## Árboles

Arboles binarios de búsqueda equilibrados

#### Contenidos

- Concepto de árbol perfectamente equilibrado.
- Concepto de árbol equilibrado (AVL).
- Especificación del TAD AVLTree
- EEDRepresentación enlazada. NFORMATICA UCO
  - Operaciones de equilibrado del árbol.
  - Operaciones de inserción y borrado.

#### Motivación

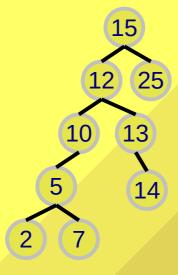
La búsqueda es la operación estrella O(H).

Dada la secuencia: {15,12,25,10,13,7,14,3,5,2,1} ¿cuál será el BSTree?



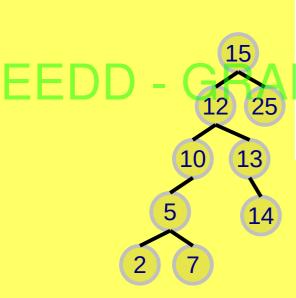
# **Árbol Perfectamente Equilibrados**

- Concepto.
  - Un árbol no vacío T está perfectamente equilibrado si para todo subárbol T:
- |Tamaño(T<sub>der</sub>)-Tamaño(T<sub>izq</sub>)|<= 1 D GRADO EN ING, INFORMATICA UCO



¿Está perfectamente equilibrado?

# Árbol Perfectamente Equilibrados



¿Cuál es <u>una</u> versión perfectamente equilibrada?

Perfectamente Equilibrado

No equilibrado

# Árbol Perfectamente Equilibrados

#### Ventajas:

- H=[Log<sub>2</sub>N]
- Búsqueda O(H) = O(Log<sub>2</sub>N).

# • Inconvenientes: N INC

 Alto coste en Inserción o Borrado para mantener el equilibrio.



Perfectamente

No equilibrado

- Concepto.
  - Adelson-Velskii y Landis (AVL)
  - Un árbol no vacío T es AVL si para todo subárbol:
- - Ventajas árboles AVL:
    - Propiedad: H≈Log<sub>2</sub>(N)
    - Búsqueda O(H) ≈ O(Log<sub>2</sub>N).

- Ejemplo de cálculo de los factores de equilibrio.
  - Factor de Equilibrio (FE) h(der)-h(izq)

¿Puedes calcular los FE?

¿Puedes calcular los FE?



No equilibrado

fjmadrid@uco.es

- Mantenimiento del equilibrio.
  - El desequilibrio se producirá al insertar/borrar y se corrige con "rotaciones" O(1) en la rama donde se produjo el desequilibrio.
- EED De Para cada subárbol en la rama, si FER 1/estara A UCC desequilibrado.
  - En promedio:
    - Hay que rotar en el 50% de las inserciones (sólo una o dos veces)
    - Hay que rotar en el 20% de los borrados (puede ser necesaria más de dos veces).

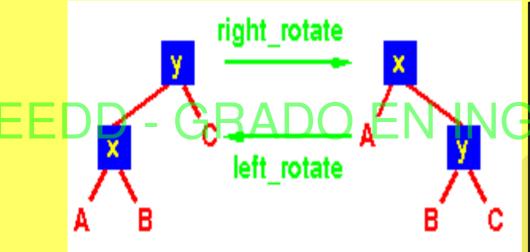
- Representación con nodos enlazados.
  - Nuevo TAD AVLTNode como una extensión del TAD BTNode con operaciones para observar/modificar:
    - parent(), setParent(AVLTNode[T]) //El padre del nodo.
    - child(Int), setChild(Int, AVLTNode[T]) //child(0) hijo izquierdo, child(1) hijo derecho.
    - height(), updateHeight() // La altura del nodo en el árbol (O(1)).
    - balance Factor() // Factor de balance det node (O(1)) OR VA CA CC
    - Invariante: height()=1+max{child(0).height(), child(1).height()}

```
AVLTree[K]
                               AVLTNode[K]
root_:AVLTNode[K]
                               item :K
curr_:AVLTNode[K]
                               height_:Integer
parent_:AVLTNode[K]
                               parent :AVLTNode[K]
                               left :AVLTNode[K]
                               right_: AVLTNode[K]
              AVLTNode[K]
                                              AVLTNode[K]
              item :K
                                              item :K
              height_:Integer
                                              height_:Integer
              parent_:AVLTNode[K]
                                             parent_:AVLTNode[K]
              left :AVLTNode[K]
                                              left :AVLTNode[K]
              right :AVLTNode[K]
                                              right :AVLTNode[K]
```

