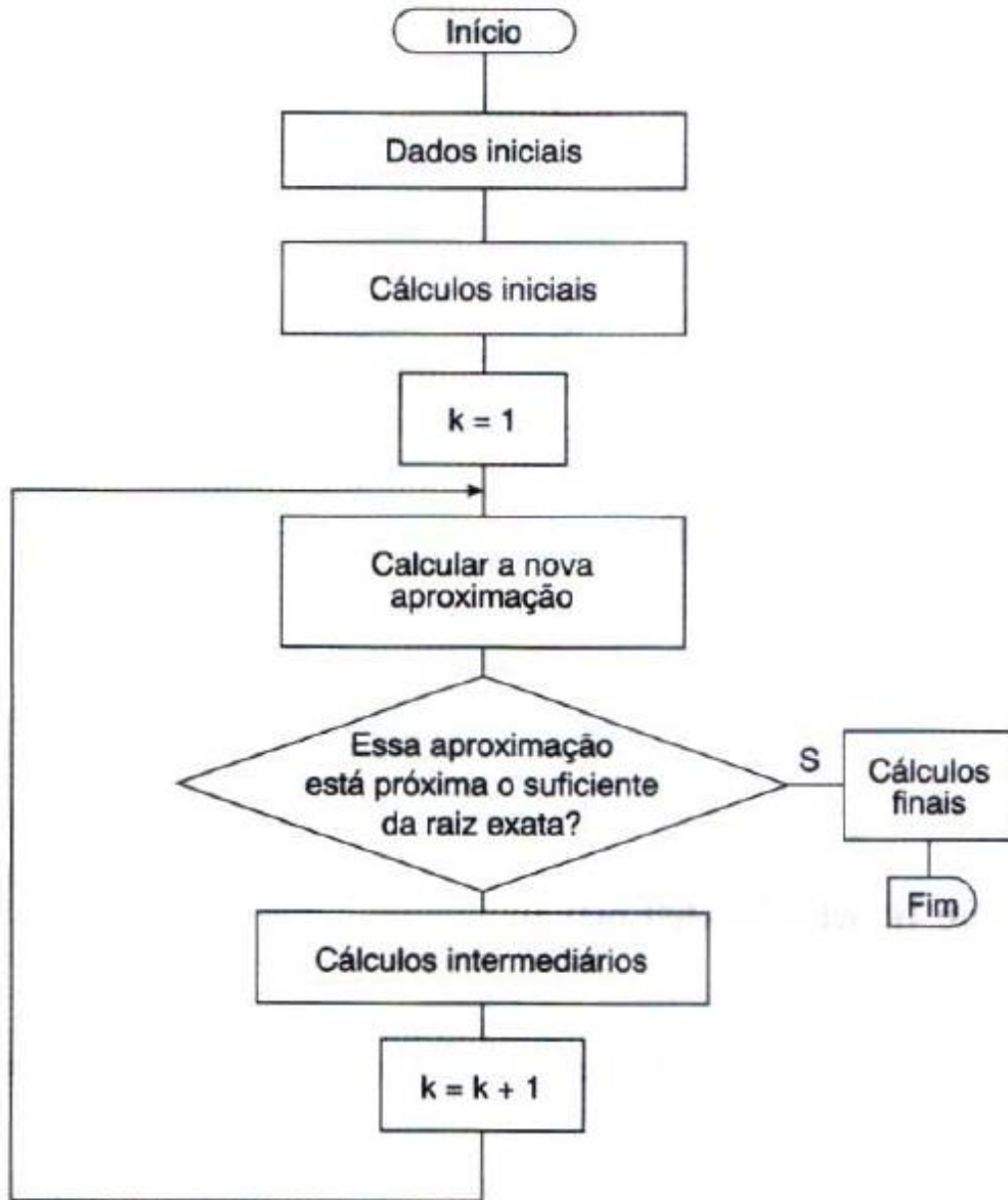


Uma raíz em (a,b)

Análise gráfica é de grande importância.

Fase II : Refinamento

- Fase consiste em aproximar uma raiz r dentro do intervalo (a,b) ;
- Diversos esquemas para realizar esse procedimento, todos baseados no método iterativo (figura ao lado);
- Método iterativo: sequência de instruções que são executadas passo a passo, algumas que são repetidas em ciclos (iterações);
- Utiliza-se resultados obtidos anteriormente $(k, k+1)$;
- Critério de parada: r obtido é suficientemente próximo da raiz exata ? Precisão da raiz obtida.



Critério da parada:

