# Proyecto Intemedio

# William Oquendo

### Contents

1 Ma	trix preformance + PAPI
1.1	Resumen
1.2	Instrucciones preliminares : Librería papi
	1.2.1 Instalación y prueba de PAPI con spack
1.3	Operaciones a ejecutar
	1.3.1 Operación A : Transpuesta de una matriz
	1.3.2 Operación B : Multiplicación de matrices
1.4	Soluciones a comparar por cada operación
1.5	Estudio computacional
	1.5.1 Performance de la técnica de blocking en función del tamaño del bloque
	1.5.2 Performance en función del tamaño de la matriz, tanto para blocking como para eigen
1.6	Entregables
	1.6.1 Informe
	1.6.2 Repositorio
1.7	Ejemplos básico

# 1 Matrix preformance + PAPI

#### 1.1 Resumen

En este proyecto usted medirá el desempeño (performance) de algunas técnicas de optimización, comparadas con las originales, usando MFLOPS (Millones de operaciones de punto flotante por segundo). Esta es una medida que permite comparar de forma útil dos algoritmos en la misma máquina, pero que depende de la máquina. Por esta razón usted debe hacerlo siempre en el mismo computador. En principio, usted puede estimar el número de operaciones de punto flotante que ejecuta su algoritmo, pero en este caso vamos a usar la librería PAPI (Performance API) que le permite medir esto y muchas cosas mas de forma portable. Por esta razón deberá instalarla y verificar que funcione en la máquina en la que va a realizar sus pruebas. El objetivo final es que estudie cuántos MFLOPS obtiene en función del tamaño del bloque y del tamaño de la matriz. Esto le permitirá observar los límites de cache y de esta manera podrá comparar con las especificaciones técnicas de su procesador y ver si está obteniendo un desempeño apropiado o no de su algoritmo.

# 1.2 Instrucciones preliminares : Librería papi

### 1.2.1 Instalación y prueba de PAPI con spack

Se usará spack para instalar la librería. La versión de PAPI que usaremos será 6.0.0.1, que es la última que se encuentra en spack. No olvide que debe tener a spack en el release estable (todas las pruebas se hicieron en el branch release/v0.16). Para instalarla debe ejecutar el comando

spack install papi # aceptar cualquier mensaje que salga

Para activarla simplemente debe ejecutar el siguiente comando

spack load papi

Luego de haberla activado puede ejecutar las utilidades

```
papi_component_avail
papi_mem_info
```

### Si tiene algún error en estos comandos, debe corregirlo antes de seguir.

Para hacer una prueba de su máquina y de la instalación, compile el siguiente código que está basado en un ejemplo de PAPI que encuenra en el repositorio oficial https://bitbucket.org/icl/papi/src/master/src/examples/PAPI\_flops.c, y que le permite medir los MFLOPS de una función dada (en este caso se llama your\_slow\_code)

```
* This example demonstrates the usage of the function PAPI_flops_rate
 st which measures the number of floating point operations executed and the
 * MegaFlop rate(defined as the number of floating point operations per
 * microsecond). To use PAPI_flops_rate you need to have floating point
 * operations events supported by the platform.
* The first call to PAPI_flops_rate initializes the PAPI library, set up
 * the counters to monitor the floating point operations event, and start
 st the counters. Subsequent calls will read the counters and return
 * real time, process time, floating point operations, and the Mflops/s rate
 * since the latest call to PAPI_flops_rate.
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include "papi.h"
int your_slow_code();
int main()
 float real_time, proc_time,mflops;
 long long flpops;
 float ireal_time, iproc_time, imflops;
 long long iflpops;
 int retval;
  * If PAPI_FP_OPS is a derived event in your platform, then your
    platform must have at least three counters to support
  * PAPI_flops_rate, because PAPI needs one counter for cycles. So in
  *\ \textit{UltraSparcIII},\ \textit{even though the platform supports PAPI\_FP\_OPS},
  * UltraSparcIII only has two available hardware counters, and
  * PAPI_FP_OPS is a derived event that requires both of them, so
  * PAPI_flops_rate returns an error.
            **********************
 if((retval=PAPI_flops_rate(PAPI_FP_OPS,&ireal_time,&iproc_time,&iflpops,&imflops)) < PAPI_OK)
   printf("Could not initialise PAPI_flops \n");
   \label{printf("Your platform may not support floating point operation event.\n");}
   printf("retval: %d\n", retval);
   exit(1);
  your_slow_code();
  if((retval=PAPI_flops_rate(PAPI_FP_OPS,&real_time, &proc_time, &flpops, &mflops))<PAPI_OK)
   printf("retval: %d\n", retval);
   exit(1);
 printf("Real_time: %f Proc_time: %f flpops: %lld MFLOPS: %f\n",
       real_time, proc_time,flpops,mflops);
  // compute here the trace and print it
int your_slow_code()
 double tmp=1.1;
 for(i=1; i<2000; i++)
   tmp=(tmp+100)/i;
 return 0;
```