- Operaciones de inserción y borrado.
  - El primer paso de ambas operaciones se ejecuta usando la operación correspondiente del BSTree.
- EEDD Segundo paso: makeBanlanced():

   Siguiendo la cadena de nodos desde la posición del
  - cursor hasta el nodo raíz, hacer:
    - Actualizar la altura del nodo O(1).
    - Calcular su factor de equilibrio FE O(1).
    - Si |FE|>1, el subárbol está desequilibrado, equilibrar con rotaciones O(1).

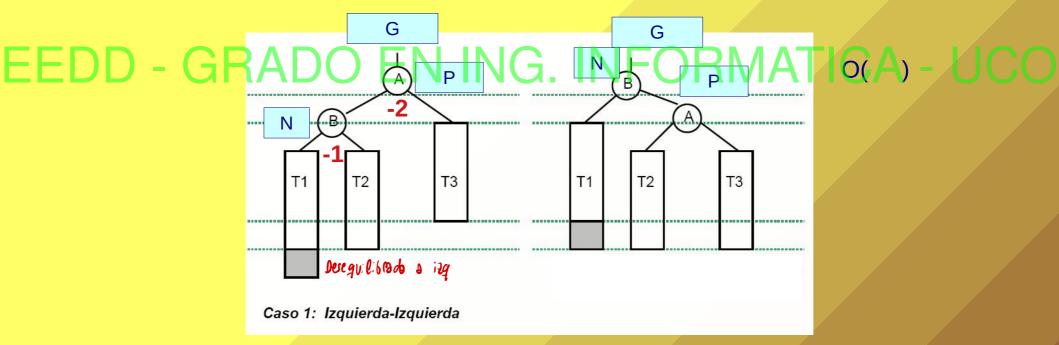
Mantenimiento del equilibrio: rotación.



En ambas configuraciones, el recorrido en orden es el mismo: A x B y C

```
Algorithm AVLTree[T]::rotate(
     P:AVLTNode[T]; //Rotate node
                    //rotate dir.
     dir:Int
):AVLTNode[T] //new root node.
VAR
 G:AVLTNode[T] //Grandad.
 N:AVLTNode[T] //The child to promote.
 CN:AVLTNode[T] //Close nephew
  qpDir:Int //Direction G->P
BEGIN
 G <- P.parent()</pre>
  gpDir < - G.child(0) == P ? 0 : 1
 N <- P.child(1-dir)
 CN <- N.child(dir)</pre>
 P.setChild(1-dir, CN)
 N.setChild(dir, P)
 IF G<>Void THEN
     G.setChild(gpDir, N)
 ELSE
     N.setParent(Void)
     setRoot(N)
 END-IF
 RETURN N // new root of the rotated subtree
End.
```

- Mantenimiento del equilibrio: Inserción.
  - Caso 1: izq-izq -> rotación a derecha.



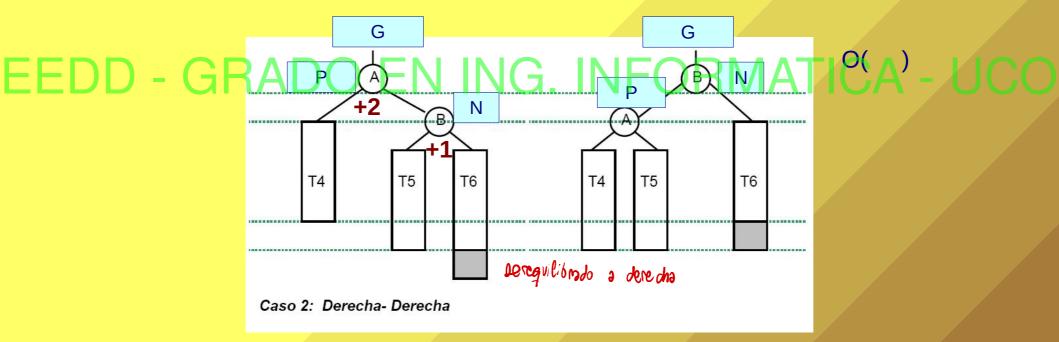
- Mantenimiento del equilibrio: Inserción.
  - Caso 1: ejemplo.