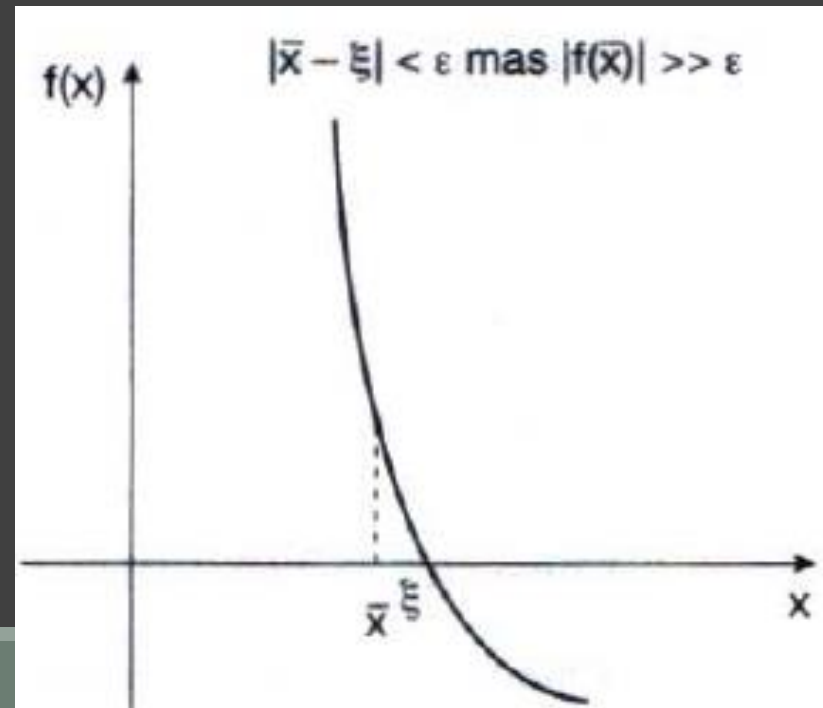
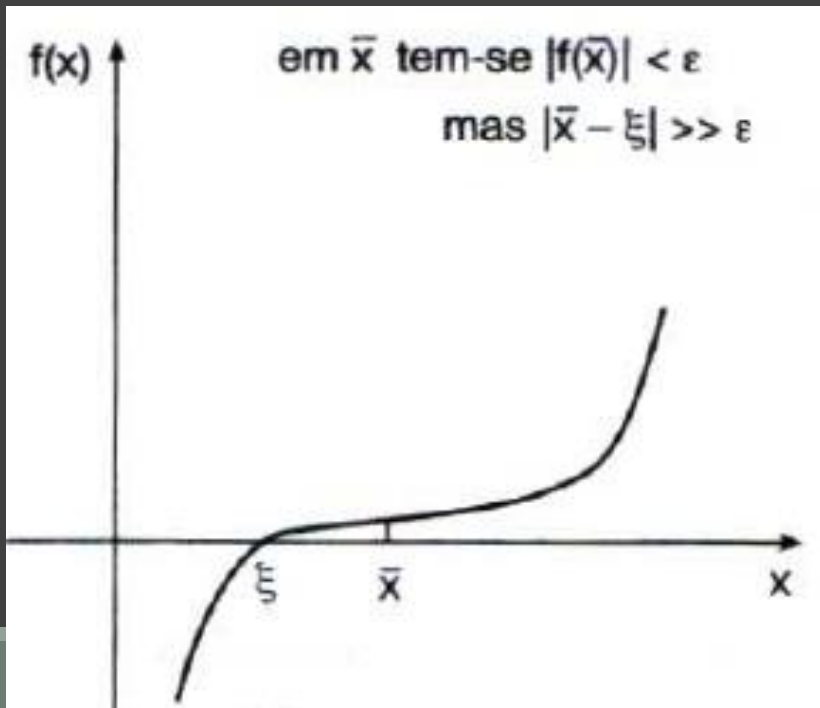
O critério da parada pode ser escrito da seguinte maneira:

x_i raiz aproximada e r raiz exata

$$|x_i - r| < \epsilon$$

$$|f(x_i)| < \epsilon$$

Nem sempre ambas são satisfeitas



Critério da parada:

O critério da parada pode ser escrito da seguinte maneira:

x_i raiz aproximada e r raiz exata

$$|x_i - r| < \epsilon$$

$$|f(x_i)| < \epsilon$$

Além disso, não conhecemos a raiz exata. Nesse sentido, é interessante fazer uso do erro absoluto e relativo:

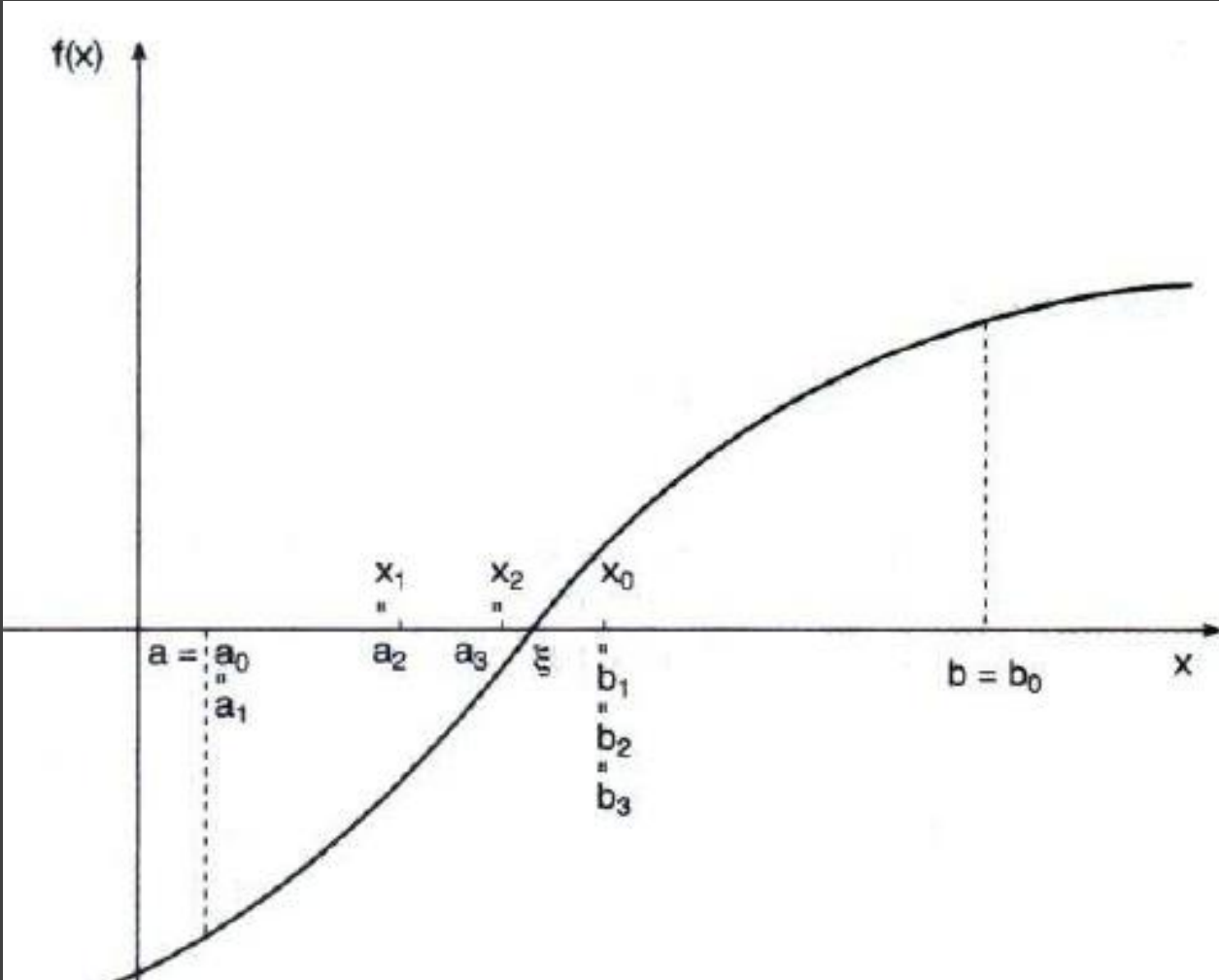
Erro absoluto

$$|x_i - x_{i-1}| < \epsilon$$

Erro relativo

$$\left| \frac{x_i - x_{i-1}}{x_i} \right| < \epsilon$$

Método da Bisseccção



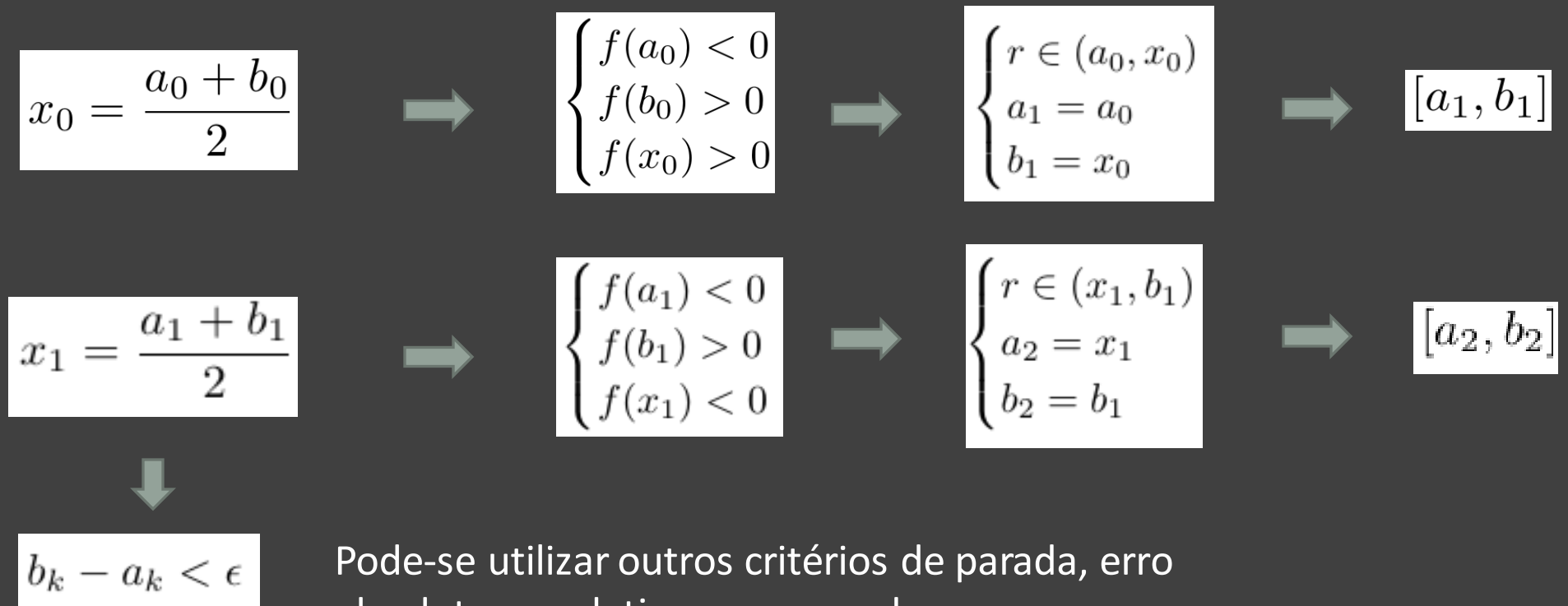
Método da bissecção:

Seja uma função $f(x)$ contínua no intervalo $[a,b]$ tal que $f(a)f(b) < 0$ (contém pelo menos uma raiz);

A ideia é reduzir a amplitude do intervalo $[a,b]$ que contém a raiz até que o comprimento do mesmo seja menor que a precisão desejada, usando para isso sucessivas divisões de $[a,b]$ ao meio;

Método da bissecção:

As iterações são realizadas da seguinte forma, considerando $[a_0, b_0] = [a, b]$:



Pode-se utilizar outros critérios de parada, erro absoluto ou relativo por exemplo.

Método da bissecção:

Convergência para [0,1]:

$$f(x) = x^3 - 9x + 3$$

x	-10	-5	-3	-1	0	1	2	3	4
f(x)	-	-	+	+	+	-	-	+	+

```
Iteracao 1 x = 0.5 fx = -1.375 b-a = 0.5
Iteracao 2 x = 0.25 fx = 0.765625 b-a = 0.25
Iteracao 3 x = 0.375 fx = -0.322265625 b-a = 0.125
Iteracao 4 x = 0.3125 fx = 0.218017578125 b-a = 0.0625
Iteracao 5 x = 0.34375 fx = -0.0531311035156 b-a = 0.03125
Iteracao 6 x = 0.328125 fx = 0.082202911377 b-a = 0.015625
Iteracao 7 x = 0.3359375 fx = 0.0144743919373 b-a = 0.0078125
Iteracao 8 x = 0.33984375 fx = -0.0193439126015 b-a = 0.00390625
Iteracao 9 x = 0.337890625 fx = -0.00243862718344 b-a = 0.001953125
Iteracao 10 x = 0.3369140625 fx = 0.00601691845804 b-a = 0.0009765625
Iteracao 11 x = 0.33740234375 fx = 0.00178890430834 b-a = 0.00048828125
Iteracao 12 x = 0.337646484375 fx = -0.000324921813444 b-a = 0.000244140625
Iteracao 13 x = 0.337524414062 fx = 0.000731976158932 b-a = 0.0001220703125
Iteracao 14 x = 0.337585449219 fx = 0.000203523399932 b-a = 6.103515625e-05
Iteracao 15 x = 0.337615966797 fx = -6.07001500441e-05 b-a = 3.0517578125e-05
Iteracao 16 x = 0.337600708008 fx = 7.14113891327e-05 b-a = 1.52587890625e-05
Iteracao 17 x = 0.337608337402 fx = 5.35556059011e-06 b-a = 7.62939453125e-06
f(raiz) = 5.35556059011e-06
```

Método iterativo linear (MIL) (Método do ponto fixo)

Método iterativo linear (MIL):

Método que introduz novas ideias do ponto de vista conceitual;

Seja $f(x)$ uma função contínua em $[a,b]$ (intervalo que contém uma raiz). O MIL consiste em transformar a equação $f(x) = 0$, em uma forma

$$x = \varphi(x) \quad \text{onde} \quad \varphi(x) \quad \text{Função de iteração}$$

Para qualquer $\varphi(x)$ a solução da equação $x = \varphi(x)$ é chamada de ponto fixo de $\varphi(x)$

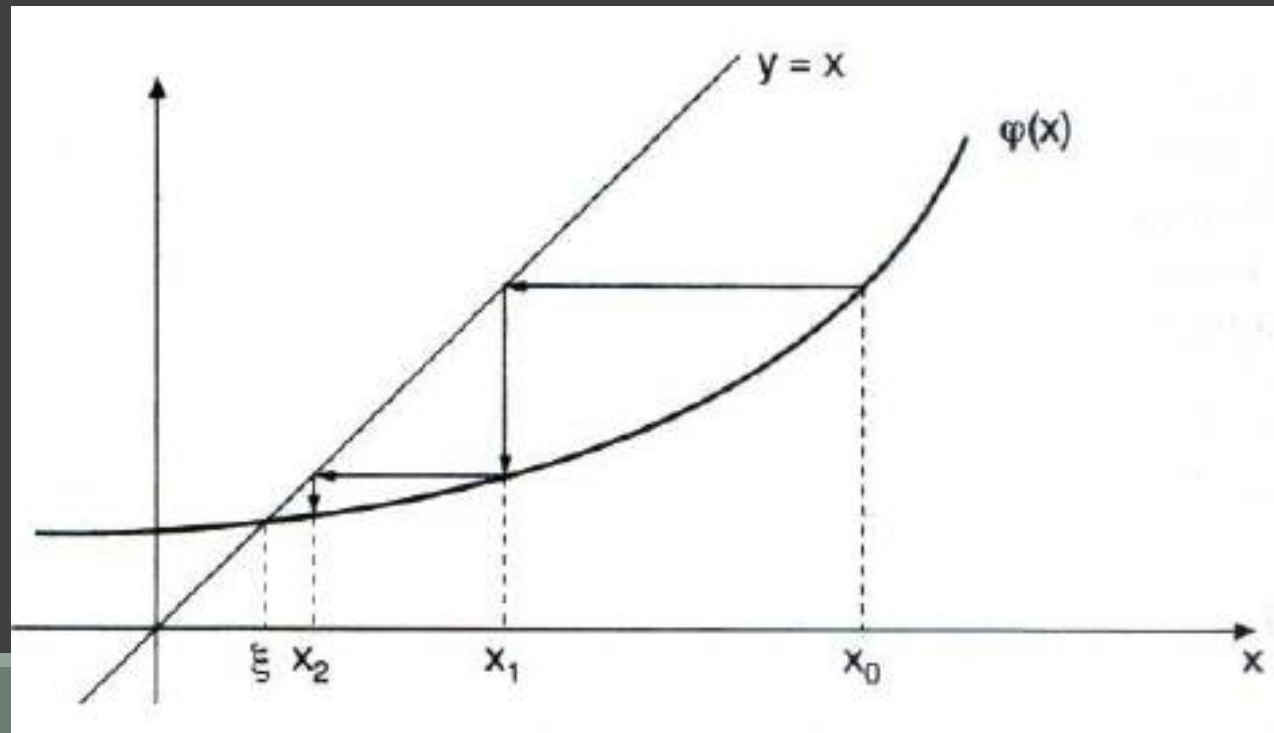
Assim sendo, o problema de determinar um zero de $f(x)$ foi transformado na busca da solução da equação $x = \varphi(x)$ a qual não altera a raiz procurada.