}

Debe compilarlo sin optimización como

```
gcc -00 -g PAPI_flops.c -lpapi
```

Y después de ejecutarlo arias veces obtendrá algo como

```
$ ./a.out
Real_time: 0.000037 Proc_time: 0.000035 flpops: 7983 MFLOPS: 228.085709
$ ./a.out
Real_time: 0.000045 Proc_time: 0.000044 flpops: 7860 MFLOPS: 178.636368
$ ./a.out
Real_time: 0.000039 Proc_time: 0.000037 flpops: 7983 MFLOPS: 215.756760
```

Como ve los valores de MFLOPS fluctúan y al final, cuando vaya a reportar sus medidas, deberá calcular promedios y desviaciones estándar para reportar las cantidades apropiadamente.

La idea es que el código anterior será la que usted use para hacer sus cálculos de medición de performance, colocando al código a medir dentro de la función your\_slow\_code.

Usted puede encontrar mas tutoriales buscando en google, con resultados como http://www.drdobbs.com/tools/performance-mon 184406109.

Se le recomienda buscar el peak performance en MFLOPS o GFLOPS (Giga flops) del procesador que está usando, para normalizar sus resultados con este valor peak esperado.

# 1.3 Operaciones a ejecutar

#### 1.3.1 Operación A: Transpuesta de una matriz

Si usted tiene una matriz cuadrada  $N \times N$  definida por sus elementos como  $\mathbf{A} = A_{ij}$ , su transpuesta se define como  $\mathbf{A}^T = (A^T)_{ij} = A_{ji}$ .

#### 1.3.2 Operación B : Multiplicación de matrices.

Dadas dos matrices cuadradas  $A_{ij}$  y  $B_{ij}$  de tamaño  $N \times N$ , se define a la matriz C como la multiplicación entre A y B de la forma

$$C_{ij} = \sum_{k} A_{ik} B_{kj}. \tag{1}$$

# 1.4 Soluciones a comparar por cada operación

Usted deberá implementar de tres formas diferentes, y cada una con dos niceles diferentes de optimización (-00 y -03) cada una de las operaciones anteriormente definidas, a saber:

**Cálculo directo** Se refiere a implementar la operación usando bucles sencillos, sin ninguna técnica extra. Por ejemplo, para implementar la transpuesta, el siguiente código sería suficiente (se asumen dos arreglos bidimensionales):

```
for (ii = 0; ii < N; ++ii) {
    for (jj = 0; jj < N; ++jj) {
        AT[ii][jj] = 1.0*A[jj][ii];
}
}</pre>
```

Se incluye una multiplicación con 1.0 con el fin de generar operación de punto flotante.