{3,2,<u>1</u>}

EEDD - GRADesequilibrio izq-izq - rotación a der. de P. / ATICA - UCO



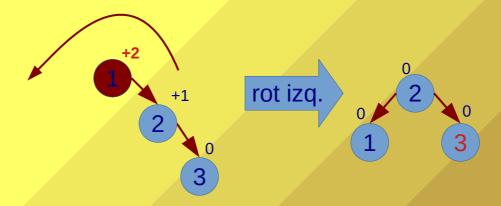
- Mantenimiento del equilibrio: Inserción.
  - Caso 2: der-der -> rotación izquierda.



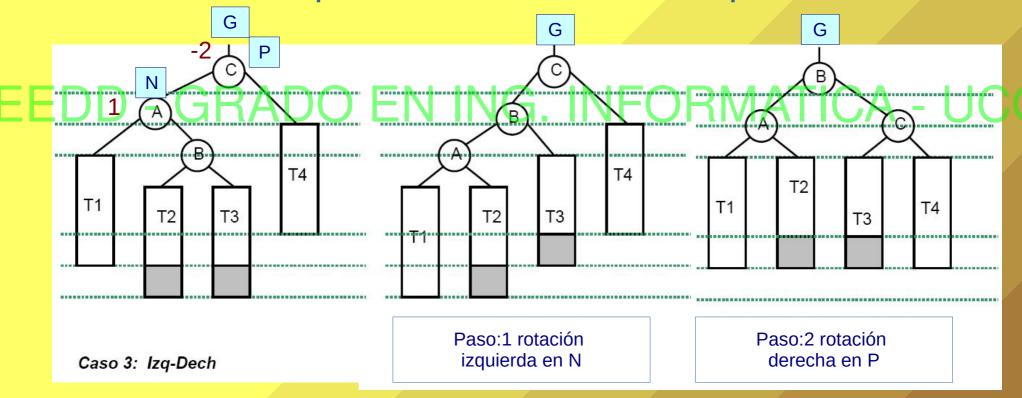
- Mantenimiento del equilibrio: Inserción.
  - Caso 2: ejemplo.

{1,2,<u>3</u>}

EEDD - GRADesequilibrio der-der - rotación a izq. de P. / ATICA - UCO

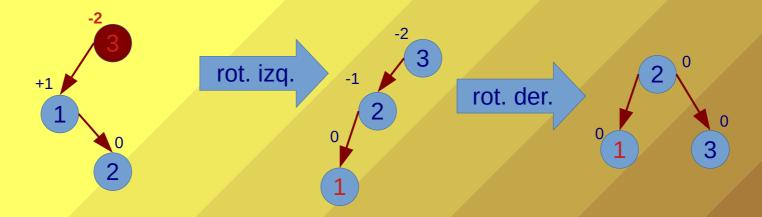


- Mantenimiento del equilibrio: Inserción.
  - Caso 3: izq-der -> rotación doble izq-der.



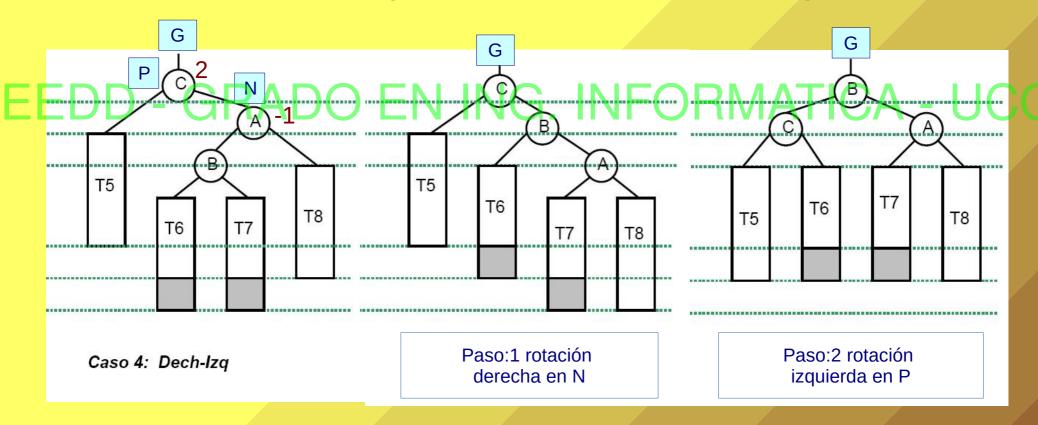
- Mantenimiento del equilibrio: Inserción.
  - Caso 3: ejemplo.