Método iterativo linear (MIL):

A parti de uma aproximação inicial x_0 , gera-se uma sequência de números x_i , através do processo iterativo:

$$x_i = \varphi(x_{i-1})$$

Graficamente:



Método iterativo linear (MIL):

Há um número infinito de funções de iteração para uma dada equação $f(x)=0$;

Possuem uma forma geral do tipo

$$\varphi(x) = x + A(x)f(x) \quad \text{onde } A(\text{raiz}) \neq 0 .$$

Exemplo: $f(x) = x^2 - x - 2$

1. $x = x^2 - 2$

2. $x = \sqrt{x + 2}$

3.

$$x = 1 + \frac{2}{x}$$

4.

$$x = x - \frac{x^2 - 2x - 8}{m}$$

$m \neq 0$

exemplos de

$$x = \varphi(x)$$

Método iterativo linear (MIL):

Nem todas funções de iteração levam a soluções convergentes:

Exemplo: $f(x) = x^2 - x - 2$

$x_0 = 2.5$ (raiz = 2)

$$x_i = \varphi(x_{i-1}) = x_{i-1}^2 - 2$$

$$x_i = \varphi(x_{i-1}) = \sqrt{x_{i-1} + 2}$$

$$x_1 = \varphi(x_0) = (2.5)^2 - 2 = 4.25$$

$$x_2 = \varphi(x_1) = (4.25)^2 - 2 = 16.0625$$

$$x_3 = \varphi(x_2) = (16.0625)^2 - 2 = 256.00391$$

Não converge

$$x_1 = \varphi(x_0) = \sqrt{4.5} = 2.1213203$$

$$x_2 = \varphi(x_1) = \sqrt{4.1213203} = 2.0301035$$

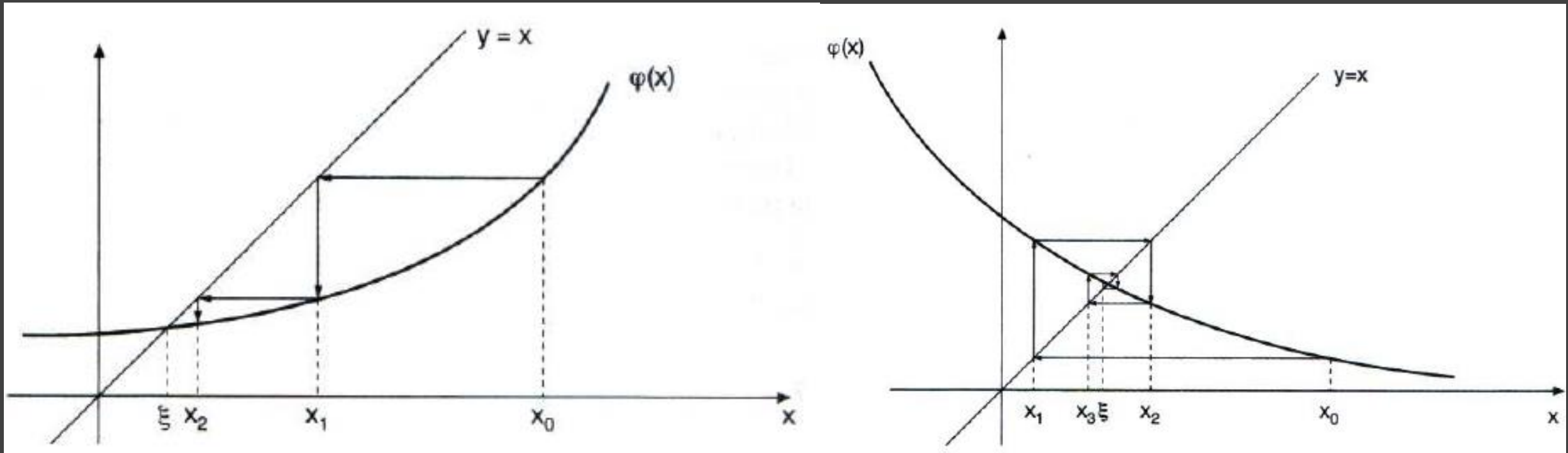
$$x_3 = \varphi(x_2) = \sqrt{4.0301035} = 2.0075118$$