Cálculo por blocking Se refiere al uso de la técnica de blocking (división de la matriz en pequeños bloques) para calcular la transpuesta o la multiplicación de matrices. Se espera que esta técnica incremente el performance. Debe investigar la técnica. En stack overflow hay varios ejemplos. Tenga en cuenta que cuando el tamaño del block es igual al tamaño de la matriz, usted está usando el método tradicional.

**Usando** eigen En este caso usted usará matrices de eigen y sus funciones internas para calcular la operación apropiada. Por ejemplo, para calcular la matriz transpuesta sería simplemente

AT = A.transpose();

Usando armadillo Igual que en el caso de eigen. Debe leer el manual.

Como banderas, debe hacer las comparaciones sin usar optimización (-00), y luego usando optimización (-03).

**NOTA IMPORTANTE**: Al explorar los efectos de la optimización, tal vez deba implementar alguna operación extra sobre la matriz de resultado, como hacer la suma de todos los elementos y luego imprimir el resultado (fuera de la parte que se está midiendo), para que el compilador NO elimine los cálculos y usted obtenga una medida de desempeño errónea. Recuerde que usted va a medir el performance solamente de la parte que calcula la transpuesta o la multiplicación. El resto de operaciones (como la declaración y reserva de memoria, o la suma de los elementos) no será tenida en cuenta en la medida del performance, es decir, debe estar fuera de la función your\_slow\_code. Por esa razón, tome el código de ejemplo y rellene la parte en la que dice que calcule e imprima la traza de todas de las matrices.

**NOTA IMPORTANTE 2**: Para el cálculo directo y el cálculo por blocking use arreglos unidimensionales primitivos de C++ o std::vector (se modelan de forma unidimensional para que sean contiguos en memoria).

# 1.5 Estudio computacional

Usted va a estudiar el desempeño, medido en tiempo de CPU y en MFLOPS, de las dos técnicas mencionadas (blocking, eigen) cuando son aplicadas a los dos problemas mencionados (calcular la transpuesta y calcular la multiplicación de matrices). Adicionalmente, en el caso de blocking, deberá explorar la eficiencia en función del tamaño de los bloques. Por lo tanto, los dos estudios generales que debe hacer son:

#### 1.5.1 Performance de la técnica de blocking en función del tamaño del bloque

Fije el tamaño de la matriz en dos valores: N=2048 y N=4096. Estudie el performance (tiempo de ejecución y MFLOPS) de la transpuesta y de la multiplicación de matrices en función del tamaño del bloque. Tome los tamaños del bloque como  $N_b=1,2,4,8,16,32,64,128,256,512,1024,2048,4096$ . Haga una gráfica, para cada problema, del tiempo y de MFLOPS en función del tamaño del bloque. En total debe presentar las dos figuras que siguen (tanto sin y con optimización):

- 1. Tiempo de CPU en función de  $N_b$  para la transpuesta y para la multiplicación de matrices, con y sin optimización.
- 2. MFLOPS (en lo posible normalizados con el peak performance del procesador) en función de  $N_b$  para la transpuesta y para la multiplicación de matrices, con y sin optimización.

Analize si existe alguna relación entre el tamaño óptimo de blocking y la cache del procesador. El tamño óptimo del bloque es el mismo para los dos tamaños fijos de matriz?

### 1.5.2 Performance en función del tamaño de la matriz, tanto para blocking como para eigen

En este caso usted variará el tamaño de la matriz. Tome N=2,4,8,16,32,64,128,256,512,1024,2048,4096,8192,16384. Fije el tamaño del bloque en el óptimo que encuentra en el estudio anterior, cuando este tamño sea menor que el de la matriz. Para cada nivel de optimización, debe presentar las siguientes figuras (en total serían ocho figuras):

- 1. Tiempo de CPU en función de N para la transpuesta y la multiplicación, usando el blocking (con tamaño fijo óptimo de bloque), eigen y armadillo, con y sin optimización.
- 2. MFLOPS (en lo posible normalizados con el peak performance del procesador) en función de N para la transpuesta y la multiplicación, usando la implementación del blocking (con tamaño fijo de bloque), eigen y armadillo, con y sin optimización.