EEDD -Desequilibrio izq-dercha → rotación a izq. de N + rot a der. de PCA - UCO



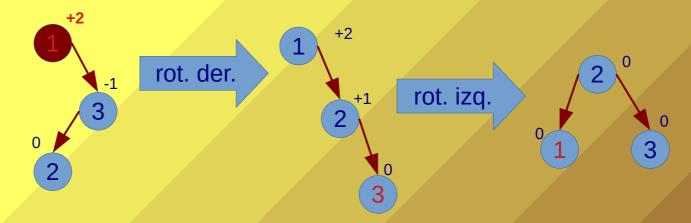
10/03/25 fjmadrid@uco.es 25

- Mantenimiento del equilibrio: Inserción.
  - Caso 4: der-izq -> rotación doble der-izq.



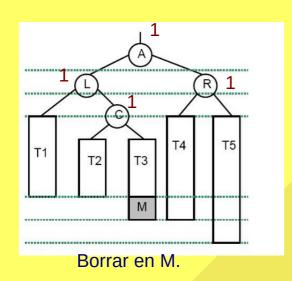
- Mantenimiento del equilibrio: Inserción.
  - Caso 4: ejemplo.

EEDD Desequilibrio der.-izq. → rotación a der. de N + rotación a izq. de PA - UCO



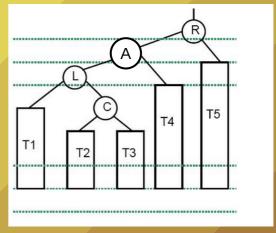
- Mantenimiento del equilibrio: Borrado.
  - Mismos casos que en la inserción.
  - Puede ser necesario aplicar más de una rotación.

#### EEDD Englipeon de los casos HIQ(1) -> Q(H).TICA - UCO



T5

Desequilibrio (Caso 2)



Rotación simple izquierda.

Algorithm AVLTree[T]::makeBalanced()

Algoritmo "makeBalanced".

```
P:AVLTNode[T] #The root of the subtree
                                 N:AVLTNode[T] #The child to promote
                                 bfP: Integer #Balanced factor of parent
                                 bfN: Integer #Balanced factor of child.
                                                                            ATICA - UCO
EEDD - GRA
                                 dir: Integer #rotate direction
                               Begin
                                 P <- parent_ #From cursor position to root.
                                 While P<>Void Do
                                   P.updateHeight()
                                   bfP <- P.balance factor()
                                   If abs(bfP)>1 Then #subtree is unbalanced
                                     dir \leftarrow bfP<0 ? 0 : 1
                                     N ← P.child(dir)
                                     bfN ← N.balanceFactor()
                                     If bfP*bfN >= 0 Then #cases 1 or 2
                                        P <- rotate(P, 1-dir)
                                     Else #cases 3 or 4
                                        rotate(N, dir)
                                        P <- rotate(P, 1-dir)
                                     End-If
                                  End-If
                                  P <- P.parent()
                                 End-While
                                                             O()
                               End.
```

• Recorrido en orden: iterador.

**TAD: AVLTreelterator[T]** 

#### **Observers**:

isValid():Bool //Is pointing to a valid position in the tree?

¿por qué no hay set()?

- get():T //Get the value pointed by the iterator.
  - Pre-c: isValid()
- operator =(other:BSTreeIterator[T]):Bool //is other equal to this?