Converge

Método iterativo linear (MIL):

Graficamente:

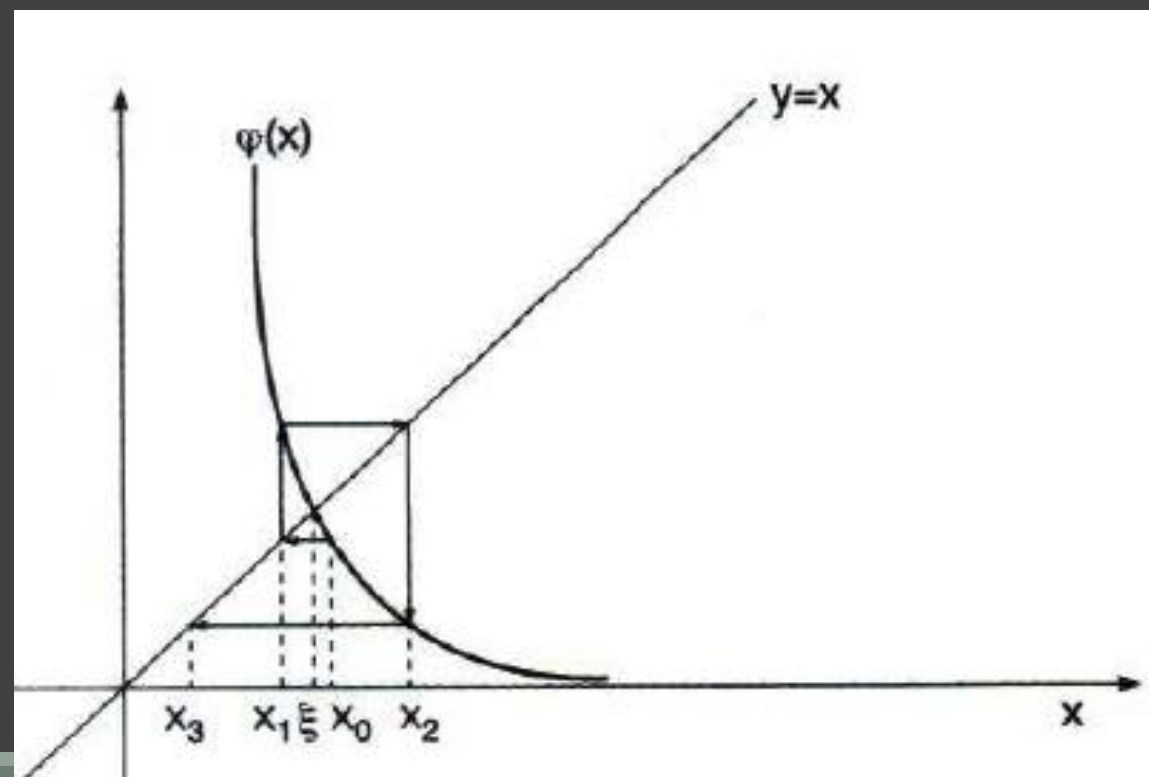
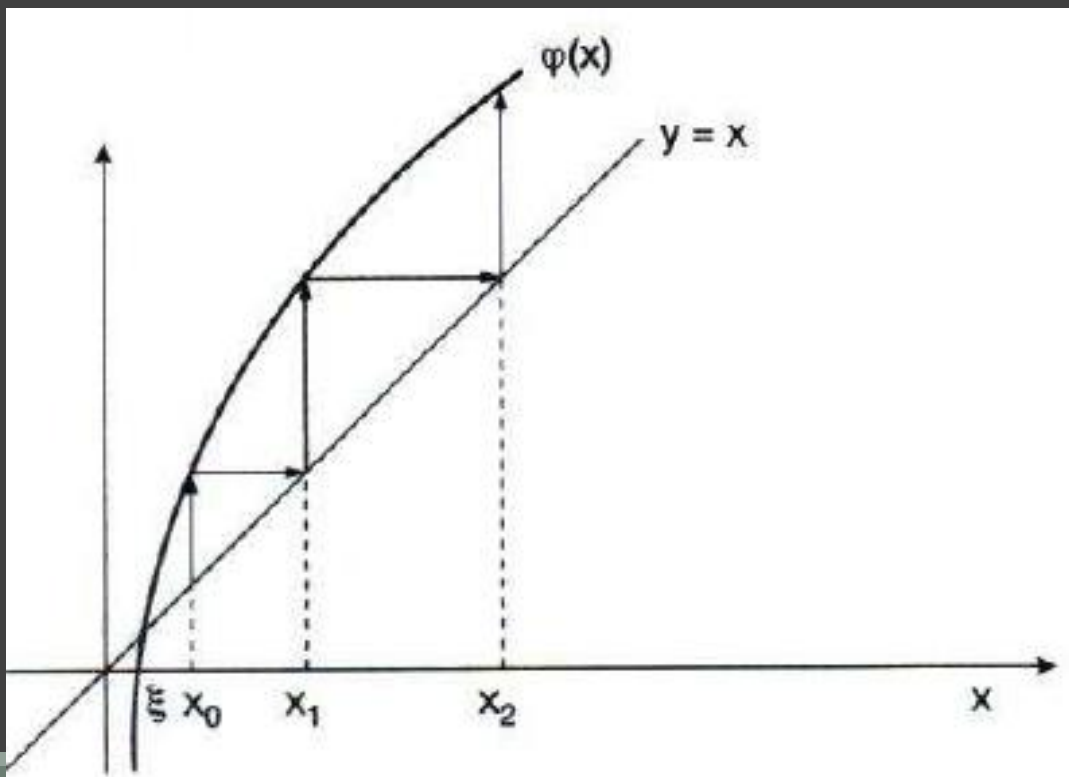
Convergentes