Analice los resultados para indicar cuál metodología ofrece el mayor performance, y si realmente hay o no un impacto apreciable cuando se usa optimización.

# 1.6 Entregables

#### 1.6.1 Informe

Su grupo deberá entregar un informe, tipo artículo (hecho en LATEX), que debe:

- Explicar el problema.
- Detallar la máquina en la que se realizaron las pruebas.

• Detallar las versiones de sistema operativo, compilador,

librerías, etc.

• Indicar la experiencia en implementación, incluyendo los

posibles problemas y la forma en la que la resolvieron.

• Los resultados y el **análisis** de la implementación y la

solución de cada uno de los problemas descritos. Por ejemplo, debe indicar si el desempeño siempre es mejor o no con blocking, por qué, si el blocking siempre aumenta en desempeño o si en algún momento cae, que relación o influencia tiene la cache del procesador, etc.

#### 1.6.2 Repositorio

La url del repositorio de entrega es: https://classroom.github.com/g/A5YC2mWQ

El repositorio deberá reflejar las buenas prácticas de git (muchos pequeños commits cada uno afectando una parte concreta del código, debe tener commits de cada miembro del grupo, etc). El repositorio también debe contener el documento latex y en general lo necesario para reconstruir el informe. Los únicos archivos de tipo binario en el repositorio deben ser las figuras del reporte y el pdf del reporte mismo, por lo demás lo único que debe contener el repositorio son archivos de texto (los .cpp, el .tex, y el Readme.txt). El profesor descargará todo del repositorio. Nada deberá ser enviado por email (salvo las dudas). Los makefiles obligatorios servirán tanto para compilar los programas como para generar el reporte.

Automatice al máximo el estudio, idealmente leyendo argumentos desde la línea de comando o desde un archivo, y si lo desea usando un script de shell (denotado run.sh en el ejemplo).

Se sugiere una estructura del repositorio como se muestra a continuación:

```
|-- code
    |-- Makefile
    |-- multiplicacion blocking.cpp
    |-- multiplicacion_eigen.cpp
    |-- multiplicacion_armadillo.cpp
    |-- run.sh
    |-- transpuesta blocking.cpp
    |-- transpuesta_armadillo.cpp
    `-- transpuesta_eigen.cpp
|-- Readme.txt
`-- report
    |-- fig
        |-- mult-TIME_vs_NB-00.pdf
        |-- mult-TIME_vs_NB-03.pdf
        |-- mult-MFLOPS_vs_NB-00.pdf
        |-- mult-MFLOPS_vs_NB-03.pdf
        |-- trans-MFLOPS_vs_NB-00.pdf
        |-- trans-MFLOPS_vs_NB-03.pdf
        |-- trans-TIME_vs_N-00.pdf
        `-- trans-TIME vs N-03.pdf
    |-- Makefile
    |-- report.pdf
    `-- report.tex
```