#### **Modifiers:**

- next() // goto inorder sucessor.
  - Pre-c: isValid()
- prev() // goto inorder predecessor.
  - Pre-c: isValid()

AVLTreeIterator[T]

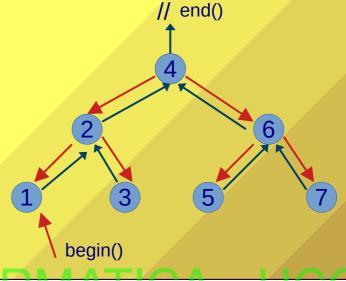
tree\_:AVLTree[T] node\_:AVLTNode[T]

• Iterador: creación.

TAD: AVLTree[T]

#### **Observers:**

- begin():AVLTreeIterator[T]
  - //Get an iterator at the begin position.
  - end():AVLTreeIterator[T]
  - //Get an iterator at the end position.
  - Pos-c: not isEmpty() or begin()=end()



```
Algorithm AVLTree[T]::end():AVLTreeIterator[T]

Var iter:AVLTreeIterator[T]

Begin
    iter.tree_ := This
    iter.node_ := Void
    Return iter

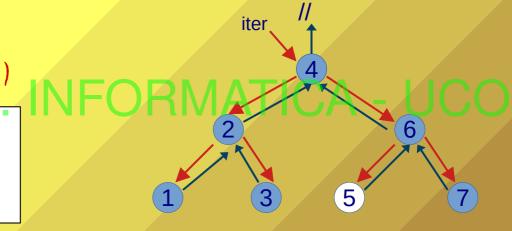
End.

Algorithm AVLTree[T]::I
Var iter:AVLTreeIterator
Begin
    iter.tree_ := This
```

```
Algorithm AVLTree[T]::begin():AVLTreeIterator[T]
Var iter:AVLTreeIterator[T]
Begin
iter.tree_ := This
iter.node_ := root_
While iter.node_ <> Void Do
iter.node_ := iter.node_.left()
Return iter
End.
```

- Iterador: algoritmo next() (caso 0)
  - Hay sub-árbol derecho.

EEDD



- Iterador: algoritmo next() (caso 1)
  - No hay sub-árbol derecho.

node\_ := parent

End-While

node\_ := parent

parent := node\_.parent()

```
// subir niveles hasta que el nodo actual sea
// un hijo izquierdo y por lo tanto el padre
// es el siguiente en orden o sea Void.

parent := node_->parent()
While parent <> Void And
node_ = parent.right() Do
```

Iterador: algoritmo next().

```
Algorithm AVLTreeIterator[T]::next()
                                         0()
Var parent:BSTNode[T]
Begin
   If node_.right()<>Void Then
      // Caso 0.
      node_ := node_.right()
      while node_.left()
void Do
node_.left()
   Else
      // Caso 1.
      parent := node_->parent()
      While parent <> Void And
            node_ = parent.right() Do
         node_ := parent
         parent := node_.parent()
      End-While
      node_ := parent
                                                                    ¿quién es el
   End-If
                                                                       next?
End.
```

Iterador: algoritmo prev().

Algorithm AVLTreeIterator[T]::prev()

```
Var parent:BSTNode[T]
Begin
   If node_.left()<>Void Then
                                       0(?)
      node_ := node_.left()
      While node_.right()<>Void Do
         node_/:= node_.right()
      parent := node_->parent()
      While parent <> Void And
            node_ = parent.left() Do
         node_ := parent
         parent := node_.parent()
      End-While
      node_ := parent
   End-If
End.
```

#### Resumen

- El BST puede degenerar con H >> Log<sub>2</sub>(N)
- El árbol perfectamente equilibrados tiene  $H=|Log_2(N)|$  pero mantener el equilibrio perfecto es complicado.
- EE¹Los\_árboles AVL son una solución de compromiso con H≈|Log₂(N)|
  - Un nodo estará equilibrado si su |FE|<=1</li>
  - Los desequilibrios se corrigen de abajo-arriba con operaciones de rotación O(1).

#### Referencias

- Lecturas recomendadas:
  - Apuntes de la asignatura (moodle).
  - Caps. 10, 11 y 12 de "Estructuras de Datos", A. Carmona y otros. U. de Córdoba. 1999.
  - Caps 9 y 13.5 de "Data structures and software develpment in an object oriented domain", Tremblay J.P. y Cheston, G.A. Prentice-Hall, 2001.
  - Wikipedia:
    - en.wikipedia.org/wiki/AVL\_tree