Método iterativo linear (MIL):

Graficamente:

Não converge



Método iterativo linear (MIL):

Para que o MIL obtenha a raiz é necessário que a sequência obtida seja convergente.

A convergência do método é fundamentada pelo seguinte teorema:

Seja r uma raiz da equação $f(x) = 0$, isolada num intervalo I centrado em r . Seja $\varphi(x)$ uma função de iteração para a equação $f(x) = 0$ e $M < 1$ um limitante. Se:

- $\varphi(x)$ e $\varphi'(x)$ são contínuas em I ;
- $|\varphi'(x)| \leq M < 1, \forall x \in I$;
- $x_0 \in I$;

então a sequência $\{x_i\}$ gerada converge para a raiz r .

Método iterativo linear (MIL):

Algoritmo:

1. Dados iniciais: x_0 e precisões ε_1 e ε_2
2. Se $|f(x_0)| < \varepsilon_1$, raiz $r = x_0$. Fim
3. Caso contrário iniciar $i = 1$
4. $x_1 = \phi(x_0)$
5. Se $|f(x_1)| < \varepsilon_1$ ou se $|x_1 - x_0| < \varepsilon_2$. Raiz $r = x_1$. Fim
6. $x_0 = x_1$
7. $i = i+1$, volte para 4.

Método de Newton-Raphson (MNR):

No método anterior, vimos que:

1. Uma das condições de convergência é que:

$$|\varphi'(x)| \leq M < 1, \forall x \in I$$

2. Nesse sentido, a convergência do método será mais rápida quanto menor for $|\varphi'(r)|$

Devido a isso, o método de Newton-Raphson procura uma função de iteração $\varphi(x)$ tal que:

$$\varphi'(r) = 0$$

Método de Newton-Raphson

Método de Newton-Raphson (MNR):

Da forma geral da função de iteração:

$$\varphi(x) = x + A(x)f(x)$$



$$\varphi'(x) = 1 + A'(x)f(x) + A(x)f'(x)$$

Como $f(r) = 0$, $\varphi'(r) = 1 + A(r)f'(r) = 0$

$$A(r) = -\frac{1}{f'(r)}$$



Função de iteração MNR

$$\varphi(x) = x - \frac{f(x)}{f'(x)}$$

Método de Newton-Raphson (MNR):

Convergência baseada no seguinte teorema:

Sejam $f(x)$, $f'(x)$ e $f''(x)$ contínuas num intervalo I que contém a raiz $x = r$ de $f(x) = 0$. Supor que $f'(r) \neq 0$.
Então, existe um intervalo $\bar{I} \subset I$, contendo a raiz r , tal que se $x_0 \in \bar{I}$, a sequência $\{x_k\}$ gerada pela fórmula recursiva

$$x_{k+1} = x_k - \frac{f(x_k)}{f'(x_k)},$$

convergir para a raiz.

Método de Newton-Raphson (MNR):

Exemplo convergência: $f(x) = x^3 - 9x + 3$, $x_0 = 1.5$

```
iteracao = 1 x = -1.66666666667
iteracao = 2 x = 18.38888888889
iteracao = 3 x = 12.3660104035
iteracao = 4 x = 8.40230671982
iteracao = 5 x = 5.83533816483
iteracao = 6 x = 4.233873551
iteracao = 7 x = 3.32291096056
iteracao = 8 x = 2.91733893111
iteracao = 9 x = 2.82219166541
iteracao = 10 x = 2.81692987584
iteracao = 11 x = 2.81691405287
Final, Raiz = 2.81691405287 fx = 2.1157902097e-09 abs(x-x0) = 1.58229714713e-05
```

Método de Newton-Raphson (MNR):

Exemplo convergência: $f(x) = x^3 - 9x + 3$, $x_0 = 0.5$

MNR

```
iteracao = 1 x = 0.333333333333
iteracao = 2 x = 0.337606837607
iteracao = 3 x = 0.337608955965
Final, Raiz = 0.337608955965 fx = 4.54480897361e-12 abs(x-x0) = 2.11835847519e-06
```

Bissecção

```
Iteracao 13 x = 0.337524414062 fx = 0.000731976158932 b-a = 0.0001220703125
Iteracao 14 x = 0.337585449219 fx = 0.000203523399932 b-a = 6.103515625e-05
Iteracao 15 x = 0.337615966797 fx = -6.07001500441e-05 b-a = 3.0517578125e-05
Iteracao 16 x = 0.337600708008 fx = 7.14113891327e-05 b-a = 1.52587890625e-05
Iteracao 17 x = 0.337608337402 fx = 5.35556059011e-06 b-a = 7.62939453125e-06
Iteracao 18 x = 0.3376121521 fx = -2.76723094657e-05 b-a = 3.81469726562e-06
Iteracao 19 x = 0.337610244751 fx = -1.11583781224e-05 b-a = 1.90734863281e-06
Iteracao 20 x = 0.337609291077 fx = -2.90140968717e-06 b-a = 9.53674316406e-07
f(raiz) = -2.90140968717e-06
```

Método das Secantes

Método das Secantes:

Uma das desvantagens do MNR é o cálculo da derivada a cada iteração.