### 1.7 Ejemplos básico

El siguiente es un ejemplo del código que puede usar para calcular el performance de la transpuesta en la implementación sencilla. Puede usarlo como base para sus programas. Por ejemplo, para medir el performance usando blocking, deberá implementar ese algoritmo dentro de la función code\_to\_be\_measured. Note que este es un código de C++.

```
#include <iostream>
#include <cstdio>
#include <cstdlib>
#include "papi.h"
```

```
int code_to_be_measured(const double * M, double * MT), const int N;
int main(int argc, char **argv)
    const int N = std::atoi(argv[1]);
    // Matrix declaration : Modeled as 1D array
    // Declare as pointers and ask for memory to use the heap
    double *A = new double [N*N], *AT = new double [N*N];
    // initialize matrices
    for (int ii = 0; ii < N; ++ii) {</pre>
        for (int jj = 0; jj < N; ++jj) {
    A[ii*N + jj] = ii + jj + 0.99;
    AT[ii*N + jj] = 0.0;</pre>
    }
    // PAPI vars
    float real_time, proc_time,mflops;
    long long flpops;
    float ireal_time, iproc_time, imflops;
    long long iflpops;
    int retval:
    // PERFOMANCE MEASURE
    // start PAPI counters
    if((retval=PAPI_flops_rate(PAPI_FP_OPS,&ireal_time,&iproc_time,&iflops,&imflops)) < PAPI_OK)
         printf("Could not initialise PAPI_flops \n");
         printf("Your platform \ may \ not \ support \ floating \ point \ operation \ event.\n");
         printf("retval: %d\n", retval);
         exit(1);
    code_to_be_measured(A, AT, N);
    if((retval=PAPI_flops_rate(PAPI_FP_OPS,&real_time, &proc_time, &flpops, &mflops))<PAPI_OK)
         printf("retval: %d\n", retval);
         exit(1);
    printf("Real_time: %f Proc_time: %f Total flpops: %1ld MFLOPS: %f\n",
            real_time, proc_time,flpops,mflops);
    // Do something here, like computing the average of the resulting matrix, to avoid the optimizer deleting the code
    printf("%.15e\n", AT[0]);
    delete [] AT;
    return 0;
int code_to_be_measured(const double * M, double * MT, const int N)
    // simple matrix transpose
    for (int ii = 0; ii < N; ++ii) {
   for (int jj = 0; jj < N; ++jj) {
      MT[ii*N +jj] = 2.3456*M[jj*N + ii]; // use temporal floating point operation to count mflops
    return 0;
}
```

El que sigue es un ejemplo similar pero usando eigen :

```
#include <iostream>
#include <cstdio>
#include <cstdlib>
#include <esigen3/Eigen/Dense>
#include "papi.h"

int code_to_be_measured(const Eigen::MatrixXd & M, Eigen::MatrixXd & MT);

int main(int argc, char **argv)
{
    const int N = std::atoi(argv[1]);
    // Matrix declaration : Modeled as 1D array
    // Declare as pointers and ask for memory to use the heap
    // Matrix declaration
    Eigen::MatrixXd A(N, N), AT(N, N);
```

```
// initialize matrices
            for (int ii = 0; ii < N; ++ii) {
                       for (int jj = 0; jj < N; ++jj) {
    A(ii*N + jj) = ii + jj + 0.99;
    AT(ii*N + jj) = 0.0;
             // PAPI vars
           float real_time, proc_time,mflops;
            long long flpops;
            float ireal_time, iproc_time, imflops;
            long long iflpops;
           int retval;
            // PERFOMANCE MEASURE
            // start PAPI counters
             if ((\texttt{retval=PAPI\_flops\_rate}(\texttt{PAPI\_FP\_OPS}, \& \texttt{ireal\_time}, \& \texttt{iproc\_time}, \& \texttt{iflpops}, \& \texttt{imflops})) \ < \ \texttt{PAPI\_OK}) 
                         printf("Could not initialise PAPI_flops \n");
                        printf("Your platform may not support floating point operation event.\n"); printf("retval: %d\n", retval);
                         exit(1);
           }
            code_to_be_measured(A, AT);
            if((retval=PAPI_flops_rate(PAPI_FP_OPS,&real_time, &proc_time, &flpops, &mflops))<PAPI_OK)
                         printf("retval: %d\n", retval);
                         exit(1);
           }
            \label{limit} {\tt printf("Real\_time: \normalfoothing: \n
                                  real_time, proc_time,flpops,mflops);
            /\!/ Do something here, like computing the average of the resulting matrix, to avoid the optimizer deleting the code
            printf("%.15e\n", AT(0);
            return 0;
}
int code_to_be_measured(const Eigen::MatrixXd & M, Eigen::MatrixXd & MT)
            MT = 2.3456*M.transpose().eval();
            return 0;
}
```