No método das Secantes essa desvantagem é contornada através da substituição da derivada da seguinte maneira:

$$f'(x_k) \approx \frac{f(x_k) - f(x_{k-1})}{x_k - x_{k-1}}$$

Método forward difference (fd)
visto anteriormente

Com isso, a função de iteração fica sendo

$$\varphi(x_k) = x_k - \frac{f(x_k)}{\frac{f(x_k) - f(x_{k-1})}{x_k - x_{k-1}}} = \frac{x_{k-1}f(x_k) - x_kf(x_{k-1})}{f(x_k) - f(x_{k-1})}$$

Método das Secantes:

Assim sendo,

$$\varphi(x_k) = x_k - \frac{f(x_k)}{\frac{f(x_k) - f(x_{k-1})}{x_k - x_{k-1}}} = \frac{x_{k-1}f(x_k) - x_kf(x_{k-1})}{f(x_k) - f(x_{k-1})}$$



$$x_{k+1} = \frac{x_{k-1}f(x_k) - x_kf(x_{k-1})}{f(x_k) - f(x_{k-1})}$$

Nesse caso, temos que considerar nas aproximações iniciais x_0 e x_1

Método das Secantes:

Convergência, exemplo: $f(x) = x^2 + x - 6$, $x_0 = 1.5$ e $x_1 = 1.7$ (raiz = 2)

```
iteracao = 1 x = 2.03571428571
iteracao = 2 x = 1.99773755656
iteracao = 3 x = 1.99998394709
iteracao = 4 x = 2.00000000727
Final, Raiz = 2.00000000727 fx = 3.633535961e-08
```

$f(x) = x^3 - 9x + 3$, $x_0 = 0.5$, $x_1 = 0.7$

```
iteracao = 1 x = 0.326169405815
iteracao = 2 x = 0.338300511035
iteracao = 3 x = 0.337609870453
iteracao = 4 x = 0.337608955892
Final, Raiz = 0.337608955892 fx = 6.4101968178e-10
```

Bisseção

```
Iteracao 13 x = 0.337524414062 fx = 0.000731976158932 b-a = 0.0001220703125
Iteracao 14 x = 0.337585449219 fx = 0.000203523399932 b-a = 6.103515625e-05
Iteracao 15 x = 0.337615966797 fx = -6.07001500441e-05 b-a = 3.0517578125e-05
Iteracao 16 x = 0.337600708008 fx = 7.14113891327e-05 b-a = 1.52587890625e-05
Iteracao 17 x = 0.337608337402 fx = 5.35556059011e-06 b-a = 7.62939453125e-06
Iteracao 18 x = 0.3376121521 fx = -2.76723094657e-05 b-a = 3.81469726562e-06
Iteracao 19 x = 0.337610244751 fx = -1.11583781224e-05 b-a = 1.90734863281e-06
Iteracao 20 x = 0.337609291077 fx = -2.90140968717e-06 b-a = 9.53674316406e-07
f(raiz) = -2.90140968717e-06
```

Atividades práticas:

1. Determine as raízes das equações (método da Bisseção):

$$x - \cos x = 0$$

$$2\cos(x) - \frac{e^x}{2} = 0$$

Com precisão 10^{-6}

2. Escreva um programa que encontre a raiz da equação abaixo no intervalo (0,1).
Utilizando a função iteração dada com precisão de 10^{-6}

$$f(x) = x^3 - 9x + 3$$

$$\varphi(x) = \frac{x^3}{9} + \frac{1}{3}$$

Atividades práticas:

3. Considerando as funções equações abaixo:

$$x \log(x) - 1 = 0$$

$$x = \tanh(1.5x)$$

- a. Localize graficamente as raízes (salve os plots em duas figuras de extensão *.png)
- b. Determine a raízes das equações (precisão 10^{-7}) pelos métodos da Bissecção, Newton-Raphson e das Secantes. Descreva quantas iterações foram necessárias para cada método.

Atividades práticas:

4. Seja a equação de Kepler, que auxilia na obtenção na posição de um objeto se deslocando sobre uma órbita com excentricidade ϵ :

$$E - \epsilon \sin(E) = M$$

(a) Considerando $M = 2.5$ e $\epsilon = 0.8$, encontre E (anomalia excêntrica).

(b) Obtenha r/a e v para $M \in (0, 4\pi]$, lembrando que

$$\tan\left(\frac{\nu}{2}\right) = \sqrt{\frac{1+\epsilon}{1-\epsilon}} \tan\left(\frac{E}{2}\right)$$

$$r = \frac{a(1 - \epsilon^2)}{1 + \epsilon \cos \nu}$$

(c) Faça gráficos para r/a e v em função de M .